

# ESTRUTURAS DE DADOS II

---

MSC. DANIELE CARVALHO OLIVEIRA

DOUTORANDA EM CIÊNCIA DA COMPUTAÇÃO - USP

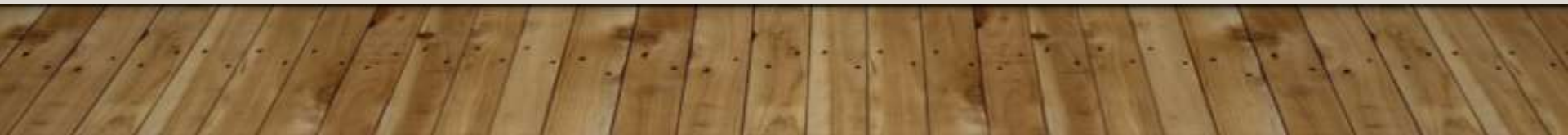
MESTRE EM CIÊNCIA DA COMPUTAÇÃO – UFU

BACHAREL EM CIÊNCIA DA COMPUTAÇÃO - UFJF

2

# REPRESENTAÇÃO DE GRAFOS

---



# 3 REPRESENTAÇÃO DOS GRAFOS

---

- Como representar grafos em nossos algoritmos?
- Estruturas de dados!
  - Matrizes
    - Matriz de Adjacência
    - Matriz de Incidência
  - Listas
    - Listas de Adjacência

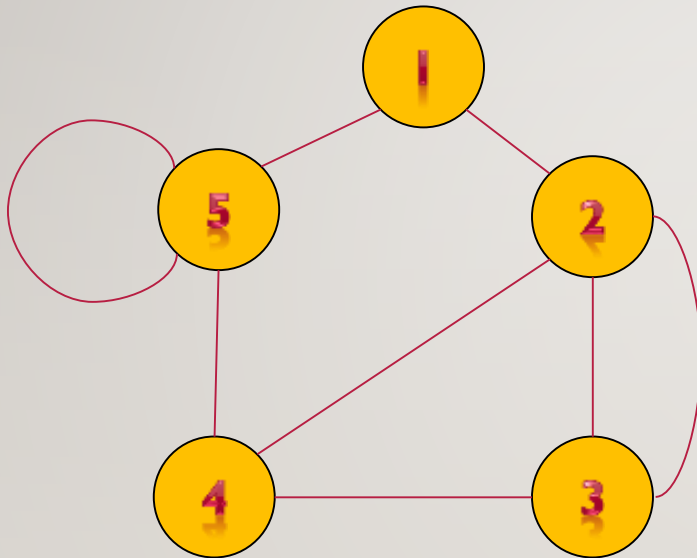
## 4 MATRIZ DE ADJACÊNCIA

---

- Dado um grafo  $G(V, E)$
- Uma Matriz de Adjacência  $M$  é formada por  $n$  linhas e  $n$  colunas
  - $n$  = número de vértices do grafo

$$M_{ij} = \begin{cases} 1, & \text{se } (i, j) \in E(G) \\ 0, & \text{se } (i, j) \notin E(G) \end{cases}$$

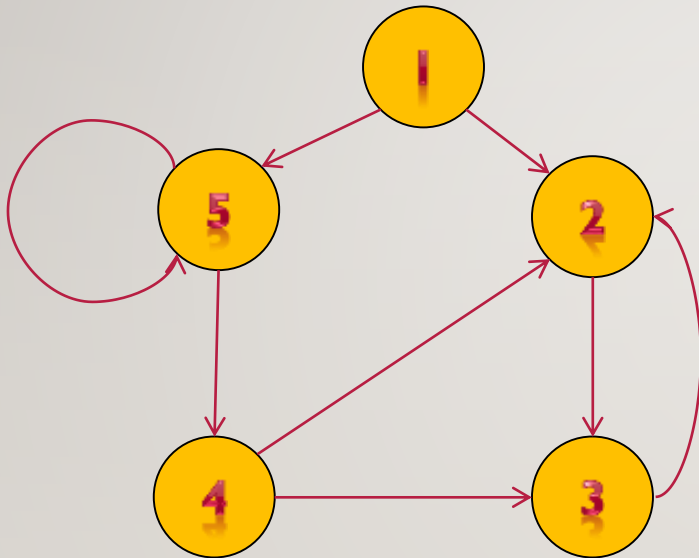
5



	1	2	3	4	5
1	0	1	0	0	1
2	1	0	1	1	0
3	0	1	0	1	0
4	0	1	1	0	1
5	1	0	0	1	1

**Simétrica**

6



	1	2	3	4	5
1	0	1	0	0	1
2	0	0	1	0	0
3	0	1	0	0	0
4	0	1	1	0	0
5	0	0	0	1	1

## 7 MATRIZ DE ADJACÊNCIA

---

- O espaço reservado para armazenar as informações da matriz é da ordem  $O(|V|^2)$
- Para buscar uma aresta:  $O(1)$

## 8 MATRIZ DE INCIDÊNCIA

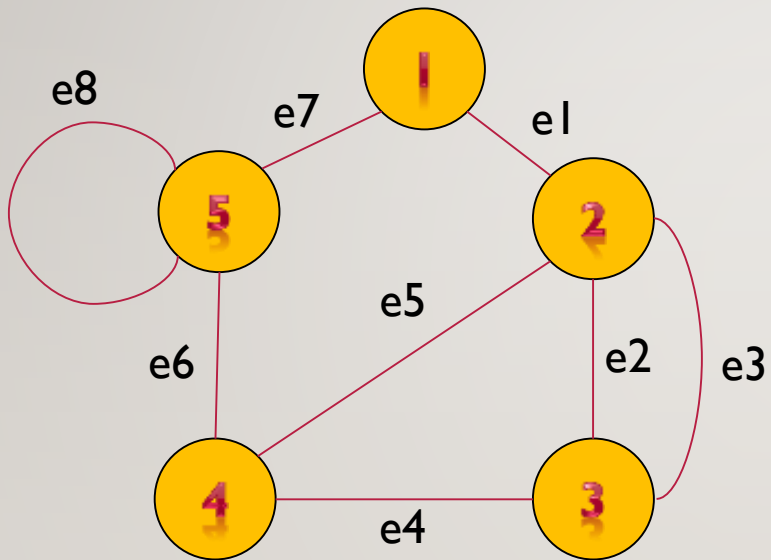
---

- Dado um grafo  $G(V, E)$  de  $n$  vértices e  $m$  arestas

$$M_{ij} = \begin{cases} 1, \forall v_i, \text{ se } (v_i, v_j) \in E(G) \\ 0, \text{ se } (v_i, v_j) \notin E(G) \\ 0, \text{ se } (v_i, v_i) \in E(G) \end{cases}$$



