中山大学移动信息工程学院本科生实验报告

(2017年秋季学期)

课程名称:人工智能

年级	专业方向	学号	姓名
1501	移动(互联网)	15352005	蔡景韬

一、实验题目

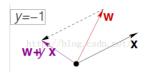
• 感知机学习算法 Perceptron Learning Algorithm

二、实验内容

1. 算法原理

- PLA用于解决的是对于二维或者高维的 线性可分 问题的分类,最终将问题分为两类——是或者不是。
- 算法基本思路:
 - o 通过训练得到权重矩阵,用以表示各列属性与结果的相关程度:
 - 权重为正,说明该属性与"是"的结果正相关,且值越大,正相关程度越大,正影响越大
 - 权重为负,说明该属性与"是"的结果负相关,且绝对值越大,负相关程度越大,负影响越大
 - o 预测公式:
 - 将权重矩阵与属性值内积(相应的对属性值进行加权),并与某个阈值比较:
 - 如果大于阈值,则问题的答案是"是"
 - 如果小于阈值,则问题的答案是"不是"
 - 则上述表示可写出其表达式: $h(x) = sign((\sum_{i=1}^d W_i X_i) threshold)$
 - o 预测公式的数学处理:
 - 为了简化表达式,我们可以把阈值当作 W_0 ,且对X矩阵多添加 $X_0 = 1$ (阈值可以当作一个属性,且每一个训练文本共用一个阈值,于是阈值属性值都是1)
 - 表达式重写为: $h(x) = sign((\sum_{i=0}^d W_i X_i)) = sign(W^T X)$
 - o 权重矩阵的更新
 - 思路:
 - 使用向量模型进行理解,X矩阵是一个高维的向量,权重矩阵是另一个高维向量
 - X矩阵与权重矩阵的内积的正负可以表征两个向量之间的夹角
 - 内积之后,如果出现FP,说明夹角太大了,为了靠近X向量,把权重矩阵更新为加上X向量;同理如果出现FN,说明太小了,为了靠近X向量,把权重矩阵更新为减去X向量。





■ 更新公式:

- $W^{p+1} = W^p + y_i X_i$
- 对于每一行数据样本,只要不是内积为0(两向量垂直),不断更新权重矩阵,总会得到符合 该行样本的W。
- 这种更新方法被称为梯度下降法,从数学层面可以理解为,每次都减去成本函数的偏导乘以步长。
 - 成本函数: $Q = -W^T X_i y_n$
 - 成本函数的偏导: $\frac{\partial Q}{\partial W} = -y_i X_i$
 - 梯度下降法: $W^{p+1}=W^p-h\frac{\partial Q}{\partial W}=W^p+hy_iX_i$,取步长h为1即可得到W矩阵的更新公式

• 算法的局限性

- 1. PLA的算法是局限在线性可分的训练集上的,然而我们拿到一个训练集,并不知道其到底是不是线性可分,如果不是,PLA的算法程序将无限循环下去。
 - 解决方法: 指定一个较大的迭代次数, 到达次数后便停止计算
- 2. 即使训练集是线性可分,我们也不知道PLA什么时候才能找到一个合适的解,如果要循环很多次才能找到,这对于实际使用是开销很大的。

• 算法的细节

o 非pocket版

- 如果不是线性可分,则需要设置一个迭代次数iterations
- 更新方法:每次更新W时是否将其更新到那行数据样本计算正确为止,还是无论如何只更新一次
- W的初始化值
- 非pocket版的PLA算法的结果主要取决于以上三个方面

o pocket版

- 思路: pocket是找到一个权重矩阵W,使得准确率最高。pocket算法类似贪心,如果找到一个更好准确率)的W,那么就去更新pocket里储存的那个最好的W
- 这里也有一些细节:
 - 如果不是线性可分,则需要设置一个迭代次数iterations
 - 更新方法:每次更新W时是否将其更新到那行数据样本计算正确为止,还是无论如何只更新一次
 - 更新W时,是否采用,如果更新之后准确率低于pocket,则不更新(如果采用,则结果与迭代次数无关)
- 对于细节中的第三点,我觉得不能每次都采用最优解进行更新,因为可能会陷入局部最优而无法跳 出来

2. 伪代码

• 非pocket版

• pocket版

```
1 for: iterations
2 for: row
3 if judge(): (X_i*W) * y_i < 0 (或 while !judge())
4 update(): W = W + y_i*X_i
5 pocket_updata(): W_best = Right > Right_best ? W:W_best
6 W = W_best
```

