

Práce se seznamy

Funkce pro zjištění prázdnosti seznamu

```
function LEmpty(L:TL):boolean;  
begin  
    First(L);  
    LEmpty:=not Active(L)  
end
```

Funkce pro zjištění délky jednosměrného seznamu.

```
function Length(L:TL):integer; (* délka seznamu *)  
var Count:integer;  
begin  
    Count:=0;  
    First(L); (* Nastavení prvního jako aktivního *)  
    while Active(L) do begin  
        Count:=Count+1;  
        succ(L)  
    end; (* while *)  
    Length:= Count  
end
```

Práce s jednosměrnými seznamy

```
ListInit    procedure ListInit (var L:TList);  
begin  
    L.Act:=nil;  
    L.Frst:=nil  
end; (* ListInit *)
```

```
InsertFirst procedure InsertFirst(var L:Tlist,El:TEl);  
var  
    UkPomEl:TUk;  
begin  
    new(UkPomEl); (* Vytvoření nového prvku *)  
    UkPomEl^.Data:=El; (* Nastavení datové složky *)  
    UkPomEl^.UkNasl:=L.Frst; (* Uk tam, kam začátek *)  
    L.Frst:=UkPomEl; (* Zač. ukazuje na nový prvek *)  
end; (* InsertFirst *)
```



```

procedure CopyList(LOrig:TList; var LDupl:TList);
var
  El:char;
begin
  InitList(LDupl);
  First(LOrig);
  while Active(LOrig) do begin
    Copy(LOrig, El);
    Succ(LOrig);
    InsertLast(LDupl,El)
  end;
end;

```

Dvojsměrný seznam

```

DListInit    procedure DListInit(var L:TDList);
                begin
                  L.Frst:=nil;
                  L.Lst:=nil;
                  L.Act:=nil;
                  (* PocPrv:=0; *)
                end;

procedure DInsertFirst (var L:TDlist; El:TData);
var
  PomUk:TUkPrv;
begin
  new(PomUk);
  PomUk^.Data:=El;
  PomUk^.LUk:= nil;    (* levý nového ukazuje na nil *)
  PomUk^.PUk:= L.Frst;  (* Pravý nového ukazuje
                        na aktuálně prvního nebo nil *)

  if L.Frst<> nil
  then begin
    L.Frst^.LUk:=PomUk;    (* Aktuální první bude
                          ukazovat doleva na nový prvek*)
  end else begin          (* Vkládám do prázdného seznamu *)
    L.Lst:=Pomuk
  end;
  L.Frst:=PomUk;          (* Korekce ukazatele začátku *)

```

```

procedure DDeleteFirst (var L:TDlist);
(* Nutno sledovat zda operace neruší aktivní prvek resp. jediný prvek *)
var
    PomUk:TUkPrv;
begin
    if L.Frst<>nil
    then begin
        PomUk:= L.Frst;
        if L.Act=L.Frst
        then L.Act:= nil;    (* první byl aktivní, ruší se aktivita seznamu *)

        if L.Frst=L.Lst
        then begin (* ruší se jediný prvek sezn., vznikne prázdný*)
            L.Lst:=nil;
            L.Frst := nil
        end else begin
            L.Frst:= L.Frst^.PUk; (* Aktualizace začátku sezn.*)
            L.Frst^.LUk:= nil;    (* Není-li seznam prázdný, první prvek ukazuje
doleva uk. nil *)
        end; (* L.Frst= *)
        Dispose(PomUk)
    end; (* if L.Frst <> *)
end; (* procedure *)

```

```

procedure DPostInsert (var L:TDList; El:TData);
(* Procedura musí dávat pozor, zda nevkládá za poslední prvek *)
var
    PomUk:TUkPrv;
begin
    if L.Act<>nil
    then begin
        new(PomUk);
        PomUk^.Data:= El;
        PomUk^.PUk:= L.Act^.PUk; (* *)
        PomUk^.LUk:= L.Act;
        L.Act^.Puk:= PomUk; (*Navázání lev. souseda na vložený prv.*)
        if L.Act=L.Lst
        then L.Lst:=PomUk (* Korekce ukaz. na konec – nový poslední *)
        else PomUk^.PUk^.LUk:=PomUk (* navázání pravého
sousedu vložený prvek *)

        end; (* if *)
    end; (* procedure *)