9



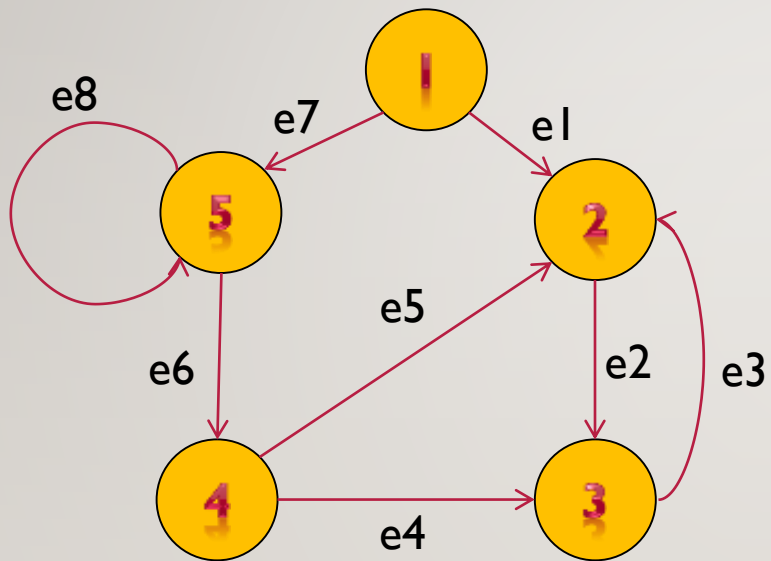
	e1	e2	e3	e4	e5	e6	e7	e8
1	1	0	0	0	0	0	1	0
2	1	1	1	0	1	0	0	0
3	0	1	1	1	0	0	0	0
4	0	0	0	1	1	1	0	0
5	0	0	0	0	0	1	1	0

## 10 MATRIZ DE INCIDÊNCIA NO DIGRAFO

---

$$M_{ij} = \begin{cases} 1, \forall v_i, se (v_i, v_j) \in E(G) \\ -1, \forall v_j, se (v_i, v_j) \in E(G) \\ 0, se (v_i, v_j) \notin E(G) \\ 0, se (v_i, v_i) \in E(G) \end{cases}$$

||



	e1	e2	e3	e4	e5	e6	e7	e8
1	1	0	0	0	0	0	1	0
2	-1	1	-1	0	-1	0	0	0
3	0	-1	1	-1	0	0	0	0
4	0	0	0	1	1	-1	0	0
5	0	0	0	0	0	1	-1	0

## I2 MATRIZ DE INCIDÊNCIA

---

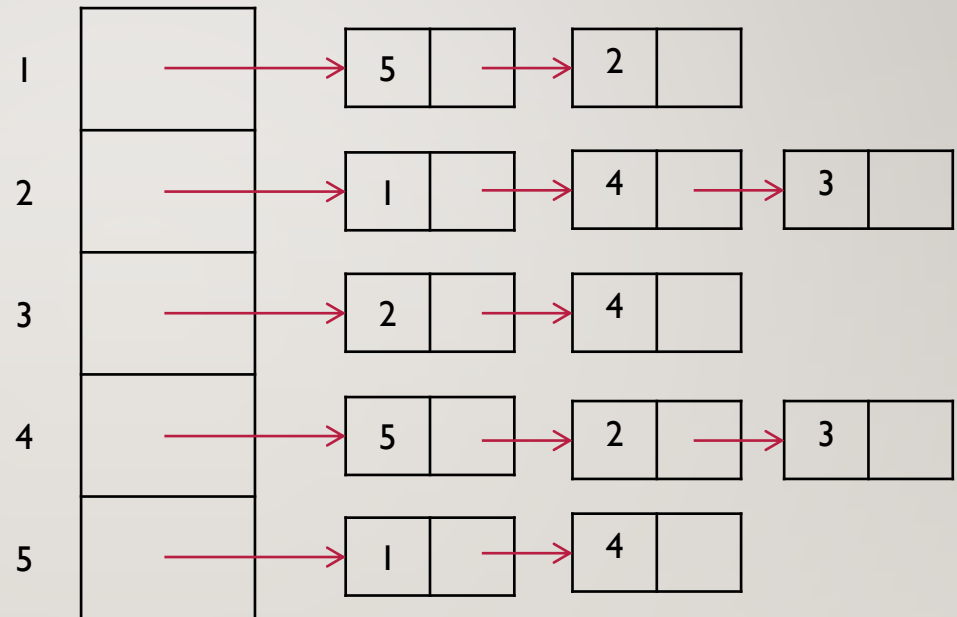
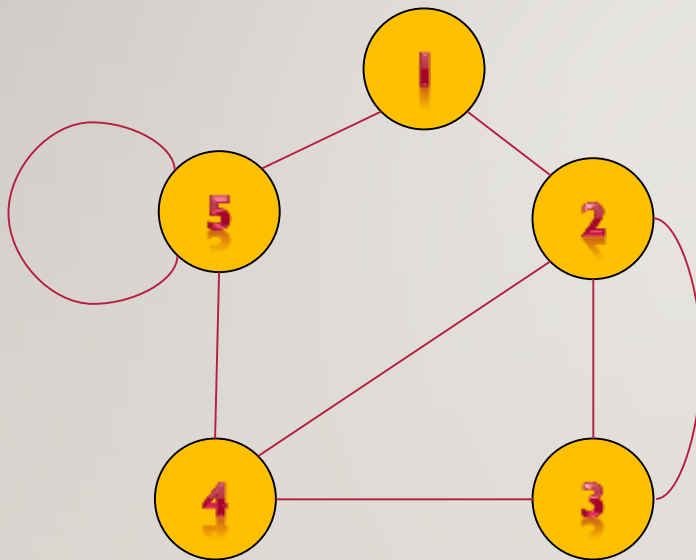
- O espaço reservado para armazenar as informações da matriz é da ordem  $O(|V| \times |E|)$
- Para buscar uma aresta:  $O(1)$

