

Nahid NAZIFI

# Curriculum Vitae

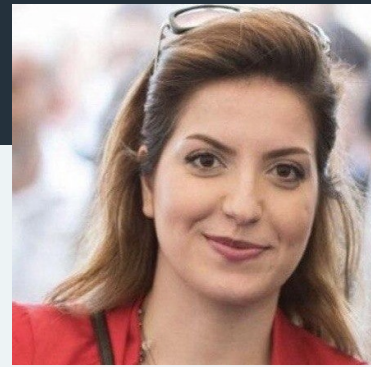
✉ nazifi.nahid@gmail.com

🏠 Rue Jules Guesde, Le Creusot, France

📄 Permis B

🚗 Véhicule personnel

☎ +33766747431



## Formations

### • Doctorat en sciences et technologies industrielles, réalisé en cotutelle internationale (double dipl)

De septembre 2020 à janvier 2025

INSA Centre Val de Loire (France) et Université de Coimbra (Portugal) France, Portugal

Odométrie Visuelle en endoscopie par capsule sans fil, Segmentation dans les moules industriels

### • Master en informatique, spécialité vision par ordinateur

De septembre 2018 à juin 2020

Université de Bourgogne Le Creusot, France

### • Master en technologies de l'information

De septembre 2014 à septembre 2016

Université des Sciences et Technologies Babol, IRAN

### • Licence en technologies de l'information

D'octobre 2009 à septembre 2013

Université Payam Noor Gorgan, Iran

## Expérience

### • Chercheur stagiaire en apprentissage automatique et imagerie médicale

De février 2020 à juillet 2020

TexiSense Le Creusot, France

- Modèle de classification pour l'identification du risque d'escarres chez les patients paraplégiques.

### • Ingénieur services internet et réseaux

De novembre 2016 à août 2017

AsiaTech Mashhad, KV, Iran

### • Instructeur en robotique

De février 2011 à avril 2013

Institut Elm-o-sanat (EOS) Gorgan, Iran

- Enseignement du contrôle des robots et de l'intégration des capteurs
- Organisation de compétitions et d'ateliers de robotique.

## Compétences

### Centres d'intérêt de recherche & Compétences techniques

Apprentissage automatique, apprentissage profond, vision par ordinateur, odométrie visuelle, segmentation d'images, SLAM, SFM, Transformers, CNN, MMSegmentation, apprentissage auto-supervisé.

### Programmation & Outils

Python, PyTorch, TensorFlow, OpenCV, MATLAB, ROS, Git, Docker, LaTeX, Linux, développement d'interfaces graphiques (PyQt)

## À Propos de Moi

Doctorat en vision par ordinateur et apprentissage profond, réalisé dans le cadre d'un double diplôme en cotutelle entre l'Université de Coimbra (Portugal) et l'INSA Centre Val de Loire (France). Mes travaux de recherche portent sur l'apprentissage auto-supervisé pour l'odométrie visuelle monoculaire en endoscopie par capsule sans fil, ainsi que sur la segmentation d'images industrielles, en particulier la classification de défauts dans les moules.

## Projets de Cours

### Reconnaissance faciale par ACP

- Reconnaissance faciale par ACP Conception et implémentation d'une interface graphique pour la reconnaissance faciale basée sur l'ACP

### Détection semi-automatique du cancer de la prostate sur coupes IRM

- Développement d'un modèle de détection de tumeurs IRM utilisant le contour actif (Snake).

### Détection automatique de la cavité ventriculaire gauche à partir d'IRM cardiaque

- Détection automatisée de la cavité ventriculaire gauche et de l'épaisseur du myocarde.

### Boîte à outils de traitement d'images et vision par ordinateur

- Création d'une interface graphique pour le traitement d'images et la détection faciale.

### Reconnaissance de Chiffres Manuscrits

- Création d'une interface graphique basée sur un CNN pour la reconnaissance de chiffres (80 % de précision).

### Cartographie 2D et 3D à l'aide de nuages de points 3D

- Utilisation de RGB-D SLAM sous ROS avec TurtleBot2 pour la localisation du robot et la cartographie 3D.

### Suivi Visuel en Temps Réel

- Suivi de plusieurs personnes par soustraction de fond et analyse du mouvement.

## Centres d'intérêt

Vision par Ordinateur, Apprentissage Profond, Apprentissage Automatique, odométrie visuelle, Analyse d'images Médicales, Robotique Autonome

## Langues

Anglais

Français  
B1