курс «Прикладные задачи анализа данных» Функции ошибки / функционалы качества Часть 1: Задачи регрессии Александр Дьяконов 02 октября 2020 года

План на несколько лекций

задача регрессии

задача бинарной классификации

- чёткая классификация
- скоринговые функции

задача классификации с несколькими классами

задачи ранжирования

задачи кластеризации

Задача – ДНК

Дано
Найти **Критерий**

Построить алгоритм легко! Чтобы улучшить... надо уметь оценивать.

Метрики

- функции ошибки
- функционалы качества

Функции ошибки / функционалы качества

Пожалуй, самое главное при решении задачи... иногда важнее данных!

а что такое решение!

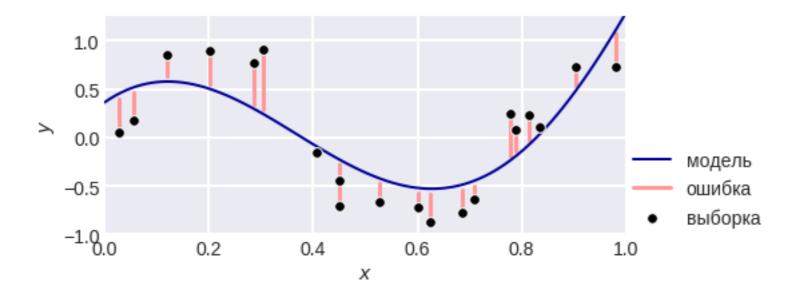
В анализе данных:

- формализация ответа (формат)
- как ответ оценивается (критерий качества)

Случай из практики: задача про траектории зрачка

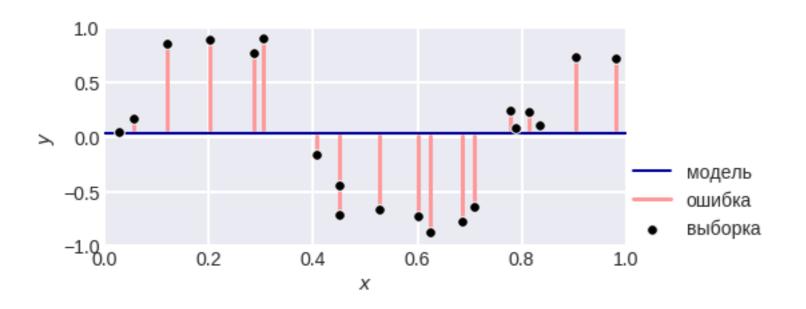
(задача с 3 классами, а не с двумя)

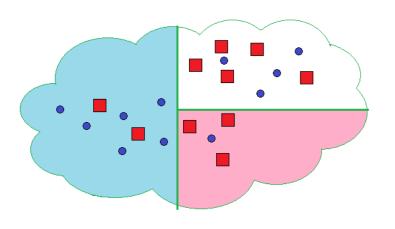
Задача регрессии



Задача регрессии

Будем дальше пытаться всё решать в классе констант

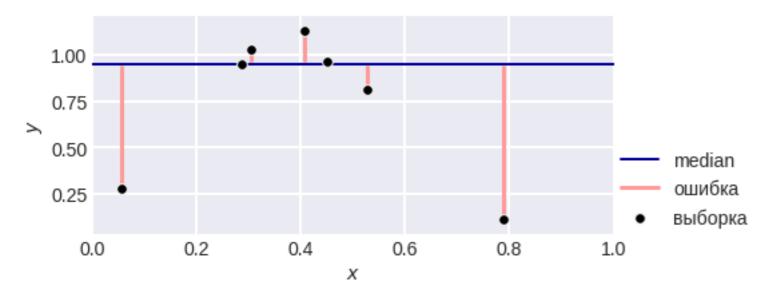




1. Простейшее решение

2. Примерно это и происходит в листьях решающих деревьев 3. Раскрывает природу функционалов

Средний модуль отклонения – Mean Absolute Error (MAE), Mean Absolute Deviation (MAD)



MAE =
$$\frac{1}{m} \sum_{i=1}^{m} |a_i - y_i|$$

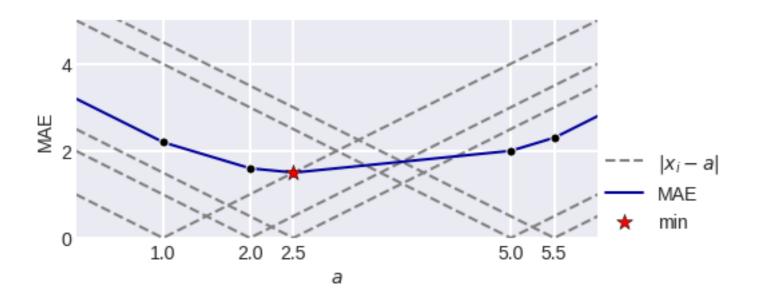
Напоминание:

$$\frac{1}{m} \sum_{i=1}^{m} |a - y_i| \to \min$$

$$a = \text{median}(\{y_i\}_{i=1}^m)$$

Это открывает смысл решений!

