

Corrigé 12

Espaces vectoriels : exercice 17

(a) *Rappel :*

Soit F un espace vectoriel et U un sous-ensemble de F .

$\forall \alpha, \beta \in \mathbb{R}, \forall \vec{x}, \vec{y} \in U, \alpha\vec{x} + \beta\vec{y} \in U \Leftrightarrow U$ est un sev de F .

Le critère du sev consiste donc à vérifier que

$$\forall \alpha, \beta \in \mathbb{R}, \forall \vec{x}, \vec{y} \in \mathbf{U}, \alpha\vec{x} + \beta\vec{y} \in \mathbf{U}$$

Soient $A, B \in \mathbb{M}(2, \mathbb{R})$, deux matrices fixées et U, V des sev de $\mathbb{M}(2, \mathbb{R})$ et $E = \{Z \in \mathbb{M}(2, \mathbb{R}) \mid \exists X \in U \text{ et } \exists Y \in V \text{ tels que } Z = AX + YB\}$

Pour montrer que E est un sev de $\mathbb{M}(2, \mathbb{R})$, on doit vérifier :

$\forall Z_1, Z_2 \in E, \alpha, \beta \in \mathbb{R}, \alpha Z_1 + \beta Z_2 \in E$.

Preuve :

$\forall Z_1, Z_2 \in E$, ces matrices vérifient la propriété caractéristique de E c'est-à-dire :

$Z_1 \in E \Leftrightarrow \exists X_1 \in U, \exists Y_1 \in V \text{ tels que } Z_1 = AX_1 + Y_1B$

$Z_2 \in E \Leftrightarrow \exists X_2 \in U, \exists Y_2 \in V \text{ tels que } Z_2 = AX_2 + Y_2B$

$\forall \alpha, \beta \in \mathbb{R}$, on calcule :

$$\alpha Z_1 + \beta Z_2 = \alpha(AX_1 + Y_1B) + \beta(AX_2 + Y_2B) = A(\alpha X_1 + \beta X_2) + (\alpha Y_1 + \beta Y_2)B$$

Par hypothèse :

U est un sev de $\mathbb{M}(2, \mathbb{R}) \Rightarrow X = \alpha X_1 + \beta X_2 \in U$

V est un sev de $\mathbb{M}(2, \mathbb{R}) \Rightarrow Y = \alpha Y_1 + \beta Y_2 \in V$

On a donc :

$\forall Z_1, Z_2 \in E$ et $\forall \alpha, \beta \in \mathbb{R}, \exists X \in U$ et $Y \in V$ tels que $\alpha Z_1 + \beta Z_2 = AX + YB$.

$\alpha Z_1 + \beta Z_2$ vérifie la propriété caractéristique de l'ensemble E , il appartient donc à E .

Le critère est vérifié. On en conclut que E est un sev de $\mathbb{M}(2, \mathbb{R})$.

(b) On pose $A = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 1 & 0 \end{pmatrix}$ et $B = \begin{pmatrix} 1 & -1 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}$

$$U = \left\{ X \in \mathbb{M}(2, \mathbb{R}) \mid \exists a, b, t \in \mathbb{R}, X = \begin{pmatrix} a & b \\ t & 0 \end{pmatrix} \right\}$$

$$V = \left\{ Y \in \mathbb{M}(2, \mathbb{R}) \mid \exists c, d \in \mathbb{R}, Y = \begin{pmatrix} c & c \\ 0 & d \end{pmatrix} \right\}$$

Pour déterminer une base on commence par chercher l'expression générale d'un élément de E .

De l'expression générale, on en déduit une famille maximale de générateurs linéairement indépendants, ce qui permet de déterminer une base et d'en déduire la dimension de E .

- Expression générale d'un élément de E .

$\forall Z \in E$:

$$Z = AX + YB = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 1 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} a & b \\ t & 0 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} c & c \\ 0 & d \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & -1 \\ 0 & 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} a+c & b-c \\ a & b \end{pmatrix}$$

$$\text{D'où } E = \left\{ Z \in \mathbb{M}(2, \mathbb{R}) \mid \begin{pmatrix} a+c & b-c \\ a & b \end{pmatrix}, a, b, c \in \mathbb{R} \right\}$$

- On écrit Z comme une combinaison linéaire de générateurs.

$$\begin{aligned} \begin{pmatrix} a+c & b-c \\ a & b \end{pmatrix} &= a \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 1 & 0 \end{pmatrix} + b \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} + c \begin{pmatrix} 1 & -1 \\ 0 & 0 \end{pmatrix} = \\ &= a E'_1 + b E'_2 + c E'_3 \end{aligned}$$

On a donc : $E = [E'_1, E'_2, E'_3]_{sev}$

- E'_1, E'_2, E'_3 sont linéairement indépendants car

$$\alpha E'_1 + \beta E'_2 + \gamma E'_3 = 0$$

\Leftrightarrow

$$\begin{pmatrix} \alpha + \gamma & \beta - \gamma \\ \alpha & \beta \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix} \Rightarrow \alpha = \beta = \gamma = 0$$

- E'_1, E'_2, E'_3 est une famille maximale de générateurs linéairement indépendants.

