

- Сложение матриц
- Разность матриц
- Умножение матрицы на число
- Умножение матриц
- Транспонирование матрицы
- Обратная матрица
- Степень матрицы

Сложение и разность матриц

Суммой двух матриц $A = [a_{ij}]$ и $B = [b_{ij}]$ одинакового типа называется матрица $C = [c_{ij}]$ того же типа, элементы которой c_{ij} равны суммам соответствующих элементов a_{ij} и b_{ij} матриц A и B, т. е. $c_{ij} = a_{ij} + b_{ij}$. Таким образом,

$$A+B=\begin{bmatrix} a_{11}+b_{11} & a_{12}+b_{12} & \dots & a_{1n}+b_{1n} \\ a_{21}+b_{21} & a_{22}+b_{22} & \dots & a_{2n}+b_{2n} \\ \vdots & \vdots & \vdots & \vdots & \vdots & \vdots \\ a_{m1}+b_{m1} & a_{m2}+b_{m2} & \dots & a_{mn}+b_{mn} \end{bmatrix}.$$

Из определения суммы матриц непосредственно вытекают следующие ее свойства:

- 1) A + (B + C) = (A + B) + C;
- 2) A + B = B + A;
- 3) A + 0 = A.

Аналогично определяется разность матриц

$$A - B = \begin{bmatrix} a_{11} - b_{11} & a_{12} - b_{12} & \dots & a_{1n} - b_{1n} \\ a_{21} - b_{21} & a_{22} - b_{22} & \dots & a_{2n} - b_{2n} \\ \vdots & \vdots & \vdots & \vdots & \vdots & \vdots \\ a_{m1} - b_{m1} & a_{m2} - b_{m2} & \dots & a_{mn} - b_{mn} \end{bmatrix}.$$

Умножение матрицы на число

Произведением матрицы $A = [a_{ij}]$ на число α (или произведением числа α на матрицу A) называется матрица, элементы которой получены умножением всех элементов матрицы A на число α , т. е.

$$A\alpha = \alpha A = \begin{bmatrix} \alpha a_{11} & \alpha a_{12} & \dots & \alpha a_{1n} \\ \alpha a_{21} & \alpha a_{22} & \dots & \alpha a_{2n} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \ddots & \vdots \\ \alpha a_{m1} & \alpha a_{m2} & \dots & \alpha a_{mn} \end{bmatrix}.$$

Из определения произведения числа на матрицу непосредственно вытекают следующие его свойства:

- 1) 1A = A;
- 2) 0A = 0;
- 3) $\alpha(\beta A) = (\alpha \beta) A$;
- 4) $(\alpha + \beta) A = \alpha A + \beta A$;
- 5) $\alpha (A+B) = \alpha A + \alpha B$

(здесь A и B — матрицы; α и β — числа).

Умножение матрицы на число

- Заметим, что если матрица квадратная порядка n, то $\det \alpha A = \alpha^n \det A$.
- Матрица

$$-A = (-1)A$$

называется противоположной. Нетрудно видеть, что если матрицы A и B одинаковых типов, то

$$A - B = A + (-B)$$
.

• Пусть

$$A = \begin{bmatrix} a_{11} & a_{12} & \dots & a_{1n} \\ a_{21} & a_{22} & \dots & a_{2n} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{m1} & a_{m2} & \dots & a_{mn} \end{bmatrix} \qquad B = \begin{bmatrix} b_{11} & b_{12} & \dots & b_{1q} \\ b_{21} & b_{22} & \dots & b_{2q} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ b_{p1} & b_{p2} & \dots & b_{pq} \end{bmatrix}$$

- матрицы типов соответственно $m \times n$ и $p \times q$.

Если число столбцов матрицы A равно числу строк матрицы B, то для этих матриц определена матрица C типа m imes q — произведение

$$C = \begin{bmatrix} c_{11} & c_{12} & \dots & c_{1q} \\ c_{21} & c_{22} & \dots & c_{2q} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ c_{m1} & c_{m2} & \dots & c_{mq} \end{bmatrix}, \quad c_{ij} = a_{i1}b_{1j} + a_{i2}b_{2j} + \dots + a_{in}b_{nj} \quad (i = 1, 2, \dots, m; j = 1, 2, \dots, q).$$

Пример 1.

$$A = \begin{bmatrix} 3 & 2 & 8 & 1 \\ 1 & -4 & 0 & 3 \end{bmatrix};$$

$$B = \begin{bmatrix} 2 & -1 \\ 1 & -3 \\ 0 & 1 \\ 3 & 1 \end{bmatrix}.$$

$$AB = \begin{bmatrix} 3 \cdot 2 + 2 \cdot 1 + 8 \cdot 0 + 1 \cdot 3 & 3 \cdot (-1) + 2 \cdot (-3) + 8 \cdot 1 + 1 \cdot 1 \\ 1 \cdot 2 + (-4) \cdot 1 + 0 \cdot 0 + 3 \cdot 3 & 1 \cdot (-1) + (-4) \cdot (-3) + 0 \cdot 1 + 3 \cdot 1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 11 & 0 \\ 7 & 14 \end{bmatrix}.$$

Пример 2.

$$\begin{bmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 4 & 5 & 6 \\ 7 & 8 & 9 \end{bmatrix} \cdot \begin{bmatrix} 1 \\ 2 \\ 3 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 \cdot 1 + 2 \cdot 2 + 3 \cdot 3 \\ 4 \cdot 1 + 5 \cdot 2 + 6 \cdot 3 \\ 7 \cdot 1 + 8 \cdot 2 + 9 \cdot 3 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 14 \\ 32 \\ 50 \end{bmatrix}.$$

Матричное произведение обладает следующими свойствами:

- 1) A(BC) = (AB) C; 3) (A+B) C = AC + BC;
- 2) $\alpha(AB) = (\alpha A)B$; 4) C(A + B) = CA + CB

 $(A, B \ и \ C - матрицы; \alpha - число).$

Равенства 1)—4) понимаются в том смысле, что если одна из их частей существует, то другая часть также существует и они равны между собой.

Произведение двух матриц не обладает переместительным свойством, т. е., вообще говоря, $AB \neq BA$, в чем можно убедиться на примерах.

