

Hogeschool Rotterdam
COLLEGE OF ENGINEERING, Applied ComputerScience

Dissertation

EINDVERSLAG TINLAB

by

GALVIN BARTES

B.S., Hogeschool Rotterdam University, 2022

Submitted in partial fulfillment of the
requirements for the degree of
Doctor of Philosophy

2022

© 2022 by
GALVIN BARTES
All rights reserved

**Prior to having this page signed by the readers, please have
it reviewed by the Mugar Library staff.**

Approved by

First Reader

Oele W. Last, PhD
Professor of Electrical and Computer Engineering

Second Reader

Abdrasitova E. Last
Associate Professor of ...

*Facilis descensus Averni;
Noctes atque dies patet atri janua Ditis;
Sed revocare gradum, superasque evadere ad auras,
Hoc opus, hic labor est.* Virgil (from Don's thesis!)

Acknowledgments

Het is geweldig om dit vak te herkansen met twee fantastische collega's

Galvin Bartes

Student

Tycho

Student

Koosha

Student

CMI

EINDVERSLAG TINLAB

GALVIN BARTES

Hogeschool Rotterdam, College of Engineering, Applied

ComputerScience, 2022

Major Professors: Oele W. Last, PhD

Professor of Electrical and Computer Engineering
Secondary appointment

Abdrasitova E. Last, PhD

Professor of Computer Science

ABSTRACT

Het ministerie van verkeer en Waterstaat wil in het kader van het klimaatakkoord en onderzoek laten uitvoeren naar de staat van het sluizenpark in Nederland. Het onderzoek moet zich richten op het ontwerpen en ontwikkelen van een geautomatiseerd sluismodel dat geschikt is voor een brede toepassing. In het onderzoek moet naar voren komen wat de huidige staat is van de sluizen met oog op veiligheid, efficiëntie, capaciteit, onderhoud, duurzaamheid en automatisering. Het onderzoek geeft aan hoe een volledig model worden opgeleverd opdat ontwerp van verschillend volledig geautomatiseerde sluizen in de toekomst geautomatiseerd kunnen worden.

Contents

1	Inleiding	1
1.1	Design goals	3
1.2	Leeswijzer	4
2	Methodologie	5
3	Theoretisch kader	7
3.1	Preliminaries	7
3.1.1	Times transition systems and timed traces	7
3.1.2	Wat is dit	7
3.1.3	Welke de definities worden gebruikt	7
3.1.4	Timed automata with data variables	7
3.1.5	Networks of automata	7
3.1.6	A logic for safety and bounded response time properties	7
3.1.7	Wat was onze logica bij aanvang van het project	7
3.1.8	syntax and semantics	7
3.1.9	Welke de definities worden gebruikt	7
3.1.10	Verifying bounded response time properties by reachability analysis	7
3.1.11	Beperking uppaal ten overstaan van ons model	7
3.1.12	MODE CONFUSION	7
3.1.13	Wat is automatiseringsparadox	8
3.1.14	Wat is een model	8

3.1.15	World and machine samenvatting	9
3.1.16	SIX Variable model	13
4	Onderzoeksresultaten	16
4.0.1	Afbakning	19
5	Het sluismodel	21
5.1	Inleiding	21
5.2	Functionality	21
5.3	Requirements	21
5.3.1	Requirements	21
5.3.2	Veiligheidsoverwegingen	23
6	Formal description of the system	27
7	Formal validation and verification aan de hand van Kripke model	30
7.1	Uppaal kripke structuren	35
8	CTL logica	36
8.1	Doel van de test	36
8.1.1	Wat wordt getest en hoe	36
8.1.2	Requirement specification	36
8.1.3	Operator: AG	40
8.1.4	Operator: EG	40
8.1.5	Operator: AF	40
8.1.6	Operator: EF	40
8.1.7	Operator: AX	40
8.1.8	Operator: EX	40
8.1.9	Operator: $p \text{ U } q$	40
8.1.10	Operator: $p \text{ R } q$	41

9 Testresultaten CTL logica	42
10 Time bound derivation	43
10.0.1 Fairness	43
10.0.2 Liveness	43
10.0.3 safety	44
10.0.4 zeno vrij	44
10.0.5 deadlocks	44
11 Conclusions	45
11.1 Eindverantwoording	45
12 Discussie	46
12.0.1 Future work	46
13 Details	47
A Uppaal source	48
A.1	
Appendix B: Model eerste deelname aan cursus 2020	50
A.2	
Appendix B: Model herkansing tweede deelname aan cursus 2020	52
B Deelonderzoek naar veiligheidsrisico's en eisen voor sluizen	58
C Deelonderzoek wet en regelgeving voor sluizen	60
D Queries	63
E Testresultaten	66
F Reflectie	68
F.1 Inleiding	68
F.2 Onderzoeksresultaten	69

F.3	tesla crash report	72
F.3.1	ethiek	77
F.4	ecourt in nederlandse rechtspraak	77
F.5	Modelleren	79
F.6	Ethiek	79
F.7	Conclusie	79
G	Security	80
G.1	Inleiding	80
G.2	Resultaat	80
G.3	Conclusie	82
	References	85
	Mijn profiel	86

List of Tables

List of Figures

List of Abbreviations

The list below must be in alphabetical order as per BU library instructions or it will be returned to you for re-ordering.

CAD	Computer-Aided Design
CO	Cytochrome Oxidase
DOG	Difference Of Gaussian (distributions)
FWHM	Full-Width at Half Maximum
LGN	Lateral Geniculate Nucleus
ODC	Ocular Dominance Column
PDF	Probability Distribution Function
\mathbb{R}^2	the Real plane

Chapter 1

Inleiding

Algemeen

Het ministerie van verkeer en Waterstaat wil in het kader van het klimaatakkoord en onderzoek laten uitvoeren naar de staat van het sluizenpark in Nederland. Het onderzoek moet zich richten op het ontwerpen en ontwikkelen van een geautomatiseerd sluismodel dat geschikt is voor een brede toepassing. In het onderzoek moet naar voren komen wat de huidige staat is van de sluizen met oog op veiligheid, efficiëntie, capaciteit, onderhoud, duurzaamheid en automatisering. Het onderzoek geeft aan hoe een volledig model worden opgeleverd opdat ontwerp van verschillend volledig geautomatiseerde sluizen in de toekomst geautomatiseerd kunnen worden.

Recente ontwikkelingen op het gebied van sluisautomatisering

Het ministerie van verkeer en Waterstaat wil in het kader van het klimaatakkoord en onderzoek laten uitvoeren naar de staat van het sluizenpark in Nederland. Het onderzoek moet zich richten op het ontwerpen en ontwikkelen van een geautomatiseerd sluismodel dat geschikt is voor een brede toepassing. In het onderzoek moet naar voren komen wat de huidige staat is van de sluizen met oog op veiligheid, efficiëntie, capaciteit, onderhoud, duurzaamheid en automatisering. Het onderzoek geeft aan hoe een volledig model worden opgeleverd opdat ontwerp van verschillend volledig geautomatiseerde sluizen in de toekomst geautomatiseerd kunnen worden.

Wat is een sluis

Wat wordt er omschreven en wat is er geleerd

Wat is uppaal

Probleemanalyse

Na grondige analyse van het Nederlandse sluisenpark is gebleken dat renovatie van een groot aantal sluisen noodzakelijk is. Uit een eerste verkenning is gebleken dat het gecombineerd renoveren en automatiseren van het Nederlandsesluisenpark een aanzienlijke verbetering kan opleveren t.a.v. Op het ministerie van infrastructuur en waterstaat is helaas onvoldoende kennis van ICT en systemen aanwezig om eenen ander uit te voeren

Waarom nu

In het kader van het onlangs afgesloten klimaatakkoord heeft de Nederlandse overheid daarom besloten over te gaan tot een ingrijpende renovatie van de diverse sluisen die ons land rijk is.

Gewenst resultaat

Wij vragen u een model (of een onderling samenhangend aantal modellen) aan te leveren, opdat ontwerpen van verschillende, volledig geautomatiseerde sluisen in de toekomst gerealiseerd kunnen worden. Zoals gesteld in de brief is het de bedoeling dat een sluis gemodelleerd wordt dat bewezen kan worden dat de te bouwen sluis een aantal eigenschappen bezit.

Scope

He gaat om het simuleren van een geautomatiseerde sluis. Wat voor type sluis wordt niet gemeld en ook niet uit welke onderdelen. Belangrijk is dat het model werkt

en dat het voldoet aan de eisen die gebaseerd zijn op basis van literatuuronderzoek, observatie, interviews, brainstorming of een andere vorm van requirements elicitation.

Onderzoeksvragen

1. Uit het onderzoek zal moeten blijken welke veiligheidseisen er zijn voor sluizen in nederland.
2. Daarnaast welke factoren een rol spelen in de duurzaamheid van het sluizenpark.
3. Hoe wordt de routinecontrole op de sluizen uitgevoerd?
4. Welke automatisering is mogelijk met oog op veiligheid, efficiëntie en capaciteit?
5. Welke criteria wegen zwaar in de ontwikkel- en onderhoudskosten van duurzame technologie?

1.1 Design goals

Het systeem moet minimaal aan de volgende prestatie eisen voldoen

1. (a) Ship management,
2. Data
 - (a) Water level management
3. Veiligheid
 - (a) Uitbreidbaarheid

Welke aanpak is gekozen en welke studies liggen hieraan ten grondslag?

1.2 Leeswijzer

In de methodologie wordt de lezer uitgelegd met welke methoden de onderzoeksvragen zijn beantwoord. In het hoofdstuk Onderzoek worden alle resultaten behandeld die naar voren zijn gekomen bij het deskresearch. De analyse van de verzamelde data wordt gedaan in het hoofdstuk analyse. Hierin wordt behandeld zoekopdracht naar IoT cloud platforms, feature extractie, prijs-berekening en prijs-feature vergelijking. In het ontwerp komen de uml diagrammen en systeemschetsen naar voren. In de de hoofdstukken Prototype, IoT cloud en Firmware wordt de implementatie behandeld van het IoT cloud platform in een bestaand project.

Chapter 2

Methodologie

Literatuuronderzoek

Literature Review

S.no	Author	Title	Findings	Gap in literature
S.no	Author	wanrooy _vab1991a.pdf	Findings	Gap in literature
S.no	Author	wa3300-bezuien2000(1).pdf	Findings	Gap in literature
S.no	Author	Title	Findings	Gap in literature
S.no	Author	Title	Findings	Gap in literature
S.no	Author	rapport-veiligheid-van-op-afstand-bediende-burggen.pd	Findings	Gap in literature
S.no	Author	pronk.pdf	Findings	Gap in literature
S.no	Author	Olieman1987a.pdf	Findings	Gap in literature
S.no	Author	richtlijnen-vaarwegen-2020.pdf	Findings	Gap in literature
S.no	Author	richtlijnen-vaarwegen-2017_tcm21-127359(1).pdf	Findings	Gap in literature
S.no	Author	Olieman1987a.pdf	Findings	Gap in literature
S.no	Author	Meijer1980b.pdf	Findings	Gap in literature
S.no	Author	Meijer1980c.pdf	Findings	Gap in literature
S.no	Author	kst-31200-A-80-b2.pdf	Findings	Gap in literature
S.no	Author	duurzaamheid _bij _de _ontwikkeling _van _reevesluis.pdf	Findings	Gap in literature
S.no	Author	De _deltawerken _Cultuurhistorie _ontwerpgeschiedenis _web-A.pdf	Findings	Gap in literature
S.no	Author	wa3300-Bezuijen2000.pdf	Findings	Gap in literature
S.no	Author	Sander van Alphen Haalbaarheidsstudie naar grote sluisdeuren uitgevoerd in hogesterktebeton.pdf	Findings	Gap in literature
S.no	Author	Dalmeijer1994a.pdf	Findings	Gap in literature
S.no	Author	Dalmeijer1994b.pdf	Findings	Gap in literature
S.no	Author	Dalmeijer1994c.pdf	Findings	Gap in literature
S.no	Author	ceg _pruijssers _1982.pdf	Findings	Gap in literature
S.no	Author	Capaciteitsanalyse _van _de _prinses_margrietsluis _in _lemmer _- _Marc _Lamboo.pdf	Findings	Gap in literature
S.no	Author	Boer1979a.pdf	Findings	Gap in literature

Chapter 3

Theoretisch kader

3.1 Preliminaries

3.1.1 Times transition systems and timed traces

3.1.2 Wat is dit

3.1.3 Welke de definities worden gebruikt

3.1.4 Timed automata with data variables

3.1.5 Networks of automata

3.1.6 A logic for safety and bounded response time properties

3.1.7 Wat was onze logica bij aanvang van het project

3.1.8 syntax and semantics

3.1.9 Welke de definities worden gebruikt

3.1.10 Verifying bounded response time properties by reachability analysis

3.1.11 Beperking uppaal ten overstaan van ons model

Welke versie van Uppaal gebruiken wij en welke beperkingen heeft deze software voor het bereiken van onze doelstelling

3.1.12 MODE CONFUSION

Mode confusion tredd op als gepbserveerd gedrag van een technisch systeem niet past in het gedragspatroon dat de gebruiker in zijn beeldvorming heeft en ook niet met

voorstellingsvermogen kan bevatten.

3.1.13 Wat is automatiseringsparadox

Gemak dient de mens. Als er veel energie wordt gestoken in de ontwikkeling van hulpmiddelen die taken van werknemers overemen heeft dat tot resultaat dat veel productieprocessen worden geautomatiseerd. De vraag is dan of vanuit mechnisch wereldpunt de robot niet de rol van de mens overneemt en of de mens nog de kwaliteiten heeft om het werk zelf te doen.

