HOC SÂU

PGS. TS. Nguyễn Hoài Nam

Trưởng NCM, Trưởng Lab (MASC) Khoa Tự động hóa - Trường Điện Điện tử Đại học Bách Khoa Hà Nội

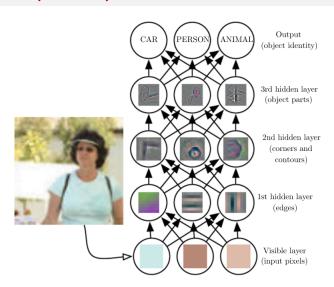
Email: nam.nguyenhoai@hust.edu.vn Website: https://sites.google.com/view/masc-lab

Ngày 22 tháng 10 năm 2025

Chương 3 Mạng nơ-ron tích chập và ứng dụng

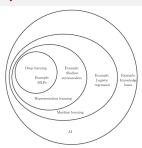
- 3.1. Khái niệm về học sâu
- 3.2. Tích chập và trích chọn đặc trưng
- 3.3. Mang LeNet 5
- 3.4 Một số vấn đề CNN
- 3.5. Một số mô hình hiện đại dựa trên CNN
- 3.6. Ứng dụng phân loại và nhận dạng
- 3.7. Một số kỹ thuật trong nhận dạng

3.1. Khái niệm về học sâu



Hình 3.1: Mô hình mạng sâu→ (□) (□) (□) (□) (□)

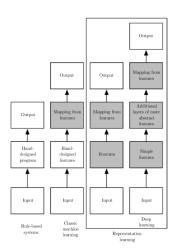
3.1. Khái niệm về học sâu



Hình 3.2: Học sâu và Al

- MLPs: Mang nhiều lớp
- Autoencoder (it lớp): Mạng truyền thẳng học không có giám sát, dùng để tái tạo dữ liệu đầu vào, giảm chiều dữ liệu, khử nhiễu từ ảnh, phát hiện bất thường.
- Logistic Regression: Phân loại, xấp xỉ.
- Knowledge bases: Các cơ sở tri thức.

3.1. Khái niệm về học sâu



Hình 3.3: Mối liên hệ giữa các khối trong hệ thống Al

Tích chập (continuous-time):

$$s(t) = \int_{\alpha}^{\beta} x(\tau)w(t-\tau)d\tau$$

$$= (x * w)(t)$$
(3.1)

Tích chập (discrete-time):

$$s(t) = \sum_{\tau=\alpha}^{\beta} x(\tau)w(t-\tau)d\tau$$

$$= (x * w)(t)$$
(3.2)

x: đầu vào (input), w bộ lọc (kernel), và s: đặc trưng (feature map). Convolution có tính chất giao hoán (commutative).

Ẩnh hai chiều:

$$S(i,j) = I * K(i,j)$$

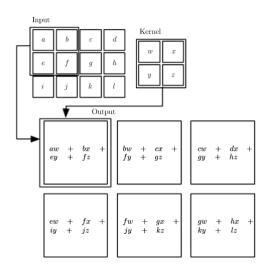
$$= \sum_{m} \sum_{n} I(m,n)K(i-m,j-n)$$

$$= K * I(i,j)$$
(3.3)

Trong mạng nơ-ron, tích chập (cross-correlation):

$$S(i,j) = I * K(i,j)$$

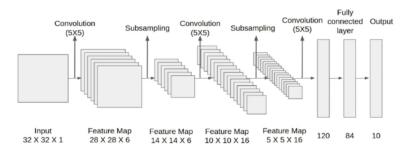
$$= \sum_{m} \sum_{n} I(i+m,j+n)K(m,n)$$
(3.4)