Пример 3.

$$A = \begin{bmatrix} 1 & 2 \\ 3 & 4 \end{bmatrix}; \quad B = \begin{bmatrix} 5 & 6 \\ 7 & 8 \end{bmatrix}.$$

Тогда

$$AB = \begin{bmatrix} 19 & 22 \\ 43 & 50 \end{bmatrix}, \quad BA = \begin{bmatrix} 23 & 34 \\ 31 & 46 \end{bmatrix},$$

т. е. здесь $AB \neq BA$.

Транспонирование матрицы

Заменив в матрице A типа $m \times n$ строки соответственно столбцами, получим так называемую транспонированную матрицу

$$A' = A^{T} = \begin{bmatrix} a_{11} & a_{21} & \dots & a_{m1} \\ a_{12} & a_{22} & \dots & a_{m2} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{1n} & a_{2n} & \dots & a_{mn} \end{bmatrix}$$

В частности, для вектора-строки $a = [a_1 \ a_2 \ \dots \ a_n]$ транспонированной матрицей является вектор-столбец

$$a' = \begin{bmatrix} a_1 \\ a_2 \\ \vdots \\ a_n \end{bmatrix}$$

Свойства транспонированной матрицы

Транспонированная матрица обладает следующими свойствами:

1) дважды транспонированная матрица совпадает с исходной:

$$A''=(A')'=A;$$

2) транспонированная матрица суммы равна сумме транспонированных матриц слагаемых, т. е.

$$(A+B)' = A' + B';$$

3) транспонированная матрица произведения равна произведению транспонированных матриц сомножителей, взятому в обратном порядке, т. е.

$$(AB)' = B'A'.$$

Обратная матрица

Определение 1. Обратной матрицей по отношению к данной называется матрица, которая, будучи умноженной как справа, так и слева на данную матрицу, дает единичную матрицу.

Для матрицы A обозначим обратную ей матрицу через A^{-1} . Тогда по определению имеем:

$$AA^{-1} = A^{-1}A = E, (1)$$

где Е — единичная матрица.

Нахождение обратной матрицы для данной называется обращением данной матрицы.

Определение 2. Квадратная матрица называется неособенной, если определитель ее отличен от нуля.

В противном случае матрица называется особенной, или сингу-лярной.

Теорема. Всякая неособенная матрица имеет обратную матрицу.

Нахождение обратной матрицы

Составим для матрицы A так называемую присоединенную (или союзную) матрицу

$$\tilde{A} = \begin{bmatrix} A_{11} & A_{21} & \dots & A_{n1} \\ A_{12} & A_{22} & \dots & A_{n2} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ A_{1n} & A_{2n} & \dots & A_{nn} \end{bmatrix},$$
 (2)

где A_{ij} — алгебраические дополнения (миноры со знаками) соответствующих элементов a_{ij} ($i, j=1, 2, \ldots, n$).

Заметим, что алгебраические дополнения элементов строк помещаются в соответствующих столбцах, т. е. произведена операция транспонирования.

Разделим все элементы последней матрицы на величину определителя матрицы A, т. е. на Δ :

$$A^* = \begin{bmatrix} \frac{A_{11}}{\Delta} & \frac{A_{21}}{\Delta} & \dots & \frac{A_{n1}}{\Delta} \\ \frac{A_{12}}{\Delta} & \frac{A_{22}}{\Delta} & \dots & \frac{A_{n2}}{\Delta} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ \frac{A_{1n}}{\Delta} & \frac{A_{2n}}{\Delta} & \dots & \frac{A_{nn}}{\Delta} \end{bmatrix}.$$
 (3)

Единственность обратной матрицы

Замечание 1. Для данной матрицы A ее обратная матрица A^{-1} единственна. Более того, всякая правая обратная (левая обратная) матрица матрицы A совпадает с ее обратной матрицей A^{-1} (если последняя существует).

Действительно, если

$$AB = E$$

то, умножая это равенство слева на A^{-1} , получим:

$$A^{-1}AB = A^{-1}E$$

или

$$B = A^{-1}$$
.

Аналогично доказывается, что если

$$CA = E$$

TO,
$$C = A^{-1}$$
.

Пример нахождения обратной матрицы

Пример. Для матрицы

$$A = \left[\begin{array}{rrr} 1 & 2 & 3 \\ -2 & -4 & -5 \\ 3 & 5 & 6 \end{array} \right]$$

найти обратную матрицу.

Решение. Так как определитель

$$\Delta = \begin{vmatrix} 1 & 2 & 3 \\ -2 & -4 & -5 \\ 3 & 5 & 6 \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 0 & 0 & 1 \\ 0 & -1 & -3 \end{vmatrix} = 1 \neq 0.$$

то матрица А неособенная.

Составим присоединенную матрицу

$$\tilde{A} = \begin{vmatrix} 1 & 3 & 2 \\ -3 & -3 & -1 \\ 2 & 1 & 0 \end{vmatrix}$$
.

Разделим все элементы матрицы A на $\Delta=1$ и получим:

$$A^{-1} = \begin{bmatrix} 1 & 3 & 2 \\ -3 & -3 & -1 \\ 2 & 1 & 0 \end{bmatrix}.$$

Свойства обратной матрицы

1. Определитель обратной матрицы равен обратной величине определителя исходной матрицы. Действительно, пусть

$$A^{-1}A = E$$
.

Учитывая, что определитель произведения двух квадратных матриц равен произведению определителей этих матриц, получим:

$$\det A^{-1} \det A = \det E = 1$$
.

Следовательно,

$$\det A^{-1} = \frac{1}{\det A}.$$

Свойства обратной матрицы

2. Обратная матрица произведения квадратных матриц равна произведению обратных матриц сомножителей, взятому в обратном порядке, т. е.

$$(AB)^{-1} = B^{-1}A^{-1}$$
.

В самом деле,

$$AB(B^{-1}A^{-1}) = A(BB^{-1})A^{-1} = AEA^{-1} = AA^{-1} = E$$

И

$$(B^{-1}A^{-1})AB = B^{-1}(A^{-1}A)B = B^{-1}EB = B^{-1}B = E.$$

Значит, $B^{-1}A^{-1}$ есть обратная матрица для AB. В более общем случае

$$(A_1 A_2 \dots A_p)^{-1} = A_p^{-1} A_{p-1}^{-1} \dots A_1^{-1}.$$

Свойства обратной матрицы

3. Транспонированная обратная матрица равна обратной от транспонированной данной матрицы:

$$(A^{-1})' = (A')^{-1}$$
.

