Detección de anomalías basada en técnicas de ensembles

Ignacio Aguilera Martos 8 de septiembre de 2019

Trabajo Fin de Grado Código disponible en GitHub

Contenidos

- 1. Concepto de anomalía basado en distancias
- 2. Aprendizaje Automático
- 3. Probabilidad Multivariante
- 4. Concepto probabilístico de anomalía
- 5. Modelos implementados
- 6. Resultados

Concepto de anomalía basado en

distancias

Pensado para el caso uno-dimensional.

Pensado para el caso uno-dimensional.

Tukey's Fences

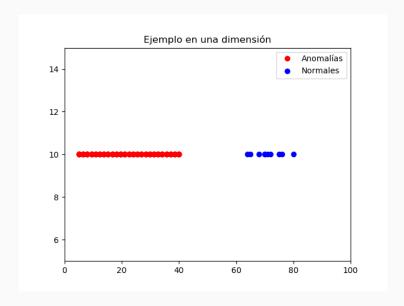
Valores fuera del rango $[Q_1-k(Q_3-Q_1),\,Q_3+k(Q_3-Q_1)]$ con k=1,5

Pensado para el caso uno-dimensional.

Tukey's Fences

Valores fuera del rango $[Q_1-k(Q_3-Q_1),\,Q_3+k(Q_3-Q_1)]$ con k=1,5

La propuesta de k = 1,5 es arbitraria.



Criterio

Aplicar el criterio de Tukey a cada una de las características.

Criterio

Aplicar el criterio de Tukey a cada una de las características. <u>Trivial</u>.

Criterio

Aplicar el criterio de Tukey a cada una de las características. Trivial.

Criterio de clusters

1. Agrupamos los datos por clusters.

Criterio

Aplicar el criterio de Tukey a cada una de las características. Trivial.

Criterio de clusters

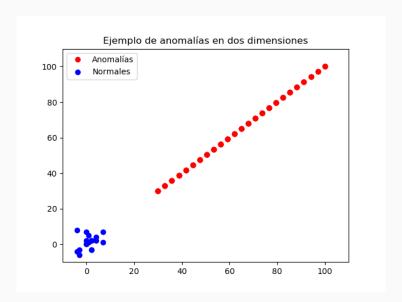
- 1. Agrupamos los datos por clusters.
- 2. Encontramos el cluster más cercano para cada instancia.

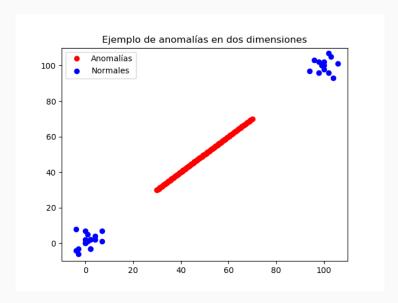
Criterio

Aplicar el criterio de Tukey a cada una de las características. Trivial.

Criterio de clusters

- 1. Agrupamos los datos por clusters.
- 2. Encontramos el cluster más cercano para cada instancia.
- 3. Si la distancia del objeto al centroide del cluster es mayor que 1,5 veces la mayor distancia intercluster entonces es una anomalía.





Aprendizaje Automático

Problema que abordamos

Problema que abordamos

Problema de detección de anomalías

Es un problema de aprendizaje no supervisado pues no disponemos de las etiquetas.

Problema que abordamos

Problema de detección de anomalías

Es un problema de aprendizaje no supervisado pues no disponemos de las etiquetas.

Partes teóricas del problema

- 1. Generador.
- 2. Sistema.
- 3. Máquina de aprendizaje.

Propiedades de conjuntos de alta dimensionalidad

1. La densidad disminuye exponencialmente al aumentar la dimensionalidad.

Propiedades de conjuntos de alta dimensionalidad

- 1. La densidad disminuye exponencialmente al aumentar la dimensionalidad.
- 2. Cuanto mayor es la dimensionalidad mayor debe ser el radio de una bola para englobar el mismo porcentaje de datos.

Propiedades de conjuntos de alta dimensionalidad

- 1. La densidad disminuye exponencialmente al aumentar la dimensionalidad.
- 2. Cuanto mayor es la dimensionalidad mayor debe ser el radio de una bola para englobar el mismo porcentaje de datos.
- 3. Casi todo punto está más cerca del borde del conjunto que de otro punto.

$$D(d,n) = (1 - \frac{1}{2}^{\frac{1}{n}})^{\frac{1}{d}}$$

Propiedades de conjuntos de alta dimensionalidad

- 1. La densidad disminuye exponencialmente al aumentar la dimensionalidad.
- 2. Cuanto mayor es la dimensionalidad mayor debe ser el radio de una bola para englobar el mismo porcentaje de datos.
- 3. Casi todo punto está más cerca del borde del conjunto que de otro punto.

$$D(d,n) = (1 - \frac{1}{2}^{\frac{1}{n}})^{\frac{1}{d}}$$

4. Casi todo punto es una anomalía sobre su propia proyección.

Propiedades de conjuntos de alta dimensionalidad

- 1. La densidad disminuye exponencialmente al aumentar la dimensionalidad.
- 2. Cuanto mayor es la dimensionalidad mayor debe ser el radio de una bola para englobar el mismo porcentaje de datos.
- 3. Casi todo punto está más cerca del borde del conjunto que de otro punto.

$$D(d,n) = (1 - \frac{1}{2}^{\frac{1}{n}})^{\frac{1}{d}}$$

4. Casi todo punto es una anomalía sobre su propia proyección.

Maldición de la alta dimensionalidad

A mayor dimensionalidad mayor número de puntos necesitamos para obtener una aproximación con funciones de igual regularidad.

