

Task E.001

$$T_{bl}(0,0,w_b) \quad T_{br}(0,0,w_b) \quad V_l = A_{lb}V_b$$

$$A_{bl} = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ w_b & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix} \quad A_{br} = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ -w_b & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix} \quad \begin{bmatrix} \dot{\theta} \\ V_{x,l} \\ V_{y,l} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ -w_b & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \dot{\theta} \\ V_x \\ V_y \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \dot{\theta} \\ V_x - w_b \dot{\theta} \\ V_y \end{bmatrix}$$

$$A_{lb} = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ -w_b & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix} \quad A_{rb} = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ w_b & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix} \quad V_r = A_{rb}V_b \quad \begin{bmatrix} \dot{\theta} \\ V_{x,r} \\ V_{y,r} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ w_b & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \dot{\theta} \\ V_x \\ V_y \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \dot{\theta} \\ V_x + w_b \dot{\theta} \\ V_y \end{bmatrix}$$

Conventional wheel:

$$\begin{bmatrix} r \dot{\phi}_l \\ r \dot{\phi}_r \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} V_x - w_b \dot{\theta} \\ V_x + w_b \dot{\theta} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} -w_b & 1 \\ w_b & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \dot{\theta} \\ V_x \end{bmatrix} \rightarrow \begin{bmatrix} \dot{\phi}_l \\ \dot{\phi}_r \end{bmatrix} = \frac{1}{r} \begin{bmatrix} -w_b & 1 \\ w_b & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \dot{\theta} \\ V_x \end{bmatrix}$$

$$H = \begin{bmatrix} -w_b/r & 1/r \\ w_b/r & 1/r \end{bmatrix} \quad H^+ = H^{-1} = \begin{bmatrix} -\frac{r}{2w_b} & \frac{r}{2wb} \\ \frac{r}{2} & \frac{r}{2} \end{bmatrix} \rightarrow \begin{bmatrix} -\frac{r}{2w_b} & \frac{r}{2wb} \\ \frac{r}{2} & \frac{r}{2} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \Delta \phi_1 \\ \Delta \phi_2 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \Delta \theta \\ \Delta x \end{bmatrix}$$