HƯỚNG DẪN THỰC HÀNH XỬ LÝ ẢNH CONTOURS

Nguyễn Hải Triều

Khoa CNTT-Trường ĐH Nha Trang

trieunh@ntu.edu.vn

Ngày 25 tháng 11 năm 2023

Mục lục

1	Tìm và vẽ contour xuất hiện trong ảnh	4
2	Contour Features 2.1 Moments	/ / ((
	CONTOURS	
	A contour is a curve of points, with no gaps in the curve.	
	\bullet OpenCV provides methods to find "curves" in an image, called contours.	
	• Contours are extremely useful for such things as shape approximation and analysis.	
	In order to find contours in an image:	
	1. you need to first obtain a binarization of the image	
	2. using either edge detection methods or thresholding, for example: using Canny edge detector to find the outlines of the objects and then find the actual contours of the objects	

1 Tìm và vẽ contour xuất hiện trong ảnh

Tìm contours trong OpenCV

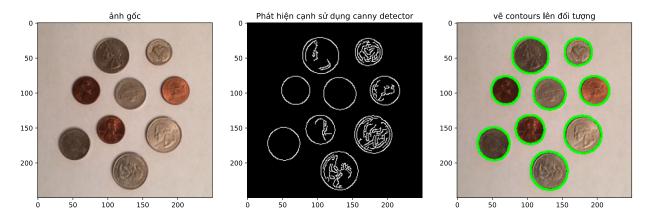
Contours can be explained simply as a curve joining all the continuous points (along the boundary), having same color or intensity. The contours are a useful tool for shape analysis and object detection and recognition.

- For better accuracy, use binary images. So before finding contours, apply threshold or canny edge detection.
- Since OpenCV 3.2, findContours() no longer modifies the source image.
- In OpenCV, finding contours is like finding white object from black background. So remember, **object to be found should be white** and **background should be black**.

Code minh hoạ tìm contours cho ảnh coins.png

```
import numpy as np
   import matplotlib.pyplot as plt
   import cv2
   def canny_edge_detection(img, threshold1, threshold2):
      NOTE: phát hiện cạnh bằng canny_edge.
      # slightly to remove high frequency edges that we aren't interested in
9
      image = cv2.GaussianBlur(img, (5, 5), 0)
      canny = cv2.Canny(image, threshold1, threshold2)
11
      return canny
13
   if __name__=='__main__':
14
      orignal_img=cv2.imread('./images/coins.png')
15
      assert orignal_img is not None, "file could not be read, check with
16
          os.path.exists()"
      # chuyển ảnh về RGB
      orignal_img=cv2.cvtColor(orignal_img,cv2.COLOR_BGR2RGB)
      # chuyển ảnh về ảnh xám
19
      img=cv2.cvtColor(orignal_img,cv2.COLOR_BGR2GRAY)
20
      # We obtain the edged image by applying the Canny edge detector
      edged = canny_edge_detection(img, 30, 150)
      # find contours of a binary image:
24
      contours, hierarchy = cv2.findContours(edged.copy(), cv2.RETR_EXTERNAL,
25
          cv2.CHAIN_APPROX_SIMPLE)
      print(f"số lượng đối tượng có trong ảnh là {len(contours)}")
26
      # vẽ contour lên đối tương trong một ảnh mới
      coins=orignal_img.copy()
      cv2.drawContours(coins,contours, -1, (0,255,0), 2)
30
      # vẽ kết quả bằng matplotlib
      fig=plt.figure(figsize=(16,9))
32
```

```
ax1,ax2, ax3=fig.subplots(1,3)
33
       ax1.imshow(orignal_img)
34
       ax1.set_title("anh gốc")
35
36
       ax2.imshow(edged, cmap='gray')
       ax2.set_title("Phát hiện cạnh sử dụng canny detector")
38
39
       ax3.imshow(coins)
40
       ax3.set_title("ve contours lên đối tượng")
41
       plt.savefig("contours.pdf",bbox_inches='tight')
43
       plt.show()
44
```



Hình 1: Ví dụ tìm và vẽ contours cho các đồng tiền trong ảnh coins.png.