Aproximación de funciones

Nuestro objetivo es aproximar la función de salida del sistema con los datos que tenemos.

Aproximación de funciones

Nuestro objetivo es aproximar la función de salida del sistema con los datos que tenemos.

Teoremas útiles

• Teorema de Aproximación de Weierstrass

Aproximación de funciones

Nuestro objetivo es aproximar la función de salida del sistema con los datos que tenemos.

Teoremas útiles

- Teorema de Aproximación de Weierstrass
- Serie de Fourier

Aproximación de funciones

Nuestro objetivo es aproximar la función de salida del sistema con los datos que tenemos.

Teoremas útiles

- Teorema de Aproximación de Weierstrass
- Serie de Fourier
- Teorema de Kolmogorov-Arnold

Teorema de Aproximación de Weierstrass

Teorema de Aproximación de Weierstrass

Teorema de Aproximación de Weierstrass

Supongamos que tenemos una función $f:[a,b] \to \mathbb{R}$ continua.

Entonces $\forall \epsilon > 0$ existe un polinomio p tal que $\forall x \in [a, b]$ tenemos que

$$|f(x)-p(x)|<\epsilon.$$

Teorema de Aproximación de Weierstrass

Teorema de Aproximación de Weierstrass

Supongamos que tenemos una función $f:[a,b]\to\mathbb{R}$ continua. Entonces $\forall \epsilon>0$ existe un polinomio p tal que $\forall x\in[a,b]$ tenemos que $|f(x)-p(x)|<\epsilon$.

Aproximación por polinomios

El Teorema de Aproximación de Weierstrass nos da una forma de aproximar funciones por polinomios.

Serie de Fourier

Serie de Fourier

Serie de Fourier

Si tenemos una función $f:\mathbb{R}\to\mathbb{R}$ integrable en el intervalo $[t_0-\frac{T}{2},t_0+\frac{T}{2}]$ entonces se puede obtener el desarrollo de Fourier de f en dicho intervalo. Si f es periódica en toda la recta real la aproximación es válida en todos los valores en los que esté definida.

$$f(t) \approx \frac{a_0}{2} + \sum_{n=1}^{\infty} \left[a_n \cos(\frac{2n\pi}{T}t) + b_n \sin(\frac{2n\pi}{T}t) \right]$$

$$a_0 = \frac{2}{T} \int_{-\frac{T}{2}}^{\frac{T}{2}} f(t) dt, \ a_n = \frac{2}{T} \int_{-\frac{T}{2}}^{\frac{T}{2}} f(t) \cos(\frac{2n\pi}{T}t) dt,$$

$$b_n = \frac{2}{T} \int_{-\frac{T}{2}}^{\frac{T}{2}} f(t) \sin(\frac{2n\pi}{T}t) dt$$

Teorema de Kolmogorov-Arnold

Teorema de Kolmogorov-Arnold

Teorema de Superposición Kolmogorov-Arnold

Sea f una función continua de varias variables $f: X_1 \times ... \times X_n \to \mathbb{R}$, entonces existen funciones $\Phi_q: \mathbb{R} \to \mathbb{R}$ y $\phi_{q,p}: X_p \to [0,1]$ tales que f se puede expresar como:

$$f(x) = f(x_1, ..., x_n) = \sum_{q=0}^{2n} \Phi_q(\sum_{p=1}^n \phi_{q,p}(x_p))$$

Teorema de Kolmogorov-Arnold

Teorema de Superposición Kolmogorov-Arnold

Sea f una función continua de varias variables $f: X_1 \times ... \times X_n \to \mathbb{R}$, entonces existen funciones $\Phi_q: \mathbb{R} \to \mathbb{R}$ y $\phi_{q,p}: X_p \to [0,1]$ tales que f se puede expresar como:

$$f(x) = f(x_1, ..., x_n) = \sum_{q=0}^{2n} \Phi_q(\sum_{p=1}^n \phi_{q,p}(x_p))$$

Dimensionalidad en datos y funciones

La maldición de la dimensionalidad es intrínseca a los datos. Este Teorema nos dice que la capacidad expresiva o complejidad de las funciones de una sola variable es la misma que las de varias variables.

Equilibrio Sesgo-Varianza

Equilibrio Sesgo-Varianza

Notación

$$MSE = \frac{1}{n} \sum_{i=1}^{n} y_i - g(X_i, D)^2$$

$$E[MSE] = \frac{1}{n} \sum_{i=1}^{n} E[y_i - g(X_i, \mathcal{D})^2] = \cdots$$

$$=\frac{1}{n}\sum_{i=1}^{n}\{f(X_{i})-E[g(X_{i},\mathcal{D})]\}^{2}+\frac{1}{n}\sum_{i=1}^{n}E[\{E[g(X_{i},\mathcal{D})]-g(X_{i},\mathcal{D})\}^{2}]$$

$$= sesgo^2 + varianza$$

Teoría del Aprendizaje

Teoría del Aprendizaje

Teorema clave de la Teoría del Aprendizaje

Para funciones de pérdida acotadas el principio inductivo de minimización del error empírico es consistente sí y sólo si el error empírico converge uniformemente al valor real del error en el siguiente sentido:

$$\lim_{n\to\infty} P[\sup_{\omega} |R(\omega) - R_{emp}(\omega)| > \epsilon] = 0 \ , \ \forall \epsilon > 0$$

Dimensión VC

Decimos que un conjunto de funciones tiene dimensión VC h si puede resolver de forma óptima todos los casos de tamaño h pero existe al menos uno de tamaño h+1 que no puede resolver.