## 13 LISTA DE ADJACÊNCIA

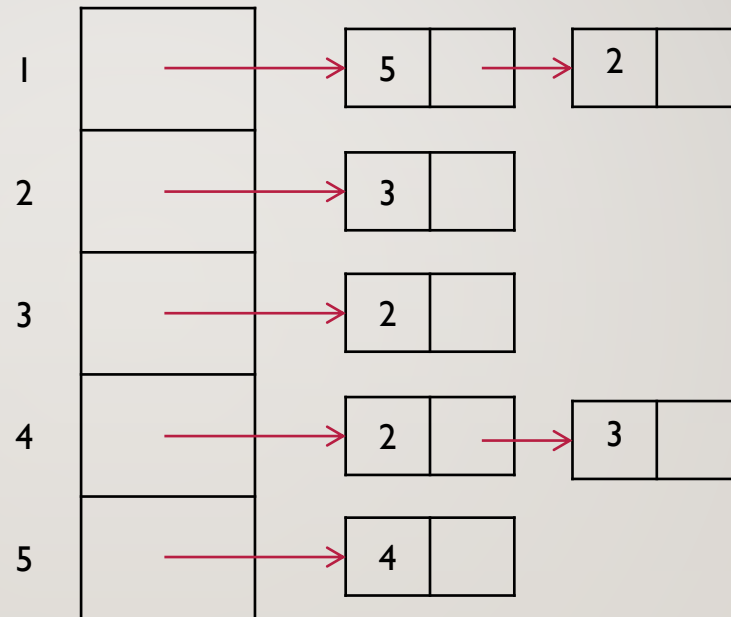
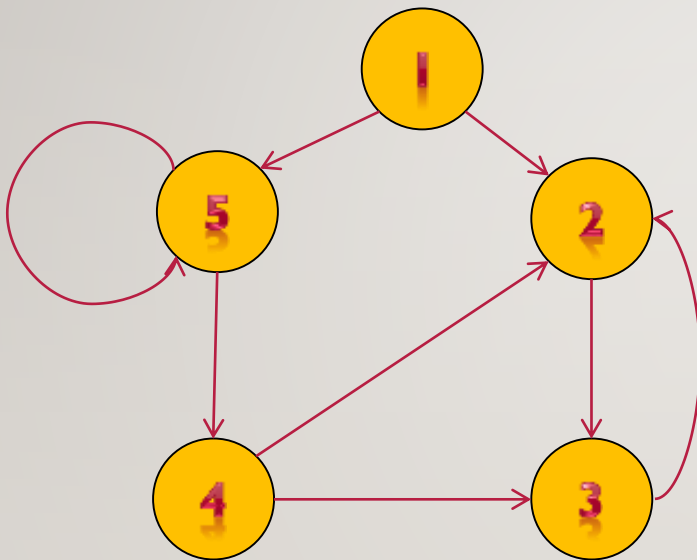
---

- Consiste em um vetor  $Adj$  com  $n = |V|$  entradas
- Cada entrada  $Adj[v]$  possui uma lista encadeada de vértices adjacentes à  $v$ .

14



15



## 16 LISTA DE ADJACÊNCIA

---

- O espaço reservado para armazenar as informações da lista é da ordem  $O(|V| + |E|)$
- Para buscar uma aresta:  $O(n)$ 
  - Para descobrir se existe a aresta  $(i, j)$  deve-se percorrer a lista do nó  $i$  até encontrar (ou não)  $j$



17

# BUSCA EM GRAFOS

---



# 18 ALGORITMOS DE BUSCA

---

- Operação mais comum em Grafos
  - Visita sistemática a seus nós (uma única vez!)
- Similar às buscas em árvore
- Para passear ou caminhar pelos vértices e arestas, utiliza-se marcar um vértice quando ele já foi visitado.

# 19 ALGORITMOS DE BUSCA

---

- Dois tipos básicos de busca
  - Busca em Profundidade
  - Busca em Largura

**procedimento** *Busca*( $G$ : Grafo)

**Para** Cada vértice  $v$  de  $G$ :

Marque  $v$  como não visitado

**Para** Cada vértice  $v$  de  $G$ :

Se  $v$  não foi visitado:

Busca-Prof( $v$ )

**procedimento** *Busca-Prof*( $v$ : vértice)

Marque  $v$  como visitado

**Para** Cada vértice  $w$  adjacente a  $v$ :

Se  $w$  não foi visitado:

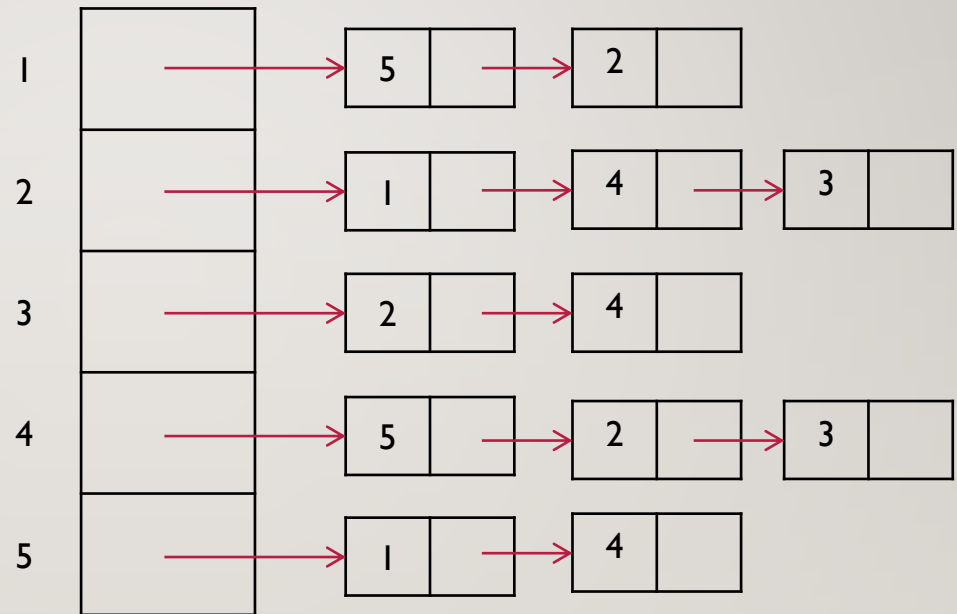
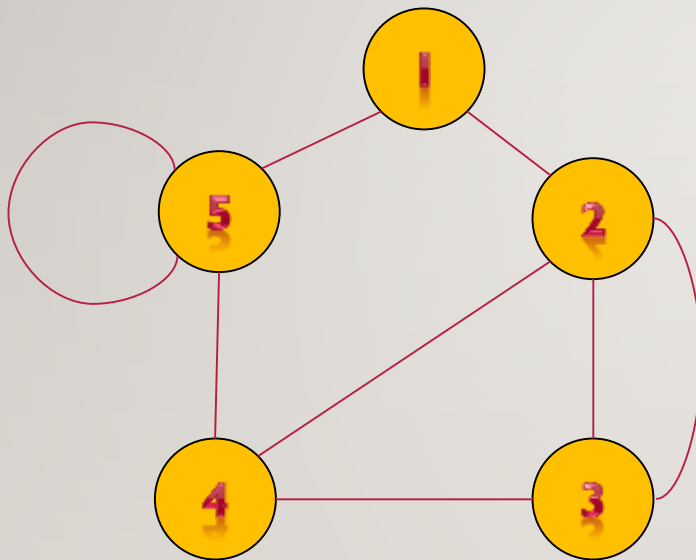
Busca-Prof( $w$ )

