

Exercice 1 (À retenir pour l'examen). Soit $A \in M_{n \times n}(\mathbb{R})$ une matrice inversible. Montrer que A^T est inversible et que $(A^T)^{-1} = (A^{-1})^T$.

Solution 1. On a $(A^{-1})^T \cdot A^T = (A \cdot A^{-1})^T = I_n^T = I_n$. Pour les matrices carrées cette égalité montre que A^T est inversible et que son inverse est bien la matrice $(A^{-1})^T$.

Noter que pour voir que A^T est inversible on peut aussi utiliser le fait que $\det(A^T) = \det(A) \neq 0$.

Exercice 2. Soient les vecteurs

$$u_1 = (1, 0, 2, 0), u_2 = (0, 0, 1, -1), u_3 = (1, 1, 2, 6), u_4 = (0, -1, 1, -7) \in \mathbb{R}^4,$$

où \mathbb{R}^4 est muni du produit scalaire usuel. Trouver une base orthonormale de $\langle u_1, u_2, u_3, u_4 \rangle_{\mathbb{R}}$ muni du produit scalaire usuel de \mathbb{R}^4 .

Solution 2. Rappel : Si v, u sont deux vecteurs d'un espace vectoriel V , muni d'un produit scalaire $(-|-)$, la projection de v sur u est donnée par la formule

$$\text{proj}_u(v) = \frac{(v|u)}{(u|u)}u.$$

Nous allons commencer par trouver une base du sous-espace $V = \text{Vect}(u_1, u_2, u_3, u_4)$. On échelonne la matrice dont les lignes sont ces quatre vecteurs pour obtenir

$$\begin{pmatrix} 1 & 0 & 2 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & -1 \\ 1 & 1 & 2 & 6 \\ 0 & -1 & 1 & -7 \end{pmatrix} \xrightarrow{\text{L3} \rightarrow \text{L3} + (-1) \cdot \text{L1}} \begin{pmatrix} 1 & 0 & 2 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & -1 \\ 0 & 1 & 0 & 6 \\ 0 & -1 & 1 & -7 \end{pmatrix} \xrightarrow{\text{L3} \leftrightarrow \text{L2}} \begin{pmatrix} 1 & 0 & 2 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 6 \\ 0 & 0 & 1 & -1 \\ 0 & -1 & 1 & -7 \end{pmatrix}$$

$$\xrightarrow{\text{L4} \rightarrow \text{L4} + 1 \cdot \text{L2}} \begin{pmatrix} 1 & 0 & 2 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 6 \\ 0 & 0 & 1 & -1 \\ 0 & 0 & 1 & -1 \end{pmatrix} \xrightarrow{\text{L4} \rightarrow \text{L4} + (-1) \cdot \text{L3}} \begin{pmatrix} 1 & 0 & 2 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 6 \\ 0 & 0 & 1 & -1 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}.$$

On trouve alors que les trois premiers vecteurs sont linéairement indépendants, c.-à-d. une base de V est donnée par $\{u_1, u_2, u_3\}$. Maintenant, on utilise le procédé de Gram-Schmidt pour donner une base orthogonale de V . On pose tout d'abord $v_1 = u_1$. Ensuite, en appliquant l'algorithme, on a

$$v_2 = u_2 - \text{proj}_{v_1}(u_2).$$

Or, via la formule ci-dessus, on obtient $\text{proj}_{v_1}(u_2) = \frac{(u_2|v_1)}{(v_1|v_1)}v_1 = \frac{2}{5}(1, 0, 2, 0)$, d'où $v_2 = \frac{1}{5}(-2, 0, 1, -5)$. Note : on a bien $(v_1|v_2) = 0$. En appliquant à nouveau l'algorithme, on a

$$v_3 = u_3 - \text{proj}_{v_1}(u_3) - \text{proj}_{v_2}(u_3).$$

À nouveau via la formule, on obtient $\text{proj}_{v_1}(u_3) = \frac{(u_3|v_1)}{(v_1|v_1)}v_1 = \frac{5}{5}(1, 0, 2, 0)$ et de même $\text{proj}_{v_2}(u_3) = \frac{(u_3|v_2)}{(v_2|v_2)}v_2 = (2, 0, -1, 5)$, d'où $v_3 = (-2, 1, 1, 1)$.

