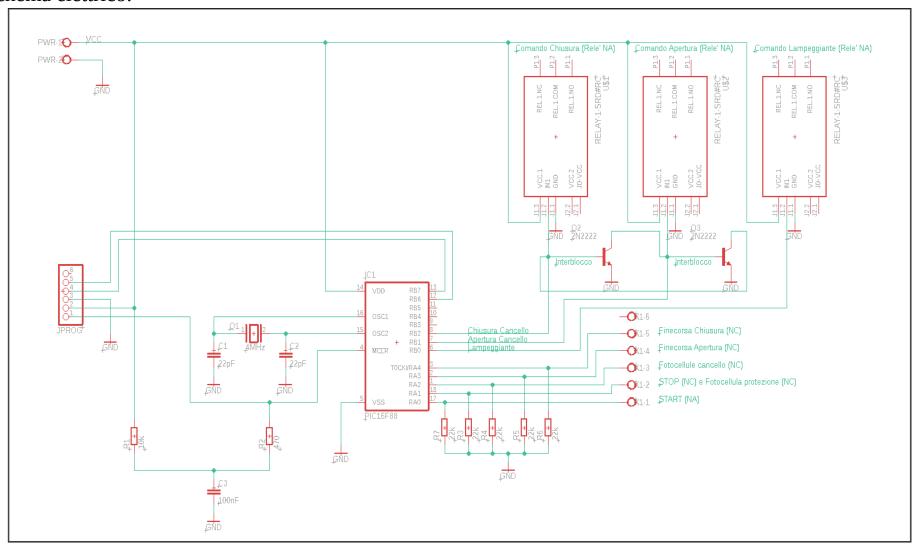
Indice della seguente relazione tecnica:

- Schema elettrico
- Specifiche del circuito stampato
- Descrizione del programma tramite diagramma a stati
- Codice C del programma per PIC16F88

Una copia della seguente relazione, con i file Eagle e del codice C è disponibile su Github qui.

Schema elettrico:



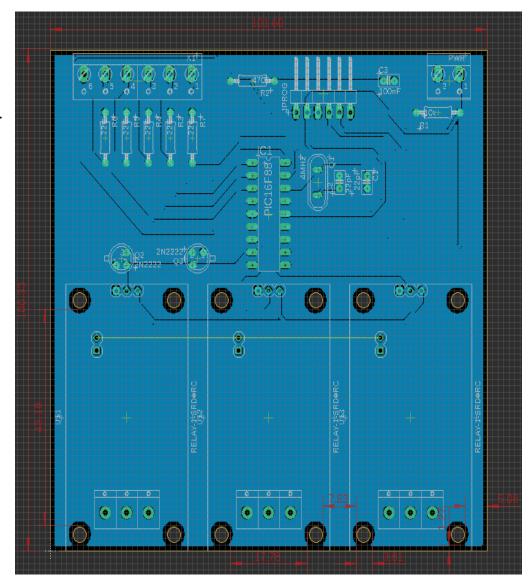
Specifiche del circuito stampato:

Il circuito stampato realizzato usando il programma Autodesk Eagle ha dimensioni di 101,60mm x 100,33mm, presenta 6 fori di montaggio.

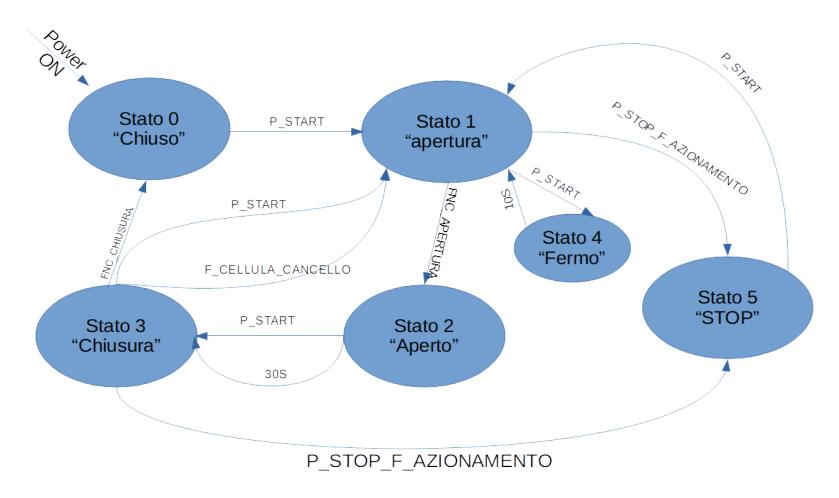
I fori di montaggio hanno un diametro di 3,81mm e sono distanziati come nell'immagine, questa disposizione corrisponde ai fori di montaggio dei singoli moduli relè.

