

```
In [ ]: import graphviz as gv
```

Recorrido en Profundidad Limitada (DLS)

Mediante este tipo de recorrido logramos:

- Limitar la profundidad máxima de una ruta para la búsqueda por profundidad (DFS)
- Establecer un límite sin conocer mucho sobre el espacio de estados.
- Obtener un resultado que puede no ser completa ni óptima:
 - Un límite muy pequeño puede no contener la solución.
 - Un límite muy grande puede contener muchas soluciones no óptimas.

Funcion DLS

```
In [ ]: def dls(G, s, L):  
    n = len(G)  
    visited = [False]*n  
    path = [-1]*n  
  
    def _dls(u, L):  
        if L > 0 and not visited[u]:  
            visited[u] = True  
            for v in G[u]:  
                if not visited[v]:  
                    path[v] = u  
                    _dls(v, L - 1)  
  
    _dls(s, L)  
    return path
```

Creamos una función para dibujar el grafo utilizando la libreria gv, indicando si ser un grafo dirigido o no. Si le pasamos una lista con una ruta, debera colorear dicha ruta (path).

```
In [ ]: def drawG_al(G, directed=False, weighted=False, path=[], layout="sfdp"):  
    graph = gv.Digraph("di-anyname") if directed else gv.Graph("anyname")  
    graph.graph_attr["layout"] = layout  
    graph.edge_attr["color"] = "gray"  
    graph.node_attr["color"] = "orangered"  
    graph.node_attr["width"] = "0.1"  
    graph.node_attr["height"] = "0.1"  
    graph.node_attr["fontsize"] = "8"  
    graph.node_attr["fontcolor"] = "mediumslateblue"  
    graph.node_attr["fontname"] = "monospace"  
    graph.edge_attr["fontsize"] = "8"  
    graph.edge_attr["fontname"] = "monospace"  
    n = len(G)  
    added = set()  
    for v, u in enumerate(path):  
        if u != -1:  
            if weighted:
```

```

        for vi, w in G[u]:
            if vi == v:
                break
            graph.edge(str(u), str(v), str(w), dir="forward", penwidth="2", color="orange")
        else:
            graph.edge(str(u), str(v), dir="forward", penwidth="2", color="orange")
            added.add(f"{u},{v}")
            added.add(f"{v},{u}")
    for u in range(n):
        for edge in G[u]:
            if weighted:
                v, w = edge
            else:
                v = edge
            draw = False
            if not directed and not f"{u},{v}" in added:
                added.add(f"{u},{v}")
                added.add(f"{v},{u}")
                draw = True
            elif directed and not f"{u},{v}" in added:
                added.add(f"{u},{v}")
                draw = True
            if draw:
                if weighted:
                    graph.edge(str(u), str(v), str(w))
                else:
                    graph.edge(str(u), str(v))
    return graph

```

Generamos una LA segun el siguiente texto:

```

In [ ]: %%file 04a.la
1 4
-
-
2 6 17
7
2
10
0 8
4
8
-
8 14
16
9 17
15
11 17
15 17
13

```

Writing 04a.la

Cargamos la LA generada desde el archivo 04a.la a un arreglo tipo numpy en la variable G

```

In [ ]: with open("04a.la") as f:
    G = []
    for line in f:
        if line == "-\n":

