Algoritmos y Estructuras de Datos II

Departamento de Computación Facultad de Ciencias Exactas y Naturales Universidad de Buenos Aires

Trabajo Práctico Nº2

Grupo 19

Integrante	LU	Correo electrónico
Basso, Juan Cruz	627/14	jcbasso95@gmail.com
Bohe, Brian	706/14	brianbohe@gmail.com
Figari, Francisco	719/14	francisco.figari@hotmail.com
Mariotti, Ignacio	651/14	nacho692@gmail.com

Reservado para la cátedra

Instancia	$\operatorname{Docente}$	Nota
Primera entrega		
Segunda entrega		

Índice

1.	1. Nociones previas	
2.	2. Modulos	
	2.1. Modulo Campus Seguro	
	2.2. Campus	
	2.3. Diccionario de Nombres	
	2.3.1. Iterador de Diccionario de Nombres	
	2.3.2. Iterador de Claves de Diccionario de Nombres	
	2.4. Diccionario Logaritmico	
	2.4.1. Iterador de Diccionario Logaritmico	
	2.4.2. Iterador de Claves de Diccionario Logaritmico	
	2.5. Diccionario _H	
	2.6. Posicion	
	2.7. $Matriz(\alpha)$	
	z. v a c	
3.	3. Tads	
	3.1. Posicion	
	3.2. Matriz	
	3.3. Discipanio Acatado	

1. Nociones previas

- Para las complejidades se utilizan las definiciones del contexto de uso y se agregan algunas otras
 - $|n_m|$ es el nombre mas largo de estudiantes y hippies
 - $|h_m|$ es el nombre mas largo de hippies
 - $|e_m|$ es el nombre mas largo de estudiantes
 - N_a es la cantidad de agentes
 - N_h es la cantidad de hippies
 - N_e es la cantidad de estudiantes
- Algunas consideraciones de tipos son
 - direccion es un enumerado izq,der,arriba,abajo
 - placa es nat
 - agente es nat
 - nombre es string
- Al no haber un modulo de arreglos explicito en modulos basicos, pueden haber diferencias triviales en los diferentes algoritmos
- Se asume que el módulo nat tiene las siguientes funciones

```
• MAX(in a: nat, in b: nat) \rightarrow res: nat \operatorname{Pre} \equiv \{\operatorname{true}\}\
• Post \equiv \{\operatorname{res} =_{\operatorname{obs}} \operatorname{if} \ a > b \ \operatorname{then} \ a \ \operatorname{else} \ b \ \operatorname{fi}\}
• MIN(in a: nat, in b: nat) \rightarrow res: nat \operatorname{Pre} \equiv \{\operatorname{true}\}\
• Post \equiv \{\operatorname{res} =_{\operatorname{obs}} \operatorname{if} \ a < b \ \operatorname{then} \ a \ \operatorname{else} \ b \ \operatorname{fi}\}
• Complejidad: \mathcal{O}(1)
• MOD(in a: nat, in m: nat) \rightarrow res: nat \operatorname{Pre} \equiv \{\operatorname{true}\}\
• Post \equiv \{\operatorname{true}\}\
• Post \equiv \{\operatorname{res} =_{\operatorname{obs}} \operatorname{modulo}(a, m)\}
• Complejidad: \mathcal{O}(1)
```

• Se asume que el módulo bool tiene la siguiente función

```
 \begin{array}{l} \bullet \ \beta(\mathbf{in} \ b \colon \mathsf{bool}) \to res \ \colon \mathsf{nat} \\ \mathbf{Pre} \equiv \{\mathsf{true}\} \\ \mathbf{Post} \equiv \{\mathsf{res} =_{\mathsf{obs}} \mathbf{if} \ \mathsf{b} \ \mathbf{then} \ 1 \ \mathbf{else} \ 0 \ \mathbf{fi}\} \\ \mathbf{Complejidad:} \ \mathcal{O}(1) \\ \\ \mathsf{modulo} \ \colon \ \mathsf{nat} \times \mathsf{nat} \ \longrightarrow \ \mathsf{nat} \\ \mathsf{modulo}(a,m) \ \equiv \ \mathbf{if} \ a < m \ \mathbf{then} \ a \ \mathbf{else} \ \mathsf{modulo}(a-m) \ \mathbf{fi} \\ \end{array}
```

2. Modulos

2.1. Modulo Campus Seguro

Se sigue el siguiente orden para las funciones que proveen los movimientos de estudiantes, agentes o hippies.

- 1. Apariciones y Movimientos
- 2. Enhippizacion (Estudiantes en hippies)
- 3. Educacion (Hippies en estudiantes)

- 4. Premios de capturas de hippies
- 5. Captura de hippies
- 6. Sanciones relacionadas con el evento

se explica con: Campus Seguro.

Interfaz

```
géneros: campusSeg.
Operaciones básicas de campusSeg
    Campus(in c: campusSeg) \rightarrow res: campus
    \mathbf{Pre} \equiv \{ \mathrm{true} \}
    \mathbf{Post} \equiv \{ res =_{obs} \operatorname{campus}(c) \}
    Complejidad: \mathcal{O}(1)
    Descripción: Devuelve el campus de Campus Seguro
    Aliasing: El campus se devuelve por referencia
    ESTUDIANTES(in c: campusSeg) \rightarrow res: itClavesDiccN(nombre)
    \mathbf{Pre} \equiv \{ \mathbf{true} \}
    \mathbf{Post} \equiv \{ \text{esPermutacion}(\text{Siguientes}(res), \text{secuenciarConj}(\text{estudiantes}(d)) \} 
    Complejidad: \mathcal{O}(1)
    Descripción: Devuelve Iterador no modificable de todos los estudiantes actualmente en el campus
    Aliasing: Si hay un cambio en los estudiantes, el iterador puede quedar invalidado
    \texttt{Hippies}(\textbf{in } c : \texttt{campusSeg}) \rightarrow res : \texttt{itClavesDiccN(nombre)}
    \mathbf{Pre} \equiv \{ \mathbf{true} \}
    \mathbf{Post} \equiv \{ \text{esPermutacion}(\text{Siguientes}(res), \text{secuenciarConj}(\text{hippies}(d)) \} 
    Complejidad: \mathcal{O}(1)
    Descripción: Devuelve Iterador no modificable de todos los hippies actualmente en el campus
    Aliasing: Si hay un cambio en los hippies, el iterador puede quedar invalidado
    AGENTES(in c: campusSeg) \rightarrow res: itClavesDiccLog(nat)
    \mathbf{Pre} \equiv \{ \mathrm{true} \}
    \mathbf{Post} \equiv \{ \text{esPermutacion}(\text{Siguientes}(res), \text{secuenciarConj}(\text{agentes}(c))) \} 
    Complejidad: \mathcal{O}(1)
    Descripción: Devuelve Iterador no modificable de todos los agentes actualmente en el campus
    Aliasing: Si hay un cambio en el diccionario, se va a ver reflejado en el iterador
    {\tt PosEstudianteYHippie}(\textbf{in}\ c\colon \texttt{campusSeg},\ \textbf{in}\ n\colon \texttt{nombre}) \to res\ : \texttt{posicion}
    \mathbf{Pre} \equiv \{n \in \text{estudiantes}(c) \cup \text{hippies}(c)\}\
    \mathbf{Post} \equiv \{res =_{obs} posEstudianteYHippie(n,c)\}
    Complejidad: \mathcal{O}(|n_m|) con siendo |n_m| la longitud del nombre más largo de hippies y estudiantes
    Descripción: Devuelve la posicion del estudiante o hippie
    PosAgente(in c: campusSeg, in p: placa) \rightarrow res: posicion
    \mathbf{Pre} \equiv \{ pl \in \operatorname{agentes}(c) \}
    \mathbf{Post} \equiv \{res =_{obs} posAgente(pl,c)\}\
    Complejidad: \mathcal{O}(1) en caso promedio
    Descripción: Devuelve la posicion del agente
    CANTSANCIONES(in c: campusSeg, in pl: placa) 
ightarrow res : nat
    \mathbf{Pre} \equiv \{ pl \in \operatorname{agentes}(c) \}
    \mathbf{Post} \equiv \{res =_{obs} \operatorname{cantSanciones}(pl,c)\}
    Complejidad: \mathcal{O}(1) en caso promedio
    Descripción: Devuelve la cantidad de sanciones del agente
```

CanthippiesAtrapados(in c: campusSeg, in pl: placa) ightarrow res: nat

```
\mathbf{Pre} \equiv \{pl \in \operatorname{agentes}(c)\}\
\mathbf{Post} \equiv \{res =_{obs} \mathbf{cantHippiesAtrapados}(pl,c)\}\
Complejidad: \mathcal{O}(1) en caso promedio
Descripción: Devuelve la cantidad de hippies que atrapo el agente
COMENZARRASTRILLAJE(in c: campus, in d: dicc(agente,posicion)) 
ightarrow res: campusSeg
\mathbf{Pre} \equiv \{ (\forall a: agente) \text{def?}(a,d) \Rightarrow_{\mathtt{L}} \text{posValida?}(\text{obtener}(a,d)) \land \neg \text{ocupada?}(\text{obtener}(a,d),c)) \}
\land (\forall a_0, a_1: agente)((def?(a_0,d)\land def?(a_1,d)\land a_0 \neq a_1) \Rightarrow_t obtener(a_0,d) \neq obtener(a_1,d))
\mathbf{Post} \equiv \{res =_{obs} \mathbf{comenzarRastrillaje}(c,d)\}
Complejidad: \mathcal{O}(h*a+n^2)+\mathcal{O}(n) prom
Descripción: Inicializa toda la estructura en funcion de los datos de entrada
INGRESARESTUDIANTE (in / out c: campusSeg, in n: nombre, in p: posicion)
\mathbf{Pre} \equiv \{c = c_0 \land n \notin (\mathbf{estudiantes}(c) \cup \mathbf{hippies}(c)) \land \mathbf{esIngreso}(p, \mathbf{campus}(c)) \land \neg \mathbf{estaOcupada}?(p,c)\}
\mathbf{Post} \equiv \{c = \operatorname{ingresarEstudiante}(n, p, c_0)\}\
Complejidad: \mathcal{O}(|n_m|)
INGRESARHIPPIE (in/out c: campusSeg, in n: nombre, in p: posicion)
\mathbf{Pre} \equiv \{c = c_0 \land n \notin (\mathbf{estudiantes}(c) \cup \mathbf{hippies}(c)) \land \mathbf{esIngreso}(p, \mathbf{campus}(c)) \land \neg \mathbf{estaOcupada}?(p,c)\}
\mathbf{Post} \equiv \{c = \operatorname{ingresarHippie}(n, p, c_0)\}\
Complejidad: \mathcal{O}(|n_m|)
MOVERESTUDIANTE(in/out c: campusSeg, in n: nombre, in d: direction)
\mathbf{Pre} \equiv \{c = c_0 \land n \in \operatorname{estudiantes}(c) \land (\operatorname{seRetira}(n,d,c) \lor a\}\}
(posValida(proxPosicion(posEstudianteYHippie(n,c), d,campus(c)),campus(c)) \land
\negestaOcupada?(proxPosicion(posEstudianteYHippie(n,c),d,campus(c)),c)))}
\mathbf{Post} \equiv \{c = \text{moverEstudiante}(n, d, c_0)\}\
Complejidad: \mathcal{O}(|n_m|)
MOVERHIPPIE(in/out c: campusSeg, in n: nombre)
\mathbf{Pre} \equiv \{c = c_0 \land n \in \text{hippies}(c) \land \neg \text{todasOcupadas?}(\text{vecinos}(\text{posEstudianteYHippie}(n,c),\text{campus}(c)),c)\}
\mathbf{Post} \equiv \{c = \mathsf{moverHippie}(n, c_0)\}\
Complejidad: \mathcal{O}(|n_m|) + \mathcal{O}(N_e)
MOVERAGENTE (in/out c: campusSeg, in a: agente)
\mathbf{Pre} \equiv \{c = c_0 \land
a \in \operatorname{agentes}(c) \wedge_{\operatorname{L}} \operatorname{cantSanciones}(a,c) \leq 3 \wedge \neg \operatorname{todasOcupadas?}(\operatorname{vecinos}(\operatorname{posAgente}(a,c),\operatorname{campus}(c)),c) \}
\mathbf{Post} \equiv \{c = \text{moverAgente}(a, c_0)\}\
Complejidad: \mathcal{O}(|n_m|) + \mathcal{O}(log N_a) + \mathcal{O}(N_h)
MasVigilante(in c: campusSeg) \rightarrow res: placa
\mathbf{Pre} \equiv \{ \#Agentes(c) \ge 1 \}
\mathbf{Post} \equiv \{res =_{obs} \text{masVigilante}(c)\}\
Complejidad: \mathcal{O}(1)
ConMismasSanciones(in c: campusSeg, in a: agente) \rightarrow res: conj(placa)
\mathbf{Pre} \equiv \{a \in Agentes(c)\}\
\mathbf{Post} \equiv \{res =_{obs} \text{conMismasSanciones}(a,c)\}\
Complejidad: \mathcal{O}(1)
Descripción: El conjunto se devuelve por referencia y no se puede modificar
CONKSANCIONES(in/out c: campusSeg, in k: nat) \rightarrow res: conj(placa)
\mathbf{Pre} \equiv \{ \mathbf{true} \}
\mathbf{Post} \equiv \{res =_{obs} \operatorname{conKsanciones}(k,c)\}\
Complejidad: \mathcal{O}(N_a) o \mathcal{O}(log N_a) dependiendo si hubo cambios en las sanciones
Descripción: El conjunto se devuelve por referencia y no se puede modificar
CANTHIPPIES(in c: campusSeg) \rightarrow res: nat
\mathbf{Pre} \equiv \{ \text{true} \}
\mathbf{Post} \equiv \{res =_{obs} \operatorname{cantHippies}(c)\}
Complejidad: \mathcal{O}(1)
```

```
CANTESTUDIANTES(in c: campusSeg) \rightarrow res: nat \mathbf{Pre} \equiv \{\text{true}\}\
Post \equiv \{res =_{\text{obs}} \text{cantEstudiantes}(c)\}
Complejidad: \mathcal{O}(1)
```

Representación

Representación de campusSeg

campusSeg se representa con estr

```
donde estres tupla (hippies: diccNombres (nombre, posicion), estudiantes: diccNombres (nombre, posicion)
                   , agentes: diccLog(nat,datosAg)
                   , sanc: sanciones
                   , agentesRapido: diccH(nat,itDiccLog(nat,posicion))
                   , pos: posiciones , masVigilante: tupla(pl: placa, premios: nat)
                   , cp: campus )
                                lista(tupla(c : nat,s :conj(placa)))
donde sanciones es tupla(lista:
                                                                              rapidas:
                                                                                        diccLog(nat,
                         con(placa)), actualizar: bool)
donde posiciones es tupla (mAg: matriz(tupla(def: bool, datos: itDiccLog(nat, datosAg)))
                          , mH: matriz(tupla(def: bool,datos: itDiccN(nombre, posicion))
                          , mE: matriz(tupla(def: bool,datos: itDiccN(nombre, posicion)))
donde datos Ag es tupla (pl: placa, sanciones: nat, premios: nat, pos: posicion, kSanc: itLista (tupla (nat,
                      conj(placa)), mismasSanc: itconj(placa))
```

Aclaraciones

Dada la complejidad de la estructura, el invariante puede ser dificil de seguir, por lo que a continuacion se encuentra detallado de manera informal las lineas que se siguieron al hacer el rep.

- 1. Las claves de hippies y estudiantes intersecan vacio.
- 2. No hay posiciones iguales en estudiantes, hippies y agentes y todas se encuentran en rango.
- 3. Las placas de agentes y agentesRapido son iguales y, a igual placa, el siguiente del iterador de agentesRapido es el agente en agentes y la secuencia subyacente del iterador es permutacion de la secuencia de tuplas del diccionario de agentes.
- 4. Los conjuntos de la lista de sanciones son subconjuntos del total de las placas de agentes. Una placa esta en uno de estos conjuntos si y sólo si el agente correspondiente tiene tantas sanciones como el valor correspondiente a ese conjunto.
- 5. La lista de sanciones esta ordenada por su primer elemento de la tupla estrictamente
- 6. Si actualizar esta en false, las tuplas de la lista son tuplas (clave, significado) del diccionario logaritmico y vice versa
- 7. Para todos los datosAg de agentes, la secuencia subyacente del iterador kSanc es igual a una secuencia ordenada de sanciones y el siguiente primer elemento de la tupla del iterador es la cantidad de sanciones del datosAg.
- 8. Para todos los datosAg de agentes, la secuencia subyacente del iterador mismasSanc es permutacion del conjunto de placas de la lista de sanciones donde se encuentra su propia placa, y el siguiente del iterador es su misma placa.
- 9. filas+1 y columnas+1 de cp (campus) es igual al alto y ancho de las matrices de pos.
- 10. mAg, el booleano es true si y solo si hay un agente en placasPos en esa posicion. Si es true, la siguiente clave del iterador es el agente en esa posicion y la secuencia subyacente es permutacion de los agentes en agentes.
- 11. mH, el booleano es true si y solo si hay un hippie en esa posicion. Si es true, la siguiente clave del iterador es el hippie en esa posicion y la secuencia subyacente es permutacion de los hippies en hippies.

- 12. mE, el booleano es true si y solo si hay un estudiante en esa posicion. Si es true, la siguiente clave del iterador es el estudiante en esa posicion y la secuencia subyacente es permutacion de los estudiantes en estudiantes.
- 13. El mas vigilante es el de mayor sanciones de los agentes y, entre ellos, el de menor placa.