Une base orthogonale de V est alors donnée par

$$\left\{ (1, 0, 2, 0), \frac{1}{5}(-2, 0, 1, -5), (-2, 1, 1, 1) \right\}.$$

Afin d'obtenir une base orthonormée, nous allons renormaliser les vecteurs de la liste ci-dessus. On obtient donc

$$w_1 = \frac{v_1}{\|v_1\|} = \frac{1}{\sqrt{5}}(1, 0, 2, 0), \quad w_2 = \frac{v_2}{\|v_2\|} = \frac{\sqrt{5}}{\sqrt{6}} \frac{1}{5}(-2, 0, 1, -5) = \frac{1}{\sqrt{30}}(-2, 0, 1, -5)$$

$$w_3 = \frac{v_3}{\|v_3\|} = \frac{1}{\sqrt{7}}(-2, 1, 1, 1).$$

Une base orthonormale de V est alors donnée par

$$\left\{ \frac{1}{\sqrt{5}}(1, 0, 2, 0), \frac{1}{\sqrt{30}}(-2, 0, 1, -5), \frac{1}{\sqrt{7}}(-2, 1, 1, 1) \right\}.$$

Exercice 3. Trouver la projection orthogonale (pour le produit scalaire usuel de \mathbb{R}^4) de

$$b = (5, 2\sqrt{3}, 0, -1)$$

sur l'espace des solutions du système homogène

$$\begin{cases} x_1 + x_2 - \sqrt{3}x_3 - \frac{2}{\sqrt{3}}x_4 = 0 \\ \sqrt{3}x_2 - 3x_3 - 2x_4 = 0 \end{cases}$$

Solution 3. On va d'abord chercher une base de l'ensemble des solutions du système de l'énoncé. Pour cela, on observe

$$\begin{pmatrix} 1 & 1 & -\sqrt{3} & \frac{-2}{\sqrt{3}} \\ 0 & \sqrt{3} & -3 & -2 \end{pmatrix} \xrightarrow{\text{L1} \rightarrow \sqrt{3} \text{ L1}} \begin{pmatrix} \sqrt{3} & \sqrt{3} & -3 & -2 \\ 0 & \sqrt{3} & -3 & -2 \end{pmatrix}$$

$$\xrightarrow{\text{L1} \rightarrow \text{L1} - \text{L2}} \begin{pmatrix} \sqrt{3} & 0 & 0 & 0 \\ 0 & \sqrt{3} & -3 & -2 \end{pmatrix}.$$

Ainsi on doit avoir $x_1 = 0$ et $\sqrt{3}x_2 - 3x_3 - 2x_4 = 0$. En choisissant x_3 et x_4 comme variables libres, l'ensemble des solutions du système s'écrit alors

$$W = \left\{ (0, \sqrt{3}x_3 + \frac{2}{\sqrt{3}}x_4, x_3, x_4) \mid x_3, x_4 \in \mathbb{R} \right\}.$$

Une base de ce sous-espace est donnée par la liste $\{(0, \sqrt{3}, 1, 0), (0, \frac{2}{\sqrt{3}}, 0, 1)\}$.

Pour trouver la projection de b sur W , il faut tout d'abord connaître une base orthogonale de W . Par le procédé de Gram-Schmidt, on a

$$v_1 = (0, \sqrt{3}, 1, 0)$$

$$v_2 = (0, \frac{2}{\sqrt{3}}, 0, 1) - \text{proj}_{v_1}((0, \frac{2}{\sqrt{3}}, 0, 1)) = (0, \frac{2}{\sqrt{3}}, 0, 1) - \frac{1}{2}(0, \sqrt{3}, 1, 0)$$

$$= (0, \frac{1}{2\sqrt{3}}, \frac{-1}{2}, 1).$$

Alors la formule de la projection sur un sous-espace nous donne

$$\begin{aligned} \text{proj}_W(b) &= \text{proj}_{v_1}(b) + \text{proj}_{v_2}(b) \\ &= \frac{3}{2}v_1 + 0v_2 \\ &= \frac{3}{2}(0, \sqrt{3}, 1, 0). \end{aligned}$$

Exercice 4. Soit $T : \mathbb{R}^5 \rightarrow \mathbb{R}^4$ une transformation linéaire dont la matrice, par rapport aux bases canoniques, est

$$A = \begin{pmatrix} 2 & 1 & 0 & 1 & -1 \\ -1 & 0 & 1 & -1 & -1 \\ 1 & 0 & -1 & 1 & 1 \\ 3 & 1 & -1 & 2 & 0 \end{pmatrix}$$

Trouver une base orthonormale (pour le produit scalaire usuel de \mathbb{R}^4) de $\text{Im}(T)$.

