

Σχολή Ηλεκτρολόγων Μηχανικών και Μηχανικών Υπολογιστών

Συστήματα Μικροϋπολογιστών [Ροή Υ]

3^η Ομάδα Ασκήσεων

Αμπατζή Ναυσικά <031 17 198>

Δημήτρης Δήμος <031 17 165>

6° Εξάμηνο

Μάιος 2020

1η και 2η Άσκηση

Στον προσομοιωτή του εκπαιδευτικού προγράμματος μLab αναπτύχθηκαν τα πρόγραμματα group3.ex1.8085 και group3.ex2.8085 σε assembly, τέτοια ώστε να πληρούν τα ζητούμενα των αντίστοιχων εκφωνήσεων. Οι κώδικες βρίσκονται στο συμπιεσμένο αρχείο που παραδώθηκε και περιλαμβάνουν διευκρυνιστικά σχόλια αναφορικά με τις επιμέρους λειτουργίες που επιτελούν οι υπορουτίνες προκειμένου να επιτευχθεί το επιθυμητό αποτέλεσμα.

3η Άσκηση

```
(\alpha)
INR16 MACRO ADDR
      PUSH PSW
      PUSH H
      LXI H, ADDR ; (H)(L) = ADDR
      INR M
                  ;((H)(L)) = (ADDR) + 1
                  ; αν δεν έχουμε υπερχείλιση τότε τέλος
      JNZ END
      INX H
                  ; αλλιώς, (H)(L) = ADDR + 1
                  ;((H)(L)) = (ADDR+1) + 1
      INR M
END: POPH
      POP PSW
ENDM
(β)
FILL MACRO ADDR, K
      PUSH PSW
      PUSH H
      MOV A,K
                 ; (A) = μήκος
      LXI H,ADDR ; (H)(L) = διεύθυνση
L1:
      MOV M,A
                  ; μνήμη <= (Α)
      INX H
                  ; επόμενη θέση μνήμης
      DCR A
                  ; μείωση μήκους
                  ; αν δεν τελείωσε το μήκος, επανάλαβε
      JNZ L1
      POP H
      POP PSW
```

ENDM

(y)

RHLR MACRO Q, R

PUSH PSW

MOVA, R; (A) <= (R)

RAL ; αριστερά περιστροφή A: LSB(A) = CY και CY = MSB(A)

 $MOV R, A ; (R) \leq (A)$

MOVA, Q; $(Q) \leftarrow (A)$

RAL ; αριστερά περιστροφή A: LSB(A) = πρώην MSB(R) και CY = MSB(Q)

 $MOVQ, A ; (Q) \le (A)$

POP PSW

ENDM

4η Άσκηση

Η δοθείσα διακοπή είναι **hardware διακοπή** και αν στο πρόγραμμα υπάρχει η κατάλληλη μάσκα για αυτή την διακοπή και η εντολή ενεργοποίησης διακοπών **ΕΙ**, τότε όταν αυτή συμβεί θα προκαλέσει διακοπή της "φυσιολογικής" ροής του προγράμματος και θα επιβάλλει την εξυπηρέτησή της με την εκτέλεση της αντίστοιχης Ρουτίνας Εξυπηρέτησης (ISR).

Πρόγραμμα πριν την διακοπή:

PC		ADDRESS	CONTENT	ENTOΛΗ	SP	ADDRESS	ΣΤΟΙΒΑ
0800H	\rightarrow	0800H	C3		1FF0H		<data></data>
		0801H	00	JMP 0900H		1FEDH	<data></data>
		0802H	09			1FEEH	<data></data>
		•••				1FEFH	<data></data>
		0900H	<content></content>	<εντολή>	\rightarrow	1FF0H	<data></data>

Όταν συμβεί η διακοπή RST 6.5, τότε:

Αρχικά, ολοκληρώνεται η εντολή που εκτελούνταν τη στιγμή που ενεργοποιήθηκε η είσοδος διακοπής. Δηλαδή, ολοκληρώνεται η εντολή JMP 0900H και δίνεται τιμή στο περιεχόμενο του καταχωρητή PC ίση με 0900H. Οπότε, το πρόγραμμα έρχεται σε αυτή την κατάσταση:

PC		ADDRESS	CONTENT	SP		ADDRESS	ΣΤΟΙΒΑ
0900H		0800H	C3	1FF0H			<data></data>
	•	0801H	00			1FEDH	<data></data>
		0802H	09			1FEEH	<data></data>
						1FEFH	<data></data>
	\rightarrow	0900H	<content></content>		\rightarrow	1FF0H	<data></data>

- Στη συνέχεια, απενεργοποιούνται όλες οι διακοπές.
- Σώζεται στη στοίβα ο PC. Έτσι, ο SP και η στοίβα έρχονται στην παρακάτω κατάσταση:

SP	_	ADDRESS	ΣΤΟΙΒΑ		
1FEEH			<data></data>		
		1FEDH	<data></data>		
	\rightarrow	1FEEH	00		
		1FEFH	09		
		1FFOH	<data></data>		

Στη συνέχεια, ο PC λαμβάνει τιμή $8 \cdot 6.5 = 52(dec) = 0034(hex)$ και δίνεται ο έλεγχος στην ρουτίνα εξυπηρέτησης της διακοπής.

PC		ADDRESS	CONTENT	SP		ADDRESS	ΣΤΟΙΒΑ
0034H	\rightarrow	0034H	<content></content>	1FEEH			
	'	0035H	<content></content>			1FEDH	<data></data>
		0036H	<content></content>		\rightarrow	1FEEH	00
						1FEFH	09
						1FF0H	<mark><data></data></mark>

Αφού, ολοκληρωθεί η ISR τότε επαναφέρεται από τη στοίβα η τιμή που είχε ο PC
 πριν συμβεί η διακοπή και το πρόγραμμα συνεχίζει την κανονική του ροή.