Para facilitar la lectura se renombra las matrices $e.\mathrm{pos.mXX}$ a mXX

```
Rep : estr \longrightarrow bool
Rep(e) \equiv true \iff
                      1. claves(e.hippies) \cap claves(e.estudiantes) = \emptyset
                      2. \land (\forall p: posicion)(\#(p, armarMultiPos(e)) \ge 1 \Rightarrow
                          \#(p, \operatorname{armarMultiPos}(e)) = 1 \land \operatorname{posValida}(p, e.\operatorname{cp}) \land_{\operatorname{L}} \neg \operatorname{ocupada}(p, e.\operatorname{cp}))
                      3. \land (claves(e.agentes) = claves(e.agentesRapido) \land<sub>L</sub> (\forall p: placa) (def?(p,e.agentes) \Rightarrow<sub>L</sub>
                          \pi_1(\text{Siguiente}(\text{obtener}(p,e.\text{agentesRapido}))) = \text{obtener}(p,e.\text{agentes}))
                          \land esPermutacion(SecuSuby(obtener(p,e.agentesRapido)),secuenciarDic(e.agentes)))
                      4. \land (\forall c : \text{nat})(\forall s : \text{conj}(\text{placa})) \text{ (esta?}(\langle c, s \rangle, e. \text{sanciones.lista)} \Rightarrow
                          (s \subset \text{claves}(e.\text{agentes}) \land \neg \emptyset?(s)
                          \wedge_{L} (\forall pl: placa) pl \in s \iff obtener(pl,e.agentes).sanciones = c <math>\wedge obtener(pl,e.agentes).pl = pl)
                      5. (\forall i: \text{nat})(i \leq \text{longitud}(e.\text{lista})-2)e.\text{sanciones.lista}[i].c < e.\text{sanciones.lista}[i+1].c
                      6. \neg e.samnciones.actualizar \Rightarrow
                          (\forall c: \text{nat})(\forall s: \text{conj}(\text{nat}))(\text{esta}?(\langle c, s \rangle), e. \text{sanciones.lista}) \iff \text{def}?(c, e. \text{sanciones.rapidas})
                          \wedge_{\mathtt{L}} s = \mathrm{obtener}(c, e. \mathrm{sanciones. rapidas})
                      7. \land (\forall p: placa) def?(p,e.agentes) \Rightarrow_{\perp}
                          SecuSuby(obtener(p,e.agentes).kSanc) = ordenar\pi_1(e.sanciones.lista)
                          \wedge \pi_1(\text{Siguiente}(\text{obtener}(p,e.\text{agentes}).\text{kSanc})) = \text{obtener}(p,e.\text{agentes}).\text{pl}
                      8. \land (\forall c: nat)(\forall s: conj(placa))(\forall pl: placa)
                          (\text{esta?}(\langle c, s \rangle), e.\text{sanciones.lista}) \land (pl \in s \land \text{def?}(pl, e.\text{agentes}))) \Rightarrow_{L}
                          \operatorname{esPermutacion}(\operatorname{secuenciarConj}(s),\operatorname{SecuSuby}(\operatorname{obtener}(pl,e.\operatorname{agentes}),\operatorname{mismasSanc}))
                          \land siguiente(obtener(pl,e.agentes).mismasSanc) = pl
                      9. \wedge Ancho(mAg) = columnas(e.campus) + 1 \wedge Alto(mAg) = filas(e.campus) + 1
                          \wedge Ancho(mH) = Ancho(mAg) \wedge Alto(mH) = Alto(mAg)
                          \wedge Ancho(mE) = Ancho(mH) \wedge Alto(mE) = Alto(mH)
                    10. \land (\forall i: nat) (\forall j: nat) 0 < i < Ancho(mAg) \land 0 < j < Alto(mAg) \Rightarrow_{\perp}
                          (\pi_1(\text{Valor}(\text{mAg},i,j)) \iff
                          (\exists p: \text{placa}) (\text{def?}(p,e.\text{agentes}) \land_{\text{L}} (\text{obtener}(p,e.\text{agentes}).\text{pos} = \langle i,j \rangle \land
                          esPermutacion(SecuSuby(\pi_2(Valor(mAg,i,j))), secuenciarDic(e.agentes))
                          \wedge \pi_1(\text{Siguiente}(\pi_2(\text{Valor}(\text{mAg},i,j))) = \text{obtener}(p,e.\text{agentes}).\text{pl}))
                    11. \land (\forall i : \text{nat}) (\forall j : \text{nat}) \ 0 < i < \text{Ancho(mH)} \ \land \ 0 < j < \text{Alto(mH)} \ \Rightarrow_{\text{L}}
                          (\pi_1(\text{Valor}(\mathbf{mH},i,j)) \iff
                          (\exists n: \text{nombre})(\text{def}?(n,e.\text{hippies}) \land_{\text{\tiny L}}
                          obtener(n,e.\text{hippies}) = \langle i,j \rangle \wedge \pi_1(\text{Siguiente}(\pi_2(\text{Valor}(\text{mH},i,j)))) = n \wedge
                          esPermutacion(SecuSuby(\pi_2(Valor(mH,i,j))),secuenciarDic(e.hippies)))
                    12. \land (\forall i : \text{nat}) (\forall j : \text{nat}) \ 0 < i < \text{Ancho(mE)} \ \land \ 0 < j < \text{Alto(mE)} \Rightarrow_{\text{L}}
                          (\pi_1(\text{Valor}(\text{mE},i,j)) \iff
                          (\exists n: \text{nombre})(\text{def}?(n,e.\text{estudiantes}) \land_{\mathtt{L}}
                          obtener(n,e.estudiantes) = \langle i, j \rangle \wedge \pi_1(\text{Siguiente}(\pi_2(\text{Valor}(\text{mE},i,j)))) = n \wedge
                          esPermutacion(SecuSuby(\pi_2(Valor(mE,i,j)),secuenciarDic(e.estudiantes)))
                    13. \#claves(e.agentes) \ge 1 \implies (\exists p: placa) def?(p,e.agentes) <math>\land_L
                          (obtener(p,e.agentes).pl = e.masVigilante.pl \land
                          obtener(p,e.agentes).premios = e.masVigilante.premios \land
                          ((\forall p' : \text{placa}) \text{ def }?(p',e.\text{agentes}) \land p \neq p' \Rightarrow_{\texttt{L}}
                          (obtener(p,e.agentes).premios \ge obtener(p'.e.agentes).premios \land
                          (obtener(p,e.agentes).premios = obtener(p',e.agentes) \Rightarrow p < p'))))
```

```
armarMultiPos : estr → multiconj(posicion)
\operatorname{armarMultiPos}(e) \equiv \operatorname{multiSignificados}(\operatorname{soloPosAgentes}(e.\operatorname{agentes},\operatorname{claves}(e.\operatorname{agentes})),\operatorname{claves}(e.\operatorname{placasPos})) \cup
                                           \operatorname{multiSignificados}(e.\operatorname{hippies},\operatorname{claves}(e.\operatorname{hippies})) \cup
                                           multiSignificados(e.estudiantes, claves(e.estudiantes))
soloPosAgentes : \operatorname{dicc}(\operatorname{nat} \times \operatorname{datosAg}) d \times \operatorname{conj}(\beta) c \longrightarrow \operatorname{dicc}(\operatorname{nat,posicion})
                                                                                                                                                                                            \{c \subseteq claves(d)\}
soloPosAgentes(d,c) \equiv if \emptyset?(c) then
                                                     Vacio()
                                              else
                                                     definir(dameUno(c), obtener(dameUno(c), d).pos, soloPosAgentes(d, sinUno(c)))
\operatorname{multiSignificados}: \operatorname{dicc}(\beta \times \alpha) \ d \times \operatorname{conj}(\beta) \ c \longrightarrow \operatorname{multiconj}(\alpha)
                                                                                                                                                              \{(\forall cl: \beta) \ cl \in c \Rightarrow \text{def?(cl,d)}\}\
multiSignificados(d,c) \equiv \mathbf{if} \ \emptyset?(c) then \emptyset else Ag(obtener(dameUno(c),d),multiSignificados(d,\sin Uno(c))) fi
unionSignificados : dicc(\beta \times \alpha) d \longrightarrow coni(\alpha)
unionSignificados(d) \equiv multiAConj(multiSignificados(d,claves(d)))
\operatorname{multiAConj} : \operatorname{multiconj}(\alpha) \longrightarrow \operatorname{conj}(\alpha)
\operatorname{multiAConj}(mc) \equiv \operatorname{if} mc = \emptyset \operatorname{then} \emptyset \operatorname{else} \operatorname{Ag}(\operatorname{dameUno}(mc), \operatorname{multiAConj}(\sin\operatorname{Uno}(mc))) \operatorname{fi}
secuenciarDic : \operatorname{dicc}(\beta \times \alpha) \longrightarrow \operatorname{secu}(\langle \beta, alpha \rangle)
secuenciarDic(d) \equiv secuenciarDicAux(d,claves(d))
\operatorname{secuenciarDicAux}: \operatorname{dicc}(\beta \times \alpha) \ d \times \operatorname{conj}(\beta) \ c \longrightarrow \operatorname{secu}(\langle \beta, \alpha \rangle)
                                                                                                                                                              \{(\forall cl: \beta) \ cl \in c \Rightarrow \text{def?(cl,d)}\}\
secuenciarDicAux(d,c) \equiv \mathbf{if} \ \emptyset ? (c) \mathbf{then}
                                                          \langle \text{dameUno}(c), \text{obtener}(\text{dameUno}(c), d) \rangle \bullet \text{secuenciarDicAux}(d, \sin \text{Uno}(c))
                                                   fi
\operatorname{ordenar} \pi_1 : \operatorname{secu}(\langle \beta \times \alpha \rangle) \longrightarrow \operatorname{secu}(\langle \beta, \alpha \rangle)
\operatorname{ordenar} \pi_1(s) \equiv \operatorname{if} \operatorname{vacia}(s) \operatorname{then} <> \operatorname{else} \min \pi_1(s) \bullet \operatorname{ordenar} \pi_1(\operatorname{sacar}(\min \pi_1(s), s)) \operatorname{fi}
\min \pi_1 : \sec (\langle \beta \times \alpha \rangle) s \longrightarrow \langle \beta, \alpha \rangle
                                                                                                                                                                                                  \{\neg vacia?(s)\}
\min \pi_1(s) \equiv \min \operatorname{Aux} \pi_1(s, \operatorname{prim}(s))
\min \operatorname{Aux}_{\pi_1} : \operatorname{secu}(\langle \beta \times \alpha \rangle) \ s \times \langle \beta \times \alpha \rangle \longrightarrow \langle \beta, \alpha \rangle
                                                                                                                                                                                                  \{\neg \text{vacia}?(s)\}
\min \operatorname{Aux} \pi_1(s,e) \equiv \operatorname{if} \operatorname{long}(s) = 1 \operatorname{then}
                                           if \pi_1(\operatorname{prim}(s)) < \pi_1(e) then \operatorname{prim}(s) else e fi
                                           \min \operatorname{Aux} \pi_1(\operatorname{fin}(s), \mathbf{if} \ \pi_1(\operatorname{prim}(s)) < \pi_1(e) \mathbf{then} \ \operatorname{prim}(s) \mathbf{else} \ e \mathbf{fi})
\operatorname{sacar}: \alpha \times \operatorname{secu}(\alpha) s \longrightarrow \operatorname{secu}(\alpha)
                                                                                                                                                                                                   \{\operatorname{esta}(a,s)\}
\operatorname{sacar}(a,s) \equiv \operatorname{if} \operatorname{prim}(s) = a \operatorname{then} \operatorname{fin}(s) \operatorname{else} \operatorname{prim}(s) \bullet \operatorname{sacar}(a,\operatorname{fin}(s)) \operatorname{fi}
Abs : estr e \longrightarrow \text{campusSeg}
                                                                                                                                                                                                         \{\operatorname{Rep}(e)\}
Abs(e) \equiv cs: campusSeg / e.cp = campus(cs) \land claves(e.estudiantes) = estudiantes(cs)
                      \land claves(e.hippies) = hippies(cs) \land claves(e.agentes) = agentes(cs) \land
                      (\forall a: agente)((a \in agentes(cs) \iff def?(a,e.agentes)) \land_{L} (a \in agentes(cs) \Rightarrow_{L} (a,e.agentes)) \land_{L} (a \in agentes(cs) \Rightarrow_{L} (a,e.agentes))
                      (obtener(a,e.agentes).sanciones = cantSanciones(a,cs) \land
                      obtener(a,e.agentes).premios = cantHippiesAtrapados(a,cs) \land
                      obtener(a,e.agentes).posicion = posAgente(a,cs)))) \wedge_{L}
                      (\forall n : \text{nombre})(\text{def?}(n,e.\text{hippies}) \Rightarrow_{\texttt{L}} \text{posEstudianteYHippie}(n,cs) = \text{obtener}(n,e.\text{hippies})) \land
                      (\text{def}?(n,e.\text{estudiantes}) \Rightarrow_{\text{L}} \text{posEstudianteYHippie}(n,cs) = \text{obtener}(n,e.\text{estudiantes}))
```

Algoritmos

Complejidad: $\mathcal{O}(1)$ promedio

Algorithm 1 Campus 1: **procedure** ICAMPUS(in c : estr) $\rightarrow res$: campus $\triangleright \mathcal{O}(1)$ $res \leftarrow c.cp$ Complejidad: $\mathcal{O}(1)$ Algorithm 2 Estudiantes 1: **procedure** iESTUDIANTES(in c : estr) $\rightarrow res$: itClavesDiccN(string) $res \leftarrow \text{CrearIt}(c.\text{estudiantes})$ $\triangleright \mathcal{O}(1)$ Complejidad: $\mathcal{O}(1)$ Algorithm 3 Hippies 1: **procedure** IHIPPIES(in c : estr) $\rightarrow res$: itClavesDiccN(string) $res \leftarrow \text{CrearIt}(c.\text{hippies})$ $\triangleright \mathcal{O}(1)$ Complejidad: $\mathcal{O}(1)$ Algorithm 4 Agentes 1: **procedure** IAGENTES(in c : estr) $\rightarrow res$: itClavesDiccLog(nat) $res \leftarrow \text{CrearIt}(c.\text{agentes})$ $\triangleright \mathcal{O}(1)$ Complejidad: $\mathcal{O}(1)$ Algorithm 5 Posicion de Estudiante Y Hippie 1: **procedure** IPosEstudianteYHIPPIE(in c : estr, in n : nombre) $\rightarrow res$: posicion if Definido(c.hippies,n then $\triangleright \mathcal{O}(|h_m|)$ 3: $res \leftarrow \text{Obtener}(n, c. \text{hippies})$ $\triangleright \mathcal{O}(|h_m|)$ else 4: $\triangleright \mathcal{O}(|e_m|)$ if Definido(c.estudiantes, n) then 5: $\triangleright \mathcal{O}(|e_m|)$ $res \leftarrow \text{Obtener}(n, c.\text{estudiantes})$ Complejidad: $\mathcal{O}(|n_m|)$ $\overline{\text{Justificacion:}}\ h_m\ \text{y}\ e_m\ \text{son el hippie}\ \text{y}\ \text{estudiante con nombre mas largo, sea cual sea la rama del if a la que se entra$ la complejidad llega a ser $\mathcal{O}(|n_m|) + \mathcal{O}(|n_m|) = \mathcal{O}(|n_m|)$ con $|n_m| = \max(|h_m|, |e_m|)$ Algorithm 6 Posicion de Agente 1: **procedure** IPosAgente(in c : estr, in p : placa) $\rightarrow res$: posicion $res \leftarrow \text{Obtener}(c.\text{agentes}, pl)$ $\triangleright \mathcal{O}(1)$ promedio Complejidad: $\mathcal{O}(1)$ promedio Algorithm 7 Cantidad de Sanciones 1: $procedure ICANTSANCIONES(in c : estr, in pl : placa) \rightarrow res : nat$ $res \leftarrow \text{Obtener}(c.\text{agentes}, pl).\text{sanciones}$ $\triangleright \mathcal{O}(1)$ promedio

Algorithm 8 Cantidad de Hippies Atrapados

```
1: procedure iCantHippiesAtrapados(in c : estr, in pl : placa) \rightarrow res : nat

2: res \leftarrow \text{Obtener}(c.\text{agentes}, pl).\text{premios} \triangleright \mathcal{O}(1) promedio

Complejidad: \mathcal{O}(1) promedio
```

Algorithm 9 Comenzar Rastrillaje

```
1: procedure ICOMENZARRASTRILLAJE(in c : campus, in d : diccLineal(placa,posicion)) \rightarrow res : estr
          res.cp \leftarrow Copiar(c)
                                                                                                                                                                         \triangleright \mathcal{O}(h*a)
          res.posiciones.mAg \leftarrow CrearMatriz(Filas(c), Columnas(c), CrearItDiccLog())
                                                                                                                                                                         \triangleright \mathcal{O}(h*a)
 3:
          res.posiciones.mH \leftarrow CrearMatriz(Filas(c), Columnas(c), CrearItDiccN())
                                                                                                                                                                         \triangleright \mathcal{O}(h*a)
 4:
                                                                                                                                                                         \triangleright \mathcal{O}(h*a)
          res.posiciones.mE \leftarrow CrearMatriz(Filas(c), Columnas(c), CrearItDiccN())
 5:
 6:
          res.hippies \leftarrow Vacio()
                                                                                                                                                                               \triangleright \mathcal{O}(1)
 7:
          res.estudiantes \leftarrow Vacio()
                                                                                                                                                                               \triangleright \mathcal{O}(1)
          res.sanciones.lista \leftarrow Vacia()
                                                                                                                                                                               \triangleright \mathcal{O}(1)
 8:
                                                                                                                                                                               \triangleright \mathcal{O}(1)
          res.sanciones.rapidas \leftarrow Vacio()
 9:
                                                                                                                                                                               \triangleright \mathcal{O}(1)
          res.sanciones.actualizar \leftarrow true
10:
          res.agentesRapido \leftarrow Vacio(\#Claves(d))
                                                                                                                                                                               \triangleright \mathcal{O}(1)
11:
                                                                                                                                                                              \triangleright \mathcal{O}(1)
          res.agentes \leftarrow Vacio(\#Claves(d))
12:
          itDicc(placa, posicion) it \leftarrow CrearIt(d)
                                                                                                                                                                               \triangleright \mathcal{O}(1)
13:
           if HaySiguiente(it) then
                                                                                                                                                                               \triangleright \mathcal{O}(1)
14:
15:
                conj(placa) cp \leftarrow Vacio()
                                                                                                                                                                               \triangleright \mathcal{O}(1)
                itLista((nat,conj(placa))) itlist \leftarrow AgregarAtras(res.sanciones.lista, cp)
                                                                                                                                              \triangleright (un conjunto vacio) \mathcal{O}(1)
16:
                bool f \leftarrow \text{true}
17:
                                                                                                                                                                               \triangleright \mathcal{O}(1)
                while HaySiguiente(it) do
                                                                                                                                                                         \triangleright n * \mathcal{O}(1)
18:
                      placa pl \leftarrow \text{Copia}(\text{SiguienteClave}(it))
                                                                                                                                                                               \triangleright \mathcal{O}(1)
19:
                                                                                                                                                                               \triangleright \mathcal{O}(1)
                      posicion pos \leftarrow \text{CrearPosicion}(X(\text{SiguienteSignificado}(it)), Y(\text{SiguienteSignificado}(it)))
20:
                      itConj(placa) itc \leftarrow AgregarRapido(Siguiente(itlist).s, pl)
                                                                                                                                                                               \triangleright \mathcal{O}(1)
21:
22:
                      datosAg aq \leftarrow \langle pl, 0, 0, pos, itlist, itc \rangle
                                                                                                                                                                               \triangleright \mathcal{O}(1)
                      itDicLog(nat,datosAg) itdl \leftarrow DefinirLento(res.agentes,pl,aq)
                                                                                                                                                                              \triangleright \mathcal{O}(n)
23:
                      res.posiciones.mAg[X(pos)][Y(pos)] \leftarrow itdl
                                                                                                                                                                              \triangleright \mathcal{O}(1)
24:
                                                                                                                                                               \triangleright \mathcal{O}(1) promedio
                      Definir(res.agentesRapido,pl,itdl)
25:
26:
                      if (f \mid res. masVigilante.placa \geq pl) then
                                                                                                                                                                               \triangleright \mathcal{O}(1)
                           res.masVigilante.pl \leftarrow ag.pl
                                                                                                                                                                              \triangleright \mathcal{O}(1)
27:
                           res.masVigilante.premios \leftarrow ag.premios
                                                                                                                                                                              \triangleright \mathcal{O}(1)
28:
29:
                           f \leftarrow \text{false}
                                                                                                                                                                               \triangleright \mathcal{O}(1)
```

Complejidad: $\mathcal{O}(h*a+n^2)+\mathcal{O}(n)$ prom

Donde

- $h ext{ es Filas}(c)$
- \bullet a es Columnas(c)
- \blacksquare n es #Claves(d)

```
<u>Justificacion:</u> Sumo los \mathcal{O}(1) continuos para aclarar un poco (C^*\mathcal{O}(1) = \mathcal{O}(1))

4*\mathcal{O}(h*a) + \mathcal{O}(1) + n*\mathcal{O}(1)*(\mathcal{O}(n) + \mathcal{O}(1) \text{ prom}) = \mathcal{O}(h*a) + \mathcal{O}(n)*(\mathcal{O}(n) + \mathcal{O}(1) \text{ prom} = \mathcal{O}(h*a) + \mathcal{O}(n^2) + \mathcal{O}(n)

prom = \mathcal{O}(h*a + n^2) + \mathcal{O}(n) \text{ prom}
```

Algorithm 10 Ingresar Estudiante

```
1: procedure IINGRESARESTUDIANTE(in/out c : estr, in n : nombre, in p : posicion)
                                                                                                                                                                                         \triangleright \mathcal{O}(|e_m|)
            c.\text{pos.mE}[X(p)][Y(p)] \leftarrow \langle \text{true, Definir}(c.\text{estudiantes}, n, p) \rangle
  3:
            enhippizar(c, p)
                                                                                                                                                                                         \triangleright \mathcal{O}(|h_m|)
            estudiantizar(c, p)
                                                                                                                                                                                          \triangleright \mathcal{O}(|e_m|)
  4:
  5:
            premiar(c,p)
                                                                                                                                                                                              \triangleright \mathcal{O}(1)
                                                                                                                                                                                         \triangleright \mathcal{O}(|h_m|)
  6:
            capturar(c,p)
            \operatorname{sancionar}(c,p)
                                                                                                                                                                                              \triangleright \mathcal{O}(1)
  7:
Complejidad: \mathcal{O}(|n_m|)
\overline{\text{Justificacion:}} \ \mathcal{O}(|e_m|) + \mathcal{O}(|h_m|) + \mathcal{O}(|e_m|) + \mathcal{O}(|h_m|) = \mathcal{O}(2|e_m|) + \mathcal{O}(|2h_m|) = \mathcal{O}(2max(|e_m|,|h_m|)) = \mathcal{O}(|n_m|)
```

Algorithm 11 Ingresar Hippie

```
1: procedure IINGRESARHIPPIE(in/out c:estr, in n:nombre, in p:posicion)
            c.\text{pos.mH}[X(p)][Y(p)] \leftarrow \langle \text{true, Definir}(c.\text{hippies},n,p) \rangle
                                                                                                                                                                                       \triangleright \mathcal{O}(1)
  3:
            enhippizar(c, p)
                                                                                                                                                                                  \triangleright \mathcal{O}(|h_m|)
           premiar(c,p)
                                                                                                                                                                                      \triangleright \mathcal{O}(1)
  4:
           capturar(c,p)
                                                                                                                                                                                       \triangleright \mathcal{O}(1)
  5:
                                                                                                                                                                                       \triangleright \mathcal{O}(1)
  6:
           \operatorname{sancionar}(c,p)
Complejidad: \mathcal{O}(|n_m|)
Justificacion: \mathcal{O}(|h_m|) = \mathcal{O}(|n_m|)
```

