### Apunte único: Álgebra Lineal Computacional - Práctica 1

# Por alumnos de ALC Facultad de Ciencias Exactas y Naturales UBA

### Choose your destiny:

(dobleclick en los ejercicio para saltar)

- Notas teóricas
- Ejercicios de la guía:
  - 1. **19**. **4**. **7**. 10. 13. **16**. 2. **5**. 8. 11. **14. 17**. **20**. **21**. **3**. **6**. 9. **12**. **15. 18.**
- Ejercicios de Parciales



# Esta Guía 1 que tenés se actualizó por última vez: $\frac{25/03/25 @ 22:21}{}$

Escaneá el QR para bajarte (quizás) una versión más nueva:



El resto de las guías repo en github para descargar las guías con los últimos updates.



Si querés mandar un ejercicio o avisar de algún error, lo más fácil es por Telegram <a>.</a>



#### Notas teóricas:

Repaso CBC

••• Cálculo de determinantes:

**a** Si 
$$A \in \mathbb{R}^{2 \times 2} / \longrightarrow \det(A) = \begin{vmatrix} a_{11} & a_{12} \\ a_{21} & a_{22} \end{vmatrix} = a_{11}a_{22} - a_{12}a_{21}$$

**▲** Si  $A \in \mathbb{R}^{n \times n} (n \ge 2)$ , un ejemplo con n = 3:

$$\det(A) = \begin{vmatrix} a_{11} & a_{12} & a_{13} \\ a_{21} & a_{22} & a_{23} \\ a_{31} & a_{32} & a_{33} \end{vmatrix} = a_{11} \cdot (-1)^{1+1} \begin{vmatrix} a_{22} & a_{23} \\ a_{32} & a_{33} \end{vmatrix} + a_{12} \cdot (-1)^{1+2} \begin{vmatrix} a_{21} & a_{23} \\ a_{31} & a_{33} \end{vmatrix} + a_{13} \cdot (-1)^{1+3} \begin{vmatrix} a_{21} & a_{22} \\ a_{31} & a_{32} \end{vmatrix}$$

▲ Y si pinta desarrollar por otra columna o fila:

$$\det(A) = \begin{vmatrix} a_{11} & a_{12} & a_{13} \\ a_{21} & a_{22} & a_{23} \\ a_{31} & a_{32} & a_{33} \end{vmatrix} = a_{12} \cdot (-1)^{1+2} \begin{vmatrix} a_{21} & a_{23} \\ a_{31} & a_{33} \end{vmatrix} + a_{22} \cdot (-1)^{2+2} \begin{vmatrix} a_{11} & a_{13} \\ a_{31} & a_{33} \end{vmatrix} + a_{32} \cdot (-1)^{3+2} \begin{vmatrix} a_{11} & a_{13} \\ a_{21} & a_{23} \end{vmatrix}$$

••• Clasificación de un sistema a partir de su determinante:

▲ Dado un sistema de ecuaciones:

$$\begin{cases} a_{11}x_1 + a_{12}x_2 + \dots + a_{1n}x_n &= b_1, \\ a_{21}x_1 + a_{22}x_2 + \dots + a_{2n}x_n &= b_2, \\ \vdots &= \vdots \\ a_{n1}x_1 + a_{n2}x_2 + \dots + a_{nn}x_n &= b_n \end{cases}$$

▲ Se lo puede llevar a forma matricial así:

$$\begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & \cdots & a_{1n} \\ a_{21} & a_{22} & \cdots & a_{2n} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{n1} & a_{n2} & \cdots & a_{nn} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} b_1 \\ b_2 \\ \vdots \\ b_n \end{pmatrix}$$

▲ En notación compacta:

$$A \cdot \mathbf{x} = \mathbf{b} \xrightarrow{\text{sist. homogéneo}} A \cdot \mathbf{x} = 0$$

▲ Dado un sistema:

$$A \cdot \mathbf{x} = \mathbf{b}$$

$$\begin{cases}
si & |A| \neq 0 \xrightarrow{\text{seguro}} \text{S.C.D.} \leftarrow \text{UNA SOLA SOLUCIÓN} \leftarrow \text{A ES INVERSIBLE} \\
si & |A| = 0 \xrightarrow{\text{dos}} \begin{cases}
si & A \cdot \mathbf{x} = 0 \xrightarrow{\text{entonces}} \text{S.C.I.} \\
si & A \cdot \mathbf{x} = \mathbf{b} \xrightarrow{\text{dengo dependiendo}} \end{cases} \begin{cases}
si & A \cdot \mathbf{x} = \mathbf{b} \xrightarrow{\text{dos}} \begin{cases}
si & A \cdot \mathbf{x} = \mathbf{b} \\
si & A \cdot \mathbf{x} = \mathbf{b}
\end{cases}$$

Cuerpo

i)  $\mathbb{K}$  esuncuerposiposeedosoperaciones+yconlossiquientespropiedadesa y b  $\in \mathbb{K}$ 

- asociativa (a+b)+c=a+(b+C)
- conmutaitva a + b = b + a
- elemento neutro a + 0 = a = 0 + a
- elemento inverso a + (-a) = 0