---

BUSCA EM  
PROFUNDIDADE

DFS

21



## 22 BUSCA EM PROFUNDIDADE

---

- Para acessar todos os vértices do grafo, a busca em profundidade varre a lista de adjacência de cada vértice do grafo
  - Assim, o tempo gasto para a operação é
$$O(|V| + |E|)$$

23

**procedimento** *Busca-Largura*( $v$ : vértice)

Inicializar  $F$

Marcar  $v$  como visitado

Colocar  $v$  no final de  $F$

**Enquanto**  $F$  não vazio:

$u$  := primeiro elemento de  $F$

    Retirar  $u$  de  $F$

**Para** cada vértice  $w$  adjacente a  $u$ :

**Se**  $w$  não foi visitado:

            Marcar  $w$  como visitado

            Colocar  $w$  no final de  $F$

BUSCA EM  
LARGURA

BFS

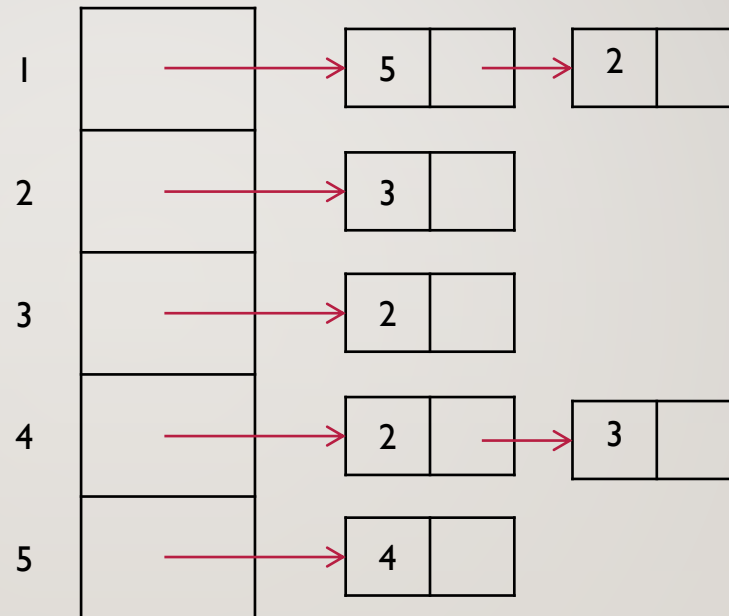
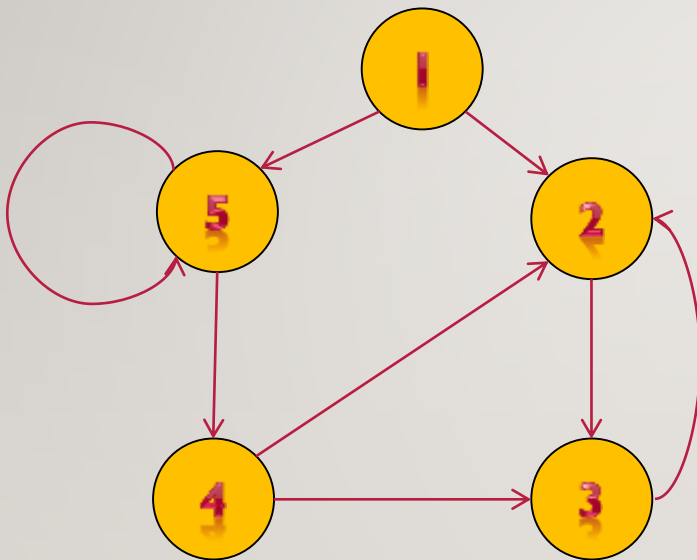




25

## Distâncias

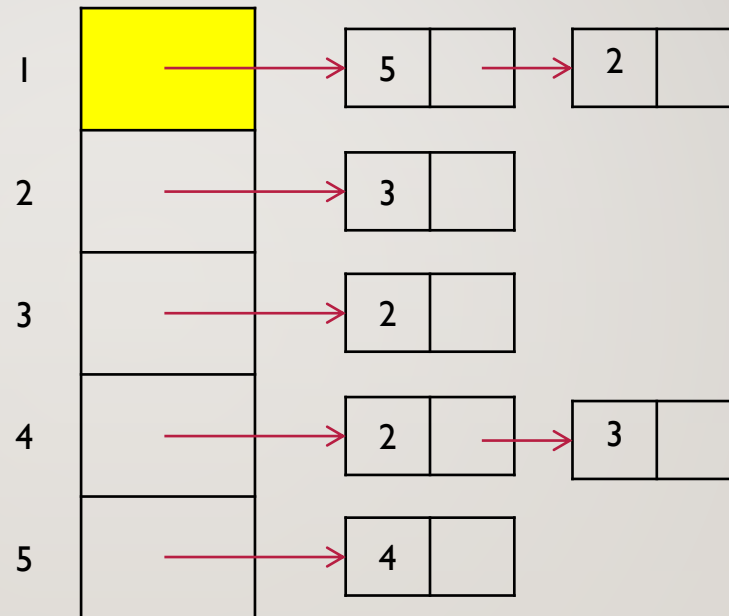
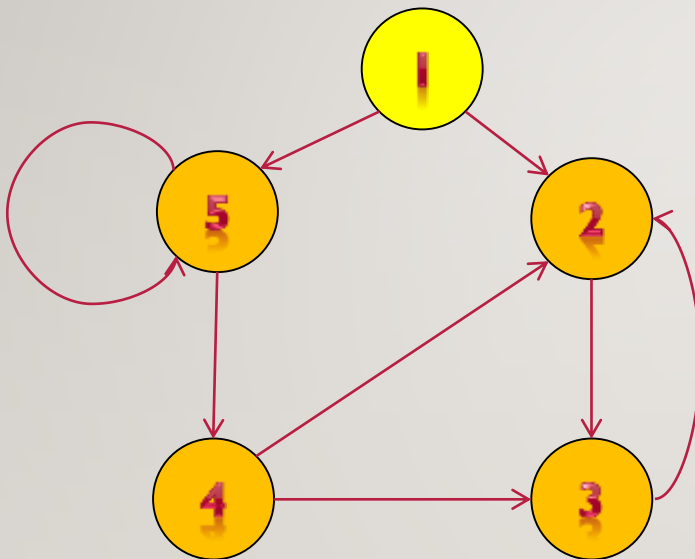
1	2	3	4	5
0	$\infty$	$\infty$	$\infty$	$\infty$