Algorithm 12 Mover Estudiante

```
1: procedure IMOVERESTUDIANTE(in/out c : estr, in n : nombre, in d : direccion)
                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                        \triangleright \mathcal{O}(|n_m|)
                                       posicion p \leftarrow \text{PosEstudianteYHippie}(c,n)
       3:
                                       c.pos.mE[X(p)][Y(p)].def \leftarrow false
                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                          \triangleright \mathcal{O}(1)
                                       posicion proxp \leftarrow \text{ProxPosicion}(c.\text{cp}, p, d)
                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                         \triangleright \mathcal{O}(1)
       4:
                                      if EsIngreso(c.cp,proxp) then
                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                         \triangleright \mathcal{O}(1)
       5:
                                                         EliminarSiguiente(c.pos.mE[X(p)][Y(p)].dato)
       6:
                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                           \triangleright \mathcal{O}(|e_m|)
       7:
                                       else
                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                          \triangleright \mathcal{O}(1)
                                                         c.pos.mE[X(proxp)][Y(proxp)].def \leftarrow true
       8:
       9:
                                                         c.pos.mE[X(proxp)][Y(proxp)].dato \leftarrow c.pos.mE[X(p)][Y(p)].dato
                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                          \triangleright \mathcal{O}(1)
                                                         enhippizar(c, p)
                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                          \triangleright \mathcal{O}(|h_m|)
  10:
                                                         estudiantizar(c, p)
                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                           \triangleright \mathcal{O}(|e_m|)
  11:
                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                           \triangleright \mathcal{O}(1)
  12:
                                                         premiar(c,p)
                                                         capturar(c,p)
                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                          \triangleright \mathcal{O}(|h_m|)
  13:
                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                          \triangleright \mathcal{O}(1)
  14:
                                                         \operatorname{sancionar}(c,p)
Complejidad: \mathcal{O}(|n_m|)
\overline{\text{Justificacion:}} \ \mathcal{O}(|n_m|) + \mathcal{O}(|h_m|) + \mathcal{O}(|e_m|) + \mathcal{O}(|h_m|) = \mathcal{O}(|n_m|) + \mathcal{O}(2|h_m|) + \mathcal{O}(|e_m|) + \mathcal{O}
=\mathcal{O}(|n_m|)+\mathcal{O}(|n_m|)=\mathcal{O}(|n_m|)
```

Algorithm 13 Mover Hippie

```
1: procedure IMOVERHIPPIE(in/out c : estr, in n : nombre)
                                                                                                                                                                                                      \triangleright \mathcal{O}(|n_m|)
             posicion p \leftarrow \text{PosEstudianteYHippie}(c,n)
  3:
             c.pos.mH[X(p)][Y(p)].def \leftarrow false
                                                                                                                                                                                                            \triangleright \mathcal{O}(1)
             \texttt{posicion} \ proxp \leftarrow \texttt{nuevaPosHippieOAgente}(c,p,\texttt{CrearIt}(c.\texttt{estudiantes}))
                                                                                                                                                                                                         \triangleright \mathcal{O}(N_e)
  4:
             c.pos.mH[X(proxp)][Y(proxp)].def \leftarrow true
                                                                                                                                                                                                            \triangleright \mathcal{O}(1)
             c. \texttt{pos.mH}[\mathbf{X}(proxp)][\mathbf{Y}(proxp)]. \texttt{dato} \leftarrow c. \texttt{pos.mH}[\mathbf{X}(p)][\mathbf{Y}(p)]. \texttt{dato}
                                                                                                                                                                                                            \triangleright \mathcal{O}(1)
  6:
  7:
             enhippizar(c, p)
                                                                                                                                                                                                       \triangleright \mathcal{O}(|h_m|)
             premiar(c,p)
                                                                                                                                                                                                            \triangleright \mathcal{O}(1)
  8:
             \operatorname{capturar}(c,p)
                                                                                                                                                                                                       \triangleright \mathcal{O}(|h_m|)
  9:
10:
             \operatorname{sancionar}(c,p)
                                                                                                                                                                                                            \triangleright \mathcal{O}(1)
Complejidad: \mathcal{O}(|n_m|) + \mathcal{O}(N_e)
\overline{\text{Justificacion:}} \ \mathcal{O}(|n_m|) + \mathcal{O}(N_e) + \mathcal{O}(|h_m|) + \mathcal{O}(|h_m|) = \mathcal{O}(|n_m|) + \mathcal{O}(N_e) + 2\mathcal{O}(|h_m|) = \mathcal{O}(|n_m|) + \mathcal{O}(N_e) + 2\mathcal{O}(|n_m|)
=3\mathcal{O}(|n_m|)+\mathcal{O}(N_e)=\mathcal{O}(|n_m|)+\mathcal{O}(N_e)
```

Algorithm 14 Mover Agente

```
1: procedure IMOVERAGENTE(in/out c : estr, in pl : placa)
                                                                                                                                                                          \triangleright \mathcal{O}(log N_a)
           posicion p \leftarrow \text{Obtener}(c.\text{agentes}, pl)
           c.pos.mAg[X(p)][Y(p)].def \leftarrow false
                                                                                                                                                                                 \triangleright \mathcal{O}(1)
 3:
                                                                                                                                                                              \triangleright \mathcal{O}(N_h)
 4:
           posicion proxp \leftarrow \text{nuevaPosHippieOAgente}(c,p,\text{CrearIt}(c.\text{hippies}))
           c.pos.mAg[X(proxp)][Y(proxp)].def \leftarrow true
                                                                                                                                                                                 \triangleright \mathcal{O}(1)
 5:
           c.pos.mAg[X(proxp)][Y(proxp)].dato \leftarrow c.pos.mAg[X(p)][Y(p)].dato
                                                                                                                                                                                 \triangleright \mathcal{O}(1)
 6:
 7:
           premiar(c,p)
                                                                                                                                                                                 \triangleright \mathcal{O}(1)
           capturar(c,p)
                                                                                                                                                                            \triangleright \mathcal{O}(|h_m|)
 8:
 9:
           \operatorname{sancionar}(c,p)
                                                                                                                                                                                 \triangleright \mathcal{O}(1)
Complejidad: \mathcal{O}(|n_m|) + \mathcal{O}(log N_a) + \mathcal{O}(N_h)
```

Algorithm 15 Con K Sanciones

```
1: procedure ICONKSANCIONES(in/out c : estr, in k : nat) \rightarrow res:conj(placa)
         if c.sanciones.actualizar then
                                                                                                                                                                         \triangleright \mathcal{O}(1)
2:
              actualizar Sanciones(c)
                                                                                                                                                                       \triangleright \mathcal{O}(N_a)
3:
4:
         if Def(c.sanciones,k) then
                                                                                                                                                                  \triangleright \mathcal{O}(log N_a)
5:
              res \leftarrow \text{Obtener}(c.\text{sanciones.rapidas},k)
                                                                                                                                                                  \triangleright \mathcal{O}(log N_a)
6:
         else
              res \leftarrow Vacio()
                                                                                                                                                                         \triangleright \mathcal{O}(1)
```

Complejidad: $\mathcal{O}(N_a)$ si hubo sanciones entre la ultima con K sanciones o $\mathcal{O}(\log N_a)$ si no.

Algorithm 16 Con Mismas Sanciones

```
1: procedure ICONMISMASSANCIONES(in c : estr, in pl : placa) \rightarrow res:conj(placa)

2: res \leftarrow \text{Siguiente}(\text{Obtener}(c.\text{agentesRapido}, pl).\text{kSanc}) \triangleright \mathcal{O}(1) promedio

Complejidad: \mathcal{O}(1) promedio
```

Algorithm 17 Cantidad de Hippies

```
1: procedure ICANTHIPPIES(in c : estr) \rightarrow res:nat
2: res \leftarrow \#\text{Claves}(c.\text{hippies}) \triangleright \mathcal{O}(1)
Complejidad: \mathcal{O}(1)
```

Algorithm 18 Cantidad de Estudiantes

```
1: procedure ICANTESTUDIANTES(in c : estr) \rightarrow res:nat
2: res \leftarrow \#\text{Claves}(c.\text{estudiantes}) \triangleright \mathcal{O}(1)
Complejidad: \mathcal{O}(1)
```

Algorithm 19 Mas Vigilante

```
1: procedure IMASVIGILANTE(in c : estr) \rightarrow res:placa

2: res \leftarrow c.masVigilante.pl \triangleright \mathcal{O}(1)
```

Complejidad: $\mathcal{O}(1)$

Algorithm 20 Actualizar Sanciones

```
1: procedure IACTUALIZARSANCIONES(in/out c : estr)
2: it \leftarrow CrearIt(e.sanciones.lista) \rhd \mathcal{O}(1)
3: while HaySiguiente(it) do \rhd n * \mathcal{O}(1)
4: Definir(e.sanciones.rapidas, Siguiente(it).c, Siguiente(it).s) \rhd \mathcal{O}(\#(Claves(Siguiente(it).s)))
5: Avanzar(it) \rhd \mathcal{O}(1)
6: c.sanciones.actualizar \leftarrow false \rhd \mathcal{O}(1)
```

Complejidad: $\mathcal{O}(n)$ Justificacion: Estableciendo n como la cantidad de sanciones diferentes. Si bien el definir de diccionario logaritmico funciona por copia, la sumatoria de todos la conjuntos de la lista de sanciones es menor o igual n (en peor caso n). Por lo tanto la complejidad es, en todos los casos $\mathcal{O}(2n) = \mathcal{O}(n)$

Algorithm 21 Nueva Posicion Hippie o Agente

```
1: procedure
                           NUEVAPOSHIPPIEOAGENTE(in
                                                                                                                                                                      itObj :
                                                                                              estr,
                                                                                                           in
                                                                                                                                 posicion,
                                                                                                                                                      in/out
     itDiccN(string,posicion)) \rightarrow res: posicion
          nat min \leftarrow 0
                                                                                                                                                                         \triangleright \mathcal{O}(1)
 3:
          posicion objetivo
                                                                                                                                                                         \triangleright \mathcal{O}(1)
          while HaySiguiente(itObj) do
                                                                                                                                                                    \triangleright n * \mathcal{O}(1)
 4:
                                                                                                                                                                         \triangleright \mathcal{O}(1)
               if min == 0 \mid\mid min \geq \text{DistanciaPosiciones}(p, \text{SiguienteSignificado}(itObj)) then
 5:
                     min \leftarrow \text{DistanciaPosiciones}(p, \text{SiguienteSignificado}(itObj))
                                                                                                                                                                         \triangleright \mathcal{O}(1)
 6:
                     objetivo \leftarrow SiguienteSignificado(itObj)
 7:
                                                                                                                                                                         \triangleright \mathcal{O}(1)
               Avanzar(itObj)
                                                                                                                                                                         \triangleright \mathcal{O}(1)
 8:
          if min == 0 then
                                                                                                                                                                         \triangleright \mathcal{O}(1)
 9:
               objetivo \leftarrow Siguiente(CrearIt(IngresosMasCercanos(c.cp,p)))
                                                                                                                                                                         \triangleright \mathcal{O}(1)
10:
          conj(posicion) \ vecinosLibres \leftarrow libres(c, Vecinos(c, cp, p))
                                                                                                                                                                         \triangleright \mathcal{O}(k)
11:
          itconj(posicion) itVL \leftarrow CrearIt(vecinosLibres)
                                                                                                                                                                         \triangleright \mathcal{O}(1)
12:
          min \leftarrow 0
                                                                                                                                                                         \triangleright \mathcal{O}(1)
13:
          while HaySiguiente(itVL) do
                                                                                                                                                                   \triangleright m * \mathcal{O}(1)
14:
               if min == 0 \mid | min \geq \text{DistanciaPosiciones}(objetivo, \text{Siguiente}(itVL)) then
15:
                     min \leftarrow \text{DistanciaPosiciones}(objetivo, \text{Siguiente}(itVL))
                                                                                                                                                                         \triangleright \mathcal{O}(1)
16:
                     res \leftarrow \text{Siguiente}(itVL)
                                                                                                                                                                         \triangleright \mathcal{O}(1)
17:
                                                                                                                                                                         \triangleright \mathcal{O}(1)
               Avanzar(itVL)
18:
```

Complejidad: $\mathcal{O}(n)$ siendo n la cantidad de iteraciones de itObj

 $\overline{\text{Justificacion:}} \ n * Ogr(1) + \mathcal{O}(k) + \mathcal{O}(m) = \mathcal{O}(n + k + m)$

Donde

- \blacksquare n es la cantidad de iteraciones de itObj
- m es la cantidad de posiciones libres de vecinos de una posicion, acotado por 4
- $\blacksquare \ k$ es la cantidad de vecinos de una posicion, acotado por 4

$$\mathcal{O}(n+4+4) = \mathcal{O}(n+8) = \mathcal{O}(n)$$

Algorithm 22 Posiciones Libres 1: **procedure** LIBRES(in c : estr, in cp : conj(posicion)) $\rightarrow res$: conj(posicion) itconj(posicion) $itc \leftarrow CrearIt(cp)$ $\triangleright \mathcal{O}(1)$ 3: $res \leftarrow Vacio()$ $\triangleright \mathcal{O}(1)$ while HaySiguiente(itc) do $\triangleright n * \mathcal{O}(1)$ 4: 5: if locupada(c,Siguiente(p)) then $\triangleright \mathcal{O}(1)$ AgregarRapido(res, Siguiente(p)) $\triangleright \mathcal{O}(1)$ 6: 7: Avanzar(itc) $\triangleright \mathcal{O}(1)$ Complejidad: $\mathcal{O}(n)$ siendo n #Claves(cp)

```
Algorithm 23 De estudiante a hippie
 1: procedure ENHIPPIZAR(in/out c: estr, in p: posicion)
          itConj(posicion) itc \leftarrow CrearIt(AgregarRapido(p, Vecinos(c.cp, p)))
                                                                                                                                                                  \triangleright \mathcal{O}(1)
          while HaySiguiente(itc) do
                                                                                                                                                            \triangleright n + \mathcal{O}(1)
 3:
               posicion p \leftarrow \text{Siguiente}(itc)
                                                                                                                                                                  \triangleright \mathcal{O}(1)
 4:
               if esEstudiante(c,p) && enhippizado(c,p) then
                                                                                                                                                                  \triangleright \mathcal{O}(1)
 5:
                    itDiccN(string,posicion) itEaH \leftarrow c.pos.mE[X(p)][Y(p)].dato
                                                                                                                                                                  \triangleright \mathcal{O}(1)
 6:
                                                                                                                                                               \triangleright \mathcal{O}(h_m)
                    Eliminar Siguient e(itEaH)
 7:
                    c.pos.mE[X(p)][Y(p)].def \leftarrow false
                                                                                                                                                                  \triangleright \mathcal{O}(1)
 8:
                    c.pos.mH[X(p)][Y(p)].def \leftarrow true
 9:
                                                                                                                                                                  \triangleright \mathcal{O}(1)
                    c.pos.mH[X(p)][Y(p)].dato \leftarrow Definir(c.hippies, n, p)
                                                                                                                                                             \triangleright \mathcal{O}(|h_m|)
10:
               Avanzar(itc)
                                                                                                                                                                  \triangleright \mathcal{O}(1)
11:
Complejidad: \mathcal{O}(|h_m|)
```

```
Algorithm 24 De hippie a estudiante
  1: procedure ESTUDIANTIZAR(in/out c : estr, in p : posicion)
          itConj(posicion) itc \leftarrow CrearIt(AgregarRapido(p, Vecinos(c.cp, p)))
                                                                                                                                                                      \triangleright \mathcal{O}(1)
 3:
           while HavSiguiente(itc) do
                                                                                                                                                               \triangleright n + \mathcal{O}(1)
                posicion p \leftarrow \text{Siguiente}(itc)
                                                                                                                                                                     \triangleright \mathcal{O}(1)
 4:
                if esHippie(c,p) && estudiantizado(c,p) then
                                                                                                                                                                     \triangleright \mathcal{O}(1)
 5:
                     itDiccN(string,posicion) itHaE \leftarrow c.pos.mH[X(p)][Y(p)]
                                                                                                                                                                     \triangleright \mathcal{O}(1)
 6:
                     Eliminar Siguient e(itHaE)
                                                                                                                                                                 \triangleright \mathcal{O}(|e_m|)
 7:
                     c.pos.mH[X(p)][Y(p)].def \leftarrow false
                                                                                                                                                                     \triangleright \mathcal{O}(1)
 8:
                     c. pos. mE[X(p)][Y(p)]. def \leftarrow true
                                                                                                                                                                      \triangleright \mathcal{O}(1)
 9:
                                                                                                                                                                 \triangleright \mathcal{O}(|e_m|)
                     c.\text{pos.mE}[X(p)][Y(p)].\text{dato} \leftarrow \text{Definir}(c.\text{estudiantes},n,p)
```

Complejidad: $\mathcal{O}(|e_m|)$

 $\overline{\text{Justificacion:}} \ \mathcal{O}(1) + (n * \mathcal{O}(1)) * 2\mathcal{O}(|e_m|) = \mathcal{O}(n) * 2\mathcal{O}(|e_m|) \text{ con } n \text{ siendo la cantidad de vecinos } + 1, \text{ acotado por 5.}$ $\mathcal{O}(5) * 2\mathcal{O}(|e_m|) = \mathcal{O}(|e_m|)$

Algorithm 25 Premiar Agentes

```
1: procedure PREMIAR(in/out c : estr, in p : posicion)
          if rodeado(c,p) && esHippie(c,p) && #Claves(agentes(c, Vecinos(c,cp,p))) then
                                                                                                                                                                      \triangleright \mathcal{O}(k)
                itConj(posicion) itca \leftarrow agentes(c, Vecinos(c.cp, p))
                                                                                                                                                                      \triangleright \mathcal{O}(k)
 3:
                while HaySiguiente(itca) do
                                                                                                                                                                 \triangleright n * \mathcal{O}(1)
 4:
                     Siguiente(c.pos.mAg[X(p)][Y(p)]).premios ++
                                                                                                                                                                       \triangleright \mathcal{O}(1)
 5:
                     actualizarMasVigilante(c, pos.mAg[X(p)][Y(p)])
                                                                                                                                                                       \triangleright \mathcal{O}(1)
 6:
                     Avanzar(itca)
                                                                                                                                                                      \triangleright \mathcal{O}(1)
 7:
 8:
          else
 9:
                itConj(posicion) itc \leftarrow CrearIt(Vecinos(c.cp, p))
                                                                                                                                                                       \triangleright \mathcal{O}(1)
                while HaySiguiente(itc) do
                                                                                                                                                                 \triangleright n * \mathcal{O}(1)
10:
                     posicion p \leftarrow \text{Siguiente}(itc)
                                                                                                                                                                      \triangleright \mathcal{O}(1)
11:
                     if rodeado(p) \&\& esHippie(p) then
                                                                                                                                                                      \triangleright \mathcal{O}(1)
12:
                          it Conj(posicion) itca \leftarrow agentes(c, Vecinos(c.cp, p))
                                                                                                                                                                      \triangleright \mathcal{O}(k)
13:
                          while HaySiguiente(itca) do
                                                                                                                                                                \triangleright m * \mathcal{O}(1)
14:
                                                                                                                                                                      \triangleright \mathcal{O}(1)
                               pa \leftarrow \text{Siguiente}(itca)
15:
                               Siguiente(pos.mAg[X(pa)][Y(pa)]).premios ++
                                                                                                                                                                      \triangleright \mathcal{O}(1)
16:
                               actualizarMasVigilante(c,pos.mAg[X(pa)][Y(pa)])
                                                                                                                                                                      \triangleright \mathcal{O}(1)
17:
                                Avanzar(itca)
                                                                                                                                                                      \triangleright \mathcal{O}(1)
18:
Complejidad: \mathcal{O}(1)
Justificacion: \mathcal{O}(1) + n * \mathcal{O}(1) * (\mathcal{O}(k) + m\mathcal{O}(1)) = \mathcal{O}(n * (k+m))
```

- \blacksquare n es la cantidad de vecinos de una posicion, acotado por 4
- \blacksquare m es la cantidad de agentes vecinos de una posicion, acotado por 4
- \bullet k es la cantidad de vecinos de una posicion, acotado por 4

 $\mathcal{O}(4*(4+4)) = \mathcal{O}(32) = \mathcal{O}(1)$

Donde

```
Algorithm 26 Capturar Hippies
```

```
1: procedure CAPTURAR(in/out c : estr, in p : posicion)
                                     if rodeado(c,p) && esHippie(c,p) && #Claves(agentes(c, Vecinos(c,p)) \ge 1 then
                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                           \triangleright \mathcal{O}(k)
                                                       itDiccN(string,posicion) itH \leftarrow res.pos.mH[X(p)][Y(p)]
                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                            \triangleright \mathcal{O}(1)
      3:
      4:
                                                       Eliminar Siguient e(itH)
                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                            \triangleright \mathcal{O}(|h_m|)
      5:
                                                       res.pos.mE[X(p)][Y(p)].def \leftarrow false
                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                            \triangleright \mathcal{O}(1)
                                     else
      6:
                                                       itConj(posicion) itc \leftarrow CrearIt(Vecinos(c.cp,p))
                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                           \triangleright \mathcal{O}(1)
      7:
                                                       while HaySiguiente(itc) do
                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                          \triangleright n * \mathcal{O}(1)
      8:
                                                                         posicion p \leftarrow \text{Siguiente}(itc)
                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                            \triangleright \mathcal{O}(1)
      9:
                                                                         if rodeado(c,p) && esHippie(c,p) && \#Claves(agentes(c,Vecinos(c.cp,p))) \ge 1 then
                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                           \triangleright \mathcal{O}(k)
 10:
                                                                                           itDiccN(string,posicion) itH \leftarrow c.pos.mH[X(p)][Y(p)]
                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                            \triangleright \mathcal{O}(1)
 11:
                                                                                           Eliminar Siguiente (itH)
                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                            \triangleright \mathcal{O}(|h_m|)
 12:
                                                                                           c.pos.mE[X(p)][Y(p)].def \leftarrow false
 13:
                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                            \triangleright \mathcal{O}(1)
                                                                         Avanzar(itc)
                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                            \triangleright \mathcal{O}(1)
 14:
Complejidad: \mathcal{O}(|h_m|)
\overline{\text{Justificacion:}} \ \mathcal{O}(k) + n * \mathcal{O}(1) * (\mathcal{O}(|h_m|) + \mathcal{O}(k)) = \mathcal{O}(k) + \mathcal{O}(n) * \mathcal{O}(|h_m| + k) = \mathcal{O}(k) + \mathcal{O}(n * |h_m| + n * k) = \mathcal{O}(k) + \mathcal{O}(k)
\mathcal{O}(n*|h_m|+n*k) \ (n*k>k)
Donde
```

