# 어셈블리프로그래밍설계 및 실습 보고서

실험제목: Second Operand & Multiplication, Floating-Point

실험일자: 2023년 10월 17일 (화)

제출일자: 2023년 10월 28일 (토)

(

학 과: 컴퓨터공학과

담당교수: 이준환 교수님

실습분반: 화 6,7 목 5

학 번: 2022202065

성 명: 박나림

# 1. 제목 및 목적 (3%)

## A. 제목

Second Operand & Multiplication

## B. 목적

Multiplication operation과 Second operation의 차이점을 이해하고 코드의 성능 차이를 비교해보도록 한다. Floating point number를 공부하고 이에 대한 adder를 구현한다. 이 과정에서 shift를 사용할 때 종류에 따라 left, right를 다르게 하는 걸 이해할 수 있도록 한다.

# 2. 설계 (Design) (50%)

## A. Pseudo code

Problem 1)

AREA ARMex, CODE, READONLY

**ENTRY** 

start

MOV r0, #1 ;start, 1! MOV r0, r0, LSL #1 ;2!

MOV r0, r0, LSL #1 ;2x2

ADD r0, r0, #2 ;3!

MOV r0, r0, LSL #2; 2x3x4 = 4!

MOV r0, r0, LSL #2 ;2x3x4x4

ADD r0, r0, #24 ;5!

MOV r0, r0, LSL #2 ;2x3x4x5x4

ADD r0, r0, #240 ;6!

MOV r1, r0 ;r1=720

MOV r0, r0, LSL #2 ;2x3x4x5x6x4

MOV r2, r1, LSL #1 ;r2=720x2

ADD r2, r2, r1 ;r2=720x3

ADD r0, r0, r2 ;r0=7!

MOV r0, r0, LSL #3;8!

MOV r1, r0 ;r1=8!

```
MOV r0, r0, LSL #3 ;8!x8
```

ADD r0, r0, r1;9!

MOV r1, r0 ;r1=9!

MOV r1, r1, LSL #1 ;9!x2

MOV r0, r0, LSL #3 ;9!x8

ADD r0, r0, r1;10!

LDR r8, TEMPADDR1

STR r0, [r8]

#### TEMPADDR1 & &40000

MOV pc, Ir

END

## Problem 2)

AREA ARMex, CODE, READONLY

**ENTRY** 

start

MOV r0, #2 ;2!

MOV r1, #0 ;sum

MOV r2, #3

MUL r1, r0, r2 ;3!

MOV r0, r1 ;r0=sum

MOV r2, #4

MUL r0, r1, r2;4!

MOV r2, #5

MUL r1, r0, r2 ;r1=sum=5!

MOV r2, #6

MUL r0, r1, r2 ;r0=sum=6!

MOV r2, #7

MUL r1, r0, r2 ;r1=sum=7!

MOV r2, #8

MUL r0, r1, r2 ;r0=sum=8!

```
MOV r2, #9
         MUL r1, r0, r2 ;r1=sum=9!
         MOV r2, #10
         MUL r0, r1, r2 ;r0=sum=10!
         LDR r8, TEMPADDR1
         STR r0, [r8]
TEMPADDR1 & &40000
         MOV pc, Ir
         END
Problem 3-1)
         AREA ARMex, CODE, READONLY
          ENTRY
         MOV r0, #0 ;sum(17x3)
         MOV r1, #17
         MOV r2, #3
         MUL r0, r1, r2;17x3
         LDR r8, TEMPADDR1
         STR r0, [r8]
TEMPADDR1 & &40000
         MOV pc, Ir
         END
Problem 3-2)
         AREA ARMex, CODE, READONLY
          ENTRY
         MOV r0, #0 ;sum(3x17)
         MOV r1, #3
         MOV r2, #17
```

MUL r0, r1, r2;3x17

start

start

```
LDR r8, TEMPADDR1
```

#### TEMPADDR1 & &40000

MOV pc, Ir

STR r0, [r8]