Dimensión VC

Decimos que un conjunto de funciones tiene dimensión VC h si puede resolver de forma óptima todos los casos de tamaño h pero existe al menos uno de tamaño h+1 que no puede resolver.

Cota ERM

Con probabilidad $1-\eta$

$$R(\omega) \leq R_{emp}(\omega) + \frac{\epsilon}{2} \left(1 + \sqrt{1 + \frac{4 \cdot R_{emp}(\omega)}{\epsilon}} \right)$$

Dimensión VC

Decimos que un conjunto de funciones tiene dimensión VC h si puede resolver de forma óptima todos los casos de tamaño h pero existe al menos uno de tamaño h+1 que no puede resolver.

Cota ERM

Con probabilidad $1-\eta$

$$R(\omega) \le R_{emp}(\omega) + \frac{\epsilon}{2} \left(1 + \sqrt{1 + \frac{4 \cdot R_{emp}(\omega)}{\epsilon}} \right)$$

$$\epsilon = a_1 \cdot \frac{h(\ln(\frac{a_2 n}{h}) + 1) - \ln(\frac{\eta}{4})}{n}$$

Probabilidad Multivariante

Contenidos útiles

• Vectores aleatorios.

- Vectores aleatorios.
- Independencia.

- Vectores aleatorios.
- Independencia.
- Probabilidad condicionada (sucesos, variables y σ -álgebras) y sus propiedades.

- Vectores aleatorios.
- Independencia.
- Probabilidad condicionada (sucesos, variables y σ -álgebras) y sus propiedades.
- Esperanza condicionada (sucesos, variables y σ -álgebras) y sus propiedades.

- Vectores aleatorios.
- Independencia.
- Probabilidad condicionada (sucesos, variables y σ -álgebras) y sus propiedades.
- Esperanza condicionada (sucesos, variables y σ -álgebras) y sus propiedades.
- Desigualdades famosas.

Desigualdad de Markov y Chebychev

Desigualdad de Markov y Chebychev

Desigualdad de Markov

Sea X una variable aleatoria que toma valores no negativos. Entonces para cualquier constante α satisfaciendo $E[X] < \alpha$ se cumple que:

$$P(X > \alpha) \le \frac{E[X]}{\alpha}$$

Desigualdad de Chebychev

Sea X una variable aleatoria arbitraria. Entonces para cualquier constante α se tiene que:

$$P(|X - E[X]| > \alpha) \le \frac{Var[X]}{\alpha^2 d}$$

Desigualdades famosas

Desigualdades famosas

Desigualdades estudiadas

- Desigualdad de Markov
- Desigualdad de Chebychev
- Cotas de Chernoff
- Desigualdad de Hoeffding

Concepto probabilístico de

anomalía

Notación usada

$$X = \{x_1, ..., x_n\}, \ x_i = (x_{s_1}, ..., x_{s_d})$$

Notación usada

$$X = \{x_1, ..., x_n\}, \ x_i = (x_{s_1}, ..., x_{s_d})$$

$$S = \{s_i | s_i \in \{s_1, ..., s_d\} \text{ con } i \in \Delta\}$$

Notación usada

$$X = \{x_1, ..., x_n\}, x_i = (x_{s_1}, ..., x_{s_d})$$

$$S = \{s_i | s_i \in \{s_1, ..., s_d\} \text{ con } i \in \Delta\}$$

X_S proyección de los datos en el subespacio S

Notación usada

$$X = \{x_1, ..., x_n\}, \ x_i = (x_{s_1}, ..., x_{s_d})$$

$$S = \{s_i | s_i \in \{s_1, ..., s_d\} \text{ con } i \in \Delta\}$$

X_S proyección de los datos en el subespacio S

$$p_{s_1,...,s_p}(x_{s_1},...,x_{s_p})$$

Notación usada

$$X = \{x_1, ..., x_n\}, \ x_i = (x_{s_1}, ..., x_{s_d})$$

$$S = \{s_i | s_i \in \{s_1, ..., s_d\} \text{ con } i \in \Delta\}$$

X_S proyección de los datos en el subespacio S

$$p_{s_1,...,s_p}(x_{s_1},...,x_{s_p})$$

$$p_{s_i}(x_{s_i})$$

Definición subespacio incorrelado

Decimos que un subespacio S es un subespacio incorrelado si y sólo si:

$$p_{s_1,...,s_p}(x_{s_1},...,x_{s_p}) = \prod_{i=1}^p p_{s_i}(x_{s_i})$$

Definición subespacio incorrelado

Decimos que un subespacio S es un subespacio incorrelado si y sólo si:

$$p_{s_1,...,s_p}(x_{s_1},...,x_{s_p}) = \prod_{i=1}^p p_{s_i}(x_{s_i})$$

Definición anomalía no trivial

Decimos que un objeto x_S es una anomalía no trivial respecto del subespacio S si:

$$p_{s_1,...,s_p}(x_{s_1},...,x_{s_p}) \ll p_{esp}(x_{s_1},...,x_{s_p})$$

Definición subespacio incorrelado

Decimos que un subespacio S es un subespacio incorrelado si y sólo si:

$$p_{s_1,...,s_p}(x_{s_1},...,x_{s_p}) = \prod_{i=1}^p p_{s_i}(x_{s_i})$$

Definición anomalía no trivial

Decimos que un objeto x_S es una anomalía no trivial respecto del subespacio S si:

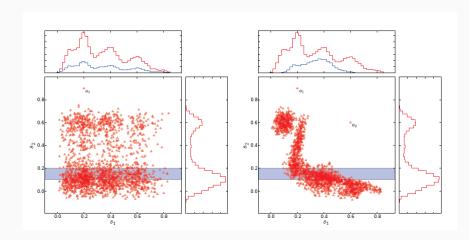
$$p_{s_1,...,s_p}(x_{s_1},...,x_{s_p}) \ll p_{esp}(x_{s_1},...,x_{s_p})$$

Relación entre conceptos de anomalía

Este concepto de anomalía es complementario.

Ejemplo de anomalía

Ejemplo de anomalía



Modelos implementados

Algoritmos de ensamblaje

Algoritmos secuenciales

Algoritmos de ensamblaje

- Algoritmos secuenciales
- Algoritmos independientes

Algoritmos de ensamblaje

- Algoritmos secuenciales
- Algoritmos independientes

Ensamblaje secuencial:

Entrada: Conjunto de datos \mathcal{D} , Algoritmos base $\mathcal{A}_1, ..., \mathcal{A}_r$ j=1

repetir

Tomamos el algoritmo A_j según los resultados anteriores

Tomamos el conjunto de datos modificado $f_j(\mathcal{D})$ de anteriores ejecuciones

Ejecutamos el algoritmo \mathcal{A}_j sobre $f_j(\mathcal{D})$

j=j+1

hasta que fin;

Resultado: Combinación de los resultados

Algoritmos de ensamblaje

- Algoritmos secuenciales
- Algoritmos independientes

Ensamblaje independiente:

Entrada: Conjunto de datos \mathcal{D} , Algoritmos base $\mathcal{A}_1, ..., \mathcal{A}_r$ j=1

repetir

Tomamos el algoritmo A_j Creamos el conjunto de datos modificado $f_j(\mathcal{D})$ Ejecutamos el algoritmo A_j sobre $f_j(\mathcal{D})$ j=j+1

hasta que fin;

Resultado: Combinación de los resultados

Salida: scores: puntajes

```
HICS
Entrada: D: dataset
scores = []
sub = subespacios de alto contraste

para cada S \in sub hacer

Ajustamos un modelo con el algoritmo LOF con la proyección sobre S
scores = scores + puntaje LOF
fin
scores = \frac{scores}{|sub|}
```

CalcularConstraste

Entrada: subespacio: subespacio, M: número de iteraciones del subsampling, α : valor para obtener el tamaño de la muestra, D: conjunto de datos $size = n \cdot \frac{|subespacio|}{\alpha}$ dev = 0 $para cada \ i \in [1, M] \ hacer$ $| comp_atr = aleatorio \ de \ subespacio$ $sel_obj = \text{muestra aleatoria de } D \ de \ tamaño \ size$ $dev = dev + CalcularDev(comp_atr, sel_obj, subespacio, D)$

fin

 $dev = \frac{dev}{M}$

Salida: dev: contraste

Calcular Dev

Entrada: comp_atr: atributo con el que comparar, sel_obj: muestra seleccionada aleatoriamente, subespacio: subespacio sobre el que calcular la desviación, D: conjunto de datos

max = 0

```
para cada d \in D hacer
```

```
\begin{array}{l} \operatorname{cum}_1 = \sum_{o \in D} o[\operatorname{comp\_atr}] \; \operatorname{si} \; o[\operatorname{comp\_atr}] < d[\operatorname{comp\_atr}] \\ \operatorname{cum}_2 = \sum_{o \in \operatorname{sel\_obj}} o[\operatorname{comp\_atr}] \; \operatorname{si} \; o[\operatorname{comp\_atr}] < d[\operatorname{comp\_atr}] \\ f_a = \frac{\operatorname{cum}_1}{|D|} \\ f_b = \frac{\operatorname{cum}_2}{|D|} \\ \operatorname{subs} = |f_a - f_b| \\ \operatorname{si} \; \operatorname{subs} > \max \; \operatorname{entonces} \\ | \; \; \max = \operatorname{subs} \\ \operatorname{fin} \end{array}
```

fin

Salida: max: máxima desviación

Salida: r: puntajes

```
Entrada: o: instancia, S: subespacio
para cada i \in (D \setminus S) hacer
    S' = S \cup \{i\}
    si S' es relevante entonces
         den(o, S') = \frac{1}{n} \sum_{p \in AN(o, S')} K_e(\frac{dist_{S'}(o, p)}{\epsilon(|S'|)})
         dev(o, S') = \frac{\mu - den(o, S')}{2\sigma}
         si dev(o, S') \ge 1 entonces
              r(o) = r(o) \cdot \frac{den(o,S')}{dev(o,S')}
          fin
          OUTRES(o, S')
    fin
    en otro caso
          Para recursividad
     fin
fin
```

30

Subespacio relevante

Decimos que un subespacio es relevante si no está distribuido uniformemente.