- \blacksquare n es la cantidad de vecinos de una posicion, acotado por 4
- $|h_m|$ es el hippie con nombre mas largo
- \bullet k es la cantidad de vecinos de una posicion, acotado por 4

$$\mathcal{O}(4*|h_m|+4*4) = \mathcal{O}(4*|h_m|+16) = \mathcal{O}(4*|h_m|) = \mathcal{O}(|h_m|)$$

Algorithm 27 Sancionar Agentes

```
1: procedure SANCIONAR(in/out c : estr, in p : posicion)
          itConj(posicion) itc \leftarrow CrearIt(AgregarRapido(p, Vecinos(c.cp, p))
                                                                                                                                                                   \triangleright \mathcal{O}(1)
                                                                                                                                                              \triangleright n * \mathcal{O}(1)
          while HaySiguiente(itc) do
 3:
               posicion p \leftarrow \text{Siguiente}(itc)
                                                                                                                                                                   \triangleright \mathcal{O}(1)
 4:
               conj(posicion) caq \leftarrow agentes(c, Vecinos(c.cp, p))
                                                                                                                                                                   \triangleright \mathcal{O}(k)
 5:
               if rodeado(c,p) && esEstudiante(c,p) && #Claves(cag) \geq 1 then
                                                                                                                                                                   \triangleright \mathcal{O}(1)
 6:
                    itConj(posicion) itca \leftarrow cag
                                                                                                                                                                   \triangleright \mathcal{O}(1)
 7:
                    while HaySiguiente(itca) do
                                                                                                                                                             \triangleright m * \mathcal{O}(1)
                          c.sanciones.actualizar \leftarrow true
                                                                                                                                                                   \triangleright \mathcal{O}(1)
 9:
                                                                                                                                                                   \triangleright \mathcal{O}(1)
                          posicion pa \leftarrow \text{Siguiente}(itca)
10:
                          datosAg\ datos \leftarrow Siguiente(c.pos.mAg[X(pa)][Y(pa)]).dato
                                                                                                                                                                   \triangleright \mathcal{O}(1)
11:
12:
                          datos.sanciones ++
13:
                          EliminarSiguiente(datos.mismasSanc)
                                                                                                                                                                   \triangleright \mathcal{O}(1)
                          if \#(Siguiente(datos.kSanc).s) == 0 then
                                                                                                                                                                   \triangleright \mathcal{O}(1)
14:
                               EliminarSiguiente(datos.kSanc)
                                                                                                                                                                   \triangleright \mathcal{O}(1)
15:
                          if datos.sanciones < SiguienteClave(datos.kSanc) then
                                                                                                                                                                   \triangleright \mathcal{O}(1)
16:
                               InsertarAdelante(datos.kSanc, datos.sanciones, Vacio())
                                                                                                                                                                   \triangleright \mathcal{O}(1)
17:
                          else
18:
19:
                               Avanzar(datos.kSanc)
                                                                                                                                                                   \triangleright \mathcal{O}(1)
                          datos.mismasSanc \leftarrow AgregarRapido(SiguienteSignificado(datos.kSanc),datos.pl)
                                                                                                                                                                   \triangleright \mathcal{O}(1)
20:
               Avanzar(itc)
                                                                                                                                                                   \triangleright \mathcal{O}(1)
21:
Complejidad: \mathcal{O}(1)
```

 $\frac{\text{Complejidad:}}{\text{Complejidad:}} \mathcal{O}(1)$

 $\overline{\text{Justificacion:}} \ n * (\mathcal{O}(k) + m * \mathcal{O}(1)) = \mathcal{O}(n) * \mathcal{O}(k+m) = \mathcal{O}(n * k + n * m)$

Donde

- \blacksquare n es la cantidad de vecinos de una posicion + 1, acotado por 5
- \blacksquare m es la cantidad de agentes vecinos de una posicion, acotado por 4
- k es la cantidad de vecinos de una posicion, acotado por 4

 $\mathcal{O}(5*4+5*4) = \mathcal{O}(40) = \mathcal{O}(1)$

Algorithm 28 ¿Se transforma en hippie?

```
1: procedure ENHIPPIZADO(in c : estr, in p : posicion) \rightarrow res : bool
           res \leftarrow false
                                                                                                                                                                                       \triangleright \mathcal{O}(1)
           itConj(posicion) itc \leftarrow CrearIt(Vecinos(c.cp, p))
                                                                                                                                                                                       \triangleright \mathcal{O}(1)
  3:
           nat i \leftarrow 0
                                                                                                                                                                                       \triangleright \mathcal{O}(1)
  4:
                                                                                                                                                                                  \triangleright n * \mathcal{O}(1)
            while HaySiguiente(itc) do
  5:
  6:
                 if esHippy(c,Siguiente(itc)) then
                                                                                                                                                                                       \triangleright \mathcal{O}(1)
                       i \leftarrow i + 1
                                                                                                                                                                                       \triangleright \mathcal{O}(1)
  7:
                                                                                                                                                                                       \triangleright \mathcal{O}(1)
                 Avanzar(itc)
  8:
           res \leftarrow (i \geq 2)
                                                                                                                                                                                       \triangleright \mathcal{O}(1)
Complejidad: \mathcal{O}(1)
Justificacion: \mathcal{O}(1) + n * \mathcal{O}(1) = \mathcal{O}(n) siendo n la cantidad de vecinos, que como maximo es 4
\mathcal{O}(4) = \mathcal{O}(1)
```

```
Algorithm 29 ¿Es hippie?
```

```
1: procedure ESESTUDIANTE(in c : estr, in p : posicion) \rightarrow res : bool

2: res \leftarrow c.pos.mH[X(p)][Y(p)].def \triangleright \mathcal{O}(1)
```

 $\mathcal{O}(4) = \mathcal{O}(1)$

```
Algorithm 30 ¿Se transforma en estudiante?
 1: procedure ENHIPPIZADO(in c : estr, in p : posicion) \rightarrow res : bool
                                                                                                                                                                        \triangleright \mathcal{O}(1)
          res \leftarrow false
                                                                                                                                                                        \triangleright \mathcal{O}(1)
 3:
          itConj(posicion) itc \leftarrow \text{CrearIt}(\text{Vecinos}(c.\text{cp}, p))
                                                                                                                                                                        \triangleright \mathcal{O}(1)
          nat i \leftarrow 0
 4:
 5:
           while HaySiguiente(itc) do
                                                                                                                                                                   \triangleright n * \mathcal{O}(1)
                                                                                                                                                                        ▷ O(1)
                if esEstudiante(Siguiente(itc)) then
 6:
                     i \leftarrow i + 1
 7:
                                                                                                                                                                        \triangleright \mathcal{O}(1)
                                                                                                                                                                        \triangleright \mathcal{O}(1)
                Avanzar(itc)
 8:
                                                                                                                                                                        \triangleright \mathcal{O}(1)
          res \leftarrow (i=4)
Complejidad: \mathcal{O}(1)
Justificacion: \mathcal{O}(1) + n * \mathcal{O}(1) = \mathcal{O}(n) siendo n la cantidad de vecinos, que como maximo es 4
\mathcal{O}(4) = \mathcal{O}(1)
Algorithm 31 ¿Es estudiante?
```

```
1: procedure ESESTUDIANTE(in c : estr, in p : posicion) \rightarrow res : bool

2: res \leftarrow c.\text{pos.mE}[X(p)][Y(p)].\text{def} \triangleright \mathcal{O}(1)

Complejidad: \mathcal{O}(1)
```

```
Algorithm 32 ¿Esta Rodeado?
 1: procedure RODEADO(in c : estr, in p : posicion) \rightarrow res : bool
          itConj(posicion) itc \leftarrow CrearIt(Vecinos(c.cp, p))
                                                                                                                                                                      \triangleright \mathcal{O}(1)
          nat i \leftarrow 0
                                                                                                                                                                      \triangleright \mathcal{O}(1)
 3:
 4:
          while HaySiguiente(itc) do
                                                                                                                                                                 \triangleright n * \mathcal{O}(1)
                if ocupado(Siguiente(p)) then
                                                                                                                                                                      \triangleright \mathcal{O}(1)
 5:
                                                                                                                                                                      \triangleright \mathcal{O}(1)
                     i++
 6:
                Avanzar(itc)
                                                                                                                                                                       \triangleright \mathcal{O}(1)
                                                                                                                                                                       \triangleright \mathcal{O}(1)
          res \leftarrow (i == 4)
Complejidad: \mathcal{O}(1)
<u>Justificacion:</u> n * \mathcal{O}(1) = \mathcal{O}(n) siendo n la cantidad de vecinos de una posicion, con cota 4
```

```
Algorithm 33 ¿Esta Ocupado?

1: procedure RODEADO(in c : estr, in p : posicion) \rightarrow res : bool
2: res \leftarrow (\text{esHippie}(c,p) \mid\mid \text{esAgente}(c,p) \mid\mid \text{esEstudiante}(c,p) \mid\mid \text{Ocupada}(c.\text{cp},p)) \triangleright \mathcal{O}(1)
Complejidad: \mathcal{O}(1)
```

```
Algorithm 34 Agentes en posiciones
 1: procedure AGENTES(in c : estr, in cp : conj(posicion)) \rightarrow res : conj(posicion)
          itConj(posicion) itc \leftarrow CrearIt(cp)
                                                                                                                                       \triangleright \mathcal{O}(1) \ res \leftarrow Vacio();
          while HaySiguiente(itc) do
                                                                                                                                                       \triangleright n * \mathcal{O}(1)
 3:
               if esAgente(Siguiente(p)) then
                                                                                                                                                            \triangleright \mathcal{O}(1)
 4:
                    AgregarRapido(res, p)
                                                                                                                                                            \triangleright \mathcal{O}(1)
 5:
               Avanzar(itc)
                                                                                                                                                            \triangleright \mathcal{O}(1)
Complejidad: \mathcal{O}(n) siendo n = \#(\text{Claves}(cp))
```

```
Algorithm 35 ¿Es agente?

1: procedure EsAGENTE(in c : estr, in p : posicion) \rightarrow res : bool
2: res \leftarrow c.pos.mAg[X(p)][Y(p)].def \triangleright \mathcal{O}(1)
Complejidad: \mathcal{O}(1)
```

1: procedure ACTUALIZARVIGILANTE(in/out c : estr, in datos : datosAg)	
2: if $datos$.premios $> c$.masVigilante.premios then	$\triangleright \mathcal{O}(1)$
$c.$ masVigilante.pl $\leftarrow datos.$ pl	$\triangleright \mathcal{O}(1)$
4: $c.\text{masVigilante.premios} \leftarrow datos.\text{premios}$	$\triangleright \mathcal{O}(1)$
if $datos$.premios == c .masVigilante.premios then	$\triangleright \mathcal{O}(1)$
6: if $datos.pl < c.masVigilante.pl$ then	$\triangleright \mathcal{O}(1)$
7: $c.\max Vigilante.pl \leftarrow datos.pl$	$\triangleright \mathcal{O}(1)$
8: $c.\text{masVigilante.premios} \leftarrow datos.\text{premios}$	$\triangleright \mathcal{O}(1)$

se explica con: Campus

2.2. Campus

Interfaz

```
usa: nat, bool, Matriz(bool), posicion
    géneros: campus
Operaciones de Campus
    CREARCAMPUS(in ancho: nat, in alto: nat) \rightarrow res: campus
    \mathbf{Pre} \equiv \{ \text{ancho} > 0 \land \text{alto} > 0 \}
    Post \equiv \{res =_{obs} crearCampus(ancho,alto)\}\
    Complejidad: \mathcal{O}(\text{alto x ancho})
    Descripción: Crea un campus sin obstáculos.
    AGREGAROBSTACULO(in/out\ c: campus, in\ p: posicion)
    \mathbf{Pre} \equiv \{ \operatorname{posValida?}(\mathbf{p}, \mathbf{c}) \land \neg \operatorname{ocupada}(\mathbf{p}, \mathbf{c}) \land \mathbf{c} = c_0 \}
    \mathbf{Post} \equiv \{c =_{obs} \operatorname{agregarObst\'aculo}(\mathbf{p}, c_0)\}
    Complejidad: \mathcal{O}(1)
    Descripción: Agrega un obstáculo en la posición dada.
    Filas(in c: campus) \rightarrow res: nat
    \mathbf{Pre} \equiv \{ \text{true} \}
    Post \equiv \{res =_{obs} filas(c)\}\
    Complejidad: \mathcal{O}(1)
    Descripción: Indica la cantidad de filas del campus dado.
    COLUMNAS(in c: campus) \rightarrow res: nat
    \mathbf{Pre} \equiv \{ \text{true} \}
    Post \equiv \{res =_{obs} columnas(c)\}\
    Complejidad: \mathcal{O}(1)
    Descripción: Indica la cantidad de columnas del campus dado.
    OCUPADA(in c: campus, in p: posicion) \rightarrow res: bool
    \mathbf{Pre} \equiv \{ \mathbf{posValida?(p,c)} \}
    \mathbf{Post} \equiv \{ \mathrm{res} =_{\mathrm{obs}} \mathrm{ocupada}(p,c) \}
    Complejidad: \mathcal{O}(1)
    Descripción: Indica si la posición dada tiene un obstáculo.
    PosValida(in c: campus, in p: posicion) \rightarrow res: bool
    \mathbf{Pre} \equiv \{ \mathrm{true} \}
    \mathbf{Post} \equiv \{ \text{res} =_{obs} \text{posValida?}(p,c) \}
    Complejidad: \mathcal{O}(1)
    INGRESOSUPERIOR(in c: campus, in p: posicion) \rightarrow res: bool
    \mathbf{Pre} \equiv \{ \text{true} \}
    Post \equiv \{res =_{obs} ingresoSuperior?(p,c)\}
    Complejidad: \mathcal{O}(1)
    INGRESOINFERIOR(in c: campus, in p: posicion) \rightarrow res: bool
    \mathbf{Pre} \equiv \{ \text{true} \}
    \mathbf{Post} \equiv \{ \text{res} =_{\text{obs}} \text{ingresoInferior?}(\mathbf{p}, \mathbf{c}) \}
    Complejidad: \mathcal{O}(1)
    EsIngreso(in c: campus, in p: posicion) \rightarrow res: bool
    \mathbf{Pre} \equiv \{ \text{true} \}
    Post \equiv \{res =_{obs} esIngreso?(p,c)\}
```

```
Complejidad: \mathcal{O}(1)
VECINOS (in c: campus, in p: posicion) \rightarrow res: conj(posicion)
\mathbf{Pre} \equiv \{ \mathbf{posValida?(p,c)} \}
Post \equiv \{res =_{obs} vecinos?(p,c)\}
Complejidad: \mathcal{O}(1)
Descripción: Dada una posición, devuelve las 4 posiciones vecinas.
VECINOS COMUNES (in c: campus, in p_1: posicion, in p_2: posicion) \rightarrow res: conj (posicion)
\mathbf{Pre} \equiv \{ \operatorname{posValida?}(p_1, \mathbf{c}) \land \operatorname{posValida?}(p_1, \mathbf{c}) \}
\mathbf{Post} \equiv \{ \text{res} =_{\text{obs}} \text{vecinosComunes}(p_1, p_2, \mathbf{c}) \}
Complejidad: \mathcal{O}(1)
Descripción: Dadas dos posiciones, devuelve las posiciones que son vecinas de ambas.
VECINOS VALIDOS (in c: campus, in/out cp: conj(posicion))
\mathbf{Pre} \equiv \{\mathbf{c} = c_0\}
Post \equiv \{c =_{obs} vecinos Validos\}
Complejidad: \mathcal{O}(|cp|)
Descripción: Dado un conjunto de posiciones, devuelve el conjunto resultado de quitar las posiciones no válidas.
PROXPOSICION(in c: campus, in p: posicion, in d: direction) \rightarrow res: posicion
\mathbf{Pre} \equiv \{ posValida?(p,c) \}
\mathbf{Post} \equiv \{ \text{res} =_{\text{obs}} \text{proxPosición}(p,d,c) \}
Complejidad: \mathcal{O}(1)
Descripción: Devuelve el resultado de mover la posición indicada en la dirección dada.
INGRESOSMASCERCANOS(in c: campus, in p: posicion) \rightarrow res: conj(posicion)
\mathbf{Pre} \equiv \{ \mathbf{posValida?(p,c)} \}
\mathbf{Post} \equiv \{ \text{res} =_{\text{obs}} \text{ingresosMásCercanos}(\mathbf{p}, \mathbf{c}) \}
Complejidad: \mathcal{O}(1)
Descripción: Devuelve el conjunto de ingresos más cercanos a la posición dada.
COPIAR(in c: \mathtt{campus}) \to res: \mathtt{campus}
\mathbf{Pre} \equiv \{ \mathrm{true} \}
\mathbf{Post} \equiv \{ \text{res} =_{\text{obs}} c \}
Complejidad: \mathcal{O}(\text{Filas}(c) * \text{Columnas}(c))
Descripción: Crea una copia del campus.
```

Representación

Representación del campus

```
campus se representa con estr<br/>
donde estr es Matriz(bool)<br/>
Rep : estr \longrightarrow bool<br/>
Rep(e) \equiv true \iff true<br/>
Abs : estr e \longrightarrow campus<br/>
Abs(e) \equiv c : campus /<br/>
filas(c) = Alto(e) \wedge columnas(c) = Ancho(e)<br/>
\wedge (\forall p : posicion)( posValida?(p,c) \Rightarrow_L ocupada?(p,c) = e[X(p) - 1][Y(p) - 1] )
```

Algoritmos

Algorithm 37 iCrearCampus

1: **procedure** ICREARCAMPUS(in ancho: nat, in alto: nat) $\rightarrow res: estr$

 $res \leftarrow \text{Crear}(\text{ancho}, \text{alto}, \text{false})$

 $\triangleright \mathcal{O}(\text{ancho x alto x copy(bool}))$

Complejidad: $\mathcal{O}(\text{ancho * alto})$ <u>Justificación:</u> $\mathcal{O}(\text{copy(bool)}) = \mathcal{O}(1)$

Algorithm 38 iAgregar

1: procedure IAGREGAR(in/out e : estr, in p : posicion)

 $e[X(p) - 1][Y(p) - 1] \leftarrow true$

 $\triangleright \mathcal{O}(1)$

Complejidad: $\mathcal{O}(1)$

Algorithm 39 iFila

1: **procedure** IFILA(in e : estr) $\rightarrow res : nat$

 $res \leftarrow Alto(e)$

Complejidad: $\mathcal{O}(1)$

 $\triangleright \mathcal{O}(1)$

Algorithm 40 iColumna

1: **procedure** ICOLUMNA(in e : estr) $\rightarrow res : nat$

 $res \leftarrow \text{Ancho}(e)$

 $\triangleright \mathcal{O}(1)$

Complejidad: $\mathcal{O}(1)$

Algorithm 41 iOcupada

1: **procedure** IOCUPADA(in e: estr, in p: posicion) $\rightarrow res: bool$

 $res \leftarrow e[X(p) - 1][Y(p) - 1]$

 $\triangleright \mathcal{O}(1)$

Complejidad: $\mathcal{O}(1)$

Algorithm 42 iPosValida

 $procedure IPOSVALIDA(in e: estr, in p: posicion) \rightarrow res: bool$ $0 < X(p) \land X(p) \le Ancho(e) \land 0 < Y(p) \land Y(p) \le Alto(e)$

 $\triangleright \mathcal{O}(1)$

Complejidad: $\mathcal{O}(1)$

Algorithm 43 iIngresoSuperior

1: $procedure IIngresoSuperior(in e : estr, in p : posicion) \rightarrow res : bool$

 $res \leftarrow (Y(p) = 1) \land iPosValida(e,p)$

 $\triangleright \mathcal{O}(1)$

Complejidad: $\mathcal{O}(1)$

Algorithm 44 iIngresoInferior

1: **procedure** IINGRESOINFERIOR(in e : estr, in p : posicion) $\rightarrow res : bool$

 $res \leftarrow (Y(p) = Alto(e)) \land iPosValida(e,p)$

 $\triangleright \mathcal{O}(1)$

Complejidad: $\mathcal{O}(1)$

Algorithm 45 iEsIngreso

```
1: procedure iEsIngreso(in e : estr, in p : posicion) \rightarrow res : bool
         res \leftarrow (iEsIngresoSuperior(e,p) \lor iEsIngresoInferior(e,p))
                                                                                                                                                \triangleright \mathcal{O}(1)
Complejidad: \mathcal{O}(1)
```

