

Optativa 4rt curs de Biotecnologia

Modelització i simulació de biosistemes

Revisió de conceptes bàsics

Joan Albiol

Departament d'Enginyeria Química Escola d'Enginyeria Universitat Autònoma de Barcelona





Als sistemes vius es compleix el principi de conservació de la matèria.

$$A = E - S + G$$

Variació de component al sistema = Entrada - Sortida + Generació

Acumulació: variació de la quantitat de component

Entrada: quantitat de component que entra al sistema travessant els límits

Sortida: quantitat de component que surt del sistema travessant els límits

Generació: quantitat de component individual que es sintetitza o es

consumeix/degrada (a partir de o formant un altre component)

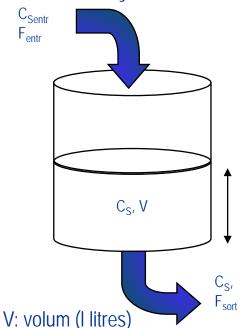
Exemple: balanç de contingut de lisina a una cèl·lula

$$\frac{d}{dt} \text{Lisina} = \text{Lis}_{entrada} - \text{Lis}_{sortida} + \left(\text{Lis}_{sintesi} - \text{Lis}_{consum/\text{deg } radació}\right)$$

Estat estacionari o no estacionari



Balanç de matèria a un bioreactor en continu. Volum constant



A = E - S + G

Sense biomassa

$$\frac{d(VC_s)}{dt} = F_{entr}C_{sent} - F_{sort}C_s$$

 $\underset{\mathsf{E}}{\underbrace{anols}}\overset{\circ}{\overset{\circ}{\mathsf{e}}}$

Si el volum és constant. $F_{ent} = F_{sort} = F$; $i \ V = cte$

$$V\frac{dC_s}{dt} = F \times C_{sent} - F \times C_s$$

$$\frac{dC_s}{dt} = \frac{F}{V} (C_{Sent} - C_s)$$

C_S: concentració de substrat (mol/l)

F: cabal d'entrada (I/h)

$$\frac{dC_s}{dt} = \frac{1}{t} (C_{Sent} - C_s)$$

$$\grave{\mathbf{Q}}_{s_0}^{C_s} \frac{1}{(C_{sout} - C_s)} dC_s = \frac{1}{t} \grave{\mathbf{Q}}_0^t dt$$

tau $t = \frac{V}{F}$ Temps de residència Unitats: (h) En altres àmbits equival a:

Temps característic o
Temps de resposta
Temps de relaxació
Temps de recanvi
Temps de transició



$$\grave{\mathbf{Q}}_{s0}^{C_s} \frac{1}{\left(C_{Sent} - C_s\right)} dC_s = \frac{1}{t} \grave{\mathbf{Q}}_{s0}^{t} dt$$

$$\dot{\mathbf{O}}_{ax+b}^{dx} = \frac{1}{a} \ln \left(ax + b \right)$$

$$\ddot{\ddot{I}} = \frac{1}{1 - 1} \dot{e} \ln \left(C_{Sent} - C_{S} \right) \dot{e}_{C_{S0} = 0}^{C_{S}} = \frac{1}{t} (t - t_{0}) = \frac{1}{t} t \qquad \ddot{\ddot{I}} \frac{\left(C_{Sent} - C_{S} \right)}{\left(C_{Sent} \right)} = e^{-\frac{1}{t}t}$$

$$\ddot{\ddot{I}} \ln \dot{e}_{C_{Sent}}^{c} - C_{S} \dot{e}_{C_{Sent}}^{c} - C_{S} \dot{e}_{C_{Sent}}^{c} = -\frac{1}{t} t$$

$$\ddot{\ddot{I}} \ln \dot{e}_{C_{Sent}}^{c} - C_{S} \dot{e}_{C_{Sent}}^{c} - C_{S} \dot{e}_{C_{Sent}}^{c} - \frac{1}{t} t$$

$$\ddot{\ddot{I}} C_{Sent} = e^{-\frac{1}{t}t}$$

$$\ddot{\ddot{I}} C_{S} = C_{Sent} \dot{e}_{C_{Sent}}^{c} - e^{-\frac{1}{t}t}$$

$$\frac{1}{3} \frac{\left(C_{Sent} - C_{S}\right)}{\left(C_{Sent}\right)} = e^{-\frac{1}{t}t}$$

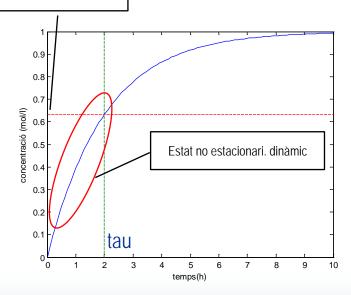
$$\frac{1}{3} - \frac{C_{S}}{C_{Sent}} = e^{-\frac{1}{t}t}$$

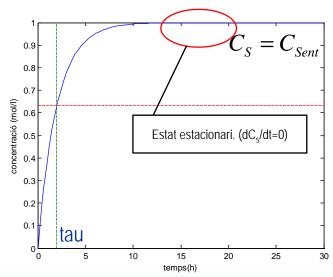
$$\frac{1}{3} - \frac{C_{S}}{C_{Sent}} = e^{-\frac{1}{t}t}$$

$$\frac{1}{3} - \frac{C_{S}}{C_{Sent}} = e^{-\frac{1}{t}t}$$

$$\frac{1}{5} - \frac{C_{S}}{C_{Sent}} = e^{-\frac{1}{t}t}$$

63.21% del canvi total





tau=V/F=1/0.5=2 (h)

$$C_S = 1$$
 $\stackrel{\text{e}}{\text{e}}$ $e^{-\frac{1}{t^2}}$ $\stackrel{\text{o}}{\text{e}}$ $= 0.6321$

A l'estat estacionari: $C_{ss} = C_{sent} = 1 \text{ (mol/l)}$

$$\frac{dC_s}{dt} = \frac{1}{t} (C_{Sent} - C_s) = 0$$

$$C_s = C_{Sent}$$

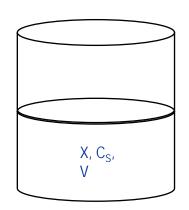


Bioreactor com a sistema experimental.

Universitat Autònoma de Barcelona

Balanç de matèria a un bioreactor en discontinu

2 components biomassa i Substrat



$$A = E - S + G$$

$$\int \frac{d(VX)}{dt} = mXX X$$

$$d(VC_s)$$

No hi ha entrada ni sortida del reactor E=0; S=0

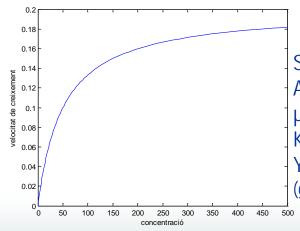
$$\frac{d\left(VC_{s}\right)}{dt} = -r_{s} \times X \mathcal{X}$$

Cada equació conté l'altra variable. Generalment no es poden resoldre per separat.

Biomassa (pes sec X (gDW·I-1))

V: volum (I litres)

C_S: concentració de substrat (mmol/l) Y_{X/S}: rendiment (gDW/mmolSubstrat) µ= velocitat de creixement (1/h)



 $\frac{dX}{dt} = mXX$ $\frac{dC_s}{dt} = -r_s \times X$

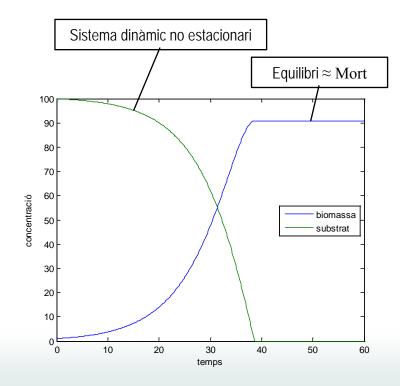
Simplificant:

Suposant: Amb: μ_{max} =0.2 (h⁻¹) K_S =50 (mmol/l) $Y_{x/s}$ =10 (gDW/mmol)

$$m = \frac{m_{\text{max}}}{K_s + C}$$

$$r_S = \frac{m}{Y_{X/S}}$$

El volum és constant i està a ambdós cantons

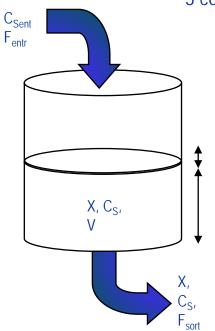




Bioreactor com a sistema experimental.