(E'_1, E'_2, E'_3) est donc une base de E et $\dim E = 3$.

(c) Soit $M = \begin{pmatrix} 1 & -1 \\ -1 & 1 \end{pmatrix}$

et l'équation $M(ST - MT) = 0 \quad \forall T \in \mathbb{M}(2, \mathbb{R}), \det T \neq 0$.

On détermine d'abord l'ensemble W des solutions de cette équation.

Puis on montre que $\forall S \in W \Rightarrow S \in E$.

Pour déterminer si l'ensemble des matrices S est un sev, soit on utilise le critère, soit on cherche à mettre en défaut un des axiomes de la définition de l'espace vectoriel.

- $\det M = 0 \Leftrightarrow M$ n'est pas inversible.

On ne peut pas simplifier par M .

- Par hypothèse, $\forall T \in \mathbb{M}(2, \mathbb{R}), \det T \neq 0 \Leftrightarrow T^{-1}$ existe.

Après mise en évidence de T à droite, on peut multiplier par T^{-1} et simplifier l'équation.

$$\begin{aligned} M(S - M)T &= 0 \\ M(S - M)TT^{-1} &= 0 \\ M(S - M) &= 0 \Leftrightarrow MS = M^2 \end{aligned}$$

La matrice M n'étant pas inversible, on pose : $S = \begin{pmatrix} x & y \\ z & t \end{pmatrix}$. D'où :

$$\begin{aligned} \begin{pmatrix} 1 & -1 \\ -1 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x & y \\ z & t \end{pmatrix} &= \begin{pmatrix} 1 & -1 \\ -1 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & -1 \\ -1 & 1 \end{pmatrix} \\ \begin{pmatrix} x - z & y - t \\ -x + z & -y + t \end{pmatrix} &= \begin{pmatrix} 2 & -2 \\ -2 & 2 \end{pmatrix} \Rightarrow \end{aligned}$$

$$\begin{cases} x - z = 2 \\ -y + t = -2 \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} x = z + 2 \\ y = t - 2 \end{cases} \quad \forall t, z \in \mathbb{R}$$

On peut écrire l'ensemble W des solutions.

$$W = \left\{ S \in \mathbb{M}(2, \mathbb{R}) \mid S = \begin{pmatrix} z+2 & t-2 \\ z & t \end{pmatrix}, z, t \in \mathbb{R} \right\}$$

$$\bullet E = \left\{ Z \in \mathbb{M}(2, \mathbb{R}) \mid Z = \begin{pmatrix} a+c & b-c \\ a & b \end{pmatrix}, a, b, c \in \mathbb{R} \right\}$$

$$\forall S \in W, S = \begin{pmatrix} z+2 & t-2 \\ z & t \end{pmatrix} \Rightarrow S \in E : \text{il suffit de poser } c = 2.$$

$$\bullet \text{ On remarque que } S \neq \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix} \quad \forall z, t \in \mathbb{R}$$

Donc la matrice nulle n'appartient pas à W ; cet ensemble ne peut pas être un sev de E .

Espaces vectoriels : exercice 18

$$(a) \text{ Soit l'ensemble } W = \left\{ A = \begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix} \in \mathbb{M}_2(\mathbb{R}) \mid a + d = c - b \right\}.$$

Pour montrer que W est un sous-espace de $\mathbb{M}_2(\mathbb{R})$, on montre que

$$\forall X, Y \in W, \alpha, \beta \in \mathbb{R}, \alpha X + \beta Y \in W$$

Preuve :

$\forall X, Y \in W$, ces matrices vérifient la propriété caractéristique de W c'est-à-dire :

$$X \in W, X = \begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix} \quad \text{tel que } a + d = c - b$$

$$Y \in W, Y = \begin{pmatrix} e & f \\ g & h \end{pmatrix} \quad \text{tel que } e + h = g - f$$

$\forall \alpha, \beta \in \mathbb{R}$, on calcule :

$$\alpha X + \beta Y = \alpha \begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix} + \beta \begin{pmatrix} e & f \\ g & h \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \alpha a + \beta e & \alpha b + \beta f \\ \alpha c + \beta g & \alpha d + \beta h \end{pmatrix}$$

On applique la propriété caractéristique pour déterminer si cette matrice appartient à W . On calcule :

$$\begin{aligned} (\alpha a + \beta e) + (\alpha d + \beta h) &= \alpha(a + d) + \beta(e + h) = \\ &= \alpha(c - b) + \beta(g - f) = \quad (\text{par hypothèse } X, Y \in W) \\ &= (\alpha c + \beta g) - (\alpha b + \beta f) \end{aligned}$$

$\alpha X + \beta Y$ vérifie la propriété caractéristique de l'ensemble W , cet élément appartient

donc à W .

