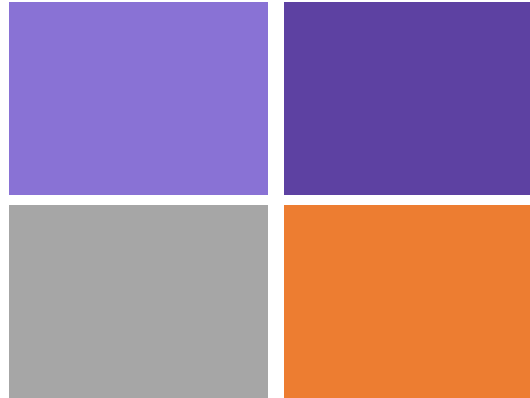


Semaine 10b 2022

## **Poutres statiquement indéterminées 2/2**



**PARTIE 1: (slide 3 - 12)**

**Poutres avec expansion thermique**  
(pas de gradient de température)

**PARTIE 2: (slide 13 - 29)**

**Energie de déformation**  
(Chapitre 9.8 + 9.10 de Gere et Goodno)

Cdm1 micro-200

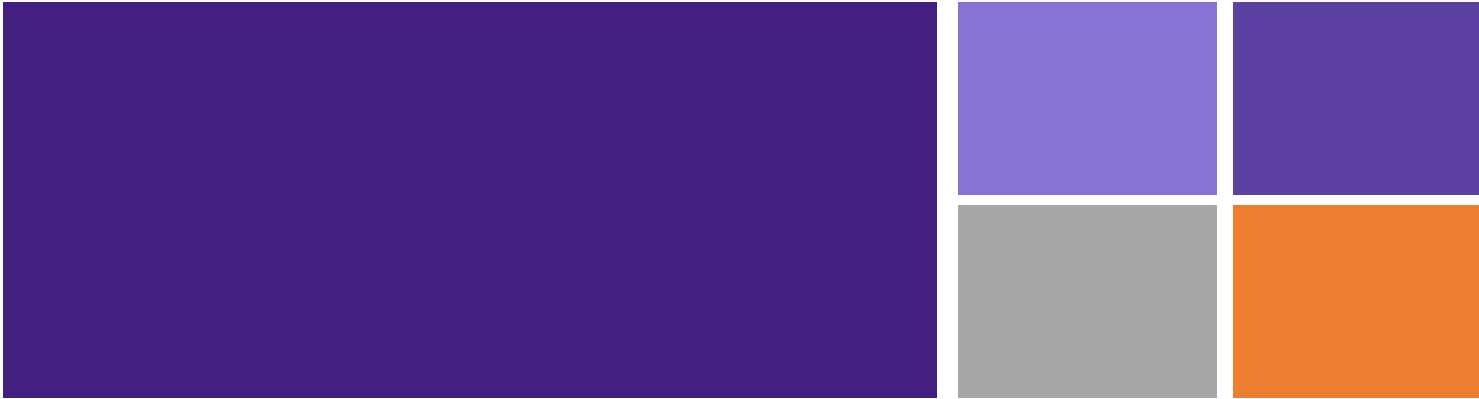
# PROGRAMME DU COURS, semaines 7-10

Sem	Date	Matière	Cours	Exos
<b>Herbert Shea</b>				
7	mardi 01.11	Poutre: forces internes, relation différentielles, forces distribuées	x	
7	jeudi 03.11	$\varepsilon$ et $\sigma$ _normale en flexion pure. Moment inertie de poutre	x	Série 7
8	mardi 08.11	charge axiale (et normales). poutre composite		Série 7
8	jeudi 10.11	Flèche des poutres pt1	x	Série 8
9	mardi 15.11	Flèche des poutres pt 2	x	Série 8
9	jeudi 17.11	Systèmes indéterminés et thermiques	x	Série 9
10	mardi 22.11	Flambage	x	Série 9+10
10	jeudi 24.11	Energie déformation	x	Série 10

## Semaine 10b – indéterminé partie 4 (slides 1-12)

### Objectifs d'apprentissage

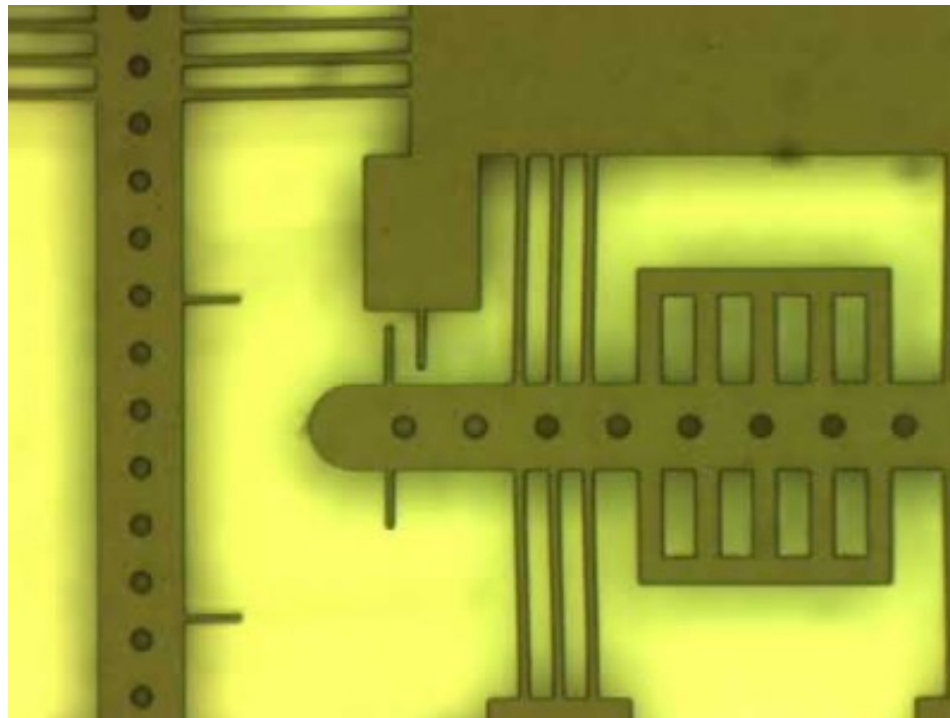
- Savoir appliquer la méthode des poutres indéterminées aux cas où un des support a une expansion thermique (pas le cas où la poutre principale est chauffée)
- Trouver la flèche de poutres avec un supports avec expansion thermique



