



Projet MLOps

Nabilath NACHIROU LIAMIDI
Nathan CERISARA



Table des matières

01


**Description &
architecture du projet**

02

Données & Dataset

03

**Entraînement &
Déploiement**



04

Conclusion & Demo



01

Description & architecture du projet



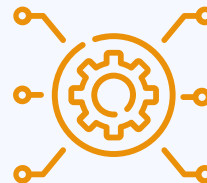
01.A - Architecture Générale



Python 3.12

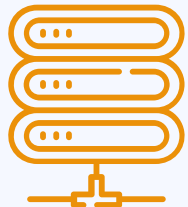


Github



Docker Compose

-> 6 Services Docker



MLFlow

PostgreSQL + MinIO



Modèles YOLO

Ultralytics YOLOv11/26
(nano, small, medium)



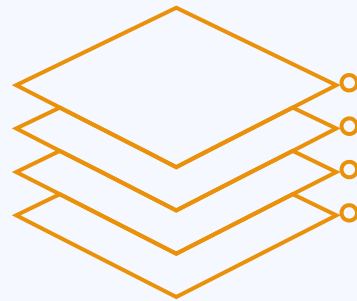
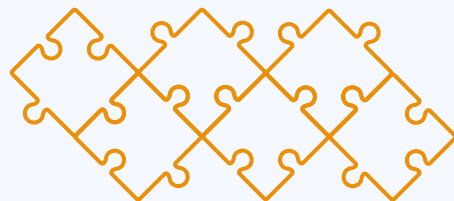
Serving API & Frontend

Nginx + FastAPI
+ App Web (Vanilla JS)

01.B - Services Docker

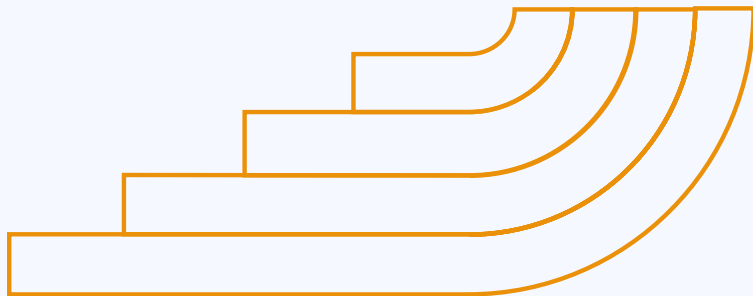
6 services docker:

- **PostgreSQL** (Metadata store)
- **MinIO S3** (Model registry)
- **MLFlow** (Lié aux conteneurs **PostgreSQL** et **MinIO S3**)
- **Training pipeline** (version CUDA et non CUDA)
- **Backend Serving API** (serveur)
- **Frontend Web App** (page web)



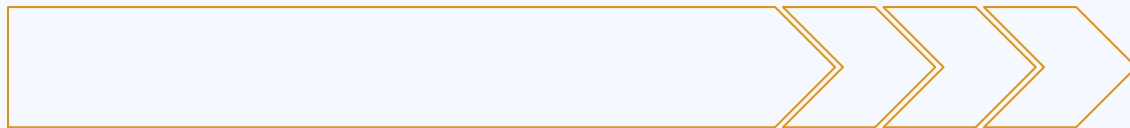
01.C - MLFlow

- **Metadata store** : PostgreSQL
- **Model Registry** : MinIO S3
- Hyperparamètres (epochs, batch, lr)
- Artefacts (plots, configs, ...)
- Versioning automatique



01.D - Scripts Cross-Platform

- Scripts **bash (linux)** ou **bat/ps1 (Windows)**
- Servant à:
 - Lancer **un entraînement**
 - Lancer **le serving**
 - **Exporter/Importer** Metadastore & Model Registry (en un *backup.zip*)



01.E - Bonnes pratiques

- Projet bien modulaire. Bonne utilisation de la PPO
- Type Hint complet
- **Pylint** & **Ruff** pour le ***linter*** dans vscode
- **Ruff** pour le ***formatage du code*** dans vscode
- Pas de **mypy** car problèmes avec les .venv dans vscode
- **Github Action** : CI avec Pylint (qualité de code de **9.63/10**)
- Début d'implémentation des **tests unitaires**, mais pas le temps de faire beaucoup de coverage





02

Données & Dataset

02.A - Préparation des données

- **405** images annotées : **~105** images personnelles, **~90** images dataset Kaggle, **~200** images Roboflow
- Floutage du visage avec **deface**
- **Picsellia** pour l'annotation
- **7 classes** : 0, 1, 2, 3, 4, 5, unknown
- Double validation des annotations