Solution 4. On rappelle qu'à partir de la définition de l'image d'une application linéaire, on peut obtenir $\text{Im}(T) = \text{Vect}(T(e_1), \dots, T(e_5))$, où $\{e_1, \dots, e_5\}$ est la base canonique de \mathbb{R}^5 (note : vrai dans le cas général, c.-à-d. l'image est toujours engendrée par l'image d'une base de l'espace de départ). Or il est clair que $T(e_i)$ est le vecteur formant la i -ème colonne de la matrice A , c.-à-d. l'image de T est le sous-espace de \mathbb{R}^4 engendré par les colonnes de A . Afin de pouvoir appliquer le procédé d'échelonnage (par ligne) on transpose A . On obtient alors que $\text{Im}(T)$ est engendré par les lignes de A^T . Le procédé d'échelonnage donne

$$\begin{pmatrix} 2 & -1 & 1 & 3 \\ 1 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & -1 & -1 \\ 1 & -1 & 1 & 2 \\ -1 & -1 & 1 & 0 \end{pmatrix} \sim \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & -1 & -1 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}.$$

Une base de $\text{Im}(T)$ est alors $\{(1, 0, 0, 1), (0, 1, -1, -1)\}$.

On commence par chercher une base orthogonale via le procédé de Gram-Schmidt :

$$v_1 = (1, 0, 0, 1)$$

$$\begin{aligned} v_2 &= (0, 1, -1, -1) - \text{proj}_{v_1}((0, 1, -1, -1)) = (0, 1, -1, -1) + \frac{1}{2}(1, 0, 0, 1) \\ &= \left(\frac{1}{2}, 1, -1, -\frac{1}{2}\right). \end{aligned}$$

Il suffit alors de renormaliser les vecteurs afin d'obtenir une base orthonormale. Une base orthonormée de $\text{Im}(T)$ est alors donnée par

$$\left\{ \frac{1}{\sqrt{2}}(1, 0, 0, 1), \left(\frac{1}{\sqrt{10}}, \sqrt{\frac{2}{5}}, -\sqrt{\frac{2}{5}}, \frac{-1}{\sqrt{10}} \right) \right\},$$

où on a utilisé $\|v_2\| = \frac{\sqrt{5}}{\sqrt{2}}$.

Exercice 5. Soient les vecteurs $v_1 = (1, 0, 1, 2), v_2 = (0, 1, 0, 1), v_3 = (2, 2, 2, 1), v_4 = (1, 1, 1, -2)$ de \mathbb{R}^4 et $W \subseteq \mathbb{R}^4$ l'espace vectoriel engendré par v_1, v_2, v_3, v_4 .

a) Pour le produit scalaire usuel sur \mathbb{R}^4 , calculer W^\perp .

b) Pour $v \in W^\perp$, trouver $\text{proj}_W v$.

c) Pour $v' = (2, -1, 2, 3)$, trouver $\text{proj}_W v'$.

Solution 5. a) On rappelle la définition du complément orthogonal

$$W^\perp = \{v \in \mathbb{R}^4 \mid (v|w) = 0 \ \forall w \in W\}.$$

Comme $W = \text{Vect}(v_1, v_2, v_3, v_4)$, exiger $(v|w) = 0$ pour tout $w \in W$ est équivalent à exiger $(v|v_i) = 0$ pour tout $1 \leq i \leq 4$ (du fait que tout vecteur de W s'écrit comme combinaison linéaire des v_i et que le produit scalaire est bilinéaire). Soit alors $v \in W^\perp$ avec $v = (a, b, c, d)$, pour $a, b, c, d \in \mathbb{R}$. Alors, les conditions $(v|v_i) = 0$, se retranscrivent

$$\begin{cases} a + c + 2d = 0 \\ b + d = 0 \\ 2a + 2b + 2c + d = 0 \\ a + b + c - 2d = 0. \end{cases}$$