```

```
G.append([])
else:
    G.append([int(x) for x in line.split()])

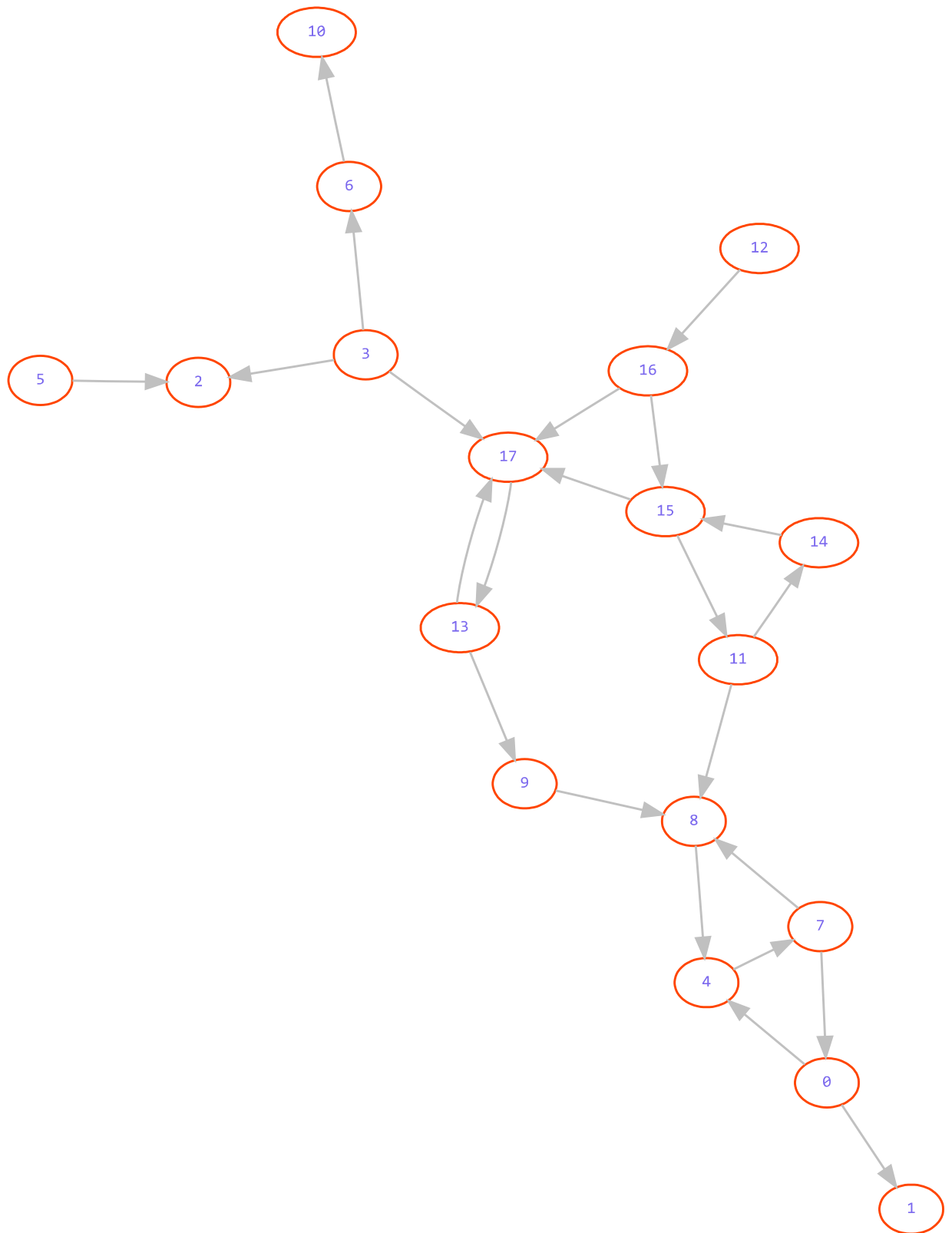
for x in G:
    print(x)
```

```
[1, 4]
[]
[]
[2, 6, 17]
[7]
[2]
[10]
[0, 8]
[4]
[8]
[]
[8, 14]
[16]
[9, 17]
[15]
[11, 17]
[15, 17]
[13]
```

Visualizamos el grafo dirigido de la lista G

```
In [ ]: drawG_al(G, directed=True, layout="neato")
```

