

Verslag Tinlab Advanced Algorithms

T. Ravensbergen
G. Bartes
K. G. Razmjou
69

19 mei 2023



Inhoudsopgave

1	Inleiding	6
1.0.1	Algemeen	7
1.0.2	Recente ontwikkelingen op het gebied van sluisautomatisering	7
1.0.3	Wat is een sluis	7
1.0.4	Wat wordt er omschreven en wat is er geleerd	7
1.0.5	Wat is uppaal	7
1.0.6	Probleemanalyse	7
1.0.7	Waarom nu	7
1.0.8	Gewenst resultaat	8
1.0.9	Scope	8
1.0.10	Onderzoeksvragen	8
2	Design goals	8
2.0.1	Welke aanpak is gekozen en welke studies liggen hieraan ten grondslag?	9
3	Leeswijzer	9
4	Requirements	10
4.1	Requirements	10
4.2	Sluisdeuren	10
4.3	Stoplichten	10
4.4	Waterpomp	11
4.5	Boten	11
4.6	Specificaties	11
4.7	Notities die verwerkt moeten worden	11
4.7.1	Literatuuronderzoek	12
5	Preliminaries	13
5.1	Times transition systems and timed traces	13
5.2	Wat is dit	13
5.3	Welke de definities worden gebruikt	13
5.4	Timed automata with data variables	13
5.5	Networks of automata	13
5.6	A logic for safety and bounded response time properties	13
5.7	Wat was onze logica bij aanvang van het project	13
5.8	syntax and semantics	13
5.9	Welke de definities worden gebruikt	13
5.10	Verifying bounded response time properties by reachability analysis	13
5.11	Beperking uppaal ten overstaan van ons model	13
5.12	MODE CONFUSION	13
5.13	Wat is automatiseringsparadox	13
5.14	Wat is een model	14
5.14.1	Conceptueel model	14

5.14.2	in vivo model	14
5.14.3	in vitro model	14
5.14.4	In silicio model	14
5.14.5	in simulacra model	14
5.15	World and machine samenvatting	14
5.16	SIX Variable model	16
5.16.1	Conceptueel model	18
5.17	Requirementsengineering	18
6	Onderzoeksresultaten naar rampen	21
6.0.1	bijlmerramp	21
6.0.2	vuurwerkramp in enschede	22
6.0.3	ramp turkisch airlines	22
6.0.4	tjernobyl	22
6.0.5	therac-25	22
7	tesla crash report	23
7.0.1	stint ongeluk	23
7.0.2	slmramp	23
7.0.3	schipholbrand	24
7.0.4	Ramp schietpartij militair ossendrecht	24
7.0.5	molukse treinkaping	24
7.0.6	explosie tanjin china	25
7.0.7	explosie in libabon, beirut	25
7.0.8	ethiopian airlines	25
7.1	ethiek	26
8	ecourt in nederlandse rechtspraak	26
8.0.1	cyber aanval op Oekraïne	26
8.0.2	Mali	27
9	Onderzoeksresultaten naar sluisbeveiliging	28
10	Modelontwikkeling en keuzen in Uppaal	30
11	Requirements voor Het sluismodel	30
11.1	Requirements	30
12	Uppaal kripke structuren	31
12.0.1	templates	31
12.1	Veiligheidsoverwegingen	32
12.1.1	Functionele en niet-functionele eisen	32
12.1.2	specificaties	32
12.1.3	Het vier variabelen model	32
12.1.4	Monitored variabelen	32
12.1.5	Controlled variabelen	32
12.1.6	Input variabelen	33

12.1.7	Output variabelen	33
12.1.8	Aankomst, uitvoering, vrijgave	33
12.1.9	ontwerp	33
12.1.10	Onderdelen	33
12.1.11	Werking	33
12.2	Afbakening	34
12.3	Formele logica	41
13	Conclusies	42
14	Eindverantwoording	42
14.1	Future work	42
14.1.1	Hoogte waterniveau	42
14.1.2	type deuren naar waterniveau	42
14.1.3	voorrang uitvarend op invarend	42
14.1.4	stoplicht invarend en stoplicht uitvarend	43
14.1.5	Volgorde	43
15	Research case: De digitale aanval op de Oekraïense krachtcentrale	44
15.1	Literaire analyse	44
15.1.1	Motief	44
15.1.2	Situatie Oekraïne	45
15.1.3	Situatie algemeen	45
15.1.4	Factoren	45
15.1.5	Oorzaak	45
15.1.6	Gebruikte materialen	45
15.1.7	Uitvoering van de aanval	45
15.1.8	Oplossingen	45
15.1.9	Aanbevelingen	45
15.2	Resultaten	45
15.2.1	De aanval	45
15.2.2	spearfishing	46
15.2.3	blackenergy	46
15.2.4	remote access capabilities	46
15.2.5	serial-to-ethernet communication devices	46
15.2.6	telephony denial of service attacks	46
15.3	oplossingen	46
15.4	Discussie	47
15.5	Verder lezen	47
16	Bijlage: Testcases en resultaten	49
16.1	Wat wordt getest en hoe	49
16.2	Requirement specification	49
16.3	Operator: AG	51
16.4	Operator: EG	51
16.5	Operator: AF	51

16.6	Operator: EF	52
16.7	Operator: AX	52
16.8	Operator: EX	52
16.9	Operator: $p \cup q$	52
16.10	Operator: $p \cap q$	52
16.11	De computation tree	52
16.12	Operator: AG	52
16.13	Operator: EG	52
16.14	Operator: EG	52
16.15	Operator: AF	52
16.16	Operator: EF	52
16.17	Operator: AX	53
16.18	Operator: EX	53
16.19	Operator: $p \cup q$	53
16.20	Operator: $p \cap q$	53
16.21	Operator: EX	53
16.22	Operator: $p \cup q$	53
16.23	Operator: $p \cap q$	53
16.24	Operator: AF	53
16.25	Operator: EF	53
16.26	Operator: AX	53
16.27	Operator: EX	53
16.28	Operator: $p \cup q$	53
16.29	Operator: $p \cap q$	54
16.30	Fairness	54
16.31	Liveness	54
16.32	Fairness	55
16.33	Liveness	55
16.34	safety	55
16.35	zeno vrij	55
16.36	deadlocks	55
17	Appendix B: Model eerste deelname aan cursus 2020	56
18	Appendix B: Model herkansing tweede deelname aan cursus 2020	57
19	Deelonderzoek naar veiligheidsrisico's en eisen voor sluizen	62
20	Deelonderzoek wet en regelgeving voor sluizen	62
20.0.1	onderdeel van de test	63
21	Modelleren	63
22	Ethiek	63

23 Conclusie	63
24 Inleiding	63
25 Resultaat	63

1 Inleiding

In deze case study wordt

Inleiding

1.0.1 Algemeen

Het ministerie van verkeer en Waterstaat wil in het kader van het klimaatakkoord en onderzoek laten uitvoeren naar de staat van het sluizenpark in Nederland. Het onderzoek moet zich richten op het ontwerpen en ontwikkelen van een geautomatiseerd sluismodel dat geschikt is voor een brede toepassing. In het onderzoek moet naar voren komen wat de huidige staat is van de sluizen met oog op veiligheid, efficiëntie, capaciteit, onderhoud, duurzaamheid en automatisering. Het onderzoek geeft aan hoe een volledig model worden opgeleverd opdat ontwerp van verschillend volledig geautomatiseerde sluizen in de toekomst geautomatiseerd kunnen worden.

1.0.2 Recente ontwikkelingen op het gebied van sluisautomatisering

Het ministerie van verkeer en Waterstaat wil in het kader van het klimaatakkoord en onderzoek laten uitvoeren naar de staat van het sluizenpark in Nederland. Het onderzoek moet zich richten op het ontwerpen en ontwikkelen van een geautomatiseerd sluismodel dat geschikt is voor een brede toepassing. In het onderzoek moet naar voren komen wat de huidige staat is van de sluizen met oog op veiligheid, efficiëntie, capaciteit, onderhoud, duurzaamheid en automatisering. Het onderzoek geeft aan hoe een volledig model worden opgeleverd opdat ontwerp van verschillend volledig geautomatiseerde sluizen in de toekomst geautomatiseerd kunnen worden.

1.0.3 Wat is een sluis

1.0.4 Wat wordt er omschreven en wat is er geleerd

1.0.5 Wat is oppaal

1.0.6 Probleemanalyse

Na grondige analyse van het Nederlandse sluizenpark is gebleken dat renovatie van een groot aantal sluizen noodzakelijk is. Uit een eerste verkenning is gebleken dat het gecombineerd renoveren en automatiseren van het Nederlandsesluizenpark een aanzienlijke verbetering kan opleveren t.a.v. Op het ministerie van infrastructuur en waterstaat is helaas onvoldoende kennis van ict en systemen aanwezig om eenen ander uit te voeren

1.0.7 Waarom nu

In het kader van het onlangs afgesloten klimaatakkoord heeft de Nederlandse overheid daarom besloten over te gaan tot een ingrijpende renovatie van diverse sluizen die ons land rijk is.

1.0.8 Gewenst resultaat

Wij vragen u een model (of een onderling samenhangend aantal modellen)aan te leveren, opdat ontwerpen van verschillende, volledig geautomatiseerde sluisen in de toekomst gerealiseerd kunnen worden. Zoals gesteld in de brief is het de bedoeling dat een sluis gemodelleerd worden dat bewezen kan worden dat de te bouwen sluis een aantal eigenschappen bezit.

1.0.9 Scope

He gaat om het simuleren van een geautomatiseerde sluis. Wat voor type sluis wordt niet gemeld en ook niet uit welke onderdelen. Belangrijk is dat het model werkt en dat het voldoet aan de eisen die gebaseerd zijn op basis van literatuuronderzoek, observatie, interviews, brainstorming of een andere vorm van requirements elicitation.

1.0.10 Onderzoeksvragen

1. Uit het onderzoek zal moeten blijken welke veiligheidseisen er zijn voor sluisen in Nederland.
2. Daarnaast welke factoren een rol spelen in de duurzaamheid van het sluisenpark.
3. Hoe wordt de routinecontrole op de sluisen uitgevoerd?
4. Welke automatisering is mogelijk met oog op veiligheid, efficiëntie en capaciteit?
5. Welke criteria wegen zwaar in de ontwikkel- en onderhoudskosten van duurzame technologie?

2 Design goals

Het systeem moet minimaal aan de volgende prestatie eisen voldoen

1. (a) Ship management,
2. Data
 - (a) Water level management
3. Veiligheid
 - (a) Uitbreidbaarheid

2.0.1 Welke aanpak is gekozen en welke studies liggen hieraan ten grondslag?

3 Leeswijzer

In de methodologie wordt de lezer uitgelegd met welke methoden de onderzoeksvragen zijn beantwoord. In het hoofdstuk Onderzoek worden alle resultaten behandeld die naar voren zijn gekomen bij het deskresearch. De analyse van de verzamelde data wordt gedaan in het hoofdstuk analyse. Hierin wordt behandeld zoekopdracht naar IoT cloud platforms, feature extractie, prijs-berekening en prijs-feature vergelijking. In het ontwerp komen de uml diagrammen en systeemschetsen naar voren. In de de hoofdstukken Prototype, IoT cloud en Firmware wordt de implementatie behandeld van het IoT cloud platform in een bestaand project.

4 Requirements

4.1 Requirements

Directe requirements van opdrachtgever:

Na grondige analyse van het Nederlandse sluizenpark is gebleken dat renovatie van een groot aantal sluizen noodzakelijk is. Een eerste verkenning heeft ontleerd dat het gecombineerd renoveren en automatiseren van het Nederlandsesluizenpark een aanzienlijke verbetering kan opleveren t.a.v.:

- veiligheid
- efficiëntie
- capaciteit
- onderhoudskosten
- duurzaamheid

In het kader van het onlangs afgesloten klimaatakkoord heeft de Nederlandseoverheid daarom besloten over te gaan tot een ingrijpende renovatie van dediverse sluizen die ons land rijk is. Op het ministerie van infrastructuur en waterstaat is helaas onvoldoende kennis van ict en systemen aanwezig om eenen ander uit te voeren. Wij vragen u een model (of een onderling samenhangend aantal modellen)aan te leveren, opdat ontwerpen van verschillende, volledig geautomatiseerde sluizen in de toekomst gerealiseerd kunnen worden.

Eigen inbreng van deze requirements:

Wij gaan er van uit dat het volgende van ons verwacht wordt:

Maak een model dat als template dient gebruikt te worden voor het automatiseren van verschillende soorten sluizen. Verder moeten overwegingen gemaakt worden die goed onderbouwd zijn.

Aangezien er van ons alleen een model verwacht wordt, zullen wij ons geheel focussen op de fundamentele werking van de sluis en hierbij zullen wij ons dus niet bezig houden met fysieke eisen zoals veiligheidshekjes en borden. Onze focus ligt geheel op de werking van de sluis; elke state waar de sluis zich in mag bevinden en welke beslissingen de sluis moet maken op basis van bestaande protocols en benoemde eisen.

Deze requirements zullen hieronder uitgewerkt worden, per sluisonderdeel, deze bestaande uit de sluisdeuren, de stoplichten, de waterpomp en de boten.

4.2 Sluisdeuren

De sluisdeuren.

4.3 Stoplichten

De stoplichten

4.4 Waterpomp

De waterpomp

4.5 Boten

De meeste sluizen die zich in Nederland bevinden zijn schutsluizen; deze sluizen zijn bedoeld om boten, zowel vrachtschepen als pleziervaart afhankelijk van de locatie van de sluis, te verwerken. Om deze reden gaan wij deze dus ook verwerken in ons model. Mocht een sluis niet bedoeld zijn om boten te verwerken, dan zou dit model alsnog toegepast kunnen worden op desbetreffende sluis. Boten worden toegevoegd aan de queue. Hoe dit gebeurt, dat ligt aan de specifieke sluis. Sinds wij een template maken, hoeven wij geen rekening te houden met hoe de schepen in de queue komen. Het enige wat wij hoeven te doen, is de data verwerken.

Overige eisen op basis van eigen inbreng:

4.6 Specificaties

Vanuit deze requirements kunnen verdere specificaties opgesteld worden.

Even ter duidelijkheid: een requirement beschrijft wat een programma moet doen, en een specificatie beschrijft hoe men van plan is om deze requirements te realiseren.// Voorbeeld:// Requirement is dat de sluis meerdere boten moet kunnen verwerken; de specificatie zou hier zijn fdat de sluis minstens twee keer zo groot moet zijn dan de grootste boot die door de sluis kan.