02.B - PicSELLia


Datasets / Photos Floutées / new_version

019c1b00-3552-77fb-96ed-a5990d108979 [Run Fast Training](#) [Annotations](#)

Assets 405 Analytics Fast Training Settings

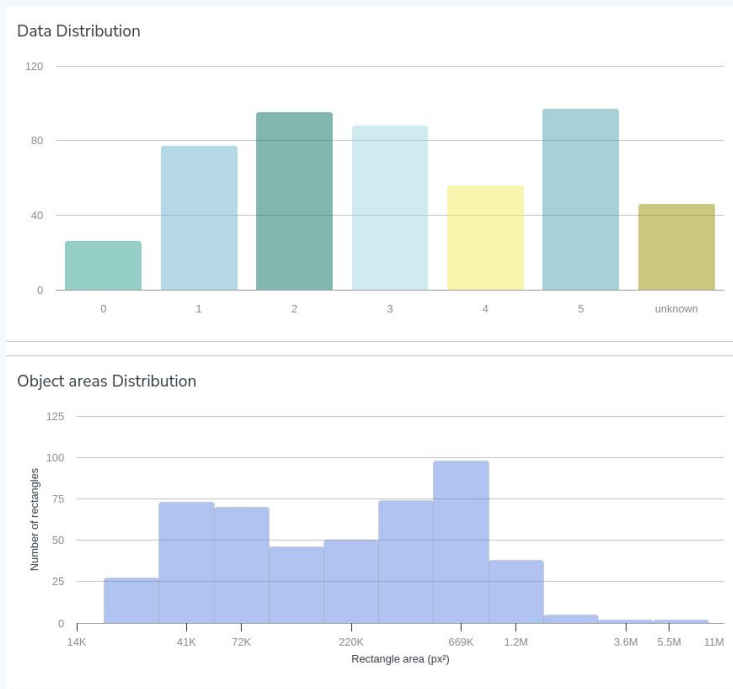
Q | annotations.rectangles.label_name = "cat" and annotations.nb_rectangles >= 2

405 Assets



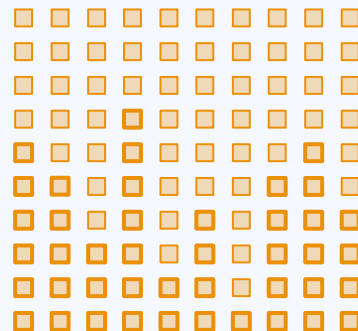
02.C - Répartition des classes

26 images - **0 doigt**
77 images - **1 doigt**
95 images - **2 doigts**
88 images - **3 doigts**
56 images - **4 doigts**
97 images - **5 doigts**
46 images - **Unknown**



02.C - Gestion des données

- Depuis **Picsellia SDK** en format **YOLO**
- Récupération de **315** images <- **Erreur**
 - Plus aucun exemple avec 0 doigts !
- **Split** : 70% train, 15% test, 15% validation



