

Cuestiones representación planificación

Sea el dominio de transporte que se ha estudiado en las transparencias del Tema 2. Y sea el estado del problema que se muestra en la transparencia 11. Teniendo en cuenta los predicados definidos para dicho problema, si quisiéramos diseñar una precondition de un operador para comprobar que un pallet está vacío, ¿cuál sería la formulación correcta?

- a) `(:precondition (and (not (top ?c ?p))))`
- b) `(:precondition (and (empty ?p)))`
- c) `(:precondition (and (not (belong ?p ?c))))`
- d) Ninguna de las anteriores

Sea el dominio de transporte que se ha estudiado en las transparencias del Tema 2. Y sea el operador $put(k, l, c, d, p)$. Si se desea que este operador sea aplicable tanto para el caso en el que el pallet p tiene algún contenedor como para el caso en el que el pallet p está vacío, indica cuál sería la fórmula correcta

- a) Habría que eliminar únicamente la precondición $top(d, p)$
- b) Habría que eliminar la precondición $top(d, p)$ y el efecto $\neg top(d, p)$
- c) Habría que sustituir la precondición $top(d, p)$ por $\neg top(d, p)$ y eliminar el efecto $\neg top(d, p)$
- d) Ninguna de las respuestas anteriores es correcta

Sean de nuevo los operadores del dominio de transporte que se ha estudiado en las transparencias del Tema 2, transparencia 11. Asumiendo que las localizaciones pueden albergar un número indeterminado de camiones, ¿qué modificaciones harías en el operador `move(r, l, m)`?

- a) Eliminar la precondition `¬occupied(m)`
- b) Eliminar la precondition `adjacent(l, m)`
- c) Eliminar la precondition `¬occupied(m)` y el efecto `occupied(m)`
- d) Eliminar la precondition `¬occupied(m)`, el efecto `occupied(m)` y el efecto `¬occupied(l)`