4.7 Notities die verwerkt moeten worden

moet de initial state altijd in een loop zitten in uppaal? wat zijn urgent channels? rampen? er staat wel iets in de planning maar kan geen lessen of verdere documentatie of requirements terug vinden?

gesprek wessel: main controller slim dat direction een bool is. pomp is te slim, zou alleen maar aan of uit moeten gaan, of nog weg en in pompen maar meer niet. niets met waterlevel en aantal schepen. schip: niet doen. als een schip zich aanmeld, dan gebeuren er dingen, maar gaat hij naar binnen? je weet niet wat dat schip gaat doen want menselijk gedrag. beter niet het schip uitgebreid maken, maar eerder de sluis. te veel aannames.

wessel model: alleen als wachtrij vol zit, doet de sluis iets. deur heeft een parameter zodat er meerdere deuren in de simulator neergezet kunnen worden. ook bij wachtrij.

stoplichten kunnen er wel in maar als je simpeler wilt, gaan die als eerste weg. zes variabelen model is voorgesteld maar niet goed op gereageerd. alleen er van af weten is genoeg. rampen alleen voor persoonlijk verslag

Methodologie

4.7.1 Literatuuronderzoek

Literature Review

S.no	Author	Title	Findings	Gap in literature
S.no	Author	wanrooy _vab1991a.pdf	Findings	Gap in literature
S.no	Author	wa3300-bezuien2000(1).pdf	Findings	Gap in literature
S.no	Author	Title	Findings	Gap in literature
S.no	Author	Title	Findings	Gap in literature
S.no	Author	rapport-veiligheid-van-op-afstand-bediende-burggen.pdf	Findings	Gap in literature
S.no	Author	pronk.pdf	Findings	Gap in literature
S.no	Author	Olieman1987a.pdf	Findings	Gap in literature
S.no	Author	richtlijnen-vaarwegen-2020.pdf	Findings	Gap in literature
S.no	Author	richtlijnen-vaarwegen-2017 _tcm21-127359(1).pdf	Findings	Gap in literature
S.no	Author	Olieman1987a.pdf	Findings	Gap in literature
S.no	Author	Meijer1980b.pdf	Findings	Gap in literature
S.no	Author	Meijer1980c.pdf	Findings	Gap in literature
S.no	Author	kst-31200-A-80-b2.pdf	Findings	Gap in literature
S.no	Author	duurzaamheid _bij _de _ontwikkeling _van _reevesluis.pdf	Findings	Gap in literature
S.no	Author	De _deltawerken _Cultuurhistorie _ontwerpgeschiedenis _web-A.pdf	Findings	Gap in literature
S.no	Author	wa3300-Bezuien2000.pdf	Findings	Gap in literature
S.no	Author	Sander van Alphen Haalbaarheidsstudie naar grote sluisdeuren uitgevoerd in hogesterktebeton.pdf	Findings	Gap in literature
S.no	Author	Dalmeijer1994a.pdf	Findings	Gap in literature
S.no	Author	Dalmeijer1994b.pdf	Findings	Gap in literature
S.no	Author	Dalmeijer1994c.pdf	Findings	Gap in literature
S.no	Author	ceg _pruijsers _1982.pdf	Findings	Gap in literature
S.no	Author	Capaciteitsanalyse _van _de _prinses _margrietsluis _in _Jemmer _- _Marc _Lamboo.pdf	Findings	Gap in literature
S.no	Author	Boer1979a.pdf	Findings	Gap in literature
S.no	Author	bijlagerapport _c _- _analyse _geavanceerd-definitief _v1 _0.pdf	Findings	Gap in literature
S.no	Author	Bijl1988a.pdf	Findings	Gap in literature
S.no	Author	Bentum1978a.pdf	Findings	Gap in literature
S.no	Author	Alphen.pdf	Findings	Gap in literature
S.no	Author	Abbenhuis1975a.pdf	Findings	Gap in literature
S.no	Author	Abbenhuis1974a.pdf	Findings	Gap in literature
S.no	Author	https://wiki.woudagemaal.nl/w/index.php/Sluizen	Findings	Gap in literature
S.no	Author	Title	Findings	Gap in literature

Theoretisch kader

5 Preliminaries

5.1 Times transition systems and timed traces

5.2 Wat is dit

5.3 Welke de definities worden gebruikt

5.4 Timed automata with data variables

5.5 Networks of automata

5.6 A logic for safety and bounded response time properties

5.7 Wat was onze logica bij aanvang van het project

5.8 syntax and semantics

5.9 Welke de definities worden gebruikt

5.10 Verifying bounded response time properties by reachability analysis

5.11 Beperking uppaal ten overstaan van ons model

Welke versie van Uppaal gebruiken wij en welke beperkingen heeft deze software voor het bereiken van onze doelstelling

5.12 MODE CONFUSION

Mode confusion treedt op als geobserveerd gedrag van een technisch systeem niet past in het gedragspatroon dat de gebruiker in zijn beeldvorming heeft en ook niet met voorstellingsvermogen kan bevatten.

5.13 Wat is automatiseringsparadox

Gemak dient de mens. Als er veel energie wordt gestoken in de ontwikkeling van hulpmiddelen die taken van werknemers overnemen heeft dat tot resultaat dat veel productieprocessen worden geautomatiseerd. De vraag is dan of vanuit mechanisch wereldpunt de robot niet de rol van de mens overneemt en of de mens nog de kwaliteiten heeft om het werk zelf te doen.

<https://www.dalton.nl/literatuur/item/252-de-automatiseringsparadox> <https://www.debicker.eu/de-automatiseringsparadox/> <https://vse.nl/de-paradox-van-de-industriële-automatisering/> <https://automatie-pma.com/nieuws/industriële-automatiseringsparadox> <https://blog.xot.nl/2016/11/21/slimme-apparaten-maken-ons-dom-en-kwetsbaar/index.html>

5.14 Wat is een model

5.14.1 Conceptueel model

Om duiding te geven aan het grote plaatsje

5.14.2 in vivo model

Levende organismen die in de werkelijkheid of in een laboratorium vergelijkbare eigenschappen bezitten als bestaande fenomenen in de werkelijkheid. Deze objecten zijn vergelijkbaar met werkelijkobjecten en geven vergelijkbare resultaten

5.14.3 in vitro model

Een model dat dezelfde condities biedt buiten het onderzoeksobject om, maar is voldoende vergelijkbaar om vergelijkbare processen te simuleren. Zowel invivo als in vitro modellen zijn beperkt door de materialen die beschikbaar zijn voor onderzoek en de arbeidsomstandigheden waaronder ze worden gebruikt. Desondanks zijn het geen werkelijke natuurlijke modellen dus voor een onderzoek kan boedt het geen volledige uitsluitel.

5.14.4 In silicio model

Een veelzijdig object. Het verwijst naar simulaties die gebruik maken van wiskundige modellen in computer, een zijn dus afhankelijk van silicon chips. In silico model analyseert wiskundige vergelijkingen om resultaten te geven onder bepaalde omstandigheden. Deze vergelijkingen vertellen iets over de correlatie van verschillende objecten van een wetenschappelijk onderzoek. OM deze modellen te kunnen gebruiken is het noodzakelijk te omschrijven waartoe de fenomenen in kwestie van onderzoek zijn door middel van getallen. Kwantitatieve relaties kunnen worden geïntegreerd in het model en waar deze relaties complex zijn is een computer noodzakelijk deze op te lossen. Vaak worden hierbij verschillende mechanismen gebruikt. Als je bijvoorbeeld de prijsontwikkeling van een marsreep in kaart wilt brengen.

5.14.5 in simulacra model

5.15 World and machine samenvatting

Waarom zijn wij engineers? Omdat we bruikbare apparaten willen laten functioneren in de wereld waarin we leven. Dat doen we door de machine te beschrijven en deze beschrijving van instructies bieden we aan onze computer opdat deze als de attribuut en gedragingen uitleest zoals wij die hebben omschreven. Dit alles op basis van theoretische funderingen en praktisch inzicht.

Het doel van een machine is om te worden geïnstalleerd en te worden gebruikt. De eisen die we stellen zitten in de omgeving en in de wereld en de machine is slechts de oplossing die we bedenken om aan een eis te voldoen.

De relatie machine-wereld wordt gecategoriseerd in:

Het modelleer aspect: waar een machine de wereld simuleert

Het interface aspect: waar er fysieke interactie is tussen de machine en de wereld
Het engineering aspect: waar de machine zich gedraagt als een controlemotor gebruikmakend van de gedragingen van de omgeving in de wereld

Het probleem aspect: waar de omgeving in de wereld en de omvang van het probleem invloed heeft op de machine en de oplossing

Het modelleren of simulatie aspect over een deel van de wereld. Er zijn data, object en proces modellen. Het doel van een model is toegang te geven tot informatie over die wereld. Door het opvangen van statische weergaven en gebeurtenissen kunnen wij deze gebruiken van opgeslagen informatie die we kunnen hergebruiken. Een model kan bruikbare informatie bevatten omdat zowel het model als de wereld waarin het model zich bevindt gemeenschappelijke omschrijvingen hebben die waar zijn voor zowel het model als voor de wereld. Daarbij moet gesteld worden dat de interpretatie van een model verschilt met een interpretatie van de wereld.

Omdat zowel de wereld als de machine fysieke realiteiten zijn, zijn niet slechts abstracties, zijn de gemeenschappelijke beschrijvingen slechts een deel van de werkelijkheid van beide objecten. Voor elk object zijn er meerdere beschrijvingen. Toch maken niet alle omschrijvingen deel uit van het getoonde repertoire. Zoals niet alle eigenschappen van een boek; meer dan een auteur, pseudoniemen, een onderdeel van een reeks, een gerevisiteerde versie, worden gereflecteerd in een database.

Het interface aspect. Een machine kan een probleem in de wereld oplossen als de wereld en de machine fenomenen kunnen uitwisselen. Maar de participatie is niet symmetrisch: een status kan als fenomenen worden uitgewisseld maar slechts een partij kan er invloed op uitoefenen maar beiden kunnen dezelfde status signaleren.

Het engineering aspect gaat over requirements, specificaties, en programma's. Requirements hebben betrekking op fenomenen in de wereld. Een programma heeft alleen betrekking tot de machinale fenomenen. Het doel van programma's is om eigenschappen en gedragingen te omschrijven van de machine ten behoeve van de gebruiker. Tussen de requirements en de programma's zitten de specificaties. Omdat programma's dan wel beschrijvingen zijn van een gewenste machine, maar dat moeten beschrijvingen zijn van de machines die de computers kunnen uitvoeren zodanig dat de computer deze beschrijvingen ook zo kan interpreteren. De engineer moet de eigenschappen van de wereld kennen en begrijpen en deze eigenschappen manipuleren en laten werken met als doel het dienen van het systeem.

Het probleem aspect. Het onderscheid tussen specificatie en implementatie. Het probleem zit in de relatie van de machine en de wereld. De machine brengt de oplossing maar het probleem zit in de wereld. Een verzoek over een probleem moet dus gaan over de wereld en over de opvatting die de gebruiker heeft in de wereld. Omdat de wereld veelzijdig is moeten we ervan uit gaan dat er verschillende soorten problemen zijn. Een realistisch probleem wordt dus niet opgelost met een simpele hiërarchische structurele aanpak en een homogene decompositie maar met een parallelle structurele oplossing waar beide kanten van het probleem worden opgelost.

Ontkenningen

We hebben als engineers de taak om een machine te bouwen aan de hand van de specificaties opgeleverd door de opdrachtgever. Een engineer heeft niet als taak de fitheid voor een doeleinde te onderzoeken, maar wel de haalbaarheid naar een

doeleind aan de hand van kennis, tijd, resources, budget en ontwikkelmethodiek. Daaruit komt naar voren dat een engineer zich richt op: elicitation (schetsen van een requirement), description (omschrijving) en analyse van de requirements waaraan het systeem moet voldoen. Vertaalt naar de volgende vragen: Wat is precies de klantwens? Wat is de precieze omschrijving van het probleem? Voor welke doelen wordt het systeem gebouwd? Welke functies moet het systeem hebben?

Denial by hacking: obsessief bezig zijn met een systeem omdat het de gebruiker veel macht geeft. Een uitgebreidheid van een systeem zorgt er soms voor dat mensen niet meer geprikkeld zijn na te denken over probleemstellingen, domein beschrijvingen en analyse.

Denial by a abstraction. Wiskundige benaderingen van werkelijke problemen is een belangrijke intellectuele strategie om problemen te formuleren. Een software ontwikkelaar moet een probleem kunnen omschrijven in zo min mogelijk woorden, maar de complexiteit ligt in de oplossing.

Denial by vagueness. De vaagheid van een omschrijving is terug te vinden in:

Von Neumann's principe

Principe van reductionisme

Shanley principe

Montaignes's principe

Von Neumann principe

Voor een vocabulair moet een grondslag zijn ontwikkeld waarmee gesproken kan worden over de wereld en de machine. Belangrijke fenomenen moeten geïdentificeerd worden, door middel van een grondregel of 'herkenningsregel' moet een fenomeen worden herkend, en vervolgens het fenomeen een formele term geven die gebruikt wordt als duiding van een bepaalde omschrijving. Dan moet voor de formele term een symbool gevonden worden. Samen vormen de grondregel en het symbool een designatie.

Principe van reductionisme

Simpelweg het openbreken van termen met een weerlegbare definitie totdat alle begrippen die worden gebruikt om iets te duiden niet meer te herconstrueren zijn in hun definitie.

Shanley principe

Er bestaan volgens dit principe geen scherpe verdelingen in de wereld zoals wetenschappers soms denken. Een strenge opvatting over de wereld waarin een individu geclassificeerd kan worden als een onsamenhangend geheel. Maar dat is slechts een opname van een beeld. De werkelijkheid staat soms toe dat een elementair individueel object in verschillende classificaties verschillende getypeerd kan worden in een andere setting of view.

Montaignes principe

De incitative mood; gaat over wat we beweren waar te zijn.

De optative mood; gaat over wat we willen dat waar is

5.16 SIX Variable model

Optatieve statements omschrijven de omgeving zoals we het willen zien vanwege de machine.

Indicatieve statements omschrijven de omgeving zoals deze is los van de machine. Een requirement is een optitatief statement omdat ten doel heeft om de klant-wens uit te drukken in een softwareontwikkel project.

Domein kennis bestaat uit indicatieve uitspraken die vanuit het oogpunt van software ontwikkeling relevant zijn.

Een specificatie is een optitatief statement met als doel direct implementeerbaar te zijn en ter verondersteuning van het natreven vande requirements.

Drie verschillende type domeinkennis: domein eigenschappen, domein hypothesen, en verwachtingen.

Domein eigenschappen zijn beschrijvende statementsover een omgeving en zijn feiten. Domein hypothesen zijn ook beschrijvende uitspraken over een omgeving, maar zijn aannames.

Verwachtingen zijn ook aannames, maar dat zijn voorschrijvende uitspraken die behaald worden door actoren als personen, sensoren en actuators.

