

Exercice 1. Dans cet exercice on verra un critère pour qu'il existe une seule solution au sens des moindres carrés d'un système $AX = b$.

Soit $A \in M_{n \times m}(\mathbb{R})$. On considère $AX = b$ un système d'équations linéaires. Montrer que ce système possède une unique solution au sens des moindres carrés si et seulement si le rang de A est égal à m si et seulement si les colonnes de A sont linéairement indépendantes.

Exercice 2. vrai ou faux

- (a) Si une matrice $A \in M_{n \times n}(\mathbb{R})$ satisfait $A = A^T$ et u et v sont deux vecteurs qui vérifient $Au = 3u$ et $Av = 4v$, alors par rapport au produit scalaire canonique de \mathbb{R}^n on a $u \cdot v = 0$.
- (b) Toute matrice symétrique $n \times n$ admet n valeurs propres réelles distinctes.
- (c) Si P est une matrice inversible telle que $P^T = P^{-1}$, D est une matrice diagonale, et enfin $B = PDP^T$, alors la matrice B est symétrique.
- (d) Toute matrice orthogonale est orthogonalement diagonalisable.
- (e) La dimension d'un espace propre d'une matrice symétrique est égale à la multiplicité algébrique de la valeur propre associée.

Exercice 3. Soit A une matrice inversible $n \times n$ telle que \mathbb{R}^n possède une base orthonormale de vecteurs propres de A . Montrer que A^{-1} est diagonalisable orthogonalement.

Exercice 4. Soient A et B deux matrices diagonalisables orthogonalement telles que $AB = BA$. Montrer que AB est également diagonalisable orthogonalement.

Les reste de la série consiste à une collection de problèmes choisis sur toute la matière du semestre.

Exercice 5. On considère les vecteurs

$$\mathbf{a}_1 = \begin{pmatrix} 1 \\ 3 \\ 8 \\ 4 \end{pmatrix}, \mathbf{a}_2 = \begin{pmatrix} 5 \\ 3 \\ -10 \\ 2 \end{pmatrix} \text{ et } \mathbf{b} = \begin{pmatrix} h+20 \\ 9 \\ 2h-7 \\ 7 \end{pmatrix}$$

Pour quelle valeur du nombre réel h le vecteur \mathbf{b} appartient-il à $\text{Vect}\{\mathbf{a}_1, \mathbf{a}_2\}$?

Exercice 6. Soit $T: \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^2$ une application linéaire telle que

$$T \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 3 \\ 0 \end{pmatrix}, T \begin{pmatrix} 2 \\ 0 \\ 2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix}, \text{ et } T \begin{pmatrix} -1 \\ 1 \\ 2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 2 \end{pmatrix},$$

Soit $\vec{e}_1 = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}$. Déterminer $T(\vec{e}_1)$

Exercice 7. Calculer la factorisation LU de la matrice

$$A = \begin{pmatrix} 2 & 1 & 2 & 1 & -2 \\ -4 & -4 & -5 & 2 & 3 \\ 2 & -5 & -4 & 15 & -6 \\ 0 & -4 & -5 & 11 & 0 \\ 8 & 6 & 9 & -3 & -14 \end{pmatrix}$$

en n'utilisant que des opérations élémentaires sur les lignes consistant à ajouter un multiple d'une ligne à une autre ligne en dessous. Le coefficient l_{43} de la matrice L ainsi obtenue est égal à :

- ☐ -1
- ☐ 2
- ☐ 1
- ☐ -2

Exercice 8. Soit $T : \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^3$ la transformation linéaire définie par

$$T \begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 4x_3 \\ 3x_1 + 5x_2 - 2x_3 \\ x_1 + x_2 + 4x_3 \end{bmatrix}$$

Si $\mathcal{B} = \left(\begin{bmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{bmatrix} \right)$, alors la matrice $M = (T)_{\mathcal{B}}$ de T par rapport à la base \mathcal{B} , c'est-à-dire telle que $M[\vec{x}]_{\mathcal{B}} = [T(\vec{x})]_{\mathcal{B}}$, est

☐ $M = \begin{bmatrix} 4 & 6 & 6 \\ 0 & 8 & 2 \\ 0 & 3 & 1 \end{bmatrix}$

☐ $M = \begin{bmatrix} 6 & 2 & 1 \\ 0 & 6 & 2 \\ -2 & -8 & -3 \end{bmatrix}$

☐ $M = \begin{bmatrix} 6 & 0 & -2 \\ 2 & 6 & -8 \\ 1 & 2 & -3 \end{bmatrix}$

☐ $M = \begin{bmatrix} 4 & 0 & 0 \\ 6 & 8 & 3 \\ 6 & 2 & 1 \end{bmatrix}$

Exercice 9. Soit $A = \begin{bmatrix} 3 & 1 & 1 \\ -8 & -3 & -4 \\ 6 & 3 & 4 \end{bmatrix}$.

- ☐ Alors 1 est valeur propre de A , la dimension de E_1 vaut 2 et A est diagonalisable.
- ☐ Alors 2 est valeur propre de A , la dimension de E_2 vaut 2 et A est diagonalisable.
- ☐ Alors 1 est valeur propre de A , la dimension de E_1 vaut 1 et A n'est pas diagonalisable.
- ☐ Alors 2 est valeur propre de A , la dimension de E_2 vaut 1 et A n'est pas diagonalisable.

Exercice 10. Soit W le sous-espace de \mathbb{R}^4 engendré par les vecteurs $\mathbf{u} = \begin{bmatrix} 1 \\ 2 \\ 2 \\ 0 \end{bmatrix}$ et $\mathbf{v} = \begin{bmatrix} 2 \\ 4 \\ 4 \\ 3 \end{bmatrix}$. Alors la projection

orthogonale de $\mathbf{x} = \begin{bmatrix} 3 \\ -6 \\ 0 \\ 1 \end{bmatrix}$ sur W est

(A) $\begin{bmatrix} 1 \\ 2 \\ -2 \\ 1 \end{bmatrix}$

(B) $\begin{bmatrix} 0 \\ 1 \\ 1 \\ 2 \end{bmatrix}$

$$(C) \begin{bmatrix} -1/3 \\ -2/3 \\ -2/3 \\ 1/3 \end{bmatrix}$$

$$(D) \begin{bmatrix} -1 \\ -2 \\ -2 \\ 1 \end{bmatrix}$$

Exercice 11. Soient $A = \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 1 & -1 \\ 1 & 1 \end{bmatrix}$ et $\mathbf{b} = \begin{bmatrix} 2 \\ -1 \\ 4 \end{bmatrix}$. Alors la solution $\hat{\mathbf{x}}$ au sens des moindres carrés de l'équation $A\mathbf{x} = \mathbf{b}$ est telle que

$$(A) \hat{x}_1 = 16$$

$$(B) \hat{x}_1 = -16$$

$$(C) \hat{x}_1 = -2$$

$$(D) \hat{x}_2 = 2$$

Exercice 12. Soient $\mathcal{B} = (1, 1+t, t+t^2)$ et $\mathcal{C} = (1+t, 1+t^2, t+t^2)$ deux bases de l'espace vectoriel $\mathcal{P}_2(\mathbb{R})$ des polynômes de degré ≤ 2 . Si le vecteur de coordonnées d'un polynôme p de $\mathcal{P}_2(\mathbb{R})$ est

$$[p]_{\mathcal{B}} = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}$$

Alors la dernière composante de $[p]_{\mathcal{C}}$ est

$$\square 1$$

$$\square -1/2$$

$$\square 1/2$$

$$\square 0$$