Calcul de flèche d'une poutre qui a un support avec expansion thermique

## à petite échelle, les actionneurs thermiques

- haute densité d'énergie
- grande force
- faible rendement



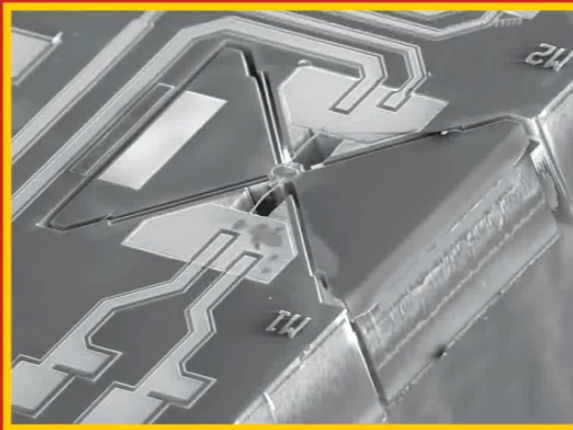
<https://youtu.be/BP1Jxj3Bxzc>

# Effects of temperature

Actionnement à petite échelle par expansion

---

## Thermal Actuation for Precision Micro Motion and Positioning



Sander Paalvast

<https://www.youtube.com/watch?v=kS8mN5i7jGE>

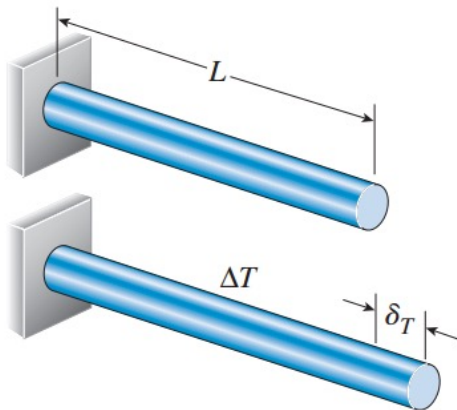
# Expansion thermique

(Rappel du début du semestre)

Les matériaux se dilatent généralement quand chauffés, s'il n'y a pas de contraintes géométriques. Déformation relative thermique  $\varepsilon_T$

$$\varepsilon_T = \alpha(T - T_0) = \alpha \Delta T$$

$\alpha$  est le coefficient d'expansion thermique (linéaire). unité de  $1/K$  ou  $(mm/mm)/C$  ou  $C^{-1}$

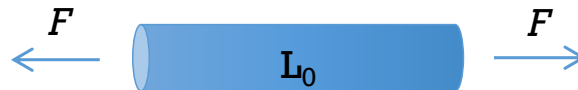


$$\delta_T = \varepsilon_T L = \alpha \Delta T L$$

rappel: expansion selon  $x$ ,  $\varepsilon = \varepsilon_x$

# Superposition

---



Poutre «libre»: Si on applique une force et qu'on change la température

$$\epsilon_{TOT} = \epsilon_{mech, F} + \epsilon_{Therm}$$

$$\epsilon_{mech} = \sigma/E$$

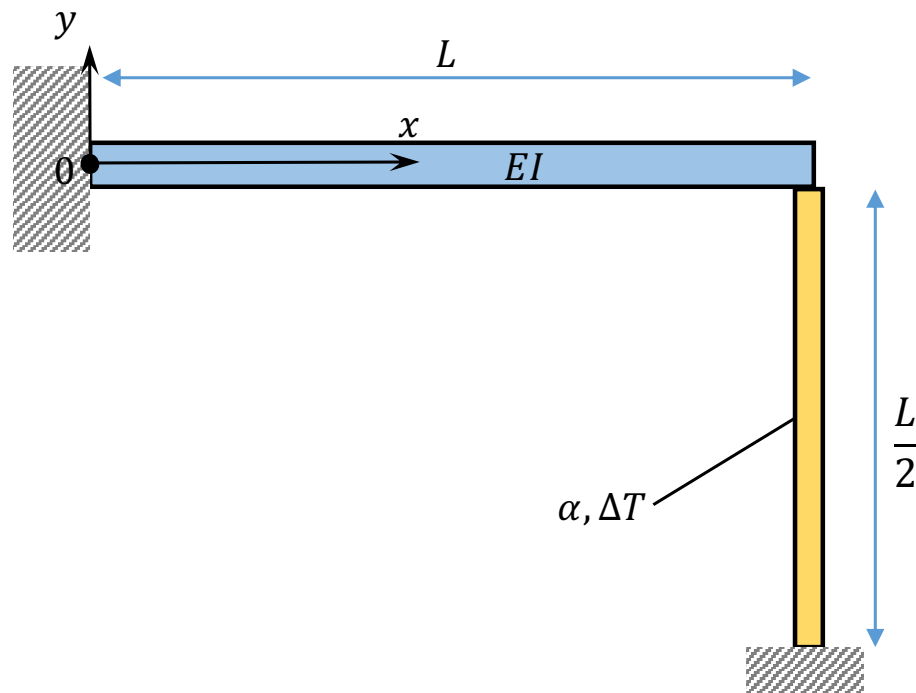
$$\epsilon_{Therm} = \alpha \Delta T$$

Les déformations relatives thermiques s'ajoutent aux déformations relatives dues aux forces externes



