# Zusammenfassung\*Einführung in Geometrie/Topologie

gehalten von Dr. Thomas Vogel, Universität Bonn im Sommersemester 2013

Felix Beck, Robert Hemstedt r@twopi.eu

21. April 2013

# Hinweise zur Verwendung

Die stets aktuelle Version dieser Zusammenfassung lässt sich finden unter

Dort sind auch die .tex-Dateien zu finden, wenn man selbst Veränderungen vornehmen möchte. Bitte beachtet die Lizenzhinweise.

Werter Kommilitone, diese Zusammenfassung basiert zum größten Teil auf Mitschriften unserer GeoTopo-Vorlesungen bei Dr. Vogel. Leider wird kein Skript zur Verfügung gestellt, sodass wir uns mal drangesetzt haben, selbst eine Zusammenfassung zu texen, da die Guttenberg-Tastatur bei LATEX- Dokumenten leider nicht so effektiv ist.

Die Nummerierung der Sätze und Kapitelabschnitte erfolgt in der Reihenfolge der persönlichen Aufzeichnung.

Gedacht ist diese Zusammenfassung explizit als Prüfungsvorbereitung und wird daher auch noch bis zur letzten Vorlesung weiterhin ergänzt. Wenn du Anmerkungen, Ergänzungen, Lob oder Kritik haben solltest, dann sprich einfach einen von uns an, schick eine E-Mail oder, was das beste wohl ist, benutze github.com, um eine pull-Request zu schicken.

Wir haften weder für "fehlende" Inhalte noch für inhaltliche oder sprachliche Fehler.

Wir hoffen, dass diese Zusammenfassung und der damit verbundene Aufwand sich nicht nur für uns als Verfasser, sondern auch noch für dich als Kommilitone lohnen und der Aufwand auch in Form einer möglichst guten Klausurnote entlohnt wird. Viel Spaß beim Lernen!

<sup>\*</sup>nach persönlichen Aufzeichnungen

### Lizenz

Ich veröffentliche dieses Dokument unter der Beerware-Lizenz:

"THE BEER-WARE LICENSE" (Revision 42):

<rul>
 <ruten verwert nicht entfernen, können Sie mit dem Material machen, was Sie möchten. Wenn wir uns eines Tages treffen und Sie denken, das Material ist es wert, können Sie mir dafür ein Bier ausgeben. Robert Hemstedt</li>

Weitere Hinweise lassen sich finden unter: http://de.wikipedia.org/wiki/Beerware

## 1 Metrische Räume

**Definition 1.1:** Sei (X, d) eine Menge mit  $d: X \times X \to \mathbb{R}$ , sodass  $\forall x, y, z \in X$ 

$$d(x,y) \ge 0$$

$$d(x,y) = 0 \Leftrightarrow x = y$$

$$d(x,y) = d(y,x)$$

$$d(x,z) \ge d(x,y) + d(y,z)$$

Dann heißt (X, d) metrischer Raum.

**Definition 1.2:** Seien (X, d), (X', d') metrische Räume. Die Abbildung  $f: X \to X'$  ist eine **Isometrie**, falls d(x, y) = d'(f(x), f(y))

**Definition 1.3:** Die Abbildung  $f:(X,d) \to (X',d')$  ist **stetig** in  $x \in X$ , falls für alle  $\delta > 0$  ein  $\epsilon > 0$  existiert, sodass  $f(B_{\epsilon}(x)) \subset B_{\delta}(f(x))$ , wobei  $B_{r}(x) = \{x' \in X | d(x,x') < r\}$  der **offene** r-Ball um x ist.

**Definition 1.4:** Sei (X, d) ein metrischer Raum.

 $U \subset X$  ist offen, falls für alle  $u \in U$  ein  $\epsilon > 0$  existiert, sodass  $B_{\epsilon}(x) \subset U$ .

 $U \subset X$  ist abgeschlossen, falls  $X \setminus U$  offen ist.