Средний модуль отклонения



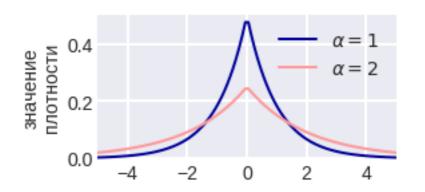
Средний модуль отклонения

Способы использования тайных знаний:

- медиана, вместо усреднения, в ансамбле
- округление ответа (если целевой вектор целочисленный)

Откуда берётся МАЕ

$$y = a_{_{\! \! w}}(x) + \varepsilon$$
 w – параметры алгоритма $a_{_{\! \! \! w}}(x)$
$$\varepsilon \sim \operatorname{laplace}(0,\alpha)$$



Для оценки параметров выписываем правдоподобие модели

$$p(y \mid x, w) = \frac{\alpha}{2} \exp\left[-\alpha \mid y - a_w(x)\mid\right]$$

Метод максимального правдоподобия:

$$\log L(w) = \log \prod_{i=1}^{m} p(y_i \mid x_i, w) =$$

$$= \sum_{i=1}^{m} \left[\log \frac{\alpha}{2} - \alpha \mid y_i - a_w(x_i) \mid \right] \rightarrow \max$$

Откуда берётся МАЕ

Получаем

$$\alpha \sum_{i=1}^{m} |y_i - a_w(x_i)| \to \min$$

т.е. задачу минимизации МАЕ!

- не зависит от природы модели
- зависит от распределения ошибок

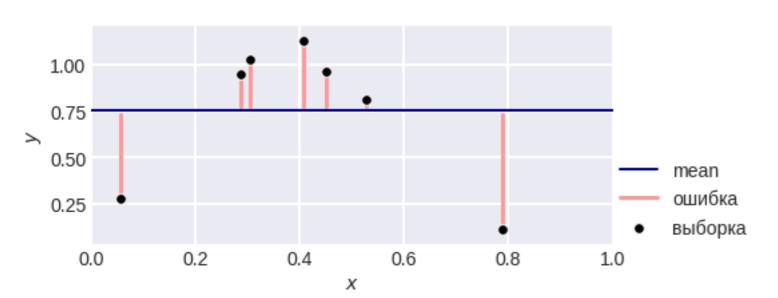
(почему Residual Plots)

Максимизация правдоподобия эквивалентна минимизации МАЕ!

Чему соответствует минимизация весового МАЕ?

Средний квадрат отклонения ~ Mean Squared Error (MSE)

$$MSE = \frac{1}{m} \sum_{i=1}^{m} |a_i - y_i|^2$$



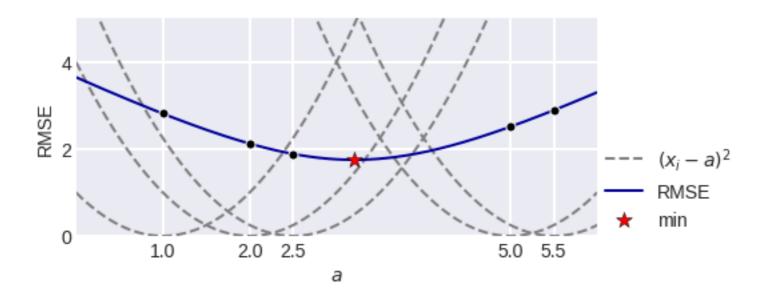
$$\frac{1}{m} \sum_{i=1}^{m} |a - y_i|^2 \to \min$$

$$a = \frac{1}{m} \sum_{i=1}^{m} y_i$$

Root Mean Squared Error (RMSE) / Root Mean Square Deviation (RMSD)

RMSE =
$$\sqrt{\frac{1}{m} \sum_{i=1}^{m} |a_i - y_i|^2}$$

Средний квадрат отклонения ~ Mean Squared Error (MSE)



Способы использования тайных знаний

- ничего не делать (в RF, GBM и т.д. всё равно усредняют)
 - метод НСКО классическая регрессия!

Нормированная версия: коэффициент детерминации R² (Coefficient of Determination)

$$R^{2} = 1 - \frac{\sum_{i=1}^{m} |a_{i} - y_{i}|^{2}}{\sum_{i=1}^{m} |\overline{y} - y_{i}|^{2}}$$

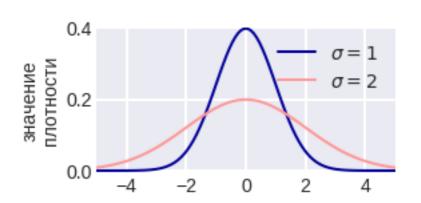
$$\overline{y} = \frac{1}{q} \sum_{i=1}^{m} y_{i}$$