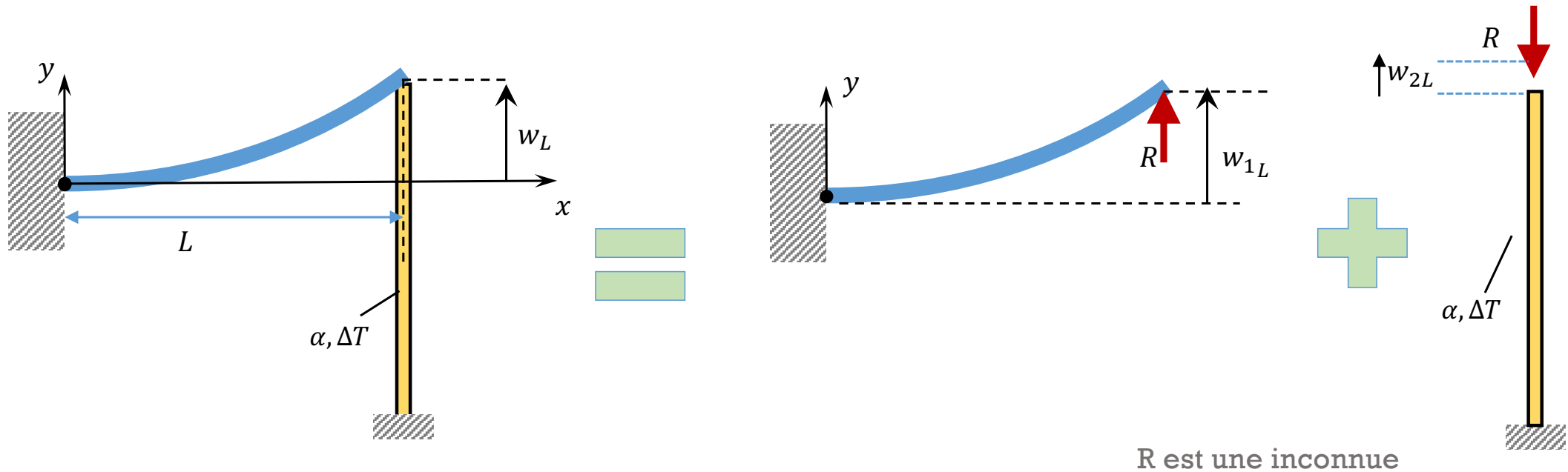
# Exemple T1

- On augmente la température de la poutre verticale de  $\Delta T$ .
- Trouver la flèche de la poutre bleue horizontale.



**superposition:** séparer le problème en “morceaux” et utiliser equ. de compatibilité

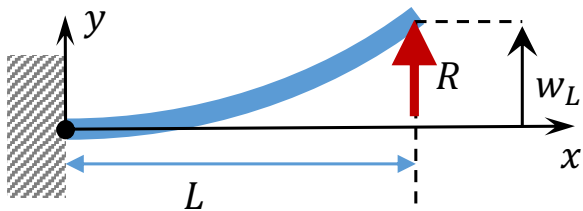
# Solution T1



- Nous allons calculer la **flèche** de la poutre bleu, et la **longueur** de la poutre jaune.
- Compatibilité: ces deux déformations doivent être égales.  $w_{1,L} = w_{2,L}$

( $w_2$  n'est pas la flèche en flexion, mais simplement le changement de longueur de la poutre jaune)

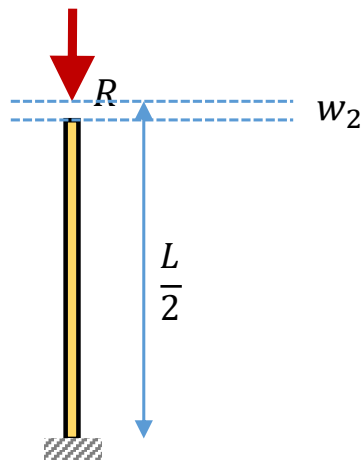
# Solution T1



1. Trouver  $w_1(x)$  en fonction de  $R$  par les formules (par ex Gere et Goodno)

$$w_1(x) = \frac{RL^3}{6EI} \left( 3 \left( \frac{x}{L} \right)^2 - \left( \frac{x}{L} \right)^3 \right)$$

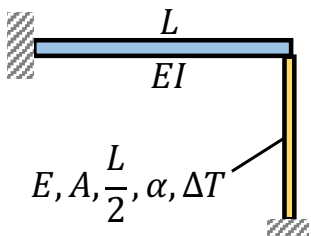
$$w_{1,L} = w_1(L) = \frac{RL^3}{3EI}$$



2. Calculer le changement de longueur de la poutre jaune en fonction de  $R$  (*attention, ici  $w_2$  n'est pas une flèche d'une poutre en flexion, mais simplement un changement de longueur*)

$$\varepsilon = \varepsilon_{Th} + \varepsilon_{Mec} = \alpha \Delta T - \frac{R}{EA}$$

$$w_{2,L} = \varepsilon \frac{L}{2} = \frac{L}{2} \alpha \Delta T - \frac{LR}{2EA}$$



# Solution T1

- l'équation de compatibilité nous donnera R :  $w_{1,L} = w_{2,L}$

$$w_{1,L} = w_{2,L} \quad \rightarrow \quad \frac{RL^3}{3EI} = \frac{L}{2}\alpha\Delta T - \frac{LR}{2EA}$$

$$\rightarrow R = \frac{EI \alpha \Delta T}{L^2 \left[ \frac{2}{3} + \left( \frac{r}{L} \right)^2 \right]} \quad \text{avec } r = \sqrt{\frac{I}{A}} = \text{radius of gyration}$$

$$w(x) = \frac{RL^3}{6EI} \left( 3 \left( \frac{x}{L} \right)^2 - \left( \frac{x}{L} \right)^3 \right) = \frac{L\alpha\Delta T}{\left[ 4 + 6 \left( \frac{r}{L} \right)^2 \right]} \left( 3 \left( \frac{x}{L} \right)^2 - \left( \frac{x}{L} \right)^3 \right)$$

$$w(L) = \frac{L\alpha\Delta T}{\left[ 2 + 3 \left( \frac{r}{L} \right)^2 \right]}$$