Subespacio relevante

Decimos que un subespacio es relevante si no está distribuido uniformemente.

Procedimiento

Si la proyección de los datos sobre un subespacio está distribuida según una uniforme entonces sus proyecciones en una dimensión también lo están.

$$AN(o, S) = \{p | dist_S(o, p) \le \epsilon(|S|)\}$$

$$AN(o,S) = \{p | dist_S(o,p) \le \epsilon(|S|)\}$$

$$\epsilon(|S|) = 0.5 \cdot \frac{h_{optimal}(|S|)}{h_{optimal}(2)}$$

$$AN(o, S) = \{p | dist_S(o, p) \le \epsilon(|S|)\}$$

$$\epsilon(|S|) = 0.5 \cdot \frac{h_{optimal}(|S|)}{h_{optimal}(2)}$$

$$h_{optimal}(d) = (\frac{8\Gamma(\frac{d}{2}+1)}{\pi^{\frac{d}{2}}}(d+4)(2\sqrt{\pi})^d)n^{\frac{-1}{d+4}}$$

$$AN(o,S) = \{p|dist_S(o,p) \leq \epsilon(|S|)\}$$

$$\epsilon(|S|) = 0.5 \cdot \frac{h_{optimal}(|S|)}{h_{optimal}(2)}$$

$$h_{optimal}(d) = (\frac{8\Gamma(\frac{d}{2}+1)}{\pi^{\frac{d}{2}}}(d+4)(2\sqrt{\pi})^d)n^{\frac{-1}{d+4}}$$

$$K_{\epsilon}(x) = (1-x^2) \ \forall x < 1$$

Proyecciones Aleatorias

```
Entrada: d: dimension, D: dataset, k: número de histogramas y proyecciones no\_neg = [\sqrt{d}] proyecciones = [\ ] para\ cada\ i \in [1, k]\ hacer ind = no\_neg\ indices aleatorios en [0, d] proy =  vector con ceros en todas las posiciones menos en ind, donde hay valores sacados de una normal \mathcal{N}(0, 1) proyecciones = [proecciones, proy] fin
```

Salida: proyecciones: proyecciones

ObtenerHistogramas

```
Entrada: D: dataset, \{w_i\}_{i=1}^k: vectores de proyecciones, k: numero de histogramas y vectores de proyección Inicializamos los histogramas \{h_i\}_{i=1}^k para j=1 \to |D| hacer  \begin{array}{c|c} \mathbf{para} & i=1 \to k \text{ hacer} \\ \mathbf{para} & i=1 \to k \text{ hacer} \\ \mathbf{z}_i = \mathbf{x}_j^T w_i \\ \mathbf{Actualiza} & \mathbf{el} \text{ histograma } h_i \text{ con } z_i \\ \mathbf{fin} \end{array}
```

fin

Salida: $\{h_i\}_{i=1}^k$: histogramas

LODA

```
Entrada: x: instancia, \{h_i\}_{i=1}^k: histogramas, \{w_i\}_{i=1}^k: vectores de proyección 

para i=1 \to k hacer
\begin{array}{c} z_i = x^T w_i \\ \text{Obtenemos } p_i = p_i(z_i) \text{ del histograma } h_i \\ \text{fin} \\ f = \frac{-1}{k} \sum_{i=1}^k \log(p_i(z_i)) \\ \text{Salida: } f: puntaje de anomalía de x
```

Mahalanobis Kernel

Mahalanobis Kernel

```
Mahalanobis Kernel Entrada: D
S = DD^T.
S = Q\Delta^2Q^T.

Almacenamos los vectores propios columna no negativos de Q\Delta en una matriz D'
Normalizamos D' para que tenga media 0 y varianza 1.

vector\_media = media(D')
puntuaciones = []
para cada fila en D' hacer
| score = distancia(vector\_media, fila)
```

Salida: puntuaciones

fin

puntuaciones = [puntuaciones, score]

Componentes

1. Componente basado en distancias: KNN con k=5

Componentes

- 1. Componente basado en distancias: KNN con k = 5
- 2. Componente basado en dependencia: Mahalanobis Kernel

Componentes

- 1. Componente basado en distancias: KNN con k=5
- 2. Componente basado en dependencia: Mahalanobis Kernel
- 3. Componente basado en densidad en subespacios: IForest

A

plicamos en todos los componentes la técnica de subsampling.

Trinity

Trinity

Trinity Entrada: D

Ejecutamos KNN con k=5 y guardamos el resultado en E_1 Ejecutamos Mahalanobis Kernel y guardamos el resultado en E_2 Ejecutamos IForest y guardamos el resultado en E_3 Estandarizamos E_1 , E_2 y E_3 a media 0 y varianza 1 Hacemos la media para obtener las puntuaciones **Salida:** puntuaciones

Recursos usados

• Implementación hecha en Python3

Recursos usados

- Implementación hecha en Python3
- Disponible en GitHub

Recursos usados

- Implementación hecha en Python3
- Disponible en GitHub
- Documentada con Sphinx

Resultados

Conversión del problema a semisupervisado

Conversión del problema a semisupervisado

Problema

Si queremos medir el rendimiento de los modelos necesitamos conjuntos de datos que tengan detectadas las anomalías.