<https://www.dalton.nl/literatuur/item/252-de-automatiseringsparadox> <https://www.debicker.eu/de-automatiseringsparadox/> <https://vse.nl/de-paradox-van-de-indu>
<https://automatie-pma.com/nieuws/industriële-automatiseringsparadox> <https://blog.xot.nl/2016/11/21/slimme-apparaten-maken-ons-dom-en-kwetsbaar/index.html>

3.1.14 Wat is een model

Conceptueel model

Om duding te geven aan het grote plaatsje

in vivo model

Levende organismendie in de werkelijkheid of in een laboriatrum vergelijkbare eigenschappen bezitten als bestaande fenomenen in de werkelijkheid. Deze objecten zijn vergelijkbaar met werkelijkobjecten en geven vergelijkbare resultaten

in vitro model

Een model dat dezelfde condities biedt buiten het onderzoeksobject om, maar is voldoende vergelijkbaar om vergelijkbare processen te simuleren. Zowel invivo als in vitro modellen zijn beperkt door de materialen die beschikbaar ijn voor onderzoek en

de arbeidsomstandigheden waaronder ze worden gebruikt. Desondanks zijn het geen werkelijke natuurlijke modellen dus voor een onderzoek kan boedt het geen volledige uitsluitel.

In silicio model

Een veelzijdig object. Het verwijst naar simulaties die gebruik maken van wiskundige modellen in computer, een zijn dus afhankelijk van silicone chips. In silico model analyseert wiskundige vergelijkingen om resultaten te geven onder bepaalde omstandigheden. Deze vergelijkingen vertellen iets over de correlatie van verschillende objecten van een wetenschappelijk onderzoek. Om deze modellen te kunnen gebruiken is het noodzakelijk te omschrijven waartoe de fenomenen in kwestie van onderzoek zijn door middel van getallen. Kwantitatieve relaties kunnen worden geïntegreerd in het model en waar deze relaties complex zijn is een computer noodzakelijk deze op te lossen. Vaak worden hierbij verschillende mechanismen gebruikt. Als je bijvoorbeeld de prijsontwikkeling van een marsreep in kaart wilt brengen.

in simulacra model

3.1.15 World and machine samenvatting

Waarom zijn wij engineers? Omdat we bruikbare apparaten willen laten functioneren in de wereld waarin we leven. Dat doen we door de machine te beschrijven en deze beschrijving van instructies bieden we aan onze computer opdat deze als de attribuut en gedragingen uitleest zoals wij die hebben omschreven. Dit alles op basis van theoretische funderingen en praktisch inzicht.

Het doel van een machine is om te worden geïnstalleerd en te worden gebruikt. De eisen die we stellen zitten in de omgeving en in de wereld en de machine is slechts de oplossing die we bedenken om aan een eis te voldoen.

De relatie machine-wereld world gecategoriseerd in:

Het modelleer aspect: waar een machine de wereld simuleert

Het interface aspect: waar er fysieke interactie is tussen de machine en de wereld

Het engineering aspect: waar de machine zich gedraagt als een controlemotor gebruikmakend van de gedragingen van de omgeving in de wereld

Het probleem aspect: waar de omgeving in de wereld en de omvang van het probleem invloed heeft op de machine en de oplossing

Het modelleer of simulatie aspect over een deel van de wereld. Er zijn data, object en proces modellen. Het doel van een model is toegang te geven tot informatie over die wereld. Door het opvangen van statische weergaven en gebeurtenissen kunnen wij deze gebruiken van opgeslagen informatie die we kunnen hergebruiken. Een model kan bruikbare informatie bevatten omdat zowel het model als de wereld waarin het model zich bevindt gemeenschappelijke omschrijvingen hebben die waar zijn voor zowel het model als voor de wereld. Daarbij moet gesteld worden dat de interpretatie van een model verschilt met een interpretatie van de wereld.

Omdat zowel de wereld als de machine fysieke realiteiten zijn en niet slechts abstracties, zijn de gemeenschappelijke beschrijvingen slechts een deel van de werkelijkheid van beide objecten. Voor elk object zijn er meerdere beschrijvingen. Toch maken niet alle omschrijvingen deel uit van het getoonde repertoire. Zoals niet alle eigenschappen van een boek; meer dan een auteur, pseudoniemen, een onderdeel van een reeks, een gerevisiteerde versie, worden gereflecteerd in een database.

Het interface aspect. Een machine kan een probleem in de wereld oplossen als de wereld en de machine phenomena kunnen uitwisselen. Maar de participatie is niet symmetrisch: een status kan als phenomena worden uitgewisseld maar slechts een partij kan er invloed op uitoefenen maar beiden kunnen dezelfde status signaleren.

Het engineering aspect gaat over requirements, specificaties, en programma's. Requirements hebben betrekking op phenomena in de wereld. Een programma heeft

alleen betrekking tot de machinale phenomena. Het doel van programma's is om eigenschappen en gedragingen te omschrijven van de machine ten behoeve van de gebruiker. Tussen de requirements en de programma's zitten de specificaties. Omdat programma's dan wel beschrijvingen zijn van een gewenste machine, maar dat moeten beschrijvingen zijn van de machines die de computers kunnen uitvoeren zodanig dat de computer deze beschrijvingen ook zo kan interpreteren. De engineer moet de eigenschappen van de wereld kennen en begrijpen en deze eigenschappen manipuleren en laten werken met als doel het dienen van het systeem.

Het probleem aspect. Het onderscheid tussen specificatie en implementatie. Het probleem zit in de relatie van de machine en de wereld. De machine brengt de oplossing maar het probleem zit in de wereld. Een vertoog over een probleem moet dus gaan over de wereld en over de opvatting die de gebruiker heeft in de wereld. Omdat de wereld veelzijdig is moeten we ervan uit gaan dat er verschillende soorten problemen zijn. Een realistisch probleem wordt dus niet opgelost met een simpele hiërarchische structurele aanpak en een homogene decompositie maar met een parallelle structurele oplossing waar beide kanten van het probleem worden opgelost.

Ontkenningen

We hebben als engineers de taak om een machine te bouwen aan de hand van de specificaties opgeleverd door de opdrachtgever. Een engineer heeft niet als taak de fitheid voor een doeleind te onderzoeken, maar wel de haalbaarheid naar een doeleind aan de hand van kennis, tijd, resources, budget en ontwikkelmethodiek. Daaruit komt naar voren dat een engineer zich richt op: elicitation (schetsen van een requirement), description (omschrijving) en analyse van de requirements waaraan het systeem moet voldoen. Vertaalt naar de volgende vragen: Wat is precies de klantwens? Wat is de precieze omschrijving van het probleem? Voor welke doelen wordt het systeem gebouwd? Welke functies moet het systeem hebben?

Denial by hacking: obsessief bezig zijn met een systeem omdat het de gebruiker veel macht geeft. Een uitgebreidheid van een systeem zorgt er soms voor dat mensen niet meer geprikkeld zijn na te denken over probleemstellingen, domein beschrijvingen en analyse.

Denial by a abstraction. Wiskundige benaderingen van werkelijke problemen is een belangrijke intellectuele strategie om problemen te formuleren. Een software ontwikkelaar moet een probleem kunnen omschrijven in zo min mogelijk woorden, maar de complexiteit ligt in de oplossing.

Denial by vagueness. De vaagheid van een omschrijving is terug te vinden in:

Von Neumann's principe

Principe van reductionisme

Shanley principe

Montaignes's principe

Von Neumand principe

Voor een vocabulair moet een grondslag zijn ontwikkeld waarmee gesproken kan worden over de wereld en de machine. Belangrijke fenomenen moeten geïdentificeerd worden, door middel van een grondregel of 'herkenningsregel' moet een fenomeen worden herkend, en vervolgens het fenomeen een formele term geven die gebruikt wordt als duiding van een bepaalde omschrijving. Dan moet voor de formele term een symbool gevonden worden. Samen vormen de grondregel en het symbool een designatie.

Principe van reductionisme

Simpelweg het openbreken van termen met een weerlegbare definitie totdat alle begrippen die worden gebruikt om iets te duiden niet meer te herconstrueren zijn in hun definitie.

Shanley principe

Er bestaan volgens dit principe geen scherpe verdelingen in de wereld zoals wetenschappers soms denken. Een strenge opvatting over de wereld waarin een individu geclassificeerd kan worden als een onsamenvattend geheel. Maar dat is slechts een opname van een beeld. De werkelijkheid staat soms toe dat een elementair individueel object in verschillende classificaties verschillende getypeerd kan worden in een andere setting of view.

Montaignes principe

De incative mood; gaat over wat we beweren waar te zijn.

De optitative mood; gaat over wat we willen dat waar is

3.1.16 SIX Variable model

Optitatieve statements omschrijven de omgeving zoals we het willen zien vanwege de machine.

Indicatieve statements omschrijven de omgeving zoals deze is los van de machine.

Een requirement is een optitatief statement omdat ten doel heeft om de klantwens uit te drukken in een softwareontwikkel project.

Domein kennis bestaat uit indicatieve uitspraken die vanuit het oogpunt van software ontwikkeling relevant zijn.

Een specificatie is een optitatief statement met als doel direct implementeerbaar te zijn en ter verondersteuning van het natreven van de requirements.

Drie verschillende type domeinkennis: domein eigenschappen, domein hypothesen, en verwachtingen.

Domein eigenschappen zijn beschrijvende statementen over een omgeving en zijn feiten. Domein hypothesen zijn ook beschrijvende uitspraken over een omgeving, maar zijn aannames.

Verwachtingen zijn ook aannames, maar dat zijn voorschrijvende uitspraken die behaald worden door actoren als personen, sensoren en actuators.

Het verschil tussen essentie en incarnatie van een systeem. Een essentie bevestigt de mogelijkheden dat een systeem moet hebben om te voldoen aan de eise, ongeacht hoe het systeem is geïmplementeerd. De incarnatie bevestigt of omvat de mogelijkheden die te maken hebben met details omtrent implementatie. Een heuristiek voor het identificeren van de essentie van een systeem is de aanname van perfecte technologie, ofwel de aanname dat de technologie binnen een systeem perfect is. Om essentie te indentificeren nemen we aan dat technologie buiten de machine om perfect is. Zouden we incarnatie overwegen dan wordt de aanname van perfecte machin-externe technologie opgeheven.

Voor de documentatie van contextuele beslissingen en opties/alternatieven wordt de OVM (Orthogonale variability Model) gebruikt. Oorspronkelijk was deze methode bedoeld om de variatiepunten en de variant van een productlijn samen met hun variabele afhankelijkheden(mandatory, optional, alternative) en beperkende afhankelijkheden(requires en excludes)te omvatten. De variant kan worden gerelateerd aan een ontwikkelartefact zoals een requirement of een diagram als een zogenoemde artefact dependency. Een artefact is dan gedefinieerd als variabele. Voor de documentatie van de keuzen die we maken is een selectie model gemaakt. We gebruiken het OVM voor de documentatie van contextuele beslissingen die moeten worden genomen, opties en alternatieven die selecteerbaar zijn, en de afhankelijkheden tussen hen. met behulp van de artefact dependency relateren we de alternatieven aan variabele elementen van de AND/OR graaf. Voor documentatie van de keuzes gebruiken we ook een selectiemodel. De kracht van het OVM model en de voornaamste reden deze methode te gebruiken is dat deze is in staat is om een variant te relateren aan een geheel model, een model element, of een selectie van een model.

AND/OR graaf wordt gebruikt voor de documentatie van refinement/decompositie of requirements. De AND/OR graaf is een directe, asyclische graaf met nodes knopen

die requirements voorstellen en lijnen die AND-decomposities voorstellen en OR-decompositiestussen de requirements. Een decompositie van een requirement in een set van subrequirements R_1, \dots, R_n is een OR-decompositie iff die dusdanig aan een subrequirement voldoet en daarmee voldoet aan requirement R . Wat moet worden gedocumenteerd met betrekking tot de AND/OR graaf is de abeargumentering waarom elke AND/OR-decompositie voldoende is.

Conceptueel model

System requirement: uitspraak over wereld fenomenen (gedeeld of niet) of doelen die bereikt moeten worden. met enige regelmaat informeel, niet precies geformuleerd.
Software requirement/speci

catie: uitspraak over gedeelde fenomenen of doelen die de machine moet bereiken middels de onderdelen waar die machine uit bestaat of middels de fenomenen waar de machine controle over heeft. doorgaans preciezer, meetbaar, exact geformuleerd.

Systemen gaan een zekere interactie aan met hun omgeving: Sensoren: meten fenomenen uit de omgeving (temperatuur, druk, licht, geluid, etc.) actuatoren: veranderen iets in de omgeving (mechanische, electrisch, pneumatisch, etc.) Software: Kan niet direct communiceren met de buitenwereld. Snapt derhalve niets van de buitenwereld. Kan alleen maar bestaan in en communiceren met het systeem.

Chapter 4

Onderzoeksresultaten

Verouderde computersystemen zijn door de jaren heen gekoppeld aan netwerken, zodat ze op afstand te besturen zijn. Dit zorgt ervoor dat systemen kwetsbaar zijn voor aanvallen van buitenaf. De beveiliging is in de loop der jaren niet voldoende ontwikkeld om de infrastructuur goed te beveiligen.