## Semaine 10b –(slides 13 -30)

### Objectifs d'apprentissage au sujet de l'énergie de déformation

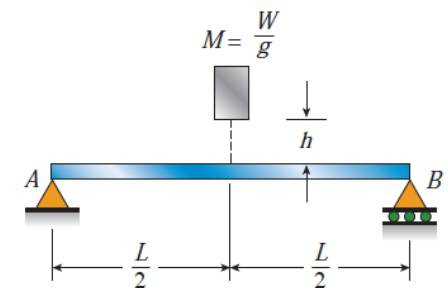
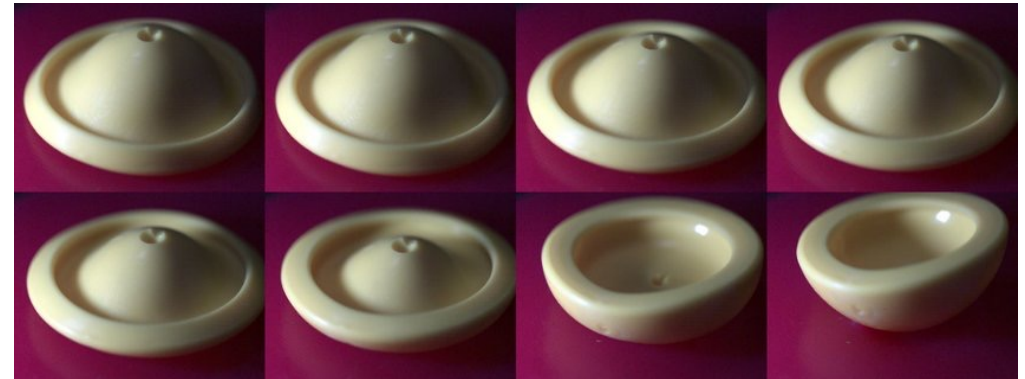
- Comprendre que l'énergie de déformation est toujours positive
- Calculer l'énergie de déformation de poutre avec des charges
- Calculer Déflexion sous impacte par l'énergie

# Energie de déformation (*strain energy*)

- Le travail fait par une force externe est stocké sous forme d'énergie élastique
- On peut résoudre certains problèmes liants force à déplacement (F-d, M- $\theta$ ) en passant par l'énergie de déformation. (par exemple déplacement par impact)
- C'est un pas vers une méthode de résolution plus complète, passant par l'énergie: *le théorème de Castigliano*. La dérivée de l'énergie  $U$  par rapport à la force  $P_i$  donne le déplacement  $d_i$

$$\delta_i = \frac{\partial U}{\partial P_i}$$

(pas à l'examen!)



# Energie de déformation pour une poutre en flexion pure

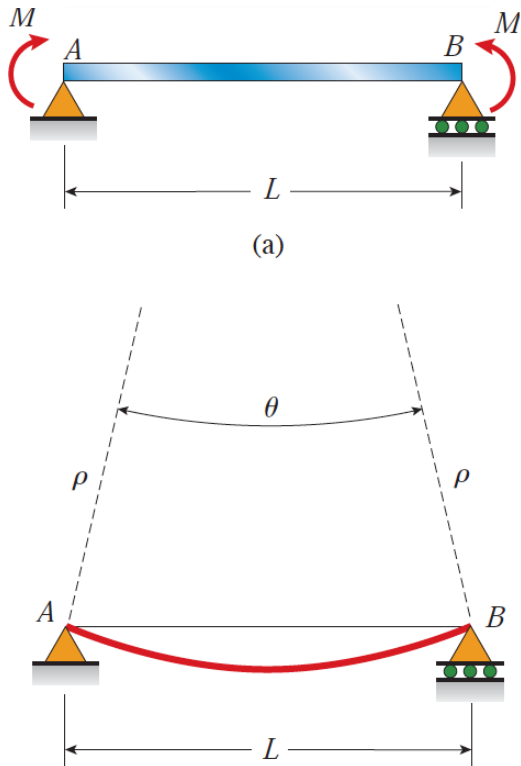
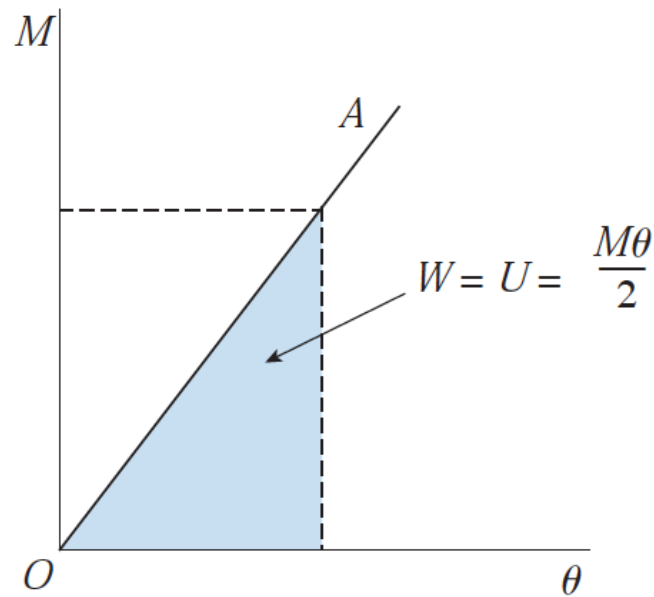


Diagram showing linear relationship between bending moments  $M$  and the angle  $\theta$



$$W = U = \frac{M\theta}{2}$$

$$\theta = \frac{L}{\rho} = \frac{ML}{EI}$$

$$U = \frac{M^2 L}{2EI} \quad U = \frac{EI\theta^2}{2L}$$

U est toujours positif

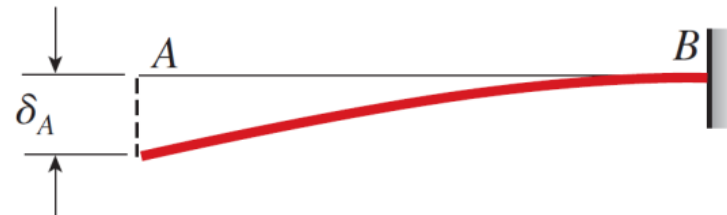
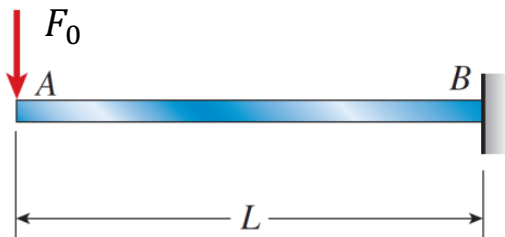
Et plus généralement  $U = \int \frac{M^2 dx}{2EI}$  (on le calculera dans 2 slides)