Le critère est vérifié. On en conclut que W est un sev de $\mathbb{M}(2, \mathbb{R})$.

$$(b) \text{ On considère le sous-espace vectoriel de } \mathbb{M}_2(\mathbb{R}) \text{ défini par } V = [E_1, E_2, E_3, E_4]_{\text{sev}} \text{ avec :}$$

$$E_1 = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & -1 \end{pmatrix}, E_2 = \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix}, E_3 = \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 1 & 1 \end{pmatrix}, E_4 = \begin{pmatrix} 2 & -3 \\ -1 & 0 \end{pmatrix}.$$

Pour déterminer une base et la dimension de V , il faut chercher une famille maximale de générateurs linéairement indépendants.

- On teste d'abord la dépendance ou l'indépendance des 4 matrices.

$$\alpha E_1 + \beta E_2 + \gamma E_3 + \delta E_4 = 0$$

\Leftrightarrow

$$\begin{pmatrix} \alpha + 2\delta & \beta - 3\delta \\ \beta + \gamma - \delta & -\alpha + \gamma \end{pmatrix}$$

\Leftrightarrow

$$\begin{cases} \alpha + 2\delta = 0 \\ \beta - 3\delta = 0 \\ \beta + \gamma - \delta = 0 \\ -\alpha + \gamma = 0 \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} \alpha = -2\delta \\ \beta = 3\delta \\ \beta = -\gamma + \delta \\ \alpha = \gamma \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} \alpha = -2\delta \\ \beta = 3\delta \\ 3\delta = 2\delta + \delta \\ \gamma = -2\delta \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} \alpha = -2\delta \\ \beta = 3\delta \\ 0\delta = 0 : \delta \text{ est quelconque} \\ \gamma = -2\delta \end{cases}$$

Le système possède une infinité de solutions non triviales : $(\alpha, \beta, \gamma, \delta) = (-2\delta, 3\delta, \delta, -2\delta)$.

Les quatre matrices E_1, E_2, E_3, E_4 sont donc linéairement dépendantes.

Par exemple en posant $\delta = 1$: $(\alpha, \beta, \gamma, \delta) = (-2, 3, 1, -2)$, on peut écrire E_4 comme combinaison linéaire des trois autres matrices :

$$-2E_4 = -2E_1 + 3E_2 + E_3.$$

- On teste la dépendance ou l'indépendance de trois matrices E_1, E_2, E_3 .

$$\alpha E_1 + \beta E_2 + \gamma E_3 = 0$$

\Leftrightarrow

$$\begin{pmatrix} \alpha & \beta \\ \beta + \gamma & -\alpha + \gamma \end{pmatrix} \Leftrightarrow \alpha = \beta = \gamma = 0 \text{ unique solution}$$

Les trois matrices E_1, E_2, E_3 sont donc linéairement indépendantes et c'est le plus grand ensemble.

Ainsi $\mathcal{B}(E_1, E_2, E_3)$ est une base de V car :

- ces matrices sont linéairement indépendantes ;
- par définition de V , elle sont génératrices.

La dimension de V est donc trois : $\dim V = 3$.

Expression générale d'une matrice appartenant à V :

$$M \in V \Leftrightarrow \exists \alpha, \beta, \gamma \in \mathbb{R} \text{ tels que}$$

$$M = \alpha E_1 + \beta E_2 + \gamma E_3 \Leftrightarrow M = \begin{pmatrix} \alpha & \beta \\ \beta + \gamma & -\alpha + \gamma \end{pmatrix}$$

(c) Pour montrer que $V = W$, on montre la double inclusion : $V \subset W$ et $W \subset V$.

Preuve :

- $V \subset W$: évident car on vérifie facilement que les générateurs E_1, E_2, E_3 de V appartiennent à W .

- $W \subset V : \forall X \in W, X = \begin{pmatrix} a & b \\ c & -a-b+c \end{pmatrix}$

$X \in V$ si et seulement si $\begin{pmatrix} \alpha & \beta \\ \beta + \gamma & -\alpha + \gamma \end{pmatrix}$ c'est-à-dire

$$\begin{cases} \alpha = a \\ \beta = b \\ \beta + \gamma = c \\ -\alpha + \gamma = -a - b + c \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} \alpha = a \\ \beta = b \\ \gamma = c - b \\ -\alpha + \gamma = -a - b + c \end{cases} : \text{est vérifiée}$$

Ainsi $V = W$.

- (d) On note U le sous-espace vectoriel de $M_2(\mathbb{R})$ engendré par les matrices S et T suivantes :

$$S = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 4 & 1 \end{pmatrix}, T = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 1 & 4 \end{pmatrix}$$

Pour déterminer une base de $U \cap W$, on cherche l'expression générale d'une matrice appartenant de cet ensemble.

On commence par déterminer l'expression générale d'une matrice de U , puis on lui applique la propriété caractéristique de W .

- On observe que les matrices S et T sont linéairement indépendantes car $S \neq kT, k \in \mathbb{R}$.

Par définition de U , elles sont génératrices de cet ensemble. Donc S et T forment une base de $U : \mathcal{B}(S, T)$.