 $U \subset X$  ist eine Umgebung von  $u \in U$ , falls ein  $\epsilon > 0$  existiert, sodass  $B_{\epsilon}(U) \subset U$ 

X und  $\emptyset$  sind beide zugleich offen und abgeschlossen.

Offene Bälle sind offen.

**Lemma 1.5:** Sei (X, d) ein metrischer Raum.

- (i) Sei I eine beliebige Indexmenge,  $U_{i,i\in I}\subset X$  offen  $\forall i\in I.$  Dann ist  $\bigcup_{i\in I}U_i\subset X$  offen.
- (ii) Sei I eine endliche Indexmenge,  $U_{i,i\in I} \subset X$  offen  $\forall i \in I$ . Dann ist  $\bigcap_{i\in I} U_i \subset X$  offen.

**Definition 1.6:** Eine Folge  $(x_n)_{n\in\mathbb{N}}$  in X konvergiert gegen  $x\in X$ , wenn für alle  $\epsilon>0$  ein  $N(\epsilon)\in\mathbb{N}$  existiert, sodass  $d(x,x_n)<\epsilon$  für alle  $n\geq N(\epsilon)$ .

Eine Folge  $(x_n)$  heißt Cauchy-Folge, falls  $\forall \epsilon > 0 \exists N : d(x_n, s_m) < \epsilon \forall n, m > N$ .

**Definition 1.7:** (X, d) ist **beschränkt**, falls  $\exists C \in \mathbb{R} : d(x, y) < C \quad \forall x, y \in X$ . (X, d) ist **vollständig**, falls jede Cauchy-Folge konvergiert.

**Definition 1.8:** Sei X eine Menge und d, d' Metriken auf X. d und d' sind äquivalent, falls

- für alle  $x \in X, r > 0$  es ein r' > 0 gibt, sodass  $B_{r'}^{d'}(x) \subset B_r^d(x)$
- für alle  $x \in X, r' > 0$  es ein r > 0 gibt, sodass  $B_r^d(x) \subset B_{r'}^{d'}(x)$

Sind d, d' äquivalente Metriken, dann ist  $U \subset (X, d)$  offen genau dann, wenn  $U \subset (X, d')$  offen ist;  $x_n \to x$  in (X, d) genau dann, wenn  $x_n \to x$  in (X, d').

Für Beschränktheit und Vollständigkeit gibt es keine analogen Aussagen:

Sei (X, d) ein metrischer Raum. Dann ist  $d'(x, y) = \frac{d(x, y)}{1 + d(x, y)}$  eine Metrik auf X, die äquivalent ist zu d. Aber d' ist immer beschränkt (zB. C = 1), unabhängig davon, ob d beschränkt ist oder nicht.

 $(X = [0, \infty], d_{St}(x, y) = |x - y|)$  ist vollständig.  $d'(x, y) = \left|\frac{x}{1+x} + \frac{y}{1+y}\right|$  ist äquivalent zu  $d_{St}$  und  $x_n = n$  ist eine Cauchy-Folge bzgl. d', aber nicht bzgl. d.

## 2 Topologische Räume

**Definition 2.1:** Sei X eine Menge und  $\mathcal{O} \subset \mathbb{P}(X)$  ein System von Teilmengen von X, sodass

- 1.  $\emptyset \in \mathcal{O}, X \in \mathcal{O}$
- 2. I beliebige Indexmenge,  $U_{i,i\in I} \in \mathcal{O} \quad \forall i \in I \Rightarrow \bigcup_{i\in I} U_i \in \mathcal{O}$
- 3. I endliche Indexmenge,  $U_{i,i\in I} \in \mathcal{O} \quad \forall i \in I \Rightarrow \bigcap_{i\in I} U_i \in \mathcal{O}$

Dann heißt  $\mathcal{O}$  Topologie auf X.

Sei X eine nichtleere Menge.

Triviale Topologie:  $\mathcal{O} = \{\emptyset, X\}$ 

Diskrete Topologie:  $\mathcal{O} = \mathbb{P}(X)$ 

Für jeden metrischen Raum (X, d) induziert d eine Topologie, die nur von der Äquivalenzklasse von d abhängt.

