

Definition des Gradienten (Definition 2.19): Der Gradient einer differenzierbaren reellwertigen Funktion $f : \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$ ist das Vektorfeld ∇f definiert durch:

$$\nabla f := \begin{bmatrix} f_{,1} \\ f_{,2} \\ \vdots \\ f_{,n} \end{bmatrix}.$$

Hierbei sind $f_{,i}$ die partiellen Ableitungen von f bezüglich der Koordinaten.

Bemerkungen:

- Der Gradient transformiert ein Skalarfeld in ein Vektorfeld.
- Geometrisch repräsentiert ∇f an jedem Punkt die Richtung des steilsten Anstiegs von f .

Beispiele für den Gradienten:

- $f(x, y) = x^2 y^2$ hat den Gradienten $\nabla f = \begin{bmatrix} 2xy^2 \\ 2x^2 y \end{bmatrix}$.
- $f(x, y, z) = x^2 y + z$ hat den Gradienten $\nabla f = \begin{bmatrix} 2xy \\ x^2 \\ 1 \end{bmatrix}$.

Rechenregeln für Gradienten (Sätze 2.12 und 2.13):

- **Linearität:** $\nabla(af + bg) = a\nabla f + b\nabla g$ für skalare Felder f, g und Konstanten a, b .
- **Produktregel:** $\nabla(fg) = (\nabla f)g + f\nabla g$.
- **Kettenregel:**
 - Für $f(x) = g(h(x))$: $\nabla f = g'(h(x))\nabla h$.
 - Für $f(x) = g(\mathbf{h}(x))$: $f'(x) = \langle \nabla g(\mathbf{h}(x)), \mathbf{h}'(x) \rangle$.