Het verschil tussen essentie en incarnatie van een systeem. Een essentie bevestigt de mogelijkheden dat een systeem moet hebben om te voldoen aan de eise, ongeacht hoe het systeem is geïmplementeerd. De incarnatie bevestigt of omvat de mogelijkheden die te maken hebben met details omtrent implementatie. Een heuristiek voor het identificeren van de essentie van een systeem is de aanname van perfecte technologie, ofwel de aanname dat de technologie binnen een systeem perfect is. Om essentie te indentificeren nemen we aan dat technologie buiten de machine om perfect is. Zouden we incarnatie overwegen dan wordt de aanname van perfecte machin-externe technologie opgeheven.

Voor de documentatie van contextuele beslissingen en opties/alternatieven wordt de OVM (Orthogonale variability Model) gebruikt. Oorspronkelijk was deze methode bedoeld om de variatiepunten en de variant van een productlijn samen met hun variabele afhankelijkheden(mandatory, optional, alternative) en beperkende afhankelijkheden(requires en excludes)te omvatten. De variant kan worden gerelateerd aan een ontwikkelartefact zoals een requirement of een diagram als een zogenoemde artefact dependency. Een artefact is dan gedefinieerd als variabele. Voor de documentatie van de keuzen die we maken is een selectie model gemaakt. We gebruiken het OVM voor de documentatie van contextuele beslissingen die moeten worden genomen, opties en alternatieven die selecteerbaar zijn, en de afhankelijkheden tussen hen. met behulp van de artefact dependency relateren we de alternatieven aan variabele elementen van de AND/OR graaf. Voor documentatie van de keuzes gebruiken we ook een selectiemodel. De kracht van het OVM model en de voornaamste reden deze methode te gebruiken is dat deze is in staat is om een variant te relateren aan een geheel model, een model element, of een selectie van een model.

AND/OR graaf wordt gebruikt voor de documentatie van refinement/decompositie of requirements. De AND/OR graaf is een directe, asyclische graaf met nodes knopen die requirements voorstellen en lijnen die AND-decomposities voorstellen en OR-decompositie tussen de requirements. Een decompositie van een requirement in een set van subrequirements R_1, \dots, R_n is een OR-decompositie iff die dusdanig aan een subrequirement voldoet en daarmee voldoet aan requirement R. Wat moet worden gedocumenteerd met betrekking tot de AND/OR graaf is de abeargumentering waarom elkeAND/OR-decompositie voldoende is.

5.16.1 Conceptueel model

System requirement: uitspraak over wereld fenomenen (gedeeld of niet) of doelen die bereikt moeten worden. met enige regelmaat informeel, niet precies geformuleerd. Software requirement/speci

catie: uitspraak over gedeelde fenomenen of doelen die de machine moet bereiken middels de onderdelen waar die machine uit bestaat of middels de fenomenen waar de machine controle over heeft. doorgaans preciezer, meetbaar, exact geformuleerd.

Systemen gaan een zekere interactie aan met hun omgeving: Sensoren: meten fenomenen uit de omgeving (temperatuur, druk, licht, geluid, etc.) actuatoren: veranderen iets in de omgeving (mechanische, electrisch, pneumatisch, etc.) Software: Kan niet direct communiceren met de buitenwereld. Snapt derhalve niets van de buitenwereld. Kan alleen maar bestaan in en communiceren met het systeem.

5.17 Requirementsengineering

scannen64-75

challenges in requirements engineering why goals-oriented for requirements engineering design and build of collaborative information agents treating nfras first grade for its testability software requirements negotiation a theory ui based spiral approach the worlds a stage: a survey on requirementsengineering using a real life case study from inconsistencyhandling to non-conanical requirements management: a logical perspective managing inconsistent specification: reasoning, analysis, action representingand using nonfunctional requirements: a process-oriented approach Four dark corners of requirements engineering classification of research methods in requirements engineering agent-basedtactocs for goal-oriented requirements elaboration

challenges in requirements engineering deceding exactly what to buildand documenting the results misidentoficationof requirements as a problem Biggest software problem: -incomplete requirement and specification -cganging requirements and specification -large complex softwate systems Analyzing change inbusiness/operational environment and managing fluctuaing and conflicting equirements. cycle: need identification and problem analysis requirement determination requirement specification requirement fulfillment More problems: why goals-oriented for requirements engineering

scann 0087 design and build ofcollaborative information agents A laguage to specify functional requirements and scenatio's for sysems of informations agents A language to specify design descriptions treating nfras first grade for its testability

scan 0089 software requirements negotiation a theory ui based spiral approach problem of detailed concerns ofusers, non-users and interfaces n evolutionaru development ceoncept of operational 1) win-conditions-capturing the desired objective of the individual 2) conflict/risk/uncertainty specs capturing the conflicts between win conditions and their associated rest and uncertainties 3) points of agreement capturing the agreed upon set of condicions which satisfy stakeholders

win conditions and also define the system objectives WinWin0 concept of operation in initial phase WinWin1 -) decommitment from previously relevant POA -) exploring options, such as reusing components reducing negotiated software functionality on deferring lower priority capabilities -) understanding notifications of options, choices and filtering options that are noncompatible with stakeholder critical conditions -) handling the ripple effects of changes introduced to resolve the conflict -) bounding and focussing the domain of discourse with respect to negotiated systems 3.2 confrontational win-conditions-capturing incomplete set of options weak association between new CRU and new conflict resolving win-conditions-capturing uncontrolled search for alternatives 4.3 potential conflicts 1) interactions due to node mismatch 2) complexity of interactions 4.4 renegotiation support tradeoff by COCOMO-tool node-based re-negotiations support for cost/schedule/functionality, performance tradeoff analysis

use cases describe the possible system interactions that external agents may have with a system

identification of goals to be achieved by the envisioned system. The operational character of such goals are services and constraints assignment of responsibilities of resulting requirements to agents as humans, devices and software 1) elicitation 2) goal modeling 3) goal generalization 4) mapping goals into software objects, events and operations

the worlds a stage: a survey on requirements engineering using a real life case study viewpoints, social aspects, evolution, non-functional requirements, conflict resolution, traceability

Goal of this paper is requirement engineering on London ambulance service Method of opinions: crew, staff, management, computational, transport, services Evolution: changes, specification and technology trade Environment: company policies, regulation, impact solution on organizational Non-functional aspect: communication problem, malfunctions, less critical issues: cost, tradeoff between performance user interfaces viewpoint: is a subset of all system requirements expressible in a given requirements notation regardless of the stakeholders involved

log change basic model view hypertext view data transmission problems continued difficulties installation problems problems caused by mistake traceability requirements[selecting reliable information] PRE requirement specification traceability, repository based approach 1) compromise specification 2) representatives 3) agreement dimensions Domain: part of the world in which the computer system effects will be felt, including its peoples, organizational structure, related legislation, physical location and met only the computer systems

Functional vs quality requirements How to determine quality characteristics in specific situation What different stakeholders are involved in different ways in particular business processes strategies: testing, comparing, analysis, trial and error uncertainties: business processes, information technology used, knowledge of various types of users, knowledge of various types of developers involved

Communication between stakeholders p[geographic and temporal distance] goals describe the macro-level of requirements scenarios are used to describe the medium level of requirements viewpoints describe the microlevel of requirements functional concerns: primary business goal non-functional concern: security, performance, compatibility refers to gravity of functional concern cognition mappings used for:

simulation organisational strategies modeling support for strategic problems formulation and decision analysis modeling of social psychological processes knowledge based construction managerial problem construction failure modes effect analysis modeling virtual worlds and analysis of their behaviour requirements analysis system requirement specification

from inconsistency handling to non-canonical requirements management: a logical perspective

1) identifying non-canonical requirements 2) measuring them 3) generate candidate proposals for handling them 4) choosing acceptable proposals 5) revising them according to the proposals model phases using: paraconsistent reasoning, non-monotonic reasoning

Requirement U scenario - λ Scenario E

managing inconsistent specification: reasoning, analysis, action classic logic quasi-classical logic $\lambda\lambda$ inconsistency implies action

specification information $\lambda\lambda$ natural language deduction rules method information $\lambda\lambda$ reduction ad absurdum domain interpretation

background: users, customers, domain experts, designers,, manufacturers graphical textual specification

Basic constraint, legal constraint, cooperation constraint 1) scenario definition 2) scenario analysis 3) scenario consolidation

How can a system be further designed so that the non-functional requirements mentioned will be met? How does that design relate to further refinements of the functional and structural aspects of the system

block[objects, classes, methods, messages, inheritance] [goals, agents, alternative, events, actions, existence modalities, agent responsibilities] primitive terms structuring mechanism primitive operations general integrity rules

Softgoals are satisfied when there is a sufficient positive and little negative evidence for this claim, and that they are unsatisfiable when there is sufficient negative evidence and little positive support for their satisfiability.

service computing 1) role 2) goal 3) process 4) service How to constrain and extend the semantic interoperability in the process of self-organization and action emergence for the distributing service resource? How to categorise the structure of interoperability? How to satisfy stakeholders requirements?

Connecting ontologies: 1) semantic distance 2) semantic interoperability measurement 3) semantic interoperability capability

1) event 2) entity 3) attribute 4) value 5) quantity 6) value 7) secondary feature 8) syntax 9) event role 10) event features

representing and using nonfunctional requirements: a process-oriented approach product oriented process oriented

Acquisition Performance user concern -How well does it function -how well does it utilize a source $\lambda\lambda$ Efficiency -How secure is it $\lambda\lambda$ integrity -What confidence can be placed and what it does $\lambda\lambda$ Reliability -How well does it perform under adverse conditions $\lambda\lambda$ sustainability -How easy is it to use it $\lambda\lambda$ usability quality attribute

Acquisition: Design user concern How valid is the design -how well does it conform to requirements -how easy is it to repair -how easy is it to verify its performance quality attribute

Acquisition: Adaption user concern -how adaptable is it - how easy is it to export and upgrade its capability
 ∩∩ expendability - how easy is it to change ∩∩ flexibility
 -how easy is it to infer with other system ∩∩ portability - how easy is it to transport ∩∩ interoperability how easy is it to convert for use with other application
 ∩∩ reaseability quality attribute

6 Onderzoeksresultaten naar rampen

6.0.1 bijlmerramp

Motor 3 (de binnenste motor aan de rechtervleugel van het vliegtuig) brak af, beschadigde de vleugelkleppen en botste tegen motor 4 die vervolgens ook afbrak. De ernst van de situatie werd op Schiphol niet goed ingezien. Dit kwam onder meer doordat lost in de luchtvaart de gebruikelijke term is om het verlies van motorvermogen te melden. Op Schiphol werd er dan ook van uitgegaan dat er twee motoren waren uitgevallen. Dat ze letterlijk verloren waren wist men niet. Gezien het grote aantal handelingen dat de bemanning in een paar minuten moest uitvoeren en de keuzes die de piloot maakte, veronderstelde de parlementaire enquêtecommissie die de ramp later zou onderzoeken dat ook de bemanning waarschijnlijk niet heeft geweten dat beide motoren van de rechtervleugel waren afgebroken. De buitenste motor van een 747 is vanuit de cockpit slechts met moeite zichtbaar en de binnenste motor helemaal niet.

Op de avond van de 4e oktober 1992 was landingsbaan 06 (de Kaagbaan) in gebruik. De piloot verzocht de luchtverkeersleiding op Schiphol echter een noodlanding te mogen maken op de Buitenveldertbaan (baan 27). Waarom hij juist deze baan koos, is nooit duidelijk geworden. Een keuze voor deze baan lag niet voor de hand; omdat de wind uit het noordoosten kwam, zou het toestel met flinke staartwind moeten landen. Langs de landingsbaan waren enkele grote brandweerwagens van Schiphol geplaatst. Deze zogeheten crashtenders moesten een brand tijdens de landing meteen blussen. Na de crash werd één zwarte doos teruggevonden. De bijbehorende band was in vier stukken gebroken, waardoor de laatste 2 minuten en 45 seconden ervan niet meer te gebruiken waren. De doos werd voor onderzoek naar Washington gestuurd en leverde uiteindelijk onderstaande informatie op. Om goed uit te komen voor de landingsbaan vloog het beschadigde toestel eerst nog een rondje boven Amsterdam. Tijdens dit rondje gaf de gezagvoerder de copiloot opdracht de vleugelkleppen (flaps) uit te schuiven. Links schoven de kleppen uit, maar doordat de afgebroken motor 3 de rechtervleugel had beschadigd schoven de kleppen op die vleugel niet uit. Als gevolg hiervan kreeg het toestel links meer draagvermogen dan rechts. De piloot meldde aan de verkeersleiding dat er ook problemen met de flaps waren. Aanvankelijk ging het aanvliegen van de Buitenveldertbaan goed. Op het moment dat het vliegtuig daalde tot onder de 1500 voet en snelheid minderde, raakte het echter compleet onbestuurbaar en maakte het een ongecontroleerde, scherpe bocht naar rechts. Over de radio was te horen dat de gezagvoerder zijn copiloot in het Hebreeuws opdracht gaf om alle kleppen in te trekken en het landingsgestel uit te klappen. Vervolgens meldde de copiloot in het

Engels aan de luchtverkeersleider dat het toestel zou gaan neerstorten. Uit later onderzoek bleek dat het vliegtuig eerder enkel recht bleef vanwege de hoge snelheid (280 knopen, zijnde 519 km/u). Doordat de rechtervleugel beschadigd was, was het moeilijker om het vliegtuig recht te houden. Alleen de hoge snelheid zorgde ervoor dat er nog voldoende draagvermogen was. Toen bij het inzetten van de landing de snelheid verlaagd werd, werd het draagvermogen van de rechtervleugel echter dusdanig gering dat het toestel niet meer onder controle te houden was en een duikvlucht naar rechts maakte.

<https://aviation-safety.net/database/record.php?id=19921004-2&lang=nl>

6.0.2 vuurwerkkramp in enschede

<https://www.enschede.nl/inhoud/commissie-oosting> <https://www.politie.nl/binaries/content/assets/politie/wob/00landelijk/vuurwerkkramp-enschede/bijlagen-rapport-vuurwerkkramp-enschede.pdf> <https://www.researchgate.net/publication/328111111>

6.0.3 ramp turkisch airlines

Inadequaat handelen van de piloten ondanks een defecte hoogtemeter en onvolledige instructies van de luchtverkeersleiding/ https://catsr.vse.gmu.edu/SYST460/TA1951_AccidentReport.pdf

Wat ging er allemaal mis bij de bovengenoemde rampen en ongelukken.....

Wat hebben deze rampten te maken met de requirements en specificaties van deze opdracht?