Volgens het onderzoek is er de afgelopen jaren wel het nodige geïnvesteerd om de beveiliging op te schroeven, maar deze maatregelen zijn nog onvoldoende doorgevoerd. <https://www.nu.nl/internet/5814282/rekenkamer-waterwerken-niet-goed-beveiligd-tegen-cyberaanvallen.html> rapport Digitale dijkverzwaring: cybersecurity en vitale waterwerken Crisisdocumentatie is verouderd en er worden geen volwaardige pentesten uitgevoerd. Uit het onderzoek blijkt dat nog niet alle vitale waterwerken rechtstreeks zijn aangesloten op het Security Operations Center (SOC) van Rijkswaterstaat. Hierdoor bestaat het risico dat RWS een cyberaanval niet of te laat detecteert. De minister van Infrastructuur en Waterstaat moet nog stappen zetten om aan de eigen doelstellingen voor cybersecurity te voldoen De Algemene Rekenkamer beveelt de minister van Infrastructuur en Waterstaat ook aan om het actuele dreigingsniveau te onderzoeken en te besluiten of extra mensen en middelen nodig zijn. Ook is het voor een snelle en adequate reactie op een crisissituatie van essentieel belang dat informatie up-to-date is. Pentesten zouden integraal onderdeel uit moeten maken van de cybersecuritymaatregelen bij vitale waterwerken. Verder zou moeten worden gezien of medewerkers van het SOC beter moeten worden gescreeend. <https://www.rekenkamer.nl/publicaties/rapporten/2019/>

dijkverzwarend-cybersecurity-en-vitale-waterwerken Sluis Eefde kreeg niet alleen de onderhoudsbeurt, maar werd tevens uitgebreid met een tweede sluiscolk. Zo wil Rijkswaterstaat wachttijden voor de scheepvaart voorko <https://www.gww-bouw.nl/artikel/de-eerste-sluis-met-kantelende-sluisdeur/>

Om de lokale bemanning, die de oren en ogen waren van de sluizen, te vervangen waren camera's, communicatielijnen en software nodig. Hoge kwaliteit videobeelden, met echte kleuren en zonder enige vertraging zijn belangrijk voor de operators en zij moeten hierop kunnen vertrouwen. Er zijn verschillende testen gedaan met diverse camera's en cameraposities om kleurechtheid te kunnen bieden onder alle omstandigheden. Het resultaat was een perfecte kleur op alle 70+ camera's op iedere locatie.

Vertraging van videobeelden was een cruciale factor in dit project. Het is uiterst belangrijk dat de operator op zijn beeld ziet wat er daadwerkelijk op locatie gebeurt, zonder enige vertraging. Om te laten zien of er eventuele vertraging is, is er een speciale functie gecreëerd. Deze functie laat een rood kruis zien op het scherm wanneer de vertraging meer is dan 500 miliseconden. Zo ziet de operator direct of het beeld wat hij ziet actueel is.

Een andere functie die voor dit project is gecreëerd, is bij de videobeelden aan te geven van welke kant van de sluis het camerabeeld is. Voor de operators is het belangrijk dat ze weten vanaf welke kant het vaartuig komt en waar deze naartoe vaart. Een simpele oplossing was om een blauw kader te maken om het videobeeld van de ene kant van de sluis en geen kader om het videobeeld van de andere kant.

<https://tkhsecurity.com/nl/waterwerken/>

Het crisismodel kan beter, is de derde deelconclusie van de Algemene Rekenkamer. Er is geen specifiek scenario voor een crisis die wordt veroorzaakt door een cyberaanval. Ook ontbreekt inzicht in de effecten van een cybercrisis op andere sectoren, de

zogenheten cascade-effecten. Tevens is de crisisdocumentatie op onderdelen verouderd. <https://www.h2owaternetwerk.nl/h2o-actueel/rekenkamer-vitale-waterwerken-nog-onvoldoende-beschermd-tegen-cyberaanvallen>

Ook maakt cyberveiligheid nog geen volwaardig onderdeel uit van reguliere inspecties.’ De Rekenkamer hamert erop dat alle vitale waterinfrastructuur zo snel mogelijk op het SOC wordt aangesloten. Ook zouden werknemers van Rijkswaterstaat die belangrijke waterkeringen bedienen beter gescreend moeten worden op hun antecedenten. Sollicitanten hoeven nu slechts een Verklaring Omtrent Gedrag te overleggen, maar dat is een heel lichte toets. https://www.volkskrant.nl/nieuws-achtergrond/hacker-dringt-door-in-controlekamer-waterwerk-cyberterrorist-kan-ons-land-onder-water-zetten_b6fcbc3c/?referrer=https

deltawerken <https://www.magazinesrijkswaterstaat.nl/bereikbaarzeeland/2021/01/krammersluit-verleden-heden-en-toekomst>

Volgens Rijkswaterstaat is het kostbaar en technisch uitdagend om klassieke automatiseringssystemen te moderniseren en wordt er daarom vooral ingezet op detectie van aanvallen en een adequate reactie daarop. Uit het onderzoek blijkt dat Rijkswaterstaat de afgelopen jaren zelf van alle tunnels, bruggen, sluizen et cetera heeft vastgesteld welke cyberveiligheidsmaatregelen moeten worden genomen. Een groot deel van die maatregelen (ongeveer 60) De minister heeft een aantal waterwerken die Rijkswaterstaat beheert als vitaal aangewezen. . Uit het onderzoek blijkt dat nog niet alle vitale waterwerken rechtstreeks zijn aangesloten op het Security Operations Center (SOC) van Rijkswaterstaat. De ambitie om eind 2017 bij alle vitale waterwerken cyberaanvallen direct te kunnen detecteren was in het najaar van 2018 daarmee nog niet gerealiseerd. Hierdoor bestaat het risico dat RWS een cyberaanval niet of te laat detecteert. https://www.watersport-tv.nl/nw-31400-7-3715235/nieuws/cybersecurity_vitale_waterwerken_niet_waterdicht.html

Over de cyberbeveiliging van gemeenten en waterschappen wordt al langer geklaagd. Zo meldde EenVandaag al in 2012 dat rioolgemalen en sluizen gemakkelijk van afstand te bedienen waren, onder meer door bijzonder slechte wachtwoorden. <https://www.rtlnieuws.nl/nieuws/waterschappen-hapert-sluizen-kunnen-worden>

Rittal doet onderzoek naarop afstand besdienbare sluizen <https://expert.rittal.nl/wp-content/uploads/2017/05/Referentieverhaal-Provincie-Zuid-Holland.pdf>

Beveiligde VPN

M2M Services levert aan inmiddels 220 gemeenten en waterschappen beveiligde connectiviteitsoplossingen voor het beheer van pompen, riolen en gemalen. Om risico's op beveiligingsincidenten te voorkomen maken wij gebruik van een VPN oplossing, waarbij de verbinding optimaal beveiligd is middels encryptie en authenticatie. <https://www.vtmgroep.nl/blog/waterwerken-in-nederland-onvoldoende-beveiligd-tegen-cyberaanvallen>

Veiligheid op het water én op het land Gebruik van lampbewaking <http://www.wesemann.nl/nl/nieuws-en-pers/274-veiligheid-op-het-water-en-op-het-land.html>

4.0.1 Afbakning

- Wat doet de sluis niet.
- De sluis houdt geen rekening met links of rechtsrijdend verkeer vanuit de zeevaart
- De sluis heeft geen queue met daarin een id gekoppeld aan de sluis.
- De waterpomp wordt alleen aan en uitgezet
- De waterpomp houdt geen rekening met waterstand
- Houdt geen rekening met een schip in de sluis dat is blijven hangen.

$$D = \{ x \in \mathbb{N} \mid 1 \leq x \leq 100 \}$$

$$D = \{ x \in \mathbb{N} \mid 1 \leq x \leq 100 \}$$

$$D = \left\{ x \in \mathbb{N} \left| 1 \leq x \leq 100 \right. \right\}$$

$$D = \left\{ x \in \mathbb{N} \left| 1 \leq x \leq 100 \right. \right\}$$

$$D = \left\{ x \in \mathbb{N} \left| 1 \leq x \leq 100 \right. \right\}$$

$$D = \left\{ x \in \mathbb{N} \left| 1 \leq x \leq \frac{200}{2} \right. \right\}$$

Sisasetoffinitestates

$S0 \subseteq S$ isdesetvaninitielestatess

$S0 \subseteq S$ is een transitierelatie die totaal moet zijn, dat betekent, dat voor elke $states \in S$ een $statsiss'$

S zodanig dat $R(s, s') \vdash \Box a$

$$\forall x \exists y \implies$$

$$\forall x \exists y \cap \subset \in \vee \Diamond \dashv \ni \pm$$

Chapter 5

Het sluismodel

5.1 Inleiding

5.2 Functionality

5.3 Requirements

5.3.1 Requirements

Requirements zijn alleen die eisen die gesteld worden aan het gedrag of de kwaliteit van het systeem om te voorzien in de behoeften van een belanghebbende uit de business.

Initially the clutch is closed To open the clutch, it takes at least 100 ms and at most 150 ms To close the clutch, it takes at least 100 ms and at most 150 ms Initially the gearbox is neutral To release the gear, it takes at least 100 ms and at most 200 ms. To set a gear it takes at least 100 ms and at most 300 ms. The engine is always in a predefined state called initial when no gear is set. To find zero torque in the engine, it takes at least 1150 ms and at most 400 ms. ut at 400 ms, the engine may enter an error state or find synchronous speed. The engine may regulate on synchronous speed in at most 500 ms. When in an error state, the engine will regulate on synchronous speed in at least 50 ms.

A gear change should ne performed within 1 seond (P6-p*,P3) When an error arises, the system will reach a predefined error state marking the error (p9-p11) The system should be able to use all gears (p2-p3) There will be no deadlocked stat in the

system(p17) When the system indicates gear neutral, the engine should be in initial state (p12) The gearbox controller will never indicate open or closed clutch when the clutch is closed or open respectively(p14) The gearbox controller will never indicate gear set or gear neutral when the gear is not set or idle respectively (p15) When the engine is regulating on torque, the clutch is closed (p16)

Performance These requirements limit the maximum time to perform a gear change when no irrecoverable errors occur. 1) A gear change should be completed within 1.5 seconds unless an unrecoverable error occurs. b) A gear change, under normal operation conditions should be performed within 1 second

Predictability The predictability requirements are to ensure strict synchronization and control between components. a) There should be no deadlocks in the system b) When the engine is regulating torque, the clutch should be closed. c) When a gear is set, the engine should be regulating torque. **Functionality** The following requirements are to ensure the desired functionality of the gear controller. a) It is able to use all gears. b) It uses the engine to enhance zero torque and synchronous speed over the transition. c) It uses the gearbox to set and release gears. d) It is allowed to use the clutch in difficult conditions. e) It does not request zero torque when changing from neutral gear. f) The gear controller does not request synchronous speed when changing to neutral gear. **Error detection** The gear controller detects and indicates error only when: a) the clutch is not opened in time; b) the clutch is not closed in time; c) the gearbox is not able to set a gear in time, the gearbox is not able to release a gear in time.

- Performance

—

- Predictability

—

- Functionality

—

- Error detection

—

- Safety

—

5.3.2 Veiligheidsoverwegingen

- Ik wil zeker zijn dat mijn schip niet tegen de sluisdeuren aanvaart als een stoplicht op groen is
- Ik wil er zeker van zijn dat mijn schip niet tegen de tweede deur vaart als het eerste stoplicht op groen is
- Ik wil er zeker van zijn dat als mijn schip de sluis op hoog binnentreedt dat het waterniveau in de sluis gelijk is aan hoog.
- Ik wil er zeker van zijn dat als mijn schip de sluis op een laag waterpeil binnenvaart dat het waterniveau in de sluis gelijk is aan laag.
- Ik wil er zeker van zijn dat als mijn schip de sluis op laag binnenvaart dat het waterniveau in de sluis gelijk is aan laag.
- Ik wil een signaal wanneer er een schip in de sluis zit als sluisbediening
- Ik wil als sluiscontrollor een signaal als de deuren openstaan en een schip komt aanvaren en er is tegelijk een schip in de sluis.
- Ik wil max 2 schepen in de sluis

- Ik wil dat een schip de sluis pas na 5 seconden in de arrival state kan binnentreden
- Ik wil dat mijn stoplicht alleen bedient kan worden door de sluis
- Ik wil dat de deuren alleen bedient kunnen worden door de sluis
- Ik wil dat sensoren alleen bedient kunnen worden door de sluis
- Een schip moet een route kunnen aflaggen

Functionele en niet-functionele eisen specificaties

Het vier variabelen model

Systemen (met daarin software) en de bijbehorende vier variabelen:

Monitored variabelen

: door sensoren gekwantificeerde fenomenen uit de omgeving

Controlled variabelen

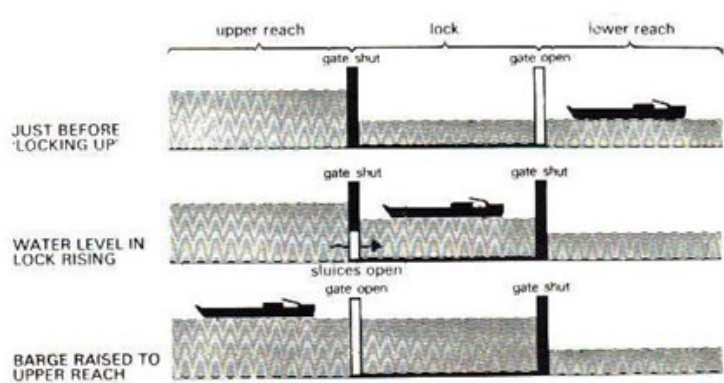
door actuatoren bestuurd fenomenen uit de omgeving

Input variabelen

Output variabelen

Aankomst, uitvoering, vrijgave

ontwerp



Onderdelen

Op basis van de schets kunnen we vaststellen dat een sluismodel uit de volgende onderdelen bestaat.