```

```

procedure DPostDelete(var L:DList) ;
(* Nutno sledovat, zda neruší poslední prvek *)
var
    PomUk: TUKPrv;
begin
    if (L.Act <> nil)
    then begin
        if L.Act^.PUk <> nil
        (* Je co rušit? *)
        then begin          (* Rušený existuje *)
            PomUk:= L.Act^.PUk;    (* ukazatel na rušený*)
            L.Act^.PUk:= PomUk^.PUk;  (* překlenutí rušeného *)
            if PomUk = L.Lst
            then L.Lst:=L.Act  (* je-li rušený poslední, Act bude Lst *)
            else (* ruší se běžný prvek *)
                PomUk^.PUk^.LUk:= L.Act;    (* prvek za zrušeným
                                                ukazuje doleva na Act *)
            Dispose(PomUk);
        end; (*if L.Act^.Puk <> nil *)
    end; (* if L.Act<> nil *)
end; (* procedure *)

```

```

procedure DPreDelete(var L:DList) ;
(* Nutno sledovat, zda neruší první prvek *)
var
    PomUk: TUKPrv;
begin
    if (L.Act <> nil)
    then begin
        if L.Act^.LUk <> nil (* Je co rušit? *)
        then begin (* Rušený existuje *)
            PomUk:= L.Act^.LUk; (* ukazatel na rušený*)
            L.Act^.LUk:= PomUk^.LUk;(* překlenutí rušeného *)
            if PomUk = L.First
            then L.First:=L.Act (* Je-li rušen první, stane se aktivní prvním *)
            else (* ruší se běžný prvek *)
                PomUk^.LUk^.PUk:= L.Act;    (* prvek před zrušeným ukazuje
doprava na aktivní prvek *)
            Dispose(PomUk);
        end (*if L.Act^.Luk <> nil *)
    end (* if L.Act<> nil *)
end; (* procedure *)

```

Zásobník

```
procedure SInit(var S:TStack);  
begin  
    S.TopUk:=nil  
    ...(* zde by byly inicializovány další atributy zásobníku, např. "pocet:=0" *)  
end;  
  
procedure Push(var S:TStack; El:TElem);  
var  
    PomUk:TUk;  
begin  
    new(PomUk);  
    PomUk^.Data:=El;  
    PomUk^.UkDalsi:=S.TopUk;  
    S.TopUk:=PomUk  
end;  
  
procedure Pop(var S:TStack);  
var  
    PomUk:TUk;  
begin  
    if S.TopUk<>nil  
    then begin  
        PomUk:=S.TopUk;  
        S.TopUk:=S.TopUk^.UkDalsi;  
        dispose(PomUk)  
    end (* if *)  
end;  
  
function SEmpty(S:TStack):Boolean;  
begin  
    SEmpty:=S.TopUk=nil  
end;
```

Fronta

```
procedure QInit(var Q:TQueue) ;
begin
    Q.QZacUk:=nil;
    Q.QKonUk:=nil
end;

procedure QueUp(var Q:TQueue; El:TElem) ;
var
    PomUk:TUk;
begin
    new (PomUk);
    PomUk^.Data:= El;    (* naplnění nového prvku *)
    PomUk^.UkDalsi :=nil;  (* ukončení nového prvku *)

    if Q.ZacUk = nil
    then (* fronta je prázdná, vlož nový jako první a jediný*)
        Q.QZacUk:=PomUk
    else (* fronta obsahuje nejméně jeden prvek, přidej na konec*)
        Q.QKonUk^.UkDalsi:=Pomuk;
    Q.QKonUk:=PomUk    (* korekce konce fronty *)
end;
```

```
procedure Front (Q:TQueue; var El: TElem);  
begin  
    El:=Q.QZacUk^.Data  
end;
```

```
procedure Remove (var Q:TQueue);  
var  
    PomUk: TUk;  
begin  
    if Q.QZacUk <> nil  
    then begin (* Fronta je neprázdná *)  
        PomUk := Q.QZac;  
        if Q.QZac = Q.QKon  
        then Q.QKon:=nil; (* Zrušil se poslední a jediný prvek fronty*)  
        Q.QZac:=Q.QZac^.UkDalsi;  
        dispose (PomUk);  
    end (* if Q.QZac <> *)  
end;
```


Binární stromy

```
procedure PreOrder(var L:TList;RootPtr:TPtr) ;  
  (* Seznam L byl inicializován před voláním *)  
begin  
  if RootPtr <> nil  
  then begin  
    DInsertLast(L,RootPtr^.Data) ;  
    PreOrder(L,RootPtr^.LPtr) ;  
    PreOrder(L,RootPtr^.RPtr)  
  end;  
end; (* procedure *)
```