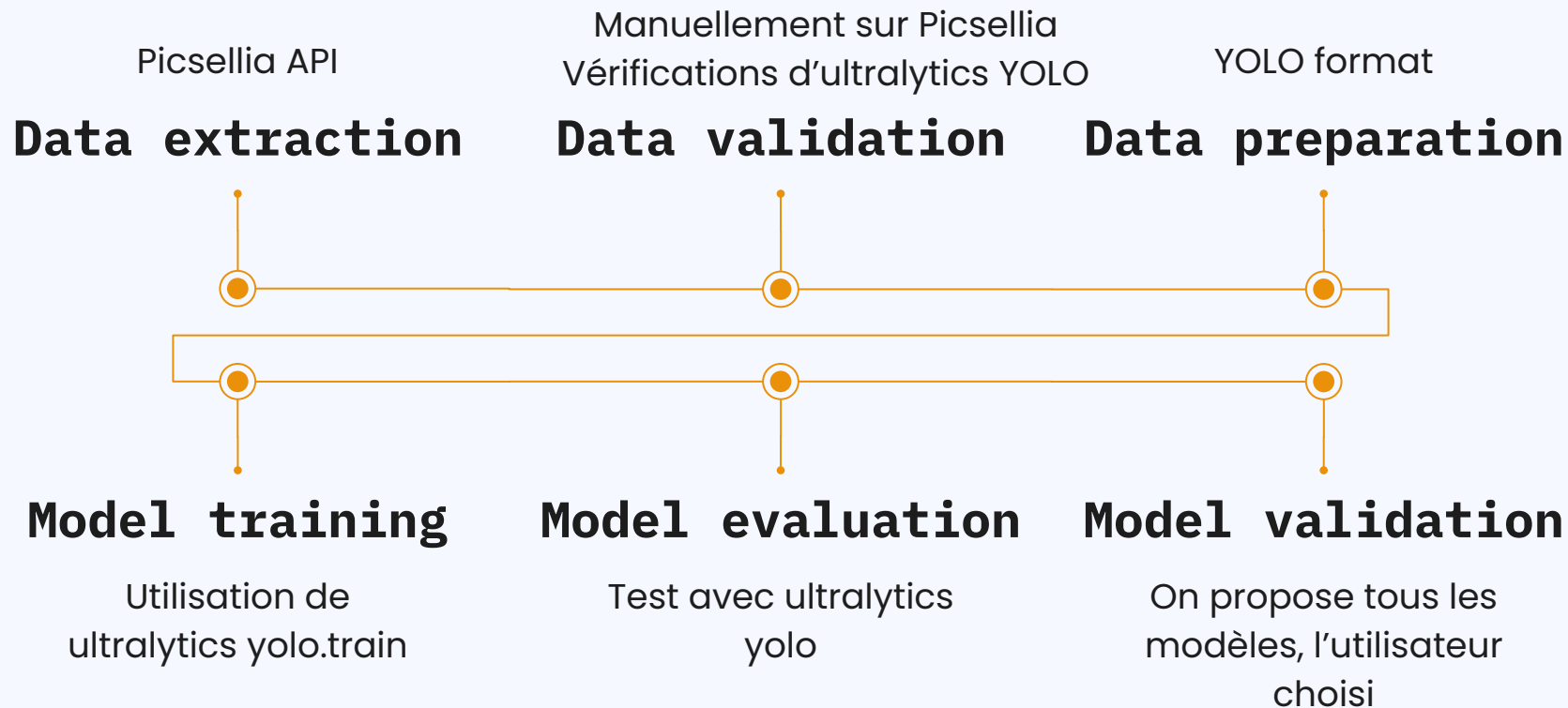


03

Entraînement & Déploiement

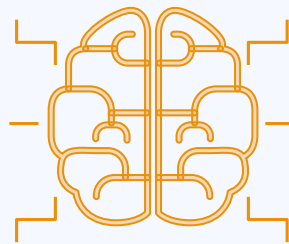


03.A - Pipeline



03.C - Entraînement

- **300** epochs, batch size **16**
- **Early stopping** avec patience de **30**
- **Optimiseur** : *AdamW*
- **Loss** : *box loss (boite), cls loss (classe), dfl loss (Features, pour différencier les exemples difficiles)*
- **Appareil d'entraînement** : pc InnovLab / CUDA



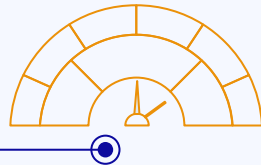
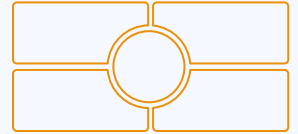
03.D - Évaluation & Validation

- **Jeu de Test** de **40 exemples**
- **Métriques** : *mAP50-95, precision, recall*
- **Matrices de confusion** multi classes
- **Modèle-validation**: le champion serait **yolo26m**, mais on préfère laisser le choix du modèle à l'utilisateur



03.E - API de Serving et WebApp

- **Serveur python docker + FastAPI**
- **Serveur simple** (1 client non multithreadé)
- Chargement **dynamique** des modèles
- Web Application **HTML/CSS/JS Vanilla** légère
- Communication via **HTTP POST**, Vidéo transmise par **Blob**



