Formeln S51 S53

Da der bereitgestellte Text keine Seitennummern enthält und ich keinen Zugriff auf das gesamte Dokument habe, kann ich nicht spezifisch die Seiten 51-53 adressieren. Ich kann jedoch alle mathematischen Formeln und Rechenregeln aus dem bereitgestellten Text extrahieren und darstellen. Hier sind sie:

Divergenz eines Vektorfeldes

$$\operatorname{div}(v) := v_1, 1 + v_2, 2 + \ldots + v_n, n$$

Beispiel für Divergenz

$$\operatorname{div}(v) = v_1, 1 + v_2, 2 = \frac{\partial}{\partial x}(x \cdot y^2) + \frac{\partial}{\partial y}(x^3 \cdot y^3) = 1 \cdot y^2 + x^3 \cdot 3 \cdot y^2 = y^2 \cdot (1 + 3x^3)$$

$$v(x,y) := \begin{bmatrix} x \cdot y^2 \\ x^3 \cdot y^3 \end{bmatrix}$$
$$\operatorname{div}(v) = v_1, 1 + v_2, 2 = \frac{\partial}{\partial x}(x \cdot y^2) + \frac{\partial}{\partial y}(x^3 \cdot y^3) = 1 \cdot y^2 + x^3 \cdot 3 \cdot y^2 = y^2 \cdot (1 + 3x^3)$$

Elementare Rechenregeln für Divergenzen

$$\operatorname{div}(v+w) = \operatorname{div}(v) + \operatorname{div}(w)$$

$$\operatorname{div}(a \cdot v + b \cdot w) = a \cdot \operatorname{div}(v) + b \cdot \operatorname{div}(w)$$

$$\operatorname{div}(f \cdot v) = \langle \nabla f, v \rangle + f \cdot \operatorname{div}(v)$$

$$\operatorname{div}(a \cdot v) = a \cdot \operatorname{div}(v)$$

$$\operatorname{div}(v+w) = \operatorname{div}(v) + \operatorname{div}(w)$$

$$\operatorname{div}(a \cdot v + b \cdot w) = a \cdot \operatorname{div}(v) + b \cdot \operatorname{div}(w)$$

$$\operatorname{div}(f \cdot v) = \langle \nabla f, v \rangle + f \cdot \operatorname{div}(v)$$

Rotation in 2D

$$rot(v) := v_2, 1 - v_1, 2$$

Rotation in 3D

$$rot(v) := \begin{bmatrix} v_3, 2 - v_2, 3 \\ v_1, 3 - v_3, 1 \\ v_2, 1 - v_1, 2 \end{bmatrix}$$

Elementare Rechenregeln für Rotationen

$$rot(v+w) = rot(v) + rot(w)$$

$$rot(a \cdot v + b \cdot w) = a \cdot rot(v) + b \cdot rot(w)$$

$$rot(f \cdot v) = \nabla f \times v + f \cdot rot(v)$$
 (für $n = 3$)

$$rot(a \cdot v) = a \cdot rot(v)$$

$$rot(v+w) = rot(v) + rot(w)$$

$$rot(a \cdot v + b \cdot w) = a \cdot rot(v) + b \cdot rot(w)$$

$$\mathrm{rot}(f\cdot v) = \nabla f \times v + f\cdot \mathrm{rot}(v) \quad (\mathrm{f\"{u}r}\ n=3)$$

$$rot(\nabla f) = 0$$

$$\operatorname{div}(\operatorname{rot}(v)) = 0$$
 (für $n = 3$)

$$rot(rot(v)) = \nabla div(v) - \Delta v$$
 (für $n = 3$)

 $**KombinierteRechenregelnf\"{u}rGradient, Divergenz\&Rotation**\mathrm{div}(\nabla f) = \Delta f$

$$\mathrm{rot}(\nabla f)=0$$

$$\operatorname{div}(\operatorname{rot}(v)) = 0 \quad (\operatorname{f\"{u}r} \ n = 3)$$

$$rot(rot(v)) = \nabla div(v) - \Delta v$$
 (für $n = 3$)

Rechenregeln für Vektor-Produkte in 3D

$$rot(v \times w) = \nabla_w v - \nabla_v w + \operatorname{div}(w) \cdot v - \operatorname{div}(v) \cdot w$$

$$\operatorname{div}(\nabla g \times \nabla h) = 0$$

$$\operatorname{div}(v \times w) = \langle \operatorname{rot}(v), w \rangle - \langle v, \operatorname{rot}(w) \rangle$$

$$rot(v \times w) = \nabla_w v - \nabla_v w + \operatorname{div}(w) \cdot v - \operatorname{div}(v) \cdot w$$

$$\operatorname{div}(\nabla g \times \nabla h) = 0$$