**Definition 2.2:** Sei  $(X, \mathcal{O})$  ein topologischer Raum,  $x \in X$ .

Eine Teilmenge  $B \subset X$  ist abgeschlossen, falls  $B^C := X \setminus B$  offen ist.

Hinweis: eine Teilmenge  $A \subset (X, \mathcal{O})$  kann weder abgeschlossen noch offen sein. Als Beispiel sei  $\mathbb{Q} \subset \mathbb{R}$  genannt.

**Definition 2.3:** Sei  $f:(X,\mathcal{O}) \to (Y,\mathcal{O}')$  eine Abbildung zwischen topologischen Räumen. f ist stetig genau dann, wenn für alle  $V \subset \mathcal{O}'$  das Urbild  $f^{-1}(V)$  offen ist. f ist ein **Homöomorphismus**, falls f stetig, bijektiv und  $f^{-1}$  ebenfalls stetig ist.

**Definition 2.4:** Sei  $(X, \mathcal{O})$  ein topologischer Raum.

 $A \subset X$  ist Umgebung von x, falls es  $U \in \mathcal{O}$  gibt, sodass  $x \in U \subset A$ .

 $f: X \to Y$  ist **stetig in** x, falls für jede Umgebung V von  $f(x) \in Y$  eine Umgebung U von x existiert, sodass  $f(U) \subset V$ .

**Lemma 2.5:** Eine Teilmenge  $A \subset (X, \mathcal{O})$  ist genau dann offen, wenn sie Umgebung jedes ihrer Punkte ist.

Ist  $(X, \mathcal{O})$  ein topologischer Raum,  $x \in X$  sowie  $\mathcal{U}_x := \{U \in X | U \text{ Umgebung von } x\}$ , gilt:

- (i)  $x \in U$  für  $U \subset \mathcal{U}$
- (ii)  $U \in \mathcal{U}_x$  und  $U \subset V \implies V \in \mathcal{U}_x$
- (iii)  $U_1, U_2, \dots, U_r \in \mathcal{U}_x \quad \Rightarrow \bigcup_{i=1}^r U_i \in \mathcal{U}$
- (iv) für jede Umgebung  $U \in \mathcal{U}$  gibt es eine Menge  $V \subset U$  mit  $x \in V$ , sodass V Umgebung ist für jedes  $y \in V$ .

Umgekehrt gilt folgender

Satz 2.6: Sei X eine Menge. Für jedes  $x \in X$  sei ein System  $\mathcal{U}_x$  von nichtleeren Teilmengen gewählt, sodass (i) - (iv) erfüllt sind. Dann gibt es genau eine Topologie  $\mathcal{O}$  auf X, sodass die  $\mathcal{O}$ -Umgebungen  $\mathcal{W}_x$  von X genau die Systeme  $\mathcal{U}_x$  sind.

**Definition 2.7:** Sei X eine Menge und  $\mathcal{O}_1, \mathcal{O}_2$  Topologien auf X.

 $\mathcal{O}_1$  ist gröber als  $\mathcal{O}_2$ , falls  $\mathcal{O}_1 \subset \mathcal{O}_2$ .

 $\mathcal{O}_1$  ist feiner als  $\mathcal{O}_2$ , falls  $\mathcal{O}_1 \supset \mathcal{O}_2$ .

Beliebige Durchschnitte von Topologien ergeben wieder Topologien, die Vereinigung von zwei oder mehr Topologien ist aber im Allgemeinen keine.

Sei  $\mathcal{S} \subset \mathbb{P}(X)$ . Dann gibt es genau eine gröbste Topologie auf X, die  $\mathcal{S}$  enthält:  $\mathcal{O}(\mathcal{S}) := \bigcup_{\substack{\mathcal{O} \text{ Topo.} \\ \mathcal{S} \subset \mathcal{O}}} \mathcal{O}$ . Dies ist wohldefiniert, da zumindest  $\mathbb{P}(X)$  eine Topologie mit  $\mathcal{S} \subset \mathbb{P}(X)$  ist.