Balanç de matèria a un bioreactor en continu. Volum variable

3 components volum, biomassa i Substrat



Biomassa (pes sec X (qDW·I⁻¹))

V: volum (I litres)

C_s: concentració de substrat (mmol/l) Y_{x/s}: rendiment (gDW/mmolSubstrat) μ= velocitat de creixement (1/h)

* Assumint densitat constant ρ =cte

$$\frac{dV r}{dt} = F_e r - F_s r'$$

$$\frac{dX}{dt}V + X\frac{dV}{dt} = 0 - F_{sort}X + mXV$$

$$V\frac{dC_s}{dt} + \frac{dV}{dt}C_s = F_{ent}C_{sent} - F_{sort}C_s - r_sXV$$

Aïllant dX/dt i dC_s/dt:

$$\frac{dX}{dt} = mX - \frac{F_{sort}}{V}X - \frac{X}{V}\frac{dV}{dt}$$

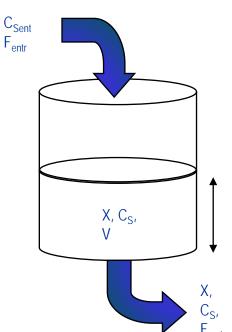
$$\frac{dC_s}{dt} = -r_sX + \frac{F_{ent}}{V}C_{sent} - \frac{\mathcal{E}F_{sort}}{\mathcal{E}V} + \frac{1}{V}\frac{dV}{dt}\frac{\ddot{o}}{\dot{\varphi}}C_s$$

Estat estacionari. (dx/dt=0)



Bioreactor com a sistema experimental.

Balanç de matèria a un bioreactor en continu. Volum constant Si el volum és constant.



$$F_{ent} = F_{sort} = F; i V = cte^{\circ} \frac{dV}{dt} = 0$$

$$\frac{1}{7} \frac{dX}{dt} = mX - \frac{F}{V}X = \frac{m}{2}m - \frac{F}{V} \frac{\ddot{o}}{\dot{o}}X$$

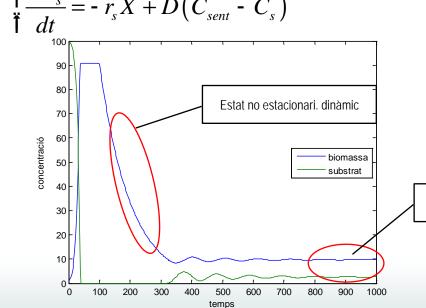
$$\frac{1}{7} \frac{dC_s}{dt} = -r_sX + \frac{F}{V}(C_{Sent} - C_s)$$

$$\frac{F}{V} = \frac{1}{t} = D$$

$$\frac{m}{max} \times C$$

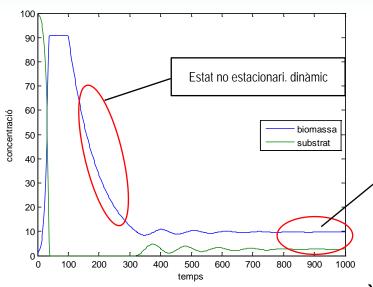
$$r_s = \frac{m}{Y_{X/S}}$$
D: taxa dilució

 $\frac{\partial}{\partial t} \frac{dX}{dt} = (m-D)X$ Arribem a les mateixes expressions que si al cas anterior assumim dV/dt=0 $\frac{\partial}{\partial t} \frac{dC_s}{dt} = -r_s X + D(C_{sent} - C_s)$



Bioreactor com a sistema experimental.





Estat estacionari. (dx/dt=0)

A l'estat estacionari les derivades=0 i per tant:

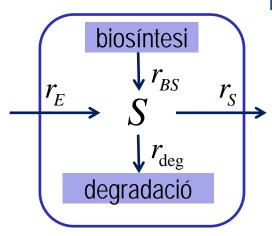
$$\frac{m}{Y_{X/S}} = \frac{D(C_{sent} - C_s)}{X}; \frac{\text{æ}mmol}{\text{\&}h \cdot gDW} \frac{\ddot{o}}{\text{\&}}$$

Deduim:
$$Y_{X/S} = \frac{X}{(C_{sent} - C_s)}; \frac{\text{eg}DW}{\text{emmol}} \ddot{\circ}$$



Balanç de matèria d'un component a una cèl·lula assumint creixement zero

Dades de C_S en unitats de mols per volum de cèl·lula



$$A = E - S + G$$

$$\frac{d\left(VC_{S}\right)}{dt} = r_{E}V - r_{S}V + r_{BS}V - r_{deg}V \qquad \text{genmols \"{o}} \\ \dot{\mathbf{g}} \\ h \\ \dot{\mathbf{g}}$$

Si no hi ha creixement podem assumir V=cte

$$\frac{dC_S}{dt} = r_E - r_S + r_{BS} - r_{\text{deg}}$$

Exemple de cas senzill: El component només es sintetitza i es degrada. E=0 i S=0 La síntesi és constant. La cinètica de degradació és de primer ordre respecte a S.

$$\frac{dC_S}{dt} = 0 - 0 + r_{BS} - k \times C_S$$

$$\frac{dC_S}{dt} = r_{BS} - k \times C_S$$

$$\mathbf{\hat{Q}}_{S0=0}^{C_S} \frac{1}{r_{BS} - k \times C_S} dC_S = \mathbf{\hat{Q}}_{=0}^t dt$$



$$\mathbf{\hat{Q}}_{S0=0}^{C_S} \frac{1}{r_{BS} - k \times C_S} dC_S = \mathbf{\hat{Q}}_{=0}^t dt$$

$$\grave{\mathbf{o}}_{ax+b}^{\underline{dx}} = \frac{1}{a} \ln \left(ax + b \right)$$

$$\frac{1}{1} \frac{1}{-k} \underbrace{\operatorname{sin}(r_{BS} - k \times C_S)}_{\text{c}_{S0}=0} = t - t_0 = t$$

$$\frac{1}{1} \operatorname{ln} \underbrace{\operatorname{ce}(r_{BS} - k \times C_S)}_{\text{c}_{S0}=0} \stackrel{\circ}{=} -kt$$

$$\frac{1}{1} \operatorname{ln} \underbrace{\operatorname{ce}(r_{BS} - k \times C_S)}_{\text{c}_{S0}=0} \stackrel{\circ}{=} -kt$$

$$\frac{1}{1} \operatorname{ln} \underbrace{\operatorname{ce}(r_{BS} - k \times C_S)}_{\text{c}_{S0}=0} \stackrel{\circ}{=} -kt$$

$$\frac{1}{1} \operatorname{ln} \underbrace{\operatorname{ce}(r_{BS} - k \times C_S)}_{\text{c}_{S0}=0} \stackrel{\circ}{=} -kt$$

$$\frac{1}{1} \operatorname{ln} \underbrace{\operatorname{ce}(r_{BS} - k \times C_S)}_{\text{c}_{S0}=0} \stackrel{\circ}{=} -kt$$

$$\frac{1}{1} \operatorname{ln} \underbrace{\operatorname{ce}(r_{BS} - k \times C_S)}_{\text{c}_{S0}=0} \stackrel{\circ}{=} -kt$$

$$\frac{1}{1} \operatorname{ln} \underbrace{\operatorname{ce}(r_{BS} - k \times C_S)}_{\text{c}_{S0}=0} \stackrel{\circ}{=} -kt$$

$$\frac{1}{1} \operatorname{ln} \underbrace{\operatorname{ce}(r_{BS} - k \times C_S)}_{\text{c}_{S0}=0} \stackrel{\circ}{=} -kt$$

$$\frac{1}{1} \operatorname{ln} \underbrace{\operatorname{ce}(r_{BS} - k \times C_S)}_{\text{c}_{S0}=0} \stackrel{\circ}{=} -kt$$

$$\frac{1}{1} \operatorname{ln} \underbrace{\operatorname{ce}(r_{BS} - k \times C_S)}_{\text{c}_{S0}=0} \stackrel{\circ}{=} -kt$$