Puisque le procédé d'échelonnage donne

$$\begin{pmatrix} 1 & 0 & 1 & 2 \\ 0 & 1 & 0 & 1 \\ 2 & 2 & 2 & 1 \\ 1 & 1 & 1 & -2 \end{pmatrix} \sim \begin{pmatrix} 1 & 0 & 1 & 2 \\ 0 & 1 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix},$$

on choisit c comme variable libre, et on obtient $v = (-c, 0, c, 0)$. D'où

$$W^\perp = \{(-c, 0, c, 0) \mid c \in \mathbb{R}\} = \text{Vect}((-1, 0, 1, 0)).$$

- b) Par définition, si $v \in W^\perp$, v est orthogonal à tous les vecteurs de W . Ainsi, puisque la projection de v sur W dépend du produit scalaire de v avec une base orthogonale de W , $\text{proj}_W(v) = \mathbf{0}$.
- c) Pour donner la projection de v' sur W , il faut d'abord trouver une base orthogonale de W . Noter que $\dim W = \dim \mathbb{R}^4 - \dim W^\perp = 3$. On remarque que v_1, v_2 et v_3 sont linéairement indépendants et donc forment une base de W . En appliquant le procédé de Gram-Schmidt à la base $\{v_1, v_2, v_3\}$, on obtient

$$\begin{aligned} w_1 &= v_1 = (1, 0, 1, 2) \\ w_2 &= v_2 - \text{proj}_{w_1}(v_2) = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} - \frac{1}{3} \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \\ 2 \end{pmatrix} = \frac{1}{3} \begin{pmatrix} -1 \\ 3 \\ -1 \\ 1 \end{pmatrix} \\ w_3 &= v_3 - \text{proj}_{w_1}(v_3) - \text{proj}_{w_2}(v_3) = \begin{pmatrix} 2 \\ 2 \\ 2 \\ 1 \end{pmatrix} - \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \\ 2 \end{pmatrix} - \frac{1}{4} \begin{pmatrix} -1 \\ 3 \\ -1 \\ 1 \end{pmatrix} = \frac{1}{4} \begin{pmatrix} 5 \\ 5 \\ 5 \\ -5 \end{pmatrix} \end{aligned}$$

Donc une base orthogonale de W est donnée par

$$\left\{ (1, 0, 1, 2), \frac{1}{3}(-1, 3, -1, 1), \frac{1}{4}(5, 5, 5, -5) \right\}.$$

Ainsi, on obtient

$$\begin{aligned} \text{proj}_W(v') &= \text{proj}_{w_1}(v') + \text{proj}_{w_2}(v') + \text{proj}_{w_3}(v') \\ &= \frac{(v'|w_1)}{(w_1|w_1)} w_1 + \frac{(v'|w_2)}{(w_2|w_2)} w_2 + \frac{(v'|w_3)}{(w_3|w_3)} w_3 \\ &= \frac{5}{3}(1, 0, 1, 2) + \frac{-1}{3}(-1, 3, -1, 1) \\ &= (2, -1, 2, 3). \end{aligned}$$

Note : On obtient alors $\text{proj}_W(v') = v'$. Cela veut dire que $v' \in W$ (on aurait aussi pu le remarquer avant de faire les calculs ci-dessus).

Exercice 6. Vrai ou Faux ?

Le procédé de Gram-Schmidt

1. transforme toute base de \mathbb{R}^3 en la base canonique.
2. transforme la base canonique de \mathbb{R}^3 en elle-même.
3. transforme les deux vecteurs $(1, -2, 1)$ et $(-2, 4, -2)$ de \mathbb{R}^3 en une base d'un plan.
4. transforme une base du plan d'équation $x + y + z = 0$ en une base orthogonale de ce même plan.

Solution 6. 1. *Faux*, par exemple le procédé de Gram-Schmidt transforme une base

$$\begin{pmatrix} 1 \\ -1 \\ 1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}$$

en la base

$$\begin{pmatrix} 1 \\ -1 \\ 1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 1 \\ \frac{1}{2} \\ -\frac{1}{2} \end{pmatrix}.$$

2. *Vrai*, car on commence avec une base orthogonale.
 3. *Faux*, parce que les deux vecteurs sont linéairement dépendants.
 4. *Vrai*, car le procédé de Gram-Schmidt modifie une base d'un sous-espace en une base orthogonale du même sous-espace.
-

Exercice 7. Soit $W := \text{Vect}(\vec{v}_1, \vec{v}_2)$, où

$$\vec{v}_1 := \begin{pmatrix} -1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}, \vec{v}_2 := \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}, \vec{v}_3 := \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}, \vec{v}_4 := \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 2 \end{pmatrix}.$$