**Definition 2.8:** Sei  $\mathcal{O}$  eine Topologie,  $\mathcal{S} \subset \mathcal{O}$ , mit  $\mathcal{O}(\mathcal{S}) = \mathcal{O}$ . Dann ist  $\mathcal{S}$  eine Subbasis von  $\mathcal{O}$ .

 $\mathcal{S}$  ist eine Basis von  $\mathcal{O}$ , falls jede offene Menge Vereinigung von Mengen aus  $\mathcal{S}$  ist.

# 3 Konstruktion neuer Topologien aus gegebenen

Seien  $(X_1, \mathcal{O}_1)$ ,  $(X_2, \mathcal{O}_2)$  topologische Räume. Dann definiert man auf  $X = X_1 \dot{\cup} X_2$  eine Topologie durch ihre Basis  $\mathcal{O}_1 \cup \mathcal{O}_2$ . Insbesondere sind dann die Inklusionen  $\begin{cases} i_1 : X_1 \to X \\ i_2 : X_2 \to X \end{cases}$  beide stetig. Diese Topologie ist die gröbste mit dieser Eigenschaft.

**Definition 3.1:** Sei  $(X, \mathcal{O})$  ein topologischer Raum und  $A \subset X$  eine Teilmenge. Dann heißt  $\mathcal{O}_A := \{U \subset A | \text{es gibt } V \subset X \text{ offen } : V \cap A = U\}$  **Teilraumtopologie**.

Seien  $(X_1, \mathcal{O}_1)$ ,  $(X_2, \mathcal{O}_2)$  topologische Räume und  $X = X_1 \times X_2$ . Dann ist  $\mathcal{O}_X := \{W | \text{ für } (x_1, x_2) \in W \text{ gibt es Umgebungen } U_1 \subset X_1, U_2 \subset X_2 \text{ von } x_1 \text{ bzw. } x_2,$  sodass  $U_1 \times U_2 \subset W\}$  die gröbste Topologie, sodass die Projektionen  $\begin{cases} \pi_1 : X_1 \times X_2 \to X_1 \\ \pi_2 : X_1 \times X_2 \to X_2 \end{cases}$  beide stetig sind. Sei  $X_{i,i\in I}$  eine beliebige Anzahl an topologischen Räumen,  $X=\prod_{i\in I}X_i$ . Die Produkttopologie  $\mathcal{O}_X$  auf  $\prod_{i\in I}X_i$  ist die gröbste Topologie, sodass die Projektionen  $\pi_j:\prod_{i\in I}X_i\to X_j\quad \forall j\in I$  stetig sind.

Also enthält  $\mathcal{O}_x$  die Mengen  $\pi_i^{-1}(U_j)$  für  $U_j \subset X_j$  offen und endliche Schnitte solcher Mengen, sowie beliebige Vereinigungen endlicher Schnitte.

**Definition 3.2:** Sei  $(X, \mathcal{O})$  ein topologischer Raum und  $\sim$  eine Äquivalentrelation auf X. Die Quotiententopologie auf  $X/_{\sim}$  ist die feinste Topologie, sodass  $\pi: X \to X/_{\sim}$  stetig ist. D.h.  $A \subset X/_{\sim}$  ist genau dann offen, falls  $\pi^{-1}(A)$  offen ist.

**Definition 3.3:** Eine Abbildung zwischen topologischen Räumen  $f: X \to Y$  ist offen (bzw. abgeschlossen), falls das Bild jeder offenen (bzw. abgeschlossenen) Teilmenge selbst offen (bzw. abgeschlossen) ist.

