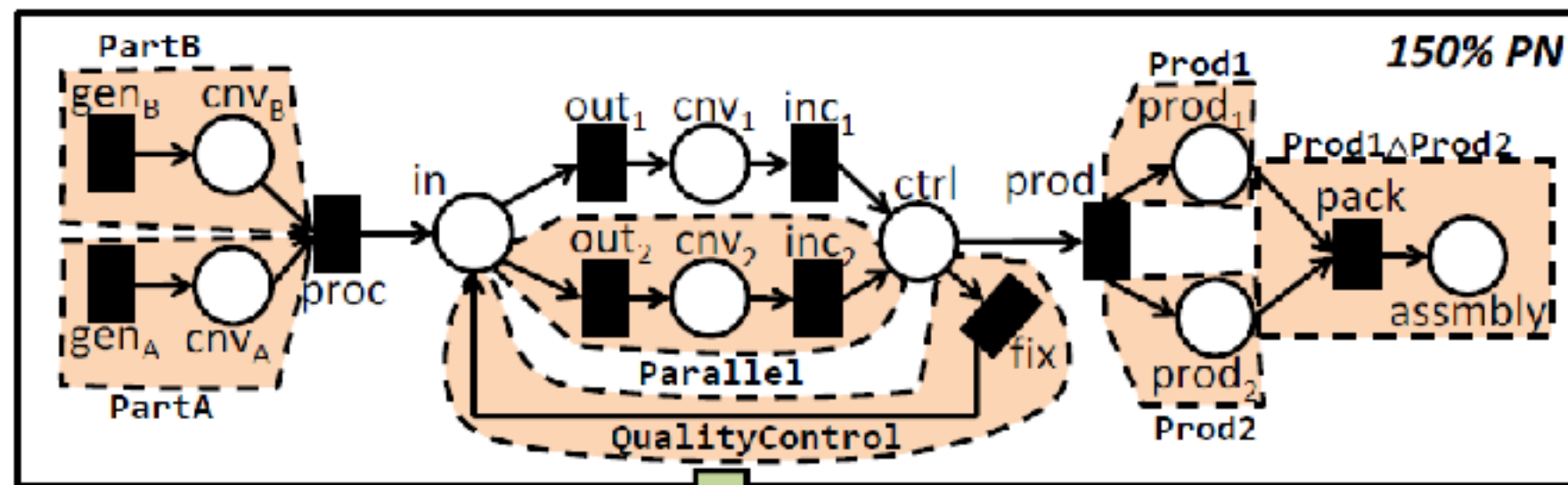
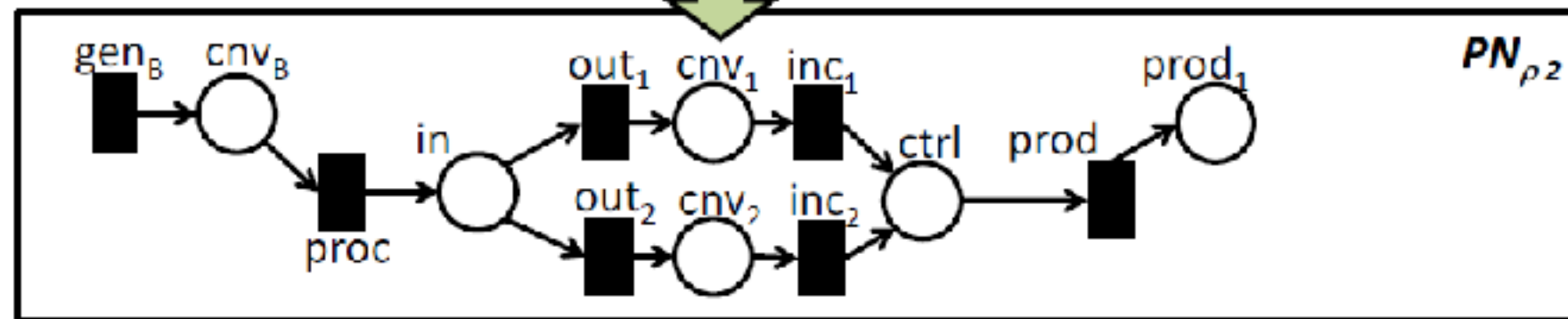


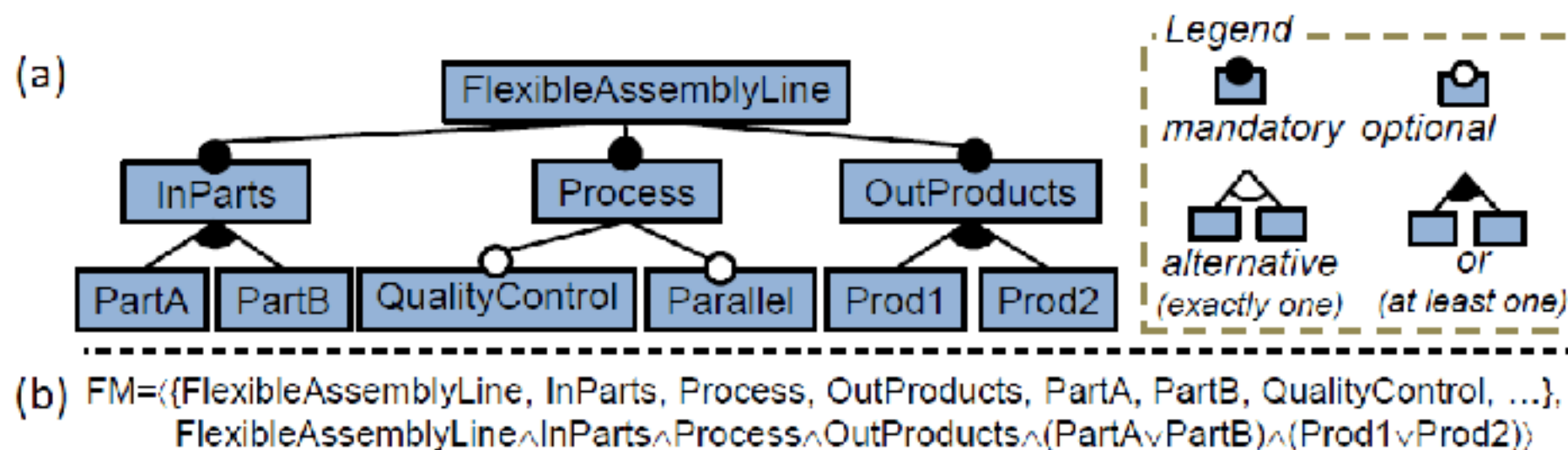
## PNPL



$$p_2 = \{PartB, Parallel, Prod1\}$$



## Feature model



## Controler

if cond1  $\Rightarrow$  p1

if cond2  $\Rightarrow$  p2

...

if condn  $\Rightarrow$  pn

where pn = {PartB, Parallel, Prod1}

Novedad: Implementar controlador donde las condiciones se monitorizan en tiempo real. Según el comportamiento del sistema (PNPL) a partir de sus trazas, se activará o desactivará una nueva característica  $p_i$  sujeto a las restricciones del Feature Model (p.ej., siempre tiene que haber una secuencia {InParts, Process, OutProducts})