Giải thích hàm tìm Contour

There are three arguments in cv2.findContours() function,

- first one is **source image**: and can tim contours
- second is contour retrieval mode:
 cv2.RETR_EXTERNAL (chỉ lấy đường viền ngoài cùng),
 cv2.RETR_TREE (lấy tất cả contours xuất hiện trong hình)
- third is contour approximation method:
 cv2.CHAIN_APPROX_SIMPLE (chỉ lưu những điểm bắt đầu và kết thúc các line của các contours, nên tiết kiện được bộ nhớ lưu trữ),
 cv2.CHAIN_APPROX_NONE (lưu tất các các điểm-toạ độ (x,y) của contours)

And it outputs:

- the contours: contours is a Python tuple of all the contours in the image. Each individual contour is a Numpy array of (x,y) coordinates of boundary points of the object.
- hierarchy

Giải thích hàm vẽ Contour

To draw the contours, cv.drawContours function is used. It can also be used to draw any shape provided you have its boundary points. , second argument is the contours which should be passed as a Python list, third argument is index of contours (useful when drawing individual contour. To draw all contours, pass -1) and remaining arguments are color, thickness etc.

- Its first argument is source image
- second argument is **the contours** which should be passed as a Python tuple
- third argument is **index of contours** (useful when drawing individual contour. **To draw all contours, pass -1**)
- fourth arguments are color
- remaining arguments thickness etc.

Có thể vẽ các contours bằng thư viện matplotlib với phương thức xấp xỉ contour là ${\rm cv2.CHAIN}$ APPROX NONE

2 Contour Features

In this section, we will learn

- To find the different features of contours, like area, perimeter, centroid, bounding box etc.
- and plenty of functions related to contours.

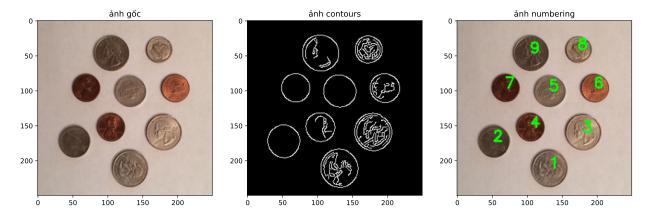
Image moments help you to calculate some features like center of mass of the object, area of the object etc.

2.1 Moments

Code minh hoạ sử dụng cv2.moments(contours[i]) để tìm toạ độ tâm khối của các vật thể. Sau đó đánh số thứ tự các vật thể lên hình bằng hàm cv2.putText().

```
import numpy as np
   import matplotlib.pyplot as plt
   import cv2
   def canny_edge_detection(img, threshold1, threshold2):
5
      NOTE: phát hiện cạnh bằng canny_edge.
      # slightly to remove high frequency edges that we aren't interested in
9
      image = cv2.GaussianBlur(img, (5, 5), 0)
      canny = cv2.Canny(image, threshold1, threshold2)
      return canny
   def centroid_objects(contours):
       '''Hàm tìm tâm khối của các đối tương sử dung OpenCV'''
14
      number_of_contour=len(contours)
      list_of_centroid = [[0,0] for _ in range(number_of_contour)] # khổi tạo
          list lưu toạn độtâm khối
      for i in range(number_of_contour):
17
          M=cv2.moments(contours[i])
          cx = int(M['m10']/M['m00']) #công thức tính tâm khối toạ độx
          cy = int(M['m01']/M['m00']) #công thức tính tâm khối toạ độy
20
          list_of_centroid[i][0]=cx
          list_of_centroid[i][1]=cy
      return list_of_centroid
   def draw_numbering_of_object(image, centroids):
25
       '''Hàm đánh số thứ tư của các objects tìm được trong hình tại vi trí tâm
26
          khối
27
          sử dụng opency.
       , , ,
      # khởi tạo các thông số để đánh số
29
      font = cv2.FONT_HERSHEY_SIMPLEX
30
      scale = 0.7
31
      color = (255, 0, 0) # Blue color in BGR
32
      for i in range(len(centroids)):
          cv2.putText(image, str(i+1), (centroids[i][0], centroids[i][1]), font,
              scale, color, thickness=2)
      return image
35
36
   if __name__=='__main__':
38
      orignal_img=cv2.imread('./images/coins.png')
      assert orignal_img is not None, "file could not be read, check with
40
          os.path.exists()"
      # chuyển ảnh về RGB
41
      orignal_img=cv2.cvtColor(orignal_img,cv2.COLOR_BGR2RGB)
42
      # chuyển ảnh về ảnh xám
      img=cv2.cvtColor(orignal_img,cv2.COLOR_BGR2GRAY)
      # We obtain the edged image by applying the Canny edge detector
46
      edged = canny_edge_detection(img, 30, 150)
47
```

```
# find contours of a binary image:
48
       contours, hierarchy = cv2.findContours(edged, cv2.RETR_EXTERNAL,
49
          cv2.CHAIN_APPROX_SIMPLE)
      number_of_contour=len(contours)
50
      print(f"số lượng đối tượng có trong ảnh là {number_of_contour}")
       # Tìm tâm khối cho tất cả các contours
52
      centroids= centroid_objects(contours)
       # Đánh số thứ tự lên contour tại tâm khối
54
       img_numbering= draw_numbering_of_object(orignal_img.copy(),centroids)
       #Vẽ ảnh
57
      fig=plt.figure(figsize=(16,9))
      ax1,ax2,ax3=fig.subplots(1,3)
59
       ax1.imshow(orignal_img)
60
       ax1.set_title("anh gốc")
62
       ax2.imshow(edged, cmap="gray")
       ax2.set_title("anh contours")
64
65
       ax3.imshow(img_numbering)
66
       ax3.set_title("anh numbering")
67
      plt.show()
69
```