6.0.4 tjernobyl

Een ramp bij een kernreactor in de Sovjetunie. Door een bedieningsfout in een testprocedure werd het vermogen van de koelinstallaties negatief beïnvloed. Door een ontwerpfout in de noodstopprocedure kon in het systeem niet snel genoeg schakelen om remmende invloed uit te oefenen op het toenemende vermogen van de reactorkernen.

Met brand en explosie tot gevolg. https://www-pub.iaea.org/MTCD/publications/PDF/Pub913e_web.pdf

6.0.5 therac-25

Softwarefout uit zich als hardwarefout de klachtafhandeling geen onderzoek geen second opinion is prioriteit wel gechecked na onderzoek bellen en geen prioriteit aanwezig te zijn alleen importeurs en fabrieken mogen fouten in fabrieksinstellingen rapporteren Therac25 Systeem ligt plat veel voorkomende error standaardafhandeling om de error te verwerpen resultaat: de patient kreeg overdosis patient overleden onderzoek opgestart, situatie niet reproduceerbaar foutmarkering: gezien als uitzonderlijk, software aanpassing van groote magnitude 5; de oorzaak was waarschijnlijk mechanisch maar niet vastgesteld; conceptueel odel niet aangepast probleemclassificatie door autoriteiten het probleem en de impact daarvan naar beneden bijgesteld AEFL doe gedeeltelijke aanpassing om hardware na berisping Canadese autoriteit Derde patient overleden door eythema AECL wijst alle doodsoorzaken af AECL beweert dat geen vergelijkbare voorvalle bij andere machines of patienten zijn voorgekomen geen vervolgonderzoek vanwege garanties bedrijf gaat uit van geen mogelijke functionele fout vierde patient overleden aan overdosis ontstaan door bug

in software onjuiste aanduiding bij de foutmelding verkeerde reactie/invoer door operator communicatie tussen patient en operator werd onvoldoende gemonitorred (apparatuur niet aangesloten, en audio monitor kapot) engineer van AECL stelt geen fouten vast Engineer AECL kan fout niet reproduceren Geen communicatie tussen bedrijf en uitgezonden technici over vergelijkbare probleemgevallen vijfde geval malfunction 54 leidt tot overdosis en de dood fout gereproduceerd door operator bedrijf fout was daa entryspeed herpublicatie van de ongevallen en de eerdere ongevallen in de media apparaat wel nog in gebruik genomen niet handig, waarschuwingsberichten en aanwijzingen voor een bugfix naar de gebruikers door druk van fda is bedrijf op zoek gegaan naar permanente oplossing zesde geval software fout door softwarefout ontstaat lichtstruct .. op de patient na onderzoek door AECL blijkt niet alleen hardware de oorzaak gebruikers direct geïnformeerd oplossing gevonden, media ingeschakeld om

transparantie af te dwingen door de gebruikersgroep en de FDA AECL gedwongen functionaliteit aan te passen Engineers hebben meer studie moeten maken van gebruikte technologie en onderhoudbaarheid daarvan

7 tesla crash report

Door een softwarefout zijn er situaties ontstaan waarin het systeem informatie een onvoldoende informatie positie had om de juiste beslissingen te maken. Of dat de informatieverwerking niet juist was.

7.0.1 stint ongeluk

Vier kinderen, een bestuurder kwamen om en een vijfde persoon, een kind raakte zwaargewond. Uit onderzoek van bleek: Foute torsievoor de gashendel werd geleverd Geen van de drie onderzochte voertuigen haalden de wettelijk vereiste remvertraging De automatische parkeerrem kan leiden tot gevaarlijke situaties wanneer deze ongewenst geactiveerd wordt tijdens het rijden. Het losraken van de nuldraad naar de gashendel leidt volgens TNO tot ongewenst versnellen van het voertuig en een oncontroleerbare situatie voor de bestuurder. Voor alle drie onderzochte voertuigen geldt dat het ontbreken van een zitplaats leidt tot veiligheidsrisico's voor remmen en sturen door de grotere kans dat de bestuurder van het voertuig valt. Als de bestuurder van een Stint valt, leidt dit in alle rij situaties tot een onbeheersbare situatie

<https://repository.tno.nl/islandora/object/uuid>

7.0.2 slmramp

Toen de Anthony Nesty Zanderij naderde, was het daar, anders dan het weerbericht had voorspeld, mistig. Het zicht was evenwel niet zo slecht dat er niet op zicht kon worden geland. Gezagvoerder Will Rogers besloot echter via het Instrument Landing System (ILS) te landen, hoewel dit niet betrouwbaar was en hij voor zo'n landing ook geen toestemming had. De gezagvoerder brak drie landingspogingen af. Bij de

vierde poging negeerde de bemanning de automatische waarschuwing (GPWS) dat het toestel te laag vloog. Het toestel raakte op 25 meter hoogte twee bomen. Het rolde om de lengteas en stortte om 04.27 uur plaatselijke tijd ondersteboven neer.

Uit onderzoek bleek dat de papieren van de bemanning niet in orde waren. Geconcludeerd werd dat de gezagvoerder roekeloos had gehandeld door voor een ILS-landing te kiezen terwijl hij daar geen toestemming voor had, en door onvoldoende op de vlieghoogte te hebben gelet. De SLM werd verweten de kwalificaties van de bemanning onvoldoende te hebben gecontroleerd.

https://aviation-safety.net/investigation/cvr/transcripts/cvr_py764.php
<https://aviation-safety.net/database/record.php?id=19890607-2>

7.0.3 schipholbrand

Om een goed verhaal op te stellen, moet vooraf aan enkele voorwaarden worden voldaan. De eerste voorwaarde is de geschiktheid van het afstudeerproject. Als een afstudeerproject niet tot keuzes leidt, kan men zich afvragen of dat wel een echte afstudeeropdracht is. Een afstudeerproject zonder onderzoeksaspecten is ook verdacht. Daarnaast moet een afstudeerproject passen in het profiel van een opleiding om beoordeelbaar te zijn. De andere voorwaarde voor goed een verhaal is de registratie van werkzaamheden tijdens het a

7.0.4 Ramp schietpartij militair ossendrecht

Een militaire overleid op een schietbaan in ossendrecht door onvoldoende begeleiding van cursisten, geen toezicht op de lokatie. Er was een instructuur in opleiding die niet volledig was meegenomen in het proces en ook was er geen baancommandant aanwezig. Geen van de aanwezige instructeurs had de juiste papieren om de cursisten te begeleiden. De aanwezige instructeur had geen zich op de instructeur in opleiding, evenmin de andere militairen. In de instructiehandleiding ontbreken richtlijnen voor bijzondere schietbanen. Ook was er geen keuring. Door personeelstekort is er geen aandacht besteed aan documentatie (een syllabus) hoe en met welke risico's oefeningen moeten worden ingericht. Ook werd er vooraf geen veiligheidsanalyse gedaan. Het gebrek aan lesmateriaal en deskundigen is gemeld binnen de defensieorganisatie maar dit heeft niet geleid tot enige verandering in de situatie. Op een afgekeurde schietbaan Tezicht door een instructeur in opleiding die zelf geen persoonlijke begeleiding heeft gehad tijdens de uitvoering Belangrijk is dat defensie haar taken kan uitvoeren met personeel dat is getraind in situaties die de risico's van de werkomgeving aan de cursisten kunnen laten zien. Conclusie Zonder gekwalificeerde instructeurs. Zonder toezicht Zonder lesmateriaal Zonder adequate veiligheidsanalyse <https://www.youtube.com/watch?v=6jmkDCIGDHo>

7.0.5 molukse treinkaping

<https://www.youtube.com/watch?v=h99Fe9XzzHI>

7.0.6 explosie tanjin china

Later bleek uit een onderzoek van de Chinese autoriteiten dat de explosie overeenkwam met de ontploffing van 450 ton TNT.[6] De oorzaak van de explosie lag in de spontane zelfontbranding van 207 ton cellulosenitraat dat in containers was opgeslagen op het terminalterrein.[6] Verder lag op een tweede locatie nog eens 26 ton van dit explosieve materiaal opgeslagen. De tweede ontploffing werd versterkt door de opslag van 800 ton kunstmest in de vorm van ammoniumnitraat in de nabijheid.[6] De opslag van cellulosenitraat is aan strenge regels gebonden. Het moet koel en droog worden opgeslagen. De containers stonden buiten opgesteld in de brandende zon. De temperatuur liep op tot 36 °C en bereikte binnen de containers waarschijnlijk de 65 °C.[6] De verpakking van de cellulosenitraat droogde uit waardoor de ontploffing kon ontstaan. Op het terrein lagen meer gevaarlijke stoffen opgeslagen dan waarvoor vergunningen waren verstrekt.[6] Dit leidde tot een kettingreactie met grote schade tot gevolg. Door de brand en bluswater is in de directe omgeving veel milieuschade opgetreden.

<https://www.hindawi.com/journals/joph/2019/1360805/>

7.0.7 explosie in libanon, beirut

Op 23 september 2013 voer het vrachtschip de Rhosus onder Moldavische vlag[7] van Batoemi in Georgië naar Beira in Mozambique met 2.750 ton ammoniumnitraat

Gezien het ernstige gevaar van het bewaren van deze goederen in de hangar onder ongeschikte klimatologische omstandigheden, herhalen we ons verzoek aan de marine-instantie om deze goederen onmiddellijk weer te exporteren om de veiligheid van de haven en de mensen die er werken te verzekeren, of om akkoord te gaan om ze te verkopen. Voorafgaand aan de explosie was er een brand in een opslagplaats.

<https://www.hrw.org/report/2021/08/03/they-killed-us-inside/investigation-august-4-beirut-blast> https://www.researchgate.net/publication/348325979_Beirut_explosion_the_full_storyhttps://reliefweb.int/sites/reliefweb.int/files/resources/CaseStudyBeirutExplosionTechBioHazardsweb.pdf

7.0.8 ethiopian airlines

Ethiopian Airlines Flight 302 Door problemen met de flight control One minute into the flight, the first officer, acting on the instructions of the captain, reported a "flight control" problem to the control tower. Two minutes into the flight, the plane's MCAS system activated, pitching the plane into a dive toward the ground. The pilots struggled to control it and managed to prevent the nose from diving further, but the plane continued to lose altitude. The MCAS then activated again, dropping the nose even further down. The pilots then flipped a pair of switches to disable the electrical trim tab system, which also disabled the MCAS software. However, in shutting off the electrical trim system, they also shut off their ability to trim the stabilizer into a neutral position with the electrical switch located on their yokes. The only other possible way to move the stabilizer would be by cranking the wheel by hand, but because the stabilizer was located opposite to the elevator, strong aerodynamic forces were pushing on it. As the pilots had inadvertently left the engines on full takeoff power, which caused the plane to accelerate at high

speed, there was further pressure on the stabilizer. The pilots' attempts to manually crank the stabilizer back into position failed. Three minutes into the flight, with the aircraft continuing to lose altitude and accelerating beyond its safety limits, the captain instructed the first officer to request permission from air traffic control to return to the airport. Permission was granted, and the air traffic controllers diverted other approaching flights. Following instructions from air traffic control, they turned the aircraft to the east, and it rolled to the right. The right wing came to point down as the turn steepened. At 8:43, having struggled to keep the plane's nose from diving further by manually pulling the yoke, the captain asked the first officer to help him, and turned the electrical trim tab system back on in the hope that it would allow him to put the stabilizer back into neutral trim. However, in turning the trim system back on, he also reactivated the MCAS system, which pushed the nose further down. The captain and first officer attempted to raise the nose by manually pulling their yokes, but the aircraft continued to plunge toward the ground.

<https://www.hindawi.com/journals/ijae/2014/472395/>

7.1 ethiek

Ethiek

persuasive technology <https://www.humanetech.com/youth/persuasive-technology>
<https://www.minddistrict.com/blog/persuasive-technology-new-insights-in-behavioural-change> <https://www.sciencedirect.com/book/9781558606432/persuasive-technology>
<https://spectrum.ieee.org/how-persuasive-technology-can-change-your-habits> <https://www.frontiersin.org/articles/>
<https://psmag.com/environment/captology-fogg-invisible-manipulative-power-persuasive-technology-81301> <https://www.makeuseof.com/what-is-persuasive-technology/> <https://lib.ugent.be/catalog/rug01>
<https://cyberpsychology.eu/article/view/12270>

8 ecourt in nederlandse rechtspraak

niet odnerzocht <https://www.njb.nl/blogs/a-court-with-no-face-and-no-place/> http://www.e-court.nl/wp-content/uploads/2018/03/Procesreglement-e-Court-2017_20180201.pdf

8.0.1 cyber aanval op Oekraïne

Om een goed verhaal op te stellen, moet vooraf aan enkele voorwaarden worden voldaan. De eerste voorwaarde is de geschiktheid van het afstudeerproject. Als een afstudeerproject niet tot keuzes leidt, kan men zich afvragen of dat wel een echte afstudeeropdracht is. Een afstudeerproject zonder onderzoeksaspecten is ook verdacht. Daarnaast moet een afstudeerproject passen in het profiel van een opleiding om beoordeelbaar te zijn. De andere voorwaarde voor goed een verhaal is de registratie van werkzaamheden tijdens het a op 23, december 2015 vind er een cyber aanval plaats op het elektriciteitsnet van de Oekraïne. Dit was de eerste bekende aanval op een elektrisch controle systeem. Dit verslag geeft inzage in een analyse van de Ukraine cyber aanval, inclusief hoe de actoren zich zelf toegang gavan tot het controle systeem, welke methoden de acoren hebben gebruikt voor reconnaissance

en vastleggen van het systeem, een gedetailleerde omschrijving van de aanval op 15 December 2015, en de methoden die gebruikt zijn door de aanvallers om hun sporen uit te wissen en daarmee het stoppen van schade toebrengen nog moeilijker maken. Daarnaast wordt een gedetailleerde omschrijving gegeven van de beveiliging van de SCADA control systemen gebaseerd op best practices, inclusief het control network ontwerp, technieken voor whitelisting, monitoring en loggen, en opleiding van personeel. [2]

[?] [1]

8.0.2 Mali

Een granaat explodeerde in een mortier. De medische zorg na het ongeval was niet voldoende.

De algemeen militair verpleegkundige gaf aan het slachtoffer naar het VN-hospitaal in Kidal te brengen. De chauffeur van de bushmaster kende de locatie niet en bracht het slachtoffer naar een door Franse militairen bemand hospitaal met minder medische faciliteiten. Hierna alsnog overgebracht naar het VN-hospitaal. Dit verliep niet door Nederlandse maatstaven. Pas toen een Nederlandse arts arriveerde werd door de Tongolese artsen een buikoperatie uitgevoerd. Dit gebeurde zonder adequate anesthesie. Na de operatie werd de gewonde militair overgelopen naar Nederland. En later naar Nederland.