- distributiva  $a \cdot (b+c) = a \cdot b + a \cdot c$
- conmutativa
- ii) def Sea( $\mathbb{K}, +, \cdot$ )uncuerpo.Seaunconjuntonovavo, +unaoperacineny · unaaccinde  $\mathbb{K}$  en+: $\rightarrow$  :  $\mathbb{K} \times \rightarrow$  Entonces (V, +, ·)esun  $\mathbb{K}$  -espaciovectorialsisecumple :
  - iii) asociatividad  $+ \rightarrow u + (v + w) = (u + v) + w$
  - iii) conmutatividad
  - iv) elemento neutro +
  - v) inverso +
  - vi) compatibilidad de  $y \rightarrow a \cdot (b \cdot v) = (a \cdot b) \cdot v$
  - vi) elemento neutro  $1 \cdot v = v$
  - vii) distributiav de  $\cdot respectoa + en$
  - vii) distributiva de  $\cdot respectoa + en \mathbb{K}$ :

Ejemplos de  $\mathbb{K}$  espaciovectorial :  $\mathbb{K}$ ,  $\mathbb{K}^n$ ,  $\mathbb{K}^{m \times n}$ 

Subespacios def: Sea V un K e.v, un subconjunto  $\S \subseteq$  no vacío se dice subespacio de V si la suma y el producto por un escalar son una operación y una acción en S que lo convierte en un K-e.v. ejemplo

$$S = \{(u, v, 0) \in \mathbb{R}^3, u, v \in \mathbb{R}\} \rightarrow esune.vS = \{(u.v.1) \in \mathbb{R}^3, u, v \in \mathbb{R}\} \ essubespacio? \rightarrow no$$

En general se tiene que si  $(V,+,\cdot)$  es un K ev y S un subespacio de  $V\Leftrightarrow 0\in S$ 

$$+: S \times S \to S \ (+ \text{ es cerrado por } S)$$

$$\cdot: S \times S \to S \ (\cdot escerradoporS)$$

Determinar si S es subespacio  $S = \{(v_1, v_2, v_3) \in \mathbb{R}^3 : v_1 - v_2 + 3v_3 = 0\}$ 

- ullet compruebo que dos vectores al sumarse caigan en S
- $\bullet$  compurebo que un escalar por un vector caiga en S

Generadores

Dados  $v_1, \ldots, v_n \in V$  una combinación lineal de  $v_1, \ldots, v_n$  es un elemento  $a_1v_1 + \cdots + a_nv_m \in V$   $a_1, \ldots, a_n \in K$ 

#### Ejercicios de la guía:

**Ejercicio 1.** Resolver los siguientes sistemas de ecuaciones lineales no homogéneos y los sistemas homogéneos asosciados en  $\mathbb{R}$  o en  $\mathbb{C}$ . Si la solución única, puede verificarse el resultado en Python utilizando el comando np.lianlq.solve.

(a) 
$$\begin{cases} x_1 + x_2 - 2x_3 + x_4 &= -2 \\ 3x_1 - 2x_2 + x_3 + 5x_4 &= 3 \\ x_1 - x_2 + x_3 + 2x_4 &= 2 \end{cases}$$
 (c) 
$$\begin{cases} ix_1 - (1+i)x_2 &= -1 \\ x_1 - 2x_2 + x_3 &= 0 \\ x_1 + 2ix_2 - x_3 &= 2i \end{cases}$$

(b) 
$$\begin{cases} x_1 + x_2 + x_3 - 2x_4 + x_5 &= 1 \\ x_1 - 3x_2 + x_3 + x_4 + x_5 &= 0 \\ 3x_1 - 5x_2 + 3x_3 + 3x_5 &= 0 \end{cases}$$
 (d) 
$$\begin{cases} 2x_1 + (-1+i)x_2 + x_4 &= 2 \\ -x_1 + 3x_2 - 3ix_3 + 5x_4 &= 1 \end{cases}$$

(a) Sistema con más incógnitas que ecuaciones, así que lo de la solución única, bien gracias. En forma matricial para hacer la gracia de triangular y coso:

$$\begin{pmatrix} 1 & 1 & -2 & 1 & | & -2 \\ 3 & -2 & 1 & 5 & | & 3 \\ 1 & -1 & 1 & 2 & | & 2 \end{pmatrix} \qquad F_2 - 3F_1 \to F_2 \qquad \begin{pmatrix} 1 & 1 & -2 & 1 & | & -2 \\ 0 & -5 & 5 & 2 & | & 9 \\ 0 & -2 & 3 & 1 & | & 4 \end{pmatrix}$$
$$-\frac{1}{5} \cdot F_2 \to F_2 \qquad \begin{pmatrix} 1 & 1 & -2 & 1 & | & -2 \\ 0 & -2 & 3 & 1 & | & 4 \end{pmatrix}$$
$$F_3 + 2F_2 \to F_3 \qquad \begin{pmatrix} 1 & 1 & -2 & 1 & | & -2 \\ 0 & 1 & -\frac{7}{5} & -\frac{2}{5} & | & -\frac{9}{5} \\ 0 & 0 & \frac{1}{5} & \frac{1}{5} & | & \frac{2}{5} \end{pmatrix}$$

Cosa de lo más espantosa. Empiezo a escribir las ecuaciones:

$$\begin{cases} x_1 + x_2 - 2x_3 + x_4 &= -2 & \stackrel{*}{\rightleftharpoons} \stackrel{y \stackrel{*}{\blacktriangleright}}{\Longrightarrow} & x_1 = -2x_4 + 1 \\ x_2 - \frac{7}{5}x_3 - \frac{2}{5}x_4 &= -\frac{9}{5} & \stackrel{*}{\rightleftharpoons} & x_2 \stackrel{*}{\rightleftharpoons} -x_4 + 1 \\ \frac{1}{5}x_3 + \frac{1}{5}x_4 &= \frac{2}{5} & \Leftrightarrow & x_3 \stackrel{*}{\rightleftharpoons} -x_4 + 2 \end{cases}$$