1. Een tweetal sluisdeuren.
2. Een sluiskolk waarin de schepen in- en uitvaren
3. een stoplicht om een signaal af te geven voor invaren en uitvaren.
4. Een nivelleermachine zorgt ervoor dat het water in de sluis op het gewenste niveau wordt gebracht
5. Een control-systeem dat ervoor zorgt dat de opdrachten van de sluisbeheerder (geautomatiseerd) worden uitgevoerd

Werking

Een schip komt aanvaren en meld zich aan bij de sluismeester. De sluismeester geeft een signaal aan het controlsysteem voor het openen van de sluisdeuren, nadat gecontroleerd is of de nivelleermachine al klaar is. Als er ruimte is voor een invarend schip mag het schip dat zoich heeft aangemeld en toestemming heeft in de sluis varen. Op het moment dat de sluis vol is gaan de sluisdeuren dicht. Eenmaal afgesloten kan de nivelleermachine beginnen om het water in de sluiskolk op het gewenste waterpeil te brengen. Als dit nivelleerprces is afgerond geeft het controlsysteem daan da de sleusdeuren open kunnen. Als de sleusdeuren open zijn en het uitvaarsignaal is op groen dan moet het schip in de sluis de sluis uitvaren.

extra cases Uit het zojuist genoemde scenario valt het volgende op te maken.

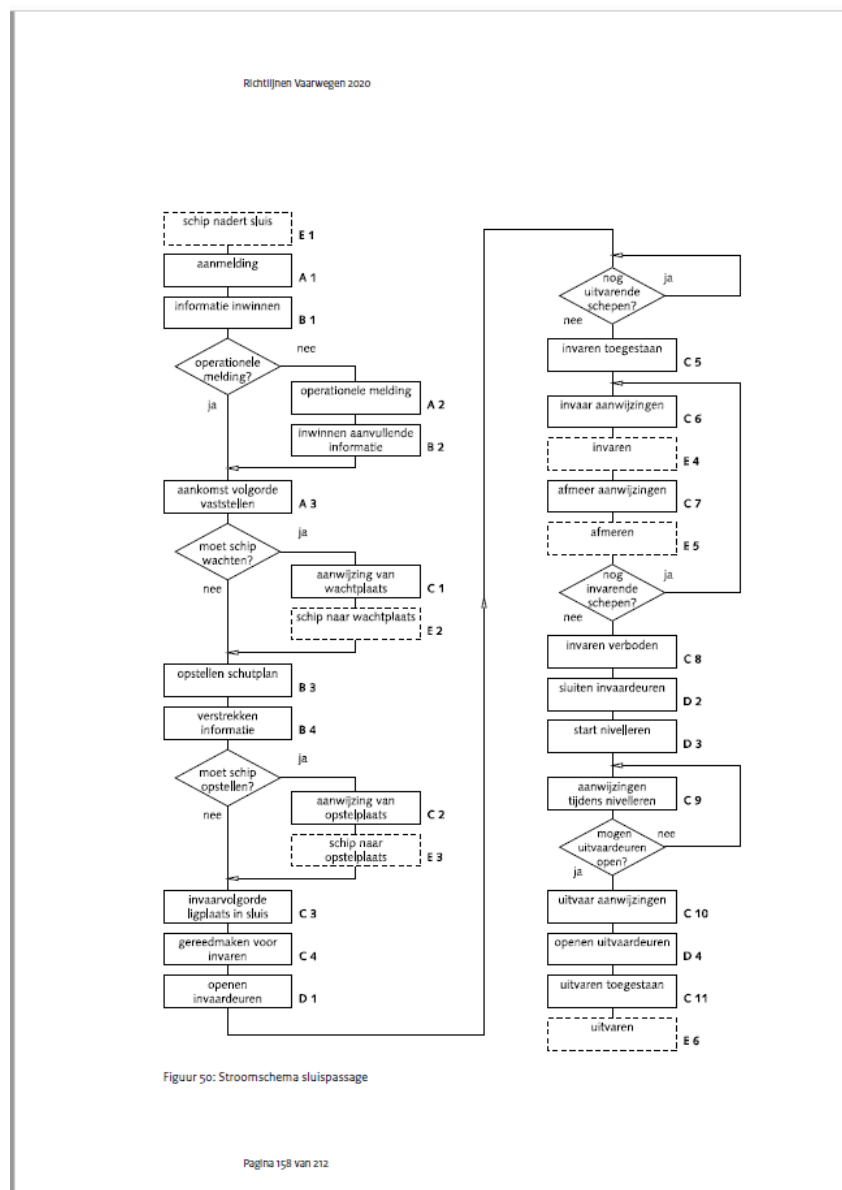
1. Een schip geeft een signaal aan een sluismeester.
2. Er wordt gekeken of er wel plek is in de sluis .
3. Er wordt gekeken of de nivelleermachine is afgerond.
4. Er wordt gekeken wat het niveo van de waterpeil in de sluiskolk is.
5. Er wordt gekeken of de sluisdeuren gereed zijn voor invarende schepen.

Aandachtspunten

1. Voorrang tussen schepen onderling in de sluis?
2. Hoe lang mag een schip zich in de sluis bevinden?

Chapter 6

Formal description of the system



Vooraanmelding

informatie inwinnen

operationele melding

aankomst volgorde

aanwijzen wachtplaats

verstrekken informatie

aanwijzen opstelplaats

opstellen schutproces

verstrekken informatie

invaarvolgorde en ligplaats in sluis

gereedmaken voor invaren

openen invaardeuren

invaren toegestaan

aanwijzingen voor invaren

aanwijzingen tijdens afmeren

invaren verboden

sluiten invaardeuren

start nivelleren

aanzwijzingen voor uitvaren

openen uitvaardeuren

uitvaren toegestaan

brainstorm 22-5-2022

invaardeuren en uitvaardeuren Gaan we uit van binnendeuren en buitendeuren? Er ontstaat dan een extra ruimte in de sluis. Hoeveel schepen kunnen in deze ruimte? Wat is de maximale wachtreij in deze ruimte en wat zijn de verkeersregels in deze ruimte?

invaarstoplicht en uitvaarstoplicht Als invaren is toegestaan hoe wordt dit dan doorgegeven aan de schepen in de sluis? moeten zij dan uit zichzelf wachten of krijgen zij een signaal dat zij wel/niet mogen uitvaren? En moeten zij dan kiezen voor links, midden of rechts? Of maakt dat allemaal niets uit?

invaarwachtrij en uitvaarwachtrij Als er meerder schepen in een sluiskolk zitten moet het systeem dan rekening houden met het schip dat als eerste is ingevaren en/of het langst in de sluis zit?

Chapter 7

Formal validation and verification aan de hand van Kripke model

The need for formal methodes

hardware and software verification

The process of model checking

Temporal Logic and model checking

Symbolic Algorithmism

Partial order reduction

Other approaches to the state explosion

Modeling Concurrent systems

Concurrent systems

Example of program Translation

The computation Tree Logic

CTL and LTL

Fairness

CTL Model checking

LTL Model checking by Tableau

CTL model checking

Representing boolean formulas

Representing Kripke structures

Fixpoint representations

Symbolic model checking for CTL

Fairness in Symbolic model checking

Counterexamples and witnesses

An ALU example

Relational Product Computations

Symbolic LTL Model Checking

The propositional μ -calculus

Evaluating Fixpoint Formulas

Representing mu-calculus formulas using OBDDs

Translating CTL into the mu-calculus

Complexity considerations

The smv model checker

A realistic example

Automata on finite and infinite words

model checking using automata

checking emptiness

Translating LTL into automata

On-the-fly model checking

Checking language containment symbolically

Concurrency in Asynchronous systems

Independence and invisibility

Partial order reduction for LTL

An example

Calculating Ample sets

Correctness of the algorithm

Partial order reduction in SPIN

An example

Calculating Ample Sets

Correctness of the algorithm

Partial order reduction in SPIN

Equivalence of Preorder Algorithms

Tableau construction

Composition of structures

justifying assume guarantee proofs

Verifying a cpu controller

Cone of influence reduction

Data abstraction

Groups and symetru

Quotient models

Model checking with symmetry

Complexity issues

Emperical results

Tempaal logic for ininite families

Invariants

Futurebus+Example Reconsidered

Graph and network grammars

Undecidability result for a familty of token rings

Real-time systems and rate-monitonic scheduling

Model checking real-time systems

RTCTL Model checking

Quantitative Temporal Analysys: Minimum/Maximum Delay

Example: An aircraft controller

Timed Automata

Parallele compositie Om een sluispark te kunnen modelleren meerdere templates die de verschillende abstracties van het systeem aantonen.

Synchronisatgie Zorgt ervoor dat een transitie die genomen worden in de ene kripke tructuur op hetzelfde moment wordt opgenomen in een andere kripke structuur.

Modelling with timed automata

Clock regions

Clock zones

Difference bound matrices

Complexity considerations

Modeleigenschappen

7.1 Uppaal kripke structuren

templates

Schip

Sluis

Aanvoer

Afvoer

Pomp

Pompbediening

Stoplicht

Deur

Chapter 8

CTL logica

8.1 Doel van de test

8.1.1 Wat wordt getest en hoe

8.1.2 Requirement specification

P1 Het is mogelijk dat de sluis van richting verandert. P2 Het is mogelijk dat de sluispomp in een cyclus teveel water heeft gepompt en dat er daardoor water weggepompt dan wel bijgekompt dient te worden P3 Het is al binnen 100 ms mogelijk om te achterhalen aan welke kant de sluisdeuren open moeten. P4 Als de richting van een schip gelijk is aan N, dan is het waterlevel niet gelijk aan 1-5 of R P5 De sluispomp is nooit in positie AAN, wanneer de sluisdeuren open zijn. P6 In het geval dat er geen errors zijn (in de stoplichten, sluisdeuren) and ideal (wachtrij) scenario, a) dan is een cyclus gegarandeerd binnen 100 ms (including 100 ms) (undefined) a') dan is een cyclus niet gegarandeerd binnen 100 ms b) dan is het onmogelijk om van beneden naar boven te varen, of andersom binnen 150 ms b') dan is het mogelijk om van beneden naar boven te varen, of andersom binnen 150 ms c) het is onmogelijk om van richting te veranderen in minder dan 400 ms als de pomp al op niveau x is c') het is mogelijk om van richting te veranderen in minder dan 400 ms als de pomp al op niveau x is P7 Als zich geen errors voordoen bij stoplicht en deur,maar de waterpomp uitvalt: a) a gear switch is gearanteerd after 1055 ms (not including 1055) (deleted) a') it is impossible to switch gear in 1055 ms (deleted) b) it is impossible to switch gear in

less than 550 ms (deleted) b') it is possible to switch gear at 550 ms (deleted) c) it is impossible to switch gear in less than 700 ms if the switch is not from/to gear N (deleted) c') it is possible to switch gear at 700 ms if the switch is not from/to gear N (deleted)

p8 When no error occurs, but engine fails to find synchronous speed a) a gear switch is guaranteed in 1205 ms (including 1205) a') a gear switch is not guaranteed at less than 1205 ms b) it is impossible to switch gear in less than 450 ms b') it is possible to switch gear at 450 ms c) it is impossible to switch gear in less than 750 ms if the switch is not from/to gear N c') it is not possible to switch gear at 750 ms if the switch is not from/to gear N

p9 Clutch errors a) If the clutch is not closed properly (i.e. a timeout occurs) the gearbox controller will enter the location `CCCloseError` with 200 ms (undefined) b) When the gearbox controller enters location `CCloseError`, there is always a problem in the clutch with closing the clutch. (undefined) a) If the clutch is not closed properly (i.e. a timeout occurs) the gearbox controller will enter the location `CCloseError` within 200 ms (undefined) b) When the gearbox controller enters location `CCloseError`, there is always a problem in the clutch with closing the clutch. (undefined)

p10 Gearbox errors a) If the gearbox can not enter a requested gear (i.e. a timeout occurs) the gearbox controller will enter the location `GsetError` within 350 ms (undefined) b) When the gearbox controller enters location `GsetError`, there is always a problem in the gearbox with setting the gear. (undefined)

p11 IF no error occurs in the engine, it is guaranteed to find synchronous speed (undefined) p12 Wanneer beide sluisdeuren in state gesloten zijn, dan is de pomp in zijn initiale state of 100 ms verwijderd van zijn initiele state p13 When the gear controller has a greater set, torque regulation is always indicated in the engine (undefined) p14 a) Als de deur open is (ongeacht boven of beneden, dan bevindt de sluispomp zich