$$U = \int \frac{EI}{2} \left( \frac{d^2 v}{dx^2} \right)^2 dx$$

# Energie de déformation pour les poutres

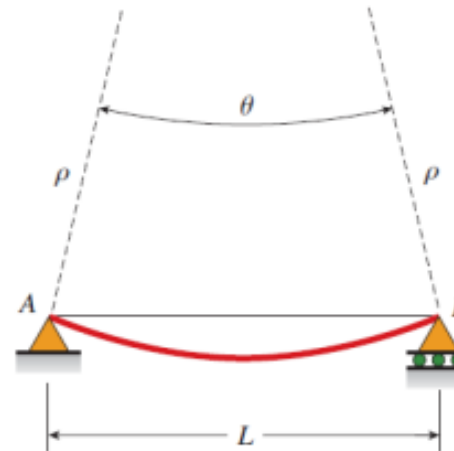
## Force ou Moment ponctuels

- Force  $F_0$  crée un déplacement  $\delta$  au point d'application:



$$U_{F_0} = \frac{1}{2} F_0 \delta$$

- Moment  $M_0$ , crée un angle  $\theta$



$$U_M = \frac{1}{2} M_0 \theta$$



# Energie de déformation pour les poutres

- La *densité* d'énergie  $u_0$  de déformation relative est la surface sous la courbe  $\varepsilon$ - $\sigma$ . On intègre sur le volume de la poutre pour trouver l'énergie de déformation.

- déjà vu pour des poutres 1 en semaine 4  $U = \int_V u_0 dV$

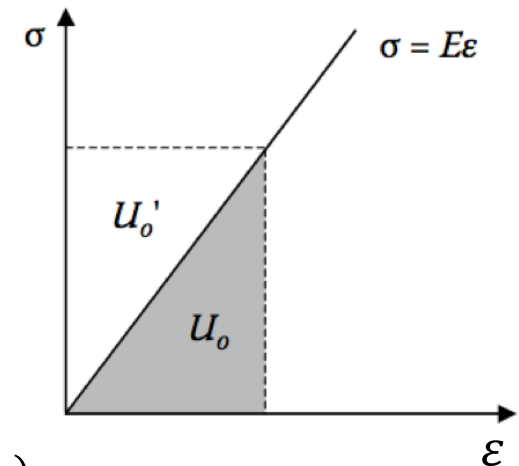
- de façon générale,  $u_0$  est une forme d'énergie potentielle

$$u_0 = \frac{1}{2} (\sigma_{xx}\varepsilon_{xx} + \sigma_{yy}\varepsilon_{yy} + \sigma_{zz}\varepsilon_{zz} + \tau_{xy}\gamma_{xy} + \tau_{yz}\gamma_{yz} + \tau_{zx}\gamma_{zx})$$

- Pour une poutre (longueur selon  $x$ ), on peut simplifier:

$$u_0 = \frac{1}{2} (\sigma_{xx}\varepsilon_{xx} + \tau_{yx}\gamma_{yx}) \approx \frac{1}{2} \sigma_{xx}\varepsilon_{xx} \equiv \frac{1}{2} \sigma_x \varepsilon_x$$

- L'énergie de déformation due à la contrainte en cisaillement est plus petite d'un facteur  $(\text{épaisseur}/\text{longueur})^2$  que l'énergie à la contrainte normale.
- Nous négligeons donc généralement l'énergie de contrainte due à la contrainte en cisaillement.

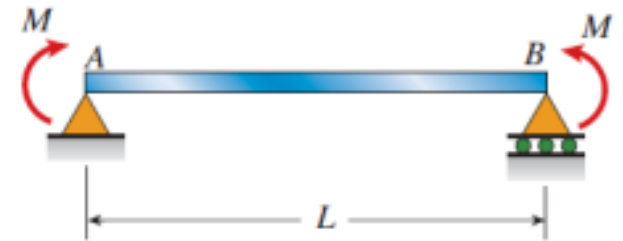


# Energie de déformation pour une poutre

- En flexion pure ( $M_0$ ), monomatériau

$$U = \int_V u_0 dV = \frac{1}{2} \int_V \sigma_x \varepsilon_x dV$$

$$U = \frac{1}{2} \int_V \frac{M_z(x)^2}{EI_{z,y_0}^2} (y - y_0)^2 dx dy dz \quad \rightarrow \quad I_{z,y_0} = \int_A (y - y_0)^2 dy dz$$



$$U = \frac{1}{2} \int_0^L \frac{M_z(x)^2}{EI_{z,y_0}} dx = \frac{1}{2} \int_0^L EI_{z,y_0} w''(x)^2 dx$$

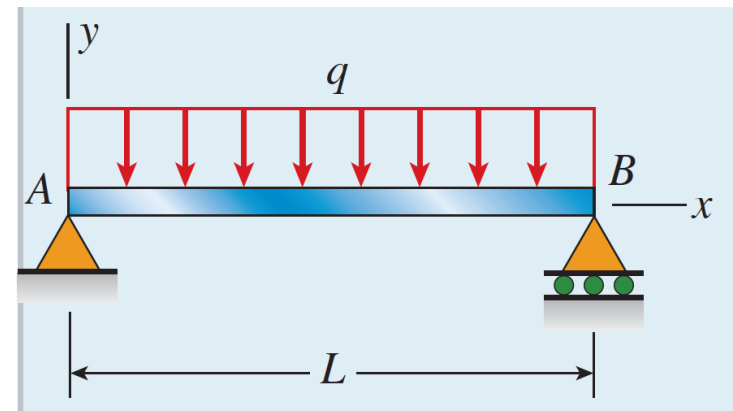
U toujours positif

# Energie de déformation d'une poutre avec charge distribuée

## ■ Option a) par le moment de flexion

$$M_z(x) = \frac{q}{2}(Lx - x^2)$$

$$U = \int_0^L \frac{M_z^2}{2EI_z} dx = \frac{q^2 L^5}{240 EI}$$



## ■ Option b), par la déflexion

$$w(x) = -\frac{qx}{24EI}(L^3 - 2Lx^2 + x^3)$$

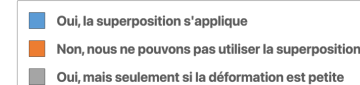
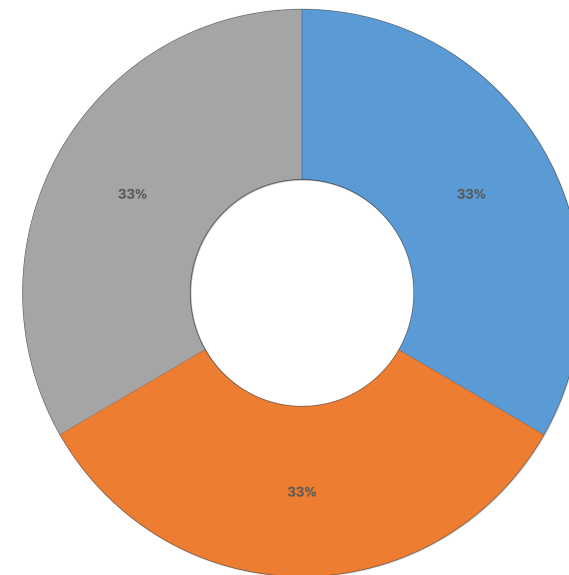
$$U = \int_0^L \frac{EI}{2} \left( \frac{d^2 w}{dx^2} \right)^2 dx = \frac{q^2 L^5}{240 EI}$$

Nous avons une poutre avec 2 charges,  $F_1$  and  $F_2$ .