Действительно, транспонируя основное соотношение $A^{-1}A = \mathcal{E}_{\mathfrak{I}}$ получим:

$$(A^{-1}A)' = A' (A^{-1})' = E' = E.$$

Отсюда, умножая последнее равенство слева на матрицу $(A')^{-1}$, будем иметь:

$$(A')^{-1}A'(A^{-1})' = (A')^{-1}E$$

или

$$(A^{-1})' = (A')^{-1},$$

что и требовалось доказать.

Степень матрицы

Пусть A— квадратная матрица. Если p— натуральное число, то полагают:

$$\underbrace{AA \dots A}_{p \text{ pas}} = A^{p}.$$

Дополнительно уславливаются, что $A^0 = E$, где E— единичная матрица. Если матрица A неособенная, то можно ввести отрицательную степень, определив ее соотношением

$$A^{-p} = (A^{-1})^p$$
.

Для степеней матрицы с целыми показателями справедливы обычные правила:

- $1) A^p A^q = A^{p+q};$
- $2) (A^p)^q = A^{pq}.$

Неквадратную матрицу, очевидно, в степень возводить нельзя.

Степень диагональной матрицы

Пример 1. Пусть

$$A = \begin{bmatrix} \alpha_1 & 0 & \dots & 0 \\ 0 & \alpha_2 & \dots & 0 \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ 0 & 0 & \dots & \alpha_n \end{bmatrix}.$$

Тогда

$$A^p = \begin{bmatrix} \alpha_1^p & 0 & \dots & 0 \\ 0 & \alpha_2^p & \dots & 0 \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ 0 & 0 & \dots & \alpha_n^p \end{bmatrix}.$$

Рациональные функции матрицы

Пусть

$$X = \begin{bmatrix} x_{11} & x_{12} & \dots & x_{1n} \\ x_{21} & x_{22} & \dots & x_{2n} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ x_{n1} & x_{n2} & \dots & x_{nn} \end{bmatrix}$$

— произвольная квадратная матрица порядка n. По аналогии с формулами элементарной алгебры определяются целые рациональные функции матрицы X:

$$P(X) = A_0 X^m + A_1 X^{m-1} + \ldots + A_m E$$
 (правый полином); $\tilde{P}(X) = X^m A_0 + X^{m-1} A_1 + \ldots + E A_m$ (левый полином),

где A_{ν} ($\nu=0,\ 1,\ \ldots,\ m$) — матрицы типа $m\times n$ или соответственно типа $n\times m$ и E — единичная матрица порядка n.

Дробные рациональные функции

Можно ввести также дробные рациональные функции матрицы X_{\bullet} определив их формулами

$$R_1(X) = P(X)[Q(X)]^{-1}$$

И

$$R_2(X) = [Q(X)]^{-1} P(X),$$

где P(X) и Q(X) — матричные полиномы и $\det[Q(X)] \neq 0$.

Пример рациональной матричной функции

Пример. Пусть

$$P(X) = X^{2} + \begin{bmatrix} 1 & -1 \\ 1 & 1 \end{bmatrix} X - \begin{bmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 0 \end{bmatrix},$$

где X— переменная матрица второго порядка. Найти $P\left(\begin{bmatrix} 0 & 0 \\ 1 & 0 \end{bmatrix}\right)$. Решение. Имеем:

$$P\left(\begin{bmatrix} 0 & 0 \\ 1 & 0 \end{bmatrix}\right) = \begin{bmatrix} 0 & 0 \\ 1 & 0 \end{bmatrix}^{2} + \begin{bmatrix} 1 & -1 \\ 1 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 0 & 0 \\ 1 & 0 \end{bmatrix} - \begin{bmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 0 \end{bmatrix} =$$

$$= \begin{bmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 0 \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} -1 & 0 \\ 1 & 0 \end{bmatrix} - \begin{bmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 0 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} -1 & -1 \\ 0 & 0 \end{bmatrix}.$$



- Сложение матриц
- Разность матриц
- Умножение матрицы на число
- Умножение матриц
- Обратная матрица

Определение клеточной матрицы

Пусть дана некоторая матрица А. Разобьем ее на матрицы низших порядков (клетки или блоки) с помощью горизонтальных и вертикальных перегородок, идущих вдоль всей матрицы. Например,

$$A = \begin{bmatrix} a_{11} & a_{12} & a_{13} \\ a_{21} & a_{22} & a_{23} \\ \hline a_{31} & a_{32} & a_{33} \end{bmatrix},$$

где клетками являются матрицы

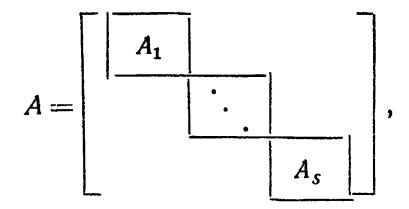
$$P = \begin{bmatrix} a_{11} & a_{12} \\ a_{21} & a_{22} \end{bmatrix}; \quad Q = \begin{bmatrix} a_{13} \\ a_{23} \end{bmatrix}; \quad R = [a_{31} \ a_{32}]; \quad S = [a_{33}].$$

Тогда матрицу А можно рассматривать как сложную матрицу, элементами которой служат клетки:

$$A = \begin{bmatrix} P & Q \\ R & S \end{bmatrix}.$$

Определение квазидиагональной матрицы

Матрица, разбитая на клетки, называется клеточной или блочной. Понятно, что разбиение матрицы на клетки может быть осуществлено различными способами. Частным случаем клеточных матриц являются квазидиагональные матрицы



где клетки A_i ($i=1,\ldots,s$) есть квадратные матрицы, вообще говоря, различных порядков, а вне клеток стоят нули. Отметим, что $\det A = \det A_1 \ldots \det A_s$.

Определение окаймлённой матрицы

Другой важный частный случай клеточных матриц представляют окаймленные матрицы

$$A_n = \left\lfloor \frac{A_{n-1} \mid U_n}{V_n \mid a_{nn}} \right\rfloor,$$

где

$$A_{n-1} = \begin{bmatrix} a_{11} & a_{12} & \dots & a_{1, n-1} \\ a_{21} & a_{22} & \dots & a_{2, n-1} \\ & & & & & & \\ a_{n-1, 1} & a_{n-1, 2} & \dots & a_{n-1, n-1} \end{bmatrix}$$

- матрица порядка n-1;

$$U_n = \begin{bmatrix} a_{1, n} \\ a_{2, n} \\ \vdots \\ a_{n-1, n} \end{bmatrix}$$
 — матрица-столбец;

$$V_n = [a_{n,1} \ a_{n,2} \dots a_{n,n-1}]$$
 — матрица-строка и a_{nn} — число.