- $X \in U \Leftrightarrow X = \alpha S + \beta T = \begin{pmatrix} \alpha + \beta & 0 \\ 4\alpha + \beta & \alpha + 4\beta \end{pmatrix} \quad \alpha, \beta \in \mathbb{R}$

- Pour exprimer que X appartient à W , il suffit d'imposer à X la propriété des matrices de W , c'est-à-dire :

$$X = \begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix} \in W \Leftrightarrow a + d = c - b$$

$$X = \begin{pmatrix} \alpha + \beta & 0 \\ 4\alpha + \beta & \alpha + 4\beta \end{pmatrix} \in U \Leftrightarrow \alpha + \beta + \alpha + 4\beta = 4\alpha + \beta - 0$$

$$\Leftrightarrow \alpha = 2\beta$$

D'où :

$$X \in U \cap W \Leftrightarrow X = \begin{pmatrix} 3\beta & 0 \\ 9\beta & 6\beta \end{pmatrix} = \beta \begin{pmatrix} 3 & 0 \\ 9 & 6 \end{pmatrix}, \quad \beta \in \mathbb{R}$$

- On pose : $R = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 3 & 2 \end{pmatrix}$

Alors $U \cap W = [R]_{sev}$.

$\mathcal{B} = (R)$ est une base de $U \cap W$ et $\dim(U \cap W) = 1$.

- $B \in U \cap W \Leftrightarrow B = \beta R = \begin{pmatrix} \beta & 0 \\ 3\beta & 2\beta \end{pmatrix}$

Par hypothèse : $\det B = 2 \Leftrightarrow 2\beta^2 = 2 \Leftrightarrow \beta = \pm 1$

D'où les deux solutions : $B = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 3 & 2 \end{pmatrix}$ et $B' = \begin{pmatrix} -1 & 0 \\ -3 & -2 \end{pmatrix}$

Ainsi

$B = 1 \cdot R = (1)$ = composante de B par rapport à la base $\mathcal{B}(R)$

et

$B' = -1 \cdot R = (-1)$ = composante de B' par rapport à la base $\mathcal{B}(R)$

Espaces vectoriels : exercice 19

(a) $V_a = \{p(x) \in P_3 \mid p(a) = 0\}$ est un sous-espace vectoriel de $P_3[x]$.

Preuve du critère :

$\forall p, q \in V_a, \forall \lambda, \mu \in \mathbb{R}$, il faut montrer que $\lambda p + \mu q \in V_a$, c'est-à-dire que le polynôme $(\lambda p + \mu q)$ évalué en a est nul.

$$\begin{aligned}(\lambda p + \mu q)(a) &= (\lambda p)(a) + (\mu q)(a) \quad \text{définition de l'addition dans } P_3 \\&= \lambda p(a) + \mu q(a) \quad \text{définition de l'amplification dans } P_3 \\&= \lambda 0 + \mu 0 \quad p(a) = q(a) = 0 \quad \text{car } p, q \in V_a \\&= 0\end{aligned}$$

$(\lambda p + \mu q)(a) = 0$, $(\lambda p + \mu q) \in V_a$, V_a est un sev de P_3 .

La dimension de $W = [p, q, r, s]_{\text{sev}}$ est le nombre d'éléments d'une base de W .

(b) Soit $W = [p, q, r, s]_{\text{sev}}$

où $p = x^3 - 3x^2 + 2x$, $q = x^3 - x^2 - 4x + 4$, $r = x^2 + 2x$ et $s = 5x - 2$.
Une base de W est constituée de polynômes générateurs de W linéairement indépendants.

Par définition de W , les polynômes p, q, r, s sont des générateurs de W , il faut donc tester leur indépendance linéaire.

Dépendance linéaire des quatre générateurs de W .

Essayons d'exprimer, par exemple, le polynôme q (le plus "gros") comme combinaison linéaire des polynômes p, r et s .

Attention ! Cette méthode est efficace, mais dangereuse :

- elle est efficace car si on peut exprimer q comme combinaison linéaire de p, r et s , on peut conclure que p, q, r, s sont linéairement dépendants,
- elle est dangereuse car si on ne peut pas exprimer q comme combinaison linéaire de p, r et s , on ne peut rien conclure sur la dépendance linéaire de ces quatre polynômes.

Le polynôme q est combinaison linéaire de p, r et s si et seulement si

$$\exists \alpha, \beta, \gamma \in \mathbb{R} \quad \text{tel que } q = \alpha p + \beta r + \gamma s.$$

$$\Leftrightarrow x^3 - x^2 - 4x + 4 = \alpha (x^3 - 3x^2 + 2x) + \beta (x^2 + 2x) + \gamma (5x - 2)$$

$$\Leftrightarrow x^3 - x^2 - 4x + 4 = \alpha x^3 + (-3\alpha + \beta) x^2 + (2\alpha + 2\beta + 5\gamma) x - 2\gamma$$

$$\Leftrightarrow \begin{cases} \alpha = 1 \\ -3\alpha + \beta = -1 \\ 2\alpha + 2\beta + 5\gamma = -4 \\ -2\gamma = 4 \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} \alpha = 1 \\ \beta = 2 \\ \gamma = -2 \end{cases}$$

$q = p + 2r - 2s$. Les quatre générateurs de W sont linéairement dépendants.

Base et dimension de W .

Le polynôme q est combinaison linéaire de p , r et s .