Conversión del problema a semisupervisado

Problema

Si queremos medir el rendimiento de los modelos necesitamos conjuntos de datos que tengan detectadas las anomalías.

Solución

Vamos a utilizar los conjuntos de datos de ODDS de la Universidad de Stony Brooks.

Problema

Conjuntos de datos mantenidos por la Universidad Stony Brooks. Etiquetados los datos con 0 si son normales y 1 si son anomalías.

| Nombre | Dimensionalidad | Número de instancias |
|-------------|-----------------|----------------------|
| annthyroid | 6 | 7200 |
| arrhythmia | 274 | 452 |
| breastw | 9 | 683 |
| cardio | 21 | 1831 |
| glass | 9 | 214 |
| ionosphere | 33 | 351 |
| letter | 32 | 1600 |
| lympho | 18 | 148 |
| mammography | 6 | 11183 |
| mnist | 100 | 7603 |
| musk | 166 | 3062 |
| optdigits | 64 | 5216 |
| pendigits | 16 | 6870 |
| pima | 8 | 768 |

| Nombre | Dimensionalidad | Número de instancias |
|------------|-----------------|----------------------|
| satellite | 36 | 6435 |
| satimage-2 | 36 | 5803 |
| speech | 400 | 3686 |
| thyroid | 6 | 3772 |
| vertebral | 6 | 240 |
| vowels | 12 | 1456 |
| wbc | 30 | 378 |
| wine | 13 | 129 |

Modelos PyOD

Experimentación

Los 5 modelos se han puesto frente a modelos clásicos implementados en la librería PyOD.

Modelos PyOD

Experimentación

Los 5 modelos se han puesto frente a modelos clásicos implementados en la librería PyOD.

Angle-Based Outlier Detection (ABOD), Connectivity-Based Outlier Factor (COF), Histogram-Based Outlier Score (HBOS), K Nearest Neighbors (KNN), Local Outlier Factor (LOF), Minimum Covariance Determinant (MCD), One-Class Support Vector Machines (OCSVM), Principal Component Analysis (PCA), Subspace Outlier Detection (SOD) y Stochastic Outlier Selection (SOS)

Acierto

Mejores modelos

Trinity, Mahalanobis Kernel y LODA

Acierto

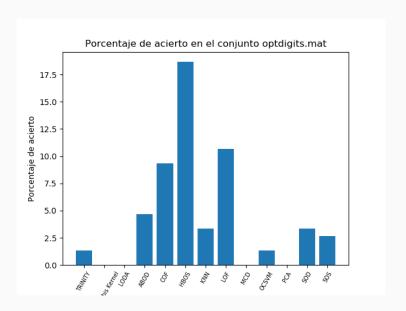
Mejores modelos

Trinity, Mahalanobis Kernel y LODA

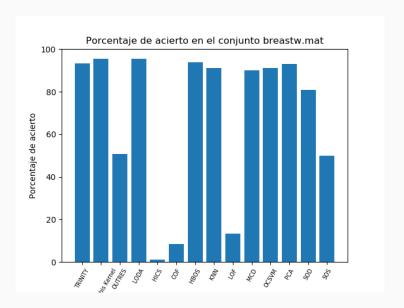
Peores modelos

HICS y OUTRES

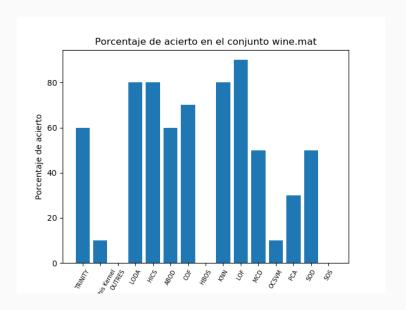
Dificultad del problema



Buenos resultados



Mejor resultado de HICS



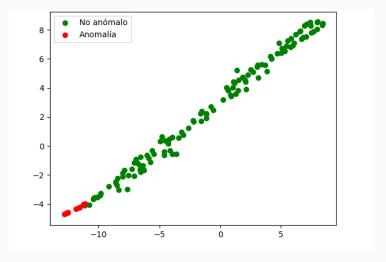
Porcentaje de acierto

| Data / Mod | Trinity | MK | OUTRES | LODA | HICS |
|-------------|-----------|-----------|-----------|-----------|-----------|
| annthyroid | 26.2172 % | 12.3595 % | 7.4906 % | 8.9887 % | 6.5543 % |
| arrhythmia | 48.4848 % | 51.5151% | NAN | 37.8787 % | NAN |
| breastw | 93.3054 % | 95.3974% | 50.6276 % | 95.3974 | 1.2552 % |
| cardio | 44.3181 % | 51.7045 % | NAN | 59.0909 % | NAN |
| glass | 11.1111 % | 0 % | 0 % | 0 % | 11.1111 % |
| ionosphere | 73.0158 % | 57.1428 % | NAN | 46.8253 % | NAN |
| letter | 16 % | 15 % | NAN | 4 % | NAN |
| lympho | 83.3333 % | 50 % | NAN | 0 % | NAN |
| mammography | 25.7692 % | 1.1538 % | 5.3846 % | 28.0769 % | 8.0769 % |
| mnist | 40.2857 % | 54.7142% | NAN | 2 % | NAN |
| musk | 34.0206 % | 0 % | NAN | 32.9896 % | NAN |
| optdigits | 1.3333 % | 0 % | NAN | 0 % | NAN |
| pendigits | 25 % | 16.6666 % | 2.5641 % | 0 % | NAN |
| pima | 50.7462 % | 38.8059 % | 34.7014 % | 54.8507 % | 30.5970 % |

