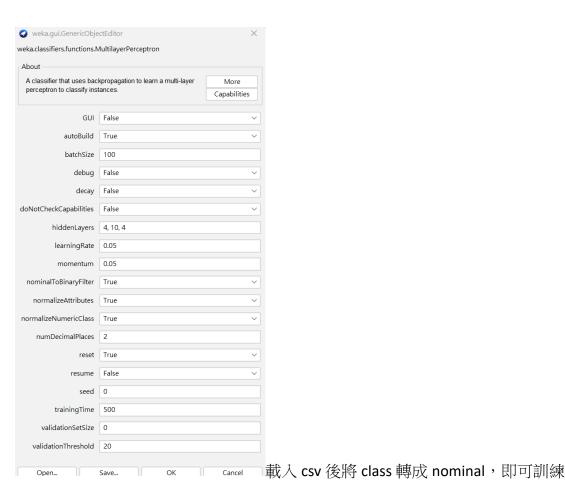
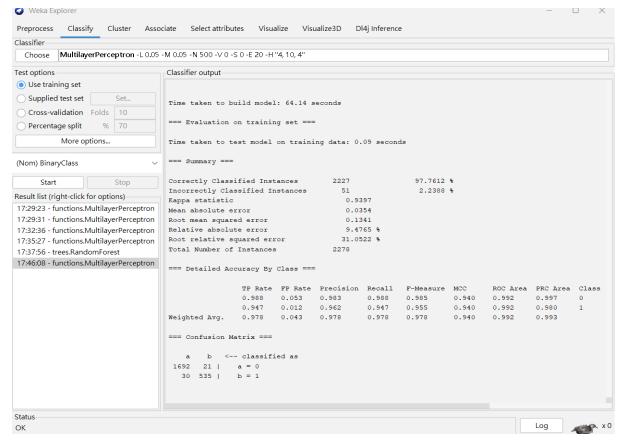
建立模型

MLP RandomForest 兩個模型都是用這個 csv(由 class 和 one hot 過的 permission)

BinaryCla	ANDROI	ANDROI	ANDROI	adnroid.pe	ae.gov.mc	air.br.com	air.com.ea	air.com.la	androd.per	android.M	android.ha	android.ha	android.ha androic
0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0
0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0
0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0
0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0
0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0
0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0
0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0
0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0
0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0
0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0
0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0
0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0
0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0
0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0
0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0
0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0
0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0
Λ	Λ	Λ	0	Λ	Λ	Λ	0	n	Λ.	Λ	n	0	n

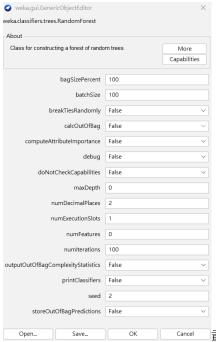
MLP



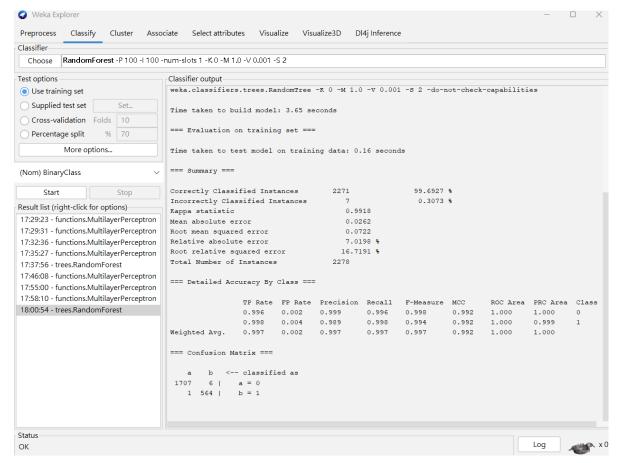


最後是 97%,參數調 hidden layer ,learning rate ,momentum

RandomForest



Tancel 載入 csv 後將 class 轉成 nominal,即可訓練



最後為 99% 參數調 seed 為 2

CNN 處理

載入 csv(有 class、檔名)

Class	Image
0	image_0.png
0	image_1.png
0	image_2.png
0	image_3.png
0	image_4.png
0	image_5.png
0	image_6.png
0	image_7.png
0	image_8.png
0	image_9.png
0	image_10.png
0	image_11.png
0	image_12.png
	image_13.png
0	image_14.png
0	image_15.png
0	image_16.png
1	image_17.png
0	image_18.png

將 csv 的檔名轉成 string

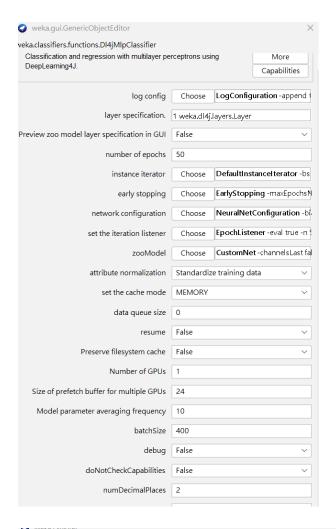
使用 image filter 的 ColorLayoutFilter 載入圖片

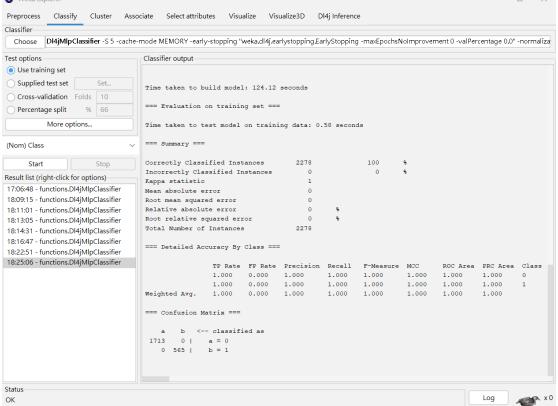
Choose ColorLayoutFilter -D C:\Users\user\image_output