Donc $W = [p, q, r, s]_{sev} = [p, r, s]_{sev}$

Ces trois générateurs forment une base de W si et seulement si ils sont linéairement indépendants.

$$\alpha p + \beta r + \gamma s \equiv 0 \Leftrightarrow \alpha (x^3 - 3x^2 + 2x) + \beta (x^2 + 2x) + \gamma (5x - 2) \equiv 0$$

$$\Leftrightarrow \alpha x^3 + (-3\alpha + \beta)x^2 + (2\alpha + 2\beta + 5\gamma)x - 2\gamma \equiv 0$$

$$\Leftrightarrow \begin{cases} \alpha = 0 \\ -3\alpha + \beta = 0 \\ 2\alpha + 2\beta + 5\gamma = 0 \\ -2\gamma = 0 \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} \alpha = 0 \\ \beta = 0 \\ \gamma = 0 \end{cases}$$

Ces trois générateurs sont linéairement indépendants,

$B = (p, r, s)$ est une base de W , $\dim W = 3$.

- (c) On veut déterminer une base de $U = V_1 \cap W$. On commence par chercher l'expression générale des polynômes de $U = V_1 \cap W$. On en déduit des générateurs de U , puis une base de U .

Base de U .

On détermine l'expression générale des polynômes de U .

Soit $u \in U = V_1 \cap W$.

$$\begin{aligned} \bullet u \in W &\Leftrightarrow \exists a, b, c \in \mathbb{R} \text{ tel que } u = ap + br + cs \\ &u = a(x^3 - 3x^2 + 2x) + b(x^2 + 2x) + c(5x - 2). \end{aligned}$$

$$\bullet u \in V_1 \Leftrightarrow u(1) = 0 \Leftrightarrow 3b + 3c = 0 \Leftrightarrow c = -b.$$

$$\begin{aligned} \text{D'où } u \in U &\Leftrightarrow \exists a, b \in \mathbb{R} \text{ tel que } u = ap + br - bs, \\ &u = ap + b(r - s) = a(x^3 - 3x^2 + 2x) + b(x^2 - 3x + 2). \end{aligned}$$

Les deux polynômes p et $r - s$ sont donc des générateurs de U , de plus ils sont linéairement indépendants (non colinéaires), ils forment donc une base de U :

$B_u = (p, r - s)$ est une base du sous-espace vectoriel U .

- (d) Le polynôme $u = -2x^3 + 4x^2 + 2x - 4$ est élément de U si et seulement si il est combinaison linéaire des polynômes de la base B_u de U .

$$u = ap + b(r - s) \Leftrightarrow u = a(x^3 - 3x^2 + 2x) + b(x^2 - 3x + 2)$$

$$\Leftrightarrow -2x^3 + 4x^2 + 2x - 4 = ax^3 + (-3a + b)x^2 + (2a - 3b)x + 2b$$

$$\Leftrightarrow \begin{cases} a = -2 \\ -3a + b = 4 \\ 2a - 3b = 2 \\ 2b = -4 \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} a = -2 \\ b = -2 \end{cases}$$

$$\text{D'où } u = -2p - 2(r - s) = \begin{pmatrix} -2 \\ -2 \end{pmatrix}_{B_u}.$$

- (e) L'idée est de déterminer une base de $V_1 \cap V_2$ et de la comparer à la base B_u .

On cherche donc l'expression générale des polynômes de $V_1 \cap V_2$.

Base de $V_1 \cap V_2$

Les polynômes de $V_1 \cap V_2$ sont des éléments de P_3 qui s'annulent en $x = 1$ et $x = 2$.

Ils sont donc de la forme $v(x) = (x - 1)(x - 2)(ax + b)$, $a, b \in \mathbb{R}$.

$$\Leftrightarrow v(x) = a(x^3 - 3x^2 + 2x) + b(x^2 - 3x + 2)$$

Les deux polynômes $x^3 - 3x^2 + 2x$ et $x^2 - 3x + 2$ sont donc des générateurs de $V_1 \cap V_2$, ils sont linéairement indépendants (non colinéaires), ils forment une base de $V_1 \cap V_2$.

De plus, $x^3 - 3x^2 + 2x = p$ et $x^2 - 3x + 2 = r - s$, il s'agit des vecteurs de la base B_u .

La base B_u de $V_1 \cap W$ est aussi une base de $V_1 \cap V_2$:

$$V_1 \cap W = V_1 \cap V_2.$$

Espaces vectoriels : exercice 20

- (a) On utilise le critère pour montrer que $F = \{s(x) \in P_3 \mid s'(-1) = 0\}$ est un sev de P_3 .

Preuve du critère :

$\forall \alpha, \beta \in \mathbb{R}, \forall s(x), r(x) \in F$, on doit vérifier que $p(x) = \alpha s(x) + \beta r(x) \in F$ c'est-à-dire que le polynôme $p(x)$ évalué en -1 est nul.

