Contrôle n° 4

Exercice 1.

On considère la fonction $f: \mathbb{R}^2 \to \mathbb{R}$ définie par

$$f(x,y) = -(x^2 - 1)^2 - (x^2y - x - 1)^2$$

- 1. Déterminer le gradient et la matrice hessienne de f en chaque $(x, y) \in \mathbb{R}$.
- 2. Déterminer les points critiques de f.
- 3. Déterminer la nature de ces points critiques (minimum local, maximum local, point selle).

Solution:

1. f est polynômiale donc de classe \mathscr{C}^{∞} . Le gradient au point (x, y) est

$$\nabla f(x,y) = \begin{pmatrix} -4x(x^2 - 1) - 2(2xy - 1)(x^2y - x - 1) \\ -2x^2(x^2y - x - 1) \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -4x^3 - 4x^3y + 2x + 6x^2y + 4xy - 2 \\ -2x^4y + 2x^3 + 2x^2 \end{pmatrix}$$

et la Hessienne au point (x, y) est

$$\nabla^2 f(x,y) = \begin{pmatrix} -12x^2 - 12x^2y^2 + 12xy + 4y + 2 & -8x^3y + 6x^2 + 4x \\ -8x^3y + 6x^2 + 4x & -2x^4 \end{pmatrix}$$

2. Soit $(x, y) \in \mathbb{R}^2$ on a

$$\nabla f(x,y) \Leftrightarrow \begin{cases} -4x(x^2 - 1) - 2(2xy - 1)(x^2y - x - 1) = 0 \\ -2x^2(x^2y - x - 1) = 0 \end{cases}$$

$$\Leftrightarrow \begin{cases} x^2y - x - 1 = 0 \\ -4x(x^2 - 1) = 0 \end{cases} \quad \text{ou} \begin{cases} x = 0 \\ 2 = 0 \end{cases}$$

$$\Leftrightarrow \begin{cases} x^2y - x - 1 = 0 \\ x = 0 \end{cases} \quad \text{ou} \begin{cases} x^2y - x - 1 = 0 \\ x^2 = 1 \end{cases}$$

$$\Leftrightarrow \begin{cases} -1 = 0 \\ x = 0 \end{cases} \quad \text{ou} \begin{cases} y = 0 \\ x = -1 \end{cases} \quad \text{ou} \begin{cases} y = 2 \\ x = 1 \end{cases}$$

Les points critiques de f sont donc (-1,0) et (1,2).

3. On calcule la Hessienne en les points critiques

$$\nabla^2 f(-1,0) = \begin{pmatrix} -10 & 2\\ 2 & -2 \end{pmatrix} \text{ et } \nabla^2 f(1,0) = \begin{pmatrix} -22 & -6\\ -6 & -2 \end{pmatrix}$$

On obtient que $\det(\nabla^2 f(-1,0)) = 18 > 0$ et $\operatorname{tr}(\nabla^2 f(-1,0)) = -12 < 0$ donc (-1,0) est un maximum local strict et $\det(\nabla^2 f(1,2)) = 8 > 0$ et $\operatorname{tr}(\nabla^2 f(1,2)) = -24 < 0$ donc (1,2) est un maximum local strict.

Exercice 2.

Soit $f: \mathbb{R}^3 \to \mathbb{R}^3$, l'application définie par $f(x, y, z) = (e^y + e^z, e^x - e^z, x - y)$.

- 1. Quel est le rang de la matrice Jacobienne de f au point (x, y, z)?
- 2. Montrer qu'au voisinage de tout point $(x, y, z) \in \mathbb{R}^3$, f est un \mathcal{C}^1 -difféomorphisme.
- 3. f est-elle un \mathscr{C}^1 -difféomorphisme de \mathbb{R}^3 sur $f(\mathbb{R}^3)$?