將檔名再轉回 nominal

使用 classify 的 DI4

參數調整:Batch size 200 seed 5 epoch25





大統整

Mlp

Hidden layer	Learning rate	momentum	準確率	
4,5,4	0.2	0.3	75.426%	
4,10,4	0.2	0.3	75.1915	
4,10,4	0.1	0.1	97.454%	
4,10,4	0.05	0.05	97.7612%最高	

Random forest

seed	準確率
1	97.2181%
2	99.6927%
3	99.6927% 最高

Cnn

epoch	Batch size	seed	準確率
10	100	1	94.732%
15	100	1	94.7761%
20	100	5	95.3029%
25	100	5	95.9614%
25	200	5	95.9614%
30	400	5	97.8929%
50	400	5	100% 最高

使用模型優缺點

多層感知器(MLP)的優缺點

優點:

- 1. 靈活性高: MLP 是一種多層神經網絡模型,具有多個隱藏層,可以學習 非線性關係,適用於各種複雜的問題。
- 2. 可以處理多類別問題: MLP 可以輕鬆處理多類別分類問題,通過適當的 激活函數和輸出層設計。
- 3. 可以進行端對端學習: MLP 可以通過反向傳播算法進行端對端學習,自動學習特徵表示和模式識別。

缺點:

- 1. 需要大量的數據: MLP 通常需要大量的訓練數據才能獲得良好的性能, 尤其在複雜的問題上。
- 2. 容易過擬合: MLP 模型的參數量較多,容易在訓練過程中出現過擬合現象,需要適當的正則化和調優。
- 3. 對初始值敏感: MLP 的性能可能受到初始權重和偏差的影響,不同的初始值可能導致不同的結果,需要謹慎調整。

隨機森林(Random Forest)的優缺點

優點:

- 1. 優秀的預測性能:隨機森林通過集成多個決策樹,可以獲得較高的預測 準確性,並且對於處理高維度數據效果較好。
- 2. 防止過擬合:隨機森林使用自助抽樣和特徵隨機選擇,有效地減少了模型的方差,降低了過擬合的風險。
- 3. 能夠處理大數據集:隨機森林可以並行處理大型數據集,加速了模型的 訓練過程。

缺點:

- 1. 較大的存儲空間:隨機森林需要存儲多個決策樹,佔用較大的存儲空間,尤其是在樹的數量很大時。
- 參數調優較為困難:隨機森林具有多個超參數,需要進行參數調優以獲得最佳的性能。
- 3. 預測速度較慢:隨機森林的預測速度較慢,特別是當樹的數量很大時, 需要遍歷多個決策樹進行預測。

卷積神經網絡(CNN)的優缺點

優點:

- 1. 對圖像等結構化數據的處理效果好: CNN 在處理圖像等結構化數據方面 具有優勢,能夠自動學習圖像中的特徵和模式。
- 2. 參數共享和平移不變性: CNN 中的卷積層和池化層具有參數共享和平移 不變性的特點,減少了模型的參數量,同時能夠捕捉局部特徵。
- 3. 適用於大規模數據: CNN 能夠有效處理大規模數據集,並且通過 GPU 加速可以實現高效的訓練和預測。

缺點:

- 1. 需要大量的訓練數據: CNN 通常需要大量的訓練數據才能獲得良好的性能,特別是在複雜的問題上。
- 2. 訓練時間較長:由於 CNN 具有較大的模型容量,訓練時間通常較長,尤其是在更深的網絡結構中。
- 3. 可解釋性較差: CNN 由於其複雜的結構和內部特性,其模型的可解釋性相對較差,難以理解模型內部的決策過程。

改進之處

多層感知器 (MLP) 的改進方法:

- 1. 正則化技術:使用 L1 或 L2 正則化,或者使用 Dropout 等方法來減少過 擬合問題。
- 2. 優化算法的選擇:嘗試不同的優化算法,如 Adam、RMSprop 等,以提高收斂速度和性能。
- 3. 調整模型結構:增加或減少隱藏層的數量,調整隱藏層的神經元數量, 以找到更適合問題的模型結構。

隨機森林(Random Forest)的改進方法:

- 1. 調整樹的數量:增加或減少森林中樹的數量,通過調整樹的數量可以控制模型的複雜度和預測性能。
- 特徵選擇:使用特徵選擇算法,如信息增益、基尼指數等,選擇最具有 區分能力的特徵,以提高模型的準確性和泛化能力。
- 3. 集成學習技術:嘗試使用其他集成學習方法,如梯度提升樹(Gradient Boosting Tree),以進一步提升模型的性能。

卷積神經網絡(CNN)的改進方法:

- 增加深度:增加網絡的深度可以提高模型的表示能力和學習能力,但需要注意避免過度擬合問題。
- 2. 使用預訓練模型:可以使用預訓練的模型,如 VGG、ResNet等,在大規模數據集上進行微調,以提高性能和加速訓練過程。
- 3. 優化算法的選擇:與 MLP 相似,選擇合適的優化算法,調整學習率和批次大小等參數,以提高訓練效率和性能。

選擇哪個最好

我認為是 CNN,畢竟是處理圖像,mlp 跟 random forest 比較適合用來處理非線性問題,在 weka 做的時候也是 CNN 表現較好