Yo estaba buscando algo de la pinta  $x^T = (x_1, x_2, x_3, x_4)$ 

$$x = \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \\ x_4 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -2x_4 + 1 \\ -x_4 + 1 \\ -x_4 + 2 \\ -x_4 \end{pmatrix} = x_4 \cdot \begin{pmatrix} -2 \\ -1 \\ -1 \\ 1 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 2 \\ 0 \end{pmatrix}$$

(b) Como el item anterior, mas incognitas que ecuaciones, asi que no tiene solución única.

$$\begin{pmatrix}
1 & 1 & 1 & -2 & 1 & 1 \\
1 & -3 & 1 & 1 & 1 & 0 \\
3 & -5 & 3 & 0 & 3 & 0
\end{pmatrix}$$

$$F_{2} - F_{1} \to F_{2}$$

$$F_{3} - 3F_{1} \to F_{3}$$

$$\begin{pmatrix}
1 & 1 & 1 & -2 & 1 & 1 \\
0 & -4 & 0 & 3 & 0 & -1 \\
0 & -8 & 0 & 6 & 0 & -3
\end{pmatrix}$$

$$F_{3} - 2F_{2} \to F_{3}$$

$$\begin{pmatrix}
1 & 1 & 1 & -2 & 1 & 1 \\
0 & -4 & 0 & 3 & 0 & -1 \\
0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0
\end{pmatrix}$$

Como en la ultima ecuación que dó que 0=-1, no existe solución. ABS! Resolución del sistema homogéneo asociado:

$$\begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 & -2 & 1 & 0 \\ 1 & -3 & 1 & 1 & 1 & 0 \\ 3 & -5 & 3 & 0 & 3 & 0 \end{pmatrix} \quad Como \ arriba \quad \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 & -2 & 1 & 1 \\ 0 & -4 & 0 & 3 & 0 & -1 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

Quedando el siguiente sistema de ecuaciones:

$$\begin{cases} x_1 + x_2 + x_3 - 2x_4 &= 0 \iff x_1 = \frac{5}{3}x_2 - x_3 - x_5 \\ -4x_2 + 3x_4 &= 0 \iff x_4 \triangleq \frac{1}{3}x_2 \end{cases}$$

Yo estaba buscando algo de la pinta  $x^T = (x_1, x_2, x_3, x_4)$ :

$$x = \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \\ x_4 \\ x_5 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \frac{5}{3}x_2 - x_3 - x_5 \\ x_2 \\ x_3 \\ \frac{4}{3}x_2 \\ x_5 \end{pmatrix} = x_2 \cdot \begin{pmatrix} \frac{5}{3} \\ 1 \\ 0 \\ \frac{4}{3} \\ 0 \end{pmatrix} + x_3 \cdot \begin{pmatrix} -1 \\ 0 \\ 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} + x_5 \cdot \begin{pmatrix} -1 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}$$

(c) Hermosos y molestos números complejos. Acá probablemente se use mucho lo de × y ÷ por el conjugado mucho para sacar números con parte imaginaria del denominador, quiero decir:

$$\frac{1}{z} \cdot \frac{\overline{z}}{\overline{z}} = \frac{\overline{z}}{|z|^2} \quad \xrightarrow{z = a + ib} \quad \frac{1}{z} = \frac{a - ib}{a^2 + b^2}$$

$$\begin{cases} ix_1 - (1+i)x_2 &= -1\\ x_1 - 2x_2 + x_3 &= 0\\ x_1 + 2ix_2 - x_3 &= 2i \end{cases}$$

Escrito en forma matricial:

$$\begin{pmatrix} i & -1-i & 0 & | & -1 \\ 1 & -2 & 1 & | & 0 \\ 1 & 2i & -1 & | & 2i \end{pmatrix} \qquad \frac{1}{i}F_1 \to F_1 \qquad \begin{pmatrix} 1 & -1+i & 0 & | & i \\ 1 & -2 & 1 & | & 0 \\ 1 & 2i & -1 & | & 2i \end{pmatrix}$$

$$F_2 \to F_1 \qquad F_3 \to F_1 \qquad \begin{pmatrix} 1 & -1+i & 0 & | & i \\ 0 & -1-i & 1 & | & -i \\ 0 & 1+i & -1 & | & i \end{pmatrix}$$

$$F_2 + F_3 \to F_3 \qquad \begin{pmatrix} 1 & -1+i & 0 & | & i \\ 0 & -1-i & 1 & | & -i \\ 0 & 0 & 0 & | & 0 \end{pmatrix}$$

Tuqui. Paso a sistema y resuelvo:

$$\begin{cases} x_1 + (-1+i)x_2 &= i \to x_1 = i + (1-i)x_2 \\ -(1+i)x_2 + x_3 &= -i \to x_3 = -i + (1+i)x_2 \end{cases}$$

Yo estaba buscando algo de la pinta  $x^T = (x_1, x_2, x_3)$ :

$$x = \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} i + (1-i) \cdot x_2 \\ x_2 \\ -i + (1+i)x_2 \end{pmatrix} = x_2 \cdot \begin{pmatrix} 1-i \\ 1 \\ 1+i \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} i \\ 0 \\ -i \end{pmatrix}$$

(d) Hay mas incognitas que ecuaciones, no va a tener solución unica.

