ΑΝΑΦΟΡΑ ΕΡΓΑΣΙΑΣ 2- Μικροεπεξεργαστές και Περιφερειακά

AEM: 9170

Στη δεύτερη εργασία κληθήκαμε να δημιουργήσουμε μια ενσωματωμένη συσκευή που θα μετρά πόσο γρήγορα μπορεί ενας άνθρωπος να πατήσει ένα διακόπτη ως απάντηση σε ένα LED που είτε ανάβει είτε σβήνει. Έτσι υλοποιήθηκε σε γλώσσα C, κώδικας που μετρά το χρόνο απο τη στιγμή που το LED αναψε/εσβησε –ανάλογα ποία εκδοχή του πειράματος εκτελείται- για 5 πειράματα, υπολογίζει το μέσο όρο και τον αποθηκεύει σε μία θέση μνήμης.

Ανάλυση Κώδικα

Στο αρχείο main.c , αφου εισάγουμε τις απαραίτητες βιβλιοθήκες ,μέσα στην main συνάρτηση αρχικοποιούμε τα LEDs με κλήσης της leds_init() και της leds_set(0,0,0) , σετάρουμε τα debug σήματα και το διακόπτη της πλακέτας ώστε να λειτουργεί με rising edge ,να είναι αρχικά συνδεδεμένος με την pull up αντίσταση της πλακέτας και να καλεί τον interrupt handler button_press_isr (του οποίου η λειτουργία θα εξηγηθει παρακάτω) οταν πατηθει. Έπειτα, ενεργοποιούμε τα Interrupts και θέτουμε κάποιες μεταβλήτές που θα μας βοηθήσουν να υλοποιήσουμε την επιθυμητή λειτουργικότητα, όπως δυό counters cycles και countExps που θα μετρουν ο ένας τον αριθμό των κυκλών που πέρασαν εως ότου ο χρήστης πατήσει το διακοπτη απο τη στιγμη που άναψε/έσβησε το LED και ο άλλος τον αριθμό των πειραμάτων που έχουν εκτελεστεί, αντίστοιχα . Επίσης , δηλώνουμε ένα πίνακα arrayOfResponse πέντε θέσεων όπου θα αποθηκεύονται οι χρόνοι απο τα πέντε πειράματα που εκτελούνται , μια μεταβλητή average που θα κρατά τον μέσο όρο απο αυτά τα πέντε πειράματα και θα τον αποθηκεύει τελικά σε μία θέση μνήμης και μια ακομα μεταβλητη random_delay που θα αποθηκευει τον —τυχαιο- χρόνο που θα μεσολαβεί μεταξύ των εκτελέσεων των πειραμάτων, κάνοντας την προσέγγιση πιο ρεαλιστική.