Определение конформной клеточной матрицы

Клеточные матрицы одинакового типа и с одинаковым разбиением условимся называть конформными. Удобство клеточных матриц состоит в том, что действия над ними совершаются формально по тем же правилам, что и над обыкновенными матрицами.

Сложение и вычитание клеточных матриц

Если клеточные матрицы

$$A = \begin{bmatrix} A_{11} & A_{12} & \dots & A_{1q} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ A_{p1} & A_{p2} & \dots & A_{pq} \end{bmatrix}$$
 (1)

И

$$B = \begin{bmatrix} B_{11} & B_{12} \dots B_{1s} \\ \vdots & \vdots & \ddots \\ B_{r1} & B_{r2} \dots B_{rs} \end{bmatrix}$$
 (2)

конформны, т. е. $p=r;\ q=s$ и клетки A_{ij} и B_{ij} имеют одинаковый тип, то

$$A+B=\begin{bmatrix} A_{11}+B_{11} & A_{12}+B_{12} & \dots & A_{1q}+B_{1q} \\ \dots & \dots & \dots & \dots \\ A_{p1}+B_{p1} & A_{p2}+B_{p2} & \dots & A_{pq}+B_{pq} \end{bmatrix}.$$

Умножение клеточной матрицы на число

Если A — клеточная матрица (1) и α — число, то имеем:

$$\alpha A = \begin{bmatrix} \alpha A_{11} & \alpha A_{12} \dots \alpha A_{1q} \\ \vdots & \ddots & \vdots \\ \alpha A_{p1} & \alpha A_{p2} \dots \alpha A_{pq} \end{bmatrix}.$$

Пусть клеточные матрицы A и B имеют структуру соответственно (1) и (2), причем q=r.

Предположим, что все клетки A_{ij} и B_{jk} ($i=1,\ 2,\ \ldots,\ p;\ j=1,\ 2,\ \ldots,\ q;\ k=1,\ 2,\ \ldots,\ s$) таковы, что число столбцов клетки A_{ij} равняется числу строк клетки B_{jk} . В частном случае, если все клетки A_{ij} и B_{ij} —квадратные и имеют один и тот же порядок, то это предположение заведомо выполняется. Тогда можно докавать, что произведение матриц A и B есть клеточная матрица

$$C = \begin{bmatrix} C_{11} & C_{12} & \dots & C_{1s} \\ C_{21} & C_{22} & \dots & C_{2s} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ C_{p1} & C_{p2} & \dots & C_{ps} \end{bmatrix},$$

где $C_{ik} = A_{i1}B_{1k} + A_{i2}B_{2k} + \ldots + A_{iq}B_{qk}$ ($i=1, 2, \ldots, p; k=1, 2, \ldots, s$), т. е. матрицы A и B перемножаются так, как будто на месте клеток находятся числа

Пример умножения матриц

Пример. Перемножая клеточные матрицы

$$A = \left[\begin{array}{c|c} |+2 \rightarrow |+1 \rightarrow | \\ \hline \uparrow & P & Q \end{array}\right] \qquad \text{II} \qquad B = \left[\begin{array}{c|c} |+1 \rightarrow |+2 \rightarrow | \\ \hline \uparrow & R & S \\ \hline \downarrow & T & U \end{array}\right],$$

получим матрицу вида

Умножение и сложение квазидиагональных матриц

Особенно просто производится сложение и умножение квазидиа-гональных матриц. Если

и порядки матриц A_i , B_i ($i=1,\ 2,\ \ldots,\ s$) одинаковы, то, очевидно, имеем:

Обращение матриц с помощью разбивания на клетки

Пусть для данной неособенной числовой матрицы A требуется найти обратную матрицу A^{-1} . Разобьем матрицу A на четыре клетки:

$$A = \begin{bmatrix} \alpha_{11}(r, r) & \alpha_{12}(r, s) \\ \alpha_{21}(s, r) & \alpha_{22}(s, s) \end{bmatrix}.$$

Здесь в скобках указаны порядки соответствующих клеток, причем r+s=n, где n—порядок матрицы A. Будем искать обратную матрицу A^{-1} также в виде четырехклеточной матрицы

$$A^{-1} = \begin{bmatrix} \beta_{11}(r, r) & \beta_{12}(r, s) \\ \beta_{21}(s, r) & \beta_{22}(s, s) \end{bmatrix}.$$

Обращение матриц с помощью разбивания на клетки

Тогда, так как $A^{-1}A = E$, то, перемножая эти матрицы, получим четыре матричных уравнения

$$\beta_{11}\alpha_{11} + \beta_{12}\alpha_{21} = E_r,
\beta_{11}\alpha_{12} + \beta_{12}\alpha_{22} = 0,
\beta_{21}\alpha_{11} + \beta_{22}\alpha_{21} = 0,
\beta_{21}\alpha_{12} + \beta_{22}\alpha_{22} = E_s,$$
(1)

где E_r и E_s — единичные матрицы соответствующих порядков. Решив эту систему, определим клетки матрицы A^{-1} . Для решения системы (1) используем способ исключения неизвестных. Умножая справа первое уравнение системы (1) на $\alpha_{11}^{-1}\alpha_{12}$ и вычитая из результата умножения второе уравнение этой системы, получим:

$$\beta_{12} (\alpha_{21} \alpha_{11}^{-1} \alpha_{12} - \alpha_{22}) = \alpha_{11}^{-1} \alpha_{12}.$$

Обращение матриц с помощью разбивания на клетки

Отсюда находим:

$$\beta_{12} = -\alpha_{11}^{-1}\alpha_{12} (\alpha_{22} - \alpha_{21}\alpha_{11}^{-1}\alpha_{12})^{-1}$$

И

$$\beta_{11} = \alpha_{11}^{-1} - \beta_{12}\alpha_{21}\alpha_{11}^{-1}.$$

Аналогично из третьего и четвертого уравнений системы (1) будем иметь:

$$\beta_{22} = (\alpha_{22} - \alpha_{21}\alpha_{11}^{-1}\alpha_{12})^{-1}$$

И

$$\beta_{21} = -\beta_{22}\alpha_{21}\alpha_{11}^{-1}.$$

Обращение матриц с помощью разбивания на клетки

Здесь, конечно, предполагается, что соответствующие операции имеют смысл. Введем в рассмотрение матрицы

$$X = \alpha_{11}^{-1} \alpha_{12}, \quad Y = \alpha_{21} \alpha_{11}^{-1}, \\ \theta = \alpha_{22} - \alpha_{21} X = \alpha_{22} - Y \alpha_{12}.$$
 (2)