in een predefined state (undefined) b) Als de deur is gesloten dan bevindt de maincontroller zich in een predefined state p15 p16 If engine regulation is on torque, then the clutch is closed (undefined) A[] (Engine.Torque imply Clutch.closed p17 Voor invaren geldt altijd: waterlevel, pomp uit, sluisdeuren open en stoplicht op groen p18 Als een schip van rechts binnen komt en sluisdeuren zijn dicht dan moet het stoplicht op rood, de pomp in transitie van laag naar hoog en niet andersom p19 uitvarende hebben voorrang op invarende p20 Voor invarende geldt pomp uit, sluisdeur open en stoplicht op groen p21 voor nivelleren geldt pomp is aan, sluisdeuren zijn dicht en het stoplicht is op rood p22 Als een schip vertrekt dan zijn altijd, sluisdeuren open, waterlevel gereed op niveau 5 of 0 en stoplicht direct op groen p23 urgent locations; het is niet mogelijk om hier te wachten p24 urgent syn; een synchronisatie moet direct worden uitgevoerd als de guards geldig zijn p25 als een schip binnen is, en er zijn wachtende schepen, dan moet het stoplicht via oranje naar rood p26 committed; als deze staat actief is dan wordt de eerst volgende transitie uitaande van deze state p27 als een schip binnen vaart moet hij ook eerst binnen zijn en niet binnenvaren, dit geldt ook voor p28 sluisdeuren en pompen dus deze zijn committed. p28 Een schip komt aanvaren en geeft een signaal aan de sluis. p29 Indien er meer dan twee schepen in de sluis zitten dan wordt het schip geplaatst in de wachtrij. p30 Een schip kan pas naar binnenrijden als de sluisdeuren open zijn, het stoplicht is op groen er er zijn minder dan 2 schepen in de sluis. p32 Eenmaal in de sluis zal het schip moeten wachten op de sluis en de pomp. p33 Een schip mag alleen uitvaren als de pomp klaar is, de sluisdeuren open. p34 Een sluis ontvangt een aankomst signaal van een schip en bestuurt de sluisdeuren en de pomp. p35 De sensor is een onderdeel van de sluis en ontvangt signalen van naderende schepen. p36 De sluisdeur voor boven en beneden kunnen beiden open en dicht. De sluisdeur wordt aangestuurd door de sluis. p37 Een pomp begint met pompen bij een signaal van de sluis. Een sluis io

zijn beert geeft alleen een signaal aan de pomp als de sleudeuren dichtzijn p38 Geen deadlock p39 Voor geen enkel pad geldt dat als de deuren gesloten zijn volgens de kluis dat er een deur openstaat om een schip naar buiten te laten. p40 Voor alle paden geldt dat als een sluis aan het voorbereiden is, dan zijn alle duren dicht. p41 Voor alle paden geldt dat als een deur dicht is het aantal schepen in de kade gelijk is aan nul p42 Voor een enkel pad geldt dat als het binnenstoplicht op groen staat dat het niet toegestaan is naar binnen te varen p43 Voor alle paden geldt dat de globale tijd langer is dan 30 tijdseenheden p44 Er is een pad waarvoor geldt dat als een schip wilt stoppen dat er meer dan 5 schepen in de sluis zitten. p45 Voor alle paden geldt als schip vrtrekt is sluisdeur dicht p46 Voor alle paden geldt als stoplicht op rood sluisdeuren dicht en schip vertrollen dan is de nivelleermachine uit p47 Er is geen pad waarop een schip vertrekt vanuit de rechtersluisdeur en de linkersluisdeur is open en linkeruitaartstoplicht en linkeruitvaartstoplicht opgroen en nivelleermachine is aan p48 Er is een pad waarvoor geldt dat linkersluisdeuren dicht zijn, rechtersluisdeuren dicht zijn rechteruitvaartstoplicht is rood en rechteruitvaartstoplicht is rood terwijl er geen schip in de sluis licht p49 Een stoplicht staat altijd op groen als de deuren open staan en de pomp niet bezig is. p50 In geen enkele staat van de sluis behalve tussen de lowergate en uppergate en uppergate en lowergate en de staten AtArrival-Low en AtEnteringHigh is de wachttijd langer dan 5 tijdseenheden p51 Voor alle paden in een pomp geldt dat als water level lager is dan waterlaag pompwaterweg is altijd false p52 Voor alle paden geldt dat als water level hoger is dan waterhoog dan is pompwater altijd false p53 Het zal nooit gebeuren dat een pomp water toevoegt als deuren open zijn, geen schip in sluis en stoplicht op groen p54 Het kan gebeuren dat bij pompr het stoplicht op rood staat, het schip in de sluis en deur is dicht, en waterstand gelijk aan waterlaag p55 Er is een mogelijkheid dat vanuit pomp het stoplicht op rood wordt gezet en waterlevel gelijk is aan waterlaag p56 Het kan voorkomen dat

bij state pompaan het waterniveau gelijk is aan waterlaag p57 Voor alle paden geldt dat er een mogelijkheid is dat deur is open/dicht en sluis nivelleert omhoog/omlaag p58 $A \parallel (1,0)$

8.1.3 Operator: AG

Voor alle paden

8.1.4 Operator: EG

Uiteindelijk geldt er een pad waarvoor geldt

8.1.5 Operator: AF

Voor alle paden/richtingen vroeg of laat

8.1.6 Operator: EF

Er is een pad

8.1.7 Operator: AX

Alle opvolgende toestanden

(?)

8.1.8 Operator: EX

Er bestaat vanaf de volgende minstens 1 state waarvoor geldt

8.1.9 Operator: $p \text{ U } q$

Er geldt p tot q (?)

8.1.10 Operator: $p \mathbf{R} q$

q moet waar zijn totdat en inclusief de situatie dat p voor het eerst waar is, als p niet geldig is, dan moet q voortdurend geldig zijn

Chapter 9

Testresultaten CTL logica

1	$A[] \text{!deadlock}$	TRUE
2	$A[] \text{ not (Sluis.Tussenstop5 \&\& Deur.Klaar_voor_uitvaart)}$	Disconnected
3	$A[] (\text{Sluis.Voorbereiden} \text{ imply } \text{Deur.Dicht})$	TRUE
4	$A[] (\text{Deur.Dicht} \text{ imply } \text{Counter}==0)$	TRUE
5	$A[] (\text{Buitenstoplicht.Groen} \text{ imply } \text{invaren_allowed}==\text{true})$	TRUE
6	$A[] \text{!} (\text{Binnenstoplicht.Groen} \text{ imply } \text{invaren_allowed}==\text{false})$	FALSE
7	$A[] (\text{globale_tijd} \leq 30)$	FALSE
8	$E[] (\text{Schip.Stoppen} \text{ and } (\text{Counter} \leq 5))$	Ship not a structure
9	$A[] (\text{Schip.Vertrekken} \text{ imply } \text{Sluisdeur.Dicht})$	-

Chapter 10

Time bound derivation

Verification results

verklareing

10.0.1 Fairness

$AG(AF(p))$

In welke staat de automaat zich ook bevindt, in alle richtingen kom je vroeg of la

10.0.2 Liveness

Altijd en overal geldt: Als p geldt dan geldt vroeg of laat q
Ook al treedt p nooit p volgens de logica klopt het dan dat q volgt uit p.
In een situatie, waarin p nooit optreedt, spreekt men van een
vacuous truth.

1.8233,1.8233,1.8233,0.9243,0.8651,0.9013,0.3217,0.3377,34.4858
0.2753,0.2753,0.2753,0.5383,0.5038,0.5249,0.3217,0.3377,8.4552
0.0898,0.0898,0.0898,0.2804,0.2625,0.2734,0.3217,0.3377,1.5514
0.4689,0.1193,0.0417,0.8046,0.2227,0.1795,0.6413,0.3307,6.4488
0.339,0.8068,0.0936,0.4335,0.8036,0.2434,0.3046,0.624,20.8422
0.2162,0.133,0.8711,0.1707,0.1503,0.8215,0.1562,0.0692,2.3365
0.5187,0.9138,1.0432,0.4332,0.8028,0.8406,0.2269,0.3404,22.8164
0.58,0.2096,0.9086,0.808,0.2134,0.8294,0.333,0.1596,8.4349
0.8237,0.9378,0.0855,0.8654,0.8096,0.2487,0.4338,0.5187,26.9923

10.0.3 safety**10.0.4 zeno vrij**

Geen enkele state kan oneindig een transitie uitvoeren. Elke state heeft een uitgaande transitie.

10.0.5 deadlocks

Chapter 11

Conclusions

11.1 Eindvverantwoording

Time to get philosophical and wordy.

Important: In the list of references at the end of thesis, abbreviated journal and conference titles aren't allowed. Either you must put the full title in each item, or create a List of Abbreviations at the beginning of the references, with the abbreviations in one column on the left (arranged in alphabetical order), and the corresponding full title in a second column on the right. Some abbreviations, such as IEEE, SIGMOD, ACM, have become standardized and accepted by librarians, so those should not be spelled out in full.

Chapter 12

Discussie

12.0.1 Future work

Hoogte waterniveau

type deuren naar waterniveau

De sluis kan ook rekening houden met waterniveau van hoog naar laag. Als een schip naar binnen vaart moet de sluis weten welk schip ook weer naar buiten vaart en aan welke kant.

voorrang uitvarend op invarend

Als een schip uitvaart komt er een moment dat een sluis ruimte vrij heeft. Voordat de sluisdeur sluit nadat een schip is vertrokken kan er nog een polling worden gedaan naar alle schepen in de buurt om te zien of deze willen en kunnen invaren.

stoplicht invarend en stoplicht uitvarend

Een handige functionaliteit is dat voor invarende schepen er een stoplicht is en voor uitvarende schepen. Anders ontstaat er een probleem van collision.

Volgorde

Kunnen aantonen dat schepen kunnen worden behandeld met voorkeur, wie het eerst komt die het eerste in behandeling wordt genomen.

Chapter 13

Details

Appendix A

Uppaal source

```
// Place global declarations here.
```

```
// knop
chan klik;
```

```
// alle lampen tegelijk
//broadcast chan klik;
```

```
// max aantal lampen
const int MAX=4;
```

```
//declare voor een lamp
typedef int[0,MAX-1] id_l;
```

```
// lichtintensiteit in lu
typedef int[0,10] lumen;
```

```
lumen bright;
```

```
// locale variabelen voor de template lamp: geef de template de volgende paramete
```

```
void functie()
```

```
{
```

```
}
```

```
lumen sterkte;
```

```
// wacht 5 tijdseenheden
clock x;
```

```
// een constraint op een bepaalde variabele
bool isForMe()
{
  // return false;
```

```
  if(lampnr < 2 && bright<6) return true;
  else if(lampnr>1 && bright>=6) return true;
  else return false;
```

```
}
```

```
//verschillende tijdseenheden voor even en oneven lampnummers
```

```
// Place local declaraties voor de knop
```

```
clock x;
```

A.1

Appendix B: Model eerste deelname aan cursus 2020

Text of Appendix B is Here

Queries

```

Sluis.Draining-->Deuren.laag_open
Deuren.laag_open-->Stoplicht.Green
E<> (Ship.ship_can_move&&Stoplicht.Green)
A[] not (Stoplicht.Green && not (Deuren.hoog_open||Deuren.laag_open||Deuren.stopga
A[] not ((Deuren.hoog_open||Deuren.laag_open||Deuren.Opening_laag||Deuren.Opening_
Sensor.Wait-->Sensor.Wait
Stoplicht.Green-->Stoplicht.Green
(Deuren.hoog_open||Deuren.laag_open)-->(Deuren.laag_open||Deuren.hoog_open)
Deuren.laag_open-->Deuren.Closed
Deuren.hoog_open-->Deuren.Closed
Deuren.Closed-->Stoplicht.Red
Ship.ship_can_move-->Deuren.Closed
Deuren.hoog_open-->Stoplicht.Green
Ship.ship_can_move-->Stoplicht.Green
A[] not (Deuren.laag_open && Deuren.hoog_open)
Ship.ship_can_move-->Ship.ship_can_move
A[] not (Deuren.laag_open && Sluis.water != Sluis.water_laag)
A[] not (Deuren.hoog_open && Sluis.water != Sluis.water_hoog)
A[]not deadlock

```

Project declaraties

//Declarations

```

chan boot_hoog;
chan boot_laag;
chan changedoor_low;
chan changedoor_high;
chan ship_moves;
chan ship_abletomove;

```

```
chan changelight;
```

```
\\Sluis declaraties
```

```
const int water_laag=0;
```

```
const int water_hoog=10;
```

```
const int water_median=(water_hoog+water_laag)/2;
```

```
int[water_laag,water_hoog] water=water_median;
```

```
clock x;
```

```
\\Stoplicht declaraties
```

```
\\Ship declaraties
```

```
clock x;
```

```
\\Sensor declaraties
```

```
\\Deuren declaraties
```

```
bool stoplicht_hoog=false;
```

```
bool stoplicht_laag=false;
```

```
clock x;
```

```
\\System declaraties
```

```
system Deuren,Sensor,Sluis,Ship,Stoplicht;
```


A.2

Appendix B: Model herkansing tweede deelname aan cursus 2020

Text of Appendix B is Here

```
// Place global declarations here.
```

```
/*
```

```
Project working
```

```
AtArrival
```

```
StoplightRed
```

```
DoorOpen
```

```
StoplightGreen
```

```
Startmove
```

```
Sensor
```

```
SchipEntered
```

```
Doorclosed
```

```
StoplightRed
```

```
-----
```

```
Nivelleer started
```

```
Nivelleer stopped
```

```
Waterlevel equilibrium
```

```
-----
```

```
AtLeaving
```

```
Stoplightred
```

```
Dooropened
```

```
Stoplightgreen
```

```
StartMove
```

```
Sensor
```

```
SchipHasLeft
```

```
Doorclosed
```

```
StoplightRed
```

Uitleg

Als het schip boven is, dan is waterlvel gelijk aan hoog, filling valve is dicht,
 Schip is in waterlock, waterlevel is hoog, filling valve is dicht, lower gates ges
 Schip is dan laag, waterlevel gelijk aan laag, filling valve is dicht, lowergates
 AtArrivalHigh