$$\begin{pmatrix} 2 & -1+i & 0 & 1 & 2 \\ -1 & 3 & -3i & 5 & 1 \end{pmatrix} \quad 2F_2 + F_1 \to F_2 \quad \begin{pmatrix} 2 & -1+i & 0 & 1 & 2 \\ 0 & 5+i & -6i & 11 & 4 \end{pmatrix}$$

Paso a sistema y resuelvo:

$$\begin{cases} 2x_1 + (-1+i)x_2 + x_4 &= 2 \to x_4 \stackrel{\bigstar}{=} 2 - 2x_1 - (-1+i)x_2 \\ (5+i)x_2 - 6ix_3 + 11x_4 &= 4 \end{cases}$$

utilizo el resultado de  $x_4$  en la otra ecuación:

$$6ix_3 = (5+i)x_2 + 11x_4 - 4 \stackrel{\text{t}}{=} (5+i)x_2 + 11(2-2x_1 + (1-i)x_2) - 4 =$$

$$= (5+i)x_2 + 22 - 22x_1 + (11-11i)x_2 - 4 = (16-10i)x_2 - 22x_1 + 18$$

$$x_3 = \frac{(16 - 10i)x_2 - 22x_1 + 18}{6i} = \frac{(8 - 5i)x_2 - 11x_1 + 9}{3i} \cdot \frac{-3i}{-3i}$$
$$x_3 = -\frac{(-15 - 24i)x_2 + 33ix_1 - 27i}{9} = \frac{-5 - 8i}{3}x_2 + \frac{11i}{3}x_1 - 3i$$

Yo estaba buscando algo de la pinta  $x^T = (x_1, x_2, x_3, x_4)$ :

$$x = \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \\ x_4 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ \frac{-5-8i}{3}x_2 + \frac{11i}{3}x_1 - 3i \\ 2 - 2x_1 - (-1+i)x_2 \end{pmatrix} = x_1 \cdot \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ \frac{11i}{3} \\ -2 \end{pmatrix} + x_2 \cdot \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ \frac{-5-8i}{3} \\ 1-i \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ -3i \\ 2 \end{pmatrix}$$

Dale las gracias y un poco de amor  $\nabla$  a los que contribuyeron! Gracias por tu aporte:

👸 naD GarRaz 😱

👸 Tomás A. 😱

### Ejercicio 2.

(a) Determinar los valores  $k \in \mathbb{R}$  para que el siguiente sistema tenga solución única, infinitas soluciones, o no tenga solución:

$$\begin{cases} x_1 + kx_2 - x_3 &= 1\\ -x_1 + x_2 + k^2x_3 &= -1\\ x_1 + kx_2 + (k-2)x_3 &= 2 \end{cases}$$

- (b) Considerar el sistema homogéneo asociado y dar los valores de k para los cuales admite solución no trivial. Para esos k, resolverlo.
- (a) No tengo ganas de triangular. Ejercicios con letras y matrices cuadradas, calculo determinante de la matriz de coeficiente:

$$\begin{vmatrix} 1 & k & -1 \\ -1 & 1 & k^2 \\ 1 & k & k - 2 \end{vmatrix} = 1 \cdot \begin{vmatrix} 1 & k^2 \\ k & k - 2 \end{vmatrix} + (-1) \cdot (-1)^3 \begin{vmatrix} k & -1 \\ k & k - 2 \end{vmatrix} + (1) \cdot (-1)^4 \begin{vmatrix} k & -1 \\ 1 & k^2 \end{vmatrix}$$
$$= k^2 - 1 = 0 \Leftrightarrow k = 1 \quad \text{o} \quad k = -1$$

Por lo tanto sé que para que el sistema no tenga solución única debe ocurrir que:

$$k=1$$
 o  $k=-1$ 

Ahora hay que probar a mano con cada valor de k para ver en cada caso si el sistema queda indeterminado o incompatible

Si k = 1:

$$\begin{pmatrix} 1 & 1 & -1 & 1 \\ -1 & 1 & 1^2 & -1 \\ 1 & 1 & 1-2 & -2 \end{pmatrix} \begin{array}{c} F_2 + F_1 \to F_2 \\ F_3 - F_1 \to F_3 \end{array} \begin{pmatrix} 1 & 1 & -1 & 1 \\ 0 & 2 & 0 & 0 \\ \hline 0 & 0 & 0 & -3 \end{pmatrix}$$

No hay solución con k=1

Si k = -1:

$$\begin{pmatrix} 1 & -1 & -1 & 1 \\ -1 & 1 & (-1)^2 & -1 \\ 1 & -1 & -1 - 2 & -2 \end{pmatrix} \begin{array}{c} F_2 + F_1 \to F_2 \\ F_3 - F_1 \to F_3 \end{array} \begin{pmatrix} 1 & -1 & -1 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & -2 & -4 & -1 \end{pmatrix} \bigstar^1$$

Habrá infinitas soluciones con k = -1

(b) El sistema homogéneo asociado en el caso k = -1:

$$\begin{cases} x_1 + -1x_2 - x_3 &= 0 \\ -x_1 + x_2 + (-1)^2 x_3 &= 0 \\ x_1 + -1x_2 + (-1 - 2)x_3 &= 0 \end{cases}$$

Utilizando la triangulación de antes  $(\star^1)$  el sistema quedaría así:

$$\begin{cases} x_1 - x_2 - x_3 &= 0 \\ -2x_2 - 4x_3 &= 0 \end{cases} \Leftrightarrow x = \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{pmatrix} = x_3 \cdot \begin{pmatrix} -1 \\ -2 \\ 1 \end{pmatrix}$$

Dale las gracias y un poco de amor  $\heartsuit$  a los que contribuyeron! Gracias por tu aporte:

👸 naD GarRaz 😯

Ejercicio 3. O... hay que hacerlo!