Тогда формулы для клеток β_{ij} ($i,\ j=1,\ 2$) можно записать проще:

$$eta_{11} = lpha_{11}^{-1} + X \theta^{-1} Y,$$
 $eta_{12} = -X \theta^{-1},$
 $eta_{21} = -\theta^{-1} Y, \quad eta_{22} = \theta^{-1}.$

Обращение матриц с помощью разбивания на клетки

Формулы (1) определяют клетки матрицы A^{-1} при условии, что α_{11}^{-1} и θ^{-1} существуют. Вычисления удобно расположить в виде следующей схемы

	a_{21}	a_{22}		,	-	
$X = \alpha_{11}^{-1} \alpha_{12}$	a_{11}^{-1}	a_{12}	И	$A^{-1}=$	$\frac{a_{11}^{-1} + X\theta^{-1}Y}{-\theta^{-1}Y}$	$\frac{-X\theta^{-1}}{\theta^{-1}}$
θ-1	$Y = \alpha_{21}\alpha_{11}^{-1}$	$\theta = \alpha_{22} - Y\alpha_{12}$		t	···	

Этот метод полезно применять, если матрица α11 легко обратима.

Пример 1. Обратить матрицу

$$\begin{bmatrix}
1 & 0 & 3 & -4 \\
0 & 1 & 5 & 6 \\
-3 & 4 & 0 & 2 \\
-5 & -6 & 2 & 0
\end{bmatrix}$$

Решение. Положим

$$\alpha_{11} = \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{bmatrix}; \qquad \alpha_{12} = \begin{bmatrix} 3 & -4 \\ 5 & 6 \end{bmatrix};$$
 $\alpha_{21} = \begin{bmatrix} -3 & 4 \\ -5 & -6 \end{bmatrix}; \quad \alpha_{22} = \begin{bmatrix} 0 & 2 \\ 2 & 0 \end{bmatrix}.$

Применяя приведенную выше схему, будем иметь:

			-3 -5	4 6	0 2	2 0
X	3 - 5	4 6	1 0	0	3 5	4 6
$\theta^{-1}\frac{1}{1422}$	16 —47	34 —11	—3 —5	4 6	—11 47	—34 16
·			Y		θ	

$$X\theta^{-1} = \frac{1}{1422} \begin{bmatrix} 3 & -4 \\ 5 & 6 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 16 & 34 \\ -47 & -11 \end{bmatrix} = \frac{1}{1422} \begin{bmatrix} 236 & 146 \\ -202 & 104 \end{bmatrix},$$

$$\theta^{-1}Y = \frac{1}{1422} \begin{bmatrix} 16 & 34 \\ -47 & -11 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} -3 & 4 \\ -5 & -6 \end{bmatrix} = \frac{1}{1422} \begin{bmatrix} -218 & -140 \\ 196 & -122 \end{bmatrix},$$

$$X\theta^{-1}Y = \frac{1}{1422} \begin{bmatrix} 236 & 146 \\ -202 & 104 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} -3 & 4 \\ -5 & -6 \end{bmatrix} = \frac{1}{1422} \begin{bmatrix} -1438 & 68 \\ 86 & -1432 \end{bmatrix}.$$

Для контроля произведение $X\theta^{-1}Y$ вычисляем двумя способами: $X\theta^{-1}Y = (X\theta^{-1})Y$ и $Y\theta^{-1}Y = X(\theta^{-1}Y)$.

По общей схеме имеем:

$$A^{-1} = \frac{1}{1422} \begin{bmatrix} -16 & 68 & -236 & -146 \\ 86 & -10 & 202 & -104 \\ \hline 218 & 140 & 16 & 34 \\ -196 & 122 & -47 & -11 \end{bmatrix}.$$

Метод окаймления

• Частным случаем изложенного метода является так называемый метод окаймления.

• Пусть да матрица $A = \begin{bmatrix} a_{11} \dots a_{1n} \\ \dots \\ a_{n1} \dots a_{nn} \end{bmatrix}$ • Образуем последовательность

$$S_{1} = \begin{bmatrix} a_{11} \\ a_{21} \\ a_{22} \end{bmatrix};$$

$$S_{2} = \begin{bmatrix} a_{11} & a_{12} \\ a_{21} & a_{22} \\ a_{31} & a_{32} & a_{33} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} S_{2} & a_{13} \\ a_{21} & a_{23} \\ a_{31} & a_{32} & a_{33} \end{bmatrix};$$

$$S_{3} = \begin{bmatrix} a_{11} & a_{12} & a_{13} & a_{14} \\ a_{21} & a_{22} & a_{23} & a_{24} \\ a_{31} & a_{32} & a_{33} & a_{34} \\ a_{41} & a_{42} & a_{43} & a_{44} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} S_{3} & a_{14} \\ S_{3} & a_{24} \\ a_{34} & a_{34} \end{bmatrix};$$

Каждая следующая матрица получена из предыдущей при помощи окаймления

Метод окаймления

Обратная ко второй из этих матриц находится непосредственно:

$$S_2^{-1} = \begin{bmatrix} \frac{a_{22}}{\Delta} & -\frac{a_{12}}{\Delta} \\ -\frac{a_{21}}{\Delta} & \frac{a_{11}}{\Delta} \end{bmatrix},$$

где

$$\Delta = a_{11}a_{22} - a_{12}a_{21}.$$

При помощи матрицы S_2^{-1} , применив к S_3 приведенную выше схему вычисления, можно получить S_3^{-1} , а затем при помощи S_3^{-1} аналогично получить S_4^{-1} и, наконец, $S_n^{-1} = A^{-1}$.

