SEMINARIO DE SOLUCION DE PROBLEMAS DE INTELIGENCIA ARTIFICIAL I

Vázquez Pérez Ignacio David

218292866

Ingeniería en computación

Algoritmo enjambre de particulas

Implementar y evaluar el rendimiento del algoritmo por Evolución Diferencial para las siguientes funciones:

- Sphere
- Rosenbrock
- Rastrigin
- Quartic

Para cada función realizar 5 ejecuciones con 2, 4 y 8 dimensiones, cada ejecución se detendrá a las 2000 generaciones.

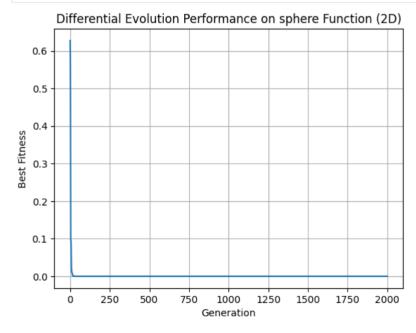
Se deberá graficar el comportamiento del algoritmo; para ello se deberá promediar el valor del mejor fitness de las 5 ejecuciones en la generación 0, 100, 200, ... 2000. Se deberá generar una gráfica para cada dimensión y además una gráfica en la que se incluyan las ejecuciones para 2, 4 y 8 dimensiones, es decir un total de 4 gráficas por función.

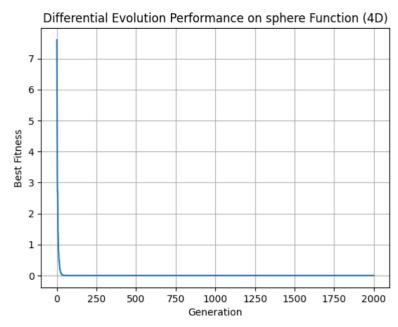
```
In [ ]:
         import numpy as np
         import matplotlib.pyplot as plt
         from scipy.optimize import rosen
In [ ]:
         def sphere(x):
             return np.sum(x**2)
         def rosenbrock(x):
             return np.sum(100*(x[1:] - x[:-1]**2)**2 + (x[:-1] - 1)**2)
         def rastrigin(x):
             return 10 * len(x) + np.sum(x^{**2} - 10 * np.cos(2 * np.pi * x))
         def quartic(x):
             return np.sum(np.arange(1, len(x) + 1) * x**4)
In [ ]:
         class DifferentialEvolution:
             def __init__(self, func, dim, bounds, num_runs=5, generations=2000, pop_size=50, mutation_factor=0.8, crossover_prob
                 self.func = func
                 self.dim = dim
                 self.bounds = bounds
                 self.num_runs = num_runs
                 self.generations = generations
                 self.function_name = func.__name_
                 self.pop size = pop size
                 self.mutation_factor = mutation_factor
                 self.crossover_prob = crossover_prob
             def initialize_population(self):
                 return np.random.uniform(low=self.bounds[0], high=self.bounds[1], size=(self.pop size, self.dim))
             def evaluate_population(self, population):
                 return np.array([self.func(individual) for individual in population])
             def mutation(self, population, target_idx):
                 a, b, c = np.random.choice(len(population), 3, replace=False)
                 mutant_vector = population[a] + self.mutation_factor * (population[b] - population[c])
                 return mutant vector
             def crossover(self, target_vector, mutant_vector):
                 trial_vector = np.copy(target_vector)
                 for i in range(self.dim):
                     if np.random.rand() < self.crossover_prob:</pre>
                         trial_vector[i] = mutant_vector[i]
                 return trial_vector
             def select_individual(self, target_vector, trial_vector):
                 if self.func(trial vector) < self.func(target vector):</pre>
                     return trial_vector
                 else:
                     return target_vector
             def evolve(self):
                 best_fitness_per_generation = np.zeros((self.num_runs, self.generations+1))
```

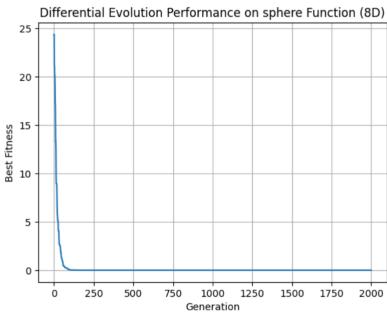
```
for run in range(self.num runs):
        population = self.initialize_population()
        fitness = self.evaluate_population(population)
        best_fitness_per_generation[run, 0] = np.min(fitness)
        for gen in range(1, self.generations+1):
            new_population = np.zeros_like(population)
            for idx, target_vector in enumerate(population):
                mutant_vector = self.mutation(population, idx)
                trial vector = self.crossover(target_vector, mutant_vector)
                new population[idx] = self.select individual(target vector, trial vector)
            population = new_population
            fitness = self.evaluate_population(population)
            best_fitness_per_generation[run, gen] = np.min(fitness)
    avg\_best\_fitness = np.mean(best\_fitness\_per\_generation, axis=0)
    return avg_best_fitness
def plot(self):
    avg_best_fitness = self.evolve()
    plt.plot(avg best fitness)
    plt.title(f"Differential Evolution Performance on {self.function_name} Function ({self.dim}D)")
    plt.xlabel("Generation")
    plt.ylabel("Best Fitness")
    plt.grid(True)
    plt.show()
```