Hình 2: Ví dụ đánh số thứ tự cho các contours tại tâm khối của chúng coins.png.

2.2 Contour Area

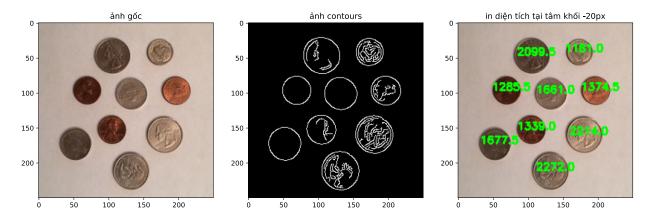
Tính diện tích của đối tượng

Contour area is given by the function cv.contourArea() or from moments, M['m00']. The area is computed using the Green formula.

```
import numpy as np
import matplotlib.pyplot as plt
import cv2
```

```
def canny_edge_detection(img, threshold1, threshold2):
6
      NOTE: phát hiện cạnh bằng canny_edge.
      # slightly to remove high frequency edges that we aren't interested in
      image = cv2.GaussianBlur(img, (5, 5), 0)
      canny = cv2.Canny(image, threshold1, threshold2)
      return canny
   def centroid_objects(cnts):
13
       '''Hàm tìm tâm khối của các đối tượng sử dụng OpenCV'''
      number_of_contour=len(cnts)
      list_of_centroid = [[0,0] for _ in range(number_of_contour)] # khổi tạo
          list lưu toan đôtâm khối
      for i in range(number_of_contour):
          M=cv2.moments(cnts[i])
          cx = int(M['m10']/M['m00'])#công thức tính tâm khối toạ độx
19
          cy = int(M['m01']/M['m00'])#công thức tính tâm khối toạ độy
          list_of_centroid[i][0]=cx
21
          list_of_centroid[i][1]=cy
      return list_of_centroid
23
   def area_objects(cnts):
       '''Hàm tính diện tích của tất cả các đối tượng xuất hiện trong hình'''
26
      list_of_area=[cv2.contourArea(i) for i in cnts]
      return list_of_area
28
29
30
   def draw_numbering_of_object(image, centroids):
       '''Hàm đánh số thứ tự của các objects tìm được trong hình tại vị trí tâm
          khối
          sử dụng opency.
33
34
      # khởi tạo các thông số để đánh số
35
      font = cv2.FONT_HERSHEY_SIMPLEX
      scale = 0.7
37
      color = (0, 255, 0) # Blue color in BGR
      for i in range(len(centroids)):
39
          cv2.putText(image, str(i+1), (centroids[i][0], centroids[i][1]), font,
40
              scale, color, thickness=2)
      return image
41
   def print_area_of_object(image, centroids, areas):
43
       '''Hàm in diện tích lên vật thể sử dụng opency.
44
       , , ,
      # khởi tạo các thông số đếđánh số
46
      font = cv2.FONT_HERSHEY_SIMPLEX
      scale = 0.5
48
      color = (0, 255, 0) # Blue color in BGR
49
      for i in range(len(centroids)):
50
          cv2.putText(image, str(areas[i]), (centroids[i][0]-20, centroids[i][1]),
51
              font, scale, color, thickness=2)
      return image
```

```
53
   if __name__=='__main__':
      orignal_img=cv2.imread('./images/coins.png')
      assert orignal_img is not None, "file could not be read, check with
56
          os.path.exists()"
      # chuyển ảnh về RGB
57
      orignal_img=cv2.cvtColor(orignal_img,cv2.COLOR_BGR2RGB)
      # chuyển ảnh về ảnh xám
59
      img=cv2.cvtColor(orignal_img,cv2.COLOR_BGR2GRAY)
60
      # We obtain the edged image by applying the Canny edge detector
62
      edged = canny_edge_detection(img, 30, 150)
      # find contours of a binary image:
64
      contours, hierarchy = cv2.findContours(edged, cv2.RETR_EXTERNAL,
65
          cv2.CHAIN_APPROX_SIMPLE)
      number_of_contour=len(contours)
      print(f"số lượng đối tượng có trong ảnh là {number_of_contour}")
      # Tìm tâm khối cho tất cả các contours
68
      centroids= centroid_objects(contours)
69
      # Tìm diện tích cho tất cả các đối tượng
      areas=area_objects(contours)
      # In diên tích của vật thể tại tâm khối -20px
      img_printarea=print_area_of_object(orignal_img.copy(),centroids, areas)
73
      #Vẽ ảnh
75
      fig=plt.figure(figsize=(16,9))
      ax1,ax2,ax3=fig.subplots(1,3)
      ax1.imshow(orignal_img)
      ax1.set_title("anh gốc")
80
      ax2.imshow(edged, cmap="gray")
81
      ax2.set_title("anh contours")
82
83
      ax3.imshow(img_printarea)
      ax3.set_title("in diện tích tại tâm khối -20px",)
      plt.savefig("area_of_contour.pdf",bbox_inches='tight')
86
      plt.show()
87
```



Hình 3: Ví dụ diện tích của các contours tại tâm khối -20px của chúng coins.png.

2.3 Straight Bounding Rectangle

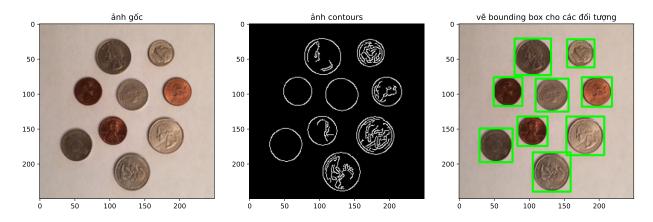
It is a straight rectangle, it doesn't consider the rotation of the object. So area of the bounding rectangle won't be minimum. It is found by the function cv.boundingRect(). Let (x,y) be the top-left coordinate of the rectangle and (w,h) be its width and height.