AtArrivalLow

Als schip beneden is dan is waterlevel gelijk aan laag, filling valve is dicht, lo
 Schip is in water lock, waterlevel is laag, flilling valve is open, lower gates zi
 Schip is dan hoog, waterlevel is gelijk aan hoog, filling valve is dicht, uppergat

*/

```
const int N = 2;          // # trains
typedef int[0,N-1] id_t;
```

```
chan      appr[N], stop[N], leave[N];
urgent chan go[N];
```

```
// waterniveau in in meter van 0 tot 10
typedef int[3,10] waterniveau;
```

```
waterniveau level;
```

```
//doors
```

```
chan lower_gate;
```

```
chan upper_gate;
```

```
//filling
```

```
chan emptying_valve;
```

```
chan filling_valve;
```

```
bool nivelleer_sessie_bezig;
```

```
// water level
```

```
chan high_water_level;
```

```

chan low_water_level;
//sluices
chan signal_sluis_low[N];
chan signal_sluis_high[N];
//
chan move[N];
//
chan groen;
chan rood;

clock central;

\\geef de schip parameter const id_t id
// Place local declarations here.
clock schip_clock;

\\sensor declaraties
clock x;

\\sluis declaraties

const int water_laag=3;
const int water_hoog=10;
const int water_median=(water_hoog+water_laag)/2;
int[water_laag,water_hoog] water=water_median;
// level wordt gelijk gezet met temp
// temp is gelijk aan waterniveau
clock sluis_clock;
id_t list[N+1];
int[0,N] len;
bool contentHigh, contentLow;
// Put an element at the end of the queue
void enqueue(id_t element)

```

```

{
list[len++] = element;
}

// Remove the front element of the queue
void dequeue()
{
int i = 0;
len -= 1;
while (i < len)
{
list[i] = list[i + 1];
i++;
}
list[i] = 0;
}

// Returns the front element of the queue
id_t front()
{
return list[0];
}

// Returns the last element of the queue
id_t tail()
{
return list[len - 1];
}

\\stoplicht declaraties
clock stoplicht_clock;

```

```
\\pomp declaraties
```

```
const int water_laag=3;
const int water_hoog=10;
const int water_median=(water_hoog+water_laag)/2;
int[water_laag,water_hoog] water=water_median;
clock pomp_clock;
// waterniveau van de sensor voor de sluis is gelijk aan level
waterniveau depth;
```

```
// een constraint op een bepaalde variabele
```

```
bool isForLow()
```

```
{
```

```
// return false;
```

```
if( level>=3) return true;
```

```
else return false;
```

```
}
```

```
bool isForHigh()
```

```
{
```

```
// return false;
```

```
if( level>=6) return true;
```

```
//else if(level>=6) return true;
```

```
else return false;
```

```
}
```

//verschillende tijdseenheden voor even en oneven lampnummers

Appendix B

Deelonderzoek naar veiligheidsrisico's en eisen voor sluizen

Gevonden weblinks in google op 07-04-2023 met zoekopdracht: "veiligheidsrisico's voor sluizen en waterwerken" <https://www.tweedekamer.nl/downloads/document?id=80443e97-f17e-499c-b3f2-ad608f32e1a&title=Rapportage><https://www.nu.nl/internet/5814282/rekenkamer-waterwerken-niet-goed-beveiligd-tegen-cyberaanvallen.html> <https://www.deltalimburg.nl/article/98> <https://nieuwesluisterneuzen.eu/veiligheid> <https://www.mrdmarinesupport.nl/nl/maritieme-dienstverlening/ondersteuning-veiligheid/> <https://www.infrasite.nl/bouwen/2021/05/27/veiligheid-voorop-begin-project-sluis-of-brug-altijd-met-risicobeoordeling/> <https://www.wdodelta.nl/bediening-schutsluizen-vechterweerd-en-vilsteren> <https://www.infrasite.nl/waterbouw-deltas/2021/05/21/sluizen-heel-onder-handen-genomen/> <https://www.hdsr.nl/actueel/nieuws/@154100/lichtprojecties-zetten-waterliniesluizen/> <https://nos.nl/artikel/2277937-rekenkamer-hack-aanval-op-waterwerk-niet-altijd-opgemerkt> <https://magazine.vhbinfra.nl/1-4/zeesluis-ijmuiden/> <https://varendoejesamen.nl/kenniscentrum/artikel/onderhoud-sluis-linne-afgerond> <https://www.novib.nl/webinar-30-8-2021-en-inloop-2-9-2021-nieuwe-waterwerken-zoutkamp.pdf> <https://eenvandaag.avrotros.nl/item/sluizen-en-gemalen-kunnen-eenvoudig-worden-gehackt/> <https://www.gww-bouw.nl/artikel/de-eerste-sluis-met-kantelende-sluisdeur/> <https://tkhsecurity.com/nl/waterwerken/> <https://www.h2owaternetwerk.nl/h2o-actueel/rekenkamer-vitale-waterwerken-nog-onvoldoende-beschermd-tegen-cyberaanvallen> <https://anteagroup.nl/diensten/beweegbare-en-vaste-kunstwerken/sluizen> <https://balm bv.nl/sluizen-in-tiel-voor->

decennia—beschermd/https://www.volkskrant.nl/nieuws-achtergrond/hacker—
 dringt—door—in—controlekamer—waterwerk—cyberterrorist—kan—ons—land—
 onder—water—zetten b6fcbc3c/?referrer=https://www.magazinesrijkswaterstaat.nl/be
 verleden—heden—en—toekomsthttps://www.noord-holland.nl/Actueel/Archief/2022/Septemb
 //www.watersport-tv.nl/nw-31400-7-3715235/nieuws/cybersecurity_vitale_waterwerken_niet_wa
 //www.tonverheijen.nl/artikelen/bruggen—sluizen—en—tunnels—kunnen—
 ook—gehackt—wordenhttps://nuactueel.noordhoff.nl/hackers—zetten—zo—
 de—sluizen—open—hv—bb/https://binnenvaartkrant.nl/waterwerken—zijn—
 kwetsbaar—voor—cyberaanvallenhttps://www.rtlnieuws.nl/nieuws/nederland/artikel/3758966
 waterschappen—hapert—sluizen—kunnen—wordenhttps://expert.rittal.nl/wp—
 content/uploads/2017/05/Referentieverhaal—Provincie—Zuid—Holland.pdfhttps:
 //www.vtmgroep.nl/blog/waterwerken—in—nederland—onvoldoende—beveiligd—
 tegen—cyberaanvallenhttps://www.securitymanagement.nl/waterwerken—nog—
 altijd—te—hacken/https://www.heijmans.nl/nl/verhalen/waterwerken/https:
 //www.tno.nl/nl/duurzaam/veilige—duurzame—leeftomgeving/infrastructuur/natte—
 infrastructuur/https://www.computable.nl/artikel/nieuws/security/6634379/250449/waterwe
 slecht—beveiligd—tegen—hackers.htmlhttps://www.cobouw.nl/271317/tunnels—
 bruggen—en—sluizen—onvoldoende—beschermd—tegen—hackershttps://www.zuid—
 holland.nl/onderwerpen/verkeer—vervoer/vaarwegen/http://www.wesemann.nl/nl/nieuws—
 en—pers/274—veiligheid—op—het—water—en—op—het—land.htmlhttps:
 //www.rekenkamer.nl/actueel/nieuws/2019/03/28/cybersecurity—vitale—waterwerken—
 niet—waterdichthttps://www.rijkswaterstaat.nl/over—ons/onze—organisatie/vervanging—
 en—renovatiehttps://www.arbo-online.nl/22896/werkzaamheden—langs—het—
 water

Appendix C

Deelonderzoek wet en regelgeving voor sluizen

Gevonden weblinks in google op 07-04-2023 met zoekopdracht: "wet en regelgeving voor sluizen" [60](https://www.hdsr.nl/publish/pages/86927/sluizen_in_omgeving_waterkering_en_voeringshttps://api1.ibabs.eu/publicdownload.aspx?site=sluisid=100100292https://services.pilz.nl/wp-content/uploads/2021/12/brochure_bruggen_2018.pdfhttps://lokaleregelgeving.overheid.nl/CVDRhttps://zoek.officielebekendmakingen.nl/stb-2019-27.htmlhttps://a-quin.nl/nieuws/veiligheid-van-bruggen-sluizen-waarborgen-wie-wat-hoe/https://www.gemeentesluis.nl/Bestuur_enhttps://www.overijssel.nl/onderwerpen/verkeer-en-vervoer/varen-in-overijssel/informatie-bedieningstijden-sluizen-en-bruggen-noordwest-overijssel/https://www.rijkswaterstaat.nl/regels-en-vergunningenhttps://www.schuttevaer.nl/nieuws/actueel/2022/11/23/binnenvaart-zit-klem-tussen-regels-en-reality-kapotte-steigers-en-gesperde-sluizen-dwingen-tot-doorvaren/https://repository.officiele-overheidspublicaties.nl/CVDRhttps://www.zeeland.nl/actueel/bedieningstijden-sluizen-en-bruggenhttps://www.amsterdam.nl/vervoer/varen-amsterdam/regels-varen/https://www.schielandendekrimpenerwaard.nl/wat-doen-we/regels-en-afspraken-over-beheer-keur-en-leggers/http://www.wetboek-online.nl/wet/Wethttps://www.rijnland.net/regels-op-een-rij/richtlijnen-en-akkoorden/alle-regelgeving-van-rijnland/https://www.itbb.nl/diensten/ce-markering-europese-richtlijnen/https://www.portofamsterdam.com/nl/scheepvaart/zeelandhttps://www.watersportverbond.nl/nieuws/achterstallig-onderhoud-wachtplaatsen-bruggen-en-sluizen-zuid-holland-zorgelijk/https://varendoejesamen.nl/nieuwshttps://</p></div><div data-bbox=)

[//www.flevoland.nl/wat-doen-we/flevowegen-vlot-en-veilig-door-flevoland/water/varen-in-flevoland/bediening-bruggen-en-sluizen](http://www.flevoland.nl/wat-doen-we/flevowegen-vlot-en-veilig-door-flevoland/water/varen-in-flevoland/bediening-bruggen-en-sluizen)<https://eur-lex.europa.eu/legal-content/NL/TXT/PDF/?uri=CELEX:32020L0012&from=DE><https://www.werkenvoornederland.nl/organisatie/rijkswaterstaat/ict-middelen-maken-om-bruggen-sluizen-en-tunnels-te-besturen><https://www.lobocom.nl/infra-bruggen-sluizen><https://waterrecreatienederland.nl/content/uploads/2018/04/richtlijnen-vaarwegen-2017.pdf><https://www.wetterskipfryslan.nl/melden-en-regelen/vergunningen-wetten-en-regels><https://www.onlinezeilschool.nl/sluizen/><https://www.provincie.drenthe.nl/vervoer/vaarwegen/rondje-drenthe/bedieningstijden/>

pgf /form field1/.store in=, field2/.store in=,

Actielijst			
Onderwerp	Besluit	Wie	Gereed
Orange	Fruit	Vitamin C	It is fruit, which is full of nutrients and low in calories. They can promote clear, healthy skin and also lowers the risk for many diseases. It reduces cholesterol and also helps in building a healthy immune system.
Cauliflower	vegetable	B-Vitamins	It is the vegetable, which is high in fiber and B-Vitamins. It also provides antioxidants, which help in fighting or protect against cancer. It enhances digestion and has many other nutrients.

Appendix D

Queries

Queries

```
Sluis.Draining-->Deuren.laag_open
Deuren.laag_open-->Stoplicht.Green
E<> (Ship.ship_can_move&&Stoplicht.Green)
A[] not (Stoplicht.Green && not (Deuren.hoog_open||Deuren.laag_open||Deuren.stopga
A[] not ((Deuren.hoog_open||Deuren.laag_open||Deuren.Opening_laag||Deuren.Opening_
Sensor.Wait-->Sensor.Wait
Stoplicht.Green-->Stoplicht.Green
(Deuren.hoog_open||Deuren.laag_open)-->(Deuren.laag_open||Deuren.hoog_open)
Deuren.laag_open-->Deuren.Closed
Deuren.hoog_open-->Deuren.Closed
Deuren.Closed-->Stoplicht.Red
Ship.ship_can_move-->Deuren.Closed
Deuren.hoog_open-->Stoplicht.Green
Ship.ship_can_move-->Stoplicht.Green
A[] not (Deuren.laag_open && Deuren.hoog_open)
Ship.ship_can_move-->Ship.ship_can_move
A[] not (Deuren.laag_open && Sluis.water != Sluis.water_laag)
A[] not (Deuren.hoog_open && Sluis.water != Sluis.water_hoog)
A[]not deadlock
```

Project declaraties

//Declarations

```
chan boot_hoog;
chan boot_laag;
```

```

chan changedoor_low;
chan changedoor_high;
chan ship_moves;
chan ship_abletomove;
chan changelight;

```

```

\\Sluis declaraties
const int water_laag=0;
const int water_hoog=10;
const int water_median=(water_hoog+water_laag)/2;
int[water_laag,water_hoog] water=water_median;
clock x;
\\Stoplicht declaraties

```

```

\\Ship declaraties
clock x;
\\Sensor declaraties

```

```

\\Deuren declaraties
bool stoplicht_hoog=false;
bool stoplicht_laag=false;
clock x;

```

```

\\System declaraties
system Deuren,Sensor,Sluis,Ship,Stoplicht;