$$\frac{1}{1} \operatorname{ln} \underbrace{\operatorname{ce}(r_{BS} - k \times C_S)}_{\text{c}_{S0}=0} \stackrel{\circ}{=} -kt$$

$$\frac{1}{1} \operatorname{ln} \underbrace{\operatorname{ce}(r_{BS} - k \times C_S)}_{\text{c}_{S0}=0} \stackrel{\circ}{=} -kt$$

$$\frac{1}{1} \operatorname{ln} \underbrace{\operatorname{ce}(r_{BS} - k \times C_S)}_{\text{c}_{S0}=0} \stackrel{\circ}{=} -kt$$

$$\frac{1}{1} \operatorname{ln} \underbrace{\operatorname{ce}(r_{BS} - k \times C_S)}_{\text{c}_{S0}=0} \stackrel{\circ}{=} -kt$$

$$\frac{1}{1} \operatorname{ln} \underbrace{\operatorname{ce}(r_{BS} - k \times C_S)}_{\text{c}_{S0}=0} \stackrel{\circ}{=} -kt$$

$$\frac{1}{1} \operatorname{ln} \underbrace{\operatorname{ce}(r_{BS} - k \times C_S)}_{\text{c}_{S0}=0} \stackrel{\circ}{=} -kt$$

$$\frac{1}{1} \operatorname{ln} \underbrace{\operatorname{ce}(r_{BS} - k \times C_S)}_{\text{c}_{S0}=0} \stackrel{\circ}{=} -kt$$

$$\frac{1}{1} \operatorname{ln} \underbrace{\operatorname{ce}(r_{BS} - k \times C_S)}_{\text{c}_{S0}=0} \stackrel{\circ}{=} -kt$$

$$\frac{1}{1} \operatorname{ln} \underbrace{\operatorname{ce}(r_{BS} - k \times C_S)}_{\text{c}_{S0}=0} \stackrel{\circ}{=} -kt$$

$$\frac{1}{1} \operatorname{ln} \underbrace{\operatorname{ce}(r_{BS} - k \times C_S)}_{\text{c}_{S0}=0} \stackrel{\circ}{=} -kt$$

$$\frac{1}{1} \operatorname{ln} \underbrace{\operatorname{ce}(r_{BS} - k \times C_S)}_{\text{c}_{S0}=0} \stackrel{\circ}{=} -kt$$

$$\frac{1}{1} \operatorname{ln} \underbrace{\operatorname{ce}(r_{BS} - k \times C_S)}_{\text{c}_{S0}=0} \stackrel{\circ}{=} -kt$$

$$\frac{1}{1} \operatorname{ln} \underbrace{\operatorname{ce}(r_{BS} - k \times C_S)}_{\text{c}_{S0}=0} \stackrel{\circ}{=} -kt$$

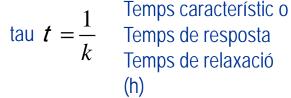
$$\frac{1}{1} \operatorname{ln} \underbrace{\operatorname{ce}(r_{BS} - k \times C_S)}_{\text{c}_{S0}=0} \stackrel{\circ}{=} -kt$$

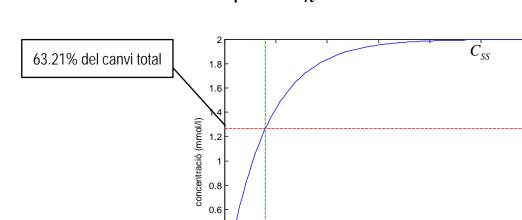
$$\frac{1}{1} \operatorname{ln} \underbrace{\operatorname{ce}(r_{BS} - k \times C_S)}_{\text{c}_{S0}=0} \stackrel{\circ}{=} -kt$$

$$\frac{1}{1} \operatorname{ln} \underbrace{\operatorname{ce}(r_{BS} - k \times C_S)}_{\text{c}_{S0}=0} \stackrel{\circ}{=} -kt$$

$$\frac{1}{1} \operatorname{ln} \underbrace{\operatorname{ce}(r_{BS} - k \times C_S)}_{\text{c}_{S0}=0} \stackrel{\circ}{=} -kt$$

$$\frac{1}{1} \operatorname{ln} \underbrace{\operatorname{ce}(r_{BS} - k \times C_S)}_{\text{c}_{S0}=$$





tau

10

15

temps(h)

20

25

5

0.4

Si per exemple:

 r_{BS} :0.5 (mmol/(l·h))

k = 0.25 (1/h)

tau=1/k=4 (h)

$$C_s = \frac{0.5}{0.25} (1 - e^{-0.25 \times 4}) = 1.264 = 2 \times 0.6321$$

A l'estat estacionari: t-> ∞ o dCs/dt=0 Css= r_{BS}/k =2 (mmol/l)

$$\frac{dC_S}{dt} = r_{BS} - k \times C_S = 0$$

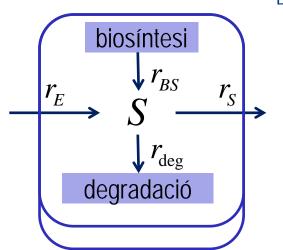
$$C_S = \frac{r_{BS}}{k} = C_{SS}$$





Balanc de matèria d'un component a una cèl·lula amb creixement

Dades de C_s en unitats de mmols de component per unitat de biomassa (gDW)



$$A = E - S + G$$

$$\frac{d(XC_S)}{dt} = r_E X - r_s X + r_{BS} X - r_{deg} X \quad \stackrel{\text{genmols}}{\xi} \dot{\tilde{\varphi}}$$

Si hi ha creixement :
$$\frac{dX}{dt} = mX$$
 $\frac{1}{X} \frac{dX}{dt}$

$$\frac{1}{X}\frac{dX}{dt} = m$$
 Assumim constant

X: biomassa (gDW)

$$\frac{dC_S}{dt}X + \frac{dX}{dt}C_S = r_E X - r_S X + r_{BS} X - r_{deg} X$$

$$\stackrel{\text{genmols \"o}}{\notin} \dot{\bar{\phi}}$$

$$\frac{dC_S}{dt} = \frac{r_E X}{X} - \frac{r_S X}{X} + \frac{r_{BS} X}{X} - \frac{r_{\text{deg}} X}{X} - \frac{1}{X} \frac{dX}{dt} C_S$$

$$\frac{dC_S}{dt} = r_E - r_S + r_{BS} - r_{deg} - mC_S$$

æmmols 0

Efecte 'dilució per creixement'

Negligible en la majoria de casos

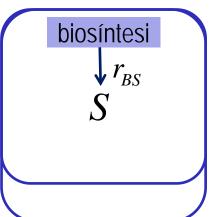




UAB

Balanç de matèria d'un component a una cèl·lula amb creixement II

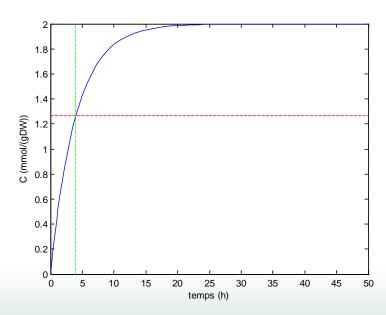
Dades de C_s en unitats de mmols de component per unitat de biomassa (gDW)



$$\frac{dC_S}{dt} = r_E - r_S + r_{BS} - r_{deg} - mC_S$$

$$\frac{dC_S}{dt} = r_{BS} - mC_S$$
Terme de'dilució per creixement'

$$\mathbf{\hat{Q}}_{S0=0}^{C_S} \frac{1}{r_{BS} - m_{C_S}} dC_S = \mathbf{\hat{Q}}_{=0}^t dt \qquad \qquad C_S = \frac{r_{BS}}{m} (1 - e^{-m})$$



Per mantenir una concentració constant (biosíntesi mínima. Relació entre la concentració, la síntesi i el creixement):

$$\frac{dC_S}{dt} = r_{BS} - m C_S = 0$$

$$r_{BS} = m C_S$$

$$r_{BS}:0.5 \text{ (mmol/(gDW·h))}$$

$$\mu = 0.25 \text{ (1/h)}$$

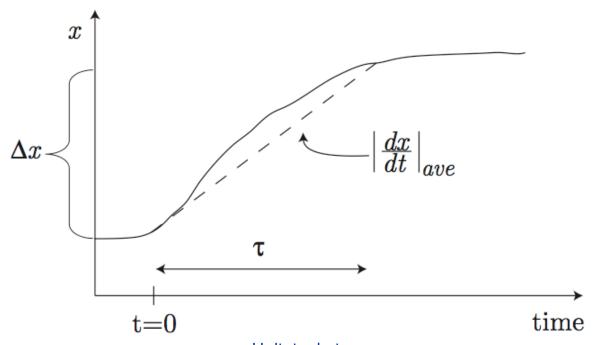
$$tau=1/ \mu = 4 \text{ (h)}$$

$$C_S = 2 \text{ mmol/gDW}$$

Si mesurem μ i C_S , podem calcular r_{BS} .