Μέσα σε μία ατέρμονη while υπάρχει το κυριο μέρος του κώδικα, ώστε αυτός να εκτελέιται ασταμάτητα. Καθώς θέλουμε να εκτελούνται πεντάδες πειραμάτων, αμέσως μετα υπάρχει μια ακόμα while που θα τρέχει εως ότου η μεταβλητη countExps πάρει την τιμή 5, όταν δηλαδή θα έχουν εκτελεστεί 5 πειράματα. Μέσα στη δεύτερη while, αρχικά γίνεται toggle το debug σήμα της main και στη random_delay αποθηκεύεται η καθυστέρηση που έχει μια τυχαία τιμή μεταξυ 2 και 7 δευτερολέπτων. Στη συνέχεια ,θα πρέπει να ελέγχθεί ποίος από τους δύο τύπους πειραμάτων πρέπει να εκτελεστεί, κάτι που γίνεται με τις εντολές #ifdef,#ifndef που ελέγχουν αν έχει γίνει ή οχι define του **TYPE_OF_EXPERIMENT**. Εαν το TYPE_OF_EXPERIMENT έχει οριστεί ("on") τότε θα εκτελεστεί το πρώτο πείραμα όπου ο χρήστης πρέπει να αντιδράσει όταν το LED ανάψει, αλλίως το δεύτερο. Με τη χρήση των εντολών #ifdef,#ifndef επιτυγχάνουμε ο compiler να παρακάμψει το αντίστοιχο block εντολών που βρίσκεται μεταξύ των #ifdef - #endif και #ifndef - #endif εάν η αντίστοιχη συνθήκη(ο ορισμός ή ο μη ορισμός του TYPE_OF_EXPERIMENT) δεν ικανοποιείται. Εαν το TYPE_OF_EXPERIMENT έχει οριστέι(#ifdef - #endif) τότε καλείται η delay_ms() με όρισμα τη random_delay που μπλοκάρει την εκτέλεση του κώδικα για random delay ms, για να υπάρχει μια τυχαιότητα οπώς αναφέρθηκε και αμέσως μετά καλείται η leds_set(1,1,1) που ανάβει το LED. Εαν όμως το TYPE_OF_EXPERIMENT δεν έχει οριστεί, τότε μετά καλείται η leds set(1,1,1) που ανάβει το LED, έπειτα η delay ms() με όρισμα τη random delay και μετά η η leds set(0,0,0) ώστε να σβήσει το LED. Απο τη στιγμή που ανάψει/σβήσει το LED μέχρις ότου ο χρήστης πατήσει τον διακόπτη που θα σημάνει το σβήσιμο/άναμμα του LED μεσολαβεί κάποιος χρόνος η μέτρηση του οποίου γίνεται με χρήση μιας *while* που ελέγχει μια μεταβλητή που ονομάζεται *stop* και αλλάζει τιμή μόνο μέσω του *interrupt handler* που καλείται με το πάτημα του κουμπιού. Η μεταβλητή stop έχει οριστεί ως volatile έξω απο τη main ,ώστε να αποφευχθούν οι βελτιστοποιήσεις του compiler και να αναγκαστεί να διαβάζει κάθε φορα τη τιμή της μεταβλητής απο τη μνήμη. Μεσα στη *while* αυξάνουμε τη μεταβήτη *cycles* σε κάθε επανάληψη ενώ καλόυμε και την *delay_cycles*(1500) που μπλοκάρει την εκτέλεση του προγράμματος για 1500 κυκλους σε κάθε επανάληψη, κάνοντας έτσι την cycles να μετράει ποσες φορές πέρασαν 1500 κύκλοι.Με αυτον τον τρόπο μετράμε τους κύκλους με περισσότερη ακρίβεια, ενω ακόμα και στην περίπτωση που το κουμπί πατηθεί αμέσως πρίν την κλήση της delay, η απόκλιση σε χρόνο θα είναι μικρή δεδομένου οτι το ρολόι του επεξεργαστή είναι στα 16MHz(μεταβλητή SystemCoreClock). Έτσι, όταν το κουμπί πατηθεί καλείται ο interrupt handler, μεσα στον οποίο πρώτα τίθεται 1 το debug σήμα του isr, ελέγχεται αν το σωστο pin του source είναι ενεργοποιημένο,που σημαίνει οτι όντως πατήθηκε το κουμπί, αλλάζει την τιμή της stop απο 0 σε 1 και θέτει το debug σήμα στο 0. Τοτε η while σταματάει και αμέσως μετά καλείται είτε η leds_set(0,0,0) –το led σβήνει είτε η leds set(1,1,1)-το led ανάβει-, ανάλογα τον τύπο του πειράματος (που ελέγχεται ξανα με #ifdef, #ifndef). Η μεταβλητή cycles αποθηκευεται στον πίνακα arrayOfResponse και έπειτα μηδενίζεται για να μετρήσει τους κύκλους του επόμενου πειράματος ,η μεταβλητή stop τίθεται ξανα 0 και η countExps αυξάνεται κατα ένα.