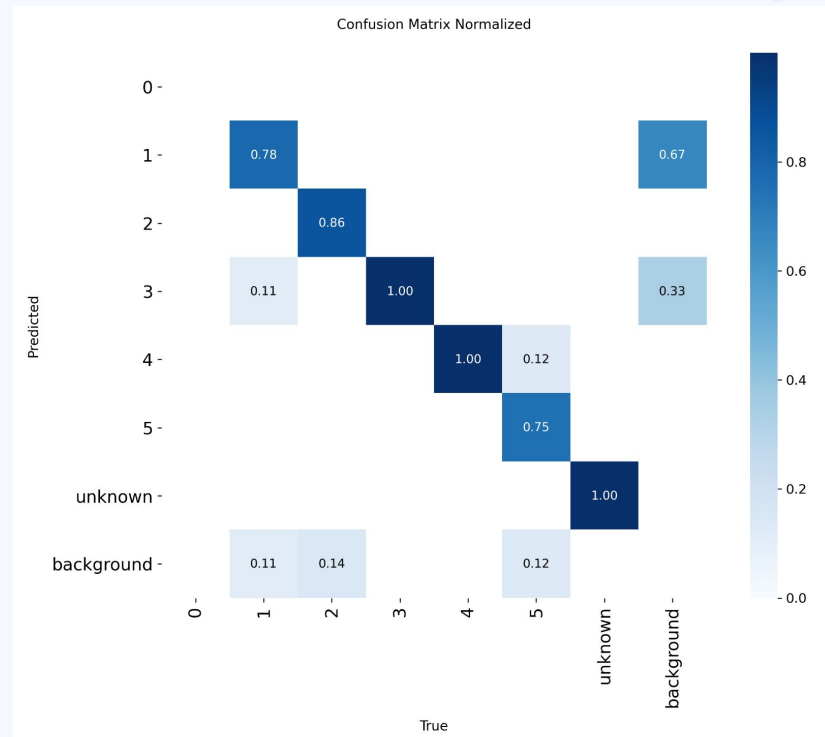
03.F - Preprocessing

- **Détection** et **floutage** de visage avec *OpenCV Haar Cascades*
- Configurable via **variable d'environnement** (ON/OFF)
- Preprocessing appliqué **avant l'inférence** de YOLO



03.J - Résultats

Modèle	Final mAP@50-95
Yolo26m	0.787
Yolo26s	0.771
Yolo11s	0.748
Yolo11n	0.739
Yolo26n	0.672



Matrice de confusion normalisée pour Yolo26m

Conclusion & Démo

The background features a light blue gradient with abstract circuit-like lines in purple, blue, and orange. A grid of small blue dots is visible in the upper right and lower left corners. The title 'Conclusion & Démo' is centered in a bold, dark blue font.

Difficultés rencontrées

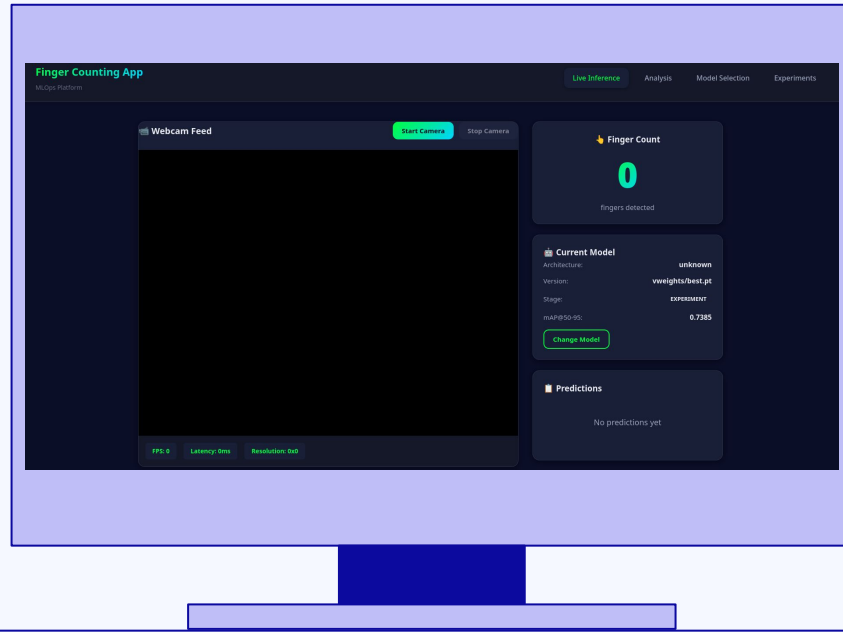
- Lourdeur de docker / Pytorch
- Inférence Lente / FPS non fluides
- Perte de données de Picsellia (~100 données perdues)
- Modèles pas trop performants
 - > Il faut travailler nos données

Conclusion

- Projet Intéressant mais calendrier serré
- Bonnes pratiques de code utilisées
- Pipeline MLOps fonctionnelle
- Modèles améliorables



Démo



The background of the slide is a dense, 3D-rendered field of dark grey question marks. Interspersed among these question marks are numerous small, bright orange cubes. The lighting creates highlights and shadows, giving the elements a three-dimensional appearance. In the center of the slide, there is a semi-transparent orange rectangular box containing the word "Questions" in a bold, dark blue font, followed by a large question mark. The overall aesthetic is modern and tech-oriented, with abstract geometric shapes and a dark color palette.

Questions ?