```

Uitleg

Als het schip boven is, dan is waterlvel gelijk aan hoog, filling valve is dicht,
 Schip is in waterlock, waterlevel is hoog, filling valve is dicht, lower gates ges
 Schip is dan laag, waterlevel gelijk aan laag, filling valve is dicht, lowergates
 AtArrivalHigh

AtArrivalLow

Als schip beneden is dan is waterlevel gelijk aan laag, filling valve is dicht, lo
Schip is in water lock, waterlevel is laag, flilling valve is open, lower gates zi
Schip is dan hoog, waterlevel is gelijk aan hoog, filling valve is dicht, uppergat

Appendix E

Testresultaten

onderdeel van de test

project name						
Test case ID				Test designed by		
test priority (low/medium/high)				Test design date		
Module name				Test executed by		
Test title				Test execution date		
Description						
Pre condition						
Dependencies						
Step	Test steps	Test data	expected result	Actual result	(pass or fail)	notes

Appendix F

Reflectie

F.1 Inleiding

Ik heb erg veel geleerd van het analyseren van de verschillende requirements en specificaties en het opzetten van een model in Uppaal. Een dergelijk model opzetten had ik namelijk nog nooit gedaan. Het uitvoeren van onderzoek heb ik eerder gedaan. Ook de toetsing van het model met behulp van proposities heb ik nog nooit gedaan. Verder heb ik de kennis die had van programmeren/ design patterns gebruikt om de verschillende templates in mijn Uppaal model van elkaar te onderscheiden. Het leukste onderdeel van het project vond ik hoe mijn templatemodel deadlockvrij werkte. Voor de verificatie van het model heb ik veel achtergrondinformatie opgezet, en het is mooi om te zien dat je met enkele duidelijke zinnen kan aantonen of een propositie geldig is of niet. Verder had ik moeite met het opstellen van de juiste veiligheidseisen bij het model. Ik had aangenomen dat ik het project niet zou halen omdat ik de opdracht niet in teamverband heb uitgevoerd. Ik ben toch blij dat ik een concept heb opgeleverd dat ik kan toetsen aan de doormijzelf opgestelde eisen en dat ik met mijn huidige kennis de proposities uit de requirements kan toetsen.

F.2 Onderzoeksresultaten

bijlmerramp

Motor 3 (de binnenste motor aan de rechtersvleugel van het vliegtuig) brak af, beschadigde de vleugelkleppen en botste tegen motor 4 die vervolgens ook afbrak. De ernst van de situatie werd op Schiphol niet goed ingezien. Dit kwam onder meer doordat lost in de luchtvaart de gebruikelijke term is om het verlies van motorvermogen te melden. Op Schiphol werd er dan ook van uitgegaan dat er twee motoren waren uitgevallen. Dat ze letterlijk verloren waren wist men niet. Gezien het grote aantal handelingen dat de bemanning in een paar minuten moest uitvoeren en de keuzes die de piloot maakte, veronderstelde de parlementaire enquêtecommissie die de ramp later zou onderzoeken dat ook de bemanning waarschijnlijk niet heeft geweten dat beide motoren van de rechtersvleugel waren afgebroken. De buitenste motor van een 747 is vanuit de cockpit slechts met moeite zichtbaar en de binnenste motor helemaal niet.

Op de avond van de 4e oktober 1992 was landingsbaan 06 (de Kaagbaan) in gebruik. De piloot verzocht de luchtverkeersleiding op Schiphol echter een noodlanding te mogen maken op de Buitenveldertbaan (baan 27). Waarom hij juist deze baan koos, is nooit duidelijk geworden. Een keuze voor deze baan lag niet voor de hand; omdat de wind uit het noordoosten kwam, zou het toestel met flinke staartwind moeten landen. Langs de landingsbaan waren enkele grote brandweerwagens van Schiphol geplaatst. Deze zogeheten crashtenders moesten een brand tijdens de landing meteen blussen. Na de crash werd één zwarte doos teruggevonden. De bijbehorende band was in vier stukken gebroken, waardoor de laatste 2 minuten en 45 seconden ervan niet meer te gebruiken waren. De doos werd voor onderzoek naar Washington gestuurd en leverde uiteindelijk onderstaande informatie op. Om goed uit te komen voor de landingsbaan vloog het beschadigde toestel eerst nog een rondje boven Amsterdam. Tijdens dit rondje gaf de gezagvoerder de copiloot opdracht de vleugelkleppen (flaps)

uit te schuiven. Links schoven de kleppen uit, maar doordat de afgebroken motor 3 de rechtervleugel had beschadigd schoven de kleppen op die vleugel niet uit. Als gevolg hiervan kreeg het toestel links meer draagvermogen dan rechts. De piloot meldde aan de verkeersleiding dat er ook problemen met de flaps waren. Aanvankelijk ging het aanvliegen van de Buitenveldertbaan goed. Op het moment dat het vliegtuig daalde tot onder de 1500 voet en snelheid minderde, raakte het echter compleet onbestuurbaar en maakte het een ongecontroleerde, scherpe bocht naar rechts. Over de radio was te horen dat de gezagvoerder zijn copiloot in het Hebreeuws opdracht gaf om alle kleppen in te trekken en het landingsgestel uit te klappen. Vervolgens meldde de copiloot in het Engels aan de luchtverkeersleider dat het toestel zou gaan neerstorten. Uit later onderzoek bleek dat het vliegtuig eerder enkel recht bleef vanwege de hoge snelheid (280 knopen, zijnde 519 km/u). Doordat de rechtervleugel beschadigd was, was het moeilijker om het vliegtuig recht te houden. Alleen de hoge snelheid zorgde ervoor dat er nog voldoende draagvermogen was. Toen bij het inzetten van de landing de snelheid verlaagd werd, werd het draagvermogen van de rechtervleugel echter dusdanig gering dat het toestel niet meer onder controle te houden was en een duikvlucht naar rechts maakte.

<https://aviation-safety.net/database/record.php?id=19921004-2&lang=nl>

vuurwerkramp in enschede

<https://www.enschede.nl/inhoud/commissie-oosting> <https://www.politie.nl/binaries/content/assets/landelijk/vuurwerkramp-enschede/bijlagen-rapport-vuurwerkramp-enschede.pdf> <https://www.researchgate.net/publication/312111111>

ramp turkisch airlines

Inadequaat handelen van de piloten ondanks een defecte hoogtemeter en onvolledige instructies van de luchtverkeersleiding/ https://catsr.vse.gmu.edu/SYST460/TA1951_AccidentReport

Wat ging er allemaal mis bij de bovengenoemde rampen en ongelukken.....

Wat hebben deze rampen te maken met de requirements en specificaties van deze opdracht?

tjernobyl

Een ramp bij een kernreactor in de Sovjetunie. Door een bedieningsfout in een testprocedure werd het vermogen van de koelinstallaties negatief beïnvloed. Door een ontwerpfout in de noodstopprocedure kon in het systeem niet snel genoeg schakelen om remmende invloed uit te oefenen op het toenemende vermogen van de reactorkernen.

Met brand en explosie tot gevolg. https://www-pub.iaea.org/MTCD/publications/PDF/Pub913e_w

therac-25

Softwarefout uit zich als hardwarefout de klachtafhandeling geen onderzoek geen second opinion is prioriteit wel gechecked na onderzoek bellen en geen prioriteit aanwezig te zijn alleen importeurs en fabrieken mogen fouten in fabrieksinstellingen rapporteren Therac25 Systeem ligt plat veel voorkomende error standaardafhandeling om de error te verwerpen resultaat: de patient kreeg overdosis patient overleden onderzoek opgestart, situatie niet reproduceerbaar foutmarkering: gezien als uitzonderlijk, software aanpassing van groote magnitude 5; de oorzaak was waarschijnlijk mechanisch maar niet vastgesteld; conceptueel odel niet aangepast probleemclassificatie door autoriteiten het probleem en de impact daarvan naar beneden bijgesteld AEFL doe gedeeltelijke aanpassing om hardware na berisping Canadese autoriteit Derde patient overleden door erythema AECL wijst alle doodsoorzaken af AECL beweert dat geen vergelijkbare voorvallen bij andere machines of patienten zijn voorgekomen geen vervolgonderzoek vanwege garanties bedrijf gaat uit van geen mogelijke functionele fout vierde patient overleden aan overdosis ontstaan door bug in software onjuiste aanduiding bij de foutmelding verkeerde reactie/invoer door operator communicatie tussen patient en operator werd onvoldoende gemonteerd (apparatuur

niet aangesloten, en audio monitor kapot) engineer van AECL stelt geen fouten vast
 Engineer AECL kan fout niet reproduceren Geen communicatie tussen bedrijf en uitgezonden technici over vergelijkbare probleemgevallen vijfde geval malfunction 54 leidt tot overdosis en de dood fout gereproduceerd door operator bedrijf fout was daa entryspeed herpublicatie van de ongevallen en de eerdere ongevallen in de media apparaat wel nog in gebruik genomen niet handig, waarschuwingsberichten en aanwijzingen voor een bugfix naar de gebruikers door druk van FDA is bedrijf op zoek gegaan naar permanente oplossing zesde geval software fout door softwarefout ontstaat lichtstruct .. op de patient na onderzoek door AECL blijkt niet alleen hardware de oorzaak gebruikers direct geïnformeerd oplossing gevonden, media ingeschakeld om

transparantie af te dwingen door de gebruikersgroep en de FDA AECL gedwongen functionaliteit aan te passen Engineers hebben meer studie moeten maken van gebruikte technologie en onderhoudbaarheid daarvan

F.3 tesla crash report

Door een softwarefout zijn er situaties ontstaan waarin het systeem informatie een onvoldoende informatie positie had om de juiste beslissingen te maken. Of dat de informatieverwerking niet juist was.

stint ongeluk

Vier kinderen, een bestuurder kwamen om en een vijfde persoon, een kind raakte zwaargewond. Uit onderzoek van bleek: Foute torsievoor voor de gashendel werd geleverd Geen van de drie onderzochte voertuigen haalden de wettelijk vereiste remvertraging De automatische parkeerrem kan leiden tot gevaarlijke situaties wanneer deze ongewenst geactiveerd wordt tijdens het rijden. Het losraken van de nuldraad naar de gashendel leidt volgens TNO tot ongewenst versnellen van het voertuig en een oncontroleerbare situatie voor de bestuurder. Voor alle drie onderzochte voertuigen geldt

dat het ontbreken van een zitplaats leidt tot veiligheidsrisico's voor remmen en sturen door de grotere kans dat de bestuurder van het voertuig valt. Als de bestuurder van een Stint valt, leidt dit in alle rijssituaties tot een onbeheersbare situatie

<https://repository.tno.nl/islandora/object/uuid>

slmramp

Toen de Anthony Nesty Zanderij naderde, was het daar, anders dan het weerbericht had voorspeld, mistig. Het zicht was evenwel niet zo slecht dat er niet op zicht kon worden geland. Gezagvoerder Will Rogers besloot echter via het Instrument Landing System (ILS) te landen, hoewel dit niet betrouwbaar was en hij voor zo'n landing ook geen toestemming had. De gezagvoerder brak drie landingspogingen af. Bij de vierde poging negeerde de bemanning de automatische waarschuwing (GPWS) dat het toestel te laag vloog. Het toestel raakte op 25 meter hoogte twee bomen. Het rolde om de lengteas en stortte om 04.27 uur plaatselijke tijd ondersteboven neer.

Uit onderzoek bleek dat de papieren van de bemanning niet in orde waren. Geconcludeerd werd dat de gezagvoerder roekeloos had gehandeld door voor een ILS-landing te kiezen terwijl hij daar geen toestemming voor had, en door onvoldoende op de vlieghoogte te hebben gelet. De SLM werd verweten de kwalificaties van de bemanning onvoldoende te hebben gecontroleerd.

https://aviation-safety.net/investigation/cvr/transcripts/cvr_py764.php<https://aviation-safety.net/database/record.php?id=19890607-2>

schipholbrand

Om een goed verhaal op te stellen, moet vooraf aan enkele voorwaarden worden voldaan. De eerste voorwaarde is de geschiktheid van het afstudeerproject. Als een afstudeerproject niet tot keuzes leidt, kan men zich afvragen of dat wel een echte afstudeeropdracht is. Een afstudeerproject zonder onderzoeksaspecten is ook verdacht.