ví dụ vẽ bounding box hình chữ nhật cho các đối tượng

```
import numpy as np
   import matplotlib.pyplot as plt
   import cv2
   def canny_edge_detection(img, threshold1, threshold2):
6
      NOTE: phát hiện cạnh bằng canny_edge.
      # slightly to remove high frequency edges that we aren't interested in
      image = cv2.GaussianBlur(img, (5, 5), 0)
      canny = cv2.Canny(image, threshold1, threshold2)
      return canny
   def centroid_objects(cnts):
       '''Hàm tìm tâm khối của các đối tương sử dụng OpenCV'''
14
      number_of_contour=len(cnts)
      list_of_centroid = [[0,0] for _ in range(number_of_contour)] # khởi tạo
16
          list lưu toạn độtâm khối
      for i in range(number_of_contour):
17
          M=cv2.moments(cnts[i])
18
          cx = int(M['m10']/M['m00'])#công thức tính tâm khối toạ độx
19
          cy = int(M['m01']/M['m00'])#công thức tính tâm khối toạ độy
20
          list_of_centroid[i][0]=cx
          list_of_centroid[i][1]=cy
22
      return list_of_centroid
23
   def area_objects(cnts):
25
       '''Hàm tính diên tích của tất cả các đối tương xuất hiên trong hình'''
      list_of_area=[cv2.contourArea(i) for i in cnts]
27
```

```
return list_of_area
28
29
30
   def draw_numbering_of_object(image, centroids):
31
       '''Hàm đánh số thứ tự của các objects tìm được trong hình tại vị trí tâm
          khối
          sử dụng opencv.
33
       , , ,
34
       # khởi tao các thông số đếđánh số
35
       font = cv2.FONT_HERSHEY_SIMPLEX
       scale = 0.7
       color = (0, 255, 0) # Blue color in BGR
      for i in range(len(centroids)):
39
          cv2.putText(image, str(i+1), (centroids[i][0], centroids[i][1]), font,
40
              scale, color, thickness=2)
       return image
41
   def print_area_of_object(image, centroids, areas):
43
       '''Hàm in diện tích lên vật thế sử dụng opency.
44
45
       # khởi tạo các thông số để đánh số
46
      font = cv2.FONT_HERSHEY_SIMPLEX
      scale = 0.5
48
       color = (0, 255, 0) # Blue color in BGR
49
      for i in range(len(centroids)):
50
          cv2.putText(image, str(areas[i]), (centroids[i][0]-20, centroids[i][1]),
              font, scale, color, thickness=2)
       return image
   def draw_bounding_box(image,cnts):
       for i in cnts:
54
          x,y,w,h=cv2.boundingRect(i)
          cv2.rectangle(image,(x,y),(x+w,y+h),(0,255,0),2)
56
       return image
57
   if __name__=='__main__':
59
      orignal_img=cv2.imread('./images/coins.png')
60
       assert orignal_img is not None, "file could not be read, check with
61
          os.path.exists()"
       # chuyển ảnh về RGB
       orignal_img=cv2.cvtColor(orignal_img,cv2.COLOR_BGR2RGB)
       # chuyển ảnh về ảnh xám
       img=cv2.cvtColor(orignal_img,cv2.COLOR_BGR2GRAY)
65
66
       # We obtain the edged image by applying the Canny edge detector
67
       edged = canny_edge_detection(img, 30, 150)
       # find contours of a binary image:
       contours, hierarchy = cv2.findContours(edged, cv2.RETR_EXTERNAL,
70
          cv2.CHAIN_APPROX_SIMPLE)
      number_of_contour=len(contours)
      print(f"số lượng đối tượng có trong ảnh là {number_of_contour}")
72
       # Vẽ bounding box cho các đối tượng contours
73
      bounding_box=draw_bounding_box(orignal_img.copy(),contours)
```

```
#Ve anh
75
      fig=plt.figure(figsize=(16,9))
       ax1,ax2,ax3=fig.subplots(1,3)
       ax1.imshow(orignal_img)
       ax1.set_title("anh gốc")
80
       ax2.imshow(edged, cmap="gray")
       ax2.set_title("anh contours")
82
83
      ax3.imshow(bounding_box)
       ax3.set_title("ve bounding box cho các đối tượng",)
      plt.savefig("boundingbox_of_contour.pdf",bbox_inches='tight')
86
      plt.show()
87
```



Hình 4: Ví dụ vẽ bounding box hình chữ nhật quanh các đối tượng.

Tài liệu

- [1] OpenCV. What are contours? (2024), https://docs.opencv.org/4.x/d4/d73/tutorial_py_contours_begin.html.
- [2] Rafael C. Gonzalez, Richard E. Woods. Digital Image Processing (2018), Fourth Edition, Global Edition, Pearson.
- [3] Adrian Rosebrock. Practical Python and OpenCV: An Introductory, Example Driven Guide to Image Processing and Computer Vision, Third Edition.