Indicació dels temps que es triga a aconseguir un canvi significatiu a una variable Interessa tenir una mesura comparable entre diferents processos per poder simplificar



hi ha varies possibles definicions a banda de la ja vista Un altre possible:

$$t = \frac{Dx}{\left| \frac{dx}{dt} \right|_{prom}}$$

Unitats de temps

$$C_S = C_{SS} \left(1 - e^{-kt} \right)$$
 $t = \frac{1}{k}$ Temps de resposta Temps de relaxació Temps de recanvi Temps de transició

De vegades es fa servir el temps de duplicació (h) amb $t_d = \frac{\ln(2)}{k}$ el mateix propòsit.



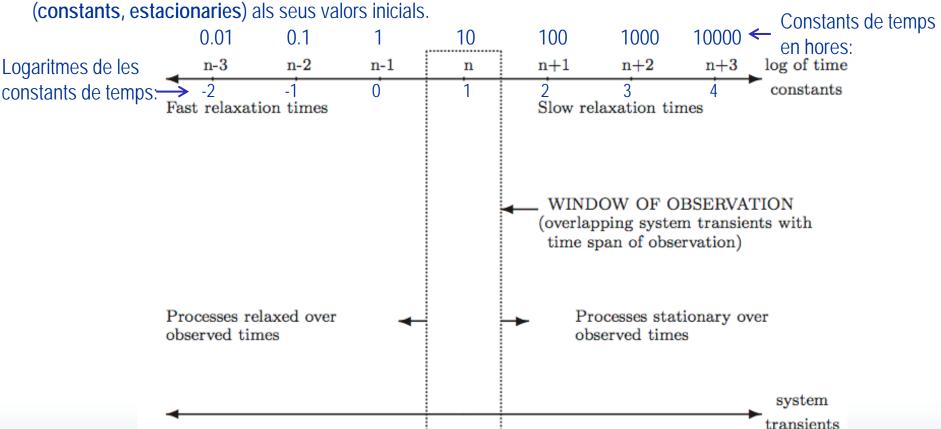
El **temps característic o temps de relaxació** és important per adequar el model a la 'finestra temporal' per la qual fem el model.

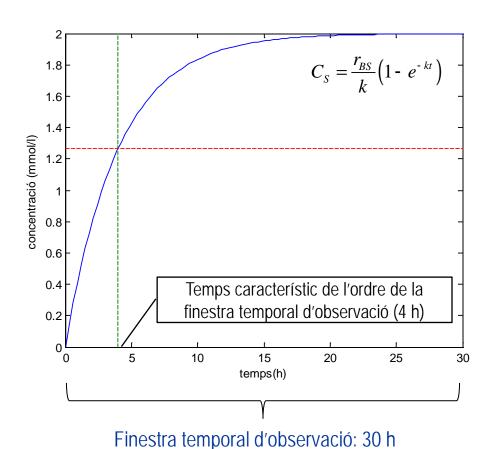
Finestra temporal: interval de temps durant el qual 'observem' o 'simulem' el sistema.

Les variables amb temps característic al voltant o dins de la 'finestra temporal' son les que el model en descriu la dinàmica.

Les variables amb **temps de relaxació molt menor** que la 'finestra temporal' es pot considerar que son '**instantànies**'

Les variables amb temps de relaxació molt més gran que la finestra temporal, es poden considerar 'congelades' (constants, estacionaries) als seus valors inicials





A la pràctica es considera que un canvi ha arribat al seu nivell final quan ha passat un temps equivalent a 5 vegades el seu temps característic (>99.3% de canvi).

```
Fent servir l'exemple anterior r<sub>BS</sub>:0.5 (mmol/(l·h)) k= 0.25 (1/h) tau=1/k= 4 (h)

Per aguest sistema (escala
```

```
Per aquest sistema (escala en hores):
Log(1000): 3
(processos de > 1000 hores es poden
         considerar estacionaris)
Log(100): 2
Log(30): 1.5
                    Finestra temporal
Log(4): 0.6
                    d'observació: ~30 h
Log(1): 0
Log(0.1): -1
Log(0.01): -2
(processos amb temps menors de 0.01
         hores (<1 min) els podem
         considerar instantanis).
```

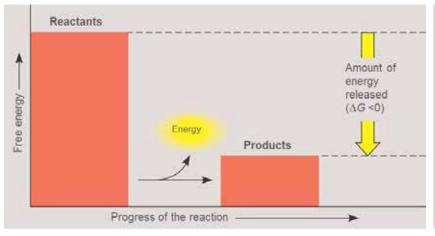
A més a més de les consideracions ja vistes, l'estudi de reaccions metabòliques ha de considerar dos aspectes clau més:

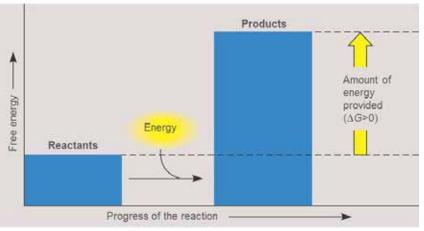
- Termodinàmica
- Cinètica





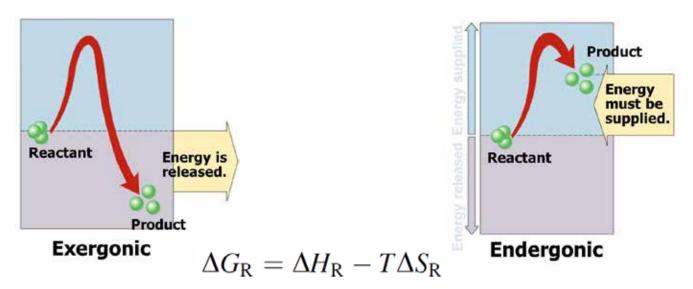
Les reaccions es poden agrupar en dos tipus:





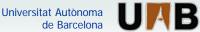
(a) Exergonic reaction: energy released

(b) Endergonic reaction: energy required



Només les reaccions que alliberen energia avancen espontàniament cap a la formació de productes





Les reaccions 'avancen' en la direcció de disminuir l'energia lliure (ΔG J/mol)

$$mA + nB \leftrightarrow pC + qD$$

$$DG = DG^{o'} + RT \ln \underbrace{\mathcal{C}^{p}[D]^{q} \ddot{o}}_{\mathcal{E}[A]^{m}[B]^{n} \dot{\mathcal{E}}}^{q}$$

- DG° Energia lliure en condicions estàndard (1 M de reactius i productes, 1 atm, a bioquímica pH: 7, 55.5 M H₂O, 1mM Mg)
 - R Constant dels gasos ideals (8.314 J·K⁻¹·mol⁻¹, 0.082 atm·L·K⁻¹·mol⁻¹)
 - T Temperatura (Kelvin)





A l'equilibri ($\Delta G=0$)