Si querés mandá la solución o al grupo de Telegram  $rac{1}{2}$ , o mejor aún si querés subirlo en IATEXo una pull request al  $rac{1}{2}$ 

**Ejercicio 4.** Encontrar los coeficientes de la parábola  $y = ax^2 + bx + c$  que pasa por los puntos (1,1),(2,2) y (3,0). Verificar el resultado obtenido usando Python  $\clubsuit$ . Graficar los puntos y la parábola aprovechando el siguiente código:

```
import numpy as np
import matplotlib.pyplot as plt # librería para graficar.

# ...
# Acá , crear la matriz y resolver el sistema para calcularl a , b y c.
# ...

xx = np.array([1, 2, 3])
yy = np.array([1, 2, 0])

x = np.linspace(0, 4, 100) # genera100 puntos equiespaciados entre 0 y 4.
f = lambda t: a * t**2 + b * t + c # esto genera una función f de t.
plt.plot(xx, yy, "*")
plt.plot(x, f(x))
plt.show()
```

Hay que armar la matriz para luego resolverla:

$$\begin{cases} y(1) = a \cdot 1^2 + b \cdot 1 + c = 1 \\ y(2) = a \cdot 2^2 + b \cdot 2 + c = 2 \\ y(3) = a \cdot 3^2 + b \cdot 3 + c = 0 \end{cases}$$

El sistema a resolver en forma matricial:

$$\begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 4 & 2 & 1 \\ 9 & 3 & 1 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} a \\ b \\ c \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 0 \end{pmatrix}$$

Ampliamos la matriz de coeficientes:

$$\begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 & 1 \\ 4 & 2 & 1 & 2 \\ 9 & 3 & 1 & 0 \end{pmatrix} \iff \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 & 1 \\ 0 & 1 & \frac{3}{2} & 1 \\ 0 & 0 & 1 & -3 \end{pmatrix} \implies \begin{cases} a = -\frac{3}{2} \\ b = \frac{11}{2} \\ c = -3 \end{cases}$$

La parábola queda:

$$y = -\frac{3}{2}x^2 + \frac{11}{2}x - 3$$

 $\Delta$  Si hacés un copy paste de este código debería funcionar lo más bien  $\Delta$ 

```
import numpy as np
import matplotlib.pyplot as plt
# Matriz del ejercicio
A = [[1, 1, 1], [4, 2, 1], [9, 3, 1]]
b = [1, 2, 0]
# Resuelvo el sistema A x = b, y lo devuelvo en
# las variables con los nombres adecuados
a, b, c = np.linalg.solve(A, b)
xx = np.array([1, 2, 3])
yy = np.array([1, 2, 0])
x = np.linspace(0, 4, 100) # general00 puntos equiespaciados entre 0 y 4.
f = lambda t: a * t**2 + b * t + c
plt.plot(xx, yy, "*")
plt.plot(x, f(x))
plt.show()
Dale las gracias y un poco de amor 💛 a los que contribuyeron! Gracias por tu
```

Ejercicio 5. Encontrar un sistema de generadores para los siguientes espacios vectoriales:

- (a)  $\{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 : x + y z = 0; \ x y = 0\}$
- (b)  $\left\{ \mathbf{A} \in \mathbb{C}^{3 \times 3} : \mathbf{A} = -\mathbf{A}^t \right\}$

👸 naD GarRaz 🞧

aporte:

- (c)  $\{\mathbf{A} \in \mathbb{R}^{3\times 3} : tr(\mathbf{A}) = 0\}$
- (d)  $\{x \in \mathbb{C}^4 : x_1 + x_2 ix_4 = 0; ix_1 + (1+i)x_2 x_3 = 0\}$

- (a) (1, 1, 2)
- (b) Describo a  $\mathbf{A}$  y a  $-\mathbf{A}^t$  como :

$$\mathbf{A} = \{a_{ij} \in \mathbb{C} : 1 \le i, j \le 3\}$$
 y  $-\mathbf{A}^t = \{-a_{ji} \in \mathbb{C} : 1 \le i, j \le 3\}$ 

O escrito en idioma humano:

$$\mathbf{A} = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & a_{13} \\ a_{21} & a_{12} & a_{23} \\ a_{31} & a_{32} & a_{33} \end{pmatrix} \quad \mathbf{y} \quad \mathbf{A}^T = \begin{pmatrix} -a_{11} & -a_{21} & -a_{31} \\ -a_{12} & -a_{22} & -a_{32} \\ -a_{13} & -a_{23} & -a_{33} \end{pmatrix}$$

Entonces los elementos de la diagonal no se mueven, solo cambian de signo, mientas que los elementos fuera de la diagonal tienen esa reflexión respecto a la diagonal:

$$a_{ij} \stackrel{?}{=} -a_{ji} \Leftrightarrow a_{ij} = \begin{cases} 0 & \text{si} \quad i = j \\ -a_{ji} & \text{si} \quad i \neq j \end{cases}$$