Porcentaje de acierto

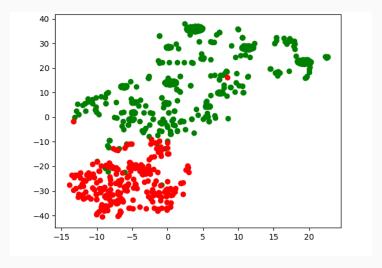
| Data / Mod | Trinity | MK | OUTRES | LODA | HICS |
|------------|-----------|-----------|----------|-----------|----------|
| satellite | 54.3713 % | 32.8585 % | NAN | 12.6227 % | NAN |
| satimage-2 | 90.1408 % | 90.1408 % | NAN | 0 % | NAN |
| speech | 0 % | 4.9180 % | NAN | 3.2786 % | NAN |
| thyroid | 39.7849 % | 22.5806 % | 5.3763 % | 1.0752 % | 0 % |
| vertebral | 3.3333 % | 10 % | 3.3333 % | 0 % | 3.3333 % |
| vowels | 24 % | 0 % | 4 % | 8 % | 32 % |
| wbc | 42.8571 % | 0 % | NAN | 71.4285 % | NAN |
| wine | 60 % | 10 % | 0 % | 80 % | 80 % |

Proyecciones



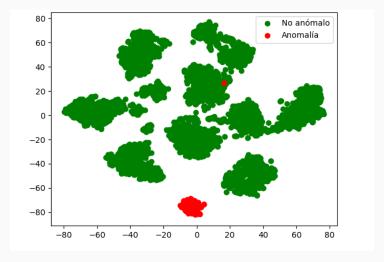
Proyección del conjunto wine

Proyecciones

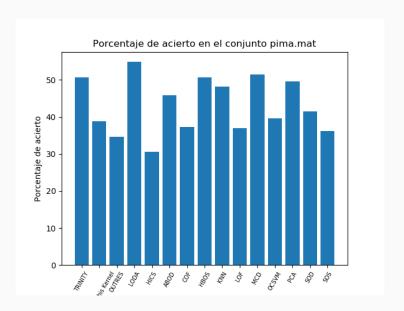


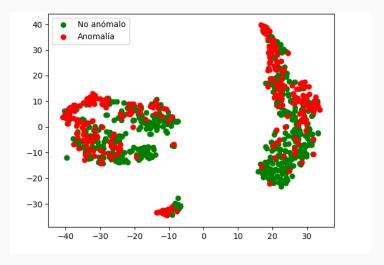
Proyección del conjunto breastw

Proyecciones

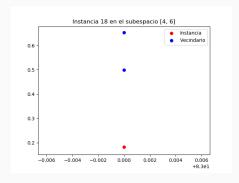


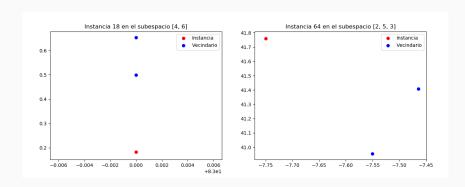
Proyección del conjunto optdigits

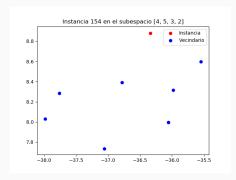


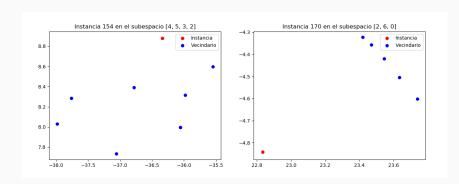


Proyección del conjunto pima









Valores AUC

$$TPR = \frac{VP}{VP + FN}, \ FPR = \frac{FP}{VN + FP}$$

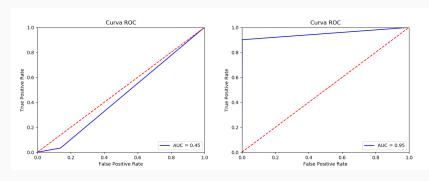
Valores AUC

$$TPR = \frac{VP}{VP + FN}, \ FPR = \frac{FP}{VN + FP}$$

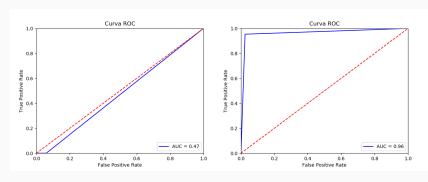
Área bajo la curva

| Data / Model | Tinity | MK | OUTRES | LODA | HICS |
|--------------|--------|--------|--------|--------|--------|
| annthyroid | 0.6015 | 0.5266 | 0.5003 | 0.5084 | 0.4953 |
| arrhythmia | 0.6983 | 0.7161 | NAN | 0.6362 | NAN |
| breastw | 0.9485 | 0.9646 | 0.6202 | 0.9646 | 0.2405 |
| cardio | 0.6919 | 0.7328 | NAN | 0.7737 | NAN |
| glass | 0.5360 | 0.4780 | 0.4780 | 0.4780 | 0.5360 |
| ionosphere | 0.7895 | 0.6657 | NAN | 0.5852 | NAN |
| letter | 0.5519 | 0.5466 | NAN | 0.488 | NAN |
| lympho | 0.9131 | 0.7394 | NAN | 0.4788 | NAN |
| mammography | 0.6200 | 0.4940 | 0.5156 | 0.6318 | 0.5294 |
| mnist | 0.6711 | 0.7506 | NAN | 0.4603 | NAN |
| musk | 0.6593 | 0.4836 | NAN | 0.6539 | NAN |
| optdigits | 0.4920 | 0.4851 | NAN | 0.4851 | NAN |
| pendigits | 0.6162 | 0.5736 | 0.5015 | 0.4883 | NAN |
| pima | 0.6217 | 0.5300 | 0.4985 | 0.6532 | 0.4669 |

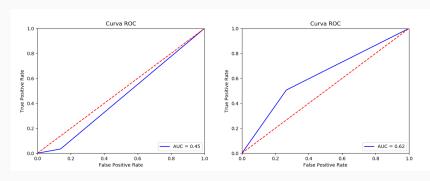
| Data / Model | Tinity | MK | OUTRES | LODA | HICS |