3. 关键代码截图

- 非pocket版
 - o 训练函数

```
void doTrain(int iterations){
    while ( iterations-- )
    for ( int i=0 ; i<Row ; i++ )
        while(!judge(i,Train)) // 每次都更新到某一行正确为止
        matrixPlus(i); // 更新W
}</pre>
```

o judge函数

```
bool judge(int i,const vector<vector<double> >& data){
   double sum = matrixMulti(i,data); // 矩阵内积
   if ( sum==0 || (sum>0 && data[i][Col]<0) || (sum<0 && data[i][Col]>0) )
     return false;
   return true;
}
```

o 更新W函数

```
void matrixPlus(int i){
for ( int j=0 ; j<Col ; j++ ){
    if ( Train[i][Col]>0 )

        W[j] += Train[i][j] ;
    else W[j] -= Train[i][j] ;
}
```

- pocket版本
 - o pocket结构体

```
1
    struct Pocket{
2
        Pocket(){ right = 0 ; }
3
        void update( double r ){
4
             if ( r > right ){
5
                 w.assign(W.begin(),W.end()) ; // 更新W_best
                 right = r;
6
7
             }
8
        }
9
10
        vector<double> w ;
        int right;
11
12
   } pocket;
```

o 训练函数

```
void doTrain(int iterations){
1
       while ( iterations-- )
2
           for ( int i=0 ; i<Row ; i++ )
3
                if( !judge(i,Train) ){
4
5
                    matrixPlus(i); // 更新W
6
                    pocket.update(Predict(Train)); // 更新W_best
7
       W.assign(pocket.w.begin(),pocket.w.end()); // 将最后的W置为W best
8
9
```

4. 创新点&优化

- 优化
 - o 每次更新W时,都将其更新到那行数据样本计算正确为止
 - o 初始化W时使用随机种子
 - o 遍历所有迭代次数, 找最优

三、实验结果及分析

1. 实验结果展示示例(使用小数据集)

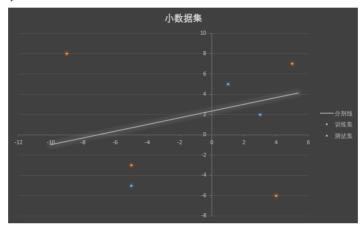
• 验证集

x_0	x_1	y
1	5	-1
3	2	1
-5	-1	1

测试集

x_0	x_1	y
4	-6	1
5	7	-1
-9	8	-1
-5	-3	1

算出来的W矩阵为 (7 1 -3)



- 可以看出,测试集可以被成功预测出来
- 2. 评测指标展示即分析(如果实验题目有特殊要求,否则使用准确率)
 - 非pocket版(W全初始化为1,使用187次迭代)

Accuracy: 0.846 Precision: 0.523438 Recall: 0.41875 F1: 0.465278

• pocket版(W全初始化为1,使用5次迭代)

Accuracy: 0.846 Precision: 0.533333 Recall: 0.3 F1: 0.384

四、思考题

- 1.有什么其他的手段可以解决数据集非线性可分的问题?
 - 使用多个PLA一起执行,取最优或权重相加进行修正(一层神经网络雏形)

- 使用梯度下降法,修改步长h,换一种w的更新方法,保证即使有错误点,但错误点对其影响最小(逻辑回归 思想)
- 将数据集转化为高维矩阵(而非一维矩阵)
- 支持向量机,拟定一个容忍点,使分界线到两边的margin都最大

2.请查询相关资料,解释为什么要用这四种评测指标,各自的意义是什么。

- 准确率(Accuracy):
 - $\circ \ \textit{Accuracy} = \tfrac{\textit{TP+TN}}{\textit{TP+FP+TN+FN}}$
 - o 准确率是指分类正确率,等于分类正确的样本数除以所有样本数
 - o 准确率是一个很好很直观的评价指标,是对分类器整体上正确率的评价
 - o 但是有时候准确率高并不能代表一个算法就好。比如当数据分布极不均衡,某种类别数据太少,完全错分该类别依然可以达到很高的正确率,但此时却忽视了我们关注的东西
- 精确度(Precision)
 - \circ $Precision = \frac{TP}{TP+FP}$
 - o 精确度又叫查准率
 - o 精确度是针对正结果的正确率而言,我们感兴趣的结果一般为正结果,所以我们更关注的可能也是预测 为正结果的样本中有多少是真正的正样本
 - o 精确度,就是(找正样本)找得对的概率
- 召回率(Recall)
 - \circ $Recall = \frac{TP}{TP+FN}$
 - o 召回率又叫查全率
 - o 召回率也是针对正结果而言,指正样本有多少被预测正确了
 - o 召回率,就是(找正样本)找得有多全
- 调和平均率(F_a)
 - $\circ \ \ F = rac{(1+a^2)Precision*Recall}{a^2Precision+Recall}$
 - o 精确度(Precision)和召回率(Recall)是信息检索领域两个最基本的指标。
 - o 精确度和召回率是互相影响的,虽然两者都高是一种期望的理想情况,然而实际中常常是精确度高、召回率就低,或者召回率低、但精确度高。所以在实际中常常需要根据具体情况做出取舍或兼顾。
 - \circ 需要兼顾两者时就可以用 F_a 指标
 - o 当精确度和召回率权重相同时,则此时a取1