PC		ADDRESS	CONTENT	SP		ADDRESS	ΣΤΟΙΒΑ
0900H		0800H	C3	1FF0H			<data></data>
		0801H	00			1FEDH	<data></data>
		0802H	09			1FEEH	00
						1FEFH	09
	\rightarrow	0900H	<content></content>		\rightarrow	1FF0H	<data></data>

5η Άσκηση

; Κύριο πρόγραμμα

MAIN: MVI Α,0ΕΗ ; αρχικοποίηση της μάσκας διακοπών

SIM

LXI H,0000H ; αρχικοποίηση συσσωρευτή

MVI C,20H ; θέτω μετρητή (C) = 20H = 32 (dec)

ΕΙ ; ενεργοποίηση διακοπών

WAIT: ΜΟΥ Α,C ; βρόχος αναμονής μέχρι να διαβαστούν όλα τα δεδομένα, δηλαδή

CPI 00H ; μέχρι να μηδενιστεί ο C

JNZ WAIT

DI ; απενεργοποίηση διακοπών

DAD H ; υπολογισμός του μέσου όρου με ολίσθηση 4 θέσεων προς τα

DAD Η ; αριστερά του ζεύγους H-L. Αυτό επιτυγχάνεται με την πρόσθεση

DAD H ; του ζεύγους H-L τέσσερις φορές στον εαυτό του

DAD H

HLT

; Στη θέση 002CH υπάρχει εντολή JMP RST5.5 στη ρουτίνα εξυπηρέτησης

RST5.5: PUSH PSW

MOVA,C; (A) <= (C)

ANΙ 01Η ; απομόνωση του LSB του μετρητή. Αν αυτό

CPI 0 ; είναι 0, τότε τα bits εισόδου είναι τα 4 MSBs της λέξης εισόδου

JNZ GET_LSBS ; αλλιώς, θα είναι τα 4 LSBs

GET MSBS: IN 20H ; εισάγουμε τα 4 MSBs στον A (έστω $M_3M_2M_1M_0$)

ANI OFH ; απομονώνουμε τα ΑΟ έως Α3 (δηλ. τα ΧΟ έως Χ3)

RLC ; τα μετατοπίζουμε στις 4 MSB θέσεις με τέσσερις αριστερές

RLC ; περιστροφές

RLC

RI C

MVI D,00H ; μηδενίζουμε τον D

MOV E,A ; (E) <= (A). $T\omega\rho\alpha$ (D)(E) = 00000000 $M_3M_2M_1M_00000$

JMP END

GET_LSBS: IN 20H ; εισάγουμε τα 4 LSBs στον A (έστω $L_3L_2L_1L_0$)

ANI OFH ; απομονώνουμε τα ΑΟ έως Α3 (δηλ. τα ΧΟ έως Χ3)

ORA E ; A = A or E = $(0000 L_3L_2L_1L_0)$ or $(M_3M_2M_1M_00000) = M_3M_2M_1M_0L_3L_2L_1L_0$

MVI D,00H ; μηδενισμός (D)

MOV E,A ; (E) = $M_3M_2M_1M_0L_3L_2L_1L_0$

DAD D ; πρόσθεση στον συσσωρευτή

DCR C ; ελάττωση μετρητή

END: POP PSW

ΕΙ ; επανενεργοποίηση διακοπών

RET

Στο παραπάνω πρόγραμμα, η ρουτίνα εξυπηρέτησης της διακοπής διαβάζει ένα δεδομένο τεσσάρων bit και:

- αν αυτό αντιστοιχεί στα 4 MSB της λέξης εισόδου, τότε το σώζει στα 4 MSBs του καταχωρητή Ε.
- αν αυτό αντιστοιχεί στα 4 LSBs της λέξης εισόδου, τότε το τοποθετεί στα 4 LSB του Α και
 θέτει τα 4 MSBs του Α ίσα με τα MSBs του Ε. Ύστερα, προσθέτει το αποτέλεσμα στον αθροιστή.

Το κύριο πρόγραμμα, όταν ολοκληρωθούν και οι 32 αναγνώσεις, υπολογίζει τον μέσο όρο. Ως συσσωρευτής χρησιμοποιείται το ζεύγος H-L. Ο καταχωρητής C χρησιμοποιείται ως μετρητής για τις 32 αναγνώσεις. Κάθε 8bit δεδομένο που διαβάζεται τοποθετείται ως αριθμός των δύο byte (με το πιο σημαντικό byte μηδενισμένο) στο ζεύγος καταχωρητών D-E και στη συνέχεια προστίθεται στο ζεύγος H-L.

Για τον υπολογισμό του μέσου όρου απαιτείται η διαίρεση του διπλού καταχωρητή H-L με τον αριθμό $16 = 2^4$. Επειδή ο διαιρέτης είναι δύναμη του 2, το πηλίκο μπορεί να υπολογιστεί με δεξιά ολίσθηση κατά 4 θέσεις. Όπως φαίνεται στο παρακάτω σχήμα, το ίδιο μπορεί να επιτευχθεί με αριτερή ολίσθηση κατά 4 θέσεις μόνο που ο μέσος όρος αντί να βρεθεί στον καταχωρητή L μεταφέρεται στον καταχωρητή H.



Μετά την ολίσθηση ο καταχωρητής Η θα περιέχει το ακέραιο μέρος του αποτελέσματος, ενώ ο καταχωρητής L το κλασματικό μέρος, εκφρασμένο ως πολλαπλάσιο του 1/256.