#### Verkleben von topologischen Räumen

Seien X, X' topologische Räume,  $f: X \supset Y \to X'$  eine Abbildung. Auf  $X \cup X'$  definert man

Selen 
$$X, X'$$
 topologische Raume,  $f: X \supset Y \to X$ 

$$\sim \text{durch } w \sim z \Leftrightarrow \begin{cases} w = z \\ w, z \in Y \text{ und } f(w) = f(z) \\ w \in Y, z \in X' \text{ und } f(w) = z \\ w \in X', z \in Y \text{ und } f(z) = w \end{cases}$$

**Definition 3.4:**  $X \dot{\cup} X'/_{\sim} =: X \cup_f X'$  ist der durch Zusammenkleben von X, X' mit f entstandene Raum.

#### Neue Teilmengen aus alten 4

**Definition 4.1:** Sei  $(X, \mathcal{O})$  ein topologischer Raum,  $A \subset X$ .

 $\mathring{A}$  (innerer Kern von  $\mathring{A}$ ) ist die größte offene Teilmenge von  $\mathring{A}$ .  $\mathring{A} = \bigcup_{B \subset A \text{ offen}} B$  $\bar{A}$  (Abschluss von  $\mathring{A}$ ) ist die kleinste abgeschlossene Menge, die  $\mathring{A}$  enthält.  $\bar{A} = \bigcap_{B \subset A \text{ offen}} B$ 

 $x \in X$  ist ein Berührpunkt von A, falls jede Umgebung U von x A schneidet.

 $x \in X$  ist ein Randpunkt von A, falls x ein Berührpunkt von A und  $X \setminus A$  ist.

 $\delta A$  ist die Menge aller Randpunkte von A.

**Lemma 4.2:**  $\delta A = \bar{A} \setminus \mathring{A} = \bar{A} \cap (X \setminus \mathring{A})$  ist abgeschlossen.

 $x \in \overline{A} \Leftrightarrow f\ddot{u}r \ jede \ offene \ Umgebung \ U \ von \ x \ ist \ A \cap U \neq \emptyset$ 

Insbesondere:  $x \in \bar{A} \Rightarrow x$  ist Berührpunkt von A.

 $x \in A \Leftrightarrow x \text{ ist kein Ber\"{u}hrpunkt von } X \setminus A$ 

**Definition 4.3:** Sei X ein topologischer Raum und  $(x_n)_{n\in\mathbb{N}}$  eine Folge in X. Dann ist  $x\in X$ ein Häufungspunkt der Folge, falls jede Umgebung von x unendlich viele Folgenglieder enthält.

Ist x Häufungspunkt von  $(x_n)$ . Dann gibt es im Allgemeinen keine Teilfolge von  $x_n$ , die gegen x konvergiert.

Definition 4.4: Ein topologischer Raum erfüllt das 1. Abzählbarkeitsaxiom, falls für jedes  $x \in X$  eine Menge  $U_{n,n \in \mathbb{N}}$  von Umgebungen existiert, sodass für V, beliebige Umgebung von x, ein n(V) existiert, sodass  $U_{n(V)} \subset V$ .

Definition 4.5: Ein topologischer Raum erfüllt das 2. Abzählbarkeitsaxiom, falls es eine abzählbare Basis der Topologie gibt.

**Satz 4.6:** Sei  $f: X \to Y$  eine Abbildung. Äquivalent sind:

- (a) f ist stetig
- (b)  $V \subset Y$  abgeschlossen  $\Rightarrow f^{-1}(V) \subset U$  abgeschlossen
- (c)  $f(\bar{A}) \subset f(\bar{A})$  für alle  $A \subset X$ .

## 5 Zusammenhängende Räume

**Definition 5.1:** Ein topologischer Raum  $(X, \mathcal{O})$  heißt **zusammenhängend**, falls X nicht in nichtleere disjunkte offene Teilmengen zerlegt werden kann, d.h.  $X = U_1 \cup U_2$ ;  $U_1, U_2$  offen,  $U_1 \cap U_2 = \emptyset \Rightarrow U_1 = \emptyset$  oder  $U_2 = \emptyset$ .

