Exercice 1. Les vecteurs

$$\vec{u}_1 := \begin{pmatrix} 0 \\ -6 \\ 1 \end{pmatrix}, \quad \vec{u}_2 := \begin{pmatrix} 0 \\ 4 \\ -2 \end{pmatrix}, \quad \vec{u}_3 := \begin{pmatrix} -8 \\ -4 \\ 3 \end{pmatrix}$$

sont-ils linéairement dépendants?

Exercice 2. Soit

$$\vec{v}_1 := \begin{pmatrix} 1 \\ 3 \\ -2 \end{pmatrix}, \quad \vec{v}_2 := \begin{pmatrix} -2 \\ -6 \\ 4 \end{pmatrix}, \quad \vec{v}_3 := \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ h \end{pmatrix}.$$

- 1. Pour quelles valeurs de h le vecteur \vec{v}_3 se trouve-t-il dans $\text{Vect} \{\vec{v}_1, \vec{v}_2\}$?
- 2. Pour quelles valeurs de h l'ensemble $\{\vec{v}_1, \vec{v}_2, \vec{v}_3\}$ est-il linéairement dépendant?

Exercice 3. Soit

$$S := \{1, t, t^2, t^3, \ldots\} \subseteq \mathcal{P}(\mathbb{R}).$$

- 1. Montrer que S est un sous-ensemble linéairement indépendant de l'espace vectoriel des polynômes à coéfficients réels.
- 2. Montrer que S est une base de l'espace vectoriel des polynômes à coéfficients réels.
- 3. Démontrer que l'ensemble

$$S := \{1 + t^2, t + t^2, 1 + 2t + t^2\}$$

est une base de l'espace vectoriel $\mathcal{P}_2(\mathbb{R})$ des polynômes à coéfficients réels de degré plus petit ou égal à 2.

Exercice 4. 1. Les colonnes de la matrice

$$M = \left(\begin{array}{rrrr} 1 & 3 & -2 & 0 \\ 3 & 10 & -7 & 1 \\ -5 & -5 & 3 & 7 \end{array}\right)$$

forment-elles un ensemble de vecteurs linéairement dépendants?

- 2. Les polynômes $1, 1+t, 1+t+t^2, 1+t+t^2+t^3$ sont-ils linéairement dépendants ?
- **Exercice 5.** 1. Soit $\mathcal{F}(\mathbb{R},\mathbb{R})$ l'espace vectoriel des fonctions réelles. Montrer que les fonctions $\sin^2 t$ et $\cos^2 t$ sont linéairement indépendantes. Forment-elles une base de $\mathcal{F}(\mathbb{R},\mathbb{R})$?
 - 2. Soit $M_{2\times 3}(\mathbb{R})$ l'espace vectoriel des matrices de taille 2×3 . Montrer que les matrices

$$A = \left(\begin{array}{ccc} 1 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \end{array}\right); \ B = \left(\begin{array}{ccc} 1 & 0 & 0 \\ 1 & 1 & 0 \end{array}\right); \ C = \left(\begin{array}{ccc} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \end{array}\right); \ D = \left(\begin{array}{ccc} 1 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{array}\right)$$

sont linéairement indépendantes. Comment faire pour compléter cette famille de quatre matrices en une base de $M_{2\times 3}(\mathbb{R})$?

Exercice 6. Trouver la dimension du sous-espace H défini par :

$$H = \{ \overrightarrow{x} \in \mathbb{R}^4 \mid \overrightarrow{x} = \begin{pmatrix} a - 3b + 6c \\ 5a + 4d \\ b - 2c - d \\ 5d \end{pmatrix}, où a, b, c, d \in \mathbb{R} \}$$

Exercice 7. Choix Multiples.

- (a) On considère les polynômes p(t) = (1-t)(1+t) = 1-t² et q(t) = (1+t)(1+t) = 1+2t+t² de P₂(ℝ).
 □ Les polynômes p et q sont linéairement indépendants.
 □ Les polynômes p et q forment une base de P₂(ℝ).
 □ Le polynôme q p est le polynôme nul.
 □ (1+t)p (1-t)q est une combinaison linéaire de p et q.
- (b) Soit W le sous-espace dans \mathbb{R}^6 défini par l'équation $x_1 + x_2 + x_3 + x_4 + x_5 + x_6 = 0$. On considère les

$$vecteurs \overrightarrow{a} = \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \\ 1 \\ -1 \\ 1 \\ -1 \end{pmatrix}, \overrightarrow{b} = \begin{pmatrix} -1 \\ 1 \\ -1 \\ 1 \\ -1 \\ 1 \end{pmatrix} et \overrightarrow{c} = \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ -3 \\ -1 \\ -2 \\ 3 \end{pmatrix}.$$