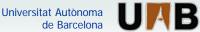
$$0 = DG = DG^{o'} + RT \ln \mathcal{S} \begin{bmatrix} C \end{bmatrix}_{eq}^{p} \begin{bmatrix} D \end{bmatrix}_{eq}^{q} \ddot{O} \\ \vdots \\ C \begin{bmatrix} A \end{bmatrix}_{eq}^{m} \begin{bmatrix} B \end{bmatrix}_{eq}^{n} \dot{\mathcal{S}} \end{bmatrix}$$

$$DG^{o'} = -RT \ln \mathcal{S} \begin{bmatrix} C \end{bmatrix}_{eq}^{p} \begin{bmatrix} D \end{bmatrix}_{eq}^{q} \ddot{O} \\ \vdots \\ C \begin{bmatrix} A \end{bmatrix}_{eq}^{m} \begin{bmatrix} B \end{bmatrix}_{eq}^{n} \dot{\mathcal{S}} \end{bmatrix}$$

$$DG^{o'} = -RT \ln (Keq)$$

Keq > 1 A l'equilibri la reacció esta desplaçada cap a productes Keq < 1 A l'equilibri la reacció esta desplaçada cap a substrats





La termodinàmica restringeix la direcció de la reacció (a pressió constant)

$$mA + nB \in pC + qD$$

$$DG = DG^{o'} + RT \ln \underbrace{c}^{gC} \underbrace{[D]^{p} [D]^{q}}_{\overset{.}{C}} \overset{.}{\overset{.}{C}}$$

- DG<0 La reacció neta avança en direcció reactius -> Productes
- DG=0 La reacció es troba a l'equilibri (reacció directa e inversa iguals)
- DG>0 La reacció neta avança en direcció productes -> reactius





Fora de la situació d'equilibri tindrem:

$$mA + nB \leftrightarrow pC + qD$$

Relació d'acció de masses $G = \frac{[C]^r [D]^q}{[A]^m [B]^n}$ (mass-action ratio) (gamma)

$$G=\frac{\left[C\right]^{p}\left[D\right]^{q}}{\left[A\right]^{m}\left[B\right]^{n}}$$

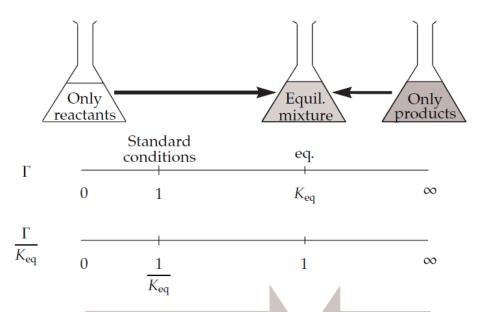
Llavors es pot escriure:

DG=-
$$RT \ln (Keq) + RT \ln (G)$$

$$DG = RT \ln \underset{\mathsf{E}}{\overset{\mathsf{æ}}{\mathsf{G}}} \underset{\mathsf{Ø}}{\overset{\mathsf{ö}}{\mathsf{G}}}$$

on:
$$\frac{G}{Keq}$$
 es coneix com 'relació de desequilibri' (disequilibrium ratio)

Revisió de conceptes preliminars



Si el desequilibri és <1 avança endavant



Si el desequilibri és >1 avança endarrere

$$\ln \frac{\Gamma}{K_{\text{eq}}} \qquad -\infty \qquad -\ln K_{\text{eq}} \qquad 0 \qquad \infty$$

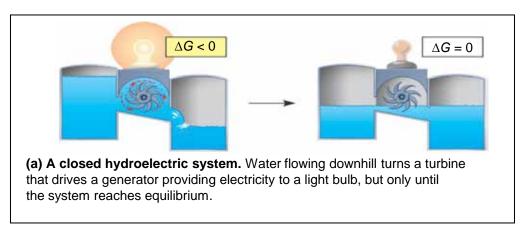
$$\Delta G = RT \ln \frac{\Gamma}{K_{\text{eq}}} \qquad -\infty \qquad \Delta G^{\circ} = -RT \ln K_{\text{eq}} \qquad 0 \qquad \infty$$

$$\Delta G < 0$$



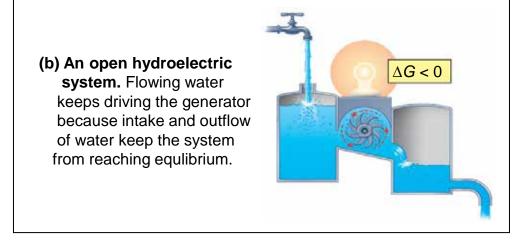


En un sistema tancat les reaccions arriben a l'equilibri



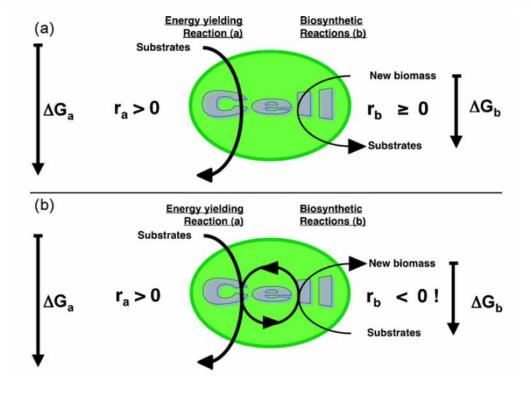
En un sistema viu es manté un flux constant que manté el sistema lluny de l'equilibri

l'equilibri









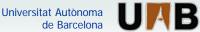
 ΔG_{cat} Substrates ΔG_{an} Catabolic products

Si no es subministres energia els components cel·lulars tendirien a la degradació

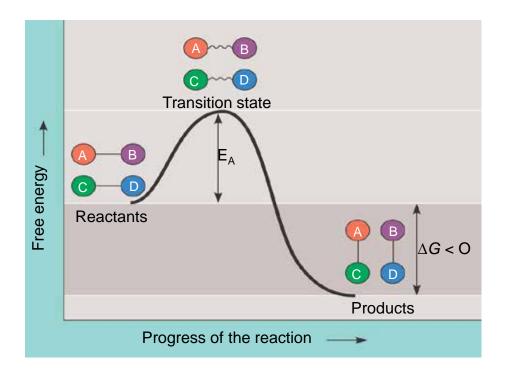
La generació dels components nous de la cèl·lula implica acoblar processos o reaccions que consumeixen energia amb d'altres que la generen perquè el resultat combinat resulti termodinàmicament favorable

> (von Stockar *et al.* 2007) (Liu *et al.* 2007)





Perquè una reacció tingui lloc s'ha de subministrar una energia mínima coneguda com energia d'activació E_A



La velocitat a la que es dona una reacció està directament relacionada amb l'energia d'activació E_A .





El concepte d'energia d'activació ens porta a parlar de la velocitat de reacció i la cinètica

Per una reacció:

$$2A + B \ll 2C$$

$$0 = 2C - 2A - B$$

La velocitat de reacció v serà:

$$v = -\frac{1}{2}\frac{dA}{dt} = -\frac{dB}{dt} = \frac{1}{2}\frac{dC}{dt}$$

També es coneix com:

(variació del grau d'avanç) =
$$\frac{dX}{dt}$$

velocitat de reacció i cinètica

$$X_0 = \frac{3}{4} \frac{3}{4} \frac{3}{4} \frac{3}{4} \frac{3}{4} \frac{3}{4} \frac{3}{4} \frac{3}{4} X_1$$

Si hi ha més d'una reacció que afecta a un metabòlit :

$$r1: X_0 \stackrel{v_1}{\leftarrow} 2S_1$$
 amb velocitat neta v_1

$$r2: S_1 \stackrel{v^2}{\lessdot} X_1$$
 amb velocitat neta v_2

Síntesi de S₁ per:
$$r1$$
: $\frac{dS_1}{dt} = 2v_1$

i també consum de S₁ per:
$$r2: \frac{dS_1}{dt} = -v_2$$

 r_1 i r_2 afecten a S_1 per tant l'efecte es combina:

Balanç a
$$S_1$$
:
$$\frac{dS_1}{dt} = 2v_1 - v_2$$

O també:
$$\frac{dS_1}{dt} = \begin{bmatrix} 2 & -1 \end{bmatrix} \hat{\mathbf{e}}_{\mathbf{v}_1} \hat{\mathbf{u}}$$

Necessitem una expressió per a la velocitat de reacció





- La velocitat de reacció és proporcional al nombre de molècules amb energia suficient per creuar el llindar de l'energia d'activació.
- La velocitat de reacció és proporcional a la quantitat de A i de B i al nombre de molècules que hagin de col·lisionar per reaccionar

Segons aquesta llei d'acció de masses:

$$v = k \times [A]^p \times [B]^q$$

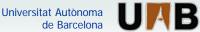
Per exemple:

$$2A + B \ll 2C$$

$$v = k \times [A]^2 \times [B]^1$$

- On p i q es coneixen com l'ordre respecte a A i l'ordre respecte a B.
- p i q poden coincidir amb els coeficients estequiomètrics de A o B però no necessàriament.
- L'ordre de la reacció seria p+q.





$$v = k \times [A]^p \times [B]^q$$

Prenent logaritmes:
$$\ln(v) = \ln(k) + p \cdot \ln(A) + q \cdot \ln(B)$$

Si mantenim constant B obtindríem una recta en una representació gràfica doble logarítmica (In(v) vs In(A)) amb pendent p

$$\ln(v) = C + p \cdot \ln([A])$$
amb: $C = \ln(k) + q \cdot \ln([B])$

Per tant -> (l'ordre és el pendent de la representació logarítmica)



Exemple sistema senzill 1:

Reacció reversible. La velocitat de les reaccions directa e inversa proporcionals al seu substrat (primer ordre).