1. Est-ce que $W^\perp = \text{Vect}(\vec{v}_3)$? Et $W = \text{Vect}(\vec{v}_3)^\perp$?
Conclure que $W = \{(x, y, z) \mid x + z = 0\}$.
2. Calculer les projections orthogonales $\text{proj}_W(\vec{v}_3)$ et $\text{proj}_W(\vec{v}_4)$.
3. Donner la décomposition $\vec{v}_4 = \hat{v} + \vec{z}$ où $\hat{v} \in W$ et $\vec{z} \in W^\perp$.
4. Calculer $\|\vec{v}_4 - \text{proj}_W(\vec{v}_4)\|$.
5. Ecrire tous les vecteurs de norme 1 dans W^\perp .

Solution 7. 1. On vérifie que $\text{Vect}(\vec{v}_3) \subseteq W^\perp$, et on conclut l'égalité en regardant les dimensions. Par conséquent

$$W = W^{\perp\perp} = \text{Vect}(\vec{v}_3)^\perp.$$

Ensuite,

$$W = \text{Vect}(\vec{v}_3)^\perp = \{\vec{w} \mid \langle \vec{w}, \vec{v}_3 \rangle = 0\} = \{\vec{w} = (x, y, z) \mid x + z = 0\}.$$

2. On calcule

$$\begin{aligned} \text{proj}_W(\vec{v}_3) &= \vec{0}, \\ \text{proj}_W(\vec{v}_4) &= (-1, 1, 1). \end{aligned}$$

3. On a que

$$\vec{v}_4 = (-1, 1, 1) + (1, 0, 1).$$

4. On calcule

$$\|\vec{v}_4 - \text{proj}_W(\vec{v}_4)\| = \|(0, 1, 2) - (-1, 1, 1)\| = \|(1, 0, 1)\| = \sqrt{2}.$$

5. Les vecteurs de norme 1 dans W^\perp sont $\pm \frac{\sqrt{2}}{2} \vec{v}_3$.
-

Exercice 8. Soit

$$A := \begin{pmatrix} 1 & -3 & 1 \\ 2 & 0 & -5 \\ 3 & 1 & 3 \end{pmatrix}.$$

Vrai ou faux.

1. Alors les colonnes de A forment une famille orthonormale.
2. Alors l'équation du plan engendré par les deux premières colonnes de A est $x + 2y + 3z = 0$.
3. Alors l'équation du plan engendré par les deux premières colonnes de A est $x - 5y + 3z = 0$.
4. Alors $A^T A$ est une matrice diagonale.

Solution 8. 1. *Faux.* Les colonnes de A sont orthogonales, mais elles n'ont pas norme 1.

2. *Faux.* En effet, $(1, -5, 3)$ appartient à ce plan, mais il n'appartient pas à l'espace engendré par les premières deux colonnes.
 3. *Vrai*, parce que l'espace engendré par les premières deux colonnes est le complément orthogonal de $(1, -5, 3)$.
 4. *Vrai.* La matrice $A^T A$ est diagonale parce que les colonnes de A sont orthogonales.
-

Exercice 9. Soient $\vec{u}_1 = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}$, $\vec{u}_2 = \begin{pmatrix} -1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}$ et $\vec{v} = \begin{pmatrix} 3 \\ 0 \\ 3 \end{pmatrix}$

1. Vérifier que les vecteurs \vec{u}_1 et \vec{u}_2 sont orthogonaux.
2. Calculer la projection orthogonale $\text{proj}_W(\vec{v})$ de \vec{v} sur le sous-espace $W = \text{Vect}\{\vec{u}_1, \vec{u}_2\}$.
3. Donner la décomposition $\vec{v} = \hat{v} + \vec{z}$ où $\hat{v} \in W$ et $\vec{z} \in W^\perp$.
4. Calculer la distance $d(\vec{v}, W)$ entre \vec{v} et le plan W .