Solution:

1. La matrice Jacobienne de f au point (x, y, z) est

$$\mathbb{J}f(x, y, z) = \begin{pmatrix} 0 & e^{y} & e^{z} \\ e^{x} & 0 & -e^{z} \\ 1 & -1 & 0 \end{pmatrix}$$

de déterminant $\det(\mathbb{J}f(x,y,z)) = -e^z(e^x + e^y) < 0$ donc la matrice est de rang 3

- 2. Par le théorème d'inversion locale, comme pour tout point $(x, y, z) \in \mathbb{R}^2$, $\mathbb{J}f(x, y, z)$ est inversible, il existe un voisinage ouvert U de (x, y, z) et un voisinage ouvert V de f(x, y, z) tels que $f: U \to V$ est un \mathscr{C}^1 -difféomorphisme.
- 3. Pour montrer la question, il suffit de montrer que f est injective. Soit $(a,b,c) \in f(\mathbb{R}^3)$. Montrons que l'équation (a,b,c)=f(x,y,z) admet au plus une solution. (En fait, on calcule explicitement la fonction réciproque). On obtient par somme des deux premières coordonnées et en passant à l'exponentielle dans la troisième

$$e^{x} + e^{y} = a + b$$
 et $e^{x}e^{-y} = ec$

et on déduit par substitution

$$(e^{c} + 1)e^{y} = a + b$$
 et $(e^{-c} + 1)e^{x} = a + b$

d'où on tire

$$x = \ln\left(\frac{a+b}{e^{-c}+1}\right)$$
 et $y = \ln\left(\frac{a+b}{e^{c}+1}\right)$

puis

$$z = \ln\left(\frac{e^c a + b}{e^c + 1}\right).$$

Ainsi, $f: \mathbb{R}^3 \to f(\mathbb{R}^3)$ est bijective. Grâce au théorème d'inversion locale (question précédente), c'est une application ouverte et sa fonction réciproque est de classe \mathscr{C}^1 . Donc c'est un \mathscr{C}^1 -difféomorphisme.

Exercice 3.

On munit \mathbb{R}^n de la norme euclidienne usuelle $\|x\| = \sqrt{\sum_{i=1}^n x_i^2}$ associée au produit scalaire $\langle x, y \rangle = \sum_{i=1}^n x_i y_i$, pour $x, y \in \mathbb{R}^n$. Soit $f : \mathbb{R}^n \to \mathbb{R}$ l'application norme définie par $f(x) = \|x\|$.

- 1. Montrer que f est de classe \mathscr{C}^{∞} sur $\mathbb{R}^n \setminus \{0\}$.
- 2. Montrer que f n'est pas différentiable en 0.
- 3. Soit $x \in \mathbb{R}^n \setminus \{0\}$. En remarquant que pour $h \in \mathbb{R}^2$, $||x+h|| = \sqrt{||x+h||^2}$ et que $||x+h||^2 = ||x||^2 + 2\langle x, h \rangle + ||h||^2$, effectuer le développement limité de f en x à l'ordre 2.
- 4. Soit $x \in \mathbb{R}^n \setminus \{0\}$ et $u, v \in \mathbb{R}^n$. En déduire $Df(x).u, D^2f(x).(u, u)$ à l'aide de la formule de Taylor, puis $D^2f(x).(u, v)$.
- 5. La fonction $\cos \circ f$ est-elle différentiable sur \mathbb{R}^n ?

Solution:

- 1. L'application $\|.\|^2: x \mapsto \sum_{i=1}^n x_i^2$ est polynômiale donc de classe \mathscr{C}^{∞} sur \mathbb{R}^n . La fonction $t \mapsto \sqrt{t}$ est de classe \mathscr{C}^{∞} sur $]0, +\infty[$ et l'image réciproque par $\|.\|^2$ de $]0, +\infty[$ est $\mathbb{R}^n \setminus \{0\}$ car la norme est définie positive. Ainsi, f est de classe \mathscr{C}^{∞} sur $\mathbb{R}^n \setminus \{0\}$ par composition.
- 2. On a $f((t,0,\dots,0)) = |t|$ pour tout $t \in \mathbb{R}$. Cette application n'est pas dérivable en 0 (la dérivée à gauche vaut -1 et la dérivée à droite vaut 1). Donc f n'admet pas de dérivées partielles en 0. Elle n'est donc pas différentiable en 0.
 - 3. On rappelle le développement limité suivant lorsque $t \rightarrow 0$