Пример 2. Найти обратную матрицу для матрицы

$$A = \begin{bmatrix} 1 & 4 & 1 & 3 \\ 0 & -1 & 3 & -1 \\ 3 & 1 & 0 & 2 \\ 1 & -2 & 5 & 1 \end{bmatrix}.$$

Решение. Здесь

$$S_2 = \begin{bmatrix} 1 & 4 \\ 0 & -1 \end{bmatrix} = S_2^{-1}.$$

Схема вычисления S_3^{-1} имеет следующий вид:

$$X\theta^{-1}Y = \begin{bmatrix} -\frac{13}{12} & -\frac{143}{36} \\ \frac{1}{4} & \frac{11}{12} \end{bmatrix}$$

$$X\theta^{-1}Y = \begin{bmatrix} -\frac{13}{12} & -\frac{143}{36} \\ \frac{1}{4} & \frac{11}{12} \end{bmatrix} \qquad S_3^{-1} = \begin{bmatrix} -\frac{1}{12} & \frac{1}{36} & \frac{13}{36} \\ \frac{1}{4} & -\frac{1}{12} & -\frac{1}{12} \\ \frac{1}{12} & \frac{11}{36} & -\frac{1}{36} \end{bmatrix}.$$

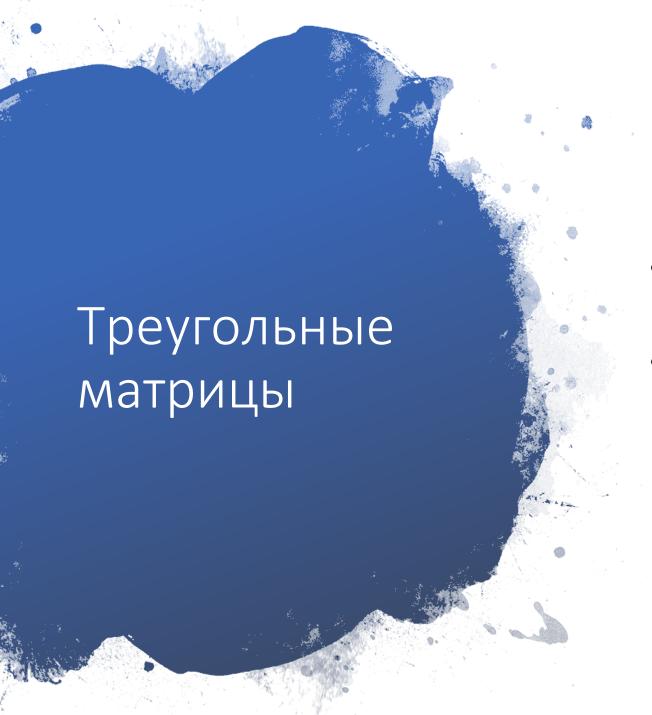
Для вычисления S_4^{-1} служит следующая схема:

		1	-2	. 5	1
	4 9	$-\frac{1}{12}$	$\frac{1}{36}$	$\frac{13}{36}$	3
X	$\frac{4}{9}$ $\frac{2}{3}$	$\frac{1}{4}$	$-\frac{1}{12}$.	$-\frac{1}{12}$	-1
	$-\frac{1}{9}$	$\frac{1}{12}$	$\frac{11}{36}$	$\frac{1}{36}$	2
9-1	$\frac{9}{22}$	$-\frac{1}{6}$	$\frac{31}{18}$	$\frac{7}{18}$	$\frac{22}{9}$
·			Y		θ

$$X\theta^{-1}Y = \begin{bmatrix} -\frac{1}{33} & \frac{31}{99} & \frac{7}{99} \\ -\frac{1}{22} & \frac{31}{66} & \frac{7}{66} \\ \frac{1}{132} & -\frac{31}{396} & \frac{7}{396} \end{bmatrix}.$$

Следовательно,

$$S_{4}^{-1} = A^{-1} = \begin{bmatrix} -\frac{5}{44} & \frac{15}{44} & \frac{19}{44} & -\frac{2}{11} \\ \frac{9}{44} & \frac{17}{44} & \frac{1}{44} & -\frac{3}{11} \\ \frac{4}{44} & \frac{10}{44} & -\frac{2}{44} & \frac{1}{22} \\ \hline \frac{3}{44} & -\frac{31}{44} & -\frac{7}{44} & \frac{9}{22} \end{bmatrix} = \frac{1}{44} \begin{bmatrix} -5 & 15 & 19 & -8 \\ 9 & 17 & 1 & -12 \\ 4 & 10 & -2 & 2 \\ 3 & -31 & -7 & 18 \end{bmatrix}$$



- Произведение треугольных матриц
- Нахождение обратной матрицы через произведение треугольных матриц

Треугольные матрицы

Определение. Квадратная матрица называется *треугольной*, если элементы, стоящие выше (ниже) главной диагонали, равны нулю. Например,

$$T = \begin{bmatrix} t_{11} & t_{12} & \dots & t_{1n} \\ 0 & t_{22} & \dots & t_{2n} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ 0 & 0 & \dots & t_{nn} \end{bmatrix},$$

где $t_{ij} = 0$ при i > j, есть верхняя треугольная матрица. Аналогично

$$T_{1} = \begin{bmatrix} t_{11} & 0 & \dots & 0 \\ t_{21} & t_{22} & \dots & 0 \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ t_{n1} & t_{n2} & \dots & t_{nn} \end{bmatrix},$$

где $t_{ij} = 0$ для j > i, есть нижняя треугольная матрица.

Треугольные матрицы

Диагональная матрица является частным случаем как верхней, так и нижней треугольной матрицы. Определитель треугольной матрицы равен произведению ее диагональных элементов, а именно: если $T = [t_{ij}]$ — треугольная матрица, то очевидно, что $\det T = t_{11}t_{22}\dots t_{nn}$. Поэтому треугольная матрица является неособенной только тогда, когда все ее диагональные элементы отличны от нуля.

Можно доказать, что: 1) сумма и произведение треугольных матриц одинакового типа и одной и той же структуры, т. е. одновременно только верхних или только нижних, есть также треугольные матрицы того же типа и общей структуры; 2) обратная матрица неособенной треугольной матрицы есть также треугольная матрица того же типа и структуры. Пользуясь последним обстоятельством мы легко можем обращать треугольную матрицу.