Hình 3.4: Ví dụ về tích chập 2D

3.3. Mang LeNet 5

Ra đời 1998¹



Hình 3.5: Cấu trúc mô hình mạng Lenet 5

¹ Y. Lecun, L. Bottou, Y. Bengio and P. Haffner, "Gradient-based learning applied to document recognition," in Proceedings of the IEEE, vol. 86, no. 11, pp. 2278-2324, Nov. 1998, doi: 10.1109/5.726791. 4 D > 4 B > 4 B > 4 B >

3.3.1 Các lớp của mạng LeNet 5

- Đầu vào: 32 × 32 điểm ảnh
- Lớp tích chập C1: 6 ảnh đặc trưng (feature map). Mỗi đầu ra của lớp liên kết với một vùng 5×5 ở đầu vào. Kích thước ảnh đặc trưng 28×28 . Lớp gồm 156 tham số và 122304 kết nối.
- Lớp nhóm S2: 6 ảnh đặc trưng 14×14 . Mỗi đầu ra của ảnh liên kết với vùng 2×2 ở đầu vào. Tổng của 4 đầu vào được nhân với 1 tham số và cộng với bias. Kết quả được đưa vào hàm *sigmoid*. Lớp có 12 tham số và 5880 kết nối.

3.3.1 Các lớp của mạng LeNet 5

 Lớp C3: 16 ảnh đặc trưng. Mỗi đầu ra của ảnh đặc trưng được nối với vùng 5 × 5 ở những vị trí giống nhau trong tập con các ảnh đặc trưng S2. C3 có 1516 tham số và 156000 kết nối.

	0	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11	12	13	14	15
0	Х				Х	Х	Х			Х	Χ	Х	Х		Χ	Х
1	X	Χ				Х	Х	Х			Χ	Х	Χ	Х		X
2	Х	Х	Х				Х	Х	Х			Х		Х	Χ	X
3		Х	Х	\mathbf{X}			Х	Х	\mathbf{X}	Х			X		Х	X
4			Х	Х	Х			Χ	Х	Х	Χ		Х	Х		X
5				Х	Χ	Χ			Х	Х	Χ	Χ		Χ	Χ	Χ

Hình 3.6: Mỗi quan hệ giữa S2 và C3.

3.3.1 Các lớp của mạng LeNet 5

- Lớp S4 có 16 ảnh đặc trưng 5×5 , 32 tham số và 2000 kết nối.
- Lớp C5 có 120 ảnh đặc trưng, 48120 kết nối.
- Lớp F6 có 84 nơ ron, 10164 tham số. Hàm truyền

$$a_i = f(n_i) = Atanh(Sn_i) (3.5)$$

A = 1.7159.

Lớp đầu ra (10 × 1)

$$y_i = \sum_{i} (x_j - w_{i,j})^2 \tag{3.6}$$



3.3.2 Các lớp trong mạng tích chập

- Ånh đầu vào.
 - Ảnh 2 chiều (2-D): $w \times h \times c$, trong đó w là độ rộng, h là độ dài và c là số kênh của ảnh. c = 1-ảnh đen trắng, c = 3 ảnh mầu.
 - Ẩnh 3 chiều $(3-D)w \times h \times \times d \times c$, trong đó w là độ rộng, h là độ dài, d là độ sâu và c là số kênh của ảnh.
 - Ví dụ ảnh 2-D:moon = imread('moon.tif'); imshow(moon);



Hình 3.7: Ẩnh 2-D, độ phân giải 537×358

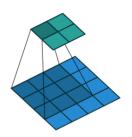
3.3.2 Các lớp trong mạng tích chập

```
>> moon(100:105,200:205)
ans =
  6×6 uint8 matrix
   207
        209
               209
                     207
                           214
                                 215
   204
        207
               205
                    209
                          217
                                 221
   209
        213
               209
                    214
                          217
                                 224
   212
        206
               213
                     211
                          211
                                218
   215
        216
               212
                    209
                         216
                                 215
   216
                                 214
         225
               211
                     210
                           224
```

Hình 3.8: Một số điểm ảnh của hình mặt trặng

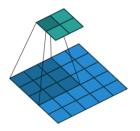
3.3.2 Các lớp trong mạng tích chập

- Lớp tích chập
 - Đầu vào: $P_{m \times n}$
 - $W_{f \times f^-}$ ma trận trọng số của nơ-ron, còn được gọi là bộ lọc có kích thước là f < min(m, n).
 - Đầu ra: A = P * W.