Il circuito stampato presenta una realizzazione a singola faccia.

Le piste di collegamento sono di due dimensioni diverse: 16mil (0,4mm) per i segnali e 32mil (0,8mm) per le alimentazioni.



Descrizione del programma tramite diagramma a stati:



Codice C del programma per PIC16F88:

```
// ApriCancello B - Mattia Ziliani
#include <pic.h>
// Configuration bit
CONFIG(0x3F61);
// Input
#define P START
                                                  RA0
                                                                // Pulsante "START" (NA)
#define P STOP F AZIONAMENTO
                                                                // Pulsante "STOP" e Fotocellula zona azionamento (entrambi NC)
                                                  RA1
#define F CELLULA CANCELLO
                                                  RA2
                                                                // Fotocellula zona cancello (NC)
#define FNC APERTURA
                                                                // Finecorsa apertura (NC)
                                                  RA3
#define FNC CHIUSURA
                                                  RA4
                                                                // Finecorsa chiusura (NC)
// Output
#define LMP SEGNALAZIONE
                                                                // Controllo Lampeggiante (NA)
                                                  RB0
#define CMD APERTURA
                                                  RB1
                                                                // Controllo motore AC per apertura (NA - CW - Senso orario)
#define CMD CHIUSURA
                                                                // Controllo motore AC per chiusura (NA - CCW - Senso Antiorario)
                                                  RB2
// Contatori per timer
unsigned int LMP TMR0;
                                                                // Contatore per tempo Lampeggiante
unsigned int ACT TMR0;
                                                                // Contatore per tempo azioni
// Definizione tempi
#define TEMPO 30 SEC
                            600
#define TEMPO 10 SEC
                            200
#define TEMPO 2 SEC
                            40
#define TEMPO 1 SEC
                             20
// Variabile di Stato
unsigned char STATO = 0;
void main(void)
```

```
// Inizializzazione
// Tutti gli ingressi digitali
ANSEL = 0;
OPTION_REG = 0;
// 0 = OUTPUT ; 1 = INPUT
TRISA = 0b00011111; // 4 input in banco GPIO A
PORTA = 0:
TRISB = 0b00000000; // 3 output in banco GPIO B
PORTB = 0;
// Abilita Timer0
// -----
// Fosc = 4 MHz
// Fosc/4 = 1.0 MHz
// Prescaler = :256
// F clock ((fosc/4)/Prescaler)= 3906,25 kHz
// T = 1/ f clock = 256 us
// Periodo = T * 256 = 65,536 ms (intervallo 0 / 256)
TOCS = 0:
               // clock interno Fosc/4
               // Prescaler assegnato al Timer 0
PSA = 0;
// Prescaler :256
PS0 = 1;
PS1 = 1;
PS2 = 1:
// Precarica Timer0 in modo da generare interrupt ogni 50 ms (intervallo 60 / 256)
// Periodo = T * 196 = 50,176 ms
TMR0 = 60;
// Attiva interrupt Timer 0
TMR0IE = 1;
// Attiva interrupt globali
GIE = 1;
STATO = 0; //Inizio dallo stato 0, Cancello chiuso
```

```
//loop
while (1)
       //Transizione stati
       switch(STATO)
              case 0: // Cancello Chiuso
                     //Vengono impostati a 0 i due rele' di comando del motore
                     CMD APERTURA = 0;
                     CMD CHIUSURA = 0;
                     //Apri il cancello
                     if (P_START == 1)
                            STATO = 1;
                                                        //Passa a stato Apertura cancello
                     break;
              case 1: // Apertura cancello
                     //Commutazione Lampeggiante segnalazione
                     if(LMP SEGNALAZIONE == 0)
                            //Accende Lampeggiante segnalazione
                            LMP SEGNALAZIONE = 1;
                            LMP_TMR0 = TEMPO_1_SEC; //Tempo LMP acceso
                     else
                            //Spegne Lampeggiante segnalazione
                            LMP SEGNALAZIONE = 0;
                            LMP_TMR0 = TEMPO_1_SEC; //Tempo LMP spento