Algorithm 46 iVecinos

```
1: procedure IVECINOS(in e: estr, in p: posicion) \rightarrow res: conj(posicion)
        res \leftarrow Vacio() //vacio de conjunto
                                                                                                                                                                 \triangleright \mathcal{O}(1)
        AgregarRapido(res, <X(p) - 1, Y(p)>)
                                                                                                                                                                 \triangleright \mathcal{O}(1)
                                                                                                                                                                 \triangleright \mathcal{O}(1)
        AgregarRapido(res, <X(p) + 1, Y(p)>)
4:
        AgregarRapido(res,\,<\!X(p),\,Y(p)\,-\,1\!>\!)
                                                                                                                                                                 \triangleright \mathcal{O}(1)
5:
        AgregarRapido(res, <X(p), Y(p) + 1>)
                                                                                                                                                                 \triangleright \mathcal{O}(1)
6:
        res \leftarrow iVecinosValidos(e, res)
                                                                                                                                    \triangleright \mathcal{O}(\#\text{res}) = \mathcal{O}(4) = \mathcal{O}(1)
```

Complejidad: $\mathcal{O}(1)$

Algorithm 47 iVecinosComunes

```
1: procedure IVECINOS COMUNES (in e: estr, in p_1: posicion, in p_2: posicion) \rightarrow res: conj(posicion)
           vec_1 \leftarrow iVecinos(e, p_1)
                                                                                                                                                                                       \triangleright \mathcal{O}(1)
           vec_2 \leftarrow iVecinos(e, p_2)
                                                                                                                                                                                       \triangleright \mathcal{O}(1)
 3:
           res \leftarrow Vacio() //vacio de conjunto
                                                                                                                                                                                       \triangleright \mathcal{O}(1)
 4:
           it_1 \leftarrow \operatorname{CrearIt}(vec_1)
                                                                                                                                                                                       \triangleright \mathcal{O}(1)
 5:
           while HaySiguiente(it_1) do
                                                                                                             \triangleright Se repite 4 veces y lo de adentro es \mathcal{O}(1) \Rightarrow \mathcal{O}(1)
 6:
                 it_2 \leftarrow \operatorname{CrearIt}(vec_2)
                                                                                                                                                                                       \triangleright \mathcal{O}(1)
 7:
                 while HaySiguiente(it_2) do
                                                                                                             \triangleright Se repite 4 veces y lo de adentro es \mathcal{O}(1) \Rightarrow \mathcal{O}(1)
 8:
                                                                                                                                                                                       \triangleright \mathcal{O}(1)
                       if Siguiente(it_1) = Siguiente(it_2) then
 9:
                             AgregarRapido(res, Siguiente(it_1))
10:
                                                                                                                                                                                       \triangleright \mathcal{O}(1)
                       Avanzar(it_2)
                                                                                                                                                                                       \triangleright \mathcal{O}(1)
11:
                 Avanzar(it_1)
                                                                                                                                                                                       \triangleright \mathcal{O}(1)
12:
```

Complejidad: $\mathcal{O}(1)$

Algorithm 48 iVecinos Validos

```
1: procedure IVECINOS VALIDOS (in e : estr,in/out cp : conj(posicion))
        it \leftarrow \text{CrearIt(cp)}
2:
                                                                                                                                                                    \triangleright \mathcal{O}(1)
3:
         while HaySiguiente(it) do
                                                                                        \triangleright Se repite #cp veces y lo de adentro es \mathcal{O}(1) \Rightarrow \mathcal{O}(\#cp)
4:
              if ¬ iPosValida(e, Siguiente(it)) then
                                                                                                                                                                    \triangleright \mathcal{O}(1)
                   EliminarSiguiente(it)
                                                                                                                                                                    \triangleright \mathcal{O}(1)
5:
              else
6:
                   Avanzar(it)
                                                                                                                                                                    \triangleright \mathcal{O}(1)
```

Complejidad: $\mathcal{O}(\#cp)$

Algorithm 49 iProxPosicion

```
1: \overline{procedur}e \text{ IPROXPOSICION}(in e : estr, in p : posicion, in dir : direccion) \rightarrow res : posicion
                                                                                                                                                          \triangleright \mathcal{O}(1)
         res \leftarrow \langle X(p) + \beta(dir = der) - \beta(dir = izq), Y(p) + \beta(dir = abajo) - \beta(dir = arriba) \rangle
Complejidad: \mathcal{O}(1)
```

 $\Rightarrow \mathcal{O}(\text{Copiar}(e)) = \mathcal{O}(\text{Ancho}(e) * \text{Alto}(e))$

```
Algorithm 50 iIngresosMasCercanos
 1: procedure IINGRESOSMASCERCANOS(in e : estr, in p : posicion) \rightarrow res : conj(posicion)
          res \leftarrow Vacio() //vacio de conjunto
                                                                                                                                                            \triangleright \mathcal{O}(1)
          if Dist(p, \langle X(p), 1 \rangle) < Dist(p, \langle Y(p), iFilas(e) \rangle) then
                                                                                                                                                            \triangleright \mathcal{O}(1)
 3:
               AgregarRapido(res, < X(p), 1 >)
                                                                                                                                                            \triangleright \mathcal{O}(1)
 4:
 5:
          else
               if Dist(p, \langle X(p), 1 \rangle) > Dist(p, \langle Y(p), iFilas(e) \rangle) then
                                                                                                                                                            \triangleright \mathcal{O}(1)
 6:
                    AgregarRapido(res, <X(p), iFilas(e)>)
                                                                                                                                                            \triangleright \mathcal{O}(1)
 7:
               else
 8:
                    AgregarRapido(res, < X(p), 1 > )
                                                                                                                                                            \triangleright \mathcal{O}(1)
 9:
                    AgregarRapido(res, <X(p), iFilas(e)>)
                                                                                                                                                            \triangleright \mathcal{O}(1)
10:
Complejidad: \mathcal{O}(1)
```

```
      Algorithm 51 iCopiar

      1: procedure ICOPIAR(in e : estr) \rightarrow res : estr

      2: res \leftarrow Copiar(e)
      \triangleright \mathcal{O}(Copiar(e))

      Complejidad: \mathcal{O}(Ancho(e) * Alto(e))

      Justificación: e src Matriz(bool)

      \Rightarrow Copiar(e) usa el copiar de matriz

      \Rightarrow \mathcal{O}(Copiar(e)) = \mathcal{O}(Ancho(e) * Alto(e) * copy(bool))

      Además \mathcal{O}(bool) = \mathcal{O}(1)
```

2.3. Diccionario de Nombres

Interfaz

```
parámetros formales
          géneros
         función
                          Copiar(in s: \sigma) \rightarrow res: \sigma
                          \mathbf{Pre} \equiv \{ \mathrm{true} \}
                          \mathbf{Post} \equiv \{res =_{obs} a\}
                          Complejidad: \Theta(copy(s))
                          Descripción: función de copia de \sigma's
     se explica con: DICCIONARIO(STRING,\sigma)
     usa: nat, bool
     géneros: diccNom(string, \sigma)
Operaciones de DiccionarioNombres(string,\sigma)
     VACIO() \rightarrow res : diccNom(string, \sigma)
     \mathbf{Pre} \equiv \{ \mathbf{true} \}
     Post \equiv \{res =_{obs} vacio\}
     Complejidad: \mathcal{O}(1)
     Descripción: Crea un diccionario vacio.
     DEFINIR(in/out d: diccNom(string,\sigma), in c: string, in s: \sigma) \rightarrow res: itDiccNom(string,\sigma)
     \mathbf{Pre} \equiv \{\neg \operatorname{def}?(\mathbf{c}, \mathbf{d}) \land \mathbf{d} = d_0\}
     \mathbf{Post} \equiv \{\mathbf{d} =_{\mathbf{obs}} \mathbf{Definir}(\mathbf{c}, \mathbf{s}, d_0) \land \mathbf{haySiguiente}(\mathbf{res}) \land_{\mathbf{L}} \mathbf{siguiente}(\mathbf{res}) =_{\mathbf{obs}} <\mathbf{c}, \mathbf{s} > \land \mathbf{alias}(\mathbf{esPermutacion}(\mathbf{SecuSuby}(\mathbf{res}), \mathbf{d}))\}
     Complejidad: \mathcal{O}(|c| + \text{copy}(s))
     Descripción: Agrega un elemento al diccionario y devuelve un iterador apuntando a ese elemento.
     DEFINIDO(in d: diccNom(string,\sigma), in c: string) \rightarrow res: bool
     \mathbf{Pre} \equiv \{ \text{true} \}
     Post \equiv \{res =_{obs} def?(c,d)\}
     Complejidad: \mathcal{O}(|c|)
     Descripción: Devuelve verdadero si y sólo si la clave de entrada esta definida en el diccionario.
     BORRAR(in/out d: diccNom(string,\sigma), in c: string)
     \mathbf{Pre} \equiv \{ \det?(\mathbf{c}, \mathbf{d}) \land \mathbf{d} = d_0 \}
     \mathbf{Post} \equiv \{ \mathbf{d} =_{\mathbf{obs}} \mathbf{borrar}(\mathbf{c}, d_0) \}
     Complejidad: \mathcal{O}(\#\text{claves}(d) + |c|)
     Descripción: Borra el elemento correspondiente a la clave c del diccionario.
     BORRARRAPIDO(in/out d: diccNom(string,\sigma), in it: itDiccNom(string,\sigma))
     \mathbf{Pre} \equiv \{ \operatorname{def?(c,d)} \wedge \operatorname{d} = d_0 \}
     \mathbf{Post} \equiv \{ \mathbf{d} =_{\mathrm{obs}} \mathrm{borrar}(\mathbf{c}, d_0) \}
     Complejidad: \mathcal{O}(|c|)
     Descripción: Borra el elemento correspondiente a la clave c del diccionario. c es la clave correspondiente al
     siguiente del iterador.
     OBTENER(in/out d: diccNom(string,\sigma), in c: string) \rightarrow res : \sigma
     \mathbf{Pre} \equiv \{ \det?(\mathbf{c}, \mathbf{d}) \land \mathbf{d} = d_0 \}
     \mathbf{Post} \equiv \{ \text{alias}(\text{res} =_{\text{obs}} \text{obtener}(c, d)) \land (\forall c': \text{string})(c' \in \text{claves}(s) \Rightarrow_{L} \text{obtener}(c, d) =_{\text{obs}} \text{obtener}(c, d_0)) \}
     Complejidad: \mathcal{O}(|c|)
     Descripción: Devuelve el significado de la clave dada en el diccionario
     Aliasing: res es modificable si y solo si \sigma es modificable
     \#\text{CLAVES}(\textbf{in }d: \texttt{diccNom}(\texttt{string}, \sigma)) \rightarrow res: \texttt{nat}
     \mathbf{Pre} \equiv \{ \mathbf{true} \}
```

```
\mathbf{Post} \equiv \{ \text{res} =_{\text{obs}} \# \text{claves}(d) \}
\mathbf{Complejidad:} \mathcal{O}(1)
```

Descripción: Devuelve la cantidad de claves definidas en el diccionario

Representación

Representacion del DiccionaroNombres(string, σ)

```
diccNom(string, \sigma) se representa con estr
       donde estr es tupla(lineal: dicc(string,\sigma), trie: diccT(string,\sigma))
Donde diccT(string,\sigma) es Lista(tupla < let ra: char, significado: puntero(\sigma), prox: diccT(string, \sigma)>)
    Rep : estr \longrightarrow bool
    \operatorname{Rep}(e) \equiv \operatorname{true} \iff \operatorname{Rep}(e.\operatorname{lineal}) \wedge \operatorname{tama\~no}(e.\operatorname{trie}) < 256 \wedge \operatorname{SinRepetidos}(\operatorname{Letras}(e.\operatorname{trie}))
                     (\forall dT : diccT(string,\sigma)) (Esta?(dT, e.trie.prox) \Rightarrow_{L} Rep(dT))
    Letra : \lim \longrightarrow \operatorname{secu}(\operatorname{char})
    Letra(l) \equiv if \ vacio?(l) \ then <> else \ prim(l).letra \bullet Letra(fin(l)) \ fi
    Donde li es Lista(tupla < letra : char, significado : puntero(\sigma), prox : diccT(string, \sigma) >
    SinRepetidos : secu(\alpha) \longrightarrow bool
    SinRepetidos(s) \equiv if \ vacio?(s) \ then \ true \ else \ \neg esta?(prim(s),fin(s)) \land SinRepetidos(fin(s)) \ fi
    Abs : estr e \longrightarrow \text{diccNom(string, } \sigma)
                                                                                                                                                            \{\operatorname{Rep}(e)\}
    Abs(e) \equiv dN : diccNom(string, \sigma) /
                    Abs(e.lineal) =_{obs} dN
                    \land (\forall c : string) (Def?(c,d) \Leftrightarrow Definido(c,e.trie))
                    \land (\forall c : string) (Def?(c,d) \Rightarrow_{L} Obtener(c,d) =_{obs} Significado(c, e.trie))
    Definido : string \times trie \longrightarrow bool
    Definido(s,t) \equiv estaLetra(s[0],t) \wedge_L if Tamaño(s) == 1 then true else <math>Definido(c[1:Tamaño(c)-1],t) fi
    estaLetra : char × trie \longrightarrow bool
    \operatorname{estaLetra}(c,t) \equiv \operatorname{if} \operatorname{vacio}(t) \operatorname{then} \operatorname{false} \operatorname{else} \operatorname{Primero}(t).\operatorname{letra} =_{\operatorname{obs}} c \vee \operatorname{estaLetra}(c, \operatorname{fin}(t)) \operatorname{fi}
    Significado: string s \times \text{trie } t \longrightarrow \sigma
                                                                                                                                                   {Definido(s,t)}
    Significado(s,e) \equiv if Tamaño(s) = 1 then
                                     *(Buscar(s[0],t).significado)
                                     Significado(s[1:Tamaño(s)-1], Buscar(s[0],t).prox)
                                 fi
    Buscar : char c \times \text{trie } t \longrightarrow \text{piso}
                                                                                                                                                  {estaLetra(c,t)}
    Buscar(c,t) \equiv if primero(t).letra = c then Primero(t) else <math>Buscar(c,fin(t)) fi
    Donde piso es tupla < let ra : char, significado : puntero(<math>\sigma), prox : trie >
```

Algoritmos

Donde trie es diccT(string, σ)

```
      Algorithm 52 iVacio

      procedure IVACIO \rightarrow res: estr

      res.lineal \leftarrow Vacio() //vacio de diccionario lineal
      \triangleright \mathcal{O}(1)

      res.trie \leftarrow Vacio() //vacio de lista
      \triangleright \mathcal{O}(1)

      Complejidad: \mathcal{O}(1)
```

 $\triangleright \mathcal{O}(1)$

 $res \leftarrow (HaySiguiente(it))$

Complejidad: $\mathcal{O}(1)$

```
Algorithm 53 iDefinir
   procedure IDEFINIR(in/out e: estr, in c: string, in s: \sigma) \rightarrow res: itDiccNom(string, \sigma)
         res \leftarrow DefinirRapido(e.lineal,c,s)
                                                                                                                                                                \triangleright \mathcal{O}(\text{copy}(s))
         piso \leftarrow e.trie
                                                                                                                                                                         \triangleright \mathcal{O}(1)
        i \leftarrow 0
                                                                              \triangleright Se repite |c|-1 veces y lo de adentro es \mathcal{O}(1) \Rightarrow \mathcal{O}(|c|-1) = \mathcal{O}(|c|)
         while i < |c|-1 do
              if iEsta(c[i],piso) then
                                                                                                                                                                         \triangleright \mathcal{O}(1)
                   piso \leftarrow iBuscar(c[i], piso).prox
              else
                   AgregarAdelante(piso, <c[i], NULL, Vacio()>)
                                                                                                                                                                          \triangleright \mathcal{O}(1)
                   piso \leftarrow piso[0].prox
                                                                                                                                                                         \triangleright \mathcal{O}(1)
              i++
                                                                                                                                                                         \triangleright \mathcal{O}(1)
         if iEsta(c[i],piso) then
                                                                                                                                                                          \triangleright \mathcal{O}(1)
              iBuscar(c[i],piso).significado \leftarrow puntero(SiguienteSignificado(res))
                                                                                                                                                                         \triangleright \mathcal{O}(1)
         else
              AgregarAdelante(piso, <c[i],puntero(SiguienteSignificado(res)),Vacio()>)
                                                                                                                                                                         \triangleright \mathcal{O}(1)
Complejidad: \mathcal{O}(|c| + \text{copy}(s))
Algorithm 54 iDefinido
   procedure IDEFINIDO(in e: estr, in c: string) \rightarrow res: bool
         piso \leftarrow e.trie
                                                                                                                                                                          \triangleright \mathcal{O}(1)
         i \leftarrow 0
                                                                                                                                                                          \triangleright \mathcal{O}(1)
         while Esta(c[i],piso) do
                                                                                \triangleright Se repite a los sumo |c| veces y lo de adentro es \mathcal{O}(1) \Rightarrow \mathcal{O}(|c|)
             piso \leftarrow Buscar(c[i],piso).prox
                                                                                                                                                                          \triangleright \mathcal{O}(1)
              i \leftarrow i++
                                                                                                                                                                          \triangleright \mathcal{O}(1)
         res \leftarrow (i = |c|)
Complejidad: \mathcal{O}(|c|)
Algorithm 55 iEsta
ESTA(in c: char, in/out t: diccT(string,\sigma)) \rightarrow res: bool
\mathbf{Pre} \equiv \{ \operatorname{esta}(\mathbf{c}, \mathbf{t}) \}
Post \equiv \{res =_{obs} estaLetra(c,t)\}
Complejidad: \mathcal{O}(1)
Descripción: Devuelve verdadero si y sólo si el char de entrada esta en alguno de los elementos de la lista.
   \mathbf{procedure} \ \mathtt{IEsta}(\mathtt{in} \ \mathtt{c} : \mathtt{char}, \ \mathtt{in} \ \mathtt{t} : \mathtt{diccT}(\mathtt{string}, \sigma)) \to res : bool
                                                                                                                                                                          \triangleright \mathcal{O}(1)
         it \leftarrow \text{crearIr(t)}
         while haySiguiente(it) \land Siguiente(it).letra \neq c do
                                                                                                                    ⊳ Se repite a lo sumo la cantidad de char,
                                                                                                                                         que es una constate \Rightarrow \mathcal{O}(1)
              Avanzar(it)
                                                                                                                                                                          \triangleright \mathcal{O}(1)
```

 $\triangleright \mathcal{O}(1)$

 $res \leftarrow \#\text{claves}(\text{e.lineal})$

Complejidad: $\mathcal{O}(1)$

```
Algorithm 56 Buscar
Buscar(in c: char, in/out t: diccT(string,\sigma)) \rightarrow res: tupla<letra char, significado puntero(\sigma), prox
diccT(string, \sigma) >
\mathbf{Pre} \equiv \{ \operatorname{esta}(c,t) \}
\mathbf{Post} \equiv \{\mathrm{alias}(\mathrm{res} =_{\mathrm{obs}} \mathrm{buscar}(c,t))\}
Complejidad: \mathcal{O}(1)
Descripción: Busca el elemento de la lista que este caracterizado con el char de entrada.
Aliasing: El resultado queda ligado con aliasing.
   procedure BUSCAR(in c : char, in t : diccT(string,\sigma)) \rightarrow res : tupla < char, puntero(\sigma), diccT(string, \sigma) >
        it \leftarrow \text{crearIt(t)}
        while Siguiente(it).letra \neq c do
                                                               \triangleright Se repite a lo sumo la cantidad de char, que es una constate \Rightarrow \mathcal{O}(1)
            Avanzar(it)
                                                                                                                                                         \triangleright \mathcal{O}(1)
        res \leftarrow Siguiente(it)
Complejidad: \mathcal{O}(1)
Algorithm 57 iObtener
   procedure IOBTENER(in/out e : estr, in c : string) \rightarrow res : \sigma
       piso \leftarrow e.trie
                                                                                                                                                         \triangleright \mathcal{O}(1)
        i \leftarrow 0
        while i < |c| - 1 do
                                                                                   \triangleright Se repite |c| - 1 veces y lo de adentro es \mathcal{O}(1) \Rightarrow \mathcal{O}(|c|)
            piso \leftarrow Buscar(c[i],piso).prox
                                                                                                                                                         \triangleright \mathcal{O}(1)
                                                                                                                                                         \triangleright \mathcal{O}(1)
        res \leftarrow *(Buscar(c[i],piso).significado)
                                                                                                                                                         \triangleright \mathcal{O}(1)
Complejidad: \mathcal{O}(|c|)
Algorithm 58 iBorrar
   procedure IBORRAR(in/out e : estr, in c : string)
        Borrar(e.lineal, c)
                                                                                                                                    \triangleright \mathcal{O}(\#\text{claves}(\text{e.lineal}))
       piso \leftarrow e.trie
                                                                                                                                                         \triangleright \mathcal{O}(1)
       i \leftarrow 0
                                                                                   \triangleright Se repite |c| - 1 veces y lo de adentro es \mathcal{O}(1) \Rightarrow \mathcal{O}(|c|)
        while i < |c|-1 do
            piso \leftarrow Buscar(c[i],piso).prox
                                                                                                                                                         \triangleright \mathcal{O}(1)
                                                                                                                                                         \triangleright \mathcal{O}(1)
        delete(Buscar(s[i],piso).significado)
        Buscar(s[i], piso).significado \leftarrow NULL
                                                                                                                                                         \triangleright \mathcal{O}(1)
Comlpejidad: \mathcal{O}(|c| + \#\text{claves}(\text{e.lineal}))
Algorithm 59 iBorrarRapido
   procedure IBORRARRAPIDO(in/out e : estr, in it : itDiccNom(string, σ))
        EliminarSiguiente(it)
                                                                                       \triangleright c es la clave asociada al siguiente del iterador \mathcal{O}(|c|)
Complejidad: \mathcal{O}(|\text{clave}|) donde clave es la clave del siguiente del iterador.
Algorithm 60 i#Claves
   procedure I#CLAVES(in e : estr)
```