Granaat stond niet op scherp en is afgegaan in veilige stand. Granaat werd opgeslagen in niet gekoelde containers waardoor deze aan te hoge temperaturen zijn blootgesteld. Door de combinatie van vocht en warmte in de granaat zeer gevoelige explosieve stoffen werden gevormd. Tijdens de oefening was de fatale granaat in de zon. Het afsluitplaatje in de granaat bleek niet in staat om doorslag in veilige stand te voorkomen waarna de granaat explodeerde. De mortieren zijn aangeschaft bij de Amerikanen. Gedurende de aanschafperiode zijn procedures en controles op kwaliteit en veiligheid deels nagelaten. Dit veiligheidsgarantie werd vermeld in het koopcontract. Conclusie: Koopcontract werd niet goed doorgelezen. Geen controle op kwaliteit en veiligheid. Geen controle op kwaliteit en veiligheid. Zwakke plekken in het ontwerp. Geen controle op kwaliteit en veiligheid opslag en gebruik in ongunstige condities.

De aanwezige medische voorzieningen waren niet volgens de Nederlandse militaire richtlijnen. Het ontbreekt aan medische toetsing vanuit de defensie organisatie. Twijfels die werden geuit binnen de defensieorganisatie vonden geen weerklank. Ook het ongeval tijdens de mortieroefening was voor defensie geen aanleiding om de medische voorzieningen te evalueren. De inrichting van veilige medische zorg voor Nederlandse militairen in Kidal is ondergeschikt gemaakt aan de voortgang van de missie.

<https://www.youtube.com/watch?v=PC2ekl4SaNA>

9 Onderzoeksresultaten naar sluisbeveiliging

Verouderde computersystemen zijn door de jaren heen gekoppeld aan netwerken, zodat ze op afstand te besturen zijn. Dit zorgt ervoor dat systemen kwetsbaar zijn voor aanvallen van buitenaf. De beveiliging is in de loop der jaren niet voldoende ontwikkeld om de infrastructuur goed te beveiligen.

Volgens het onderzoek is er de afgelopen jaren wel het nodige geïnvesteerd om de beveiliging op te schroeven, maar deze maatregelen zijn nog onvoldoende doorgevoerd. <https://www.nu.nl/internet/5814282/rekenkamer-waterwerken-niet-goed-beveiligd-tegen-cyberaanvallen.html> rapport Digitale dijkverzwaring: cybersecurity en vitale waterwerken Crisisdocumentatie is verouderd en er worden geen volwaardige pentesten uitgevoerd. Uit het onderzoek blijkt dat nog niet alle vitale waterwerken rechtstreeks zijn aangesloten op het Security Operations Center (SOC) van Rijkswaterstaat. Hierdoor bestaat het risico dat RWS een cyberaanval niet of te laat detecteert. De minister van Infrastructuur en Waterstaat moet nog stappen zetten om aan de eigen doelstellingen voor cybersecurity te voldoen. De Algemene Rekenkamer beveelt de minister van Infrastructuur en Waterstaat ook aan om het actuele dreigingsniveau te onderzoeken en te besluiten of extra mensen en middelen nodig zijn. Ook is het voor een snelle en adequate reactie op een crisissituatie van essentieel belang dat informatie up-to-date is. Pentesten zouden integraal onderdeel uit moeten maken van de cybersecuritymaatregelen bij vitale waterwerken. Verder zou moeten worden gezien of medewerkers van het SOC beter moeten worden gescreend. <https://www.rekenkamer.nl/publicaties/rapporten/2019/03/28/digitale-dijkverzwaring-cybersecurity-en-vitale-waterwerken> Sluis Eefde kreeg niet alleen de onderhoudsbeurt, maar werd tevens uitgebreid met een tweede sluisolk. Zo wil Rijkswaterstaat wachttijden voor de scheepvaart voorko <https://www.gww-bouw.nl/artikel/de-eerste-sluis-met-kantelende-sluisdeur/>

Om de lokale bemanning, die de oren en ogen waren van de sluisen, te vervangen waren camera's, communicatielijnen en software nodig. Hoge kwaliteit videobeelden, met echte kleuren en zonder enige vertraging zijn belangrijk voor de operators en zij moeten hierop kunnen vertrouwen. Er zijn verschillende testen gedaan met diverse camera's en cameraposities om kleurechtheid te kunnen bieden onder alle omstandigheden. Het resultaat was een perfecte kleur op alle 70+ camera's op iedere locatie.

Vertraging van videobeelden was een cruciale factor in dit project. Het is uiterst belangrijk dat de operator op zijn beeld ziet wat er daadwerkelijk op locatie gebeurt, zonder enige vertraging. Om te laten zien of er eventuele vertraging is, is er een speciale functie gecreëerd. Deze functie laat een rood kruis zien op het scherm wanneer de vertraging meer is dan 500 milliseconden. Zo ziet de operator direct of het beeld wat hij ziet actueel is.

Een andere functie die voor dit project is gecreëerd, is bij de videobeelden aan te geven van welke kant van de sluis het camerabeeld is. Voor de operators is het belangrijk dat ze weten vanaf welke kant het vaartuig komt en waar deze naartoe vaart. Een simpele oplossing was om een blauw kader te maken om het videobeeld van de ene kant van de sluis en geen kader om het videobeeld van de andere kant.

<https://tkhsecurity.com/nl/waterwerken/>

Het crisismodel kan beter, is de derde deelconclusie van de Algemene Rekenkamer. Er is geen specifiek scenario voor een crisis die wordt veroorzaakt door een cyberaanval. Ook ontbreekt inzicht in de effecten van een cybercrisis op andere sectoren, de zogeheten cascade-effecten. Tevens is de crisisdocumentatie op onderdelen verouderd. <https://www.h2owaternetwerk.nl/h2o-actueel/rekenkamer-vitale-waterwerken-nog-onvoldoende-beschermd-tegen-cyberaanvallen>

Ook maakt cyberveiligheid nog geen volwaardig onderdeel uit van reguliere inspecties.' De Rekenkamer hamert erop dat alle vitale waterinfrastructuur zo snel mogelijk op het SOC wordt aangesloten. Ook zouden werknemers van Rijkswaterstaat die belangrijke waterkeringen bedienen beter gescreend moeten worden op hun antecedenten. Sollicitanten hoeven nu slechts een Verklaring Omtrent Gedrag te overleggen, maar dat is een heel lichte toets. https://www.volkskrant.nl/nieuws-achtergrond/hacker-dringt-door-in-controlekamer-waterwerk-cyberterrorist-kan-ons-land-onder-water-zetten_b6fcbc3c/?referrer=https

deltawerken <https://www.magazinesrijkswaterstaat.nl/bereikbaarzeeland/2021/01/krammersluizencomplex-verleden-heden-en-toekomst>

Volgens Rijkswaterstaat is het kostbaar en technisch uitdagend om klassieke automatiseringssystemen te moderniseren en wordt er daarom vooral ingezet op detectie van aanvallen en een adequate reactie daarop. Uit het onderzoek blijkt dat Rijkswaterstaat de afgelopen jaren zelf van alle tunnels, bruggen, sluizen et cetera heeft vastgesteld welke cyberveiligheidsmaatregelen moeten worden genomen. Een groot deel van die maatregelen (ongeveer 60) De minister heeft een aantal waterwerken die Rijkswaterstaat beheert als vitaal aangewezen. . Uit het onderzoek blijkt dat nog niet alle vitale waterwerken rechtstreeks zijn aangesloten op het Security Operations Center (SOC) van Rijkswaterstaat. De ambitie om eind 2017 bij alle vitale waterwerken cyberaanvallen direct te kunnen detecteren was in het najaar van 2018 daarmee nog niet gerealiseerd. Hierdoor bestaat het risico dat RWS een cyberaanval niet of te laat detecteert. https://www.watersport-tv.nl/nw-31400-7-3715235/nieuws/cybersecurity_vitale_waterwerken_niet_waterdicht.html

Over de cyberbeveiliging van gemeenten en waterschappen wordt al langer geklaagd. Zo meldde EenVandaag al in 2012 dat rioolgemalen en sluizen gemakkelijk van afstand te bedienen waren, onder meer door bijzonder slechte wachtwoorden. <https://www.rtlnieuws.nl/nieuws/nederland/artikel/3758966/cyberbeveiliging-waterschappen-hapert-sluizen-kunnen-worden>

Rittal doet onderzoek naar op afstand bedienbare sluizen <https://expert.rittal.nl/wp-content/uploads/2017/05/Referentieverhaal-Provincie-Zuid-Holland.pdf>

Beveiligde VPN

M2M Services levert aan inmiddels 220 gemeenten en waterschappen beveiligde connectiviteitsoplossingen voor het beheer van pompen, riolen en gemalen. Om risico's op beveiligingsincidenten te voorkomen maken wij gebruik van een VPN oplossing, waarbij de verbinding optimaal beveiligd is middels encryptie en authenticatie. <https://www.vtmgroep.nl/blog/waterwerken-in-nederland-onvoldoende-beveiligd-tegen-cyberaanvallen>

Veiligheid op het water én op het land Gebruik van lampbewaking <http://www.wesemann.nl/nl/nieuws-en-pers/274-veiligheid-op-het-water-en-op-het-land.html>

10 Modelontwikkeling en keuzen in Uppaal

Uppaal source

11 Requirements voor Het sluismodel

11.1 Requirements

Requirements zijn alleen die eisen die gesteld worden aan het gedrag of de kwaliteit van het systeem om te voorzien in de behoeften van een belanghebbende uit de business.

Initially the clutch is closed To open the clutch, it takes at least 100 ms and at most 150 ms To close the clutch, it takes at least 100 ms and at most 150 ms Initially the gearbox is neutral To release the gear, it takes at least 100 ms and at most 200 ms. To set a gear it takes at least 100 ms and at most 300 ms. The engine is always in a predefined state called initial when no gear is set. To find zero torque in the engine, it takes at least 1150 ms and at most 400 ms. At 400 ms, the engine may enter an error state or find synchronous speed. The engine may regulate on synchronous speed in at most 500 ms. When in an error state, the engine will regulate on synchronous speed in at least 50 ms.

A gear change should be performed within 1 second (P6-p*,P3) When an error arises, the system will reach a predefined error state marking the error (p9-p11) The system should be able to use all gears (p2-p3) There will be no deadlocked state in the system(p17) When the system indicates gear neutral, the engine should be in initial state (p12) The gearbox controller will never indicate open or closed clutch when the clutch is closed or open respectively(p14) The gearbox controller will never indicate gear set or gear neutral when the gear is not set or idle respectively (p15) When the engine is regulating on torque, the clutch is closed (p16)

Performance These requirements limit the maximum time to perform a gear change when no irrecoverable errors occur. 1) A gear change should be completed within 1.5 seconds unless an unrecoverable error occurs. b) A gear change, under normal operation conditions should be performed within 1 second Predictability The predictability requirements are to ensure strict synchronization and control between components. a) There should be no deadlocks in the system b) When the engine is regulating torque, the clutch should be closed. c) When a gear is set, the engine should be regulating torque. Functionality The following requirements are to ensure the desired functionality of the gear controller. a) It is able to use all gears. b) It uses the engine to enhance zero torque and synchronous speed over the transition. c) It uses the gearbox to set and release gears. d) It is allowed to use the clutch in difficult conditions. e) It does not request zero torque when changing from neutral gear. f) The gear controller does not request synchronous speed when changing to neutral gear. Error detection The gear controller detects and indicates error only when: a) the clutch is not opened in time; b) the clutch is not closed in time; c) the gearbox is not able to set a gear in time, the gearbox is not able to release a gear in time.

- Performance
 -
- Predeictability
 -
- Functionality
 -
- Error detection
 -
- Safety
 -

12 Uppaal kripke structuren

12.0.1 templates

Schip

Sluis

Aanvoer

Afvoer

Pomp

Pompbediening

Stoplicht

Deur

12.1 Veiligheidsoverwegingen

- Ik wil zeker zijn dat mijn schip niet tegen de sluisdeuren aanvaart als een stoplicht op groen is
- Ik wil er zeker van zijn dat mijn schip niet tegen de tweede deur vaaart als het eerste stoplicht op groen is
- Ik wil er zeker van zijn dat als mijn schip de sluis op hoog binnentreerd dat het waterniveau in de sluis gelijk is aan hoog.
- Ik wil er zeker van zijn dat als mijn schip de sluis op een laag waterpeil binnenvaart dat het waterniveau in de sluis gelijk is aan laag.
- Ik wil er zeker van zijn dat als mijn schip de sluis op laag binnenvaart dat het waterniveau in de sluis gelijk is aan laag.
- Ik wil een signaal wanneer er een schip in de sluis zit als sluisbediening
- Ik wil als sluiscontrollor een signaal als de deuren openstaan en een schip komt aanvaren en er is tegelijk een schip in de sluis.
- Ik wil max 2 schepen in de sluis
- Ik wil dat een schip de sluis pas na 5 seconden in de arrival state kan binnentreden
- Ik wil dat mijn stoplicht alleen bedient kan worden door de sluis
- Ik wil dat de deuren alleen bedient kunnen worden door de sluis
- Ik wil dat sensoren alleen bedient kunnen worden door de sluis
- Een schip moet een route kunnen aflaggen

12.1.1 Functionele en niet-functionele eisen

12.1.2 specificaties

12.1.3 Het vier variabelen model

Systemen (met daarin software) en de bijbehorende vier variabelen:

12.1.4 Monitored variabelen

: door sensoren gekwantificeerde fenomenen uit de omgeving

12.1.5 Controlled variabelen

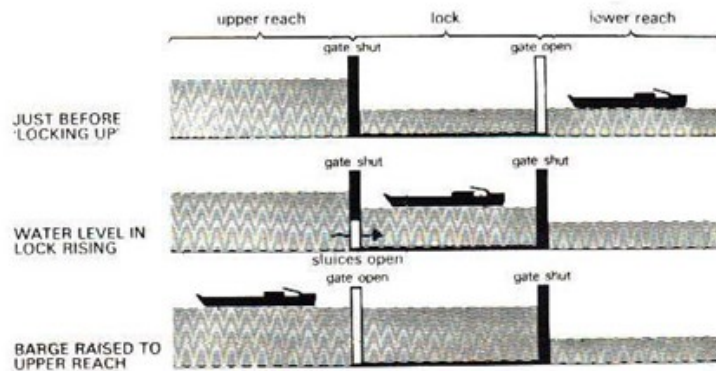
door actuatoren bestuurd fenomenen uit de omgeving

12.1.6 Input variabelen

12.1.7 Output variabelen

12.1.8 Aankomst, uitvoering, vrijgave

12.1.9 ontwerp



12.1.10 Onderdelen

Op basis van de schets kunnen we vaststellen dat een sluismodel uit de volgende onderdelen bestaat.