Пример обращение треугольной матрицы

Пример 1. Обратить матрицу

$$A = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 1 & 2 & 0 \\ 1 & 2 & 3 \end{bmatrix}.$$

Решение. Положим

$$A^{-1} = \begin{bmatrix} t_{11} & 0 & 0 \\ t_{21} & t_{22} & 0 \\ t_{31} & t_{32} & t_{33} \end{bmatrix}.$$

Перемножая матрицы A и A^{-1} , будем име \mathbf{f} ь:

Пример обращение треугольной матрицы

Отсюда последовательно находим:

$$t_{11} = 1;$$
 $t_{21} = -\frac{1}{2};$ $t_{22} = \frac{1}{2};$ $t_{31} = 0;$ $t_{32} = -\frac{1}{3};$ $t_{33} = \frac{1}{3}.$

Следовательно,

$$A^{-1} = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ -\frac{1}{2} & \frac{1}{2} & 0 \\ 0 & -\frac{1}{3} & \frac{1}{3} \end{bmatrix}.$$

Теорема о произведении треугольных матриц

Теорема. Всякую квадратную матрицу

$$A = \begin{bmatrix} a_{11} & a_{12} & \dots & a_{1n} \\ a_{21} & a_{22} & \dots & a_{2n} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{n1} & a_{n2} & \dots & a_{nn} \end{bmatrix},$$

имеющую отличные от нуля главные диагональные миноры

$$\Delta_1 = a_{11} \neq 0;$$
 $\Delta_2 = \begin{vmatrix} a_{11} & a_{12} \\ a_{21} & a_{22} \end{vmatrix} \neq 0;$...; $\Delta_n = |A| \neq 0,$

можно представить в виде произведения двух треугольных матриц различных структур (нижней и верхней), причем это разложение будет единственным, если заранее зафиксировать диагональные элементы одной из треугольных матриц (например, положить их равными 1).

Пример произведения треугольных матриц

Пример 2. Представить матрицу

$$A = \begin{bmatrix} 1 & -1 & 2 \\ -1 & 5 & 4 \\ 2 & 4 & 14 \end{bmatrix}$$

в виде произведения двух треугольных матриц T_1 и T_2 . Решение. $A = T_1 T_2$. Будем искать T_1 и T_2 в виде

$$T_1 = \begin{bmatrix} t_{11} & 0 & 0 \\ t_{21} & t_{22} & 0 \\ t_{31} & t_{32} & t_{33} \end{bmatrix} \text{ if } T_2 = \begin{bmatrix} 1 & r_{12} & r_{13} \\ 0 & 1 & r_{23} \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix}.$$

Имеем:

$$\begin{bmatrix} 1 & -1 & 2 \\ -1 & 5 & 4 \\ 2 & 4 & 14 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} t_{11} & t_{11}r_{12} & t_{11}r_{13} \\ t_{21} & t_{21}r_{12} + t_{22} & t_{21}r_{13} + t_{22}r_{23} \\ t_{31} & t_{31}r_{12} + t_{32} & t_{31}r_{13} + t_{32}r_{23} + t_{33} \end{bmatrix};$$

Пример произведения треугольных матриц

откуда

$$t_{11} = 1;$$
 $t_{11}r_{12} = -1;$ $t_{11}r_{13} = 2;$ $t_{21} = -1;$ $t_{21}r_{12} + t_{22} = 5;$ $t_{21}r_{13} + t_{22}r_{23} = 4;$ $t_{31} = 2;$ $t_{31}r_{12} + t_{32} = 4;$ $t_{31}r_{13} + t_{32}r_{23} + t_{33} = 14.$

Решив систему, получим:

$$t_{11} = 1;$$
 $t_{21} = -1;$ $t_{31} = 2;$ $t_{22} = 4;$ $t_{32} = 6;$ $t_{33} = 1;$ $r_{12} = -1;$ $r_{13} = 2;$ $r_{23} = \frac{3}{2}.$

Пример произведения треугольных матриц

Таким образом,

$$T_1 = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ -1 & 4 & 0 \\ 2 & 6 & 1 \end{bmatrix}$$

И

$$T_2 = \begin{bmatrix} 1 & -1 & 2 \\ 0 & 1 & \frac{3}{2} \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix}.$$

Обратная матрица через произведение треугольных матриц

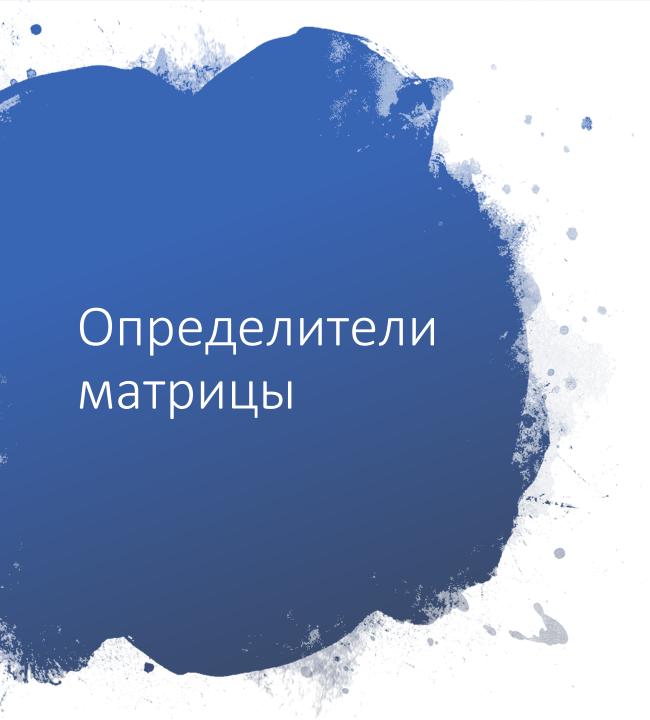
Пользуясь представлением квадратной матрицы A (det $A \neq 0$) в виде произведения двух треугольных матриц, можно указать еще один способ вычисления обратной матрицы A^{-1} , а именно, если

$$A = T_1 T_2,$$

TO

$$A^{-1} = T_2^{-1} T_1^{-1}.$$

Обратные матрицы для треугольных, как мы видели выше, находятся сравнительно просто.



- Элементарные преобразования
- Нахождение определителя матрицы через элементарные преобразования

Элементарные преобразования матрицы

Следующие преобразования матриц носят названия элементарных:

- 1) перестановка двух строк или столбцов;
- 2) умножение всех элементов какой-либо строки (столбца) на одно и то же число, отличное от нуля;
- 3) прибавление к элементам какой-либо строки (столбца) соответствующих элементов другой строки (столбца), умноженных на одно и то же число.

Две матрицы называются эквивалентными, если одна получается из другой с помощью конечного числа элементарных преобразований.