В общем случае (в статистике) коэффициент детерминации:

$$R^2 = 1 - \frac{\mathbf{D}(y \mid x)}{\mathbf{D}(y)}$$

Откуда берётся (R) MSE

$$y = a_w(x) + \varepsilon$$
 w – параметры алгоритма $a_w(x)$
$$\varepsilon \sim \text{norm}(0, \sigma^2)$$



Для оценки параметров выписываем правдоподобие модели

$$p(y \mid x, w) = \frac{1}{\sqrt{2\pi\sigma^2}} \exp \left[-\frac{(y - a_w(x))^2}{2\sigma^2} \right]$$

Метод максимального правдоподобия:

$$\log L(w) = \log \prod_{i=1}^{m} p(y_i \mid x_i, w) =$$

$$= \sum_{i=1}^{m} \left[-\frac{1}{2} \log(2\pi\sigma^2) - \frac{(y_i - a_w(x_i))^2}{2\sigma^2} \right] \rightarrow \max$$

Откуда берётся (R)MSE

Получаем

$$\frac{1}{2\sigma^2} \sum_{i=1}^m (y_i - a_w(x_i))^2 \to \min$$

т.е. задачу минимизации MSE!

- не зависит от природы модели
- зависит от распределения ошибок

(почему Residual Plots)

Максимизация правдоподобия эквивалентна минимизации среднеквадратичной ошибки!

ДЗ Каким ещё распределениям какие ошибки соответствуют?

Откуда берётся (R)MSE: ещё одно «оправдание»

Пусть функция ошибки
$$l(y,a) = g(y-a)$$

Что логично?

1.
$$g(0) = 0$$

2.
$$|z_1| \le |z_2| \Rightarrow g(z_1) \le g(z_2)$$

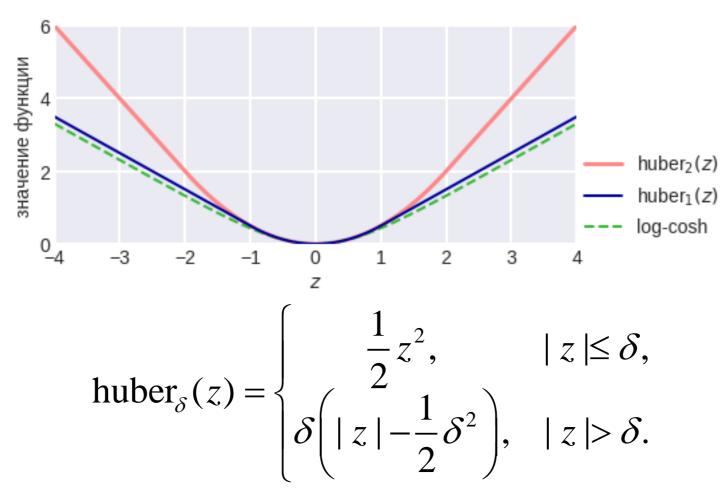
3. достаточно гладкая...

$$g(z) = g(0) + g'(0)z + \frac{g''(0)}{2}z^2 + o(z^2)$$

но тогда

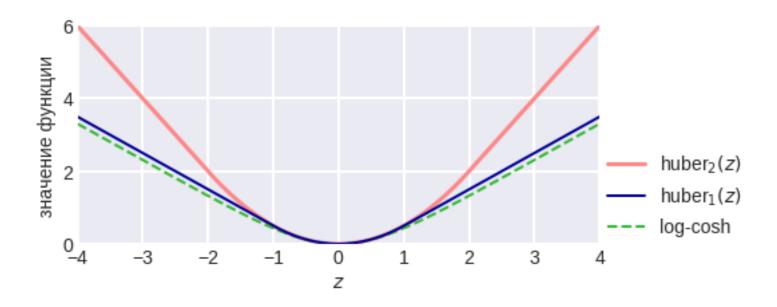
$$l(y,a) = g(y-a) \approx g(0) + \underbrace{g'(0)(y-a)}_{=0(1)} + \underbrace{\frac{g''(0)}{2}(y-a)^2}_{=0(2)} = C(y-a)^2$$

Функция Хьюбера и logcosh



Как только что вывели: когда отклонение мало – ошибка квадратичная когда велико (в т.ч. выбросы) – линейная

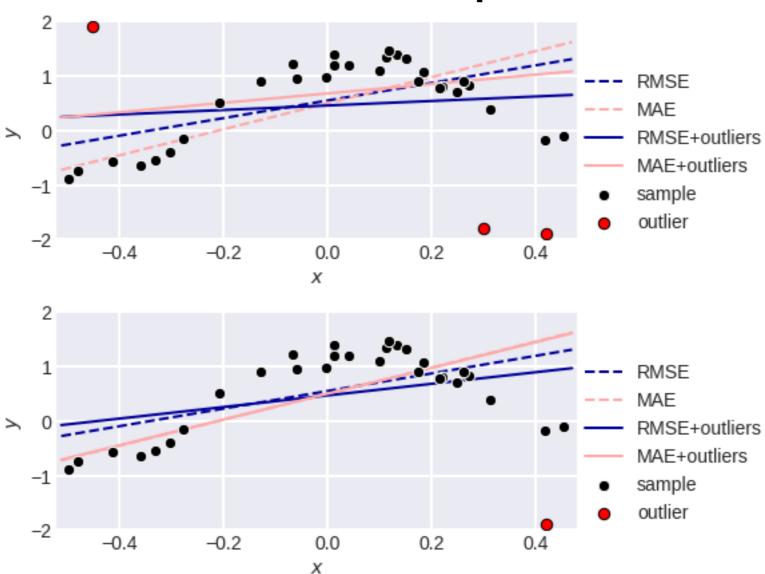
Функция Хьюбера и logcosh



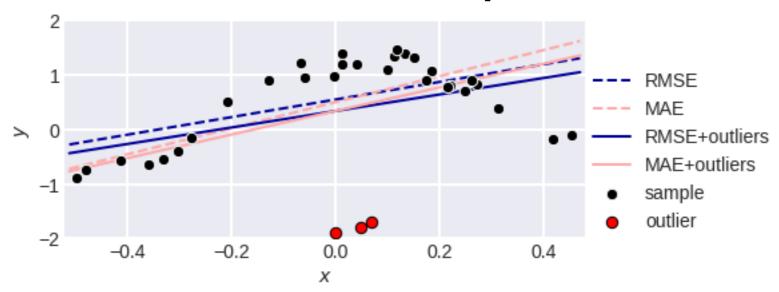
$$\log \cosh = \log \left(\frac{\exp(z) + \exp(-z)}{2} \right)$$

непараметрическая, но используется редко.

Устойчивость к выбросам...

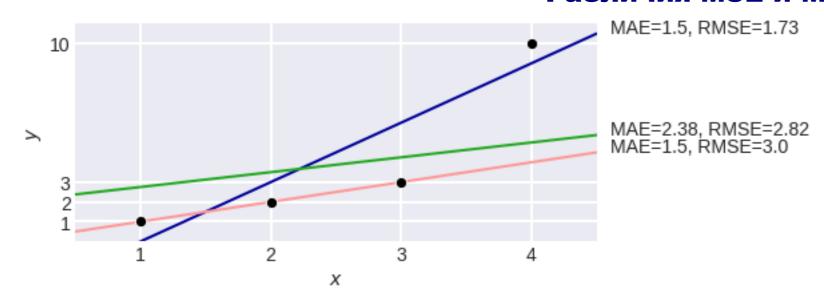


Устойчивость к выбросам...



Считается, что МАЕ устойчивее к выбросам...

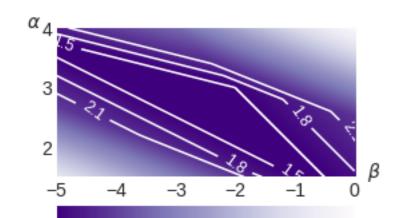
ДЗ Честный эксперимент: зависимость результата от функций ошибок / выбросов



посмотрим на неконстантное решение:

$$\sum_{i=1}^{m} |y_i - a(x_i)|^p \to \min,$$

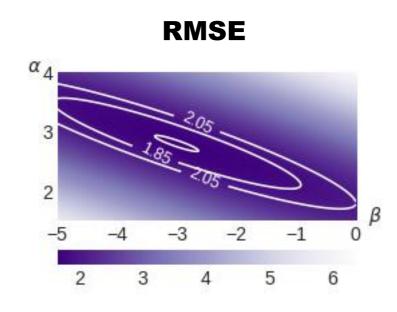
$$a(x) = \alpha x + \beta$$

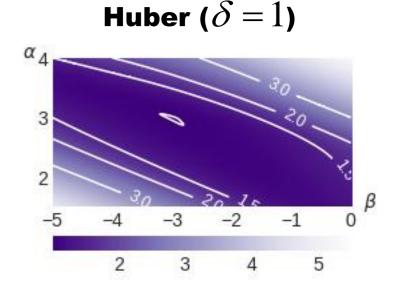


MAE



3





2

внутри «треугольника» одинаковый МАЕ=1.5

можно привести примеры, когда МАЕ меняется слабо, а RMSE значительно

ДЗ Хороший нетривиальный пример / может ли быть наоборот?

Обобщения

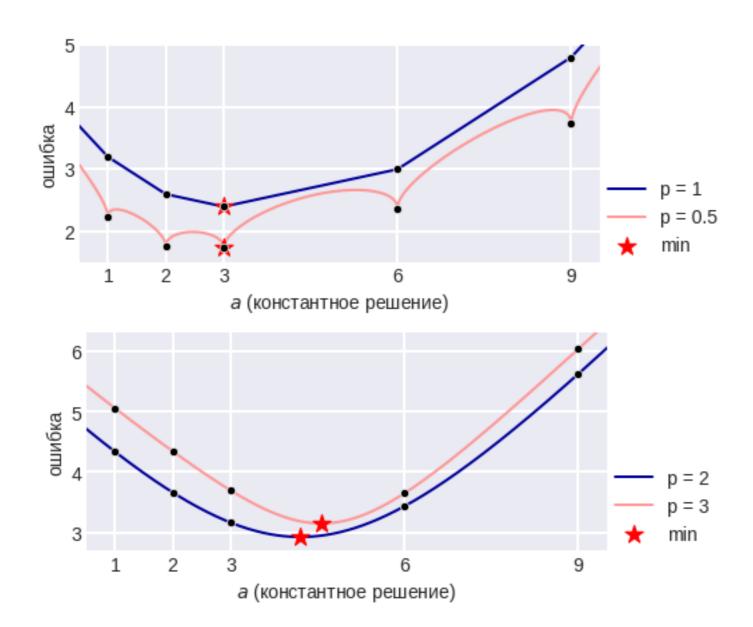
$$\sqrt[p]{\frac{1}{m} \sum_{i=1}^{m} w_i | \varphi(a_i) - \varphi(y_i)|^p} \qquad \sum_{i=1}^{m} w_i = 1, \quad w_1, \dots, w_m \ge 0$$

Рецепты

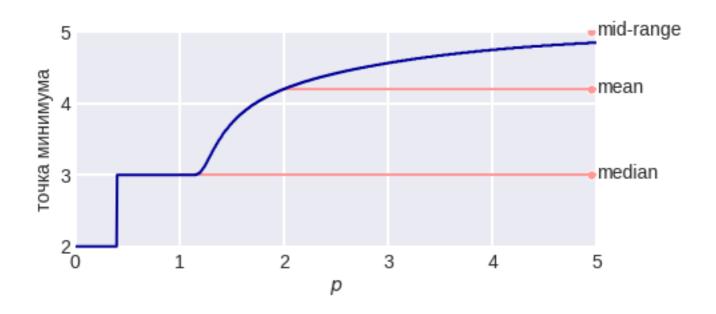
- 1. Преобразование целевого вектора $\varphi(y)$
- 2. Веса ~ вероятности появления объектов в сэмплировании Некоторые модели поддерживают веса объектов
 - 3. В случае нетривиальных p прямая настройка

Дальше к этому вернёмся...

Про нетривиальные р



Как точка минимума зависит от степени



Разные постановки задачи регрессии

$$||Xw - y||_p \rightarrow \min$$

p < 1	Это не норма, NP-сложная задача
p=1	Линейное программирование
1 < p < 2	Нет стандартных методов
p=2	Аналитическое решение (линейная алгебра)
p > 2	Градиентные методы
$p = \infty$	Линейное программирование

Symmetric mean absolute percentage error (SMAPE or sMAPE)

SMAPE =
$$\frac{2}{m} \sum_{i=1}^{m} \frac{|y_i - a_i|}{y_i + a_i} = 100\% \cdot \frac{1}{m} \sum_{i=1}^{m} \frac{|y_i - a_i|}{(y_i + a_i)/2}$$

Когда надо интерпретировать погрешность как проценты – плохо, если есть нули (и отрицательные значения)

Начальники не знают, что такое проценты...

Применение SMAPE – прогноз временных рядов

Mean Absolute Percent Error (MAPE)

MAPE =
$$\frac{1}{m} \sum_{i=1}^{m} \frac{|y_i - a_i|}{|y_i|}$$

Чем МАРЕ явно лучше SMAPE на практике?

Mean Absolute Percent Error (MAPE)

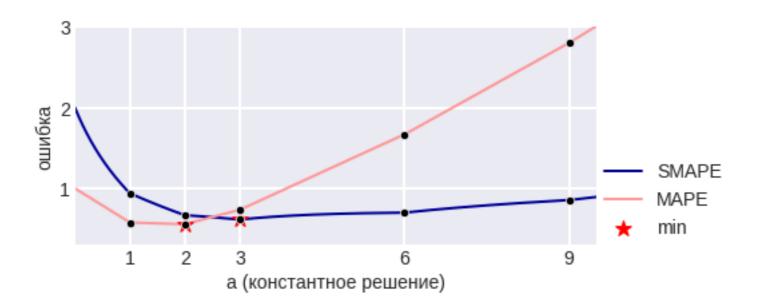
MAPE =
$$\frac{1}{m} \sum_{i=1}^{m} w_i | y_i - a_i |$$

$$w_i = \frac{1}{|y_i|}$$

Просто весовой МАЕ!

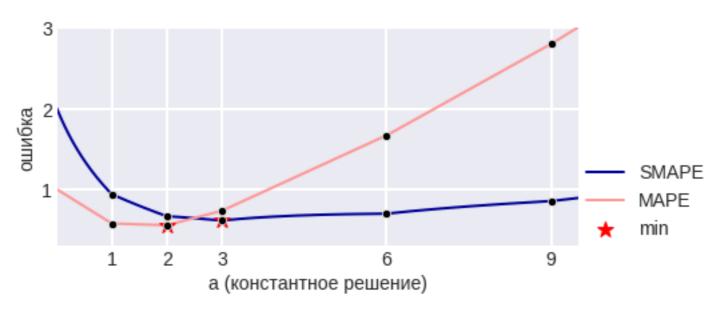
как оптимизировать? дальше...

МАРЕ и SMAPE

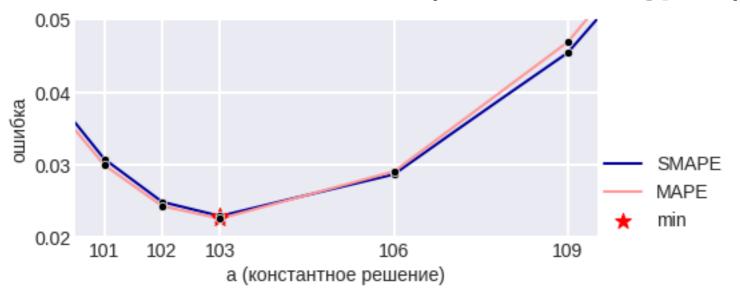


Что настораживает в этом графике?

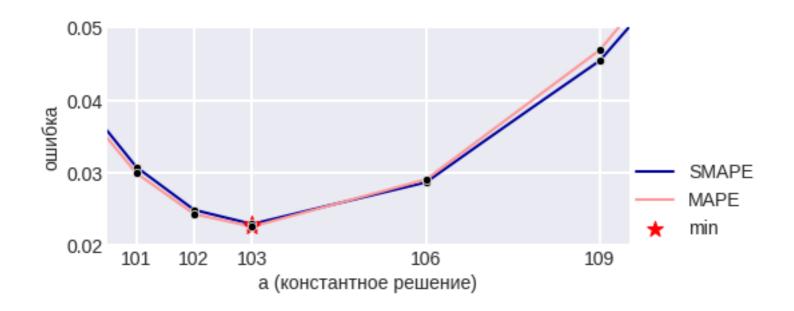
МАРЕ и SMAPE



Масштаб! Типичная ошибка (и во многих курсах)



MAPE и SMAPE



Например, MAPE – весовой MAE, но на практике веса не сильно отличаются!

Поэтому решение около медианы

ДЗ Предложить минимизацию для МАРЕ и SMAPE (обосновать в экспериментах)

PMAD

Другой способ нормировки ошибки...

$$PMAD = \frac{\sum_{i=1}^{m} |y_i - a_i|}{\sum_{i=1}^{m} |y_i|}$$

эквивалентен МАЕ

ДЗ Как на типичных и специальных выборках соотносятся решения задач минимизации перечисленных функций ошибки?

Меры на сравнении с бенчмарком

Классная идея:

сделать простой алгоритм и смотреть ошибку относительно него

Mean Relative Absolute Error (MRAE)

MRAE =
$$\frac{1}{m} \sum_{i=1}^{m} \frac{|y_i - a_i|}{|y_i - a_i'|}$$

REL_MAE

REL_MAE =
$$\frac{\sum_{i=1}^{m} |y_i - a_i|}{\sum_{i=1}^{m} |y_i - a_i'|}$$

Percent Better

PB(MAE) =
$$\frac{1}{m} \sum_{i=1}^{m} I[|y_i - a_i| < |y_i - a_i'|]$$

Меры на сравнении с бенчмарком

Как выбрать бенчмарк в задачах прогнозирования?

Нормированные ошибки

Не зависят от шкалы...

Mean Absolute Scaled Error

MASE =
$$\frac{1}{\frac{m}{m-1} \sum_{i=2}^{m} |y_i - y_{i-1}|} \sum_{t=1}^{m} |y_i - a_i|$$

Какие ещё бывают функционалы в регрессии?

С точностью до порога

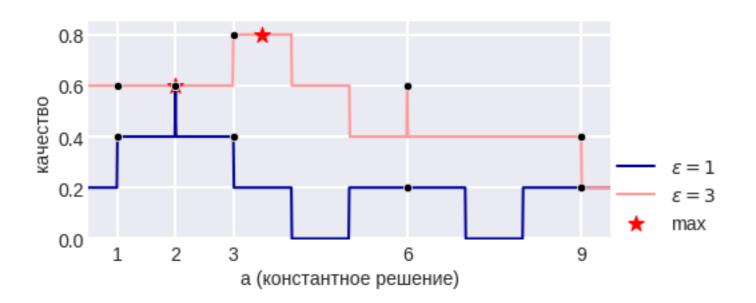
функция ошибки

$$eB = \frac{1}{m} \sum_{i=1}^{m} I[|y_i - a_i| > \varepsilon]$$

функционал качества

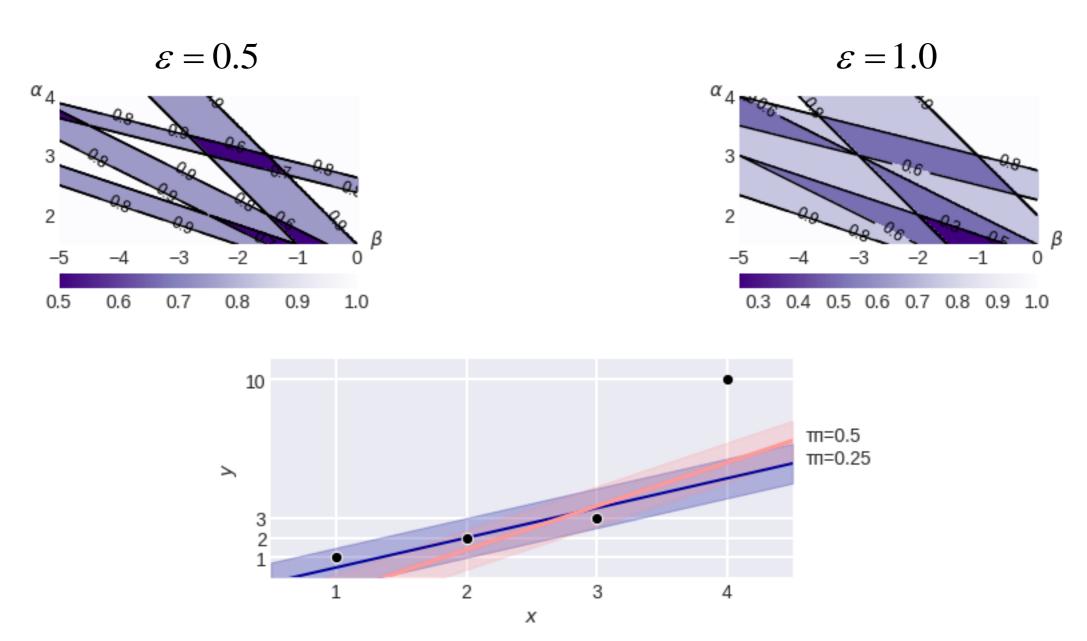
$$eB = \frac{1}{m} \sum_{i=1}^{m} I[|y_i - a_i| < \varepsilon]$$

был в задаче Dunnhumby



Оптимальное решение – мода парзеновской плотности

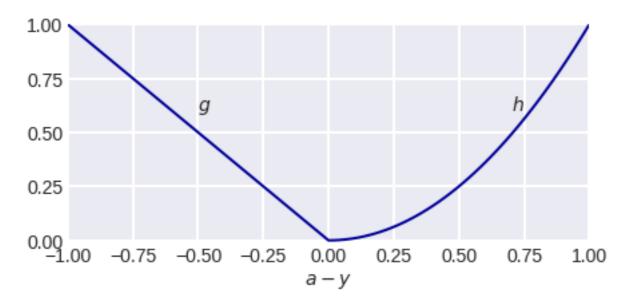
С точностью до порога



ДЗ Реализуйте многомерную линейную регрессию, оптимизирующую еВ.

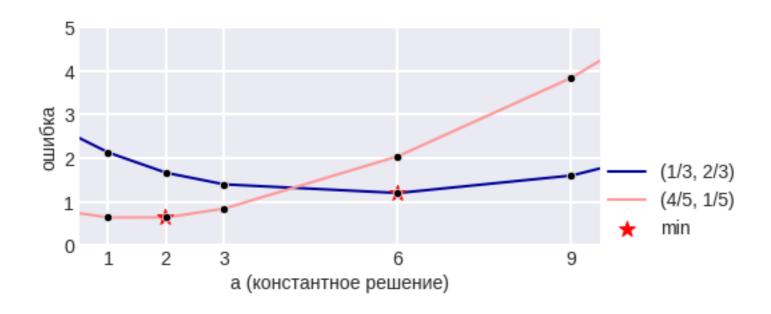
Несимметричные функции потерь

$$\frac{1}{m} \sum_{i=1}^{m} \begin{cases} g(|y_i - a_i|), & y_i < a_i, \\ h(|y_i - a_i|), & y_i \ge a_i, \end{cases}$$



Зачем нужны такие функции?

Несимметричные функции потерь



$$\frac{1}{m} \sum_{i=1}^{m} \begin{cases} k_1 \mid y_i - a_i \mid, & y_i < a_i, \\ k_2 \mid y_i - a_i \mid, & y_i \ge a_i, \end{cases}$$

ДЗ Реализуйте многомерную линейную регрессию, оптимизирующую такую функцию.

Совет

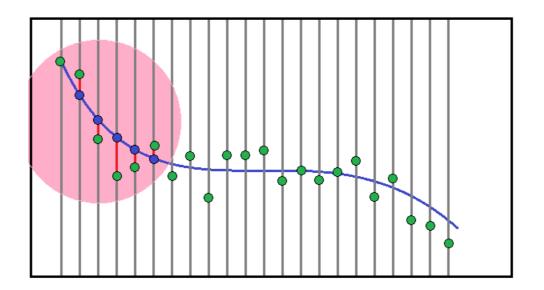
Функции ошибок иногда и классные признаки...

Пример: в Casuality придумываем бенчмарки (восстановление одной переменной по другой), признаки – их относительные ошибки, т.к. абсолютные брать нельзя

Почему?

Совет

Аналогично во многих задачах с сигналами...



Признак – не только коэффициенты в приближении, но и ошибка приближения!

~ отклонение от типичного поведения

Монотонное изменение функции ошибки

Формально задачи эквивалентные:

$$MSE \rightarrow min$$

$$\frac{1}{m} \sum_{i=1}^{m} |a - y_i|^2 \to \min$$

$$RMSE \rightarrow min$$

$$\sqrt{\frac{1}{m} \sum_{i=1}^{m} |a_i - y_i|^2} \to \min$$

Решения на практике могут отличаться... В методе градиентного спуска разные производные

$$\frac{\partial MSE}{\partial a} = \frac{2}{m} \sum_{i=1}^{m} (a - y_i)$$

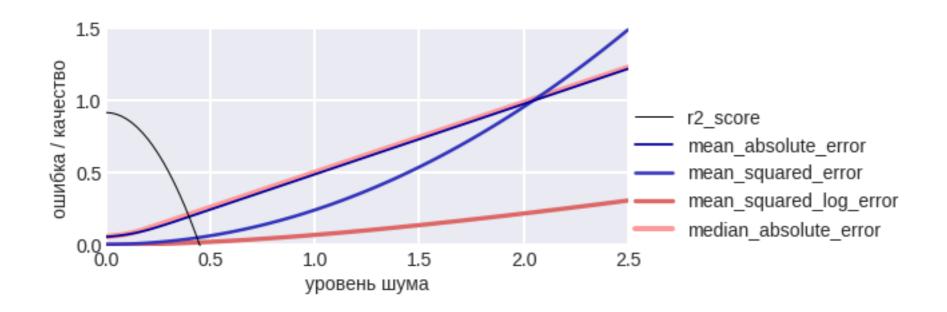
$$\frac{\partial \text{RMSE}}{\partial a} = \frac{1}{m \text{RMSE}} \sum_{i=1}^{m} (a_i - y_i)$$

ДЗ На что это влияет на практике? что лучше минимизировать?
Рассмотреть ещё подобные случае в ML!

Метрики в регрессии: минутка кода

```
from sklearn.metrics import r2 score
from sklearn.metrics import mean absolute error
from sklearn.metrics import mean squared error
from sklearn.metrics import mean squared log error
from sklearn.metrics import median absolute error
from sklearn.metrics import explained_variance_score
# R^2
print (r2 score(y, a),
       1 - np.mean((y - a) ** 2) / np.mean((y - np.mean(y)) ** 2))
# MAE
print (mean absolute error(y, a),
       np.mean(np.abs(y - a)))
# MSE
print (mean_squared_error(y, a),
       np.mean((y - a) ** 2))
# MSLp1E
print (mean_squared_log_error(y, a),
       np.mean((np.log1p(y) - np.log1p(a)) ** 2))
# MedAE
print (median_absolute_error(y, a),
       np.median(np.abs(y - a)))
```

Сравнение метрик в одном эксперименте



ДЗ Что за эксперимент? Почему ошибки ведут себя так? (попробовать восстановить)

ДЗ Как число фолдов влияет на CV-оценку ошибки?

ДЗ Как шум влияет на выбор оптимального решения?

Итоги

Функции ошибки имеют вероятностное обоснование

(через правдоподобие)

средний модуль отклонения МАЕ (МАD)

средний квадрат отклонения **MSE**

+ RMSE, коэффициент детерминации R2, функция Хьюбера, Logcosh Можно невероятностно обосновать для малых отклонений

Иногда попадаются обобщения MAE и RMSE

Итоги

Процентные функции ошибок

(SMAPE, MAPE, PMAD)

Основанные на сравнении с бенчмарком

(MRAE, REL_MAE, PB)

Нормированные ошибки

(MASE)

Несимметричные ошибки

Ошибки с точностью до порога

Есть нетрадиционные применения функций ошибок

для генерации признаков

Литература

Стрижов В.В. Функция ошибки в задачах восстановления регрессии // Заводская лаборатория, 2013, 79(5): 65-73.

http://strijov.com/papers/Strijov2012ErrorFn.pdf

«How to Win a Data Science Competition: Learn from Top Kagglers»

https://ru.coursera.org/learn/competitive-data-science

конспект этих лекций

https://dyakonov.org/2018/10/23/функции-ошибок-в-задачах-регрессии/