Pouvons-nous utiliser:

$$U_{tot} = U_{F_1} + U_{F_2} ?$$

- A. Oui, la superposition s'applique
- B. Non, nous ne pouvons pas utiliser la superposition
- C. Oui, mais seulement si la déformation est petite



---

Pour une poutre avec 2 charges,  $F_1$  and  $F_2$ .

Pouvons-nous utiliser:

$$U_{tot} = U_{F_1} + U_{F_2} ?$$

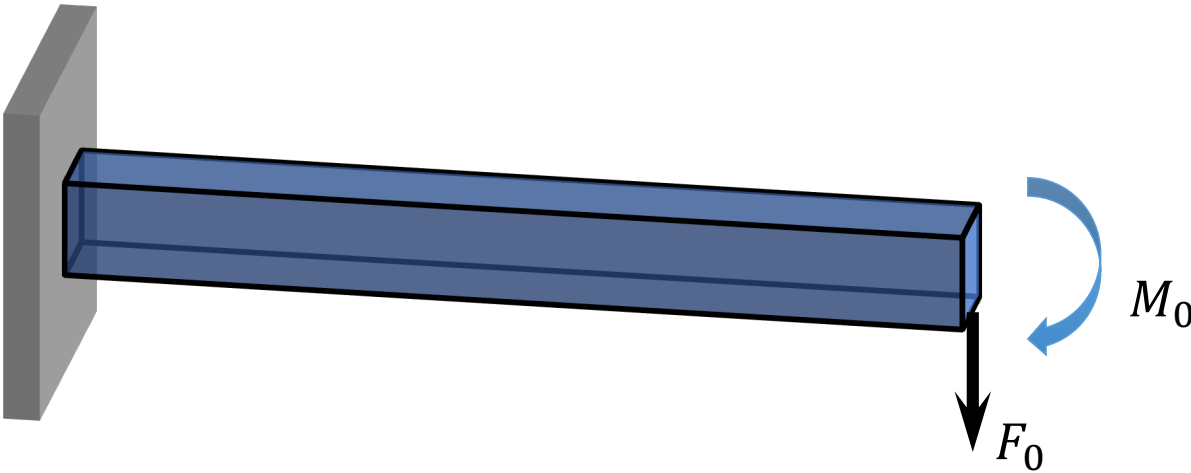
**NON!**

Nous ne pouvons pas utiliser le principe de superposition pour l'énergie, car l'énergie est l'intégrale du carré du moment interne.

quand c'est pas linéaire : pas de superposition !

$$U = \frac{1}{2} \int_0^L \frac{M_z(x)^2}{EI_{z,y_0}} dx = \frac{1}{2} \int_0^L EI_{z,y_0} w''(x)^2 dx$$

## Exemple: poutre soumise à une force $F_0$ et un moment $M_0$

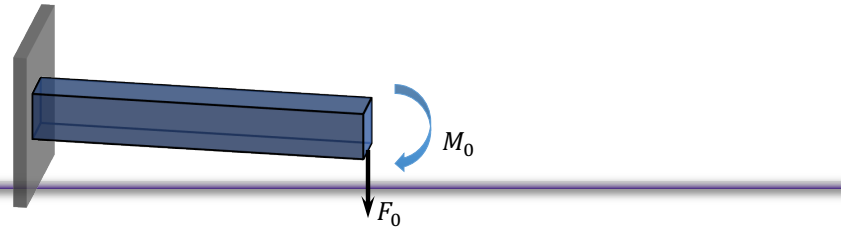


Calculons l'énergie de déformation de cette poutre de deux façons:

- **méthode fausse**: Calculer l'énergie associée au moment  $M_0$ , puis celle due à la force  $F_0$ , et les sommer.
- **méthode juste**: Calculer l'énergie due à la combinaison du moment et de la force

# Exemple

23



- Moment interne du seulment au moment  $M_0$

$$M_{M_0}(x) = -M_0$$

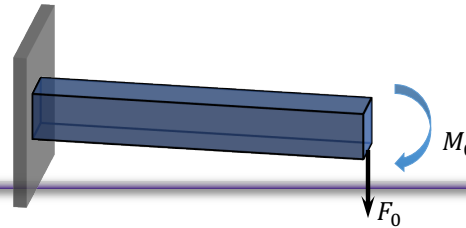
$$U_{M_0} = \int_0^L \frac{M_z(x)^2}{2EI} dx = \frac{M_0^2}{2EI} L$$

- Moment interne du seulment à la force  $F_0$

$$M_{F_0}(x) = F_0(x - L)$$

$$U_{F_0} = \int_0^L \frac{M_z(x)^2}{2EI} dx = \frac{F_0^2}{6EI} L^3$$

# Exemple



- Moment interne due aux deux charges ( $F_0$  et  $M_0$ ) en même temps:

$$M_{interne}(x) = F_0(x - L) - M_0$$

$$U_{total} = \int_0^L \frac{M_z(x)^2}{2EI} dx = \frac{1}{2EI} \int_0^L (F_0(x - L) - M_0)^2 dx = \frac{1}{2EI} \left( \frac{F_0^2 L^3}{3} + M_0^2 L + F_0 M_0 L^2 \right)$$