Záměnou pořadí rekurzivního volání v podmíněném příkazu if získáme průchody InOrder a PostOrder

```
(* Inorder *)  
  Inorder(L,RootPtr^.LPtr) ;  
  DInsertlast(L,RootPtr^.Data) ;  
  Inorder(L,RootPtr^.RPtr) ;
```

```
(* Postorder *)  
  Postorder(L,RootPtr^.LPtr) ;  
  Postorder(L,RootPtr^.RPtr) ;  
  DInsertlast(L,RootPtr^.Data) .
```

```
procedure NejlevPre(Uk:TUk; var L:TList) ;  
  (* Procedura Nejlev pro Preorder. Používá globální ADT zásobník ukazatelů "S" *)  
begin  
  while Uk<>nil do begin  
    Push(S,Uk) ;  
    InsertLast(L,Uk^.Data) (* vložení na konec seznamu*)  
    Uk:= Uk^.LUk  
  end  
end;
```

```
procedure PreOrder(Uk:TUk; var L:TList) ;  
begin  
  ListInit(L) ; SInit(S) ;(* inicializace seznamu a zásobníku *)  
  NejlevPre(Uk,L) ;  
  while not SEmpty(S) do begin  
    Top(S,Uk) ; Pop(S) ;  
    NejlevPre(Uk^.PUk,L)  
  end  
end;
```

```

procedure NejlevPost(Uk:TUk) ;
(* Globální ADT zásobník ukazatelů S a zásobník Booleovských hodnot SB *)
begin
    while Uk<>nil do begin
        Push(S,Uk) ;
        PushB(SB, true) ;
        Uk:=Uk^.LUk
    end;
procedure PostOrder(Uk:TUk; L:TList) ;
(* Vlastní průchod PostOrder se dvěma zásobníky *)
var
    Zleva:Boolean; (* indikátor návratu zleva *)
begin
    ListInit(L); SInit(S); SInitB(SB);
    NejlevPost(Uk);
    while not SEmpty(S) do begin
        Top(S,Uk) ;
        TopB(SB, Zleva) ; PopB(SB) ;
        if Zleva
        then begin (* přichází zleva, půjde doprava *)
            PushB(SB, false) ;
            NejlevPost(Uk^.Puk)
        end else begin (* přichází zprava, odstraní a zpracuje otcovský uzel *)
            Pop(S) ;
            InsertLast(L,Uk^.Data)
        end (* if *)
    end (* while *)
end;

```

```

procedure ZrusStrom(var Kor:TUkUz) ;
(* předpokládá se rušení neprázdného stromu, tedy kor<>nil *)
begin
  InitStack(S) ; (* inicializace zásobníku S pro ukazatele na uzel *)
  repeat (* cyklus rušení *)
    if Kor=nil
    then begin
      if not SEmpty(S)
      then begin
        Kor:=TOP(S) ;
        POP(S) ;
      end; (* if not SEmpty *)

    end else begin (* jde doleva, likviduje a pravé strká do zásobníku *)
      if Kor^.PUK <>nil
      then PUSH(S,Kor^.PUK) ;
      PomPtr:=Kor; (* uchování dočasného kořene pro pozdější zrušení *)
      Kor:=Kor^.LUK; (* posud doleva *)
      dispose(PomPtr) ; (* zrušení starého uchovaného kořene *)
    end; (* Kor = nil *)
  until (Kor=nil) and SEMPTY(S)
end

```

Řazení

Select Sort

```

procedure SelectSort(var A:TA) ;
var i,j,PInd, PMin:integer;
begin
  for i:=1 to N-1 do begin
    PInd:=i; (* Poloha pomocného minima*)
    PMin:=A[i]; (* Pomocné minimum*)
    for j:=i+1 to N do
      if PMin>A[j]
      then begin
        PMin:=A[j];
        PInd:=j;
      end;
    A[i] :=: A[PInd]
  end (* for *)
end;

```

Bubble Sort

```
procedure BubbleSort (var A:TA);
var
    i,j: integer;
    Konec:Boolean;
begin
    i:=2;
    repeat
        Konec:=true;
        for j:=N downto i do (* porovnávání sousedních dvojic *)
            if A[j-1] > A[j]
            then begin
                A[j-1] := A[j]; (* výměna *)
                Konec:=false
            end;
            i:=i+1
        until Konec or (i=(N+1));
    end;
```