Hình 3.9: *Stride* = 1

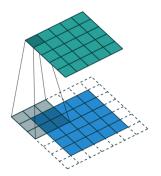
a) Lớp tích chập



Hình 3.10: *Stride* = 2

a) Lớp tích chập

Padding = 1. Có thể thay đổi kích thước đầu ra của lớp.



Hình 3.11: *Padding* = [1 1]

b) Lớp chuẩn hóa

$$\hat{\mathbf{x}}_i = \frac{\mathbf{x}_i - \mu_B}{\sqrt{\sigma_B^2 + \epsilon}} \tag{3.7}$$

 μ_B -giá trị trung bình, σ_B^2 - phương sai (mini batch, mỗi kênh)

$$y_i = \gamma \hat{x}_i + \beta \tag{3.8}$$

 γ, β - các tham số học



19/106

c) Lớp ReLu

Hàm Relu:

$$f(x) = x, \text{n\'eu } x \ge 0$$

= 0, n\'eu $x < 0$ (3.9)

Hàm LeakyRelu:

$$f(x) = x$$
, nếu $x \ge 0$
= αx , nếu $x < 0$, $\alpha = 0.01$ (3.10)

d) Lớp pooling

- Làm giảm kích thước đầu vào.
- Chia đầu vào thành các vùng có dạng hình chữ nhật và lấy giá trị trung bình hoặc cực đại mỗi vùng.
 - Hàm max
 - Hàm average

e) Lớp softmax

Hàm softmax.

$$y_r(x) = \frac{e^{a_j(x)}}{\sum_{j=1}^k e^{a_j(x)}}$$
 (3.11)

 $a_j(x)$ - là đầu vào thứ j.

3.3.3 Nhận dạng chữ viết tay

Lớp đầu vào: input_layer = imageInputLayer(inputSize)

$$inputSize = [h \ w \ c],$$
 (3.12)

h - độ cao, w - độ rộng, c - số kênh

c=1 ảnh đen trắng

c=3 ảnh màu.



3.3.3 Nhân dang chữ viết tay

Lớp tích chập: conv layer = convolution2dLayer(filterSize, numFilters)

$$filterSize = [h \ w],$$

 $numFilters = s\^{o} filter$ (3.13)

h - đô cao, w - đô rông, c - số kênh

- conv layer = convolution2dLayer(filterSize, numFilters,' P1', V1,' P2', V2, ...).
- Stride': [u v], u bước doc, v bước ngang
- 'Padding': 'same', 'scalar', [a b], [t b l r].



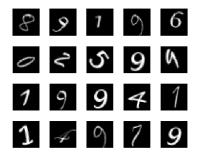
3.3.3 Nhận dạng chữ viết tay

Các lớp trong Matlab:

- batchNormalizationLayer
- reluLayer
- fullyConnectedLayer(outputSize)
- softmaxLayer
- classificationLayer

Ví dụ nhận dạng 10 chữ số viết tay

- Nhận dạng 10 chữ số viết tay 0 ÷ 9.
- Tập mẫu gồm 10000 ảnh, mỗi chữ số có 1000 ảnh mẫu.



