

ASerial Ver1.0.0 規格仕様書

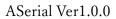


バージョン規定

"Semantic Versioning 2.0.0"(<u>semver</u>)に準拠

改版履歴 (Revisions)

Ver	更新日	内容		
1.00	2024/11/25	・新規作成		
1.01	2025/07/07	・ デバイス情報の ASerial バージョンの表現方法の変更		
		(ASerial バージョンを 100 倍した数値に変更)		
		・ 用語に単位"データ"についての説明を追加		
		・ 企画書の目次の作成とインデントの整理		
1.02	2025/07/13	・ デバイス情報リクエストが来た場合はたとえデバイス ID が違っても		
		デバイス情報を返答する仕様に変更		
		・ リセットコマンド(0x00)、デバイス情報リクエストコマンド(0x01)は		
		デバイス ID とターゲットデバイス ID の照合が取れなくても実行す		
		ることを明記		
1.0.0	2025/07/18	・ ブロックフロー図の誤表記の修正		
		・ 返答時間を 200ms から 50ms に変更		
		・ 自動探査接続のフローチャートを追加		
		・ バージョン表記を"Semantic Versioning 2.0.0"に準拠へ変更		
		・ バージョン表記変更に伴い ASerial のバージョンと規格書のバージョ		
		ンを統合し、1.0.0 に変更		
		· ASerial のバージョン表記方法変更により、デバイス情報リクエスト		
		のデバイス情報の ASerial のバージョン領域を拡張領域に変更		





月次

	バージョン規定	1
	改版履歴 (Revisions)	1
目	次	2
1	仕様書について	4
2	用語	5
	· ASerial	5
	・ コントローラ(Controller)	5
	・ デバイス(Device)	5
	・ データ(単位)	5
	・ デバイス ID	6
	・ デバイス Ver	6
	・ ターゲットデバイス ID	6
3	通信仕様	7
	3-1 通信プロトコル	7
	3-2 通信設定	7
4	通信規定	8
	4 - 1 データの定義とデータの送信方法	8
	4-2 パケット毎のデータ数の上限の定義	8
	4-3 スタートフラグ	8
	4-4 デバイス ID とデバイス Ver の扱いについて	8
	4-5 デバイスによるターゲットデバイス ID の確認	9
	4-6 コントローラによるデバイス ID とデバイス Ver の確認	9
	4-7 デバイス情報リクエスト	9
	4-8 デバイス情報の拡張データ	9
	4-9 予約コマンドの定義	. 10
	4-10 規格拡張用コマンド領域	.10
	4-11 ユーザー定義コマンド領域	.10





	4-12 アドバンスドコマンド領域	10
	4-13 通信の原則	10
	4-14 チェックデータ	10
	4-15 チェックデータの加算方法	10
	4-16 デバイスの応答速度	10
5	データパケット	11
	5-1 コントローラ(Controller) -> デバイス(Device)	11
	5-2 デバイス(Device) -> コントローラ(Controller)	12
6	フロー図解	13
	6-1 デバイス情報照合フロー	13
	6-2 通信フロー(情報照合後)	14
	6-3 デバイスパケット受信フロー例	15
	6-4 コントローラパケット受信フロー例	16
	6-5 デバイス自動探査フロー例	17
7	配線規定	19



1仕様書について

この仕様書は NextAmusement (以下 NextAmu)がアミューズメント機器開発時に機器内シリアル 通信の容易性、確実性と汎用性を持たせるために規格した"ASerial"の規格仕様をまとめたものである。

この規格は AM 機器などクローズド環境での運用を想定しています。



2用語

· ASerial

NextAmu がアミューズメント機器開発時に機器内シリアル通信の容易性、確実性と汎用性を持たせるために規格したシリアル通信規格。

· コントローラ(Controller)

通信する機器の関係性において、指示を出す機器のこと。 つまりはコマンドを送信する機器のことを指す。

· デバイス(Device)

通信する機器の関係性において、指示を受けて動作をする機器のこと。 つまりはコマンドを受信する機器のことを指す。

(例)

ゲームプログラムが動作している PC とモータなどを制御するマイコンボード(以下マイコン)があった場合、PC のゲーム内容に連動してモータを動かす場合は一般的には PC からマイコンボードにコマンドを送信してマイコンがモータを制御します。

この関係の時、PC が"コントローラ(Controller)"、マイコンが"デバイス(Device)"になります。

・ データ(単位)

データは ASerial の処理のサイズ単位のことです。1 データは 1Byte に相当します。

ASerial は基本的に1データずつ処理を行います。

(データの送受信はパケット単位)

次ページへ



・ デバイス ID

デバイス(Device)に割り当てる固有の ID。

全く同じデバイスの場合は同じ ID を使えます。

ID は 1~255 (0 はデフォルト値なので禁止)の範囲の数値で設定します。

・ デバイス Ver

デバイス(Device)のバージョンを管理するための数値。 デバイスバージョンはバージョンの違いによって互換性を持つ必要はありません 1~255(0 はデフォルト値なので禁止)の範囲で設定します。

· ターゲットデバイス ID

コントローラが通信をしたいデバイスのデバイス ID です。

コントローラはターゲットデバイス ID を元にデバイスを探査します。

ターゲットデバイス ID とデバイスが持つデバイス ID が照合することで通信をすることができます。



3通信仕様

3-1通信プロトコル

UART

3-2通信設定

ボーレート	115200 bps *1
データビット	8bit
パリティ	無し
ストップビット	1bit
フロー制御	無し

*1 基本的には変更はなしですが特別な事情があり、変更しなくてはいけなくなったときはどこか (ソースコードのコメントや別ドキュメント)に明記したうえで変更が可能です。



4通信規定

4-1 データの定義とデータの送信方法

1データのサイズは符号なし整数型 8bit(1Byte)です。

数値は、 $0x00 \sim 0xFF$ です。

例えば 16bit 分のデータを送りたいときは上位バイトと下位バイトに分けて送る必要があります。 つまりは 2 データ分を使って送るということです。

4-2パケット毎のデータ数の上限の定義

データ数の上限は32データ分(256bit)です。

4-3 スタートフラグ

パケットの先頭にはスタートフラグ値 0xD0 を付けてください。

もし値として $0xD0(208_{DEC})$ を利用するときは加算フラグ値 $0xAD(173_{DEC})$ を利用してください。 直前に加算フラグがあった場合は次の値は+1します。

<u>加算フラグ値はチェックデータにもデータ数にも含みません。</u>加算以外では無視します。 例:

データとして 0xD0 <0xAD><0xCF>=0xCF+1=0xD0

データとして 0xAD <0xAC> = 0xAC + 1 = 0xAD

*各フラグ値が連続することは禁止です。 <0xD0><0xD0> <0xAD><0xAD>

4-4 デバイス ID とデバイス Ver の扱いについて

通信を行う際、デバイス側はデバイス ID の照合とチェックデータが正しく受信できていることを確認してからデータの処理を行ってください。

チェックデータの確認はコントローラ側でも行ってください。

(デバイス ID が違う場合は問題ですが、デバイス Ver に関しては互換性が保てる範囲であれば相違があっても問題はありません。)

例: PC 側での開発時の想定デバイス Ver が"3"だとして実際通信した際にデバイス Ver が"4"だったとします。しかしデバイス Ver が"4"だったとしても"3"と同様のコマンドが使えて、結果も同じであれば Ver"4"は Ver"3"に対して互換性があると言えます。

"5"以上は互換性があることを記載してないので互換性は無いものとなります



4-5 デバイスによるターゲットデバイス ID の確認

デバイスは受信したパケットのターゲットデバイス ID が自身のデバイス ID と違う時、<u>そのパケ</u>ットは無視します。(リセットコマンド、デバイス情報リクエスコマンドのときは例外)

4-6 コントローラによるデバイス ID とデバイス Ver の確認

コントローラはデバイス ID とデバイス Ver の照合が取れた場合のみ接続を確立してください。 つまりは、コントローラ側のターゲットデバイス ID とデバイスのデバイス ID が同一かつ、デバイス Ver が対応バージョン内であれば通信を行うことができます。

4-7 デバイス情報リクエスト

コントローラはデバイスに対して<u>デバイス情報リクエスト</u>を送信してデバイス情報を取得してください。

デバイス情報は[デバイス ID、デバイス Ver、拡張データ]の3つの情報です。

4-8デバイス情報の拡張データ

ユーザーが自由に使えるデータ領域です。

例えば、両手ずつのデバイスで左手用と右手用を判別するデータを入れたりすることができます。

データサイズは2データ固定。ただし、必ずしも2データ分として扱う必要はありません。 1 データずつとして扱うこともできます。

必ずデバイス情報のサイズが計4データ分になれば問題ありません。

デバイス ID	デバイス Ver	拡張領域
0x01~0xFF	0x01~0xFF	0x0000~0xFFFF
1 データ分	1 データ分	2 データ分

計4データ分



4-9 予約コマンドの定義

コマンドの"0"と"1"は予約済みコマンドなので使うことは禁止です。

(ライブラリを作る際は必ずこの2つは実装してください)

*このコマンドは ID の照合を無視し、実行されます。

0x00 : デバイスの初期化(リセット)

0x01 : デバイス情報リクエスト

4-10規格拡張用コマンド領域

0x02~0x1F は拡張用領域なので利用禁止です。

4-11ユーザー定義コマンド領域

ユーザー定義コマンドは 0x20~0x7F の数値が使えます。

4-12アドバンスドコマンド領域

0x80~0xFF はアドバンスド領域です。高度な制御に使うので一般に利用禁止です。

予約済み	拡張領域	ユーザー定義領域	アドバンスド領域
(0x00~0x01)	(0x02~0x1F)	(0x20~0x7E)	(0x80~0xFF)

4-13通信の原則

デバイスから自発的な通信はないものとします。必ずコントローラからの<u>コマンドに応答する形</u>での通信とします。(応答型通信)

4-14チェックデータ

通信文の終端には必ずチェックデータ(読み取りデータの加算値)をつけてください。

上位バイト、下位バイトの順番で送信してください。

例: 0xAF5E ならば<AF><5E>の順番です。

4-15チェックデータの加算方法

もし、値で2データ(2Byte)以上のデータを上位下位に分けて送信した場合でも加算は1データずつ加算してください。

4-16デバイスの応答速度

デバイスからの返答はコントローラ送信完了から 50ms 以内に返してください。



5データパケット

5-1コントローラ(Controller) -> デバイス(Device)

5-1-1フォーマット最大サイズ

8bit(スタートフラグ)+8bit(ターゲットデバイス ID)+8bit(送信データ数値)+8bit(コマンド)+(8bit(データ)+8bit(加算フラグ値))*32(最大データ数)+16bit(チェックデータ) = 560bit(70Byte)

5-1-2データパケットフォーマット

スタートフラグ	ターゲットデバイス ID	送信データ数	コマンド	データ	チェックデータ
OxDO (8bit)	(8bit)	(8bit)	(8bit)	(0~256bit (0~32Byte))	(16bit)

スタートフラグ、デバイス ID、送信データ数、コマンド、データ 1 、データ 2・・・、チェック データ(読み取りデータの加算値)

(例)*読みやすいように1バイトごとに<>で区切っています(0埋め)

<D0><0E><0A><1F><12><A7><FF><00><00><BF><AE><FD><6D><00><04><8F> 先頭から

D0 : スタートフラグ

0E : ターゲットデバイス $ID(14_{DEC})$

0A : 送信データ数(10_{DEC})

1F : コマンド(31_{DEC})

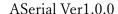
12~00 : データ

048F : チェックデータ (1176_{DEC})

*データを含まないことも可能です(固定の処理を行う場合やデバイス情報リクエストなどの時です)

スタートフラグ	ターゲットデバイス ID	送信データ数	コマンド	チェックデータ
OxDO (8bit)	(8bit)	(8bit)	(8bit)	(16bit)

この時、送信データ数は0、チェックデータも0になります



更新日 7/22/2025



5 - 2 デバイス(Device) -> コントローラ(Controller)

5-2-1フォーマット最大サイズ

8bit(スタートフラグ)+8bit(送信データ数値)+(8bit(データ)+8bit(加算フラグ値))*32(最大データ数)+16bit(チェックデータ)

= 544bit(68Byte)

5-2-2データパケットフォーマット

スタートフラグ	送信データ数	データ	チェックデータ
OxDO (8bit)	(8bit)	(0∼256bit (0∼32Byte))	(16bit)

スタートフラグ、送信データ数、データ 1、データ 2・・・、チェックデータ(読み取りデータの加算値)

(例) *読みやすいように 1 バイトごとに<>で区切っています(0 埋め) <D0><0A> <12><A7><FF><00><00><BF><0A><E0><B3><00><04><14> 先頭から

D0 : スタートフラグ値

A : 送信データ数(10_{DEC})

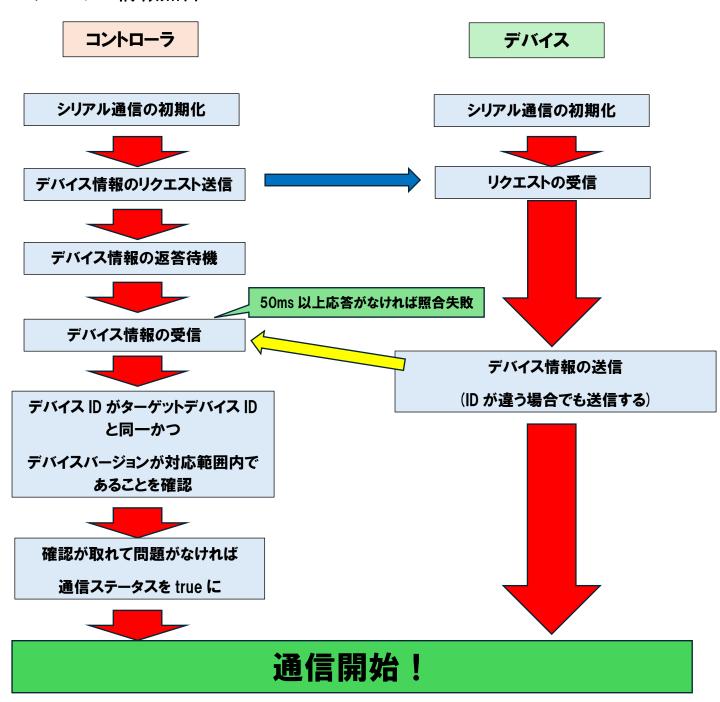
12~0 : データ

0414 : チェックデータ (1044_{DEC})



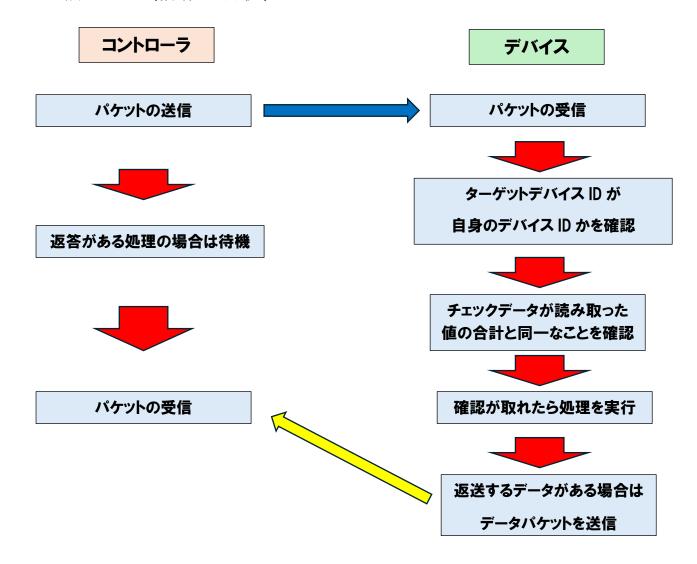
6フロー図解

6-1デバイス情報照合フロー

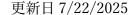




6-2通信フロー(情報照合後)

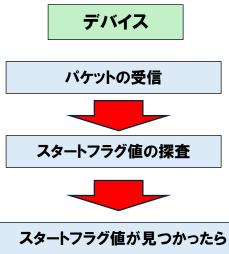




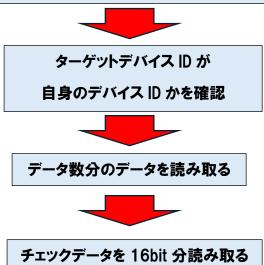




6-3 デバイスパケット受信フロー例



大ダートノラク値かえ つかったら 先頭からターゲットデバイス ID とデータ数とコマンドを読み取り (各 8bit)





チェックデータと読み取ったデータの合計が同じかを確認



確認が取れたら処理を実行





6-4コントローラパケット受信フロー例

コントローラ

パケットの受信



スタートフラグ値の探査



スタートフラグ値が見つかったら

先頭からデータ数 (8bit) を読み取り



データ数分のデータを読み取る



チェックデータを 16bit 分読み取る



チェックデータと読み取ったデータの合計が同じかを確認



確認が取れたら処理を実行



6-5 デバイス自動探査フロー例

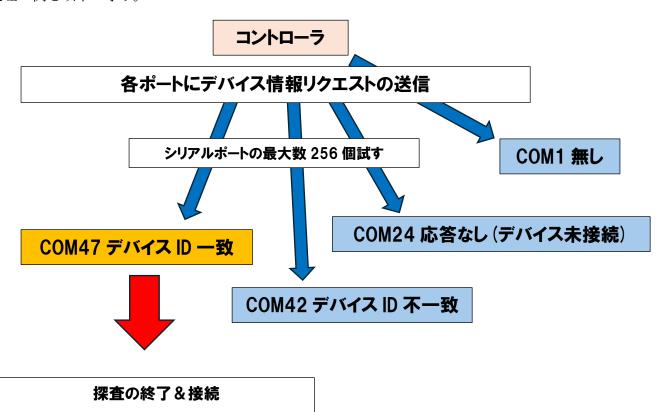
シリアル通信をする際に困ることとしてデバイスを接続する USB ポートが違っていたりデバイス に搭載されているシリアル変換 IC のドライバなどの関係で COM ポート番号が前回接続時と異なるものが割り当てられてしまう。

すると、COM ポート番号をデバイスマネージャー等を使い、調べる必要がありとても扱いづらい。

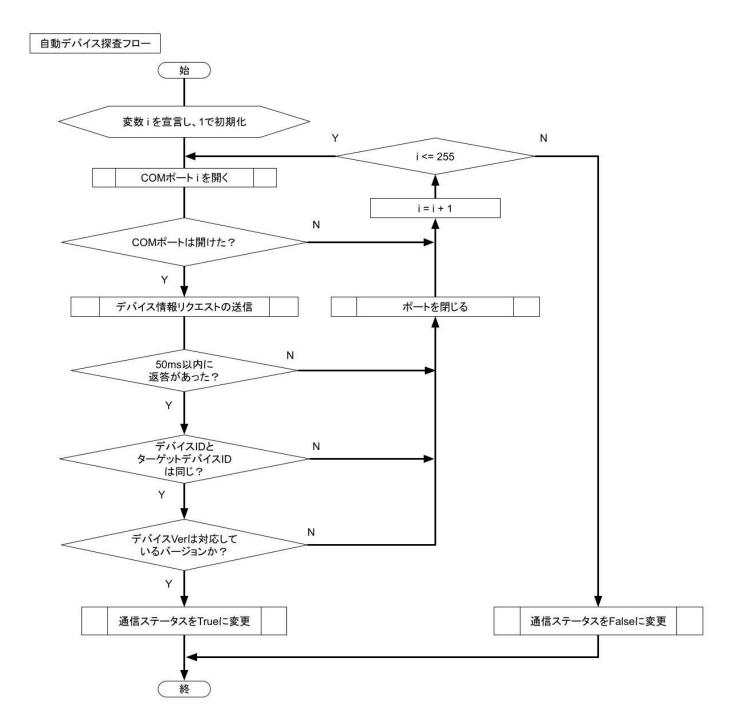
そこで ASerial ではデバイスが持つデバイス ID を利用してデバイスの自動探査処理を行うことができる。

処理の例を以下に示す。

(COM ポート番号は 47)









7配線規定

● コントローラ側を基準にします

● 線色は

TXD:青

RXD: 黄色

GND:黒