Heap Sort

```
procedure HeapSort (var A:TA);
var
    i,Left,Right:integer;
begin (* Ustavení hromady *)
    Left:= N div 2; (* index nejpravějšího uzlu na nejnížší úrovni *)
    Right:=N;
    for i:= Left downto 1 do SiftDown(A,i,Right);
    (* Vlastní cyklus Heap-sortu *)
    for Right:=N downto 2 do begin
        A[1]:=A[Right]; (* Výměna kořene s akt. posledním prvkem *)
        SiftDown(A,1,Right-1) (* Znovuustavení hromady *)
    end; (* for *)
end; (* procedure *)
```

K Heap sort patří i:

```
procedure SiftDown(var A:TArr; Left, Right:integer);
(* Left je kořenový uzel porušující pravidla heapu, Right je velikost pole *)
var
  i,j:integer;
  Cont:Boolean; (* Řídící proměnná cyklu *)
  Temp:integer; (* Pomocná proměnná téhož typu jako položka pole *)
begin
  i:=Left;
  j:=2*i; (* Index levého syna *)
  Temp:=A[i];
  Cont:=j<=Right;
  while Cont do begin
    if j<Right
    then (* Uzel má oba synovské uzly *)
      if A[j]< A[j+1]
      then (* Pravý syn je větší *)

        j:=j+1; (* nastav jako většího z dvojice synů *)
    if Temp >= A[j]
    then (* Prvek Temp již byl posunut na své místo; cyklus končí *)
      Cont:=false
    else begin (* Temp propadá níž, A[j] vyplouvá o úroveň výš *)
      A[i]:=A[j]; (* *)
      i:=j; (* syn se stane otcem pro příští cyklus *)
      j:=2*i; (* příští levý syn *)
      Cont:=j<=Right; (* podmínka: "cyklus pokračuje" *)
    end (* if *)
  end; (* while *)
  A[i]:=Temp; (* konečné umístění prosetého uzlu *)
end; (* procedure *)
```

Insert Sort

```
procedure BubbleInsertSort (var A:TArray);
var
  i,j:integer;
  Tmp:integer;
begin
  for i:=2 to N do begin
    Tmp:=A[i];
    A[0]:=Tmp; (* Ustavení záložky *)
    j:=i-1;
    while Tmp<A[j] do begin (* hledej místo a posouvej prvek *)
      A[j+1]:=A[j];
      j:=j-1
    end; (* while *)
    A[j+1]:=Tmp; (* konečné vložení na místo *)
  end (* for *)
end; (* procedure *)
```

Quick Sort

```
procedure QuickSort (var A:TArr; left, right:integer);
(* Při volání má left hodnotu 1 a right hodnotu N *)
var i,j:integer;
begin
  partition(A, left, right, i, j);
  if left<j then QuickSort(A, left, j); (* Rekurze doleva *)
  if i<right then QuickSort(A, i, right); (* Rek. doprava *)
end;
```

```

procedure partition(var A:TArr; left,right:integer; var
i,j:integer);
var
    PM:integer; (* pseudomedián *)
begin
    i:=left;      (* inicializace i *)
    j:=right;     (* inicializace j *)
    PM:=A[(i+j) div 2]; (* ustavení pseudomediánu *)
    repeat
        while A[i] < PM do i:=i+1;
                                (* hledání prvního i zleva, pro A[i]>=PM *)
        while A[j] > PM do j:=j-1;
                                (* hledání prvního j zprava pro A[j]<=PM *)

        if i<=j
        then begin
            A[i]:=A[j]; (* výměna nalezených prvků *)
            i:=i+1;
            j:=j-1
        end
    until i>j; (* cyklus končí, když se indexy i a j překříží *)
end; (* procedure *)

```

Shell Sort

```

procedure ShellSort(var A:TArr, N: integer);
var
    step,I,J:integer;
begin
    step:=N div 2; (* první krok je polovina délky pole *)
    while step > 0 do begin (* cykluj, pokud je krok větší než 0 *)
        for I:=step to N-1 do begin (*cykly pro paralelní n-tice *)
            J:=I-step+1;
            while (J>=1) and (A[J]>A[J+step])do begin
                (* bublinový průchod *)
                A[J]:=A[J+step];
                J:=J-step; (* snížení indexu o krok *)
            end; (* while *)
        end; (* for *)
        step:=step div 2; (* půlení kroku *)
    end; (* while *)
end; (* procedure *)

```