2.3.1. Iterador de Diccionario de Nombres

Interfaz

```
parámetros formales
        géneros
        función
                       Copiar(in s: \sigma) \rightarrow res: \sigma
                       \mathbf{Pre} \equiv \{ \mathrm{true} \}
                       \mathbf{Post} \equiv \{res =_{obs} a\}
                       Complejidad: \Theta(copy(s))
                       Descripción: función de copia de \sigma's
    se explica con: Iterador Unidireccional Modificable (tupla < string, \sigma >)
    usa: nat, bool, DiccionarioNombre(string,\sigma)
    géneros: itDiccNom(string,\sigma)
Operaciones de DiccionarioNombres(string,\sigma)
    CREARIT(in d: DiccNom(string,\sigma)) \rightarrow res: itDiccNom(string,\sigma)
    \mathbf{Pre} \equiv \{ \mathbf{true} \}
    \mathbf{Post} \equiv \{ \text{alias}(\text{esPermutacion}(\text{secuSuby}(\text{res}), d)) \land \text{vacia?}(\text{Anteriores}(\text{res})) \}
    Complejidad: \mathcal{O}(1)
    Descripción: Devuelve un iterador al diccionario
    Aliasing: El iterador se invalida si se elimina el siguiente sin utilizar la funcion EliminarSiguiente. Los anteriores
    y siguientes pueden modificarse sin que se invalide el iterador
    \text{HAYSIGUIENTE}(\textbf{in } it: \texttt{itDiccNom}(\texttt{string}, \sigma)) \rightarrow res: \texttt{bool}
    \mathbf{Pre} \equiv \{ \text{true} \}
    Post \equiv \{ res =_{obs} hayMas(it) \}
    Complejidad: \mathcal{O}(1)
    Descripción: Devuelve verdadero si y sólo si el iterador tiene un siguiente elemento
    SIGUIENTE(in it: itDiccNom(string,\sigma)) \rightarrow res: tupla<string,\sigma>
    \mathbf{Pre} \equiv \{\text{hayMas(it)}\}\
    Post \equiv {alias(res =_{obs} prim(Siguiente(it)))}
    Complejidad: \mathcal{O}(1)
    Descripción: Devuelve el siguiente del iterador
    Aliasing: res. siguiente es modificable si y solo si el iterador es modificable. res. clave no es modificable
    SIGUIENTECLAVE(in it: itDiccNom(string,\sigma)) \rightarrow res: string
    \mathbf{Pre} \equiv \{ \mathrm{hayMas}(\mathrm{it}) \}
    \mathbf{Post} \equiv \{ \text{res} =_{\text{obs}} \Pi_1(\text{prim}(\text{Siguiente(it)})) \}
    Complejidad: \mathcal{O}(1)
    Descripción: Devuelve la siguiente clave
    Aliasing: res no es modificable
    SIGUIENTESIGNIFICADO(in it: itDiccNom(string,\sigma)) \rightarrow res: \sigma
    \mathbf{Pre} \equiv \{ \text{hayMas(it)} \}
    \mathbf{Post} \equiv {\{\mathrm{alias}(\mathrm{res} =_{\mathrm{obs}} \Pi_2(\mathrm{prim}(\mathrm{Siguiente}(\mathrm{it}))))\}}
    Complejidad: \mathcal{O}(1)
    Descripción: Devuelve el siguiente significado del iterador
    Aliasing: res es modificable si y solo si el iterador es modificable
    AVANZAR(in/out it: itDiccNom(string, \sigma))
    \mathbf{Pre} \equiv \{ \text{hayMas}(it) \land it = it_0 \}
    \mathbf{Post} \equiv \{ \mathrm{it} = \mathrm{avanzar}(it_0) \}
    Complejidad: \mathcal{O}(1)
    Descripción: Avanza una posicion el iterador
```

```
ELIMINARSIGUIENTE(in/out\ it: itDiccNom(string,\sigma))

Pre \equiv \{hayMas(it) \land it = it_0\}

Post \equiv \{it =_{obs} Eliminar(it_0)\}

Complejidad:\ \mathcal{O}(|c|)\ donde\ c\ es\ la\ clave\ asociada\ al\ siguiente\ del\ iterador

Descripción:\ Elimina\ el\ siguiente\ del\ iterador
```

Representación

```
Representación del iterador
     itDiccNom(string, \sigma) se representa con ite
     Donde ite es it : itDicc(string,\sigma)
     \operatorname{Rep}: \operatorname{ite} \longrightarrow \operatorname{bool}
     Rep(i) \equiv true \iff Rep(ite.it)
     Abs : ite i \longrightarrow itDiccNom(string,\sigma)
                                                                                                                                                        \{\operatorname{Rep}(i)\}
     Abs(i) \equiv Abs(i.it)
Algorithm 61 iCrearIt
   procedure ICREARIT(in e : estr) \rightarrow res : ite
                                                                                                                                                          \triangleright \mathcal{O}(1)
        res \leftarrow crearIt(e.lineal)
Complejidad: \mathcal{O}(1)
Algorithm 62 iHaySiguiente
   procedure IHAYSIGUIENTE(in it : ite) \rightarrow res : bool
        res \leftarrow \text{haySiguiente(ite)}
                                                                                                                                                          \triangleright \mathcal{O}(1)
Complejidad: \mathcal{O}(1)
Algorithm 63 iSiguiente
   \textbf{procedure} \ \texttt{ISiguiente}(\texttt{in} \ \texttt{it}: \texttt{ite}) \rightarrow res: tupla < string, \sigma >
        res \leftarrow Siguiente(ite)
                                                                                                                                                          \triangleright \mathcal{O}(1)
Complejidad: \mathcal{O}(1)
Algorithm 64 iSiguienteClave
   procedure ISIGUIENTECLAVE(in it : ite) \rightarrow res : string
        res \leftarrow \Pi_1(\text{Siguiente(ite)})
                                                                                                                                                          \triangleright \mathcal{O}(1)
Complejidad: \mathcal{O}(1)
Algorithm 65 iSiguienteSignificado
   procedure ISIGUIENTESIGNIFICADO(in it : ite) \rightarrow res : \sigma
                                                                                                                                                          \triangleright \mathcal{O}(1)
       res \leftarrow \Pi_2(\text{Siguiente(ite)})
Complejidad: \mathcal{O}(1)
Algorithm 66 iAvanzar
   procedure IAVANZAR(in/out it : ite)
        Avanzar(ite)
                                                                                                                                                          \triangleright \mathcal{O}(1)
Complejidad: \mathcal{O}(1)
```

Algorithm 67 iEliminarSiguiente $\triangleright \mathcal{O}(1)$ $c \leftarrow \text{SiguienteClave(ite)}$ EliminarSiguiente(ite) $\triangleright \mathcal{O}(1)$ $piso \leftarrow \text{e.trie}$ $\triangleright \mathcal{O}(1)$ $i \leftarrow 0$ $\triangleright \mathcal{O}(1)$ \triangleright Se repite |c| - 1 veces y lo de adentro es $\mathcal{O}(1) \Rightarrow \mathcal{O}(|c|)$ while i < |c|-1 do $piso \leftarrow Buscar(c[i],piso).prox$ $\triangleright \mathcal{O}(1)$ $\triangleright \mathcal{O}(1)$ delete(Buscar(s[i],piso).significado) $Buscar(s[i],piso).significado \leftarrow NULL$ $\triangleright \mathcal{O}(1)$ Complejidad: $\mathcal{O}(1)$

2.3.2. Iterador de Claves de Diccionario de Nombres

Interfaz

```
se explica con: Iterador Unidireccional (string)
    usa: nat, bool, DiccionarioNombre(string,\sigma), IteradorDiccionarioNombres(tupla<string,\sigma>)
    géneros: itClavesDiccN(string)
Operaciones de Iterador de Claves de DiccionarioNombres(string)
    CREARIT(in/out \ d: diccNom(string, \sigma)) \rightarrow res: itClavesDiccN(string)
    \mathbf{Pre} \equiv \{ \mathbf{true} \}
    Post \equiv \{res =_{obs} CrearItUni(Secuenciar(claves(d))))\}
    Complejidad: \mathcal{O}(1)
    Descripción: Crea un iterador no modificable de las claves del diccionario de entrada
    Secuenciar : conj(string) \longrightarrow secu(string)
    Secuenciar(cs) \equiv if \emptyset?(cs) then <> else dameUno(cs) \bullet Secuenciar(sinUno(cs)) fi
    HAYSIGUIENTE(in it: itClavesDiccN(tupla\langle string, \sigma \rangle)) \rightarrow res: bool
    \mathbf{Pre} \equiv \{ \mathbf{true} \}
    Post \equiv \{res =_{obs} HayMas?(it)\}\
    Complejidad: \mathcal{O}(1)
    Descripción: Devuelve verdadero si y sólo si el iterador tiene un siguiente elemento
    SIGUIENTECLAVE(in it: itClavesDiccN(tupla\langle string, \sigma \rangle)) \rightarrow res : string
    \mathbf{Pre} \equiv \{ \mathrm{HayMas?(it)} \}
    \mathbf{Post} \equiv \{ \text{res} =_{\text{obs}} \Pi_1(\text{Actual(it)}) \}
    Complejidad: \mathcal{O}(1)
    Descripción: Devuelve la siguiente clave del diccionario
    Aliasing: res no es modificable
    AVANZAR(in/out it: itClavesDiccN(tupla < string, <math>\sigma > ))
    \mathbf{Pre} \equiv \{ \mathbf{HayMas?(it)} \land \mathbf{it} = it_0 \}
    \mathbf{Post} \equiv \{ \text{it} =_{\text{obs}} \operatorname{Avanzar}(it_0) \}
    Complejidad: \mathcal{O}(1)
    Descripción: Avanza el iterador
Representación
    itClavesDiccN(string) se representa con ite
    Donde ite es it : itDiccNom(tupla<string,\sigma>)
    Rep : ite \longrightarrow bool
    Rep(i) \equiv true \iff Rep(ite.it)
    Abs: ite i \longrightarrow itClavesDiccN(string)
                                                                                                                                   \{\operatorname{Rep}(i)\}
```

 $\mathrm{Abs}(i) \ \equiv \ \mathrm{Abs}(\mathrm{i.it})$

Algoritmos

Algorithm 68 iCrearIt	
procedure ICREARIT(in d : diccNom(string, σ)) $\rightarrow res$: ite $res \leftarrow \text{CrearIt}(d)$ // crearIt del iterador de Diccionario Nombre	$ ightharpoons \mathcal{O}(1)$
$\underline{\text{Complejidad:}} \ \mathcal{O}(1)$	
Algorithm 69 iHaySiguiente	
$ ext{procedure} \ ext{IHAYSIGUIENTE}(ext{in it}: ext{ite}) ightarrow res: bool$	(-)
$res \leftarrow \text{HaySiguiente(it)}$	$\triangleright \mathcal{O}(1)$
Complejidad: $\mathcal{O}(1)$	
	> O(1)
$\frac{\text{Complejidad:}}{\mathcal{O}(1)}$	V (1)
Algorithm 71 iAvanzar	
<pre>procedure IAVANZAR(in/out it : ite) Avanzar(ite)</pre>	$\triangleright \mathcal{O}(1)$
Complejidad: $\mathcal{O}(1)$	

2.4. Diccionario Logaritmico

Interfaz

```
parámetros formales
         géneros
         función
                         Copiar(in s: \sigma) \rightarrow res: \sigma
                         \mathbf{Pre} \equiv \{ \mathrm{true} \}
                         \mathbf{Post} \equiv \{res =_{\mathrm{obs}} a\}
                         Complejidad: \Theta(copy(s))
                         Descripción: función de copia de \sigma's
    se explica con: DICCIONARIOACOTADO(NAT,\sigma)
    usa: nat, bool
    géneros: diccLog(nat, \sigma)
Operaciones de DiccionarioLog(nat,\sigma)
    VACIO(in \ tam: nat) \rightarrow res: diccLog(nat, \sigma)
    \mathbf{Pre} \equiv \{ \mathrm{true} \}
    Post \equiv \{ res =_{obs} vacio(tam) \}
    Complejidad: \mathcal{O}(1)
    Descripción: Crea un diccionario vacío con tam como límite de claves.
    DEFINIR(in/out d: diccLog(nat, \sigma), in c: nat, in s: \sigma) \rightarrow res: itDiccLog(tupla<nat, \sigma>)
    \mathbf{Pre} \equiv \{ (\forall \ \mathbf{c'} : \mathrm{nat}) (\ \mathbf{c'} \in \mathrm{claves}(\mathbf{d}) \Rightarrow \mathbf{c} > \mathbf{c'}) \land \mathbf{d} = d_0 \land \# \mathrm{claves}(\mathbf{d}) < \mathrm{tama\~no}(\mathbf{d}) \}
    \mathbf{Post} \equiv \{ d =_{obs} \mathbf{Definir}(c,s,d_0) \land \mathbf{alias}(\mathbf{Siguiente}(\mathbf{res}) =_{obs} \mathbf{tupla} < c,s >) \}
    Complejidad: \mathcal{O}(1)
    Descripción: Agrega la clave c con significado s, y devuelve un iterador apuntando a esta nueva difinición.
    Aliasing: Del siguiente de res sólo puedo modificarse el significado (si \sigma es modificable).
    DEFINIRLENTO(in/out d: dicclog(nat, \sigma), in c: nat, in s: \sigma) \rightarrow res: itDicclog(tupla<nat,\sigma>)
    \mathbf{Pre} \equiv \{\neg \operatorname{def}(c,d) \land d = d_0 \land \#\operatorname{claves}(d) \leq \operatorname{tama\~no}(d)\}\
    \mathbf{Post} \equiv \{d =_{\mathrm{obs}} definir(c, s, d_0) \land alias(Siguiente(res) =_{\mathrm{obs}} tupla < c, s >)\}
    Complejidad: \mathcal{O}(\#\text{claves}(d))
    Descripción: Agrega la clave c con significado s, y devuelve un iterador apuntando a esta nueva difinición.
    Aliasing: Del siguiente de res sólo puedo modificarse el significado (si \sigma es modificable).
    DEFINIDO(in/out d: diccLog(nat,\sigma), in c: nat) \rightarrow res: bool
    \mathbf{Pre} \equiv \{ \mathrm{true} \}
    Post \equiv \{res =_{obs} def?(c,d)\}
    Complejidad: \mathcal{O}(\log \# \text{claves}(d))
    OBTENER(in/out d: diccLog(nat,\sigma), in c: nat) \rightarrow res : \sigma
    \mathbf{Pre} \equiv \{ \operatorname{def}?(\mathbf{c}, \mathbf{d}) \wedge \mathbf{d} = d_0 \}
    \mathbf{Post} \equiv \{ \text{alias}(\text{res} =_{\text{obs}} \text{obtener}(c,d)) \land (\forall c': \text{nat})((c' \in \text{claves}(d) \land c \neq c') \Rightarrow_{L} \text{obtener}(c',d) =_{\text{obs}} \text{obtener}(c,d_0) \}
    )}
    Complejidad: \mathcal{O}(\log \# \text{claves}(d))
    Descripción: Devuelve el significado de la clave c.
```

Aliasing: res es modificable si y sólo si σ modificable.

Representación

Representación DiccionarioLog(nat, σ)

```
diccLog(nat, \sigma) se representa con estr
      donde estr es tupla (tama \tilde{n}o: nat)
                                  , valores: arreglo dimensionable de tupla \langle clave : nat, significado : \sigma \rangle, proxA-
                                  Definir: nat)
    Rep : estr \longrightarrow bool
    Rep(e) \equiv true \iff SinRepetidos(Claves(e.valores)) \land Ordenada(Claves(e.valores))
                  \lande.tamaño =<br/>obs tamaño(e.valores) \lande.prox
A<br/>Definir ≤ e.tamaño
                  \land (\forall i : nat)( (i < e.tamaño \land \neg definido(e.valores, i)) \Rightarrow_L
                                          (\forall j : nat)((i < j \land j < e.tamaño)) \Rightarrow_L \neg definido(e.valores, j))))
    SinRepetidos : secu(nat) \longrightarrow bool
    SinRepetidos(s) \equiv if \ vacio?(s) \ then \ true \ else \ \neg Esta?(prim(s),fin(s)) \land sinRepetidos(fin(s)) \ fi
    val es arreglo dimensionable de tupla < clave : nat, significado : \sigma>
    Claves : val \longrightarrow secu(nat)
    Claves(v) \equiv if tama\tilde{n}o(v) = 0 then <> else Primero(v).clave \bullet Claves(fin(v)) fi
    Ordenada : secu(nat) \longrightarrow bool
    Ordenada(s) \equiv if vacia?(s) then true else (\forall n : nat) (n \in fin(s) \Rightarrow n > Primero(s)) \land Ordenada(fin(s)) fi
    Abs : estr e \longrightarrow \text{diccLog}(\text{nat}, \sigma)
                                                                                                                                          \{\operatorname{Rep}(e)\}
    Abs(e) \equiv d : diccLog(nat, \sigma)/
                  e.tama\tilde{n}o =_{obs} tama<math>\tilde{n}o(d)
                  (\forall c : nat)(def?(c,d) \Leftrightarrow (\exists i : nat)(0 \leq i < e.tamaño) \land definido(e.valores,i) \land_L e.valores[i].clave =_{obs} c)
                  \wedge_{L} ( def(c,d) \Rightarrow_{L} Obtener(c,d) =_{obs} Significado(c,e) )
                                                                                                                                       \{def?(c,d)\}
    Significado : nat \times estr \longrightarrow \sigma
    Significado(c,e) \equiv e.valores[Posicion(c,e.valores)].significado
    Posicion : nat \times val \longrightarrow nat
    Posicion(c,v) \equiv if Primero(v).clave = c then 0 else 1 + Posicion(c,fin(v)) fi
Algorithm 72 iVacio
  procedure IVACIO(in tam : nat) \rightarrow res : estr
       e.tamao \leftarrow tam
                                                                                                                                             \triangleright \mathcal{O}(1)
       e.valores \leftarrow CrearArreglo(tam)
                                                                                                                                         \triangleright \mathcal{O}(\tan)
                                                                                                                                         \rhd \, \mathcal{O}(\tan)
       e.proxADefinir \leftarrow 0
Complejidad: \mathcal{O}(1)
Algorithm 73 iDefinir
```

```
procedure iDefinir(in/out e: estr, in c: nat, in s: \sigma) \rightarrow res: ite
         e.valores[e.proxADef].clave \leftarrow c
                                                                                                                                                                              \triangleright \mathcal{O}(1)
         e.valores[e.proxADef].signficado \leftarrow Copiar(s)
                                                                                                                                                                     \triangleright \mathcal{O}(\text{copy}(s))
         res.pos \leftarrow e.proxADefinir
                                                                                                                                                                              \triangleright \mathcal{O}(1)
         res.dic \leftarrow puntero(e)
                                                                                                                                                                              \triangleright \mathcal{O}(1)
         e.proxADefinir \leftarrow e.proxADefinir + 1
                                                                                                                                                                              \triangleright \mathcal{O}(1)
Complejidad: \mathcal{O}(\text{copy}(s))
```

Algorithm 74 iDefinido

```
procedure IDEFINIDO(in e : estr, in c : nat) \rightarrow res : bool
     arriba \leftarrow e.proxADefinir - 1
                                                                                                                                                                                    \triangleright \mathcal{O}(1)
     abajo \leftarrow 0
                                                                                                                                                                                    \triangleright \mathcal{O}(1)
     while arriba > abajo do
                                                                                           \triangleright Se repite log e.proxADefinir veces y lo de adentro es \mathcal{O}(1)
                                                                                                                                                      \Rightarrow \mathcal{O}(\log e.proxADefinir)
           medio \leftarrow (arriba + abajo) / 2
                                                                                                                                                                                    \triangleright \mathcal{O}(1)
                                                                                                                                                                                    \triangleright \mathcal{O}(1)
           if e.valores[medio].clave < c then
                 abajo \leftarrow \text{medio}
                                                                                                                                                                                    \triangleright \mathcal{O}(1)
           else
                 arriba \leftarrow \text{medio}
                                                                                                                                                                                    \triangleright \mathcal{O}(1)
     res \leftarrow (e.valores[medio].clave = c)
                                                                                                                                                                                    \triangleright \mathcal{O}(1)
```

Complejidad: $\mathcal{O}(\log \# \text{claves})$

<u>Justificación:</u> e.proxADefinir -1 coincide con la cantidad de claves definidas en el diccionario, pues se van agregando adelante. $\mathcal{O}(e.\text{proxADefinir}) = \mathcal{O}(\#\text{claves})$