- \square On peut compléter $\{\overrightarrow{a}, \overrightarrow{b}\}$ en une base de W composée de 5 vecteurs.
- \square On peut compléter $\{\overrightarrow{a}, \overrightarrow{b}\}$ en une base de W composée de 6 vecteurs.
- \square On peut compléter $\{\overrightarrow{a}, \overrightarrow{c}\}$ en une base de W composée de 5 vecteurs.
- \square On peut compléter $\{\overrightarrow{a}, \overrightarrow{c}\}$ en une base de W composée de 6 vecteurs.
- (c) Soit V un espace vectoriel et v_1, \ldots, v_k des vecteurs de V.
 - \square Si la famille $\{v_1,\ldots,v_k\}$ est libre, alors dimV=k.
 - \square Si la famille $\{v_1, \ldots, v_k\}$ est libre, alors $dimV \geq k$.
 - \square Si la famille $\{v_1, \ldots, v_k\}$ engendre l'espace vectoriel V, alors dimV = k.
 - \square Si la famille $\{v_1, \ldots, v_k\}$ engendre l'espace vectoriel V, alors $dimV \ge k$.

Exercice 8. On considère le système d'équations linéaires suivant :

$$3x_1 + 2x_2 - 3x_3 + x_4 = 0$$
$$x_1 - x_2 + x_4 = 0$$
$$2x_1 + 3x_2 - 3x_3 = 0$$
$$5x_1 - x_3 = 0$$

Trouver une base de l'ensemble des solutions, comme sous-espace de \mathbb{R}^4 .

Exercice 9. Soient les matrices suivantes dans l'espace vectoriel $M_{2\times 2}(\mathbb{R})$:

$$A = \begin{pmatrix} 1 & -1 \\ 2 & 0 \end{pmatrix} \qquad B = \begin{pmatrix} 3 & 2 \\ 1 & -1 \end{pmatrix} \qquad C = \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ -2 & 2 \end{pmatrix} \qquad D = \begin{pmatrix} 2 & -2 \\ 4 & -1 \end{pmatrix} \qquad E = \begin{pmatrix} 1 & 5 \\ -5 & 1 \end{pmatrix}$$

Déterminer si D ou $E \in \text{Vect}(A, B, C)$.

Exercice 10. Déterminer le polynôme de degré 4, $y = ax^4 + bx^3 + cx^2 + dx + e$, dont la représentation graphique passe par les points $(1; \frac{1}{2})$, (2; 3), $(-1; \frac{9}{2})$, (-2; 35) et $(\frac{1}{2}; \frac{15}{16})$.

Exercice 11. Vrai-faux.

- a) Si la forme échelonnée d'une matrice augmentée possède une ligne de zéros, alors le système linéaire associé possède une infinité de solutions.
- b) Un système d'équations linéaires avec trois équations à 5 inconnues admet au moins une solution.
- c) Un système d'équations linéaires avec cinq équations à 3 inconnues n'admet aucune solution.
- d) Si un système linéaire avec n équations à n inconnues a n fois le pivot 1 dans une forme échelonnée simplifiée de sa matrice augmentée, alors le système admet exactement une solution.

Exercice 12. Dans chaque cas, donner deux bases distinctes de l'espace vectoriel V.

- a) $V = M_{2\times 2}(\mathbb{R})$
- b) $V = \mathcal{P}(\mathbb{R})$
- c) $V = \mathcal{P}_2(\mathbb{R})$
- d) $V = \{(a-b, b-c, c-a, b) \mid a, b, c \in \mathbb{R}\}, \text{ qui est un sous-espace vectoriel de } \mathbb{R}^4.$

Exercice 13 (Facultatif). Soit x, y, z des inconnues. On considère le système non linéaire suivant :

$$\sqrt{2}\cos x + \cos y + 2\cos z = 3$$

$$2\cos x - 2\sqrt{2}\cos y + 2\cos z = 1 - \sqrt{2}$$

$$\cos x + \cos y - \sqrt{2}\cos z = 1$$
(1)

En posant $X = \cos x$, $Y = \cos y$ et $Z = \cos z$, et en substituant dans le système original, on obtient un système d'équations linéaires aux inconnues X,Y et Z. Utiliser l'algorithme de Gauss pour résoudre ce système et ensuite en déduire les valeurs de x,y et z dans l'intervalle $[0;\frac{\pi}{2}]$ qui satisfont au système (1).