$$(1+t)^{\alpha} = 1 + \alpha t + \frac{\alpha(\alpha-1)}{2}t^2 + o(t^2)$$

soit lorsque $\alpha = \frac{1}{2}$ on a

$$\sqrt{1+t} = 1 + \frac{t}{2} - \frac{t^2}{8} + o(t^2)$$

donc si $x \in \mathbb{R}^n \setminus \{0\}$ et h tel que ||h|| < ||x||,

$$\begin{split} \|x+h\| &= \sqrt{\|x+h\|^2} = \sqrt{\|x\|^2 + 2\langle x,h\rangle + \|h\|^2} = \|x\|\sqrt{1 + 2\left\langle\frac{x}{\|x\|^2},h\right\rangle + \frac{\|h\|^2}{\|x\|^2}} \\ &= \|x\|\left(1 + \frac{1}{2}\left(2\left\langle\frac{x}{\|x\|^2},h\right\rangle + \frac{\|h\|^2}{\|x\|^2}\right) - \frac{1}{8}\left(2\left\langle\frac{x}{\|x\|^2},h\right\rangle + \frac{\|h\|^2}{\|x\|^2}\right)^2 + o\left(\left(2\left\langle\frac{x}{\|x\|^2},h\right\rangle + \frac{\|h\|^2}{\|x\|^2}\right)^2\right)\right) \end{split}$$

lorsque $||h|| \to 0$. En développant le carré et en ne gardant que les termes d'ordre 2 en ||h|| on obtient

$$||x+h|| = ||x|| \left(1 + \left\langle \frac{x}{||x||^2}, h \right\rangle + \frac{1}{2} \frac{||h||^2}{||x||^2} - \frac{1}{8} \left(2 \left\langle \frac{x}{||x||^2}, h \right\rangle \right)^2 + o\left(||h||^2 \right) \right)$$

$$= ||x|| + \left\langle \frac{x}{||x||}, h \right\rangle + \frac{1}{2} \left(\frac{||h||^2}{||x||} - \frac{(\langle x, h \rangle)^2}{||x||^3} \right) + o\left(||h||^2 \right)$$

4. De la formule de Taylor, on déduit

$$Df(x).h = \left\langle \frac{x}{\|x\|}, h \right\rangle$$

et

$$D^{2}f(x)(h,h) = \frac{\|h\|^{2}}{\|x\|} - \frac{(\langle x, h \rangle)^{2}}{\|x\|^{3}}$$

et comme $D^2 f(x)(u, v)$ est bilinéaire symétrique par rapport à (u, v) on a

$$\begin{split} D^2 f(x)(u,v) &= \frac{D^2 f(x)(u+v,u+v) - D^2 f(x)(u,u) - D^2 f(x)(v,v)}{2} \\ &= \frac{\|u+v\|^2 - \|u\|^2 - \|v\|^2}{2\|x\|} + \frac{(\langle x,u+v\rangle)^2 - (\langle x,u\rangle)^2 - (\langle x,v\rangle)^2}{2\|x\|^3} \\ &= \frac{\langle u,v\rangle}{\|x\|} + \frac{\langle x,u\rangle\langle x,v\rangle}{\|x\|^3} \end{split}$$

 $5. \cos \circ f$ est bien sûr différentiable sur $\mathbb{R}^n \setminus \{0\}$ par composition (et la question 1). Montrons qu'elle est différentiable. Lorsque $||x|| \to 0$ on a le développement limité suivant

$$\cos\left(\sqrt{\|x\|^2}\right) = 1 - \frac{\|x\|^2}{2} + o(\|x\|^2) = 1 + o(\|x\|)$$

donc $\cos \circ f$ est différentiable en 0 et $D(\cos \circ f)(0) = 0$.

On peut même montrer que $\cos \circ f$ est de classe \mathscr{C}^{∞} sur \mathbb{R}^n en remarquant que $\cos(t) = \sum_{n=0}^{+\infty} (-1)^n \frac{t^{2n}}{(2n)!}$

Exercice 4.

Pour n > 1, on note $\mathbb{R}_n[X]$ l'espace des polynômes de degré inférieur à n. On munit $\mathbb{R}_n[X]$ et $\mathbb{R}_{3n}[X]$ de la norme uniforme $\|f\|_{\infty} = \sup_{[0,1]} |f|$. Pour tout $f \in \mathbb{R}_n[X]$, on considère l'application linéaire $L_f : \mathbb{R}_n[X] \to \mathbb{R}_{3n}[X]$ définie par $L_f(h) = f^2 h$.