END

## Problem 4-Floating-Point Addition

AREA ARMex, CODE, READONLY

**ENTRY** 

start

LDR r1, Val\_m1

LDR r2, Val\_m2

;Val1 Sign bit

LDR r3, [r1]

LSR r3, r3, #31

; Val1 Exponent bits

LDR r4, [r1]

LSR r4, r4, #23

AND r4, r4, #0xFF ;8bit

; Val1 Fraction Bits

LDR r5, [r1]

LSL r5, r5, #9

LSR r5, r5, #25

ADD r5, r5, #0x80

; Val2 Sign bit

LDR r6, [r2]

LSR r6, r6, #31

;val\_2 Exponent bits

LDR r7, [r2]

LSR r7, r7, #23

AND r7, r7, #0xFF;8bit

; Val2 Fraction Bits

LDR r8, [r2]

LSL r8, r8, #9

```
LSR r8, r8, #25
```

ADD r8, r8, #0x80

;Compare Exponent

CMP r4, r7

BLT ManSub1 ;r4 < r7

BGT ManSub2 ;r7 < r4

MOVEQ r9, #0; r4 = r7

#### ManSub1

SUB r9, r7, r4

LSR r5, r5, r9

B Normalize

#### ManSub2

SUB r9, r4, r7

LSR r8, r5, r9

B Normalize

#### Normalize

LSL r1, r1, #31 ;Sign

ADD r9, r9, #127 ;Exponent

LSL r9, r9, #23

ADD r10, r5, r8 ;mantissa addition

LSL r10, r10, #15

ADD r11, r9, r10

LDR r12, TEMPADDR1

STR r11, [r12]

B EndPro

Val\_m1 DCD Val1

Val1 DCI 0x3FC00000

Val\_m2 DCD Val2

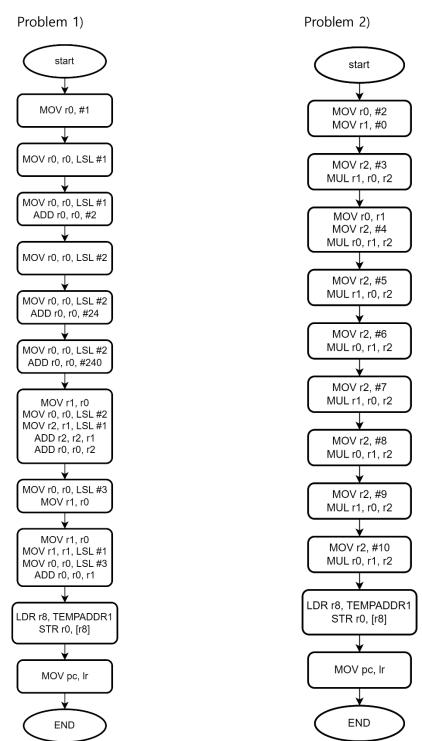
Val2 DCI 0x40500000

TEMPADDR1 & &40000

EndPro ;End program

END

# B. Flow chart 작성



start

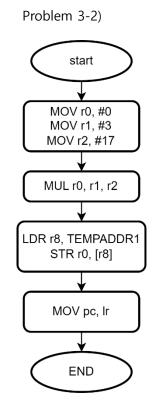
MOV r0, #0
MOV r1, #17
MOV r2, #3

MUL r0, r1, r2

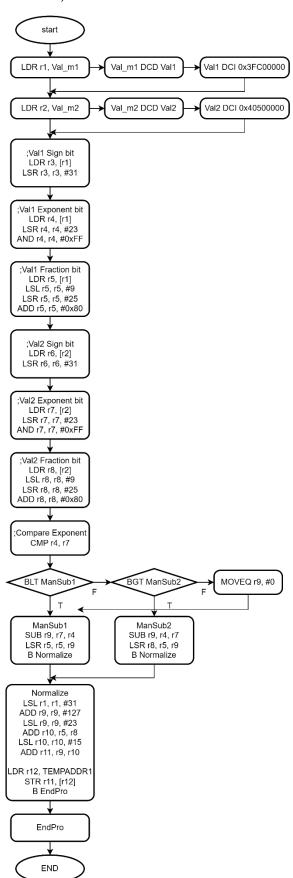
LDR r8, TEMPADDR1
STR r0, [r8]