Hình 3.12: Một số ảnh chữ số viết tay

```
1 digitDatasetPath = ...
       fullfile(matlabroot, 'toolbox', 'nnet', 'nndemos', ...
       'nndatasets', 'DigitDataset');
2
  imds = imageDatastore(digitDatasetPath, ...
       'IncludeSubfolders', true, 'LabelSource', 'foldernames');
  figure;
  perm = randperm(10000, 20);
  for i = 1:20
       subplot(4,5,i);
       imshow(imds.Files{perm(i)});
10 end
  labelCount = countEachLabel(imds)
11
12 img = readimage(imds, 1);
13 size(img)
14 numTrainFiles = 750;
  [imdsTrain,imdsValidation] = ...
15
       splitEachLabel(imds, numTrainFiles, 'randomize');
  lavers = [
16
17
       imageInputLayer([28 28 1])
       convolution2dLayer(3,8,'Padding','same')
18
       batchNormalizationLayer
19
                                            4 D > 4 B > 4 E > 4 E > 9 Q P
```

```
reluLayer
20
       maxPooling2dLayer(2, 'Stride', 2)
21
22
       convolution2dLayer(3,16,'Padding','same')
23
       batchNormalizationLayer
24
       reluLaver
       maxPooling2dLayer(2, 'Stride', 2)
25
       convolution2dLayer(3,32,'Padding','same')
26
       batchNormalizationLayer
27
       reluLaver
28
       fullyConnectedLayer(10)
29
       softmaxLayer
30
       classificationLayer];
31
   options = trainingOptions('rmsprop', ...
32
       'InitialLearnRate', 0.01, ...
33
       'MaxEpochs',4, ...
34
35
       'Shuffle', 'every-epoch', ...
36
       'ValidationData', imdsValidation, ...
       'ValidationFrequency', 30, ...
37
       'Verbose', false, ...
38
       'Plots', 'training-progress', ...
39
       'ExecutionEnvironment', 'cpu');
40
   net = trainNetwork(imdsTrain, layers, options);
41
```

```
YPred = classify(net,imdsValidation);
```

- YValidation = imdsValidation.Labels;
- accuracy = sum(YPred == YValidation)/numel(YValidation) 44

3.4. Một số vấn đề trong mạng CNN

- 3.4.1 Mạng nhiều lớp trong học sâu
- 3.4.2 Vanishing gradient

3.4.1 Mạng nhiều lớp trong học sâu

- Mạng perceptron: Bài toán đường biên tuyến tính
- Mạng hai lớp: Bài toán xấp xỉ
- Mạng nhiều lớp: Xử lý ảnh, video, giọng nói

3.4.2 Vanishing gradient

Quá trình lan truyền thuân

$$\mathbf{a}^{m+1} = \mathbf{f}^{m+1} (\mathbf{W}^{m+1} \mathbf{a}^m + \mathbf{b}^{m+1}), \forall m = 0, 1, ..., M-1.$$
 (3.14)

$$\mathbf{a}^0 = \mathbf{p}, \, \mathbf{a} = \mathbf{a}^M.$$
 (3.15)

Đô nhay các lớp đầu vào càng bé khi số lớp càng lớn

$$\mathbf{s}^{M} = -2\dot{\mathbf{F}}^{M}(\mathbf{n}^{M})(\mathbf{t} - \mathbf{a}), \tag{3.16}$$

$$\mathbf{s}^{m} = \dot{\mathbf{F}}^{m} (\mathbf{n}^{m}) (\mathbf{W}^{m+1})^{T} \mathbf{s}^{m+1}, \forall m = M-1, ..., 2, 1.$$
 (3.17)

 Quá trình cập nhật các tham số của mang (gradient các lớp đầu vào bé)

$$\mathbf{W}^{m}(k+1) = \mathbf{W}^{m}(k) - \alpha \mathbf{s}^{m}(\mathbf{a}^{m-1})^{T}$$
 (3.18)

$$\mathbf{b}^{m}(k+1) = \mathbf{b}^{m}(k) - \alpha \mathbf{s}^{m} \tag{3.19}$$

3.5 Một số mạng CNN

- Dữ liệu ImageNet²
- Một số mạng CNN tiêu biểu

²Olga Russakovsky*, Jia Deng*, Hao Su, Jonathan Krause, Sanjeev Satheesh, Sean Ma, Zhiheng Huang, Andrej Karpathy, Aditya Khosla, Michael Bernstein, Alexander C. Berg and Li Fei-Fei. (* = equal contribution) ImageNet Large Scale Visual Recognition Challenge. JJCV, 2015

Dữ liệu ImageNet³

Dữ liệu cuộc thi ImageNet Large Scale Visual Recognition Challenge (ILSVRC).