Estoy buscando algo de la pinta:

$$\begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & a_{13} \\ a_{21} & a_{12} & a_{23} \\ a_{31} & a_{32} & a_{33} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 & -a_{21} & -a_{31} \\ a_{21} & 0 & -a_{32} \\ a_{31} & a_{32} & 0 \end{pmatrix} = a_{21} \cdot \begin{pmatrix} 0 & -1 & 0 \\ 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} + a_{31} \cdot \begin{pmatrix} 0 & 0 & -1 \\ 0 & 0 & 0 \\ 1 & 0 & 0 \end{pmatrix} + a_{32} \cdot \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & -1 \\ 0 & 1 & 0 \end{pmatrix} + a_{32} \cdot \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & -1 \\ 0 & 1 & 0 \end{pmatrix}$$

El conjunto de generadores buscado:

$$\left\langle \left(\begin{array}{ccc} 0 & -1 & 0 \\ 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{array}\right); \, \left(\begin{array}{ccc} 0 & 0 & -1 \\ 0 & 0 & 0 \\ 1 & 0 & 0 \end{array}\right); \, \left(\begin{array}{ccc} 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & -1 \\ 0 & 1 & 0 \end{array}\right) \right\rangle$$

(c) ... hay que hacerlo!

Si querés mandá la solución → al grupo de Telegram 3, o mejor aún si querés subirlo en IATrX→ una pull request al

(d) have any baserle!

Si querés mandá la solución  $\rightarrow$  al grupo de Telegram  $\sqrt{2}$ , o mejor aún si querés subirlo en IATEX $\rightarrow$  una pull request al

Dale las gracias y un poco de amor 💙 a los que contribuyeron! Gracias por tu

aporte:
8 naD GarRaz

Ejercicio 6. O... hay que hacerlo!

Si querés mandá la solución → al grupo de Telegram , o mejor aún si querés subirlo en IATEX→ una pull request al

**Ejercicio 7.** Hallar un sistema de generadores para  $S \cap T$  y para S+T como subespacios de V, y determinar si la suma es directa en cada uno de los siguientes casos:

(a) 
$$V = \mathbb{R}^3$$
,  $S = \{(x, y, z) : 3x - 2y + z = 0\}$  y  $T = \{(x, y, z) : x + z = 0\}$ .

(b) 
$$V = \mathbb{R}^3$$
,  $S = \{(x, y, z) : 3x - 2y + z = 0, x - y = 0\}$  y  $T = \langle (1, 1, 0), (5, 7, 3) \rangle$ .

(c) 
$$V = \mathbb{R}^3$$
,  $S = \langle (1, 1, 3), (1, 3, 5), (6, 12, 24) \rangle$  y  $T = \langle (1, 1, 0), (3, 2, 1) \rangle$ .

(d) 
$$V = \mathbb{R}^{3\times3}$$
,  $S = \{(x_{ij})/x_{ij} = x_{ji} \ \forall i,j\}$  y  $T = \{(x_{ij})/x_{11} + x_{12} + x_{13} = 0\}$ .

(e) 
$$V = \mathbb{C}^3$$
,  $S = \langle (i, 1, 33 - i), (4, 1 - i, 0) \rangle$  y  $T = \{ (x \in \mathbb{C}^3) : (1 - i)x_1 - 4x_2 + x_3 = 0 \}$ .

(a) ... hay que hacerlo!

Si querés mandá la solución  $\rightarrow$  al grupo de Telegram  $\bigcirc$ , o mejor aún si querés subirlo en IATEX $\rightarrow$  una pull request al  $\bigcirc$ 

(b) ... hay que hacerlo!

Si querés mandá la solución  $\rightarrow$  al grupo de Telegram  $\boxed{3}$ , o mejor aún si querés subirlo en IATEX  $\rightarrow$  una pull request al  $\boxed{3}$ 

(c) ... hay que hacerlo!

Si querés mandá la solución  $\rightarrow$  al grupo de Telegram  $\bigcirc$ , o mejor aún si querés subirlo en IATEX  $\rightarrow$  una pull request al  $\bigcirc$ 

(d) S es un subespacios describiendo matrices sim'etricas, es decir que  $A=A^T$  y T el subespacio con matrices de traza 0, es decir,  $\sum t_{ii}=0$ . Escrito esto un poco más en extensión:

$$S = \begin{pmatrix} s_{11} & s_{12} & s_{13} \\ s_{12} & s_{22} & s_{23} \\ s_{13} & s_{23} & s_{33} \end{pmatrix} \quad \text{y} \quad T = \begin{pmatrix} -(t_{22} + t_{33}) & t_{12} & t_{13} \\ t_{21} & t_{22} & t_{23} \\ t_{31} & t_{32} & t_{33} \end{pmatrix} \implies S \cap T = \begin{pmatrix} -(x_{22} + x_{33}) & x_{12} & x_{13} \\ x_{12} & x_{22} & x_{23} \\ x_{13} & x_{23} & x_{33} \end{pmatrix}$$

En la última matriz tengo algo que cumple ambas condiciones de las descripciones por comprensión de los subespacios S y T. El sistema de generadores buscado para la intersección:

$$S \cap T = \left\langle \left( \begin{array}{ccc} -1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{array} \right); \, \left( \begin{array}{ccc} -1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{array} \right); \, \left( \begin{array}{ccc} 0 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{array} \right); \, \left( \begin{array}{ccc} 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 \\ 1 & 0 & 0 \end{array} \right); \, \left( \begin{array}{ccc} 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 0 \end{array} \right) \right\rangle$$

La suma de estos subespacios tiene pinta de ser todo  $\mathbb{R}^{3\times3}$  a ver que onda la dimensión:

$$\dim(S+T) = \dim(S) + \dim(T) - \dim(S \cap T) = 6 + 8 - 5 = 9$$

Tuqui.