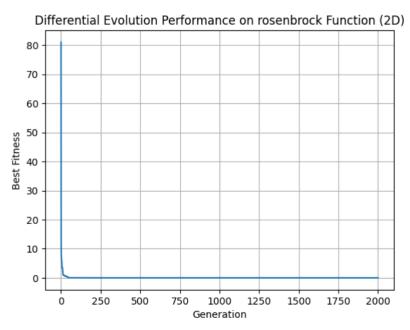
```
In []:
    functions = [sphere, rosenbrock, rastrigin, quartic]
    function_names = ['Sphere', 'Rosenbrock', 'Rastrigin', 'Quartic']
    dimensions = [2, 4, 8]
    num_runs = 5
    generations = 2000
    bounds = [(-5.12, 5.12), (-5, 10), (-5.12, 5.12), (-1.28, 1.28)]
```

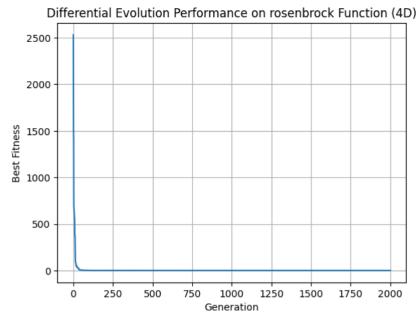
```
for func, func_name in zip(functions, function_names):
    for dim in dimensions:
        de_instance = DifferentialEvolution(func, dim, bounds[functions.index(func)], num_runs=num_runs, generations=gen
        de_instance.plot()
```

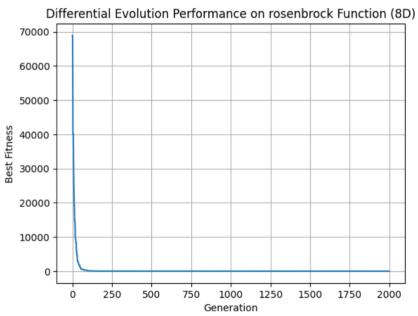


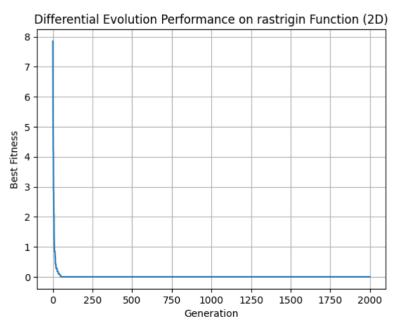


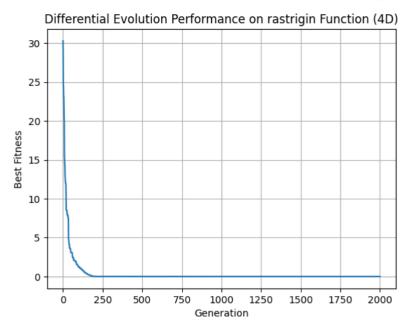


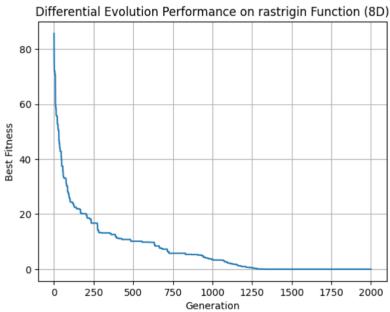


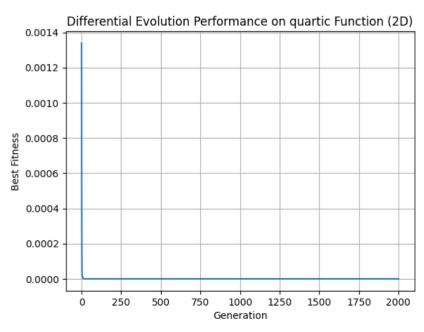


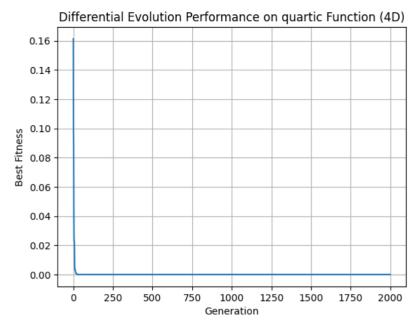


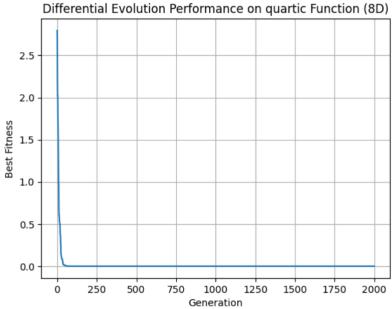












Conclusión

Después de ejecutar y evaluar el algoritmo de Evolución Diferencial en varias funciones y dimensiones, podemos ver que funciona bastante bien en problemas simples, como la función esfera, donde converge rápidamente hacia el óptimo global. Sin embargo, en funciones más complicadas como Rosenbrock o Rastrigin, el algoritmo puede tardar más en encontrar la solución óptima, especialmente a medida que aumenta la dimensionalidad del problema. Esto sugiere que la elección de la función de optimización y la dimensionalidad del problema juegan un papel crucial al seleccionar un algoritmo de optimización. En resumen, la Evolución Diferencial es una herramienta poderosa para resolver problemas de optimización, pero es importante ajustar adecuadamente los parámetros y considerar la complejidad del problema para obtener resultados óptimos.