- 1. Montrer que pour tout $f \in \mathbb{R}_n[X]$, l'application linéaire $L_f : \mathbb{R}_n[X] \to \mathbb{R}_{3n}[X]$ est continue, et calculer sa norme.
- 2. Soit l'application $\Psi : \mathbb{R}_n[X] \to \mathbb{R}_{3n}[X]$ définie par $\Psi(f) = f^3$. Montrer que Ψ est différentiable sur $\mathbb{R}_n[X]$ et calculer sa différentielle $D\Psi(f)$ en $f \in \mathbb{R}_n[X]$.

Solution:

1. L_f est linéaire sur un espace vectoriel de dimension finie et pour tout h,

$$||L_f(h)||_{\infty} = ||f^2 h||_{\infty} \le ||f^2||_{\infty} ||h||_{\infty}$$

donc on obtient

$$||L_f|| \le ||f^2||_{\infty}$$

et en choisissant h=1 on obtient $\left\|L_f(1)\right\|_{\infty}=\left\|f^2\right\|_{\infty}$ d'où

$$||L_f|| = ||f^2||_{\infty}$$

2. On a

$$\Psi(f+h) = (f+h)^3 = f^3 + 3f^2h + fh^2 + h^3 = \Psi(f) + 3L_f(h) + fh^2 + h^3.$$

et on a lorsque $||h||_{\infty} \to 0$,

$$||fh^2 + h^3||_{\infty} \le ||f||_{\infty} ||h||_{\infty}^2 + ||h||_{\infty}^3 = o(||h||_{\infty})$$

donc Ψ est différentiable et $D\Psi(f).h = 3L_f(h)$.

Exercice 5.

On définit pour $x_1 < x_2 < x_3$ les coefficients $a_1(x_1, x_2, x_3)$, $a_2(x_1, x_2, x_3)$, $a_3(x_1, x_2, x_3)$ obtenus en développant le polynôme

$$P(t, x_1, x_2, x_3) = (t - x_1)(t - x_2)(t - x_3) = t^3 + a_3(x_1, x_2, x_3)t^2 + a_2(x_1, x_2, x_3)t + a_1(x_1, x_2, x_3).$$

On pose l'application $f = (a_1, a_2, a_3) : U \to \mathbb{R}^3$ où $U = \{(x_1, x_2, x_3) \in \mathbb{R}^3; x_1 < x_2 < x_3\}.$

- 1. Montrer que U est un ouvert de \mathbb{R}^3 .
- 2. Montrer que f est injective sur U.
- 3. Calculer les dérivées partielles $\partial_{x_i} a_j$ pour $1 \le i, j \le 3$ en calculant les dérivées partielles $\partial_{x_i} P$ de deux façons.
- 4. Soit $x = (x_1, x_2, x_3) \in U$. On note J la matrice jacobienne de f en x, et B la matrice de coefficients $b_{i,j} = x_i^{j-1}$. Montrer que BJ est une matrice diagonale inversible.
- 5. En déduire que f(U) est ouvert puis que $f: U \to f(U)$ est un \mathscr{C}^1 -difféomorphisme.
- 6. Calculer la différentielle de f^{-1} en au point $f(x_1, x_2, x_3)$ pour $(x_1, x_2, x_3) \in U$.

Solution:

1. On remarque que $U = \Psi^{-1}([0, +\infty[\times]0, +\infty[))$ où $\Psi : \mathbb{R}^3 \to \mathbb{R}^2$ est l'application continue définie par

$$\Psi(x_1, x_2, x_3) = (x_3 - x_2, x_2 - x_1)$$

et $]0, +\infty[\times]0, +\infty[$ est ouvert. Donc U est ouvert.

- 2. Soit $(x_1, x_2, x_3) \in U$ et $(y_1, y_2, y_3) \in U$ tels que $f(x_1, x_2, x_3) = f(y_1, y_2, y_3)$. Par définition, on obtient l'égalité entre les polynômes $(t x_1)(t x_2)(t x_3) = (t y_1)(t y_2)(t y_3)$ et par unicité des racines d'un polynôme, on obtient $\{x_1, x_2, x_3\} = \{y_1, y_2, y_3\}$. Enfin, comme on a $x_1 < x_2 < x_3$ et $y_1 < y_2 < y_3$, on obtient l'égalité voulue $(x_1, x_2, x_3) = (y_1, y_2, y_3)$. f est donc injective.
 - 3. On a