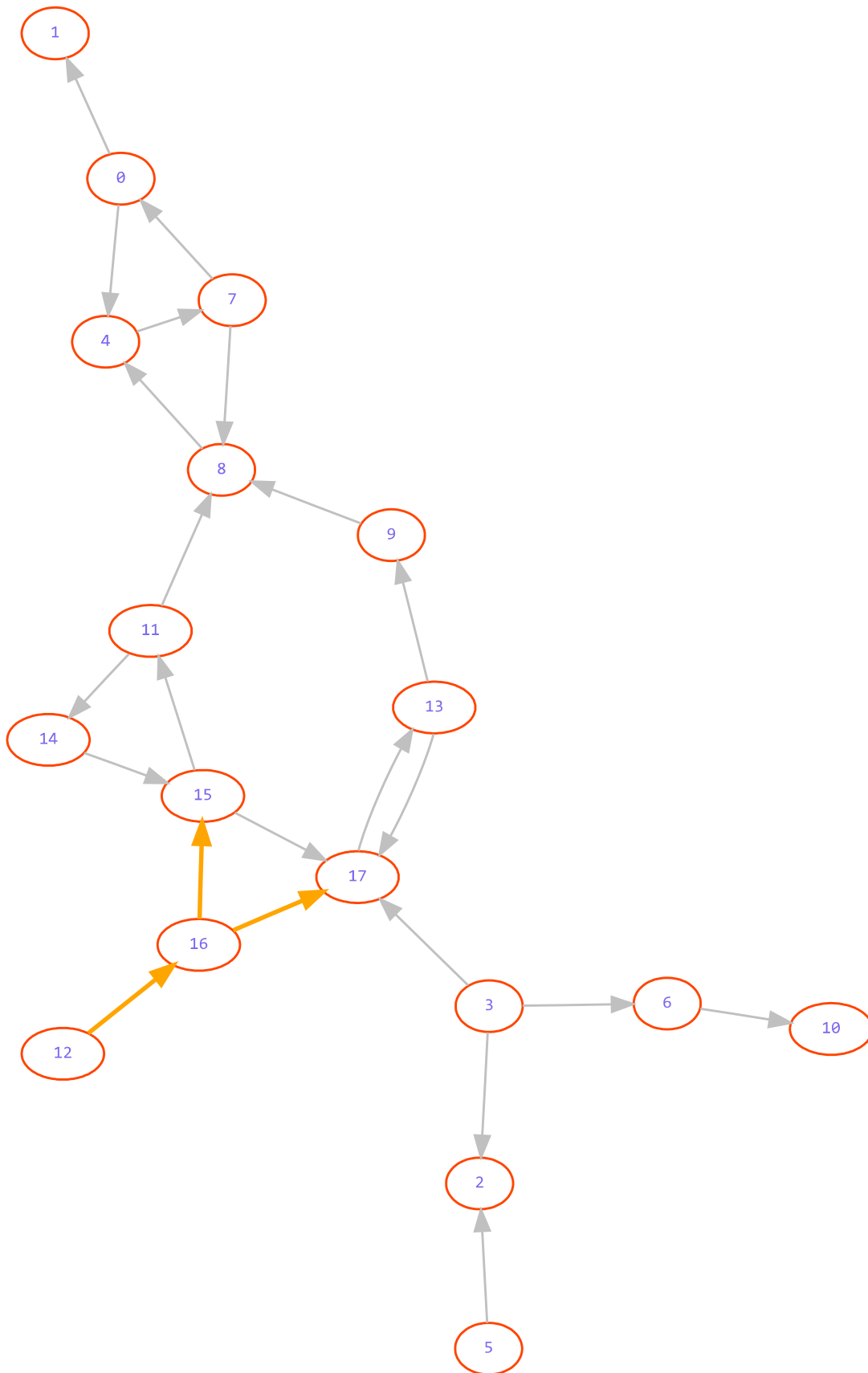
Out[]:



Hacemos una búsqueda en profundidad limitada (DLS) del grafo dirigido G partiendo del nodo 12 y 2 niveles de profundidad.