1. Een tweetal sluisdeuren.
2. Een sluiskolk waarin de schepen in- en uitvaren
3. een stoplicht om een signaal af te geven voor invaren en uitvaren.
4. Een nivelleermachine zorgt ervoor dat het water in de sluis op het gewenste niveau wordt gebracht
5. Een control-systeem dat ervoor zorgt dat de opdrachten van de sluisbeheerder (geautomatiseerd) worden uitgevoerd

12.1.11 Werking

Een schip komt aanvaren en meldt zich aan bij de sluismeester. De sluismeester geeft een signaal aan het controlsysteem voor het openen van de sluisdeuren, nadat gecontroleerd is of de nivelleermachine al klaar is. Als er ruimte is voor een invarend schip mag het schip dat zoich heeft aangemeld en toestemming heeft in de sluis varen. Op het moment dat de sluis vol is gaan de sluisdeuren dicht. Eenmaal afgesloten kan de nivelleermachine beginnen om het water in de sluiskolk op het gewenste waterpeil te brengen. Als dit nivelleerprces is afgerond geeft het control-systeem daan da de sleusdeuren open kunnen. Als de sleusdeuren open zijn en het uitvaarsignaal is op groen dan moet het schip in de sluis de sluis uitvaren.

extra cases Uit het zojuist genoemde scenario valt het volgende op te maken.

1. Een schip geeft een signaal aan een sluismeester.
2. Er wordt gekeken of er wel plek is in de sluis .
3. Er wordt gekeken of de nivelleermachine is afgerond.
4. Er wordt gekeken wat het niveau van de waterpeil in de sluiskolk is.
5. Er wordt gekeken of de sluisdeuren gereed zijn voor invarende schepen.

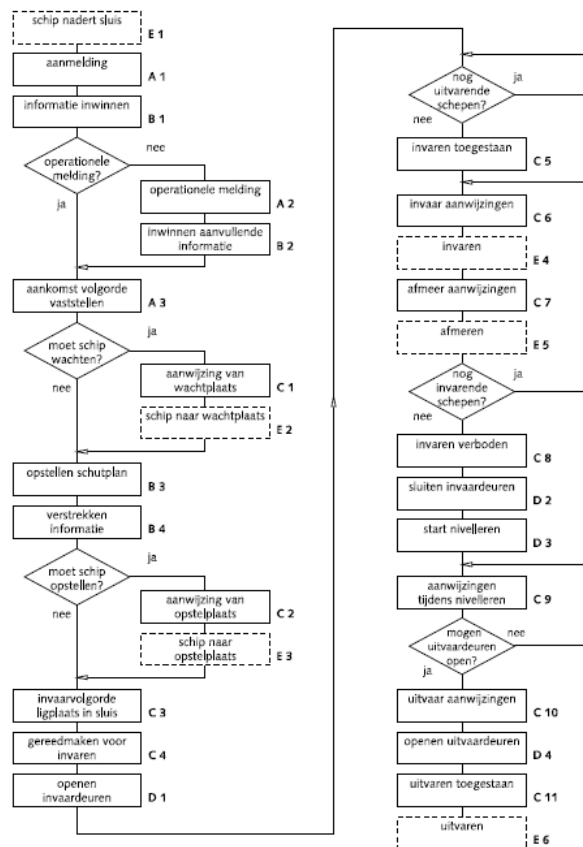
Aandachtspunten

1. Voorrang tussen schepen onderling in de sluis?
2. Hoe lang mag een schip zich in de sluis bevinden?

12.2 Afbakening

- Wat doet de sluis niet.
- De sluis houdt geen rekening met links of rechtsrijdend verkeer vanuit de zeevaart
- De sluis heeft geen queue met daarin een id gekoppeld aan de sluis.
- De waterpomp wordt alleen aan en uitgezet
- De waterpomp houdt geen rekening met waterstand
- Houdt geen rekening met een schip in de sluis dat is blijven hangen.

Formal description of the system



Figuur 50: Stroomschema sluispassage

Vooraanmelding

informatie inwinnen

operationele melding

aankomst volgorde

aanwijzen wachtplaats

verstrekken informatie

aanwijzen opstelplaats

opstellen schutproces

verstrekken informatie

invaarvolgorde en ligplaats in sluis

gereedmaken voor invaren

openen invardeuren

invaren toegestaan

aanwijzingen voor invaren

aanwijzingen tijdens afmeren

invaren verboden

sluiten invardeuren

start nivelleren

aanzwijzingen voor uitvaren

openen uitvaardeuren

uitvaren toegestaan

brainstorm 22-5-2022

invardeuren en uitvaardeuren Gaan we uit van binnendeuren en buitendeuren? Er ontstaat dan een extra ruimte in de sluis. Hoeveel schepen kunnen in deze ruimte? Wat is de maximale wachtreij in deze ruimte en wat zijn de verkeersregels in deze ruimte?

invaarstoplicht en uitvaarstoplicht Als invaren is toegestaan hoe wordt dit dan doorgegeven aan de schepen in de sluis? moeten zij dan uit zichzelf wachten of krijgen zij een signaal dat zij wewl/niet mogen uitvaren? En moeten zij dan kiezen voor links, midden of rechts? Of maakt dat allemaal niets uit?

invaarwachtrij en uitvaarwachtrij Als er meerder schepen in een sluiskolk zitten moet het systeem dan rekeneing houden met het schip dat als eerste is ingevaren en/of het langst in de sluis zit?

Formal validation and verification aan de hand van Kripke model

The need for formal methodes

hardware and software verification

The process of model checking

Temporal Logic and model checking

Symbolic Algorothism

Partial order reduction

Other approaches to the sate explosion

Modeling Concurrent systems

Concurrent systems

Example of program Translation

The computation Tree Logic

CTL and LTL

Fairness

CTL Model checking

LTL Model checking by Tablea

CTL model checking

Representing boolean formulas

Representing kripke structures

Fixpoint representations

Symbolic model checking for CTL

Fairness in Symbolic model checking

Counterexamples and witnesses

An ALU example

Relational Product Computations

Symbolic LTL Model Checknig

The propositional mu-calculus

Evaluating Fxpoint Formulas

Representing mu-calculus formulas using OBDDs

Translating CTL into the mu-calculus

Comoplexity considerations

The smv model checker

A realistic example

Automata on finine and infinite words

model checking using automata

checking emptiness

Translating LTL into automata

On-the-fly model checking

Checking language containment symbolically

Concurrency in Aynchronous systems

Independendce and invisibility

Partial order reduction for LTL

An example

Calculating Ample sets

Correctness of the algorithm

Partial order reduction in SPIN

An example

Calculating Ample Sets

Correctness of the algorithm

Partial order reduction in SPIN

Equivalence of Preorder Algorithms

Tableau construction

Composition of structures

justifying assume guarantee proofs

Verifying a cpu controller

Cone of influence reduction

Data abstraction

Groups and symetru

Quotient models

Model checking with symmetry

Complexity issues

Emperical results

Tempaal logic for ininite families

Invariants

Futurebus+Example Reconsidered

Graph and network grammars

Undecidability result for a familty of token rings

Real-time systems and rate-monitonic scheduling

Model checking real-time systems

RTCTL Model checking

Quantitative Temporal Analysys: Minimum/Maximum Delay

Example: An aircraft controller

Timed Automata

Parallele compositie Om een sluispark te kunnen modelleren meerdere templates die de verschillende abstracties van het systeem aantonen.

Synchronisatie Zorgt ervoor dat een transitie die genomen worden in de ene kripke tructuur op hetzelfde moment wordt opgenomen in een andere kripke structuur.

Modelling with timed automata

Clock regions

Clock zones

Difference bound matrices

Complexity considerations

12.3 Formele logica

0004 0031 Modelcheckig boek blz 14 $E = \text{main} =, \text{deur} =, \text{stoplicht} =, \text{sensor} =, \text{pomp} =, \text{wachtrij} =, \text{queue} =, \text{sluiskolk} =$ $Q0 = F \ C \ Q = \text{sluiskolk}_{afgesloten} Q = E0, \dots En00640077$

X: volgende keer F: in de toekomst G: altijd geldig A: voor alle paden E: voor enkele paden U: waar zolang de volgende inclusief geldt R: waar zolang geldt inclusief de startpositie

$M, s \models f$ betekent f is geldig in state s in kripke structuur M . $M, \text{ph} \models f$ is geldig op een pad in kripke structuur M . $s \models \text{FP} \models f$ er bestaat een fair pad dat begint bij s en $p \in L(s)$ $M, s \models E(g)$ er bestaat een fair pad M dat begint van s zodanig dat $\text{ph} \models F(g)$ $M, s \models F \ A(g)$ voor alle fair pads ph beginnend vanad s , $\text{ph} \models F(g)$

Conclusions

13 Conclusions

14 Eindverantwoording

Ik heb erg veel geleerd van het analyseren van de verschillende requirements en specificaties en het opzetten van een model in Uppaal. Een dergelijk model opzetten had ik namelijk nog nooit gedaan. Het uitvoeren van onderzoek heb ik eerder gedaan. Ook de toetsing van het model met behulp van proposities heb ik nog nooit gedaan. Verder heb ik de kennis die had van programmeren/ design patterns gebruikt om de verschillende templates in mijn Uppaal model van elkaar te onderscheiden. Het leukste onderdeel van het project vond ik hoe mijn templatemodel deadlockvrij werkte. Voor de verificatie van het model heb ik veel achtergrondinformatie opgezocht, en het is mooi om te zien dat je met enkele duidelijke zinnen kan aantonen of een propositie geldig is of niet. Verder had ik moeite met het opstellen van de juiste veiligheidseisen bij het model. Ik had aangenomen dat ik het project niet zou halen omdat ik de opdracht niet in teamverband heb uitgevoerd. Ik ben toch blij dat ik een concept heb opgeleverd dat ik kan toetsen aan de doormijzelf opgestelde eisen en dat ik met mijn huidige kennis de proposities uit de requirements kan toetsen.

Important: In the list of references at the end of thesis, abbreviated journal and conference titles aren't allowed. Either you must put the full title in each item, or create a List of Abbreviations at the beginning of the references, with the abbreviations in one column on the left (arranged in alphabetical order), and the corresponding full title in a second column on the right. Some abbreviations, such as IEEE, SIGMOD, ACM, have become standardized and accepted by librarians, so those should not be spelled out in full.

Discussie

14.1 Future work

14.1.1 Hoogte waterniveau

14.1.2 type deuren naar waterniveau

De sluis kan ook rekening houden met waterniveau van hoog naar laag. Als een schip naar binnen vaart moet de sluis weten welk schip ook weer naar buiten vaart en aan welke kant.

14.1.3 voorrang uitvarend op invarend

Als een schip uitvaart komt er een moment dat een sluis ruimte vrij heeft. Voordat de sluisdeur sluit nadat een schip is vertrokken kan er nog een polling worden gedaan naar alle schepen in de buurt om te zien of deze willen en kunnen invaren.

14.1.4 stoplicht invarend en stoplicht uitvarend

Een handige functionaliteit is dat voor invarende schepen er een stoplicht is en voor uitvarende schepen. Anders ontstaat er een probleem van collision.

14.1.5 Volgorde

Kunnen aantonen dat schepen kunnen worden behandeld met voorkeur, wie het eerst komt die het eerste in behandeling wordt genomen.

15 Research case: De digitale aanval op de Oekraïense krachtcentrale

Dit verslag geeft inzicht in een analyse van de Ukraine cyber aanval, inclusief hoe de actoren zich zelf toegang gaven tot het controle systeem, welke methoden de actoren hebben gebruikt voor reconnaissance en vastleggen van het systeem, een gedetailleerde omschrijving van de aanval op 15 December 2015, en de methoden die gebruikt zijn door de aanvallers om hun sporen uit te wissen en daarmee het het stoppen van schade toebrengen nog moeilijker maken. Daarnaast wordt er een gedetailleerde omschrijving gegeven van de beveiliging van de SCADA control systemen gebaseerd op best practices, inclusief het control network ontwerp, technieken voor whitelisting, monitoring en loggen, en opleiding van personeel.

https://na.eventscloud.com/file_uploads/aed4bc20e84d2839b83c18bcb7e28760wens1.pdf <https://www.wired.com/2016/03/inside-cunning-unprecedented-hack-ukraines-power-grid/> <https://www.boozallen.com/content/dam/boozallen/documents/2016/09/ukraine-report-when-the-lights-went-out.pdf> <https://www.reuters.com/article/us-ukraine-cybersecurity-sandworm-idUSKBN0UM00N20160108> <https://www.mandiant.com/resources/blog/ukraine-and-sandworm-team> https://www.ifri.org/sites/default/files/atoms/files/desarnaud_cyber_attacks_energynfrastructures_2017_2.pdf <https://ris.utwente.nl/ws/files/6028066/3-s20-B9780128015957000227.pdf> <https://repositorio-aberto.up.pt/bitstream/10216/119066/2/315683.pdf> <https://www.diva-portal.org/smash/get/diva2:1046339/FULLTEXT01.pdf> <https://www.vice.com/en/article/zmeyg8/ukraine-power-grid-malware-crashoverride-industry>

Op 23 december 2015 vindt er een cyber aanval plaats op het elektriciteitsnet van de Oekraïne. Dit was de eerste bekende aanval op een elektrisch controle systeem met corrupte firmware. Daarnaast wordt er een telecom-based denial of service attack met geautomatiseerde systemen om het telefoonverkeer uit te schakelen. [2]

Uit onderzoek [1] naar de aanval, uitgevoerd door Oekraïense en Amerikaanse militairen blijkt bleek onder meer dat de power grids in sommige gevallen beter waren beveiligd dan de Amerikaanse. Desondanks was de veiligheid niet optimaal door onder andere de hetgegeven dat werknemers op afstand konden inloggen en geen gebruik van 2-stapsverificatie.