**Fila**[illegible]

26

Distâncias

1	2	3	4	5
0	1	$\infty$	$\infty$	1



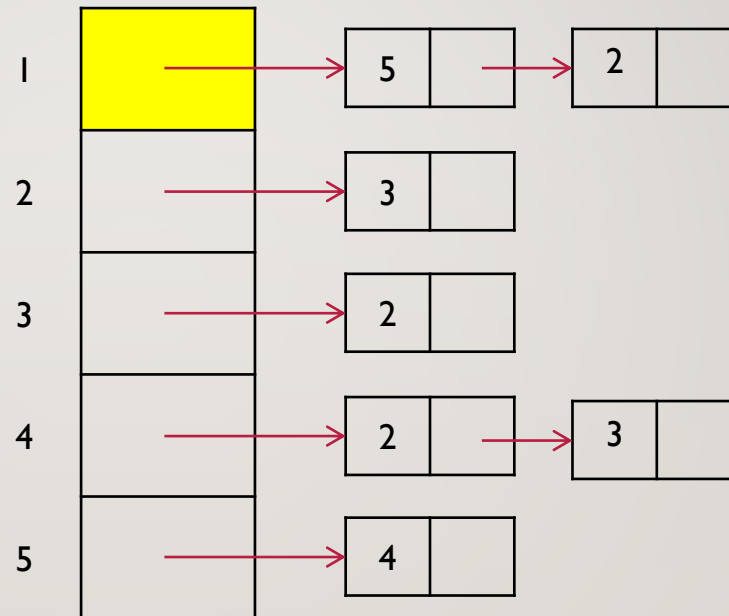
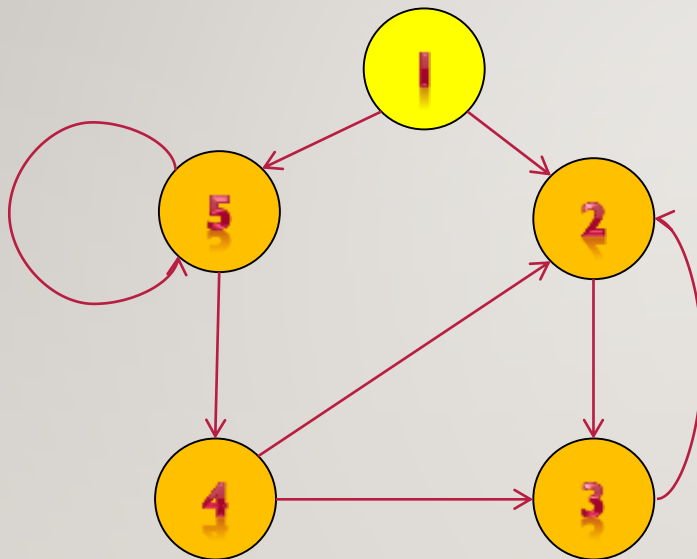
Fila

5	2								
---	---	--	--	--	--	--	--	--	--

27

## Distâncias

1	2	3	4	5
0	1	$\infty$	$\infty$	1



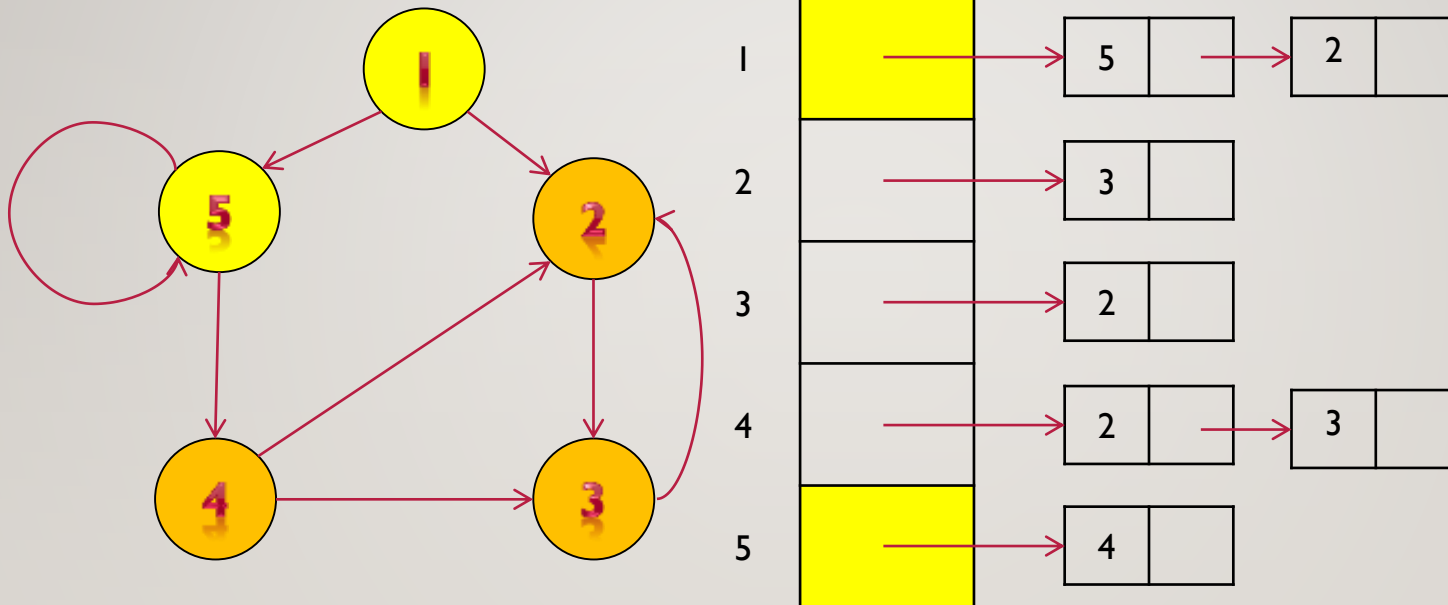
## Fila

[illegible]