- 1000 đối tượng khác nhau.
- 1.281.167 ảnh cho huấn luyện mạng.
- 50,000 ảnh để đánh giá mô hình (validation).
- 100000 ảnh để kiểm tra (test).
- Huấn luyện các mô hình nhận diện đối tượng và phân loại.



Một số mạng CNN tiêu biểu

- GoogLeNet.
 - Có 144 lớp (sâu 22 lớp), có thể phân loại 1000 đối tượng khác nhau.
 - Kích thước ảnh đầu vào là $224 \times 224 \times 3$.
 - Hàm crossentropyex

$$J = -\sum_{i=1}^{Q} \sum_{j=1}^{K} t_{ij} ln y_{ij}, \qquad (3.20)$$

Q - số mẫu, K - số lớp cần phân loại, t_{ij} - đầu ra mẫu tương ứng với mẫu thứ i thuộc loại j, y_{ij} là đầu ra thứ j của lớp softmax tương ứng với mẫu thứ i.

Một số mạng CNN tiêu biểu

- VGG16.
 - 42 lớp (sâu 16 lớp).
 - Phân loại 1000 đối tượng khác nhau.
 - Kích thước ảnh đầu vào là $224 \times 224 \times 3$.
 - Hàm crossentropyex

Một số mạng CNN tiêu biểu

- Mang Alexnet.
 - Có khả năng phân loại 1000 đối tượng khác nhau.
 - 25 lớp (sâu 8 lớp).
 - Ảnh đầu vào có kích thước $227 \times 227 \times 3$.
 - Hàm crossentropyex

Một số mạng CNN tiêu biểu

Network	Depth	Size	Parameters (Millions)	Image Input Size
squeezenet	18	5.2 MB	1.24	227-by-227
googlenet	22	27 MB	7.0	224-by-224
inceptionv3	48	89 MB	23.9	299-by-299
densenet201	201	77 MB	20.0	224-by-224
mobilenetv2	53	13 MB	3.5	224-by-224
resnet18	18	44 MB	11.7	224-by-224
resnet50	50	96 MB	25.6	224-by-224
resnet101	101	167 MB	44.6	224-by-224
xception	71	85 MB	22.9	299-by-299
inceptionresne tv2	164	209 MB	55.9	299-by-299
shufflenet	50	5.4 MB	1.4	224-by-224
nasnetmobile	*	20 MB	5.3	224-by-224
nasnetlarge	*	332 MB	88.9	331-by-331
darknet19	19	78 MB	20.8	256-by-256
darknet53	53	155 MB	41.6	256-by-256
efficientnetb0	82	20 MB	5.3	224-by-224
alexnet	8	227 MB	61.0	227-by-227
vgg16	16	515 MB	138	224-by-224
vgg19	19	535 MB	144	224-by-224

Hình 3.13: Các mạng sâu⁴

⁴Deep Learning Toolbox User's Guide. Mark Hudson Beale, Martin T. Hagan, Howard B. Demuth

3.6. Ứng dụng của CNN trong phân loại và nhận dạng

Nhận dạng khuôn mặt



Hình 3.14: Ẩnh khuôn mặt.

3.6. Ứng dụng của CNN trong phân loại và nhận dạng

Phân loại ảnh ung thư.