Элементарные преобразования матрицы дают наиболее удобный способ вычисления определителя этой матрицы. Пусть, например,

$$\Delta_{n} = \begin{bmatrix} a_{11} & a_{12} & \dots & a_{1n} \\ a_{21} & a_{22} & \dots & a_{2n} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{n1} & a_{n2} & \dots & a_{nn} \end{bmatrix}. \tag{1}$$

Предполагая, что $a_{11} \neq 0$, будем иметь:

$$\Delta_{n} = a_{11} \begin{bmatrix} 1 & a_{12} & \dots & a_{1n} \\ \frac{a_{21}}{a_{11}} & a_{22} & \dots & a_{2n} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ \frac{a_{n1}}{a_{11}} & a_{n2} & \dots & a_{nn} \end{bmatrix}.$$

$$\Delta_{n} = a_{11} \begin{bmatrix} 1 & 0 & \dots & 0 \\ \frac{a_{21}}{a_{11}} & a_{22}^{(1)} & \dots & a_{2n}^{(1)} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ \frac{a_{n1}}{a_{11}} & a_{n2}^{(1)} & \dots & a_{nn}^{(1)} \end{bmatrix} = a_{11} \Delta_{n-1},$$

где

$$\Delta_{n-1} = \begin{vmatrix} a_{22}^{(1)} & a_{23}^{(1)} & \dots & a_{2n}^{(1)} \\ a_{32}^{(1)} & a_{33}^{(1)} & \dots & a_{3n}^{(1)} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{n2}^{(1)} & a_{n3}^{(1)} & \dots & a_{nn}^{(1)} \end{vmatrix}$$

$$(2)$$

И

$$a_{ij}^{(1)} = a_{ij} - \frac{a_{i1}a_{1j}}{a_{11}}$$
 $(i, j = 2, 3, ..., n).$

К определителю Δ_{n-1} применяем тот же прием. Если все элементы

$$a_{ii}^{(i-1)} \neq 0 \quad (i=1, 2, \ldots, n),$$

то окончательно находим:

$$\Delta_n = a_{11} a_{22}^{(1)} \dots a_{nn}^{(n-1)}. \tag{3}$$

Если в каком-нибудь промежуточном определителе Δ_{n-k} левый верхний элемент $a_{k+1,\ k+1}^{(k)}=0$, то следует переставить строки или столбцы определителя Δ_{n-k} так, чтобы нужный нам элемент был отличен от нуля (это возможно всегда, если определитель $\Delta \neq 0$). Конечно, при этом следует учесть изменение знака определителя Δ_{n-k} .

Можно дать более общее правило. Пусть определитель $\tilde{\Delta}_n = \det \left[\alpha_{ij}\right]$ преобразован так, что $\alpha_{pq} = 1$ (α_{pq} —главный элемент), т. е.

$$\tilde{\Delta}_n = \begin{bmatrix} \alpha_{11} & \cdots & \alpha_{1q} & \cdots & \alpha_{1j} & \cdots & \alpha_{1n} \\ \alpha_{i1} & \cdots & \boxed{\alpha_{iq}} & \cdots & \alpha_{if} & \cdots & \alpha_{in} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \ddots & \ddots & \vdots \\ \alpha_{p1} & \cdots & 1 & \cdots & \boxed{\alpha_{pf}} & \cdots & \alpha_{pn} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \ddots & \vdots \\ \alpha_{n1} & \cdots & \alpha_{nq} & \cdots & \alpha_{nf} & \cdots & \alpha_{nn} \end{bmatrix}.$$

Тогда

$$\tilde{\Delta}_n = (-1)^{p+q} \, \tilde{\Delta}_{n-1},$$

где $\tilde{\Delta}_{n-1} = \det \left[\alpha_{ij}^{(1)}\right]$ есть определитель (n-1)-го порядка, получающийся из Δ_n путем выбрасывания p-й строки и q-го столбца с последующим преобразованием элементов по формуле

$$\alpha_{ij}^{(1)} = \alpha_{ij} - \alpha_{iq} \alpha_{pj},$$

т. е. каждый элемент $\alpha_{ij}^{(1)}$ определителя $\tilde{\Delta}_{n-1}$ равен соответствующему элементу α_{ij} определителя $\tilde{\Delta}_n$, уменьшенному на произведение его «проекций» α_{iq} и α_{pj} на отброшенные столбец и строку исходного определителя. Доказательство этого положения легко вытекает из общих свойств определителей

Пример нахождения определителей

Пример. Вычислить

$$\Delta_{5} = \begin{vmatrix} 3 & 1 & -1 & 2 & \boxed{1} \\ -2 & 3 & 1 & 4 & 3 \\ 1 & 4 & 2 & 3 & 1 \\ 5 & -2 & -3 & 5 & -1 \\ -1 & 1 & 2 & 3 & 2 \end{vmatrix}.$$

Пример нахождения определителей

Решение. Принимая за главный элемент $a_{15}=1$, будем иметь:

$$\Delta_{5} = (-1)^{1+5} \begin{vmatrix} -2 & -3 \cdot 3 & 3 & -1 \cdot 3 & 1 - (-1) \cdot 3 & 4 & -2 \cdot 3 \\ 1 & -3 \cdot 1 & 4 & -1 \cdot 1 & 2 - (-1) \cdot 1 & 3 & -2 \cdot 1 \\ 5 & -3 \cdot (-1) & -2 & -1 \cdot (-1) & -3 - (-1) \cdot (-1) & 5 & -2 \cdot (-1) \\ -1 & -3 \cdot 2 & 1 & -1 \cdot 2 & 2 - (-1) \cdot 2 & 3 & -2 \cdot 2 \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} -11 & 0 & 4 & -2 \\ -2 & 3 & 3 & \boxed{1} \\ 8 & -1 & -4 & 7 \\ -7 & -1 & 4 & -1 \end{vmatrix}.$$

Далее, принимая за главный элемент $a_{24}=1$ и применяя аналогичное преобразование, получим:

$$\Delta_{4} = (-1)^{6} \begin{vmatrix} -15 & 6 & 10 \\ 22 & -22 & -25 \\ -9 & 2 & 7 \end{vmatrix} = 2 \begin{vmatrix} -15 & 3 & 10 \\ 22 & -11 & -25 \\ -9 & \boxed{1} & 7 \end{vmatrix} =$$

$$= 2 \cdot (-1)^{3+2} \begin{vmatrix} 12 & -11 \\ -77 & 52 \end{vmatrix} = 446.$$

Литература

- *Демидович Б. П., Марон И. А.* Основы вычислительной математики. Издание 3. Наука. Физматлит. 1966 г. 664 с.
 - Глава 7. Алгебра матриц.
 - §1 §6 c. 225 238
 - §11 §15 c. 252 267