28

## Distâncias

1	2	3	4	5
0	1	$\infty$	$\infty$	1



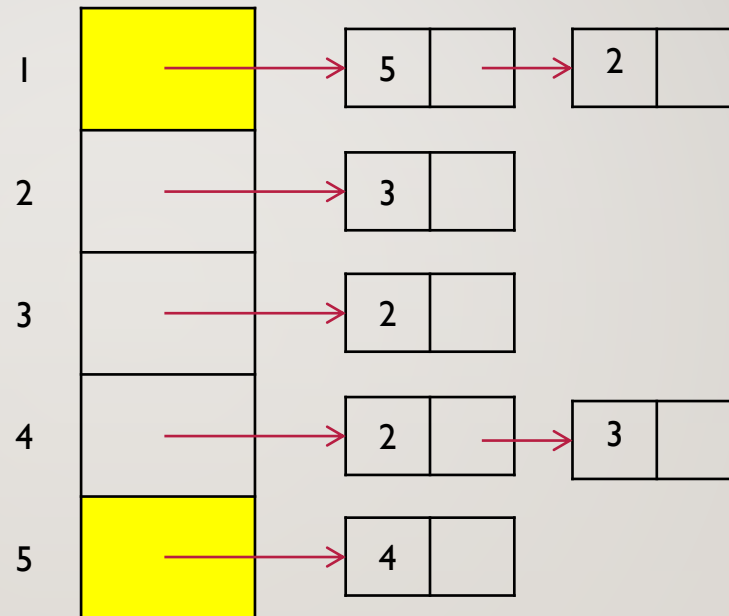
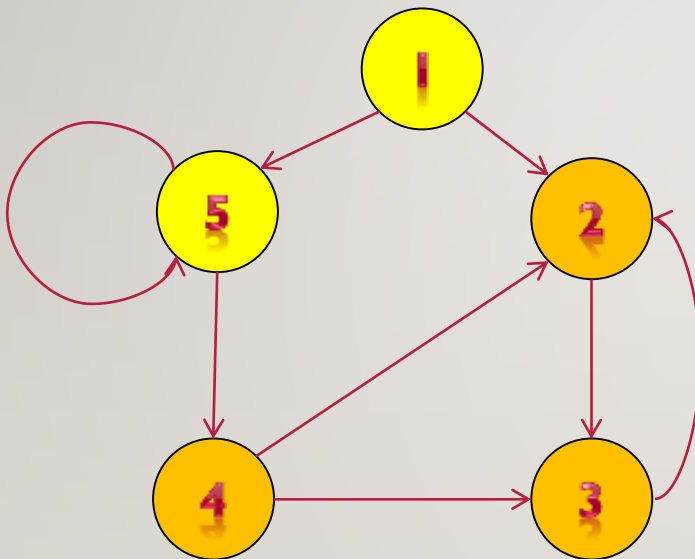
## Fila

[illegible]

29

Distâncias

1	2	3	4	5
0	1	$\infty$	2	1



Fila

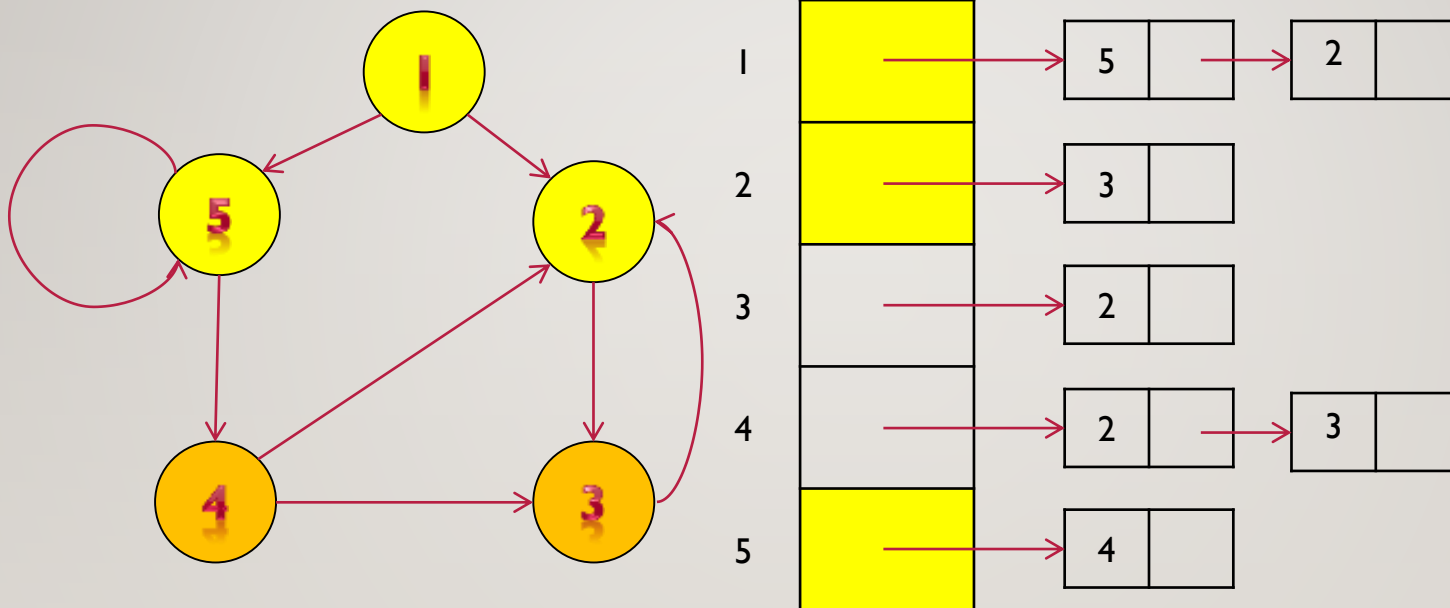
2	4								
---	---	--	--	--	--	--	--	--	--