Solution 9. Soient $\vec{u}_1 = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}$, $\vec{u}_2 = \begin{pmatrix} -1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}$ et $\vec{v} = \begin{pmatrix} 3 \\ 0 \\ 3 \end{pmatrix}$

1. Pour montrer que les vecteurs \vec{u}_1 et \vec{u}_2 sont orthogonaux, il suffit de vérifier que le produit scalaire est nul. Il vaut ici $1 \cdot (-1) + 1 \cdot 1 = 0$.
2. La projection orthogonale $\text{proj}_W(\vec{v})$ de \vec{v} sur le sous-espace $W = \text{Vect}\{\vec{u}_1, \vec{u}_2\}$ est donnée par la formule

$$\frac{\vec{v} \cdot \vec{u}_1}{\|\vec{u}_1\|^2} \vec{u}_1 + \frac{\vec{v} \cdot \vec{u}_2}{\|\vec{u}_2\|^2} \vec{u}_2 = \frac{6}{3} \vec{u}_1 + \frac{-3}{2} \vec{u}_2 = \begin{pmatrix} 7/2 \\ 1/2 \\ 2 \end{pmatrix}$$

3. La décomposition $\vec{v} = \hat{v} + \vec{z}$ est précisément donnée par $\hat{v} = \text{proj}_W(\vec{v})$ et donc $\vec{z} = \vec{v} - \hat{v}$. On calcule ici $\vec{z} = \begin{pmatrix} -1/2 \\ -1/2 \\ 1 \end{pmatrix}$.

On peut vérifier "à la main" que ce vecteur est bien orthogonal à W en vérifiant rapidement que les produits scalaires $\vec{z} \cdot \vec{u}_1$ et $\vec{z} \cdot \vec{u}_2$ sont nuls.

4. Par définition la distance $d(\vec{v}, W)$ entre \vec{v} et le plan W et la longueur du vecteur \vec{z} . Cette distance vaut ici

$$d(\vec{v}, W) = \sqrt{(-1/2)^2 + (-1/2)^2 + 1^2} = \sqrt{6}/2$$

Exercice 10. Soit $(\vec{x}_1, \vec{x}_2, \vec{x}_3)$ une base d'un sous-espace W de \mathbb{R}^4 , avec

$$\vec{x}_1 = \begin{bmatrix} 1 \\ -1 \\ -1 \\ 1 \end{bmatrix}, \quad \vec{x}_2 = \begin{bmatrix} 2 \\ 1 \\ -2 \\ -1 \end{bmatrix} \quad \text{et} \quad \vec{x}_3 = \begin{bmatrix} 2 \\ 2 \\ 0 \\ 2 \end{bmatrix}.$$

1. Construire une base orthogonale de W en utilisant la méthode de Gram-Schmidt.

2. Calculer la distance du vecteur $\vec{y} = \begin{bmatrix} 5 \\ 2 \\ -3 \\ 2 \end{bmatrix}$ à W .

Solution 10. 1. Pour construire une base orthogonale $\{\vec{v}_1, \vec{v}_2, \vec{v}_3\}$ de W on suit la méthode de Gram-Schmidt. On pose d'abord $\vec{v}_1 = \vec{x}_1$. Puis, pour trouver \vec{v}_2 , on soustrait de \vec{x}_2 sa projection orthogonale sur le sous-espace W_1 engendré par $\vec{x}_1 = \vec{v}_1$, c'est-à-dire on pose

$$\begin{aligned}\vec{v}_2 &= \vec{x}_2 - \text{proj}_{W_1} \vec{x}_2 = \vec{x}_2 - \frac{\vec{x}_2 \cdot \vec{v}_1}{\vec{v}_1 \cdot \vec{v}_1} \vec{v}_1 \\ &= \begin{bmatrix} 2 \\ 1 \\ -2 \\ -1 \end{bmatrix} - \frac{1}{2} \begin{bmatrix} 1 \\ -1 \\ -1 \\ 1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 3/2 \\ 3/2 \\ -3/2 \\ -3/2 \end{bmatrix}.\end{aligned}$$

En effet \vec{v}_2 est la composante de \vec{x}_2 orthogonale à \vec{x}_1 , et (\vec{v}_1, \vec{v}_2) est une base orthogonale du sous-espace W_2 engendré par \vec{x}_1 et \vec{x}_2 . La dernière étape consiste à soustraire à \vec{x}_3 sa projection sur le sous-espace W_2 . On a donc

$$\begin{aligned}\vec{v}_3 &= \vec{x}_3 - \text{proj}_{W_2} \vec{x}_3 = \vec{x}_3 - \frac{\vec{x}_3 \cdot \vec{v}_1}{\vec{v}_1 \cdot \vec{v}_1} \vec{v}_1 - \frac{\vec{x}_3 \cdot \vec{v}_2}{\vec{v}_2 \cdot \vec{v}_2} \vec{v}_2 \\ &= \begin{bmatrix} 2 \\ 2 \\ 0 \\ 2 \end{bmatrix} - \frac{1}{2} \begin{bmatrix} 1 \\ -1 \\ -1 \\ 1 \end{bmatrix} - \frac{1}{3} \begin{bmatrix} 3/2 \\ 3/2 \\ -3/2 \\ -3/2 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 \\ 2 \\ 1 \\ 2 \end{bmatrix}.\end{aligned}$$