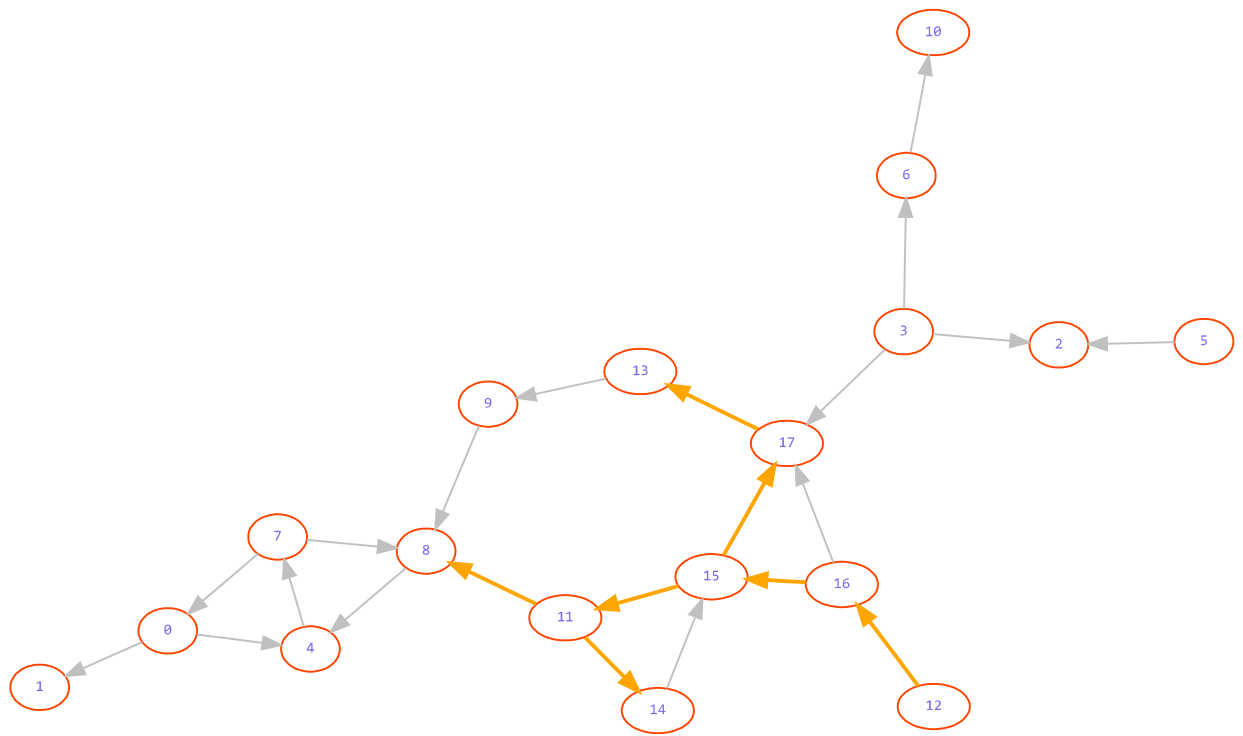
```
In [ ]: path = dls(G, 12, 2)
drawG_al(G, directed=True, path=path, layout="neato")
```

Out[]:



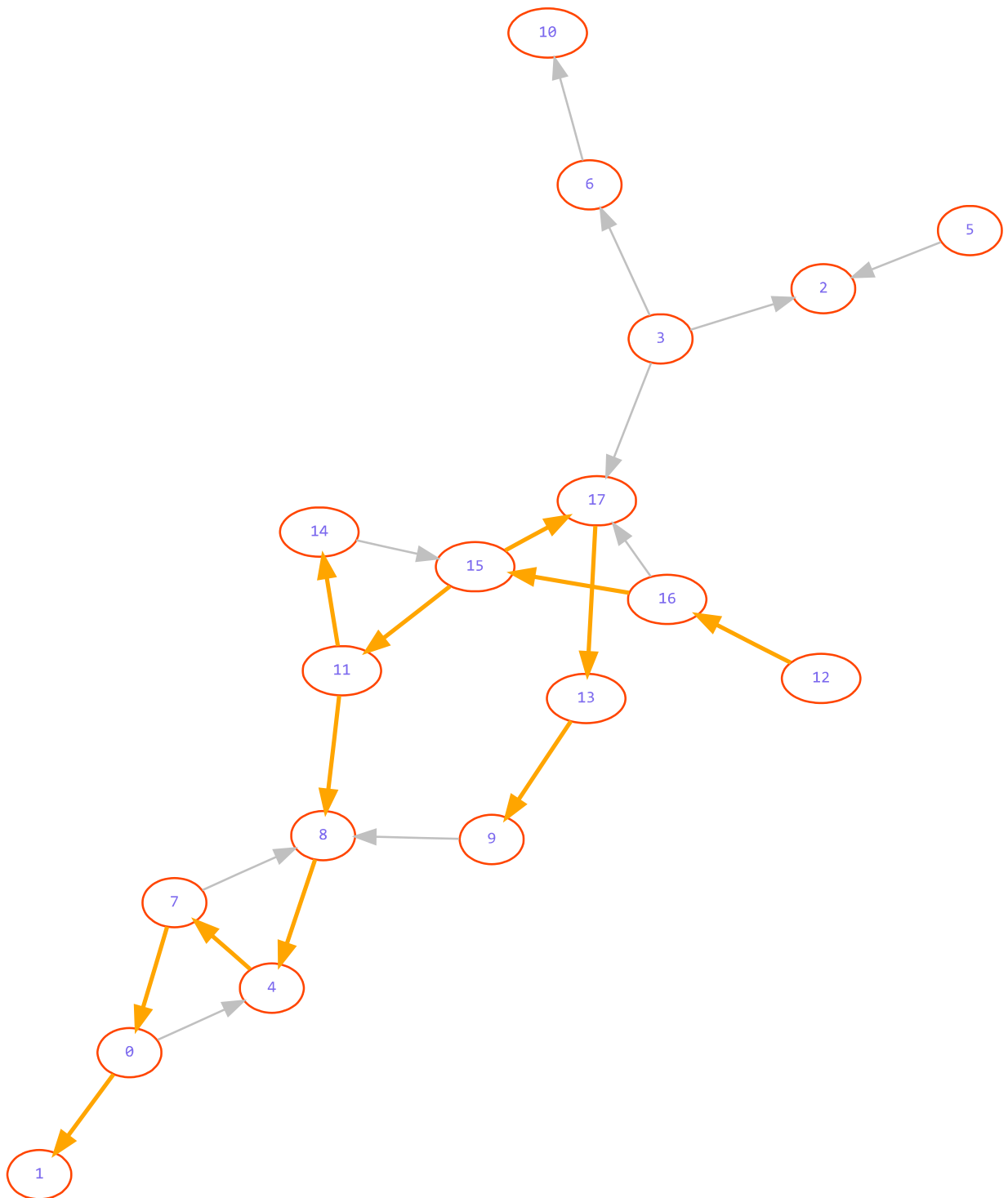
```
In [ ]: path = dls(G, 12, 4)
drawG_al(G, directed=True, path=path, layout="neato")
```

Out[]:



```
In [ ]: path = dls(G, 12, 100)
drawG_al(G, directed=True, path=path, layout="neato")
```

Out[]:



Recorrido en Profundidad Iterativa (IDS)

Mediante este tipo de recorrido logramos:

- Eliminar la dificultad de elegir un límite adecuado de profundidad en el DLS.
- Probar todos los límites de profundidad posibles, primero la profundidad 0, luego la 1, luego la 2, etc.
- Combinar las ventajas de las búsquedas por profundidad y por amplitud.