|--------------|--------|--------|--------|--------|--------|
| satellite | 0.6662 | 0.5089 | NAN | 0.3609 | NAN |
| satimage-2 | 0.9500 | 0.9500 | NAN | 0.4938 | NAN |
| speech | 0.4915 | 0.5165 | NAN | 0.5082 | NAN |
| thyroid | 0.6913 | 0.6031 | 0.5149 | 0.4928 | 0.4873 |
| vertebral | 0.4476 | 0.4857 | 0.4476 | 0.4285 | 0.4476 |
| vowels | 0.6064 | 0.4822 | 0.5029 | 0.5236 | 0.6479 |
| wbc | 0.6974 | 0.4705 | NAN | 0.8487 | NAN |
| wine | 0.7831 | 0.5121 | 0.4579 | 0.8915 | 0.8915 |



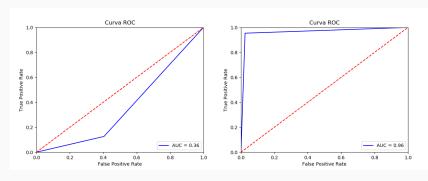
Curvas ROC para Trinity



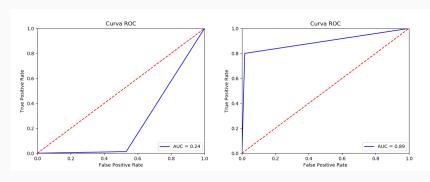
Curvas ROC para Mahalanobis Kernel



Curvas ROC para OUTRES



Curvas ROC para LODA



Curvas ROC para HICS

Tiempos

| Data / Mod | Trinity | MK | OUTRES | LODA | HICS |
|-------------|---------|-----------|------------|----------|-----------|
| annthyroid | 28.5212 | 390.5937 | 193.6110 | 137.8692 | 1169.3422 |
| arrhythmia | 28.8828 | 0.1243 | NAN | 9.0474 | NAN |
| breastw | 23.3296 | 0.3165 | 117.8225 | 13.2879 | 315.4130 |
| cardio | 33.0496 | 6.5851 | NAN | 36.6768 | NAN |
| glass | 12.5272 | 0.0220 | 11.5349 | 4.0798 | 79.2560 |
| ionosphere | 16.5319 | 0.0565 | NAN | 6.9664 | NAN |
| letter | 41.8301 | 5.1648 | NAN | 31.8875 | NAN |
| lympho | 12.2874 | 0.0187 | NAN | 2.8804 | NAN |
| mammography | 31.5619 | 1444.1323 | 27765.1978 | 224.8207 | 2502.0258 |
| mnist | 42.7623 | 464.8962 | NAN | 150.1434 | NAN |
| musk | 42.8683 | 34.4336 | NAN | 60.4207 | NAN |
| optdigits | 36.2723 | 145.6876 | NAN | 103.9115 | NAN |
| pendigits | 34.0999 | 340.2855 | 2757.0345 | 135.0839 | NAN |
| pima | 26.3576 | 0.3482 | 40.6379 | 15.2128 | 150.1283 |

Tiempos

| Data / Mod | Trinity | MK | OUTRES | LODA | HICS |
|------------|---------|----------|----------|----------|-----------|
| satellite | 48.2618 | 301.9960 | NAN | 129.6712 | NAN |
| satimage-2 | 39.7535 | 200.5037 | NAN | 113.2818 | NAN |
| speech | 76.6633 | 62.2470 | NAN | 73.0844 | NAN |
| thyroid | 32.6503 | 65.3469 | 64.2370 | 72.1607 | 376.2697 |
| vertebral | 13.4726 | 0.0301 | 1.7653 | 4.6250 | 9.1404 |
| vowels | 36.2093 | 3.1876 | 426.6157 | 28.2930 | 5126.5627 |
| wbc | 17.0011 | 0.0675 | NAN | 7.5109 | NAN |
| wine | 11.2756 | 0.0165 | 58.9642 | 2.4540 | 774.9212 |

¿Preguntas?