2. Nous avons calculé en 1. une base orthogonale de W , à savoir $\left(\begin{pmatrix} 1 \\ -1 \\ -1 \\ 1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ -1 \\ -1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 1 \\ 2 \end{pmatrix} \right)$.

On calcule ensuite la projection orthogonale de \vec{y} sur W grâce à notre formule et on obtient

$$\text{proj}_W \vec{y} = 2 \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \\ -1 \\ 1 \end{pmatrix} + 2 \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ -1 \\ -1 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 1 \\ 2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 5 \\ 2 \\ -3 \\ 2 \end{pmatrix}$$

Noter que $y = \text{proj}_W \vec{y}$ et par conséquent $\vec{y} \in W$ et la distance est donc nulle.

Exercice 11. Soient

$$A = \begin{bmatrix} 1 & -2 \\ -1 & 2 \\ 0 & 3 \\ 2 & 5 \end{bmatrix} \quad \text{et} \quad \vec{b} = \begin{bmatrix} 3 \\ 1 \\ -4 \\ 2 \end{bmatrix}.$$

1. Trouver la solution au sens des moindres carrés de l'équation $A\vec{x} = \vec{b}$.
2. Trouver l'erreur correspondante.

Solution 11. La solution au sens des moindres carrés vérifie $A^T A \hat{x} = A^T \vec{b}$.

1. On calcule donc

$$A^T A = \begin{bmatrix} 6 & 6 \\ 6 & 42 \end{bmatrix} \quad \text{et} \quad A^T \vec{b} = \begin{bmatrix} 6 \\ -6 \end{bmatrix}.$$

Puis il suffit de résoudre le système :

$$\begin{bmatrix} 6 & 6 \\ 6 & 42 \end{bmatrix} \hat{x} = \begin{bmatrix} 6 \\ -6 \end{bmatrix}.$$

On trouve $\hat{x} = \begin{bmatrix} 4/3 \\ -1/3 \end{bmatrix}$.

2. L'erreur associée est la norme du vecteur $A\hat{x} - \vec{b}$. On trouve $2\sqrt{5} \approx 4.47$.

Exercice 12. Soit W un sous-espace de \mathbb{R}^n .

1. Montrer que l'ensemble W^\perp de tous les vecteurs orthogonaux à W est un sous-espace de \mathbb{R}^n .

2. Montrer que $W \cap W^\perp = \{0\}$.

On dit que la somme $W + W^\perp = \mathbb{R}^n$ est directe et on note $W \oplus W^\perp = \mathbb{R}^n$.

Solution 12. 1. Nous devons montrer trois propriétés. D'abord le vecteur nul se trouve dans W^\perp puisque $\vec{0} \cdot \vec{w} = 0$ pour tout $\vec{w} \in W$. Supposons ensuite que \vec{u}, \vec{v} sont deux vecteurs de l'orthogonal de W . Alors, pour tout $\vec{w} \in W$ on a

$$(\vec{u} + \vec{v}) \cdot \vec{w} = \vec{u} \cdot \vec{w} + \vec{v} \cdot \vec{w} = 0 + 0 = 0$$

Enfin, si $\vec{u} \in W^\perp$ et $\alpha \in \mathbb{R}$, alors $\alpha \vec{u} \in W^\perp$ puisque, pour tout $\vec{w} \in W$

$$(\alpha \vec{u}) \cdot \vec{w} = \alpha(\vec{u} \cdot \vec{w}) = \alpha \cdot 0 = 0$$

2. Soit $\vec{u} \in W \cap W^\perp$. Alors en particulier \vec{u} est perpendiculaire à lui-même, ce qui ne veut rien dire d'autre que $\|\vec{u}\| = 0$. Or la norme d'un vecteur est nulle si et seulement si le vecteur lui-même est nul, ce qui montre que W et son orthogonal ne se rencontrent qu'en l'origine.