Par hypothèse : $s(x) \in F \Leftrightarrow s'(-1) = 0$

$r(x) \in F \Leftrightarrow r'(-1) = 0$

Or :

$$p'(x) = \alpha s'(x) + \beta r'(x), \text{ où}$$

$$p'(-1) = \alpha s'(-1) + \beta r'(-1) = \alpha 0 + \beta 0 = 0$$

donc $\alpha s(x) + \beta r(x) \in F$

Le critère est vérifié. On en conclut que F est un sev de l'ensemble P_3 .

- (b) On considère les deux sous-espaces vectoriels de P_3 suivants :

$$U = \{p(x) \in P_3 \mid p(x) = ax^2 + 2bx \text{ et } p'(-1) = 0\} \text{ et } V = [2x^2 - 6, x + 2]_{\text{sev}}.$$

Pour déterminer une base de

$$W = \{r(x) \in P_3 \mid \exists p(x) \in U, \exists q(x) \in V \text{ tels que } r(x) = p(x) + xq(x)\}$$

on cherche d'abord l'expression générale des polynômes de U et V .

- On détermine l'expression générale d'un polynôme de l'ensemble $U = \{p(x) \in P_3 \mid p(x) = ax^2 + 2bx \text{ et } p'(-1) = 0\}$

Un polynôme $p(x)$ appartient à U si et seulement si :

$$p(x) = ax^2 + 2bx \text{ et } p'(-1) = 0$$

Or $p'(x) = 2ax + 2b$ et donc $p'(-1) = -2a + 2b = 0$

Ainsi

$$p(x) \in U \Leftrightarrow p(x) = ax^2 + 2bx \text{ et } a = b \Leftrightarrow p(x) = a(x^2 + 2x), a \in \mathbb{R}$$

- On détermine l'expression générale d'un polynôme de l'ensemble $V = [2x^2 - 6, x + 2]_{\text{sev}}$

Il est évident que les deux générateurs de V sont linéairement indépendants, ils forment une base de V .

Donc un polynôme $q(x)$ appartient à V si et seulement si :

$$q(x) = \alpha (2x^2 - 6) + \beta (x + 2), \quad \alpha, \beta \in \mathbb{R}$$

On détermine maintenant l'expression générale des polynômes de W , on en déduit des générateurs puis une base de W .

- On détermine l'expression générale d'un polynôme de l'ensemble $W = \{r(x) \in P_3 \mid \exists p(x) \in U, \exists q(x) \in V \text{ tels que } r(x) = p(x) + x q(x)\}$

$$\begin{aligned} r(x) \in W &\Leftrightarrow r(x) = a(x^2 + 2x) + x(\alpha(2x^2 - 6) + \beta(x + 2)), \quad a, \alpha, \beta \in \mathbb{R} \\ &\Leftrightarrow r(x) = a(x^2 + 2x) + \alpha(2x^3 - 6x) + \beta(x^2 + 2x) \\ &\Leftrightarrow r(x) = \alpha(2x^3 - 3x) + (a + \beta)(x^2 + 2x) \\ &\Leftrightarrow r(x) = \delta(x^3 - 3x) + \lambda(x^2 + 2x), \quad \delta, \lambda \in \mathbb{R} \end{aligned}$$

- Les deux polynômes $s_1(x) = x^3 - 3x$ et $s_2(x) = x^2 + 2x$ sont donc des générateurs de W , de plus ils sont linéairement indépendants (non colinéaires), ils forment donc une base de W :

$B = (s_1(x), s_2(x))$ est une base du sous-espace vectoriel W .

La dimension est le nombre de vecteurs de la base, donc $\dim W = 2$.

- (c) Le polynôme $t(x) = -7x^3 - x^2 + 19x$ est élément de W si et seulement si il est combinaison linéaire des polynômes de la base B de W .

On doit donc montrer qu'il existe $a, b \in \mathbb{R}$ tels que $t(x) = a s_1(x) + b s_2(x)$.

$$\begin{aligned} t(x) = a s_1(x) + b s_2(x) &\Leftrightarrow t(x) = a(x^3 - 3x) + b(x^2 + 2x) \\ &\Leftrightarrow -7x^3 - x^2 + 19x = a x^3 + b x^2 + (-3a + 2b)x \\ &\Leftrightarrow \begin{cases} -7 = a \\ -1 = b \\ 19 = -3a + 2b \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} a = -7 \\ b = -1 \end{cases} \end{aligned}$$

D'où :

$$t(x) = -7 s_1(x) - s_2(x) = \begin{pmatrix} -7 \\ -1 \end{pmatrix}_B : \text{composantes de } t(x) \text{ par rapport à la base } B.$$

- (d) • Pour montrer que $W \subset F$, on montre que tout polynôme de W a la propriété caractéristique de F .

$$W \subset F \Leftrightarrow \forall r(x) \in W, r(x) \in F$$

Or :

$$r(x) \in W \Leftrightarrow r(x) = a(x^3 - 3x) + b(x^2 + 2x), \quad a, b \in \mathbb{R}$$

Il faut vérifier si $r'(-1) = 0$. On calcule :

$$r'(x) = a(3x^2 - 3) + b(2x + 2) \text{ et alors } r'(-1) = a(3 - 3) + b(-2 + 2) = 0$$

donc $r(x) \in F$.