$$U_{total} = U_{M_0} + U_{F_0} + \frac{F_0 M_0}{2EI} L^2$$

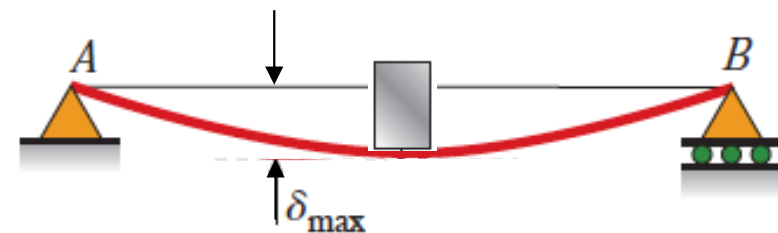
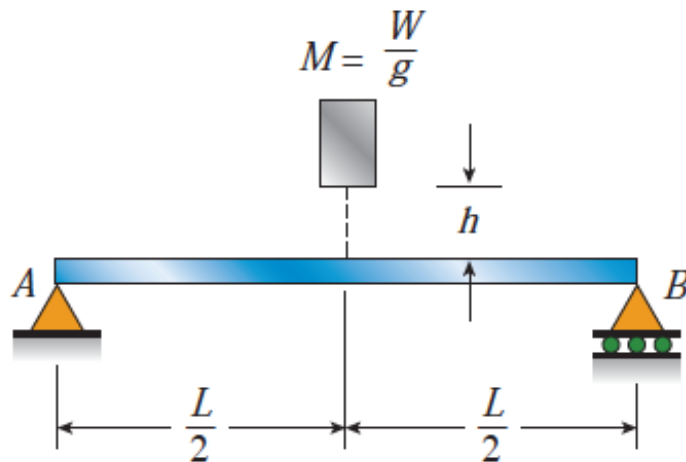
- **Nous ne pouvons pas utiliser le principe de superposition pour l'énergie,** car l'énergie est l'intégrale du carré du moment interne



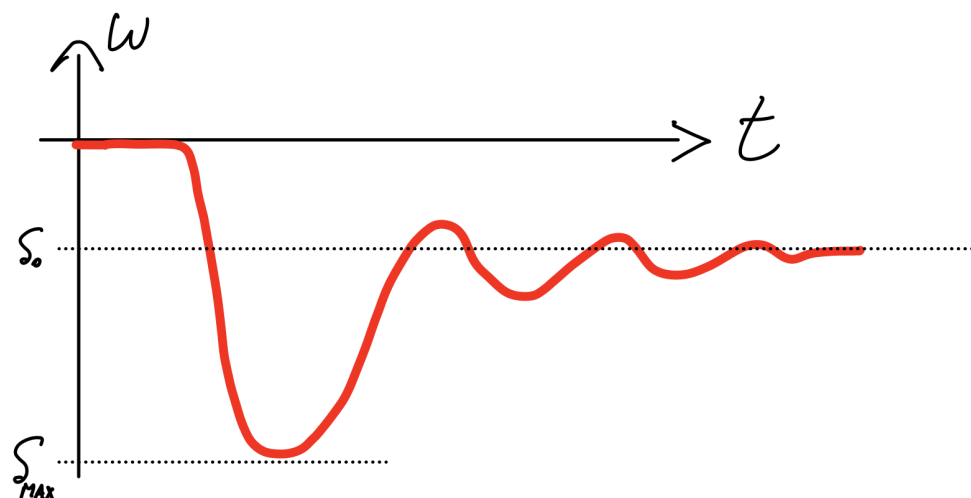
# Déformations (élastiques) produites par impact

- La flèche maximale causée par l'impact est calculée avec l'hypothèse que toute l'énergie potentielle de la masse qui frappe la poutre est transférée à la poutre (le bloc ne rebondit pas, mais se colle à la poutre)
- donc utiliser la conservation d'énergie

$$\text{Energie potentielle} = Mg(h + \delta_{\max})$$



- Après impact, la poutre se déforme pour une flèche maximale de  $\delta_{\max}$ , puis, si des pertes dans le système éventuellement arrive à la position statique  $\delta_0$



$\delta_0$  est la déflexion statique due à la masse  $M$  (sans impact)

# Déformations par impact

- énergie de déformation relative

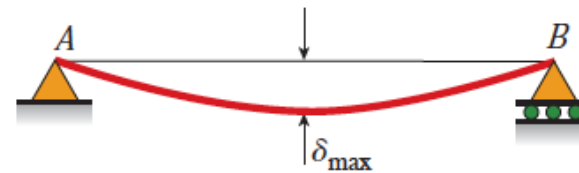
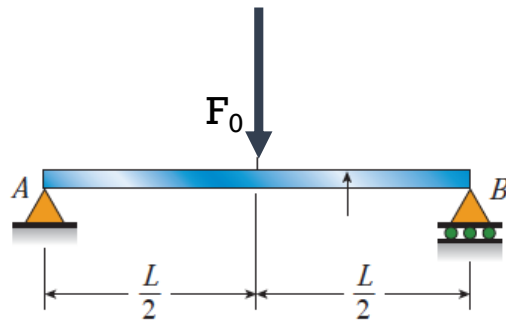
$$U = \frac{1}{2} \int_0^L \frac{M_z(x)^2}{EI_{z,y_0}} dx$$

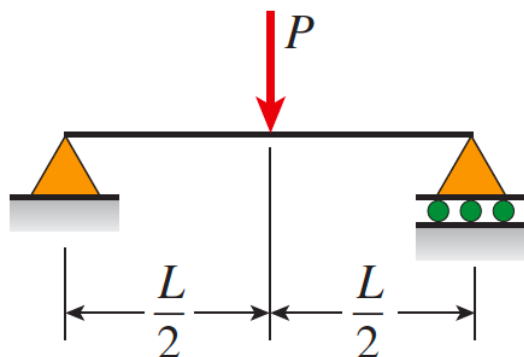
- Moment de flexion dû à une charge ponctuelle  $F_0$  au milieu de la poutre:

$$M_z(x) = \begin{cases} \frac{F_0}{2}x & x \leq \frac{L}{2} \\ \frac{F_0}{2}(L-x) & x > \frac{L}{2} \end{cases}$$

$$\rightarrow U_{F_0} = \frac{F_0^2}{4EI_{z,y_0}} \int_0^{\frac{L}{2}} x^2 dx = \frac{F_0^2}{12EI_{z,y_0}} \left(\frac{L}{2}\right)^3$$