(e) ... hay que hacerlo!

Si querés mandá la solución o al grupo de Telegram  $\overline{f d}$ , o mejor aún si querés subirlo en IAT $_{
m E}$ Xo una pull request al f Q

Dale las gracias y un poco de amor  $\stackrel{\checkmark}{\lor}$  a los que contribuyeron! Gracias por tu aporte:

👸 naD GarRaz 🞧

**Ejercicio 8.** Determinar todos los  $k \in \mathbb{R}$  para los cuales:

(a)  $\langle (-2,1,6), (3,0,-8) \rangle = \langle (1,k,2k), (-1,-1,k^2-2), (1,1,k) \rangle$ .

(b)  $S \cap T = \langle (0,1,1) \rangle$  siendo  $S = \{x \in \mathbb{R} : x_1 + x_2 - x_3 = 0\}$  y  $T = \langle (1,k,2), (-1,2,k) \rangle$ .

(a) Lo primero que quiero hacer es que los generadores sean linealmente independientes y porque me gusta determinantes ©:

$$\begin{vmatrix} 1 & k & 2k \\ -1 & -1 & k^2 - 2 \\ 1 & 1 & k \end{vmatrix} F_2 + F_3 \to F_3 \begin{vmatrix} 1 & k & 2k \\ -1 & -1 & k^2 - 2 \\ 0 & 0 & k^2 + k - 2 \end{vmatrix} = (-1)^6 \cdot (k^2 + k - 2) \cdot \begin{vmatrix} 1 & k \\ -1 & -1 \end{vmatrix} = (k^2 + k - 2) \cdot (-1 + k) = 0$$

$$\Leftrightarrow k \in \{-2, 1\}$$

Así me saco el tema de las k de encima, pero bueh todavía no se termina:

$$\langle (-2,1,6), (3,0,-8) \rangle \stackrel{?}{=} \left\{ \begin{array}{l} \langle (1,-2,-4), (-1,-1,2), (1,1,-2) \rangle = \langle (1,-2,-4), (1,1,-2) \rangle & \text{si} \quad k=-2, \\ \langle (1,1,2), (-1,-1,-1), (1,1,1) \rangle = \langle (1,1,2), (1,1,1) \rangle & \text{si} \quad k=1, \\ \langle (1,1,2), (-1,-1,-1), (1,1,1) \rangle = \langle (1,1,2), (1,1,1) \rangle & \text{si} \quad k=1, \\ \langle (1,1,2), (-1,-1,-1), (1,1,1) \rangle = \langle (1,1,2), (1,1,1) \rangle & \text{si} \quad k=-2, \\ \langle (1,1,2), (-1,-1,-1), (1,1,1) \rangle = \langle (1,1,2), (1,1,1) \rangle & \text{si} \quad k=-2, \\ \langle (1,1,2), (-1,-1,-1), (1,1,1) \rangle = \langle (1,1,2), (1,1,1) \rangle & \text{si} \quad k=-2, \\ \langle (1,1,2), (-1,-1,-1), (1,1,1) \rangle = \langle (1,1,2), (1,1,1) \rangle & \text{si} \quad k=-2, \\ \langle (1,1,2), (-1,-1,-1), (1,1,1) \rangle = \langle (1,1,2), (1,1,1) \rangle & \text{si} \quad k=-2, \\ \langle (1,1,2), (-1,-1,-1), (1,1,1) \rangle = \langle (1,1,2), (1,1,1) \rangle & \text{si} \quad k=-2, \\ \langle (1,1,2), (-1,-1,-1), (1,1,1) \rangle = \langle (1,1,2), (1,1,1) \rangle & \text{si} \quad k=-2, \\ \langle (1,1,2), (-1,-1,-1), (1,1,1) \rangle = \langle (1,1,2), (1,1,1) \rangle & \text{si} \quad k=-2, \\ \langle (1,1,2), (-1,-1,-1), (1,1,1) \rangle = \langle (1,1,2), (1,1,1) \rangle & \text{si} \quad k=-2, \\ \langle (1,1,2), (-1,-1,-1), (1,1,1) \rangle = \langle (1,1,2), (1,1,1) \rangle & \text{si} \quad k=-2, \\ \langle (1,1,2), (-1,-1,-1), (1,1,1) \rangle & \text{si} \quad k=-2, \\ \langle (1,1,2), (-1,-1,-1), (1,1,1) \rangle & \text{si} \quad k=-2, \\ \langle (1,1,2), (1,1,1) \rangle & \text{si} & \text{si} \quad k=-2, \\ \langle (1,1,2), (1,1,1) \rangle & \text{si} &$$