A qualsevol altra moment:

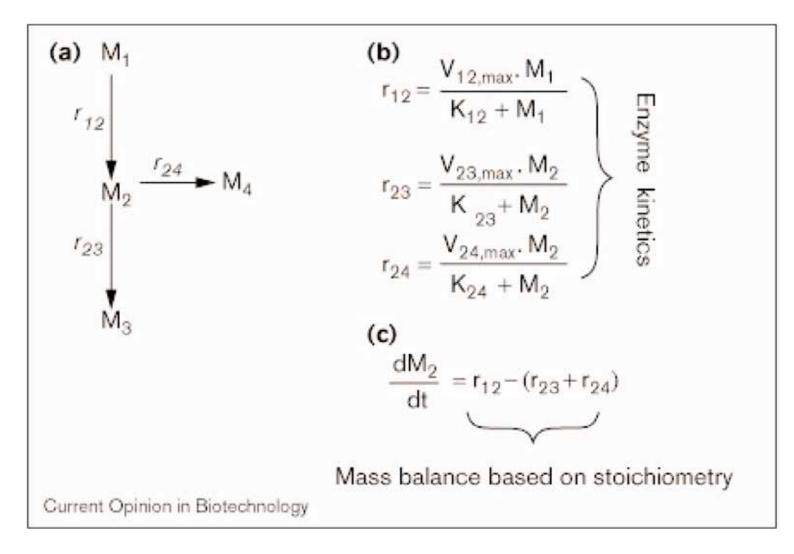
La mateixa equació amb signe canviat:

$$\frac{dA}{dt} = -v_1 + v_2 = -k_1 A + k_2 B = -k_1 A + \frac{k_1}{K_{eq}} B = -k_1 \frac{\partial}{\partial A} - \frac{\partial}{\partial A} \frac{\partial}{\partial A} = -k_1 A - k_2 B = -k_1 A - \frac{k_1}{K_{eq}} B = -k_1 \frac{\partial}{\partial A} - \frac{\partial}{\partial A} \frac{\partial}{\partial A} = -k_1 A - k_2 B = -k_1 A - \frac{k_1}{K_{eq}} B = -k_1 \frac{\partial}{\partial A} - \frac{\partial}{\partial A} \frac{\partial}{\partial A} = -k_1 A - \frac{\partial}{\partial A} \frac{\partial}{\partial A} = -k_1 A - \frac{\partial}{\partial A} - \frac{\partial}{\partial A} \frac{\partial}{\partial A} = -k_1 A - \frac{\partial}{\partial A} - \frac{\partial}{\partial A} \frac{\partial}{\partial A} = -k_1 A - k_2 B = -k_1 A - \frac{\partial}{\partial A} - \frac{\partial}$$

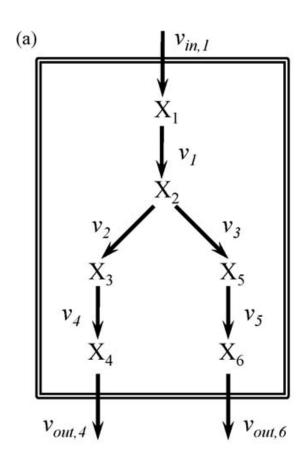




En el cas de reaccions enzimàtiques



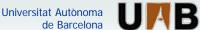
Balanç, estequiometria i xarxes



(b)
$$\frac{dX_1}{dt} = v_{in,1} - v_1 \qquad \frac{dX_4}{dt} = v_4 - v_{out,4}$$
$$\frac{dX_2}{dt} = v_1 - v_2 - v_3 \qquad \frac{dX_5}{dt} = v_3 - v_5$$
$$\frac{dX_3}{dt} = v_2 - v_4 \qquad \frac{dX_6}{dt} = v_5 - v_{out,6}$$

$$\frac{d}{dt}\begin{bmatrix} X_1 \\ X_2 \\ X_3 \\ X_4 \\ X_5 \\ X_6 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 & -1 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & -1 & -1 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 & -1 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 & 0 & -1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 & 0 & -1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 1 & 0 & -1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 1 & 0 & -1 \end{bmatrix} \underbrace{\begin{bmatrix} v_{in,1} \\ v_1 \\ v_2 \\ v_3 \\ v_4 \\ v_5 \\ v_{out,4} \\ v_{out,6} \end{bmatrix}}_{V} = 0$$





Exemple sistema senzill 2: sistema de reaccions reversibles

$$x_1 \ll x_2 \ll x_3 \rightarrow x_4$$

$$\frac{dx_{1}/dt}{dx_{2}/dt} = \hat{\mathbf{e}} \cdot 1 \quad 0 \quad 0 \quad \dot{\mathbf{u}} \\
\hat{\mathbf{e}} \cdot 1 \quad -1 \quad 0 \quad \dot{\mathbf{u}} \\
\hat{\mathbf{e}} \cdot 1 \quad \dot{\mathbf{u}} \\
\hat{\mathbf{e}} \cdot 1 \quad -1 \quad 0 \quad \dot{\mathbf{u}} \\
\hat{\mathbf{e}} \cdot 1 \quad \dot{\mathbf{u}} \\$$

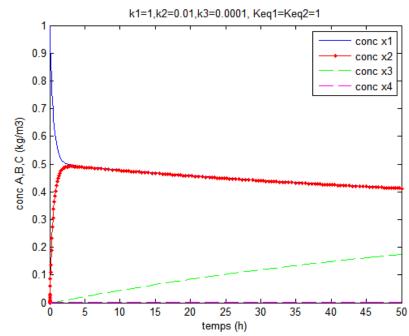
Observació: si sumem totes les files (per columnes) de la matriu dona zero -> indica que x₁+x₂+x₃+x₄=cte Conseqüència, el valor d'una de les variables sempre depèn del valor de les altres 3. Només cal calcular la dinàmica de 3 variables i l'altra queda fixada.

Velocitats netes:

$$v_{1} = k_{1} \mathop{\mathbb{C}}_{\mathbf{C}}^{\mathbf{x}_{1}} - \frac{x_{2}}{K_{1} \mathop{\varnothing}}^{\mathbf{\ddot{o}}}$$

$$v_{2} = k_{2} \mathop{\mathbb{C}}_{\mathbf{C}}^{\mathbf{x}_{2}} - \frac{x_{3}}{K_{2} \mathop{\varnothing}}^{\mathbf{\ddot{o}}}$$

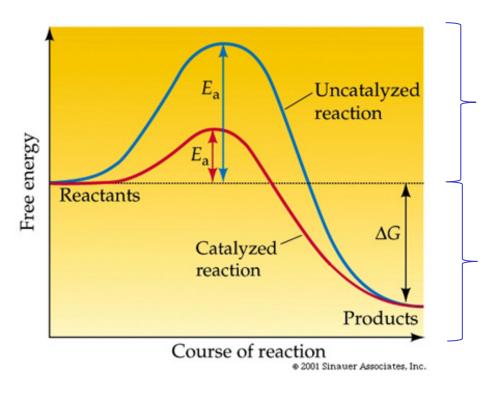
$$v_{3} = k_{3} x_{3}$$







Una manera d'accelerar la reacció és afegint un catalitzador (enzim)



Els enzims disminueixen l'energia d'activació accelerant la reacció

Els enzims no canvien la diferència d'energia entre substrats i productes

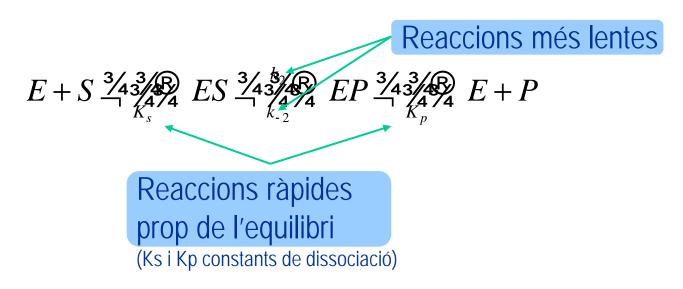
Es pot pensar que a una determinada temperatura hi ha un determinat nombre de molècules amb energia suficient per creuar el llindar Ea. Si Ea disminueix, hi haurà més molècules amb l'energia mínima per superar el llindar i passar a productes i per tant la reacció anirà més ràpida.