$$\begin{split} \partial_{x_1} P(t, x_1, x_2, x_3) &= -(t - x_2)(t - x_3) = -t^2 + (x_2 + x_3)t - x_1 x_2 \\ \partial_{x_2} P(t, x_1, x_2, x_3) &= -(t - x_3)(t - x_1) = -t^2 + (x_3 + x_1)t - x_3 x_1 \\ \partial_{x_3} P(t, x_1, x_2, x_3) &= -(t - x_1)(t - x_2) = -t^2 + (x_1 + x_2)t - x_1 x_2 \end{split}$$

mais on a aussi par définition des coefficients a_i pour i = 1, 2, 3

$$\partial_{x_i} P(t, x_1, x_2, x_3) = \partial_{x_i} a_3(t, x_1, x_2, x_3) t^2 + \partial_{x_i} a_2(t, x_1, x_2, x_3) t + \partial_{x_i} a_1(t, x_1, x_2, x_3)$$

donc on obtient par identification des coefficients du poynôme en t

$$\partial_{x_i} a_3(x_1, x_2, x_3) = -1$$

$$\partial_{x_1} a_2(x_1, x_2, x_3) = x_2 + x_3 \text{ et } \partial_{x_2} a_2(x_1, x_2, x_3) = x_3 + x_1 \text{ et } \partial_{x_2} a_2(x_1, x_2, x_3) = x_1 + x_2$$

$$\partial_{x_1} a_1(x_1, x_2, x_3) = -x_2 x_3 \text{ et } \partial_{x_2} a_1(x_1, x_2, x_3) = -x_3 x_1 \text{ et } \partial_{x_2} a_1(x_1, x_2, x_3) = -x_1 x_2$$

4. On obtient de la question précédente

$$J = \begin{pmatrix} -x_2 x_3 & -x_3 x_1 & -x_1 x_2 \\ x_2 + x_3 & x_3 + x_1 & x_1 + x_2 \\ -1 & -1 & -1 \end{pmatrix}$$

et on explicite la matrice B

$$B = \begin{pmatrix} 1 & x_1 & -x_1^2 \\ 1 & x_2 & x_2^2 \\ 1 & x_3 & x_3^2 \end{pmatrix}$$

d'où on déduit par produit

$$BJ = \begin{pmatrix} (x_2 - x_1)(x_1 - x_3) & 0 & 0 \\ 0 & (x_3 - x_2)(x_2 - x_1) & 0 \\ 0 & 0 & (x_1 - x_3)(x_3 - x_2) \end{pmatrix}.$$

- 5. L'application f est de classe \mathscr{C}^1 et comme la jacobienne f est inversible en tout point de U par la question précédente (qui donnait que J est inversible puisque $x_1 < x_2 < x_3$), on peut appliquer le théorème d'inversion locale. On en déduit que f est une application ouverte, et donc que f(U) est ouverte. De plus, par la question f(U)0 est bijective, et du théorème d'inversion locale, on tire que f^{-1} 1 est de classe f(U)2.
 - 6. La différentielle de la réciproque en $x=(x_1,x_2,x_3)\in U$ est

$$Df^{-1}(f(x_1, x_2, x_3)) = Df(x_1, x_2, x_3)^{-1}$$

Avec les notations de la question 4, on obtient pour $x = (x_1, x_2, x_3) \in U$ et $h \in \mathbb{R}^3$

$$Df^{-1}(f(x)).h = J^{-1}.h = (BJ)^{-1}B.h = \begin{pmatrix} \frac{1}{(x_2 - x_1)(x_1 - x_3)} & \frac{x_1}{(x_2 - x_1)(x_1 - x_3)} & \frac{x_1^2}{(x_2 - x_1)(x_1 - x_3)} \\ \frac{1}{(x_3 - x_2)(x_2 - x_1)} & \frac{x_2}{(x_3 - x_2)(x_2 - x_1)} & \frac{x_2^2}{(x_3 - x_2)(x_2 - x_1)} \\ \frac{1}{(x_1 - x_3)(x_3 - x_2)} & \frac{x_3}{(x_1 - x_3)(x_3 - x_2)} & \frac{x_3^2}{(x_1 - x_3)(x_3 - x_2)} \end{pmatrix}. \begin{pmatrix} h_1 \\ h_2 \\ h_3 \end{pmatrix}.$$