On verra que  $F_0 > Mg$





$$v = -\frac{Px}{48EI}(3L^2 - 4x^2) \quad v' = -\frac{P}{16EI}(L^2 - 4x^2) \quad \left(0 \leq x \leq \frac{L}{2}\right)$$

$$\delta_C = \delta_{\max} = \frac{PL^3}{48EI} \quad \theta_A = \theta_B = \frac{PL^2}{16EI}$$

$$\delta_{\max} = \frac{F_0 L^3}{48 EI}$$

$$\delta_0 = \frac{Mg L^3}{48 EI}$$

$$U_{F_0} = \frac{F_0^2}{12EI_{z,y_0}} \left(\frac{L}{2}\right)^3$$

$$U_{F_0} = \frac{24 EI}{L^3} \delta_{\max}^2$$

# Déflexions par impact

## ■ Conservation de l'énergie

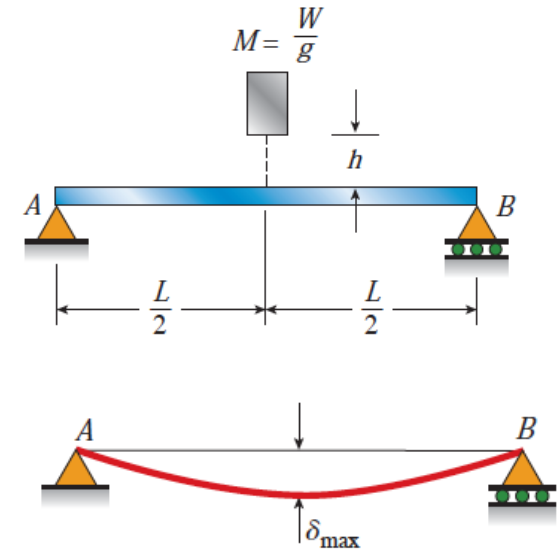
$$U_0 = Mg(h + \delta_{max})$$

$$U_{F_0} = \frac{24EI_{z,y_0}}{L^3} \delta_{max}^2$$

$$U_0 = U_{F_0}$$

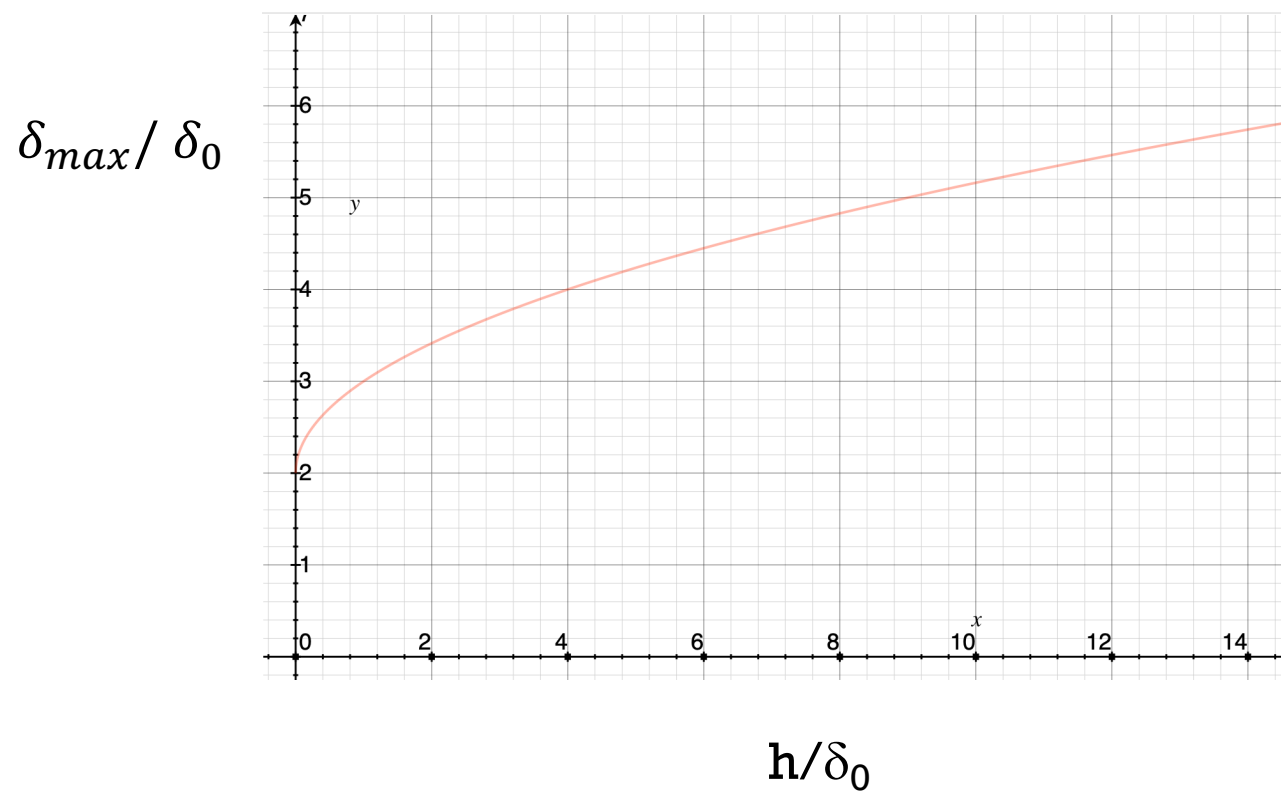
$$\rightarrow \delta_{max} = \frac{MgL^3}{48EI_{z,y_0}} \left( 1 + \sqrt{1 + h \frac{96EI_{z,y_0}}{MgL^3}} \right) = \delta_0 \left( 1 + \sqrt{1 + \frac{2h}{\delta_0}} \right) = \delta_{max}$$

$$\text{et donc } F_0 = Mg \left( 1 + \sqrt{1 + \frac{2h}{\delta_0}} \right)$$



$\delta_0$  est la déflexion statique due à la masse M (sans impact)

$$\frac{\delta_{max}}{\delta_0} = \left( 1 + \sqrt{1 + \frac{2h}{\delta_0}} \right)$$



si  $h \gg \delta_0$      $\delta_{max} = \sqrt{2h\delta_0}$   
 si  $h=0$          $\delta_{max} = 2 \delta_0$