- Al sistemes biològics amb reaccions catalitzades per enzims, la representació doble logarítmica anterior no dona habitualment una recta.
- Les equacions de les cinètiques enzimàtiques es deriven a partir de considerar una 'mecanisme de reacció', format per passos elementals cadascun d'ells regit per una cinètica d'acció de masses.

Per exemple (Michaelis-Menten reversible):





Consideracions:

$$E + S \stackrel{3}{\cancel{-}}_{k_{s}} \stackrel{3}{\cancel{-}}_{k_{s}} \stackrel{3}{\cancel{-}}_{k_{s}} ES \stackrel{3}{\cancel{-}}_{k_{s}} \stackrel{3}{\cancel{-}}_{k_{s}} EP \stackrel{3}{\cancel{-}}_{k_{p}} \stackrel{3}{\cancel{-}}_{k_{p}} E+ P$$

• Si només hi ha substrat i la quantitat d'enzim és molt menor, els llocs catalítics l'enzim es troben totalment ocupats i la velocitat endavant és màxima: $V_f = k_2 \times ES = k_2 \times E_0$

Igual si només hi ha producte: $V_r = k_{-2} \times EP = k_{-2} \times E_0$

 A qualsevol situació intermèdia la velocitat de reacció neta depèn de la quantitat de substrat o producte i de: v₂ = k₂ ×ES

$$v_{-2} = k_{-2} \times EP$$

- La quantitat total d'enzim es conserva: $E_0 = E_{free} + ES + EP$
- E,S,P i ES estan relacionades per les constants de dissociació::

$$K_{s} = \frac{E_{free} \cdot S}{ES}$$
 $K_{p} = \frac{E_{free} \cdot P}{EP}$



Universitat Autònoma de Barcelona

Consideracions:

$$E + S \stackrel{3}{\cancel{4}} \stackrel{3}{\cancel{4}} \stackrel{3}{\cancel{4}} \stackrel{3}{\cancel{4}} ES \stackrel{3}{\cancel{4}} \stackrel{3}{\cancel{4}} \stackrel{3}{\cancel{4}} EP \stackrel{3}{\cancel{4}} \stackrel{3}{\cancel{4}} \stackrel{3}{\cancel{4}} E + P$$

- P i S són el substrat i producte no unit a l'enzim.
- Però si s'assumeix poca quantitat d'enzim, S i P són equivalents a la quantitat total de S i P.
- La velocitat de reacció serà proporcional a la fracció d'enzim ocupat que és:

$$V_{2} = k_{2} \times ES \ddot{\mathbf{U}}$$

$$V_{f} = k_{2} \times E_{0} \dot{\mathbf{V}}$$

$$ES = \frac{ES}{E_{free} + ES + EP} = \frac{ES}{E_{free} + ES + EP} = \frac{E_{free} \cdot S}{E_{free} + \frac{E_{free} \cdot S}{K_{s}} + \frac{E_{free} \cdot P}{K_{p}}} = \frac{\frac{S}{K_{s}}}{1 + \frac{S}{K_{s}} + \frac{P}{K_{p}}}$$

Igual per al producte:
$$\frac{EP}{E_0} = \frac{\frac{1}{K_p}}{1 + \frac{S}{K} + \frac{P}{K}}$$

Per tant:
$$ES = E_0 \frac{\frac{S}{K_s}}{1 + \frac{S}{K_s} + \frac{P}{K_p}}$$
 i:
$$EP = E_0 \frac{\frac{P}{K_p}}{1 + \frac{S}{K_s} + \frac{P}{K_p}}$$





A qualsevol moment la velocitat de reacció neta serà:

$$v = k_2 ES - k_{-2} EP$$

Substituint:
$$v = k_2 E_0 \frac{\frac{S}{K_s}}{1 + \frac{S}{K_s} + \frac{P}{K_p}} - k_{-2} E_0 \frac{\frac{P}{K_p}}{1 + \frac{S}{K_s} + \frac{P}{K_p}}$$

Agrupant:

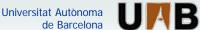
Substituint V_f i V_r

$$v = \frac{k_2 E_0 \frac{S}{K_s} - k_{-2} E_0 \frac{P}{K_p}}{1 + \frac{S}{K_s} + \frac{P}{K_p}}$$

$$v = \frac{V_f \frac{S}{K_s} - V_r \frac{P}{K_p}}{1 + \frac{S}{K_s} + \frac{P}{K_p}}$$

Equació Michaelis-Menten reversible





En situació d'equilibri les velocitats directa e inversa són iguals:

$$V_{f} \frac{\frac{S_{eq}}{K_{s}}}{1 + \frac{S_{eq}}{K_{s}} + \frac{P_{eq}}{K_{p}}} = V_{r} \frac{\frac{P_{eq}}{K_{p}}}{1 + \frac{S_{eq}}{K_{s}} + \frac{P_{eq}}{K_{p}}}$$

Simplificant:
$$V_f \frac{S_{eq}}{K_s} = V_r \frac{P_{eq}}{K_p}$$

D'on:
$$\frac{P_{eq}}{S_{eq}} = K_{eq} = \frac{V_f K_p}{V_r K_s}$$
 Relació de Haldane $\frac{V_r}{K_p} = \frac{V_f}{K_{eq} K_s}$

permet re-escriure la cinètica

$$\frac{V_r}{K_p} = \frac{V_f}{K_{eq}K_s}$$

Substituint a l'equació de la pàgina anterior i aplicant S/S:

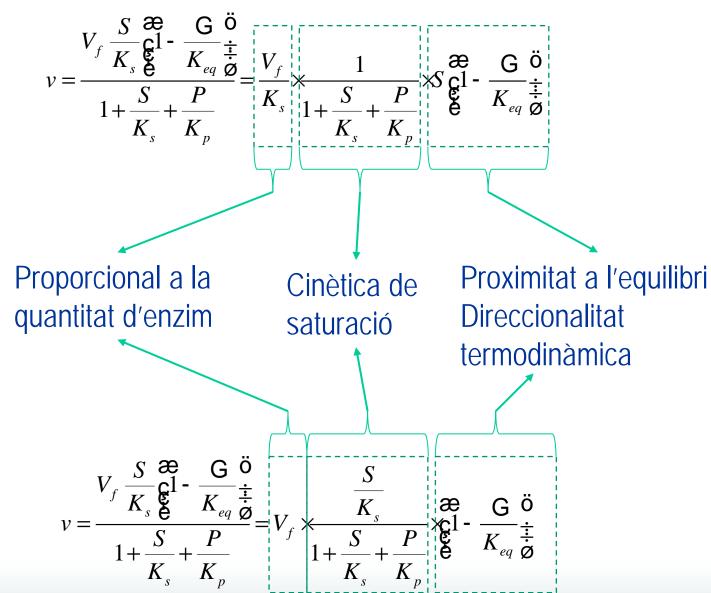
$$v = \frac{V_{f} \frac{S}{K_{s}} - \frac{V_{f}}{K_{eq}K_{s}} P \frac{S}{S}}{1 + \frac{S}{K_{s}} + \frac{P}{K_{p}}} = \frac{V_{f} \frac{S}{K_{s}} \frac{P}{SK_{eq}}}{1 + \frac{S}{K_{s}} + \frac{P}{K_{p}}} = \frac{V_{f} \frac{S}{K_{s}} \frac{E}{g} - \frac{P}{SK_{eq}} \frac{\ddot{o}}{\dot{o}}}{1 + \frac{S}{K_{s}} + \frac{P}{K_{p}}} = \frac{V_{f} \frac{S}{K_{s}} \frac{E}{g} - \frac{P}{SK_{eq}} \frac{\ddot{o}}{\dot{o}}}{1 + \frac{S}{K_{s}} + \frac{P}{K_{p}}} = \frac{V_{f} \frac{S}{K_{s}} \frac{E}{g} - \frac{P}{SK_{eq}} \frac{\ddot{o}}{\dot{o}}}{1 + \frac{S}{K_{s}} + \frac{P}{K_{p}}} = \frac{V_{f} \frac{S}{K_{s}} \frac{E}{g} - \frac{P}{SK_{eq}} \frac{\ddot{o}}{\dot{o}}}{1 + \frac{S}{K_{s}} + \frac{P}{K_{p}}} = \frac{V_{f} \frac{S}{K_{s}} \frac{E}{g} - \frac{P}{SK_{eq}} \frac{\ddot{o}}{\dot{o}}}{1 + \frac{S}{K_{s}} + \frac{P}{K_{p}}} = \frac{V_{f} \frac{S}{K_{s}} \frac{E}{g} - \frac{P}{SK_{eq}} \frac{\ddot{o}}{\dot{o}}}{1 + \frac{S}{K_{s}} + \frac{P}{K_{p}}} = \frac{V_{f} \frac{S}{K_{s}} \frac{E}{g} - \frac{P}{SK_{eq}} \frac{\ddot{o}}{\dot{o}}}{1 + \frac{S}{K_{s}} + \frac{P}{K_{p}}} = \frac{V_{f} \frac{S}{K_{s}} \frac{E}{g} - \frac{P}{SK_{eq}} \frac{\ddot{o}}{\dot{o}}}{1 + \frac{S}{K_{s}} + \frac{P}{K_{p}}} = \frac{V_{f} \frac{S}{K_{s}} \frac{E}{g} - \frac{P}{SK_{eq}} \frac{\ddot{o}}{\dot{o}}}{1 + \frac{S}{K_{s}} + \frac{P}{K_{p}}} = \frac{V_{f} \frac{S}{K_{s}} \frac{E}{g} - \frac{P}{S} \frac{\ddot{o}}{S}}{1 + \frac{S}{K_{s}} + \frac{P}{K_{p}}} = \frac{V_{f} \frac{S}{K_{s}} \frac{E}{g} - \frac{P}{S} \frac{\ddot{o}}{S}}{1 + \frac{S}{K_{s}} \frac{F}{K_{s}} \frac{\ddot{o}}{S}} = \frac{V_{f} \frac{S}{K_{s}} \frac{E}{g} - \frac{P}{S} \frac{\ddot{o}}{S} \frac{\ddot{o}}{S} \frac{\ddot{o}}{S} = \frac{P}{S} \frac{\ddot{o}}{S} \frac{\ddot{o}}{$$



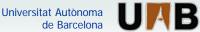


Es pot observar:

$$V_f = k_2 \times E_0$$







Hi ha gran varietat de cinètiques descrites a partir del seu mecanisme per exemple:

$$E + S \stackrel{\rightleftharpoons}{\underset{K_{s}}{\rightleftharpoons}} ES \stackrel{k_{2}}{\underset{K_{-2}}{\rightleftharpoons}} EP \stackrel{\rightleftharpoons}{\underset{K_{p}}{\rightleftharpoons}} E + P$$

$$+ P$$

$$V = \frac{V_{f} \frac{s}{K_{s}} - V_{r} \frac{p}{K_{p}}}{1 + \frac{s}{K_{s}} \left(1 + \frac{p}{K_{iu}}\right) + \frac{p}{K_{p}}} \qquad v = \frac{V_{f} \frac{s}{K_{s}} \left(1 - \frac{\Gamma}{K_{eq}}\right)}{1 + \frac{s}{K_{s}} \left(1 + \frac{p}{K_{iu}}\right) + \frac{p}{K_{p}}}$$

$$ESP$$

Altres exemples:

Hill, cooperativa:
$$v = \frac{V_f \sigma \left(1 - \frac{\Gamma}{K_{eq}}\right) (\sigma + \pi)^{h-1}}{1 + (\sigma + \pi)^h}$$
 $\rho = \frac{p}{p_{0.5}}$ $s = \frac{s}{s_{0.5}}$ $h = llocs$ actius

Hill, cooperative amb
$$v = \frac{V_f \sigma \left(1 - \frac{\Gamma}{K_{eq}}\right) (\sigma + \pi)^{h-1}}{(\sigma + \pi)^h + \frac{1+\xi^h}{1+\sigma^{\xi h}}} \quad x = \sqrt[K]{X_{0.5}} \qquad a = \sqrt[k]{\text{inhibidor si } < 1}$$

Altres exemples similars:

Tab. 5-3 Types of inhibition for irreversible and reversible Michaelis-Menten kinetics.

Name	Implementation	Equation – irreversible	Equation – reversible case	Characteristics
Competitive inhibiton	I binds only to free E; P-release only from ES-complex $k_{\pm 4}=k_{\pm 5}=k_6=0$	$v = \frac{V_{max} S}{K_m \cdot i_3 + S}$	$v = \frac{V_{max}^{f} \frac{S}{K_{mS}} - V_{max}^{r} \frac{P}{K_{mP}}}{\frac{S}{K_{mS}} + \frac{P}{K_{mP}} + i_{3}}$	K_m changes, V_{max} remains; S and I compete for the binding place; high S may out compete
Uncompetitive inhibition	I binds only to the ES-complex; P-release only from ES-complex $k_{\pm 3}=k_{\pm 5}=k_6=0$	$v = \frac{V_{max} S}{K_m + S \cdot i_4}$	$v = \frac{V_{max}^f \frac{S}{K_{mS}} - V_{max}^r \frac{P}{K_{mP}}}{1 + \left(\frac{S}{K_{mS}} + \frac{P}{K_{mP}}\right) \cdot i_4}$	K_m and V_{max} change, but their ratio remains; S may not out compete I
Noncompetitive inhibition	I binds to E and ES; P-release only from ES $K_{l,3} = K_{l,4}$, $k_6 = 0$	$v = \frac{V_{max} S}{(K_m + S) \cdot i_3}$	$v = \frac{V_{max}^{f} \frac{S}{K_{mS}} - V_{max}^{r} \frac{P}{K_{mP}}}{\left(1 + \frac{S}{K_{mS}} + \frac{P}{K_{mP}}\right) \cdot i_{4}}$	K _m remains, V _{max} changes; S may not out compete I
Mixed inhibition	I binds to E and ES; P-release only from ES $K_{l,3} \neq K_{l,4}$, $k_6 = 0$	$\nu = \frac{V_{max} S}{K_m \cdot i_4 + S \cdot i_3}$		K_m and V_{max} change; $K_{I.3} > K_{I.4}$: competitive- noncompetitive inhibition; $K_{I.3} < K_{I.4}$: noncompetitive- uncompetitive inhibition
Partial inhibition	I may bind to E and ES; P-release from ES and ESI $K_{I.3} \neq K_{I.4}$, $k_6 \neq 0$	$v = \frac{V_{max} S\left(1 + \frac{k_6 \cdot I}{k_2 K_{I,3}}\right)}{K_m \cdot i_4 + S \cdot i_3}$		K_m and V_{max} change; if $k_6 > k_2$, activation instead of inhibition.

Abbreviations:
$$K_{I,3} = \frac{k_{-3}}{k_3}$$
, $K_{I,4} = \frac{k_{-4}}{k_4}$, $i_3 = 1 + \frac{I}{K_{I,3}}$, $i_4 = 1 + \frac{I}{K_{I,4}}$