Algorithm 75 iDefinirLento

```
procedure IDEFINIRLENTO(in/out e : estr, in c : nat, in s : \sigma) \rightarrow res : ite
     i \leftarrow \text{e.proxADefinir}
                                                                                                                                                                                 \triangleright \mathcal{O}(1)
     while i > 0 \land e.valores[i-1].clave > c do
                                                                                                            ▶ En el peor caso se repite e.proxADefinir veces,
                                                                                       y lo de adentro es \mathcal{O}(\text{copy}(s)) \Rightarrow \mathcal{O}(\text{copy}(s) * e.proxADefinir)
           e.valores[i].clave \leftarrow e.valores[i-1].clave
                                                                                                                                                                                \triangleright \mathcal{O}(1)
           e.valores[i].significado \leftarrow e.valores[i-1].significado
                                                                                                                                                                       \triangleright \mathcal{O}(\text{copv}(s))
           i \leftarrow i - 1
                                                                                                                                                                                \triangleright \mathcal{O}(1)
     e.valores[i].clave \leftarrow c
                                                                                                                                                                                \triangleright \mathcal{O}(1)
                                                                                                                                                                      \triangleright \mathcal{O}(\text{copy}(s))
     e.valores[i].significado \leftarrow Copiar(s)
     res.pos \leftarrow e.proxADefinir
                                                                                                                                                                                \triangleright \mathcal{O}(1)
                                                                                                                                                                                \triangleright \mathcal{O}(1)
     res.dic \leftarrow puntero(e)
     e.proxADefinir \leftarrow e.proxADefinir + 1
                                                                                                                                                                                \triangleright \mathcal{O}(1)
```

Complejidad: $\mathcal{O}(\#\text{claves * copy(s)})$

<u>Justifiación:</u> e.proxADefinir – 1 coincide con la cantidad de claves definidas en el diccionario, pues se van agregando adelante. $\mathcal{O}(\text{e.proxADefinir}) = \mathcal{O}(\text{\#claves})$. $\mathcal{O}(1) + \mathcal{O}(\text{copy}(s)) + \mathcal{O}(\text{copy}(s))^*$ e.proxADefinir) = $\mathcal{O}(\text{\#claves})$ copy(s)

Algorithm 76 iObtener

```
procedure IOBTENER(in e : estr, in c : nat) \rightarrow res : \sigma
     arriba \leftarrow e.proxADefinir - 1
                                                                                                                                                                                     \triangleright \mathcal{O}(1)
     abajo \leftarrow 0
                                                                                                                                                                                     \triangleright \mathcal{O}(1)
     while arriba > abajo do
                                                                                            \triangleright Se repite log e.proxADefinir veces y lo de adentro es \mathcal{O}(1)
                                                                                                                                                       \Rightarrow \mathcal{O}(\log e.proxADefinir)
           medio \leftarrow (arriba + abajo) / 2
                                                                                                                                                                                     \triangleright \mathcal{O}(1)
           if e.valores[medio].clave < c then
                                                                                                                                                                                     \triangleright \mathcal{O}(1)
                 abajo \leftarrow \text{medio}
                                                                                                                                                                                     \triangleright \mathcal{O}(1)
           else
                 arriba \leftarrow medio
                                                                                                                                                                                     \triangleright \mathcal{O}(1)
     res \leftarrow e.valores[medio].significado
                                                                                                                                                                                     \triangleright \mathcal{O}(1)
```

Complejidad: $\mathcal{O}(\log \# \text{claves})$

<u>Justificación:</u> e.proxADefinir -1 coincide con la cantidad de claves definidas en el diccionario, pues se van agregando adelante. $\mathcal{O}(e.\text{proxADefinir}) = \mathcal{O}(\#\text{claves})$

2.4.1. Iterador de Diccionario Logaritmico

Interfaz

```
parámetros formales
        géneros
        función
                      Copiar(in s: \sigma) \rightarrow res: \sigma
                       \mathbf{Pre} \equiv \{ \mathrm{true} \}
                       \mathbf{Post} \equiv \{res =_{obs} a\}
                       Complejidad: \Theta(copy(s))
                       Descripción: función de copia de \sigma's
    se explica con: Iterador Unidireccional Modificable (tupla < nat, \sigma >)
    usa: nat, bool, diccionarioLog(nat,\sigma)
    géneros: itDiccLog(tupla<nat, \sigma>)
Operaciones de Iterador DiccionarioLog(nat, \sigma)
    \text{HaySiguiente}(\textbf{in } it: \texttt{itDiccLog}(\texttt{tupla} \land \texttt{nat}, \sigma \gt)) \rightarrow res: \texttt{bool}
    \mathbf{Pre} \equiv \{ \mathbf{true} \}
    Post \equiv \{res =_{obs} HayMas?(it)\}
    Complejidad: O(1)
    Descripción: Devuelve verdadero si y sólo si quedan elementos que recorrer en el iterador.
    SIGUIENTECLAVE(in it: itDiccLog(tupla<nat, \sigma>)) \rightarrow res: nat
    \mathbf{Pre} \equiv \{ \mathbf{HayMas}?(it) \}
    \mathbf{Post} \equiv \{ \text{res} =_{\text{obs}} \Pi_1(\text{Siguiente(it)}) \}
    Complejidad: \mathcal{O}(1)
    Descripción: Devuelve la clave del siguiente elemento del iterador.
    Aliasing: res no es modificable.
    SIGUIENTESIGNIFICADO(in/out\ it: itDiccLog(tupla < nat, \sigma >)) \rightarrow res: \sigma
    \mathbf{Pre} \equiv \{ \mathbf{HayMas?(it)} \}
    \mathbf{Post} \equiv \{ \text{alias}(\text{res} =_{\text{obs}} \Pi_2(\text{Siguiente(it)})) \}
    Complejidad: \mathcal{O}(1)
    Descripción: Devuelve el siguiente del siguiente elemento del iterador.
    Aliasing: res es modificable si y sólo si \sigma es modificable.
Representación
    itDiccLog(tupla <nat, \sigma>) se representa con ite
       donde ite es tupla(pos: nat , dic: puntero(estr) )
       donde estr es la representación del diccionarioLog(nat,\sigma)
    \operatorname{Rep}: \operatorname{ite} \longrightarrow \operatorname{bool}
    Rep(i) \equiv true \iff i.pos \le *(i.dic).proxADefinir
    Abs: ite i \longrightarrow itDiccLog(tupla < nat, \sigma >)
                                                                                                                                          \{\operatorname{Rep}(i)\}
    Abs(i) =_{obs} itL: itDiccLog(tupla < nat, \sigma >) | Siguientes(itL) =_{obs}
```

SecuenciarClavesArreglo : arreglo(tupla<clave:nat \times significado: $\sigma>$) \times nat \longrightarrow secu(nat)

Secuenciar Claves Arreglo (*(i.dic).valores, *(i.dic).tamaño, i.pos)

```
Secuencia Claves Arreglo(var, tam, pos) \equiv \begin{array}{l} \textbf{if} \ pos =_{obs} tam \ \textbf{then} \\ <> \\ \textbf{else} \\ & var[pos].clave \bullet Secuenciar Arreglo(var, tam, pos + 1 \ ) \\ \textbf{fi} \end{array}
```

Algorithm 77 iHaySiguiente procedure IHaySiguiente(in i : ite) $\rightarrow res : bool$ $res \leftarrow (i.pos < *(i.dic).tamaño)$ Complejidad: $\mathcal{O}(1)$

Algorithm 78 iSiguienteClave

```
procedure ISIGUIENTECLAVE(in i : ite) → res : nat
res \leftarrow *(i.dic).valores[i.pos].clave
 ▷ \mathcal{O}(1) 
Complejidad: \mathcal{O}(1)
```

Algorithm 79 iSiguienteSignificado

```
procedure ISIGUIENTESIGNIFICADO(in i : ite) → res : nat
res \leftarrow *(i.dic).valores[i.pos].significado
\triangleright \mathcal{O}(1)
Complejidad: \mathcal{O}(1)
```

2.4.2. Iterador de Claves de Diccionario Logaritmico

Interfaz

```
se explica con: ITERADOR UNIDIRECCIONAL (NAT)
usa: nat, bool, DiccionarioLog(nat,σ)
géneros: itClavesDiccLog(nat)
```

Operaciones de Iterador de Claves de DiccionarioPlacas(nat)

```
CREARIT(in d: diccLog(nat,\sigma)) \rightarrow res: itClavesDiccLog(nat)

Pre \equiv {true}

Post \equiv {Permutacion(Siguientes(res), Secuenciar(claves(d)))}

Complejidad: \mathcal{O}(1)
```

Descripción: Crea un iterador no modificable de las claves del diccionario de entrada. El iterador se invalida si se modifica el diccionario.

```
Secuenciar : conj(string) \longrightarrow secu(string)

Secuenciar(cs) \equiv if \emptyset?(cs) then <> else dameUno(cs) • Secuenciar(sinUno(cs)) fi

Permutacion : secu(nat) \times secu(nat) \longrightarrow bool

Permutacion(s,t) \equiv Iguales(MultiConjuntizar(s), MultiConjuntizar(t))

MultiConjuntizar : secu(nat) \longrightarrow multiconj(nat)

MultiConjuntizar(s) \equiv if vacio?(s) then \emptyset else Ag(prim(s), MultiConjuntizar(fin(s))) fi
```

```
Iguales: multiconj(nat) \times multiconj(nat) \longrightarrow bool
    Iguales(m_1, m_2) \equiv if \# m_1 = 0 then
                                 (\#\mathbf{m}_2 = 0)
                             else
                                 \#(\mathrm{dameUno}(m_1), m_1) = \#(\mathrm{dameUno}(m_1), m_2)
                                  \land \; Iguales(sinUno(m_1), \, m_2 \, - \{ dameUno(m_1) \} \; ) \\
    	ext{HAYSIGUIENTE}(	ext{in } it: 	ext{itClavesDiccLog(nat)}) 
ightarrow res: 	ext{bool}
    \mathbf{Pre} \equiv \{ \mathrm{true} \}
    Post \equiv \{res =_{obs} HayMas?(it)\}
    Complejidad: O(1)
    Descripción: Devuelve verdadero si y sólo si el iterador tiene un siguiente elemento
    	ext{SiguienteClave}(	ext{in } it: 	ext{itClavesDiccLog(nat)}) 
ightarrow res: 	ext{string}
    \mathbf{Pre} \equiv \{ \mathbf{HayMas?(it)} \}
    \mathbf{Post} \equiv \{ \text{res} =_{\text{obs}} \Pi_1(\text{Actual(it)}) \}
    Complejidad: \mathcal{O}(1)
    Descripción: Devuelve la siguiente clave del diccionario.
    Aliasing: res no es modificable.
    AVANZAR(in/out it: itClavesDiccLog(nat))
    \mathbf{Pre} \equiv \{ \mathbf{HayMas?(it)} \land \mathbf{it} = it_0 \}
    \mathbf{Post} \equiv \{ \text{it} =_{\text{obs}} \operatorname{Avanzar}(it_0) \}
    Complejidad: \mathcal{O}(1)
    Descripción: Avanza el iterador.
Representación
    itClavesDiccLog(nat) se representa con ite
      donde ite es tupla(pos: nat , dic: puntero(estr) )
      donde estr es la representación del diccionarioLog
    Rep: ite \longrightarrow bool
    Rep(i) \equiv true \iff i.pos \le *(i.dic).proxADefinir \land i.dic \ne NULL
    Abs: ite i \longrightarrow itClavesDiccLog(nat)
                                                                                                                                         \{\operatorname{Rep}(i)\}
    Abs(i) =_{obs} itC: itClavesDiccLog(nat)
                                                      Siguientes(itC) =_{obs} SecuenciarClavesArreglo(*(i.dic).valores,
                                                      *(i.dic).tamaño, i.pos)
    SecuenciarClavesArreglo : arreglo(tupla < clave: nat \times significado: \sigma >) \times nat \longrightarrow secu(nat)
    SecuenciaClavesArreglo(var, tam, pos) \equiv if pos =_{obs} tam then
```

```
Algorithm 80 iCrearIt

procedure iCrearIt(in e : estr) \rightarrow res : ite

res.pos \leftarrow 0

res.dic \leftarrow \text{puntero(e)}

Complejidad: \mathcal{O}(1)
```

fi

 $var[pos].clave \bullet SecuenciarArreglo(var, tam, pos + 1)$

Algorithm 81 iHaySiguiente	
$ extbf{procedure}$ IHAYSIGUIENTE(in i : ite) $ extstyle res$: $bool$	
$res \leftarrow (i.pos < *(i.dic).tamaño)$	$ hd \mathcal{O}(1)$

Complejidad: $\mathcal{O}(1)$

 Algorithm 82 iSiguienteClave

 procedure ISIGUIENTECLAVE(in i : ite) $\rightarrow res : nat$
 $res \leftarrow *(i.dic).valores[i.pos]$
 $\mathcal{O}(1)$

Complejidad: $\mathcal{O}(1)$

Algorithm 83 iAvanzar

procedure iAvanzar(in/out i : ite) $i.pos \leftarrow i.pos + 1$ $\triangleright \mathcal{O}(1)$

Complejidad: $\mathcal{O}(1)$

2.5. Diccionario $_H$

parámetros formales

Interfaz

```
géneros
    usa: nat, bool, arreglo Dimensionable
    géneros: dicch(nat,\sigma)
    se explica con: DICCIONARIOACOTADO(NAT,\sigma)
Operaciones de Dicch(nat,\sigma)
    VACIO(in cant: nat) \rightarrow res: dicch(nat, \sigma)
    \mathbf{Pre} \equiv \{ \mathbf{cant} > 0 \}
    \mathbf{Post} \equiv \{ \text{res} =_{\text{obs}} \text{vacio(cant)} \}
    Complejidad: \mathcal{O}(\text{cant})
    Descripción: Crea un diccionario vacio de cant posiciones.
    DEFINIR(in clave: nat, in significado: \sigma, in/out dicc: dicch(nat,\sigma))
    \mathbf{Pre} \equiv \{ \mathrm{dicc} = dicc_0 \land \neg \mathrm{def}?(\mathrm{clave}, dicc_0) \land \mathrm{claves}(dicc_0) < \mathrm{tama\~no}(dicc_0) \}
    \mathbf{Post} \equiv \{ \text{dicc} =_{\text{obs}} \mathbf{Definir}(\text{clave,significado}, dicc_0) \}
    Complejidad: \mathcal{O}(1) en caso promedio
    Descripción: Agrega un elemento al diccionario.
    OBTENER(in clave: nat, in/out dicc: dicch(nat,\sigma)) \rightarrow res: \sigma
    \mathbf{Pre} \equiv \{ \text{def?}(\text{clave}, dicc_0) \land \text{dicc} = dicc_0 \}
    Post \equiv \{alias(res =_{obs} obtener(clave,dicc)) \land \}
    (\forall \ clave': nat)(\ (clave' \in clave') \land \ clave \neq clave') \Rightarrow_{\tt L} \ obtener(clave', dicc) =_{obs} \ obtener(clave', dicc_0) \ )\}
    Complejidad: \mathcal{O}(1) en caso promedio
```

Representación

Representacion del Diccionaro Hash (nat, σ)

```
dicch(nat, \sigma) se representa con estr
       donde estr es tupla(cant: nat , valores: Adt )
Donde Adt es arreglo Dimensionable de tupla < clave : nat, significado : \sigma > )
     Rep : estr \longrightarrow bool
     \operatorname{Rep}(e) \equiv \operatorname{true} \iff \operatorname{e.cant} =_{\operatorname{obs}} \operatorname{Tama\~no}(\operatorname{e.valores}) \wedge_{\operatorname{L}}
                      (\forall i, j : nat) (i < e.cant \land j < e.cant \land i \neq j \land definido(e.valores,i) \land definido(e.valores,j))
                      \Rightarrow_{L} e.valores[i].clave \neq e.valores[j].clave
     Abs : estr e \longrightarrow \operatorname{dicch}(\operatorname{nat}, \sigma)
                                                                                                                                                                 \{\operatorname{Rep}(e)\}
     Abs(e) \equiv dic : dicch(nat, \sigma) /
                      (\forall clave : nat)
                      (\text{Def?(clave,dic)} \Leftrightarrow (\exists i : \text{nat}) (0 \le i < \text{e.cant} \land \text{Definido(e.valores, i)} \land_L \text{e.valores[i].clave} = \text{clave)})
                     \land ( Def?(clave,dic)
                      \Rightarrow_{L} Obtener(clave, dic) =_{obs} e.valores mod (hash(clave, e) + corrimiento(hash(clave, e), e), cant) ... signi-
                     ficado
     hash : nat \times estr \longrightarrow nat
     hash(clave, e) \equiv mod(clave, e.cant)
     corrimiento : nat \times estr \longrightarrow nat
```

```
\begin{array}{ll} corrimiento(clave,\,e) \; \equiv \; \textbf{if} \; e.valores[\; mod(\; clave,\,e.cant) \;].clave = clave \; \; \textbf{then} \\ 0 \\ \textbf{else} \\ 1 \, + \, corrimiento(clave \, + \, 1,\,e) \\ \textbf{fi} \end{array}
```

Algorithm 84 iVacio procedure IVACIO(in n : nat) $\rightarrow res$: estr var e : estr $e.cant \leftarrow n$ $e.valores \leftarrow CrearArreglo(n)$ $res \leftarrow e$ Complejidad: $\mathcal{O}(n)$

```
Algorithm 85 iDefinir

procedure IDEFINIR(in clave : nat, in significado : \sigma, in/out e : estr)

var h : nat

h \leftarrow \text{mod}(\text{clave, e.cant})

while Definido(e.valores, h) do

h \leftarrow \text{mod}(\text{h}+1, \text{e.cant})

e.valores[h] \leftarrow \text{tupla} < \text{clave, significado} >

\triangleright \mathcal{O}(1)
```

Complejidad: $\mathcal{O}(1)$ promedio

Justificación: Misma justificación que el algoritmo anterior

<u>Justificación:</u> sabiendo que hay una distribución uniforme de 'claves', podemos asumir que en promedio no se entraría al ciclo, cerrando en promedio una suma de operaciones de complejidad $\mathcal{O}(1)$.

```
      Algorithm 86 iObtener

      procedure IOBTENER(in clave : nat,in/out e : estr) \rightarrow res : \sigma

      var h : nat

      h \leftarrow \text{mod}(\text{clave}, \text{e.cant})
      \triangleright \mathcal{O}(1)

      while e.valores[h].clave \neq clave do
      \triangleright En promedio no se entra al ciclo

      h \leftarrow \text{mod}(h+1, \text{e.cant})
      \triangleright \mathcal{O}(1)

      res \leftarrow \text{e.valores}[h].significado

      Complejidad: \mathcal{O}(1) promedio
```

2.6. Posicion

Interfaz

```
se explica con: TAD POSICION.
géneros: posicion.
```

Operaciones básicas de posicion

```
CREARPOSICION(in x: nat,in y: nat) \rightarrow res: posicion
\mathbf{Pre} \equiv \{ \mathbf{true} \}
\mathbf{Post} \equiv \{res =_{obs} \langle x, y \rangle\}
Complejidad: \Theta(1)
Descripción: Crea una nueva instancia de posición haciendo copia por valor de los parámetros de entrada.
X(\mathbf{in} \ p: \mathtt{posicion}) \rightarrow res: \mathtt{nat}
\mathbf{Pre} \equiv \{ \mathrm{true} \}
Post \equiv {alias(res = obs X(p))}
Complejidad: \Theta(1)
Descripción: Devuelve el valor de la variable "X"de la posición
Aliasing: Hay aliasing entre el resultado de la función y el valor "X"de la instancia posicion.
Y(in \ p: posicion) \rightarrow res: nat
\mathbf{Pre} \equiv \{ \mathrm{true} \}
Post \equiv {alias(res =_{obs} Y(p))}
Complejidad: \Theta(1)
Descripción: Devuelve el valor de la variable "Y" de la posicion
Aliasing: Hay aliasing entre el resultado de la función y el valor "Y"de la instancia posicion.
SUMARPOSICIONES (in p_1: posicion, in p_2: posicion) \rightarrow res: posicion
\mathbf{Pre} \equiv \{ \mathbf{true} \}
\mathbf{Post} \equiv \{ res =_{obs} \langle X(p_1) + X(p_2), Y(p_1) + Y(p_2) \rangle \}
Complejidad: \Theta(1)
Descripción: Devuelve una nueva instancia del tipo posicion, resultado de sumar ambas X's e Y's.
RESTARPOSICIONES (in p_1: posicion, in p_2: posicion) \rightarrow res: posicion
\mathbf{Pre} \equiv \{ Y(p_2) < Y(p_1) \land X(p_2) < X(p_1) \}
\mathbf{Post} \equiv \{res =_{\mathrm{obs}} < X(p_1) - X(p_2), \, Y(p_1) - Y(p_2) > \}
Complejidad: \Theta(1)
Descripción: Devuelve una nueva instancia del tipo posicion, resultado de restar a la primer posicion, la segunda.
DISTANCIAPOSICIONES (in p_1: posicion, in p_2: posicion) \rightarrow res: nat
\mathbf{Pre} \equiv \{ \mathbf{true} \}
\mathbf{Post} \equiv \{ res =_{obs} \, \text{Max}(\mathbf{X}(\mathbf{p}_1), \, \mathbf{X}(\mathbf{p}_2)) - \text{Min}(\mathbf{X}(\mathbf{p}_1), \, \mathbf{X}(\mathbf{p}_2)) + \text{Max}(\mathbf{Y}(\mathbf{p}_1), \, \mathbf{Y}(\mathbf{p}_2)) - \text{Max}(\mathbf{Y}(\mathbf{p}_1), \, \mathbf{Y}(\mathbf{p}_2)) \} 
Complejidad: \Theta(1)
Descripción: Devuelve el resultado de calcular la distancia entre dos instancias de posicion, en base a sus obser-
dores X e Y.
```