15.1 Literaire analyse

15.1.1 Motief

Oekraïne wijst naar de Russen [1] <https://www.wired.com/story/russian-hackers-attack-ukraine/> <https://www.boozallen.com/content/dam/boozallen/documents/2016/09/ukraine-report-when-the-lights-went-out.pdf> <https://www.reuters.com/article/us-ukraine-cybersecurity-sandworm/u-s-firm-blames-russian-sandworm-hackers-for-ukraine-outage-idUSKBN0UM00N20160108> <https://www.reuters.com/article/us-ukraine-crisis-cyber-idUSKBN15U2CN> <https://theconversation.com/cyberattacks-on-ukraine-grid-heres-how-it-worked-and-perhaps-why-it-was-done-52802> <https://jsis.washington.edu/news/cyberattacks-critical-infrastructure-russia-ukrainian-power-grid-attacks/>

15.1.2 Situatie Oekraïene

<https://www.dragos.com/wp-content/uploads/CrashOverride-01.pdf> <https://www.dragos.com/wp-content/uploads/CRASHOVERRIDE.pdf>

15.1.3 Situatie algemeen

<https://www.politico.eu/article/ukraine-cyber-war-frontline-russia-malware-attacks/>
https://www.ifri.org/sites/default/files/atoms/files/desarnaud_cyber_attacks_energy_infrastructures_20172.pdf <https://www.cybersecurityintelligence.com/blog/attack-on-ukraines-power-grid-targeted-transmission-stations-4530.html>

15.1.4 Factoren

<http://web.mit.edu/smadnick/www/wp/2016-22.pdf>

15.1.5 Oorzaak

<https://www.sans.org/blog/confirmation-of-a-coordinated-attack-on-the-ukrainian-power-grid/> <https://arstechnica.com/information-technology/2017/06/crash-override-malware-may-sabotage-electric-grids-but-its-no-stuxnet/> <https://www.darkreading.com/threat-intelligence/first-malware-designed-solely-for-electric-grids-caused-2016-ukraine-outage>
<https://www.dragos.com/wp-content/uploads/CRASHOVERRIDE.pdf>

15.1.6 Gebruikte materialen

https://en.wikipedia.org/wiki/2015_Ukraine_power_grid_hack <https://www.cisa.gov/news-events/alerts/2017/06/12/crashoverride-malware> <https://rhebo.com/en/service/glossar/industroyer-25114/>

15.1.7 Uitvoering van de aanval

https://na.eventscloud.com/file_uploads/aed4bc20e84d2839b83c18bcb7e2876 Owens1.pdf <https://www.boozallen.com/content/dam/boozallen/documents/2016/09/ukraine-report-when-the-lights-went-out.pdf>

15.1.8 Oplossingen

https://na.eventscloud.com/file_uploads/aed4bc20e84d2839b83c18bcb7e2876 Owens1.pdf <https://www.cisa.gov/news-events/ics-alerts/ir-alert-h-16-056-01>

15.1.9 Aanbevelingen

15.2 Resultaten

15.2.1 De aanval

1. An initial email spear phishing attack lures recipients into opening an attached Microsoft® document with a macro that installs Black Energy 3 (BE3) onto

corporate workstations. 2. BE3 and other tools perform reconnaissance and enumeration of the network and provide an initial backdoor for the hackers into the corporate network. 3. As a result of network reconnaissance, the malicious actors discover and access the oblenegros' Microsoft Active Directory® servers that contain corporate user accounts and credentials. 4. With the harvested credentials, the malicious actors use an encrypted tunnel from an external network to get inside the oblenegro network, establishing a presence on the oblenegro control system networks. 5. Malicious actors discover and access the control center supervisory control and data acquisition (SCADA) human-machine interface (HMI) servers and substations. While a router separates corporate and SCADA networks, the firewall rules are improperly configured. 6. On December 23, 2015, at 3:30 p.m., the malicious actors begin their power outage attacks by entering operations and SCADA networks through backdoors on the compromised SCADA workstations. The malicious actors take control away from HMI operators and then open breakers. 7. The malicious actors perform several other actions with the intent of complicating the responses of control operators and increasing the effort required to return the system to normal operating conditions. These actions include: a. Launching a coordinated Telephony Denial of Service (TDoS) attack that floods call centers to prevent legitimate calls from getting through. b. Disabling the UPSs for the control centers. c. Corrupting the firmware on a remote terminal unit (RTU) HMI module and serial-to-Ethernet port servers. 8. Malicious actors execute KillDisk malware in an attempt to wipe out the control center HMIs and pivotpoint workstations. https://na.eventscloud.com/file_uploads/aed4bc20e84d2839b83c18bcbate2876Owens1.pdf <https://www.boozallen.com/content/dam/boozallen/documents/2016/09/ukraine-report-the-lights-went-out.pdf>

15.2.2 spearfishing

15.2.3 blackenergy

15.2.4 remote access capabilities

15.2.5 serial-to-ethernet communication devices

15.2.6 telephony denial of service attacks

15.3 oplossingen

Identificeer alle risico's en schrijf een plan voor het managen van de risico's. Implementeer effectieve controle om het risico te managen. Creeer een diepgaand model dat ervoor zorgt dat er effectieve en efficiënte security controls worden uitgevoerd. Aangaande de gebeurtenissen in de Oekraïne kunnen de volgende security controls worden opgenomen in het securitymodel: Initial access to enterprise network, pivot in enterprise network, elevate privileges, maintainance access, gain access to control system, attack, attack complication, destroy hard drives. [2]

15.4 Discussie

15.5 Verder lezen

<https://citeseerx.ist.psu.edu/viewdoc/download;jsessionid=0513EED48102FDAD1BD940260EF12B11?doi=10.1.1.60870-5-1045CADASystems><https://www.welivesecurity.com/wp-content/uploads/2017/06/Win32Indu>
<https://blog.nettedautomation.com/2017/><https://arxiv.org/pdf/2001.02925.pdf><https://dl.acm.org/doi/fullHtml/10.1145/3381038>https://www.win.tue.nl/~setalle/2017_fauri_encryption.pdf<https://www.connectivity4ir.co.uk/article/175490/IEC-62351--Secure-communication-in-the-energy-industry.aspx><https://www.virsec.com/resources/blog/virsec-hack-analysis-deep-dive-into-industroyer-aka-crash-override><https://dreamlab.net/en/blog/post/fuzzing-ics-protocols/><https://www.blackhat.com/docs/us-17/wednesday/us-17-Staggs-Adventures-In-Attacking-Wind-Farm-Control-Networks.pdf><https://blog.checkpoint.com/research/crashoverride/><https://www.blackhat.com/us-17/briefings/schedule/industroyer-crashoverride-zero-things-cool-about-a-threat-group-targeting-the-power-grid-6159><https://search.abb.com/library/Download.aspx?DocumentID=9AKK107045A1003&LanguageCode=en&DocumentPartId=&Action=Launch><https://iiot-world.com/ics-security/cybersecurity/five-cybersecurity-experts-about-crashoverride-malware-main-dangers-and-lessons-for-iiot/><https://www.csoononline.com/article/3200828/crash-override-malware-that-took-down-a-power-grid-may-have-been-a-test-run.html><https://www.paloaltonetworks.com/blog/2017/06/crashoverrideindustroyer-protections-palo-alto-networks-customers/><https://www.webopedia.com/definitions/crashoverride-industroyer-malware/><https://www.cyber.nj.gov/threat-center/threat-profiles/ics-malware-variants/crashoverride><https://www.nixu.com/blog/crashoverride-threat-electricity-networks><https://www.virusbulletin.com/virusbulletin/2019/03/vb2018-paper-anatomy-attack-detecting-and-defeating-crashoverride>https://en.wikipedia.org/wiki/CrashOverride_Network<https://en.wikipedia.org/wiki/Industroyer><https://www.dragos.com/resource/crashoverride-analyzing-the-malware-that-attacks-power-grids/><https://www.wallix.com/blog/ics-security-russian-hacking><https://www.nixu.com/fi/node/53><https://control.com/forums/threads/comparison-between-iec60870-5-103-and-modbus-rtu.20317/>

pgf

field1 = G. Wales, field2 = Mathematics

Betrokken partij	Verantwoordelijk	datetimestamp here
Korte notitie		
test		
Foto incident		

16 Bijlage: Testcases en resultaten

16.1 Wat wordt getest en hoe

16.2 Requirement specification

```
Sluis.Draining-->Deuren.laag_open
Deuren.laag_open-->Stoplicht.Green
E<> (Ship.ship_can_move&&Stoplicht.Green)
A[] not (Stoplicht.Green && not (Deuren.hoog_open|Deuren.laag_open|Deuren.stopgaplow1|Deuren.hoog_open|Deuren.laag_open|Deuren.Opening_laag|Deuren.Opening_hoog|Deuren.Wait))
Sensor.Wait-->Sensor.Wait
Stoplicht.Green-->Stoplicht.Green
(Deuren.hoog_open|Deuren.laag_open)-->(Deuren.laag_open|Deuren.hoog_open)
Deuren.laag_open-->Deuren.Closed
Deuren.hoog_open-->Deuren.Closed
Deuren.Closed-->Stoplicht.Red
Ship.ship_can_move-->Deuren.Closed
Deuren.hoog_open-->Stoplicht.Green
Ship.ship_can_move-->Stoplicht.Green
A[] not (Deuren.laag_open && Deuren.hoog_open)
Ship.ship_can_move-->Ship.ship_can_move
A[] not (Deuren.laag_open && Sluis.water != Sluis.water_laag)
A[] not (Deuren.hoog_open && Sluis.water != Sluis.water_hoog)
A[]not deadlock
```

P1 Het is mogelijk dat de sluis van richting verandert. P2 Het is mogelijk dat de sluispomp in een cyclus teveel water heeft gepompt en dat er daardoor water weggepompt dan wel bijgekompt dient te worden P3 Het is al binnen 100 ms mogelijk omte achterhalen aan welke kant de sluisdeuren open moeten. P4 Als de richting van een schip gelijk is aan N, dan is het waterlevel niet gelijk aan 1-5 of R P5 De sluispomp is nooit in positie AAN, wanneer de sluisdeuren open zijn. P6 In het geval dat er geen errors zijn (in de stoplichten, sluisdeuren) and ideal (wachtrij) scenario, a) dan is een cyclus gegarandeerd binnen 100 ms (including 100 ms) (undefined) a') dan is een cyclus niet gegarandeerd binnen 100 ms b) dan is het onmogelijk om van beneden naar boven te varen, of andersom binnen 150 ms b') dan is het mogelijk om van beneden naar boven te varen, of andersom binnen 150 ms c) het is onmogelijk om van richting te veranderen in minder dan 400 ms als de pomp al op niveau x is c') het is mogelijk om van richting te veranderen in minder dan 400 ms als de pomp al op niveau x is P7 Als zich geen errors voordoen bij stoplicht en deur, maar de waterpomp uitvalt: a) a gear switch is gearanteerd after 1055 ms (not including 1055) (deleted) a') it is impossible to switch gear in 1055 ms (deleted) b) it is impossible to switch gear in less than 550 ms (deleted) b') it is possible to switch gear at 550 ms (deleted) c) it is impossible to switch gear in less than 700 ms if the switch is not from/to gear N (deleted) c') it is possible to switch gear at 700 ms if the switch is not from/to gear N (deleted)

p8 When no error occurs, but engine fails to find synchronous speed a) a gear switch is guaranteed in 1205 ms (including 1205) a') a gear switch is not guaranteed at less than 1205 ms b) it is impossible to switch gear in less than 450 ms b') it is possible to switch gear at 450 ms c) it is impossible to switch gear in less than 750 ms if the switch is not from/to gear N c') it is not possible to switch gear at 750 ms if the switch is not from/to gear N

p9 Clutch errors a) If the clutch is not closed properly (i.e. a timeout occurs) the gearbox controller will enter the location CCCloseError with 200 ms (undefined) b) When the gearbox controller enters location CCloseError, there is always a problem in the clutch with closing the clutch. (undefined) a) If the clutch is not closed properly (i.e. a timeout occurs) the gearbox controller will enter the location CCloseError within 200 ms (undefined) b) When the gearbox controller enters location CCloseError, there is always a problem in the clutch with closing the clutch. (undefined)

p10 Gearbox errors a) If the gearbox can not enter a requested gear (i.e. a timeout occurs) the gearbox controller will enter the location GsetError within 350 ms (undefined) b) When the gearbox controller enters location GsetError, there is always a problem in the gearbox with setting the gear. (undefined)

p11 IF no error occurs in the engine, it is guaranteed to find synchronous speed (undefined) p12 Wanneer beide sluisdeuren in state gesloten zijn, dan is de pomp in zijn initiale state of 100 ms verwijderd van zijn initiele state p13 When the gear controller has a greater set, torque regulation is always indicated in the engine (undefined) p14 a) Als de deur open is (ongeacht boven of beneden, dan bevindt de sluispomp zich in een predefined state (undefined) b) Als de deur is gesloten dan bevindt de maincontroller zich in een predefined state p15 p16 If engine regulation is on torque, then the clutch is closed (undefined) A[] (Engine.Torque imply Clutch.closed p17 Voor invaren geldt altijd: waterlevel, pomp uit, sluisdeuren open en stoplicht op groen p18 Als een schip van rechts binnen komt en sluisdeuren zijn dicht dan moet het stoplicht op rood, de pomp in transitie van laag naar hoog en niet andersom p19 uitvarende hebben voorrang op invarende p20 Voor invarende geldt pomp uit, sluisdeuren open en stoplicht op groen p21 voor nivelleren geldt pomp is aan, sluisdeuren zijn dicht en het stoplicht is op rood p22 Als een schip vertrekt dan zijn altijd, sluisdeuren open, waterlevel gereed op niveau 5 of 0 en stoplicht direct op groen p23 urgent locations; het is niet mogelijk om hier te wachten p24 urgent syn; een synchronisatie moet direct worden uitgevoerd als de guards geldig zijn p25 als een schip binnen is, en er zijn wachtende schepen, dan moet het stoplicht via oranje naar rood p26 committed; als deze staat actief is dan wordt de eerst volgende transitie uitaande van deze state p27 als een schip binnen vaart moeit hij ook eft binnen zijn en niet binnenvaren, dit geldt ook voor p28 sluisdeuren en pompen dus deze zijn committed. p28 Een schip komt aanvaren en geeft een signaal aan de sluis. p29 Indien er meer dan twee schepen in de sluis zitten dan wordt het schip geplaatst in de wachrij. p30 Een schip kan pas naar binnenrijden als de sluisdeuren open zijn, het stoplicht is op groen er er zijn minder dan 2 schepen in de sluis. p32 Eenmaal in de sluis zal het schip moeten wachten op de sluis en de pomp. p33 Een schip mag alleen uitvaren als de pomp klaar is, de sluisdeuren open. p34 Een sluis ontvangt een aankomst signaal van een schip en bestuurt de

sluisdeuren en de pomp. p35 De sensor is een onderdeel van de sluis en ontvangt signalen van naderende schepen. p36 De sleusdeur voor boven en beneden kunnen beiden open en dicht. De sluisdeur wordt aangestuurd door de sluis. p37 Een pomp begint met pompen bij een signaal van de kluis. Een kluis open zijn geeft alleen een signaal aan de pomp als de sleuendeuren dicht zijn p38 Geen deadlock p39 Voor geen enkel pad geldt dat als de deuren gesloten zijn volgens de kluis dat er een deur openstaat om een schip naar buiten te laten. p40 Voor alle paden geldt dat als een sluis aan het voorbereiden is, dan zijn alle deuren dicht. p41 Voor alle paden geldt dat als een deur dicht is het aantal schepen in de kade gelijk is aan nul p42 Voor een enkel pad geldt dat als het binnenstoplicht op groen staat dat het niet toegestaan is om naar binnen te varen p43 Voor alle paden geldt dat de globale tijd langer is dan 30 tijdseenheden p44 Er is een pad waarvoor geldt dat als een schip wilt stoppen dat er meer dan 5 schepen in de sluis zitten. p45 Voor alle paden geldt als schip vertrekt is sluisdeur dicht p46 Voor alle paden geldt als stoplicht op rood sluisdeuren dicht en schip vertrokken dan is de nivelleermachine uit p47 Er is geen pad waarop een schip vertrekt vanuit de rechtersluisdeur en de linkersluisdeur is open en linkeruitvaartstoplicht en linkeruitvaartsoplicht opgroen en nivelleermachine is aan p48 Er is een pad waarvoor geldt dat linkersluisdeuren dicht zijn, rechtersluisdeuren dicht zijn rechteruitvaartstoplicht is rood en rechteruitvaartstoplicht is rood terwijl er geen schip in de sluis licht p49 Een stoplicht staat altijd op groen als de deuren open staan en de pomp niet bezig is. p50 In geen enkele staat van de sluis behalve tussen de lowergate en uppergate en uppergate en lowergate en de staten AtArrivalLow en AtEnteringHigh is de wachttijd langer dan 5 tijdseenheden p51 Voor alle paden in een pomp geldt dat als water level lager is dan waterlaag pompwaterweg is altijd false p52 Voor alle paden geldt dat als water level hoger is dan waterhoog dan is pompwater altijd false p53 Het zal nooit gebeuren dat een pomp water toevoegt als deuren open zijn, geen schip in sluis en stoplicht op groen p54 Het kan gebeuren dat bij pomp het stoplicht op rood staat, het schip in de sluis en deur is dicht, en waterstand gelijk aan waterlaag p55 Er is een mogelijkheid dat vanuit pomp het stoplicht op rood wordt gezet en waterlevel gelijk is aan waterlaag p56 Het kan voorkomen dat bij state pompaan het waterniveau gelijk is aan waterlaag p57 Voor alle paden geldt dat er een mogelijkheid is dat deur is open/dicht en sluis nivelleert omhoog/omlaag p58 $A \parallel (1 \leq 0)$