```

```
//Attiva movimento CW motore AC (apertura cancello)
       CMD_APERTURA = 1;
       CMD CHIUSURA = 0;
       //blocco cancello per passaggio temporaneo
      if (P_START == 1)
              STATO = 4;
                                                         //Passa a fermo temporaneo cancello
       //Stop movimento
       if (P STOP F AZIONAMENTO == 0)
              STATO = 5;
                                                         //Blocco sistema
       //Finecorsa cancello aperto attivato
      if (FNC_APERTURA == 0)
              //Viene fermato l'azionamento del motore AC
              CMD APERTURA = 0;
              CMD CHIUSURA = 0;
              LMP SEGNALAZIONE = 0;
                                                         //Spegni Lampeggiante segnalazione
              STATO = 2;
                                                         //Passa a stato Aperto
       break;
case 2: // Cancello aperto
       //Chiudi il cancello
       if (P_START == 1)
              STATO = 3;
                                                         //Passa a stato Chiusura cancello
```

```
//Chiusura automatica cancello
      if (ACT_TMR0 == 0)
             ACT TMR0 = TEMPO 30 SEC;
                                                      // Tempo Chiusura automatica
             STATO = 3;
      break;
case 3: // Chiusura cancello
      //Commutazione Lampeggiante segnalazione
      if(LMP_SEGNALAZIONE == 0)
             //Accende Lampeggiante segnalazione
             LMP SEGNALAZIONE = 1;
             LMP TMR0 = TEMPO 1 SEC;
                                                      //Tempo LMP acceso
      else
             //Spegne Lampeggiante segnalazione
             LMP SEGNALAZIONE = 0;
             LMP_TMR0 = TEMPO_1_SEC;
                                                     //Tempo LMP spento
      //Attiva movimento CCW motore AC (chiusura cancello)
      CMD APERTURA = 0;
      CMD_CHIUSURA = 1;
      //Ri-apertura cancello
      if (P_START == 1 || F_CELLULA_CANCELLO == 0)
             //Viene fermato l'azionamento del motore AC
             CMD APERTURA = 0;
             CMD CHIUSURA = 0;
```

```
//Inverti movimento
             if (ACT_TMR0 == 0)
                    ACT TMR0 = TEMPO 2 SEC;
                                                       //Tempo Inversione
                    STATO = 1;
                                                        //Passa a stato Apertura cancello
      //Stop movimento
      if (P_STOP_F_AZIONAMENTO == 0)
             STATO = 5;
                                                        //Blocco sistema
      //Finecorsa cancello chiuso attivato
      if (FNC_CHIUSURA == 0)
             //Viene fermato l'azionamento del motore AC
             CMD APERTURA = 0;
             CMD_CHIUSURA = 0;
             LMP_SEGNALAZIONE = 0; //Spegni Lampeggiante segnalazione
             STATO = 0;
                                                //Passa a stato Chiuso
      break;
case 4: // Fermo temporaneo
      //Viene fermato l'azionamento del motore AC
      CMD APERTURA = 0;
      CMD CHIUSURA = 0;
      //Aspetta
      if (ACT TMR0 == 0)
             ACT_TMR0 = TEMPO_10_SEC;
                                                //Tempo Passaggio temporaneo
             STATO = 1;
                                                        //Passa a stato Apertura cancello
```

```
break;
                      case 5: // STOP
                             //Viene fermato l'azionamento del motore AC
                             CMD APERTURA = 0;
                             CMD CHIUSURA = 0;
                             //Accende Lampeggiante segnalazione
                             LMP_SEGNALAZIONE = 1;
                             //Ri-apertura cancello
                             if (P_START == 1)
                                    STATO = 1;
                                                                                 //Passa a stato Apertura cancello
                             break;
                      default:
                             STATO = 0;
                             break;
//funzione per uso interrupt
void interrupt irq()
       // Timer 0
       if (TMR0IF == 1)
              // Flag Interrupt Timer0
              TMROIF = 0;
```