Funcion IDS

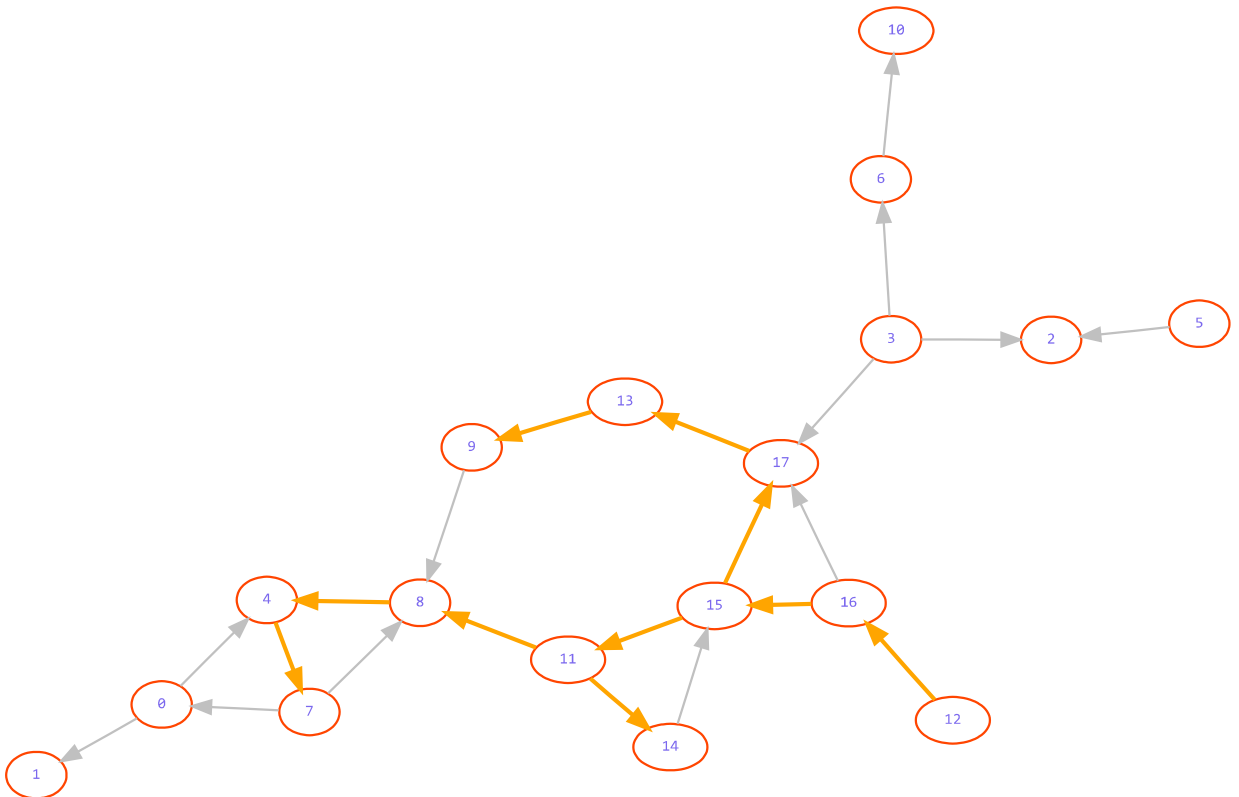
```
In [ ]: def ids(G, start, target):  
        n = len(G)  
        for limit in range(n):  
            path = dls(G, start, limit)  
            if path[target] != -1:  
                break  
        return path
```

Obtenemos un trayecto (ruta) del grafo dirigido G, iniciando del nodo 12 y finalizando en el 7.
Luego visualizamos en color naranja el recorrido interactivo.

```
In [ ]: path = ids(G, start=12, target=7)  
print(path)  
drawG_al(G, directed=True, path=path, layout="neato")
```

```
[-1, -1, -1, -1, 8, -1, -1, 4, 11, 13, -1, 15, -1, 17, 11, 16, 12, 15]
```

Out[]:

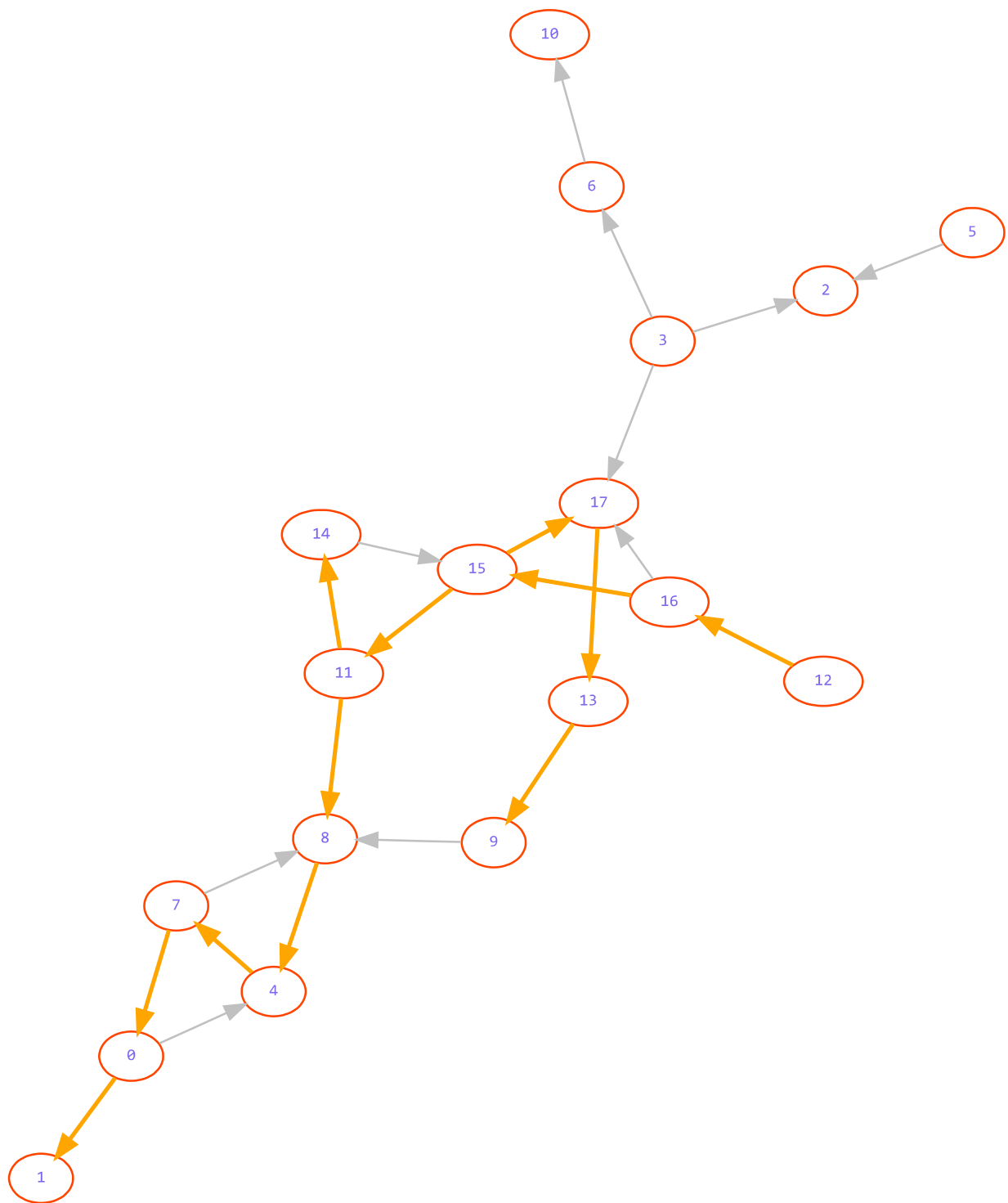


Obtenemos un trayecto (ruta) del grafo dirigido G, iniciando del nodo 12 y finalizando en el 10.
Luego visualizamos en color naranja el recorrido interactivo.

```
In [ ]: path = ids(G, start=12, target=10)  
print(path)  
drawG_al(G, directed=True, path=path, layout="neato")
```

```
[7, 0, -1, -1, 8, -1, -1, 4, 11, 13, -1, 15, -1, 17, 11, 16, 12, 15]
```


Out[]:



In []: