시나리오 No. 1			
시나리오 카테고리/라벨	DDT Fallback / ODD Exit - Geofence_001		
구분	속성	세부 속성	속성 값
		램프로	제한속도 60km/h
	도로	차로 수	3개
시험 조건		차로 넓이	3.5m
시금 그년	날씨	낮	맑음
	시작위치	Geofence 경계	1km 전
		차로	2차선
DDT Fallback 요인	주행 가능 영역 이탈	영향	운행 불가
	SV	속도	60km/h
주요 매개변수		제어권 전환 시간	4s
	Fallback Trigger	상대위치	종료 지점 500m 전
	징	면	
		① SV 차량이 2차로에서	60km/h 속도로 주행
		② 수목원 방면 램프 구간 진입 전, 주행 가능	
		영역 이탈 경고 발생	
[그림]		③ 제어권 전환을 위한 Take over 경고 발생	
		④ 종료 지점에서 500m	전 지점까지 운전자
		제어권 전환이 완료	
		⑤ 운전자 제어권 전환0	실패 시, MRM 수행

시나리오 No. 2			
시나리오 카테고리/라벨	DDT Fallback / ODD Exit - Geofence_002		
구분	속성	세부 속성	속성 값
		램프로	제한속도 60km/h
	도로	차로 수	3개
시험 조건		차로 넓이	3.5m
시참 조선	날씨	낮	맑음
	 시작위치	Geofence 경계	1km 전
	시력귀시	차로	1차선
DDT Fallback 요인	주행 가능 영역 이탈	영향	운행 불가
	SV	속도	60km/h
		제어권 전환 시간	4s
주요 매개변수	TV	속도	60km/h
	I V	차로	2차선
	Fallback Trigger	상대위치	종료 지점 500m 전
	징	면	
		① SV 차량이 1차로에서	60km/h 속도로 주행, TV
		차량은 2차로에서 60km/h 속도로 주행	
		② 수목원 방면 램프 구간 진입 전, 주행 가능	
[림]	영역 이탈 경고 발생	
		③ 제어권 전환을 위한 7	
		④ 종료 지점에서 500m	전 지점까지 운전자
		제어권 전환이 완료	
		⑤ 운전자 제어권 전환이 실패 시, MRM 수행	
		ⓒ 군인자 제어권 원원이	[르케 기, WIIWI 干정

시나리오 No. 3			
시나리오 카테고리/라벨	DDT Fallback / ODD Exit - Geofence_003		
구분	속성	세부 속성	속성 값
	도로	램프로 차로 수 차로 넓이	제한속도 80km/h 3개 3.5m
시험 조건	날씨	<u> </u>	마음
	시작위치	Geofence 경계 차로	1km 전 1차선
DDT Fallback 요인	주행 가능 영역 이탈	영향	운행 불가
주요 매개변수	SV Fallback Trigger	속도 제어권 전환 시간 상대위치	80km/h 4s 종료 지점 500m 전
		け면	
[그림]		① SV 차량이 2차로에서 ② 자동차전용도로에서 한 가능 영역 이탈 경고 ③ 제어권 전환을 위한 ④ 종료 지점에서 500m 제어권 전환이 완료 ⑤ 운전자 제어권 전환이	램프 구간 진입 전, 주행 발생 「ake over 경고 발생 전 지점까지 운전자

시나리오 No. 4			
시나리오 카테고리/라벨	DDT Fallback / ODD Exit - Geofence_004		
구분	속성	세부 속성	속성 값
		램프로	제한속도 80km/h
	도로	차로 수	3개
시청 조건		차로 넓이	3.5m
시험 조건	날씨	낮	맑음
	│ │ 시작위치	Geofence 경계	1km 전
	시작되시	차로	1차선
DDT Fallback 요인	주행 가능 영역 이탈	영향	운행 불가
	SV	속도	80km/h
	5 v	제어권 전환 시간	4s
주요 매개변수	TV	속도	80km/h
	1 V	차로	2차선
	Fallback Trigger	상대위치	종료 지점 500m 전
	징	면	
		① SV 차량이 1차로에서	80km/h 속도로 주행, TV
		차량은 2차로에서 80km/h 속도로 주행	
		② 자동차전용도로에서 램프 구간 진입 전, 주행	
		가능 영역 이탈 경고 발생	
[림]		
		③ 제어권 전환을 위한	
		④ 종료 지점에서 500m	전 지점까지 운전자
		제어권 전환이 완료	
		⑤ 운전자 제어권 전환0	실패 시, MRM 수행

시나리오 No. 5			
시나리오 카테고리/라벨	DDT Fallback	ODD Exit - Control Dist	turbance_001
구분	속성	세부 속성	속성 값
		테크노폴리스로	제한속도 80km/h
	도로	차로 수	2개
시험 조건	<u> </u>	차로 넓이	3.5m
		형태	직선
	날씨	낮	맑음
DDT Fallback 요인	ㄷㅋ 이 느	영향	제어 불안전성 증가
DD1 Fallback 표인	도로 위 눈	마찰력	[0.20, 0.35]
주요 매개변수	SV	속도	80km/h
구요 매개인구	Fallback Trigger	상대위치	눈 쌓인 지점 100m 전
	장	·면	
① SV 차량이 80km/h 속도로 직선도로 주행			도로 직선도로 주행
[그림]		② 눈이 쌓인 구간 100m 전 이를 식별	
		③ DDT Fallback 경고 발	생
		④ MRM 수행	

시나리오 No. 6				
시나리오 카테고리/라벨	DDT Fallback	k / ODD Exit - Control Dist	turbance_002	
구분	속성	세부 속성	- 속성 값	
		테크노폴리스로	제한속도 80km/h	
	도로	차로 수	2개	
시험 조건	고노	차로 넓이	3.5m	
		형태	곡선	
	날씨	낮	맑음	
DDT Fallback O.O.	ㄷㅋ 이 느	영향	제어 불안전성 증가	
DDT Fallback 요인	도로 위 눈	마찰력	[0.20, 0.35]	
주요 매개변수	SV	속도	80km/h	
<u> </u>	Fallback Trigger	상대위치	눈 쌓인 지점 100m 전	
	장	le Personal Property of the P		
		① SV 차량이 80km/h 속	도로 곡선도로 주행	
r ¬	=11	② 눈이 쌓인 구간 100m	전 이를 식별	
[그림]		③ DDT Fallback 경고 발생	생	
		④ MRM 수행		

시나리오 No. 7			
시나리오 카테고리/라벨	DDT Fallbacl	k / ODD Exit - Control Dist	turbance_003
구분	속성	세부 속성	속성 값
		테크노폴리스로	제한속도 80km/h
	 도로	차로 수	2개
시험 조건	- 포토	차로 넓이	3.5m
		형태	직선
	날씨	낮	맑음
DDT Fallback 요인	얼은 노면	영향	제어 불안전성 증가
DD1 Fallback 표인		마찰력	[0.10, 0.25]
주요 매개변수	SV	속도	80km/h
1 - /	Fallback Trigger	상대위치	얼은 노면 지점 100m 전
	징	·면	
		① SV 차량이 80km/h 속	도로 직선도로 주행
[그림]		② 도로가 언 구간 100m 전 이를 식별	
		③ DDT Fallback 경고 발	생
		④ MRM 수행	

시나리오 No. 8				
시나리오 카테고리/라벨	DDT Fallbac	k / ODD Exit - Control Dist	turbance_004	
구분	속성	세부 속성	속성 값	
		테크노폴리스로	제한속도 80km/h	
	도로 도로	차로 수	2개	
시험 조건		차로 넓이	3.5m	
		형태	곡선	
	날씨	낮	맑음	
DDT Fallback 요인	얼은 노면	영향	제어 불안전성 증가	
DD1 Fallback 포인	일은 노년 	마찰력	[0.10, 0.25]	
주요 매개변수	SV	속도	80km/h	
	Fallback Trigger	상대위치	얼은 노면 지점 100m 전	
	징	면		
	① SV 차량이 80km/h 속도로 곡선도로 주행			
[1]		② 도로가 언 구간 100m 전 이를 식별		
[그림]		③ DDT Fallback 경고 발	생	
		④ MRM 수행		

시나리오 No. 9			
시나리오 카테고리/라벨	DDT Fallback	ODD Exit - Control Dist	turbance_005
구분	속성	세부 속성	속성 값
		테크노폴리스로	제한속도 80km/h
	 도로	차로 수	2개
시험 조건	- 포노	차로 넓이	3.5m
		형태	직선
	날씨	낮	맑음
DDT Fallback 요인	도로 파손	영향	제어 불안전성 증가
주요 매개변수	SV	속도	80km/h
구요 에게인구	Fallback Trigger	상대위치	도로 파손 지점 100m 전
	장	면	
		① SV 차량이 80km/h 속	도로 직선도로 주행
	-11	② 도로가 파손된 구간 100m 전 이를 식별	
[그림]		③ DDT Fallback 경고 발생	생
④ MRM 수행			

시나리오 No. 10			
시나리오 카테고리/라벨	DDT Fallback	ODD Exit - Control Dist	turbance_006
구분	속성	세부 속성	속성 값
		테크노폴리스로	제한속도 80km/h
	 도로	차로 수	2개
시험 조건	도도 	차로 넓이	3.5m
		형태	곡선
	날씨	낮	맑음
DDT Fallback 요인	도로 파손	영향	제어 불안전성 증가
주요 매개변수	SV	속도	80km/h
<u> </u>	Fallback Trigger	상대위치	도로 파손 지점 100m 전
	장	·면	
		① SV 차량이 80km/h 속도로 곡선도로 주행	
[그림]		② 도로가 파손된 구간 100m 전 이를 식별	
		③ DDT Fallback 경고 발	생
		④ MRM 수행	

시나리오 No. 11			
시나리오 카테고리/라벨	DDT Fallback	c / ODD Exit - Control Dist	turbance_007
구분	속성	세부 속성	속성 값
		테크노폴리스로	제한속도 80km/h
	 도로	차로 수	2개
시험 조건	- 포노	차로 넓이	3.5m
		형태	직선
	날씨	낮	맑음
DDT Fallback 요인	물웅덩이	영향	제어 불안전성 증가
주요 매개변수	SV	속도	80km/h
구효 에/미인구	Fallback Trigger	상대위치	물웅덩이 100m 전
	장	면	
		① SV 차량이 80km/h 속	도로 직선도로 주행
[-	- 11	② 물웅덩이가 있는 구간 100m 전 이를 식별	
[그림]		③ DDT Fallback 경고 발생	생
④ MRM 수행			

시나리오 No. 12			
시나리오 카테고리/라벨		ODD Exit - Control Dist	turbance_008
구분	속성	세부 속성	속성 값
		테크노폴리스로	제한속도 80km/h
		차로 수	2개
시험 조건	도로	차로 넓이	3.5m
		형태	곡선
	날씨	낮	맑음
DDT Fallback 요인	물웅덩이	영향	제어 불안전성 증가
주요 매개변수	SV	속도	80km/h
<u> </u>	Fallback Trigger	상대위치	물웅덩이 100m 전
	장	·면	
		① SV 차량이 80km/h 속	도로 곡선도로 주행
[]	= 11	② 물웅덩이가 있는 구긴	· 100m 전 이를 식별
[그림]		③ DDT Fallback 경고 발생	생
		④ MRM 수행	

시나리오 No. 196				
시나리오 카테고리/라벨	DDT Fallback / ODD Exit - Geofence_005			
구분	속성	세부 속성	속성 값	
시험 조건	도로	램프로	제한속도 60km/h	
		차로 수	2~3기	
		차로 넓이	3.5m	
		형태	직선, 내리막	
	날씨	낮	맑음	
	시작위치	Geofence 경계	1km 전	
		차로	2차선	
DDT Fallback 요인	주행 가능 영역 이탈	영향	운행 불가	
주요 매개변수	SV	속도	60km/h	
		제어권 전환 시간	4s	
	Fallback Trigger	상대위치	종료 지점 200m 전	
장면				
[그림]		① SV 차량이 2차로에서 60km/h 속도로 주행		
		② 테크노폴리스 방면 램프 구간 진입 전, 주행		
		가능 영역 이탈 경고 발생		
		③ 제어권 전환을 위한 Take over 경고 발생		
		④ 종료 지점에서 200m 전 지점까지 운전자		
		제어권 전환이 완료		
		⑤ 운전자 제어권 전환이 실패 시, MRM 수행		

시나리오 No. 197					
시나리오 카테고리/라벨	DDT Fallback / ODD Exit - Geofence_006				
구분	속성	세부 속성	속성 값		
시험 조건	도로	램프로	제한속도 60km/h		
		차로 수	2~3기		
		차로 넓이	3.5m		
		형태	직선, 내리막		
	날씨	낮	맑음		
DDT Fallback 요인	주행 가능 영역 이탈	영향	운행 불가		
주요 매개변수	SV	속도	60km/h		
		차로	1차선		
		제어권 전환 시간	4s		
	TV	속도	60km/h		
		차로	2차선		
	Fallback Trigger	상대위치	종료 지점 200m 전		
장면					
[그림]		① SV 차량이 1차로에서 60km/h 속도로 주행, TV			
		차량은 2차로에서 60km/h 속도로 주행			
		② 수목원 방면 램프 구간 진입 전, 주행 가능			
		영역 이탈 경고 발생			
		③ 제어권 전환을 위한 Take over 경고 발생			
		④ 종료 지점에서 200m 전 지점까지 운전자			
		제어권 전환이 완료			
		⑤ 운전자 제어권 전환이 실패 시, MRM 수행			