MOV pc, Ir

END



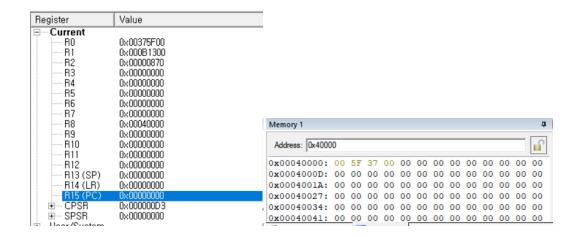
## Problem 4)



## C. Result

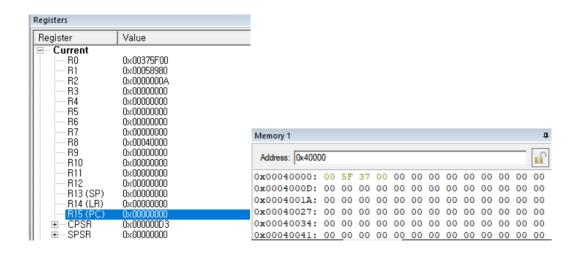
#### Problem 1)

Second operand만을 사용하여 1!~10!의 값을 계산한 결과이다. R1과 R2 register를 번갈아 사용하여 총 합을 계산한 뒤 나온 결과인 375F00을 R0에 저장하고 이를 메모리에 저장하였다.



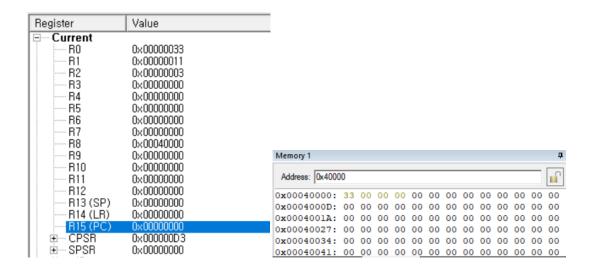
#### Problem 2)

같은 문제를 이번엔 Multiplication operation으로 수정하여 코드를 작성하였다. 마찬가지로 R1과 R2 register를 번갈아 사용하여 총 합을 계산한 뒤 나온 결과인 375F00을 R0에 저장하고 이를 메모리에 저장하였다.



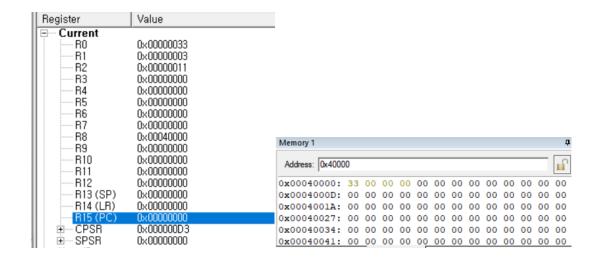
#### Problem 3-1)

R1에 17, R2에 3을 저장한 뒤 곱한 값을 R0에 넣고 메모리에 저장한 모습이다.



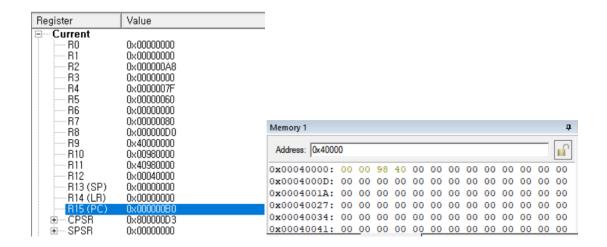
#### Problem 3-2)

반대 순서로 계산하기 위해 R1에 3, R2에 17을 저장한 뒤 곱한 값을 R0에 넣고 메모리에 저장한 모습이다.



#### Problem 4-Floating-Point Addition)

임의의 정수 값을 DCI로 메모리에 저장한 뒤, 해당 값을 각각 r1, r2에 load하였다. 이후 r3, r4, r5는 첫번째 값의 sign, exponent, fraction bit을 추출한 값을 저장하였고 두번째 값의 추출 값들은 r6, r7, r8에 저장하여 연산하였다. 지수를 비교하여 그 차이를 r9에 저장한 뒤 r9값 만큼 r5(또는 r8)의 값을 LSR시킨 값으로 나머지 bit들도 전부 Normalize를한 값이 register에 저장된 모습이다. 최종 덧셈 결과는 r11에 저장되며, 이 값은 메모리에 저장된다.

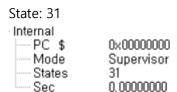


#### D. Performance

#### Problem 1)

Code size: 104

Program Size: Code=104 ".\Objects\test3.axf" -Build Time Elapsed: 00



## Problem 2)

Code size: 92

Program Size: Code=92 ".\Objects\test3.axf" Build Time Elapsed:

```
State: 36
Internal
   PC $
               0x00000000
   Mode
               Supervisor
               36
   States
               0,00000000
   Sec
Problem 3-1)
Code size: 32
Program Size: Code=32
 ".\Objects\test3.axf"
Build Time Elapsed: (
State: 14
Internal
   PC $
              0 \times 000000000
   Mode
              Supervisor
   States
              14
   Sec
              0,00000000
Problem 3-2)
Code size: 32
Program Size: Code=32
".\Objects\test3.axf"
Build Time Elapsed:
State: 14
Internal
   PC $
              0x00000000
   Mode
              Supervisor
   States
              14
              0,00000000
   Sec
Problem 4-Floating-Point Addition
Code size: 176
Program Size: Code=176
".\Objects\test3.axf"
Build Time Elapsed: 0
State: 60
Internal
    PC $
                0x000000B0
    Mode
                Supervisor
                60
    States
                0,00000000
    Sec
```

## 3. 고찰 및 결론

## A. 고찰 (35%)

Problem3에서는 operand 순서에 따라 성능의 차이를 조사하는 것이었는데, 각각 코드를 작성해도 code size나 state수는 동일하게 나왔다. 이에 Multiplication operation뿐만 아니라 second operand방법도 다 시도해봤으나 전부 동일한 code size와 state수가 나왔다. 이론을 공부해보면 -1같이 전부 1로 채워진 부분에서는 cycle 차이가 발생하였는데, 이렇게 정수로만 곱셈할 때도 차이가 나는지에 대한 것은 더 공부해봐야 될 것 같다.

Problem4에서 Floating point를 만드는 과정 중 Mantissa형태 앞에 1을 붙인다는 것이 처음에는 어떻게 구현해야 할 지 잘 몰랐었다. ARM에서 register에 값을 저장할 때 소수점을 저장할 수는 없으므로, 어떤 식으로 표현해야 될지 고민하다, bit칸을 shift하여 임의적으로 소수점 칸을 정하는 방법을 생각하게 되었다. 그래서 shift한 다음 생긴 공간에 1을붙여서 연산을 진행하였더니 최종 덧셈 값이 정상적으로 나올 수 있었다.

## B. 결론 (10%)

단순히 곱셈을 진행할 때 MUL말고도 Second operand를 통해서도 계산할 수 있다는 점을 공부할 수 있었다. 이러한 형태를 응용하여 나눗셈도 오른쪽으로 shift하는 과정을 통해 계산할 수 있을 것 같다는 생각이 들었다.

Floating point adder를 구현하면서 어떤 부분에서 left, right로 shift하는지 자세히 깨달을 수 있었다. 단순히 값을 추출할 때도 서로 섞어서 shift해야 됐으며 Normalize 과정을 진행할 때에도 지수의 차이에 따라 작은 값을 큰 값에 맞추어서 shift해야 됐었다. 또한 최종적으로 값들을 다 바꿀 때도 처음 추출할 때처럼 섞어가며 shift해야 정상적인 값이 나올 수 있었으므로, 상황에 따라 적절한 연산을 사용해야 된다는 점을 자세히 공부할 수있었다.

## 4. 참고문헌 (2%)

이준환 / 어셈블리프로그램설계및실습 강의자료 / 광운대학교(컴퓨터공학과) / 2023