Representación

Representación de posicion

```
posicion se representa con estrdonde  estr es tupla(x: nat, y: nat)

Rep: estr \longrightarrow bool

Rep(e) \equiv true \iff true

Abs: estr e \longrightarrow posicion

{Rep(e)}
```

```
\mathrm{Abs}(e) =_{\mathrm{obs}} p: posicion | \mathrm{X}(p) = e.\mathrm{x} \, \wedge \, \mathrm{Y}(p) = e.\mathrm{y}
```

Algorithm 87 iCrearPosicion	
$\frac{\text{Procedure ICREARPosicion}}{\text{procedure ICREARPosicion}(\text{in } \text{x}: \text{nat, in } \text{y}: \text{nat}) \rightarrow res: \text{estr}}$	
var pos : estr	
$pos.x \leftarrow x$	$\triangleright \Theta(1)$
$pos.y \leftarrow y$	$\triangleright \Theta(1)$
$res \leftarrow pos$	$\triangleright \Theta(1)$
Complejidad: $\Theta(1)$	
Algorithm 88 iX	
$res \leftarrow \text{pos.x}$	$\triangleright \Theta(1)$
$\underline{\text{Complejidad:}} \ \Theta(1)$	
Algorithm 89 iY	
$\mathbf{procedure} \ \mathtt{IY}(\mathtt{in} \ \mathtt{pos} : \mathtt{estr}) \to res : nat$	- (·)
$res \leftarrow \text{pos.y}$	$\triangleright \Theta(1)$
$\underline{\underline{\text{Complejidad:}}} \Theta(1)$	
Algorithm 90 iSumarPosiciones	
$\mathbf{procedure}\ \mathtt{ISUMARPosicion}(\mathtt{in}\ \mathtt{pos}_1:\mathtt{estr},\ \mathtt{in}\ \mathtt{pos}_2:\mathtt{estr}) o res:\mathtt{estr}$	
var pos : estr	
$pos \leftarrow iCrearPosicion(pos_1.x + pos_2.x, pos_1.y + pos_2.y)$	$\triangleright \Theta(1)$
$res \leftarrow pos$	$\triangleright \Theta(1)$
$\underline{\underline{\text{Complejidad:}}}\Theta(1)$	
Algorithm 91 iRestarPosiciones	
$\mathbf{procedure} \ \mathtt{IRESTARPosicionEs}(\mathtt{in} \ \mathtt{pos}_1 : \mathtt{estr}, \ \mathtt{in} \ \mathtt{pos}_2 : \mathtt{estr}) o res : estr$	
var pos : estr	0(1)
$pos \leftarrow iCrearPosicion(pos_1.x - pos_2.x, pos_1.y - pos_2.y)$	$\triangleright \Theta(1)$
$res \leftarrow pos$	$\triangleright \Theta(1)$
$\frac{\text{Complejidad:}}{\Theta(1)}$	
Algorithm 92 iDistanciaPosiciones	
var pos: nat	
$pos \leftarrow \text{Max}(\text{pos}_1.\text{x}, \text{pos}_2.\text{x}) - \text{Min}(\text{pos}_1.\text{x}, \text{pos}_2.\text{x}) + \text{Max}(\text{pos}_1.\text{y}, \text{pos}_2.\text{y}) - \text{Min}(\text{pos}_1.\text{y}, \text{pos}_2.\text{y})$	$\triangleright \Theta(1)$
$res \leftarrow pos$	$\triangleright \Theta(1)$
Complejidad: $\Theta(1)$	

2.7. Matriz(α)

Interfaz

```
parámetros formales
         géneros
         función
                         Copiar(in a:\alpha) \rightarrow res:\alpha
                         \mathbf{Pre} \equiv \{ \mathrm{true} \}
                          \mathbf{Post} \equiv \{res =_{obs} a\}
                          Complejidad: \Theta(copy(a))
                          Descripción: función de copia de \alpha's
    se explica con: Matriz(\alpha).
    géneros: matriz(\alpha).
Operaciones básicas de matriz
    CREARMATRIZ(in alto: nat, in ancho: nat, in a: \alpha) \rightarrow res: matriz(\alpha)
    \mathbf{Pre} \equiv \{ \text{ancho} > 0 \land \text{alto} > 0 \}
    Post \equiv \{res =_{obs} Crear(ancho, alto, a)\}\
    Complejidad: \mathcal{O}(ancho \times alto \times copy(\sigma))
    Descripción: Genera una matriz de ancho*alto que contenga todos a.
    DEFINIR(in/out m: matriz(\alpha), in ancho: nat, in alto: nat, in a: \alpha)
    \mathbf{Pre} \equiv \{ \operatorname{posValida}(\mathbf{m}, \operatorname{ancho}, \operatorname{alto}) \land \mathbf{m}_0 = \mathbf{m} \}
    Post \equiv \{m =_{obs} definir(alto, ancho, a, m_0)\}\
    Complejidad: \mathcal{O}(\text{copy}(\alpha))
    Descripción: Defino el elemento a en la matriz.
    \bullet[\bullet][\bullet](\operatorname{in/out} m: \operatorname{matriz}(\alpha), \operatorname{in} ancho: \operatorname{nat}, \operatorname{in} alto: \operatorname{nat}) \to res: \alpha
    \mathbf{Pre} \equiv \{ \operatorname{posValida}(m, \operatorname{ancho}, \operatorname{alto}) \}
    Post \equiv \{alias(res =_{obs} valor(m, ancho, alto))\}
    Complejidad: \mathcal{O}(1)
    Descripción: Devuelve el elemento en la posicion ancho^*alto de la matriz m con alias.
    Aliasing: res es modificable si y sólo si \alpha es modificable.
    COPIAR(in m: matriz(\alpha)) \rightarrow res: matriz(\alpha)
    \mathbf{Pre} \equiv \{ \mathbf{true} \}
    \mathbf{Post} \equiv \{res =_{obs} \mathbf{m}\}\
    Complejidad: \mathcal{O}(ancho \times alto \times copy(\alpha))
    Descripción: Crea una copia de la matriz m.
    ALTO(in m: \mathtt{matriz}(\alpha)) \to res: \mathtt{nat}
    \mathbf{Pre} \equiv \{ \mathbf{true} \}
    Post \equiv \{res =_{obs} alto(m)\}\
    Complejidad: \mathcal{O}(1)
    Descripción: Retorna la altura de la matriz m.
    ANCHO(in m: \mathtt{matriz}(\alpha)) \to res: \mathtt{nat}
    \mathbf{Pre} \equiv \{ \mathrm{true} \}
    \mathbf{Post} \equiv \{res =_{obs} \operatorname{ancho}(\mathbf{m})\}\
    Complejidad: \mathcal{O}(1)
    Descripción: Retorna el ancho de la matriz m.
    PosValida(in m: matriz(\alpha), in ancho: nat, in alto: nat) \rightarrow res: nat
    \mathbf{Pre} \equiv \{ \mathbf{true} \}
    \mathbf{Post} \equiv \{ res =_{obs} \mathbf{posValida}(\mathbf{m}, \mathbf{ancho}, \mathbf{alto}) \}
    Complejidad: O(1)
```

Descripción: Devuelve si es una posición válida de mi matriz o no.

Representación

Representación de la matriz

```
matriz(\alpha) se representa con estr
  donde estr es tupla(matriz: arreglo_dimensionable de arreglo_dimensionable de lpha
                                 , ancho: nat , alto: nat )
Rep : estr \longrightarrow bool
\operatorname{Rep}(e) \equiv \operatorname{true} \iff e.\operatorname{ancho} > 0 \land e.\operatorname{alto} > 0 \land \operatorname{tamaño}(e.\operatorname{matriz}) = e.\operatorname{ancho} \land
                (\forall i : nat)(i < e.ancho \Rightarrow_{L} tamaño(e.matriz[i]) = e.alto)
Abs : estr e \longrightarrow \text{matriz}(\alpha)
                                                                                                                                                     \{\operatorname{Rep}(e)\}
Abs(e) \equiv mat: matriz(\alpha) \mid e.ancho = Ancho(mat) \land e.alto = Alto(mat) \land_{L}
                (\forall i, j: nat)((i < e.ancho \land j < e.alto) \Rightarrow_L (e.matriz[i])[j] = Valor?(mat, i, j))
```

Algoritmos

Algorithm 93 iCrearMatriz

```
1: procedure ICREARMATRIZ(in ancho: nat, in alto: nat, in a: \alpha) \rightarrow res: estr
            res \leftarrow \text{CrearArreglo}(\text{ancho}) de arreglos dimensionables de \alpha
                                                                                                                                                                                                 ▷ O(ancho)
            i \leftarrow 0
                                                                                                                                                                                                          \triangleright \mathcal{O}(1)
                                                                                           \triangleright \mathcal{O}(\text{alto x copy}(\alpha)) ancho de veces \Rightarrow \mathcal{O}(\text{ancho x alto x copy}(\alpha))
             while i < ancho do
  4:
                  j \leftarrow 0
                                                                                                                                                                                                          \triangleright \mathcal{O}(1)
  5:
                   res[i] \leftarrow CrearArreglo(alto) de \alpha
                                                                                                                                                                                                     \triangleright \mathcal{O}(\text{alto})
  6:
                   while j < alto do
                                                                                                                        \triangleright \mathcal{O}(\operatorname{copy}(\alpha)) alto de veces \Rightarrow \mathcal{O}(\operatorname{alto} x \operatorname{copy}(\alpha))
  7:
                         res[i][j] \leftarrow Copiar(a)
                                                                                                                                                                                            \triangleright \mathcal{O}(\operatorname{copy}(\alpha))
  9:
                         j \leftarrow j+1
                                                                                                                                                                                                          \triangleright \mathcal{O}(1)
                  i \leftarrow i+1
                                                                                                                                                                                                          \triangleright \mathcal{O}(1)
10:
Complejidad: \mathcal{O}(\text{ancho x alto x copy}(\alpha))
```

 $\overline{\text{Justificacion:}} \ \mathcal{O}(\text{ancho}) + \mathcal{O}(1) + \mathcal{O}(\text{ancho x alto x copy}(\alpha)) \ \Rightarrow \ \mathcal{O}(\text{ancho x alto x copy}(\alpha))$

```
Algorithm 94 iDefinir
```

```
1: procedure IDEFINIR(in/out e : estr, in ancho : nat, in alto : nat, in a : \alpha)
          (e.matriz[ancho])[alto] \leftarrow Copiar(a)
                                                                                                                                       \triangleright \mathcal{O}(1) \Rightarrow \mathcal{O}(copy(\alpha))
Complejidad: \mathcal{O}(copy(\alpha))
```

```
Algorithm 95 \bullet[\bullet][\bullet]
```

```
1: procedure \bullet[\bullet][\bullet](in/out\ e: estr,\ in\ ancho: nat,\ in\ alto: nat) \rightarrow res: \alpha
                                                                                                                                                                      \triangleright \mathcal{O}(1) \Rightarrow \mathcal{O}(1)
           res \leftarrow (e.matriz[ancho])[alto]
Complejidad: \mathcal{O}(1)
```

Algorithm 96 iCopiar

```
1: procedure ICOPIAR(in e : estr) \rightarrow res : estr
           res \leftarrow \text{CrearMatriz}(\text{e.alto, e.ancho, e}[0][0])
                                                                                                                                                                \triangleright \mathcal{O}(e.ancho \times e.alto \times copy(\alpha))
3:
           i \leftarrow 0
                                                                                                                                                                                                                \triangleright \mathcal{O}(1)
           \mathbf{while} \ i < e.ancho \ \mathbf{do}
                                                                                   \triangleright \mathcal{O}(\text{alto x } copy(\alpha)) e.ancho de veces \Rightarrow \mathcal{O}(\text{e.ancho x e.alto x } copy(\alpha))
4:
                 j \leftarrow 0
5:
                                                                                                                                                                                                                \triangleright \mathcal{O}(1)
                  while j < e.alto do
                                                                                                                       \triangleright \mathcal{O}(copy(\alpha)) e.alto de veces \Rightarrow \mathcal{O}(e.alto \times copy(\alpha))
6:
                        Definir(res, i, j, Copiar(e.matriz[i][j]))
                                                                                                                                                       \triangleright \mathcal{O}(1) + \mathcal{O}(copy(\alpha)) \Rightarrow \mathcal{O}(copy(\alpha))
7:
                        j \leftarrow j+1
                                                                                                                                                                                                                \triangleright \mathcal{O}(1)
                 i \leftarrow i{+}1
                                                                                                                                                                                                                \triangleright \mathcal{O}(1)
9:
```

Complejidad: $\mathcal{O}(\text{ancho x alto x } copy(\alpha))$

<u>Justificacion:</u> Llamo α a el tipo de elemento de e.matriz. $\mathcal{O}(e.ancho \ x \ e.alto \ x \ copy(\alpha)) + \mathcal{O}(1) + \mathcal{O}(e.ancho \ x \ e.alto \ x \ copy(\alpha)) = \mathcal{O}(ancho \ x \ alto \ x \ copy(\alpha)).$

Algorithm 97 iAlto

```
1: procedure IALTO(in e : estr) \rightarrow res : nat

2: res \leftarrow e.alto \triangleright \mathcal{O}(1)
```

Algorithm 98 iAncho

```
1: procedure IANCHO(in e : estr) \rightarrow res : nat

2: res \leftarrow e.ancho \triangleright \mathcal{O}(1)
```

Algorithm 99 iPosValida

```
1: procedure IPosValida(in e : estr, in ancho : nat, in alto : nat) \rightarrow res : bool

2: ancho < e.ancho \land alto < e.alto > \mathcal{O}(1)
```

3. Tads

3.1. Posicion

TAD POSICION

géneros posicionexporta todousa Nat

igualdad observacional

 $(\forall p, p': \text{posicion}) \ \left(p =_{\text{obs}} p' \Longleftrightarrow \begin{pmatrix} \mathbf{X}(p) =_{\text{obs}} \mathbf{X}(p') \\ \wedge \mathbf{Y}(p) =_{\text{obs}} \mathbf{Y}(p') \end{pmatrix}\right)$

observadores básicos

 $egin{array}{lll} X & : & posicion & \longrightarrow & Nat \\ Y & : & posicion & \longrightarrow & Nat \end{array}$

generadores

 $\langle \bullet, \bullet \rangle$: Nat \times Nat \longrightarrow posicion

otras operaciones

ullet + ullet : posicion imes posicion imes posicion

 $\bullet - \bullet \qquad \qquad : \ \text{posicion} \ p \times \text{posicion} \ p' \qquad \longrightarrow \ \text{posicion} \qquad \qquad \{ \mathbf{Y}(p') < \mathbf{Y}(p) \wedge \mathbf{X}(p') < \mathbf{X}(p) \}$

Dist : posicion \times posicion \longrightarrow posicion

axiomas

 $\mathbf{X}(<\!x,\,y\!>) \qquad \equiv \ x$

 $Y(\langle x, y \rangle) \equiv y$

 $p + p' \equiv \langle X(p) + X(p'), Y(p) + Y(p') \rangle$

p - p' $\equiv \langle X(p) - X(p'), Y(p) - Y(p') \rangle$

Fin TAD

3.2. Matriz

```
TAD MATRIZ(\alpha)
```

```
igual dad\ observacional
```

```
(\forall m,m': \mathrm{matriz}(\alpha)) \ \left( m =_{\mathrm{obs}} m' \Longleftrightarrow \begin{pmatrix} \mathrm{ancho}(\mathbf{m}) =_{\mathrm{obs}} \mathrm{ancho}(\mathbf{m}') \wedge \mathrm{alto}(\mathbf{m}) =_{\mathrm{obs}} \mathrm{alto}(\mathbf{m}') \\ \wedge_{\mathsf{L}} \ (\ (\forall col, fila: \ \mathrm{nat}\ )\ \mathrm{posValida}(\mathbf{m},\ \mathrm{col},\ \mathrm{fila}\ ) \Rightarrow_{\mathsf{L}} \\ (\mathrm{valor}(\mathbf{m},\ \mathrm{col},\ \mathrm{fila}) =_{\mathrm{obs}} \ \mathrm{valor}(\mathbf{m}',\ \mathrm{col},\ \mathrm{fila}\ )\ )\ ) \end{pmatrix} \right)
```

parámetros formales

géneros α

géneros $matriz(\alpha)$

exporta $matriz(\alpha)$, generadores, observadores, posValida

usa α , Bool, Nat

observadores básicos

 $\{posValida(m, columna, fila)\}$

generadores

crear : ancho $nat \times alto \ nat \times \alpha \longrightarrow matriz(\alpha)$ {ancho > 0 \lambda alto > 0} definir : columna $nat \times fila \ nat \times \alpha \times matriz(\alpha) \ m \longrightarrow matriz(\alpha)$ {posValida(m, columna, fila)}

otras operaciones

 $\operatorname{posValida}: \ \operatorname{matriz}(\alpha) \times \operatorname{columna} \times \operatorname{fila} \longrightarrow \ \operatorname{bool}$

axiomas $\forall m: \operatorname{matriz}(\alpha), \forall an, al: \operatorname{nat}, \forall a: \alpha$ $\operatorname{ancho}(\operatorname{crear}(an, al, a))$ $\equiv an$ $\operatorname{ancho}(\operatorname{definir}(c, f, a, m))$ $\equiv \operatorname{ancho}(m)$ $\operatorname{alto}(\operatorname{crear}(an, al, a))$ $\equiv al$ $\operatorname{alto}(\operatorname{definir}(c, f, a, m))$ $\equiv \operatorname{alto}(m)$ $\operatorname{valor}(\operatorname{crear}(an, al, a), c, f)$ $\equiv a$

 $\operatorname{valor}(\operatorname{definir}(c,\,f,\,a,\,m),\,c',\,f') \equiv \operatorname{if} f = f' \wedge c = c' \operatorname{then} a \operatorname{else} \operatorname{valor}(m,c',f') \operatorname{fi}$

 $\operatorname{posValida}(m,\,c,\,f) \qquad \qquad \equiv \ f < \operatorname{alto}(m) \, \wedge \, c < \operatorname{ancho}(m)$

Fin TAD

3.3. Diccionario Acotado

TAD DICCIONARIOACOTADO(CLAVE, SIGNIFICADO)

```
igualdad observacional
                   (\forall d, d': \mathrm{diccAcot}(\kappa, \sigma)) \ \left( d =_{\mathrm{obs}} d' \Longleftrightarrow \begin{pmatrix} \mathrm{tama\~no}(d) =_{\mathrm{obs}} \mathrm{tama\~no}(d') \land \\ (\forall c: \kappa) (\mathrm{def?}(c, d) =_{\mathrm{obs}} \mathrm{def?}(c, d') \land_{\mathrm{L}} \\ (\mathrm{def?}(c, d) \Rightarrow_{\mathrm{L}} \mathrm{obtener}(c, d) =_{\mathrm{obs}} \mathrm{obtener}(c, d'))) \end{pmatrix} \right)
parámetros formales
                                       clave, significado
                   géneros
géneros
                   diccAcot(clave, significado)
exporta
                   diccAcot(clave, significado), generadores, observadores, borrar, claves
usa
                   BOOL, NAT, CONJUNTO(CLAVE)
observadores básicos
   def?
               : clave \times diccAcot(clave, significado)
                                                                                                \rightarrow bool
                                                                                             \longrightarrow significado
                                                                                                                                                 \{def?(c,d)\}
   obtener : clave c \times \text{diccAcot(clave, significado)} d
   tamaño : diccAcot(clave \times significado)
                                                                                             \longrightarrow nat
generadores
   vacío
                                                                                              \longrightarrow diccAcot(clave, significado)
   definir : clave × significado × diccAcot(clave, significado) → diccAcot(clave, significado)
                   d
                                                                                                                            \{\# claves(d) < tamaño(d)\}
otras operaciones
   borrar : clave c \times \text{diccAcot(clave, significado)} d
                                                                                             \longrightarrow diccAcot(clave, significado)
                                                                                                                                                  \{def?(c,d)\}
               : diccAcot(clave, significado)
                                                                                             \longrightarrow conj(clave)
axiomas
                   \forall d: diccAcot(clave, significado), \forall c, k: clave, \forall s: significado
   def?(c, vacio(n))
                                            \equiv false
   def?(c, definir(k, s, d))
                                            \equiv c = k \vee \text{def}?(c, d)
   obtener(c, definir(k, s, d)) \equiv \mathbf{if} \ c = k \ \mathbf{then} \ s \ \mathbf{else} \ \mathrm{obtener}(c, d) \ \mathbf{fi}
   tamaño(vacio(n))
   tamaño(definir(k, s, d))
                                            \equiv tama\tilde{n}o(d)
   borrar(c, definir(k, s, d))
                                            \equiv if c = k then
                                                     if def?(c,d) then borrar(c,d) else d fi
                                                     definir(k, s, borrar(c, d))
   claves(vacio(n))
                                            \equiv \operatorname{Ag}(c, \operatorname{claves}(d))
   claves(definir(c,s,d))
```

Fin TAD