Μετα την εκτέλεση των πέντε πειραμάτων ,ελέγχουμε ξανά αν έχει οριστεί *TYPE_OF_EXPERIMENT* ώστε σε περίπτωση που εκτελόυνταν το δευτερο πείραμα ,το *led* να σβήσει. Παρακάτω με μια *while* υπολογίζουμε τον μέσο χρόνο που μας

ενδιαφέρει, πολλαπλασιάζοντας κάθε τιμη του πίνακα με το 1500 (για να βρούμε τον πραγματικό αριθμό των κύκλων) και με την περίοδο του επεξεργαστή (0.0000625-για να βρουμε τον πραγματικο χρόνο σε ms) ,αθροίζοντας όλα τα στοιχεια και διαιρώντας με το πέντε. Ο μέσος όρος των χρόνων αντίδρασης(σε ms)που προκύπτει αποθηκεύεται σε μία θέση μνήμης που επιλέχθηκε ,με τη βοήθεια μιας συνάρτησης σε assembly που παίρνει σαν όρισμα την τιμή του μέσου όρου και την κανει store στην επιλεγμένη διεύθυνση. Τέλος, η countExps τίθεται στο 0(ώστε να είναι έτοιμη να μετρήσει την επόμενη πεντάδα πειραμάτων) ,οπως και ο μετρητης *i* και η μεταβλητη average ,ενώ για να είναι αντιληπτό ,οτι η πεντάδα πειραμάτων έχει τελειώσει, καλούμε την delay_ms(15000) που θα κρατήσει το led σβηστό προτού ξεκινήσει η επόμενη.

Testing

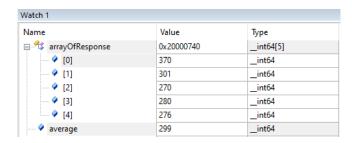
Για να διαπιστωθεί η σωστή λειτουργία της εφαρμογής χρησιμοποιήθηκε το **watch window** του *keil* σε συνδιασμό με κάποια **break points** σε διάφορα σημεία του κώδικα για να ελεγχθεί οτι κάποιες καίριες μεταβλητές παίρνουν σωστές τιμές . Κάποιες απο αυτές που ελέχθηκαν ήταν : η *random_delay* ωστε να έχουμε διαφορετική καθυστέρηση μεταξύ δύο πειραμάτων ,ο πίνακας *arrayOfResponse* με τους χρόνους αντίδρασης ώστε να σιγουρευτώ οτι οι χρόνοι ανταποκρίνονται στην πραγματικότητα καθώς επίσης και η διεύθυνση μνήμης για να διαπιστωθεί ότι γίνεται σωστά το store σε αυτή, σε κάθε πεντάδα πειραμάτων.

Μετρήσεις

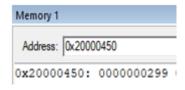
Στον παρακάτω πίνακας φαίνονται οι τιμές των χρόνων αντίδρασης του χρήστη για 4 διαφορετικές πεντάδες πειραμάτων πρώτου τύπου(όπου ο χρήστης καλείται να πατήσει το διακόπτη όταν το LED ανάψει).

	1 ^η αντίδραση	2 ^η αντίδραση	3 ^η αντίδραση	4 ^η αντίδραση	5 ^η αντίδραση	Μέση τιμή
1 ^{ος} Γύρος	370ms	301ms	270ms	280ms	276ms	299ms
2 ^{ος} Γύρος	329ms	490ms	313ms	312ms	296ms	348ms
3 ^{ος} Γύρος	364ms	306ms	292ms	245ms	300ms	301ms
4 ^{ος} Γύρος	316ms	327ms	286ms	270ms	288ms	297ms

Οι τιμές αυτές ελήφθησαν με χρήση του watch window του keil και ενός break point αμέσως μετά τον υπολογισμό και της μέσης τιμής. Στην εικόνα 1 φαίνεται, ο πίνακας arrayOfResponse στον οποίο τοποθετήθηκαν οι χρόνοι(σε ms) των αντιδράσεων του πρώτου γύρου πειραμάτων καθώς και η τιμή του average που προκύπτει ενώ στην εικόνα 2 βλέπουμε την τιμή του μέσου όρου να έχει αποθηκευτεί στην διεύθυνση 0x20000450.



Εικόνα 1: Watch Window του Keil



Εικόνα2: Memory Window