- Il faut chercher une base B' de F puis la comparer avec celle de W .
On détermine donc l'expression générale d'un polynôme de F et on en déduit une base.

$$F = \{s(x) \in P_3 \mid s'(-1) = 0\}.$$

$$s(x) \in P_3 \Leftrightarrow s(x) = ax^3 + bx^2 + cx + d \quad a, b, c, d \in \mathbb{R}$$

$$s'(x) = 3ax^2 + 2bx + c$$

$$\text{et on a la condition : } s'(-1) = 3a - 2b + c = 0 \Leftrightarrow c = -3a + 2b$$

Ainsi :

$$s(x) \in P_3 \Leftrightarrow s(x) = ax^3 + bx^2 + (-3a + 2b)x + d$$

$$s(x) = a(x^3 - 3x) + b(x^2 + 2x) + d$$

Les trois polynômes $s_1(x) = x^3 - 3x$, $s_2(x) = x^2 + 2x$ et $s_3(x) = 1$ sont donc des générateurs de F , de plus ils sont linéairement indépendants (évident!), ils forment donc une base B' de F .

La base B' est obtenue en complétant la base B avec le polynôme $s_3(x) = 1$.

Espaces vectoriels : exercice 21 (facultatif)

Utiliser le critère du sous-espace vectoriel.

Soit E un espace vectoriel et W un sous-ensemble de E .

$$\forall \alpha, \beta \in \mathbb{R}, \forall \vec{x}, \vec{y} \in W, \alpha\vec{x} + \beta\vec{y} \in W \Leftrightarrow W \text{ est un sev de } E.$$

Le critère du sev consiste donc à vérifier que

$$\forall \alpha, \beta \in \mathbb{R}, \forall \vec{x}, \vec{y} \in \mathbf{W}, \alpha\vec{x} + \beta\vec{y} \in \mathbf{W}$$

Preuve du critère :

$\forall \alpha, \beta \in \mathbb{R}, \forall \vec{w}_1, \vec{w}_2 \in F + G$, on doit vérifier qu'il existe $\vec{u} \in F$ et $\vec{v} \in G$ tels que $\alpha\vec{w}_1 + \beta\vec{w}_2 = \vec{u} + \vec{v}$.

Par hypothèse :

$$\vec{w}_1 \in F + G \Leftrightarrow \exists \vec{u}_1 \in F, \vec{v}_1 \in G \text{ tel que } \vec{w}_1 = \vec{u}_1 + \vec{v}_1$$

$$\vec{w}_2 \in F + G \Leftrightarrow \exists \vec{u}_2 \in F, \vec{v}_2 \in G \text{ tel que } \vec{w}_2 = \vec{u}_2 + \vec{v}_2$$

$$\forall \alpha, \beta \in \mathbb{R}, \alpha\vec{w}_1 + \beta\vec{w}_2 = \alpha(\vec{u}_1 + \vec{v}_1) + \beta(\vec{u}_2 + \vec{v}_2) = (\alpha\vec{u}_1 + \beta\vec{u}_2) + (\alpha\vec{v}_1 + \beta\vec{v}_2)$$

$$\text{On pose : } \vec{u} = \alpha\vec{u}_1 + \beta\vec{u}_2 \quad \text{et} \quad \vec{v} = \alpha\vec{v}_1 + \beta\vec{v}_2$$

Alors : $\vec{u} \in F$ car par hypothèse F est un sev de E

et : $\vec{v} \in G$ car par hypothèse G est un sev de E

Ainsi : $\forall \alpha, \beta \in \mathbb{R}, \exists \vec{u} \in F$ et $\exists \vec{v} \in G$ tels que $\alpha\vec{w}_1 + \beta\vec{w}_2 = \vec{u} + \vec{v}$.

Donc $\alpha\vec{w}_1 + \beta\vec{w}_2 \in F + G$.

Le critère est vérifié.

On en conclut que $U + V$ est un sev de l'ensemble E .

Dessiner quelques cas.

- F est une droite d passant par O de vecteur directeur \vec{a} .
 G est une droite g passant par O de vecteur directeur \vec{b} .
 Alors $F + G$ est le plan α passant par O et de vecteurs directeurs \vec{a} et \vec{b} .
- F est une droite d passant par O de vecteur directeur \vec{a} .
 G est un plan α passant par O .
 On suppose $F \not\subset G$, alors $F + G$ est l'espace.
 Si $F \subset G$, alors $F + G = G$.

Utiliser les définitions.

$$F + G = \{\vec{w} \in E \mid \vec{w} = \vec{u} + \vec{v}, \vec{u} \in F, \vec{v} \in G\}$$

$$\vec{x} \in [\vec{c}_1, \dots, \vec{c}_n]_{sev} \Leftrightarrow \vec{x} = \alpha_1 \vec{c}_1 + \dots + \alpha_n \vec{c}_n, \alpha_i \in \mathbb{R}$$

Soit $\vec{w} \in F + G$ donc $\vec{w} = \vec{u} + \vec{v}$ où $\vec{u} \in F$ et $\vec{v} \in G$.