31

## Distâncias

1	2	3	4	5
0	1	$\infty$	2	1



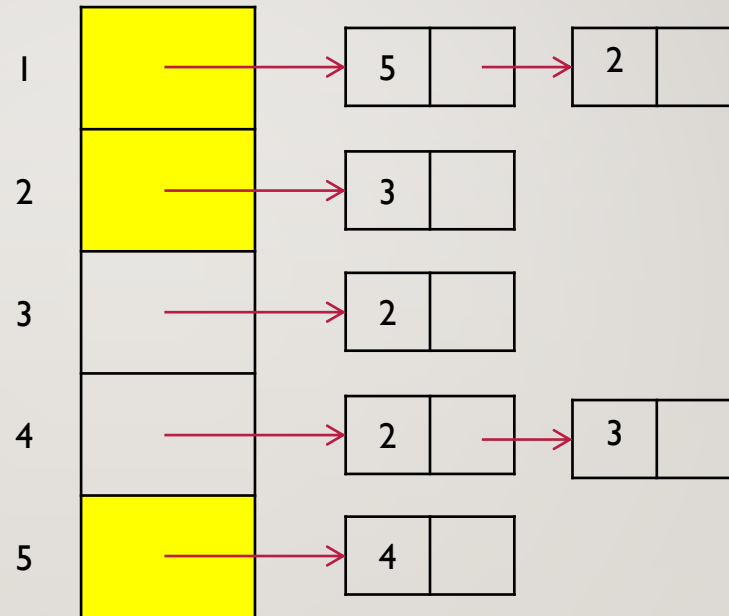
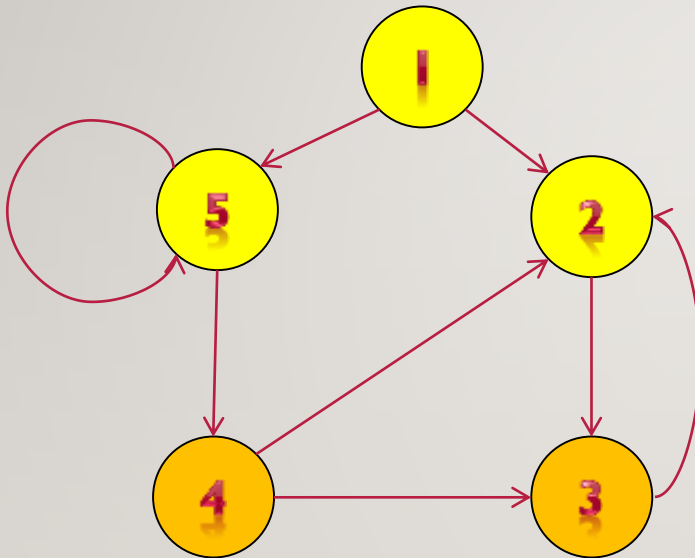
## Fila

[illegible]

32

Distâncias

1	2	3	4	5
0	1	2	2	1



Fila

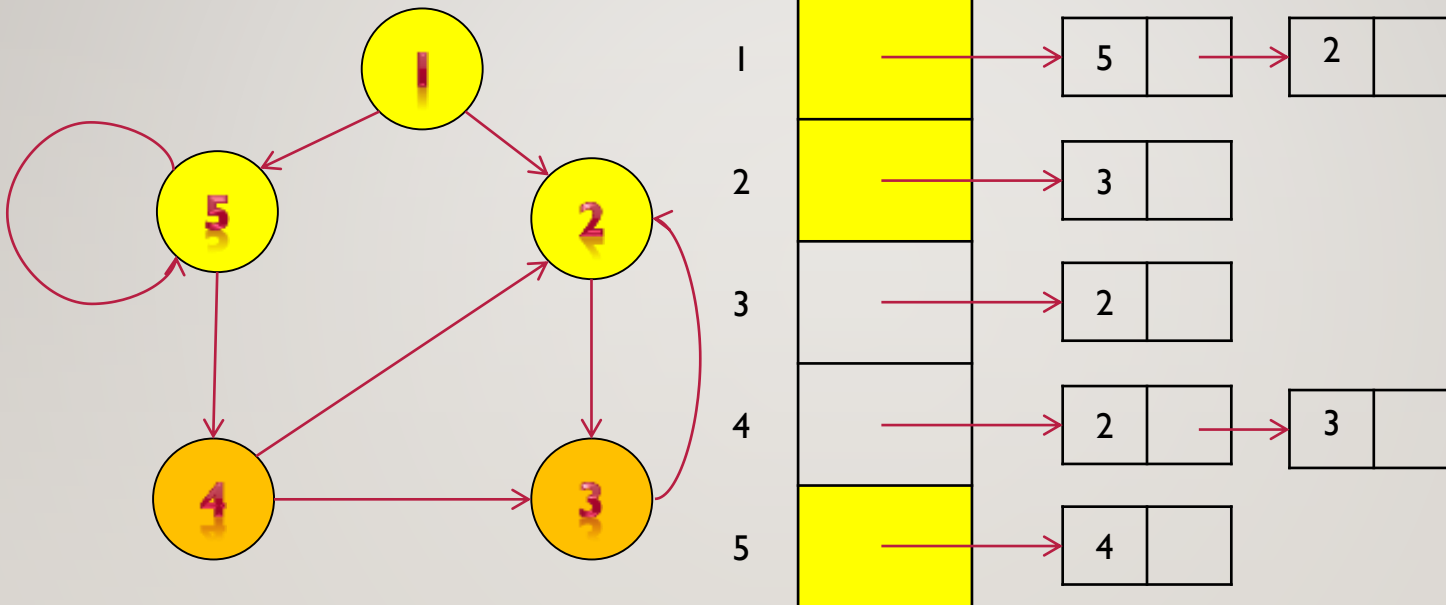
4	3								
---	---	--	--	--	--	--	--	--	--