- Hình ảnh chụp X quang và mô bệnh học (MRI-Magnetic Resonance Imaging, X-ray-Ionizing radiation, CT-Computed Tomography, US - Ultrasound, PET-Positron Emission Tomography).
- Phân loại ảnh, tái tạo ảnh, dò ảnh, phân vùng ảnh.
- Các mô hình đã được huấn luận (pretrained models).

3.7. Một số kỹ thuật trong nhận dạng dùng CNN

- 3.7.1. Gia tăng dữ liệu
- 3.7.2. Học chuyển đổi

B = imrotate(A, angle)





Hình 3.15: Xoay ảnh

B = imtranslate(A, Translation)





Hình 3.16: Dịch ảnh

$$X = x + \delta x$$

$$Y = y + \delta y$$
(3.21)

$$B = flip(A, dim)$$







Hình 3.17: Flipping

B = imnoise(A, Type)





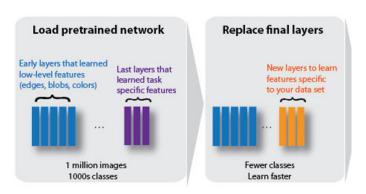
Hình 3.18: Làm nhiễu ảnh





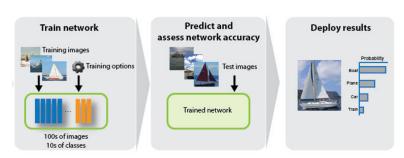
Hình 3.19: Làm mờ ảnh

3.7.2. Học chuyển đổi



Hình 3.20: Mạng đã học và mạng mới

3.7.2. Học chuyển đổi



Hình 3.21: Huấn luyện mạng và thử nghiệm

Phương pháp gradient ngẫu nhiên - Stochastic Gradient Descent (SGD)

- Cho hàm mục tiêu F(x), trong đó x là véc tơ các tham số (trọng số, ngưỡng). Tìm nghiệm tối ưu x* sao cho F(x*) → min.
- Công thức lặp

$$\mathbf{x}_{k+1} = \mathbf{x}_k - \alpha \nabla F, \tag{3.22}$$

trong đó \mathbf{x}_k là véc tơ tham số hiện tại, \mathbf{x}_{k+1} là véc tơ tham số mới ở lần lặp thứ k, $\nabla F = \frac{\partial F}{\partial \mathbf{x}}\Big|_{\mathbf{x}=\mathbf{x}_k}$ là véc tơ gradient, và $\alpha > 0$ là tốc đô học.

Phương pháp SGD với hệ số chỉnh hướng học⁵

$$\mathbf{x}_{k+1} = \mathbf{x}_k - \alpha \nabla F + \gamma (\mathbf{x}_k - \mathbf{x}_{k-1}), \tag{3.23}$$

trong đó $\gamma > 0$ là hệ số chỉnh hướng học.

⁵[2] Murphy, K. P. Machine Learning: A Probabilistic Perspective. The MIT Press, Cambridge, Massachusetts, 2012.

Phương pháp RMSProp

$$v_k = \beta_2 v_{k-1} + (1 - \beta_2)(\nabla F)^T \nabla F$$
 (3.24)

$$\mathbf{x}_{k+1} = \mathbf{x}_k - \frac{\alpha \nabla F}{\sqrt{v_k} + \epsilon},\tag{3.25}$$

Phương pháp Adam⁶ - Adaptive moment estimation

$$m_k = \beta_1 m_{k-1} + (1 - \beta_1) \nabla F$$
 (3.26)

$$v_k = \beta_2 v_{k-1} + (1 - \beta_2)(\nabla F)^T \nabla F$$
 (3.27)

$$\mathbf{x}_{k+1} = \mathbf{x}_k - \frac{\alpha m_k}{\sqrt{v_k} + \epsilon},\tag{3.28}$$

⁶Kingma, Diederik, and Jimmy Ba. "Adam: A method for stochastic optimization." arXiv preprint arXiv:1412.6980 (2014). イ押 トイラト イラト