**Satz 5.2:** Sei die Abbildung  $f: X \to Y$  stetig, X zusammenhängend. Dann ist f(X) zusammenhängend (in der Teilraumtopologie von Y). Insbesondere sind Quotienten zusammenhängender Räume zusammenhängend.

**Satz 5.3:** Sei  $A \subset X$  zusammenhängend. Dann ist auch  $\bar{A}$  zusammenhängend und, falls  $A \subset B \subset \bar{A}$ , auch B.

Satz 5.4: Sei X ein topologischer Raum, I eine beliebige Indexmenge und  $X_{i,i\in I} \subset X$  zusammenhängende Teilräume mit  $\bigcup_{i\in I} X_i = X$ ,  $\bigcap_{i\in I} \neq \emptyset$ . Dann ist X zusammenhängend.

Korollar 5.5: Sei  $x \in X$  ein Punkt in einem topologischen Raum X. Dann gibt es eine größte zusammenhängende Teilmenge  $C_x \in X$ , sodass  $x \in C_x$  und  $C_x \in X$  abgeschlossen ist.

**Definition 5.6:**  $C_x$  ist die **Zusammenhangskomponente** von  $x \in X$ .

**Definition 5.7:** Ein topologischer Raum X heißt **wegzusammenhängend**, falls für je zwei Punkte  $x_0, x_1 \in X$  eine stetige Abbildung  $\gamma : [0,1] \to X$  ("Weg") mit  $\gamma(0) = x_0$ ,  $\gamma(1) = x_1$  existiert.

**Satz 5.8:** Sei X ein topologischer Raum. X wegzusammenhängend  $\Rightarrow X$  zusammenhängend.

**Bemerkung 5.9:** Sei X ein topologischer Raum, I eine beliebige Indexmenge und  $X_{i,i\in I}\subset X$  wegzusammenhängende Teilräume mit  $\bigcup_{i\in I}X_i=X,\ \bigcap_{i\in I}\neq\emptyset$ . Dann ist X wegzusammenhängend.

**Definition 5.10:** Ein topologischer Raum X heißt lokal zusammenhängend, falls für jeden Punkt x jede Umgebung von x eine offene zusammenhängende Umgebung von x enthält.

Nicht jeder (weg-)zusammenhängender topologischer Raum ist auch lokal zusammenhängend.

**Satz 5.11:** X lokal zusammenhängender topologischer Raum  $\Leftrightarrow$  jede Zusammenhangskomponente in jeder offenen Menge ist offen.

Korollar 5.12: X lokal zusammenhängender topologischer Raum  $\Rightarrow$  Jede Zusammenhangskomponente ist offen.

# 6 Trennungsaxiome

**Definition 6.1:** Ein topologischer Raum X ist **Hausdorff'sch**  $(T_2)$ , falls für je zwei Punkte  $x \neq x'$  offene Umgebungen  $U, U', x \in U, x' \in U'$  existieren, sodass  $U \cap U' = \emptyset$ .

Nutzen der Hausdorff'sch-Eigenschaft: Jede konvergente Folge (Netz, Filter) hat genau einen Grenzwert.

- Satz 6.2: (a) Teilräume von  $T_2$ -Räumen sind  $T_2$ -Räume.
  - (b) Produkträume  $\prod_{i \in I} X_i$  sind genau dann  $T_2$ -Räume, wenn für alle  $i \in I$   $X_i$   $T_2$ -Raum ist.
  - (c) Quotienten von  $T_2$ -Räumen sind im Allgemeinen keine  $T_2$ -Räume.
- **Satz 6.3:** (a) Ein topologischer Raum X ist Hausdorff'sch genau dann, wenn  $\Delta := \{(x, x) | x \in X\} \subset X \times X$  abgeschlossen ist.
  - (b) Sei die Abbildung  $f: X \to Y$  (zwischen topologischen Räumen) stetig und Y Hausdorff'sch. Dann ist  $A = \{(x_1, x_2) \in X \times X | f(x_1) = f(x_2)\}$  abgeschlossen.