Para que los los subespacios sean iguales, por ejemplo podría ver si se intersectan en todos sus elementos. Voy a buscar la expresión por comprensión de  $\langle (-2,1,6), (3,0,-8) \rangle$ :

$$\begin{pmatrix} -2 & 3 & x_1 \\ 1 & 0 & x_2 \\ 6 & -8 & x_3 \end{pmatrix} F_1 \leftrightarrow F_2 \begin{pmatrix} 1 & 0 & x_2 \\ -2 & 3 & x_1 \\ 6 & -8 & x_3 \end{pmatrix} F_2 + 2F_1 \to F_2 \begin{pmatrix} 1 & 0 & x_2 \\ -2 & 3 & x_1 \\ 6 & -8 & x_3 \end{pmatrix} F_3 - 6F_1 \to F_3 \begin{pmatrix} 1 & 0 & x_2 \\ 0 & 3 & x_1 + 2x_2 \\ 0 & -8 & x_3 - 6x_2 \end{pmatrix} F_3 + 8F_2 \to F_3 \begin{pmatrix} 1 & 0 & x_2 \\ 0 & 1 & \frac{1}{3}x_1 + \frac{2}{3}x_2 \\ 0 & -8 & x_3 - 6x_2 \end{pmatrix} F_3 + 8F_2 \to F_3 \begin{pmatrix} 1 & 0 & x_2 \\ 0 & 1 & \frac{1}{3}x_1 + \frac{2}{3}x_2 \\ 0 & 0 & \frac{8}{3}x_1 - \frac{2}{3}x_2 + x_3 \end{pmatrix}$$

Dado que ese sistema no puede dar un absurdo, porque el subespacio claramente no es  $\varnothing$  se debe cumplir:

$$\langle (-2,1,6), (3,0,-8) \rangle = \{ x \in \mathbb{R}^3 : 8x_1 - 2x_2 + 3x_3 = 0 \} \star^{1}$$

Encontrar la intersección ahora es fácil:

Caso con k = -2:

$$(a+b, -2a+b, -4a-2b) \xrightarrow{\text{meto en}} 8(a+b) - 2(-2a+b) + 3(-4a-2b) = 0 \ \forall a \ y \ b \in \mathbb{K}$$

Los subespacios son iguales con k = -2

Caso con k = 1:

$$(a+b, a+b, 2a+b) \xrightarrow{\text{meto en}} 8(a+b) - 2(a+b) + 3(2a+b) = 0 \Leftrightarrow b = -\frac{4}{3}a$$

Los subespacios tienen intersección pero no son iguales

Concluímos que el único valor de k para el cual los subespacios son iguales es:

$$k = -2$$

(b) ... hay que hacerlo!

Si querés mandá la solución  $\rightarrow$  al grupo de Telegram  $\bigcirc$ , o mejor aún si querés subirlo en IATEX $\rightarrow$  una pull request al  $\bigcirc$ .

Dale las gracias y un poco de amor  $\heartsuit$  a los que contribuyeron! Gracias por tu aporte:

🞖 naD GarRaz 🞧

**Ejercicio 9.** Sean S y T subespacios de un K-espacio vectorial V. Probar que  $S \cup T$  es un subespacio de V si y solo si  $S \subseteq T$  o  $T \subseteq S$ .

Hay que probar que:

 $S \cup T$  es subespacio  $\Leftrightarrow S \subseteq T \vee T \subseteq S$ 

CONSULTAR, no me cierra el enunciado

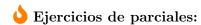
Ejercicio 10. ② hay que hacerlo! ☺ Si querés mandá la solución → al grupo de Telegram ②, o mejor aún si querés subirlo en IATEX→ una pull request al •.
Ejercicio 11. ② hay que hacerlo! ☺️ Si querés mandá la solución → al grupo de Telegram ②, o mejor aún si querés subirlo en IATEX→ una pull request al •••••••••••••••••••••••••••••••••••
Ejercicio 12. ② hay que hacerlo! ☺️ Si querés mandá la solución → al grupo de Telegram ②, o mejor aún si querés subirlo en IATEX→ una pull request al ♠.
Ejercicio 13. ② hay que hacerlo! ☺️ Si querés mandá la solución → al grupo de Telegram ②, o mejor aún si querés subirlo en IATEX→ una pull request al ♠.
Ejercicio 14. ② hay que hacerlo! ☺️ Si querés mandá la solución → al grupo de Telegram ☑, o mejor aún si querés subirlo en IATEX→ una pull request al ☑.
Ejercicio 15. ② hay que hacerlo! ☺️ Si querés mandá la solución → al grupo de Telegram ②, o mejor aún si querés subirlo en IATEX→ una pull request al ♠
Ejercicio 16. ② hay que hacerlo! ☺️ Si querés mandá la solución → al grupo de Telegram ☑, o mejor aún si querés subirlo en IATEX→ una pull request al ☑.
Ejercicio 17. ② hay que hacerlo! ☺️ Si querés mandá la solución → al grupo de Telegram ②, o mejor aún si querés subirlo en IATEX→ una pull request al ♠.
Ejercicio 18. ② hay que hacerlo! ☺️ Si querés mandá la solución → al grupo de Telegram ②, o mejor aún si querés subirlo en IATEX→ una pull request al ♀️.
Ejercicio 19. ② hay que hacerlo! ☺️ Si querés mandá la solución → al grupo de Telegram ②, o mejor aún si querés subirlo en IATEX→ una pull request al ♀️.

Si querés mandá la solución  $\rightarrow$  al grupo de Telegram  $\bigcirc$ , o mejor aún si querés subirlo en IAT $_{\rm E}$ X $\rightarrow$  una pull request al  $\bigcirc$ .

Ejercicio 20. O... hay que hacerlo!

Ejercicio 21. O... hay que hacerlo!

Si querés mandá la solución  $\rightarrow$  al grupo de Telegram  $\bigcirc$ , o mejor aún si querés subirlo en IAT $_{\rm E}$ X $\rightarrow$  una pull request al  $\bigcirc$ .



ullet1. ullet... hay que hacerlo! ullet Si querés mandá la solución o al grupo de Telegram ullet0, o mejor aún si querés subirlo en IATEXo una pull request al ullet0.