33

## Distâncias

1	2	3	4	5
0	1	2	2	1



## Fila

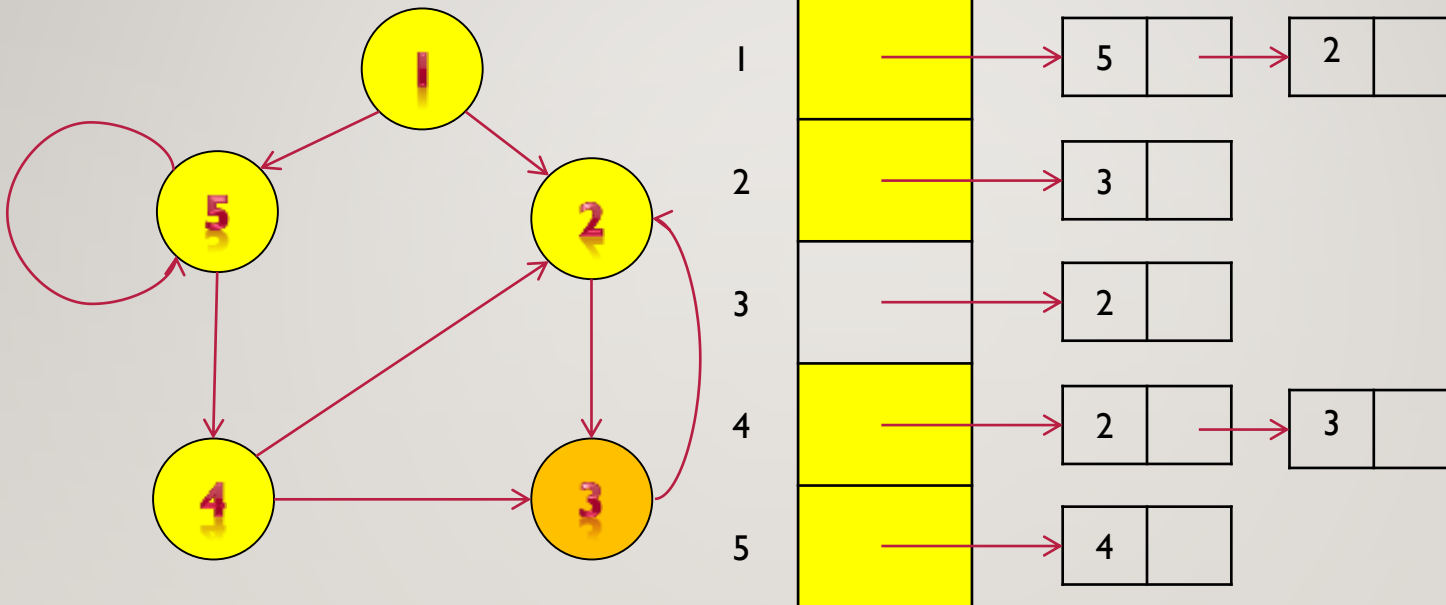
[illegible]



35

## Distâncias

1	2	3	4	5
0	1	2	2	1



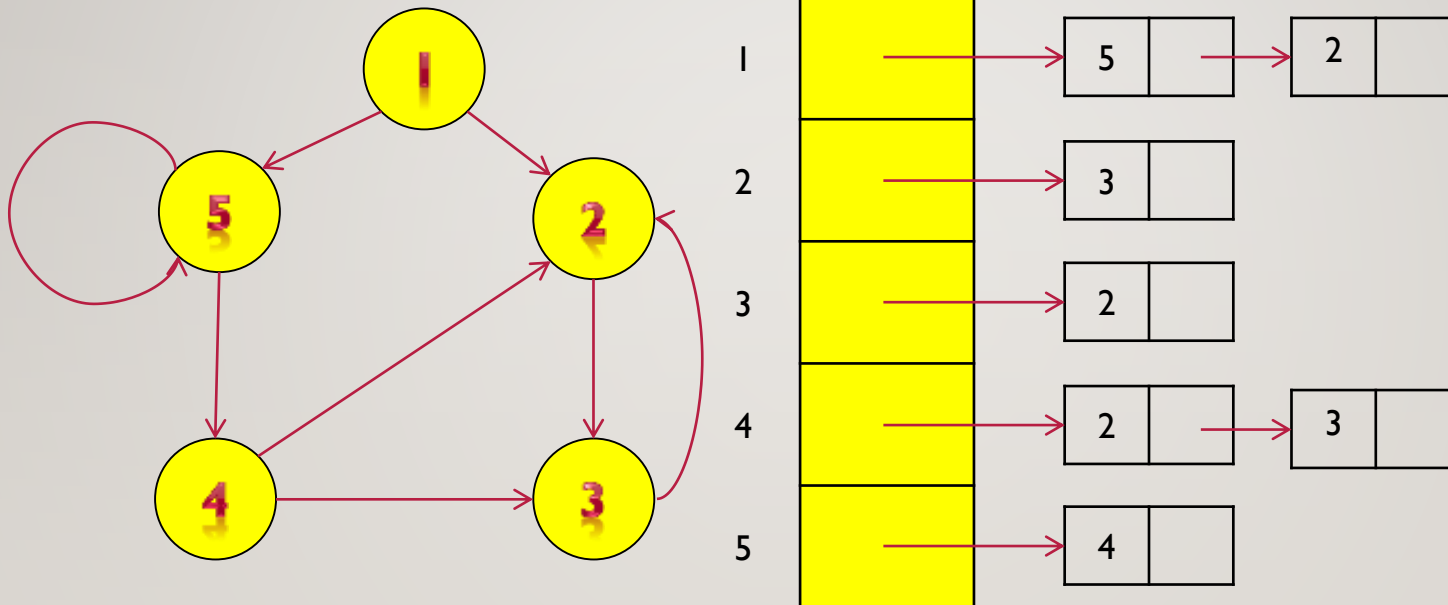
## Fila

[illegible]

36

## Distâncias

1	2	3	4	5
0	1	2	2	1

**Fila**[illegible]

## 37 BUSCA EM LARGURA

---

- Primeiro os vértices são inicializados, ou seja, marcados como não visitados.
- O vetor de distâncias é inicializado com  $\infty$  em todas as posições
  - Este processo de inicialização gasta tempo  $O(|V|)$

## 38 BUSCA EM LARGURA

---

- A medida que os vértices são encontrados, são colocados em uma fila
  - As operações de inserção e remoção da fila gastam tempo  $O(1)$
  - Como todos os vértices são colocados e retirados da fila, o tempo total é  $O(|V|)$

## 39 BUSCA EM LARGURA

---

- Como cada vértice é colocado na fila apenas 1 vez, a lista de adjacência de cada um só é analisado 1 vez
  - Tempo  $O(|E|)$
- Portanto o tempo de execução da busca em largura é  $O(|V| + |E|)$



# Trabalho

- Implemente o DFS e o BFS



41

## Extra

- URI
  - 1076; 1081; 1317; 1469; 1862; 1082; 1269; 1550; 1692; 1910; 1928; 1487

42

## FIM DA AULA I I

---

Próxima aula:  
Grafos: Djikstra, Conjuntos Estáveis, Cliques