Ainsi par hypothèse :

$$\vec{u} \in [\vec{a}_1, \dots, \vec{a}_n]_{sev} \Leftrightarrow \vec{u} = \alpha_1 \vec{a}_1 + \dots + \alpha_n \vec{a}_n, \alpha_i \in \mathbb{R}, i = 1, \dots, n$$

$$\vec{v} \in [\vec{b}_1, \dots, \vec{b}_m]_{sev} \Leftrightarrow \vec{v} = \beta_1 \vec{b}_1 + \dots + \beta_m \vec{b}_m, \beta_j \in \mathbb{R}, j = 1, \dots, m$$

D'où :

$$\vec{w} = \vec{u} + \vec{v} = \alpha_1 \vec{a}_1 + \dots + \alpha_n \vec{a}_n + \beta_1 \vec{b}_1 + \dots + \beta_m \vec{b}_m \Leftrightarrow \vec{w} \in [\vec{a}_1, \dots, \vec{a}_n, \vec{b}_1, \dots, \vec{b}_m]_{sev}$$

Donc : $F + G = [\vec{a}_1, \dots, \vec{a}_n, \vec{b}_1, \dots, \vec{b}_m]_{sev}$.

Utiliser les définitions.

Exprimer \vec{w} comme un vecteur de $G + H$, c'est-à-dire

$$\vec{w} \in G + H \Leftrightarrow \vec{w} = \vec{u} + \vec{v} \text{ avec } \vec{u} \in G, \vec{v} \in H$$

$\vec{w} \in G + H$ donc $\vec{w} = \vec{u} + \vec{v}$

Or

G est le plan d'équation cartésienne $y + z = 0$, d'où

$$\vec{u} \in G \Leftrightarrow \vec{u} = \begin{pmatrix} u_1 \\ u_2 \\ -u_2 \end{pmatrix}, u_1, u_2 \in \mathbb{R}$$

H est le plan d'équation cartésienne $x - y = 0$, d'où

$$\vec{v} \in G \Leftrightarrow \vec{v} = \begin{pmatrix} v_1 \\ v_1 \\ v_3 \end{pmatrix}, v_1, v_3 \in \mathbb{R}$$

D'où :

$$\begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} u_1 \\ u_2 \\ -u_2 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} v_1 \\ v_1 \\ v_3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} u_1 + v_1 \\ u_2 + v_1 \\ -u_2 + v_3 \end{pmatrix} \Leftrightarrow \begin{cases} 1 = u_1 + v_1 \\ 1 = u_2 + v_1 \\ 1 = -u_2 + v_3 \end{cases}$$

On obtient :

$$\begin{cases} u_1 = 1 - v_1 \\ u_2 = 1 - v_1 \\ v_3 = 2 - v_1 \end{cases} \Rightarrow \vec{u} = \begin{pmatrix} 1 - v_1 \\ 1 - v_1 \\ -1 + v_1 \end{pmatrix} \text{ et } \vec{v} = \begin{pmatrix} v_1 \\ v_1 \\ 2 - v_1 \end{pmatrix}, \text{ pour tout } v_1 \in \mathbb{R}$$

Ainsi $\vec{w} \in G + H$ et sa décomposition n'est pas unique.

$\vec{w} \in G + F$ donc $\vec{w} = \vec{u} + \vec{v}$

Or

G est le plan d'équation cartésienne $y + z = 0$, d'où

$$\vec{u} \in G \Leftrightarrow \vec{u} = \begin{pmatrix} u_1 \\ u_2 \\ -u_2 \end{pmatrix}, u_1, u_2 \in \mathbb{R}$$

F est la droite d'équations paramétriques : $\begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = k \begin{pmatrix} 2 \\ -1 \\ 3 \end{pmatrix}, k \in \mathbb{R}$

$$\vec{v} \in F \Leftrightarrow \vec{v} = \begin{pmatrix} 2k \\ -k \\ 3k \end{pmatrix}, k \in \mathbb{R}$$

D'où :

$$\begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} u_1 \\ u_2 \\ -u_2 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 2k \\ -k \\ 3k \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} u_1 + 2k \\ u_2 - k \\ -u_2 + 3k \end{pmatrix} \Leftrightarrow \begin{cases} 1 = u_1 + 2k \\ 1 = u_2 - k \\ 1 = -u_2 + 3k \end{cases}$$

On obtient :

$$\begin{cases} u_1 = -1 \\ u_2 = 2 \\ k = 1 \end{cases} \Rightarrow \vec{u} = \begin{pmatrix} -1 \\ 2 \\ -2 \end{pmatrix} \quad \text{et} \quad \vec{v} = \begin{pmatrix} 2 \\ -1 \\ 3 \end{pmatrix}, \quad \text{pour tout } v_1 \in \mathbb{R}$$

Ainsi $\vec{w} \in G + F$ et sa décomposition est unique.

On remarque que quelque soit $\vec{w} = \begin{pmatrix} a \\ b \\ c \end{pmatrix}$, le système $\begin{cases} a = u_1 + 2k \\ b = u_2 - k \\ c = -u_2 + 3k \end{cases}$

possède toujours une solution unique.