16.3 Operator: AG

Voor alle paden

16.4 Operator: EG

Uiteindelijk geldt er een pad waarvoor geldt

16.5 Operator: AF

Voor alle paden/richtingen vroeg of laat

16.6 Operator: EF

Er is een pad

16.7 Operator: AX

Alle opvolgende toestanden
[?]

16.8 Operator: EX

Er bestaat vanaf de volgende minstens 1 state waarvoor geldt

16.9 Operator: $p \text{ U } q$

Er geldt p tot q [?]

16.10 Operator: $p \text{ R } q$

q moet waar zijn totdat en inclusief de situatie dat p voor het eerst waar is, als p niet geldig is, dan moet q voortdurend geldig zijn

16.11 De computation tree

16.12 Operator: AG

16.13 Operator: EG

Voor alle paden geldt dat waterlevel lager is dan niveau van de kant. Voor alle paden geldt dat een pomp werkzaam is als alle sluisdeuren dicht zijn. Voor alle paden geldt dat het aantal schepen in de sluis maximaal 2 is. Voor alle paden geldt dat een schip nooit langer dan 30 seconden in een sluiskolk zit zonder dat het waterpeil is aangepast.

16.14 Operator: EG

Er bestaat op elk pad een

16.15 Operator: AF

16.16 Operator: EF

r is soms een mogelijkheid dat twee schepen in de sluis een verschillende uitvaar-richting hebben.

16.17 Operator: AX

16.18 Operator: EX

16.19 Operator: $p \cup q$

16.20 Operator: $p \cap q$

Voor alle paden geldt dat een schip alleen kan invaren als de sluisdeur aan de andere zijde is gesloten.

16.21 Operator: EX

Er bestaat geen situatie dat een pomp actief is terwijl er een sluisdeur open staat

16.22 Operator: $p \cup q$

Vanaf aankomst tot uitvaren is de clocktijd lager dan 30 tijdseenheden

16.23 Operator: $p \cap q$

Vanaf invaren tot en met uitvaren van een schip en geldig is x lager dan 15 tijdseenheden vanaf aanvaren staat een schip maximaal 40 tijdseenheden in de wachtrij.

16.24 Operator: AF

Er is altijd meerdere

16.25 Operator: EF

Er is soms een mogelijkheid dat twee schepen in de sluis een verschillende uitvaar-richting hebben.

16.26 Operator: AX

Voor alle paden geldt dat een schip alleen kan invaren als de sluisdeur aan de andere zijde is gesloten.

16.27 Operator: EX

Er bestaat geen situatie dat een pomp actief is terwijl er een sluisdeur open staat

16.28 Operator: $p \cup q$

Vanaf aankomst tot uitvaren is de clocktijd lager dan 30 tijdseenheden

16.29 Operator: $p \mathbf{R} q$

Vanaf invaren tot en met uitvaren van een schip en geldig is x lager dan 15 tijdseenheden vanaf aanvaren staat een schip maximaal 40 tijdseenheden in de wachtrij,.

16.30 Fairness

16.31 Liveness

Testresultaten CTL logica

$$\begin{aligned}
 D &= x \in 1 \leq x \leq 100 \\
 D &= [x \in 1 \leq x \leq 100 \\
 D &= [x \in 1 \leq x \leq 100 \\
 D &= [x \in 1 \leq x \leq 100 \\
 D &= [x \in 1 \leq x \leq 100 \\
 D &= *x \in 1 \leq x \leq \frac{200}{2}
 \end{aligned}$$

Sisaset of finitestate

$S0 \subseteq S$ is de set van initiele states

$S0 \subseteq S$ is de set van initiele states

$\forall x \exists y$
 $x y \cap C \in V \Diamond \neg \exists \pm$

1	$A[] \text{ !deadlock}$	TRUE
2	$A[] \text{ not (Sluis.Tussenstop5 \&\& Deur.Klaar_voor_uitvaart)}$	Disconnected
3	$A[] \text{ (Sluis.Voorbereiden imply Deur.Dicht)}$	TRUE
4	$A[] \text{ (Deur.Dicht imply Counter==0)}$	TRUE
5	$A[] \text{ (Buitenstoplicht.Groen imply invaren_allowed==true)}$	TRUE
6	$A[] \text{ ! (Binnenstoplicht.Groen imply invaren_allowed==false)}$	FALSE
7	$A[] \text{ (globale_tijd} \leq 30)$	FALSE
8	$E[] \text{ (Schip.Stoppen and (Counter} \leq 5))$	Ship not a structure
9	$A[] \text{ (Schip.Vertrekken imply Sluisdeur.Dicht)}$	-

Time bound derivation

Verification results

verklareing

16.32 Fairness

$AG(AF(p))$

In welke staat de automaat zich ook bevindt, in alle richtingen kom je vroeg of laat een s

16.33 Liveness

Altijd en overal geldt: Als p geldt dan geldt vroeg of laat q
Ookal treedt p nooit p volgens de logica klopt het dan dat q volgt uit p.
In een situatie, waarin p nooit optreedt, spreekt men van een
vacuous truth.

mydata.csv

16.34 safety

16.35 zeno vrij

Geen enkele state kan oneindig een transitie uitvoeren. Elke state heeft een uitgaande transitie.

16.36 deadlocks

Appendix B: Model eerste deelname aan cursus 2020

Queries

```

Sluis.Draining-->Deuren.laag_open
Deuren.laag_open-->Stoplicht.Green
E<> (Ship.ship_can_move&&Stoplicht.Green)
A[] not (Stoplicht.Green && not (Deuren.hoog_open|Deuren.laag_open|Deuren.stopgaplow1|Deuren.hoog_open))
A[] not ((Deuren.hoog_open|Deuren.laag_open|Deuren.Opening_laag|Deuren.Opening_hoog|Deuren.hoog_open))
Sensor.Wait-->Sensor.Wait
Stoplicht.Green-->Stoplicht.Green
(Deuren.hoog_open|Deuren.laag_open)-->(Deuren.laag_open|Deuren.hoog_open)
Deuren.laag_open-->Deuren.Closed
Deuren.hoog_open-->Deuren.Closed
Deuren.Closed-->Stoplicht.Red
Ship.ship_can_move-->Deuren.Closed
Deuren.hoog_open-->Stoplicht.Green
Ship.ship_can_move-->Stoplicht.Green
A[] not (Deuren.laag_open && Deuren.hoog_open)
Ship.ship_can_move-->Ship.ship_can_move
A[] not (Deuren.laag_open && Sluis.water != Sluis.water_laag)
A[] not (Deuren.hoog_open && Sluis.water != Sluis.water_hoog)
A[]not deadlock

```

Appendix B: Model herkansing tweede deel- name aan cursus 2020

```
// Place global declarations here.
/*
Project working
```

```
AtArrival
StoplightRed
DoorOpen
StoplightGreen
Startmove
Sensor
SchipEntered
Doorclosed
StoplightRed
-----
```

```
Nivelleer started
Nivelleer stopped
Waterlevel equilibrium
-----
```

```
AtLeaving
Stoplightred
Dooropened
Stoplightgreen
StartMove
Sensor
SchipHasLeft
Doorclosed
StoplightRed
```

```
Uitleg
```

```
Als het schip boven is, dan is waterlvel gelijk aan hoog, filling valve is dicht, lower gate
Schip is in waterlock, waterlevel is hoog, filling valve is dicht, lower gates gesloten, u
Schip is dan laag, waterlevel gelijk aan laag, filling valve is dicht, lowergates zijn open
AtArrivalHigh
```

```
AtArrivalLow
```

```
Als schip beneden is dan is waterlevel gelijk aan laag, filling valve is dicht, lower gate
Schip is in water lock, waterlevel is laag, flilling valve is open, lower gates zijn gesloten
Schip is dan hoog, waterlevel is gelijk aan hoog, filling valve is dicht, uppergates zijn open
```

```

*/

const int N = 2;          // # trains
typedef int[0,N-1] id_t;

chan      appr[N], stop[N], leave[N];
urgent chan go[N];

// waterniveau in in meter van 0 tot 10
typedef int[3,10] waterniveau;

waterniveau level;

//doors
chan lower_gate;
chan upper_gate;
//filling
chan emptying_valve;
chan filling_valve;
bool nivelleer_sessie_bezig;
// water level
chan high_water_level;
chan low_water_level;
//sluices
chan signal_sluis_low[N];
chan signal_sluis_high[N];
//
chan move[N];
//
chan groen;
chan rood;

clock central;

\\geef de schip parameter const id_t id
// Place local declarations here.
clock schip_clock;

\\sensor declaraties
clock x;

\\sluis declaraties

```

```

const int water_laag=3;
const int water_hoog=10;
const int water_median=(water_hoog+water_laag)/2;
int[water_laag,water_hoog] water=water_median;
// level wordt gelijk gezet met temp
// temp is gelijk aan waterniveau
clock sluis_clock;
id_t list[N+1];
int[0,N] len;
bool contentHigh, contentLow;
// Put an element at the end of the queue
void enqueue(id_t element)
{
    list[len++] = element;
}

// Remove the front element of the queue
void dequeue()
{
    int i = 0;
    len -= 1;
    while (i < len)
    {
        list[i] = list[i + 1];
        i++;
    }
    list[i] = 0;
}

// Returns the front element of the queue
id_t front()
{
    return list[0];
}

// Returns the last element of the queue
id_t tail()
{
    return list[len - 1];
}

\\stoplicht declaraties
clock stoplicht_clock;

```

```

\\pomp declaraties

const int water_laag=3;
const int water_hoog=10;
const int water_median=(water_hoog+water_laag)/2;
int[water_laag,water_hoog] water=water_median;
clock pomp_clock;
// waterniveau van de sensor voor de sluis is gelijk aan level
waterniveau depth;


// een constraint op een bepaalde variabele
bool isForLow()
{
// return false;

if( level>=3) return true;
else return false;

}

bool isForHigh()
{
// return false;

if( level>=6) return true;
//else if(level>=6) return true;

else return false;

}


//verschillende tijdseenheden voor even en oneven lampnummers

```

Queries

```

Project declaraties
//Declarations

chan boot_hoog;
chan boot_laag;
chan changedoor_low;
chan changedoor_high;
chan ship_moves;
chan ship_abletomove;
chan changelight;

\\Sluis declaraties
const int water_laag=0;
const int water_hoog=10;
const int water_median=(water_hoog+water_laag)/2;
int[water_laag,water_hoog] water=water_median;
clock x;
\\Stoplicht declaraties

\\Ship declaraties
clock x;
\\Sensor declaraties

\\Deuren declaraties
bool stoplicht_hoog=false;
bool stoplicht_laag=false;
clock x;

\\System declaraties
system Deuren,Sensor,Sluis,Ship,Stoplicht;

Uitleg
Als het schip boven is, dan is waterlvel gelijk aan hoog, filling valve is dicht, lower gates gesloten, upper gates open
Schip is in waterlock, waterlevel is hoog, filling valve is dicht, lower gates gesloten, upper gates open
Schip is dan laag, waterlevel gelijk aan laag, filling valve is dicht, lowergates zijn open, uppergates zijn gesloten
AtArrivalHigh

AtArrivalLow
Als schip beneden is dan is waterlevel gelijk aan laag, filling valve is dicht, lower gates gesloten, upper gates open
Schip is in water lock, waterlevel is laag, flilling valve is open, lower gates zijn gesloten, upper gates zijn open
Schip is dan hoog, waterlevel is gelijk aan hoog, filling valve is dicht, uppergates zijn gesloten, lowergates zijn open

```

19 Deelonderzoek naar veiligheidsrisico's en eisen voor sluizen

20 Deelonderzoek wet en regelgeving voor sluizen

Gevonden weblinks in google op 07-04-2023 met zoekopdracht: "wet en regelgeving voor sluizen"

pgf /form field1/.store in=, field2/.store in=,

Actielijst			
Onderwerp	Besluit	Wie	Gereed
Orange	Fruit	Vitamin C	It is fruit, which is full of nutrients and low in calories. They can promote clear, healthy skin and also lowers the risk for many diseases. It reduces cholesterol and also helps in building a healthy immune system.
Cauliflower	vegetable	B-Vitamins	It is the vegetable, which is high in fiber and B-Vitamins. It also provides antioxidants, which help in fighting or protect against cancer. It enhances digestion and has many other nutrients.

Testresultaten

20.0.1 onderdeel van de test

project name						
Test case ID				Test designed by		
test priority (low/medium/high)				Test design date		
Module name				Test executed by		
Test title				Test execution date		
Description						
Pre condition						
Dependencies						
Step	Test steps	Test data	expected result	Actual result	(pass or fail)	notes

21 Modelleren

22 Ethiek

23 Conclusie

Security

24 Inleiding

25 Resultaat

Referenties

[1] Inside the cunning, unprecedented hack of ukraine's power grid.

[2] title.