Daarnaast moet een afstudeerproject passen in het profiel van een opleiding om beoordeelbaar te zijn. De andere voorwaarde voor goed een verhaal is de registratie van werkzaamheden tijdens het a

Ramp schietpartij militair ossendrecht

Een militaire overleid op een schietbaan in ossendracht door onvoldoende begeleiding van cursisten, geen toezicht op de lokatie. Er was een instructeur in opleiding die niet volledig was meegenomen in het proces en ook was er geen baancommandant aanwezig. Geen van de aanwezige instructeurs had de juiste papieren om de cursisten te begeleiden. De aanwezige instructeur had geen zicht op de instructeur in opleiding, evenmin de andere militairen. In de instructiehandleiding ontbreken richtlijnen voor bijzondere schietbanen. Ook was er geen keuring. Door personeelstekort is er geen aandacht besteed aan documentatie (een syllabus) hoe en met welke risico's oefeningen moeten worden ingericht. Ook werd er vooraf geen veiligheidsanalyse gedaan. Het gebrek aan lesmateriaal en deskundigen is gemeld binnen de defensieorganisatie maar dit heeft niet geleid tot enige verandering in de situatie. Op een afgekeurde schietbaan Toezicht door een instructeur in opleiding die zelf geen persoonlijke begeleiding heeft gehad tijdens de uitvoering Belangrijk is dat defensie haar taken kan uitvoeren met personeel dat is getraind in situaties die de risico's van de werkomgeving aan de cursisten kunnen laten zien. Conclusie Zonder gekwalificeerde instructeurs. Zonder toezicht Zonder lesmateriaal Zonder adequate veiligheidsanalyse <https://www.youtube.com/watch?v=6jmkDCIGDHo>

molukse treinkaping

<https://www.youtube.com/watch?v=h99Fe9XzzHI>

explosie tanjin china

Later bleek uit een onderzoek van de Chinese autoriteiten dat de explosie overeenkwam met de ontploffing van 450 ton TNT.[6] De oorzaak van de explosie lag in de spontane zelfontbranding van 207 ton cellulosenitraat dat in containers was opgeslagen op het terminalterrein.[6] Verder lag op een tweede locatie nog eens 26 ton van dit explosieve materiaal opgeslagen. De tweede ontploffing werd versterkt door de opslag van 800 ton kunstmest in de vorm van ammoniumnitraat in de nabijheid.[6] De opslag van cellulosenitraat is aan strenge regels gebonden. Het moet koel en droog worden opgeslagen. De containers stonden buiten opgesteld in de brandende zon. De temperatuur liep op tot 36 °C en bereikte binnen de containers waarschijnlijk de 65 °C.[6] De verpakking van de cellulosenitraat droogde uit waardoor de ontploffing kon ontstaan. Op het terrein lagen meer gevaarlijke stoffen opgeslagen dan waarvoor vergunningen waren verstrekt.[6] Dit leidde tot een kettingreactie met grote schade tot gevolg. Door de brand en bluswater is in de directe omgeving veel milieuschade opgetreden.

<https://www.hindawi.com/journals/joph/2019/1360805/>

explosie in libabon, beirut

Op 23 september 2013 voer het vrachtschip de Rhosus onder Moldavische vlag[7] van Batoemi in Georgië naar Beira in Mozambique met 2.750 ton ammoniumnitraat

Gezien het ernstige gevaar van het bewaren van deze goederen in de hangar onder ongeschikte klimatologische omstandigheden, herhalen we ons verzoek aan de marineinstantie om deze goederen onmiddellijk weer te exporteren om de veiligheid van de haven en de mensen die er werken te verzekeren, of om akkoord te gaan om ze te verkopen. Voorafgaand aan de explosie was er een brand in een opslagplaats.

<https://www.hrw.org/report/2021/08/03/they-killed-us-inside/investigation-august->

4-beirut-blast https://www.researchgate.net/publication/348325979_Beirut_Explosion_the_full_story_https://reliefweb.int/sites/reliefweb.int/files/resources/CaseStudy_Beirut_Explosion_TechBioHazard

ethiopian airlines

Ethiopian Airlines Flight 302 Door problem en met de flight control One minute into the flight, the first officer, acting on the instructions of the captain, reported a "flight control" problem to the control tower. Two minutes into the flight, the plane's MCAS system activated, pitching the plane into a dive toward the ground. The pilots struggled to control it and managed to prevent the nose from diving further, but the plane continued to lose altitude. The MCAS then activated again, dropping the nose even further down. The pilots then flipped a pair of switches to disable the electrical trim tab system, which also disabled the MCAS software. However, in shutting off the electrical trim system, they also shut off their ability to trim the stabilizer into a neutral position with the electrical switch located on their yokes. The only other possible way to move the stabilizer would be by cranking the wheel by hand, but because the stabilizer was located opposite to the elevator, strong aerodynamic forces were pushing on it. As the pilots had inadvertently left the engines on full takeoff power, which caused the plane to accelerate at high speed, there was further pressure on the stabilizer. The pilots' attempts to manually crank the stabilizer back into position failed. Three minutes into the flight, with the aircraft continuing to lose altitude and accelerating beyond its safety limits, the captain instructed the first officer to request permission from air traffic control to return to the airport. Permission was granted, and the air traffic controllers diverted other approaching flights. Following instructions from air traffic control, they turned the aircraft to the east, and it rolled to the right. The right wing came to point down as the turn steepened. At 8:43, having struggled to keep the plane's nose from diving further by manually pulling the yoke, the captain asked the first officer to help him, and turned the electrical trim tab

system back on in the hope that it would allow him to put the stabilizer back into neutral trim. However, in turning the trim system back on, he also reactivated the MCAS system, which pushed the nose further down. The captain and first officer attempted to raise the nose by manually pulling their yokes, but the aircraft continued to plunge toward the ground.

<https://www.hindawi.com/journals/ijae/2014/472395/>

F.3.1 ethiek

Ethiek

persuasive technology <https://www.humanetech.com/youth/persuasive-technology>
<https://www.minddistrict.com/blog/persuasive-technology-new-insights-in-behavioural-change> <https://www.sciencedirect.com/book/9781558606432/persuasive-technology> <https://spectrumpersuasive-technology-can-change-your-habits> <https://www.frontiersin.org/articles/10.3389/frai.2020.00011/full>
<https://psmag.com/environment/captology-fogg-invisible-manipulative-power-persuasive-technology-81301> <https://www.makeuseof.com/what-is-persuasive-technology/> <https://lib.ugent.be/ethiek>
<https://cyberpsychology.eu/article/view/12270>

F.4 ecourt in nederlandse rechtspraak

niet onderzocht <https://www.njb.nl/blogs/a-court-with-no-face-and-no-place/> http://www.ecourt.nl/wp-content/uploads/2018/03/Procesreglement-e-Court-2017_20180201.pdf

cyber aanval op Oekraïne

Om een goed verhaal op te stellen, moet vooraf aan enkele voorwaarden worden voldaan. De eerste voorwaarde is de geschiktheid van het afstudeerproject. Als een afstudeerproject niet tot keuzes leidt, kan men zich afvragen of dat wel een echte afstudeeropdracht is. Een afstudeerproject zonder onderzoeksaspecten is ook verdacht.

Daarnaast moet een afstudeerproject passen in het profiel van een opleiding om beoordeelbaar te zijn. De andere voorwaarde voor goed een verhaal is de registratie van werkzaamheden tijdens het a

Mali

Een granaat explodeerde in een mortier De medische zorg na het ongeval was niet voldoende

De algemeen militair verpleegkundige gaf aan het slachtoffer naar het vn-hospitaal in kidal te brengen De chauffeur van de bushmaster kende de locatie niet en bracht het slachtoffer naar een door frane militairen bemand hospitaal met minder medische faciliteiten Hierna alsnog overgebracht naar het vn-hospitaal. Dit verliep niet door nederlandse maatstaven. pas toen een nederlandse arts arriveerde werd door de Tongolese artsen een buikoperatie uitgevoerd. Dit gebeurde zonder adequate anesthesie. Na de operatie werd de gewonde militair overgelogen naar nederland. En later naar nederland.

granaat stond niet op scherp en is afgegaan in veilige stand Granaat werd opgeslagen in niet gekoelde containers waardoor deze aan te hoge temperaturen zijn blootgesteld. Door de combinatie van vocht en warmte in de granaat zeer gevoelige explosieve stoffen werden gevormd. Tijdens de oefening was de fatale granaat in de zon. Het afsluitplaatje in de granaat bleek niet in staat om doorslag in veilige stand te voorkomen waarna de granaat explodeerde. De mortieren zijn aangeschaft bij de amerikanen. gedurende de aanschafperiode zijn procedures en controles op kwaliteit en veiligheid deels nagelaten. Dit veiligheidsgarantie werd vermeld in het koopcontract. Conclusie Koopcontract werd niet goed doorgelezen Geen controle op kwaliteit en veiligheid Geen controle op kwaliteit en veiligheid Zwakke plekken in het ontwerp Geen controle op kwaliteit en veiligheid opslag en gebruik in ongunstige condities

De aanwezige medische voorzieningen waren niet volgens de nederlandse mili-

taire richtlijnen Het ontbreekt aan medische toetsing vanuit de defensie organisatie twijfels die werden geuit binnen de defensieorganisatie vonden geen wrakklank Ok het ongeval tijdens de mortieroefening was voor defensie geen aanleiding om de medische voorzieningen te evalueren. De inrichting van veilige medische zorg voor nederlandse militairen in kidal is ondergeschikt gemaakt aan de voortgang van de missie.

<https://www.youtube.com/watch?v=PC2ekl4SaNA>

F.5 Modelleren

F.6 Ethiek

F.7 Conclusie

Appendix G

Security

G.1 Inleiding

G.2 Resultaat

De cyber aanval op Oekraïne
Samenvatting probleemstelling aanleiding theoretisch kader methode resultaten/argumenten conclusie

Inleiding

Aanleiding Doel van dit verslag is inzage te geven in de informatieverzameling en begrip van een complex scada systeem. De lezer krijgt inzage in de achtergrond achter cyberaanval, de gebruikte technieken en een opsomming van oplossingen en methoden voor beveiligingsvraagstukken.

Doelstelling Doe onderzoek naar een real-life voorbeeld van een aanval op een ICS, vooral kijkend naar de technische details. Zorg dat je verslag bevat hoe de aanval voorkomen had kunnen worden en hoe het opgelost is.

probleemomschrijving probleemstelling/onderzoeksvraag Wat zijn aanvallen op ICS? Hoe kunnen deze worden voorkomen en worden opgelost? hoofdvraag Welke beveiligingstechnieken en werkwijzen kunnen ICS aanvallen voorkomen? deelvragen Wat is veiligheid? Wat zijn de technieken en werkwijzen die worden gebruikt? Wat zijn de kwetsbaarheden? Hoe wordt de defensie tegen de aanvallen gerealiseerd?

Wat zijn de veronderstellingen Wat zijn de hoofdzaken en bijzaken Wat zijn relevante en irrelevante aspecten Welke redelijke criteria zijn er om te bepalen of iets

een hackaanval is Welke redelijke criteria zijn er voor het beoordelen van de juiste maatregel Welke bewijzen of tegenvoorbeelden Wat zijn de alternatieven

Wat zijn de meningen Welke vragen kunnen gesteld worden op basis van beweringen en conclusies, definities en bewijzen, meningen en overtuigingen Welke tegenstellingen zijn waargenomen Welke standpunten opvattingen en overtuigingen kunnen worden uitgelegd, verdedigd of aangepast Zijn alle beweringen zorgvuldig en weloverwogen aanvaard of verworpen? Welke kennis moet worden verworven om tot een oordeel te komen?

Situatie oekraïne Wat is er gebeurd Waar is het gebeurd Waarom is het gebeurd Hoe is het gebeurd Wanneer is het gebeurd Welke beveiliging Waarom is de beveiliging zo geregeld Waarom zijn maatregelen niet eerder genomen Waarom is het probleem in deze regio Waarom speelt het bedrijf bij deze bedrijven

Waarom wordt er niet meer tijd, kennis, research en ontwikkeling besteed Wie hebben er last van Wat is de oplossing Met welke technologie werken bedrijven aan een oplossing Welke oplossing worden gegeven in de literatuur Waarom werken deze oplossingen uit de literatuur en praktijk niet? afbakening voorlopige oorzaken en gevolg randvoorwaarden opzet van het artikel methode hazard risk assessment

op 23 december 2015 vindt er een cyber aanval plaats op het elektriciteitsnet van de Oekraïne. Dit was de eerste bekende aanval op een elektrisch controle systeem. Dit verslag geeft inzicht in een analyse van de Ukraine cyber aanval, inclusief hoe de actoren zich zelf toegang gaven tot het controle systeem, welke methoden de actoren hebben gebruikt voor reconnaissance en vastleggen van het systeem, een gedetailleerde omschrijving van de aanval op 15 December 2015, en de methoden die gebruikt zijn door de aanvallers om hun sporen uit te wissen en daarmee het stoppen van schade toebrengen nog moeilijker maken. Daarnaast wordt een gedetailleerde omschrijving gegeven van de beveiliging van de SCADA controle systemen gebaseerd op best practices

tices, inclusief het control network ontwerp, technieken voor whitelisting, monitoring en loggen, en opleiding van personeel. (?)

(?) (?)

(?)

(?)

(?)

(?)

(?) (?)

(?)

(?)

(?)

(?)

G.3 Conclusie

Requirement elicitation technieken

Requirements elicitation technieken zijn methoden die een onderzoeker kan gebruiken om de behoeften van de stakeholders in kaart te brengen. De stakeholders vormen de belangrijkste groep die de doelstelling van een project vastlegt.

Enkele voorbeelden van requirement elicitation technieken zijn:

1. Interviews
2. Brainstorming sessions
3. Use case approach
4. Document analysis

5. Observation
6. Prototyping
7. Joint application development
8. Reverse engineering
9. Survey/ Questionnaire
10. Focus groups
11. Interface analysis
12. Stakeholder analysis
13. Card sorting ladder
14. Open ended-interview

pgf

/form field1 = G. Wales, field2 = Mathematics

Naam vergadering	Datum en plats	Namen aanwezigen
Opening en goedkeuring		
Ingekomen stukken en rondvraag		

Sluiting

References

- Debreuve, E., Barlaud, M., Aubert, G., Laurette, I., and Darcourt, J. (2001). Space-time segmentation using level set active contours applied to myocardial gated SPECT. *IEEE Trans. Med. Imag.*, 20(7):643–659.
- Lamport, L. (1985). *TEX—A Document Preparation System—User’s Guide and Reference Manual*. Addison-Wesley.

Mijn werkzaamheden

Galvin Bartes

Basically, this needs to be worked out by each individual, however the same format, margins, typeface, and type size must be used as in the rest of the dissertation.