Contrôle 4: Algèbre Linéaire

Cours de mathématiques spéciales (CMS)

13 juin 2017 Semestre de printemps ID: -999

écrire lisiblement s.v.p)
Nom:
Prénom :

Question	Pts max.	Pts
1	31/2	
2	5	
3	6	
4	51/2	
Total	20	



Indications

- Durée de l'examen : 105 minutes.
- Posez votre carte d'étudiant sur la table.
- La réponse à chaque question doit être rédigée à l'encre sur la place réservée à cet effet à la suite de la question.
 - Si la place prévue ne suffit pas, vous pouvez demander des feuilles supplémentaires aux surveillants; chaque feuille supplémentaire doit porter nom, prénom, n° du contrôle, branche, groupe, ID et date. Elle ne peut être utilisée que pour une seule question.
- Les feuilles de brouillon ne sont pas à rendre : elles **ne seront pas** corrigées ; des feuilles de brouillon supplémentaires peuvent être demandées en cas de besoin auprès des surveillants.
- Les feuilles d'examen doivent être rendues agrafées.

Question 1 (à 3½ points)

Points obtenus: (laisser vide)

 \mathbb{R}^2 est muni de la base orthonormée $B(\vec{e}_1, \vec{e}_2)$.

On considère l' endomorphisme f de \mathbb{R}^2 dont la matrice par rapport à la base B est

$$A = \left(\begin{array}{cc} 0 & -3 \\ 1 & -4 \end{array}\right)$$

- (a) Déterminer la nature géométrique de f.
- (b) Soit l'endomorphisme g qui admet les valeurs propres $\lambda_1 = 2$ et $\lambda_2 = 0$ et dont l'image, Im g, est la droite d'équation x 3y = 0 et le noyau, ker g, est la droite x + y = 0.

Déterminer la matrice de $f \circ g$ par rapport à la base B.

Solution:

(a) $f = h \circ a$ où h est une homothétie de centre O et rapport -1 (ou aussi symétrie centrale), et a est une affinité d'axe la droite (O, \vec{u}) , de direction \vec{v} et rapport 3.

$$\vec{u} = \begin{pmatrix} 3 \\ 1 \end{pmatrix} \qquad \vec{v} = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix}$$

(b)
$$M_{f \circ g} = \frac{-1}{2} \begin{pmatrix} 3 & 3 \\ 1 & 1 \end{pmatrix}$$

Question 2 (à 5 points)

Points obtenus: (laisser vide)

Soit f l'application linéaire de l'espace \mathbb{R}^3 dans lui-même, définie par sa matrice M relativement à la base canonique.

$$M = \begin{pmatrix} 3 & 1 & k \\ 2 & 2 & k \\ 1 & 3 & k \end{pmatrix}, \quad \text{où } k \text{ est un paramètre réel.}$$

- (a) Pour quelle(s) valeur(s) du paramètre $k,\ f$ est-elle diagonalisable? Justifiez rigoure usement votre réponse.
- (b) On pose k = 0. Soit $\alpha \in \mathbb{N}$, $\alpha \ge 2$.

Déterminer les valeurs propres et les sous-espaces propres de $h=\alpha\,f\,$ et de $g=f^{\alpha}.$

Solution:

(a)
$$det(M - \lambda I_3) = -\lambda(\lambda - 1)(\lambda - (k+4)) = 0$$

- Premier cas: $\lambda_1 = 0$ est une valeur propre double, k = -4 f n'est pas diagonalisable.
- Deuxième cas : $\lambda_1 = 1$ est une valeur propre double, k = -3. f n'est pas diagonalisable.

• Troisième cas : les trois valeurs propres sont distinctes donc $k \notin \{-4, -3\}, f$ est diagonalisable.

(b) • Les valeurs propres de $h = \alpha f$ sont $\lambda_1 = 0$, $\lambda_2 = \alpha$ et $\lambda_3 = 4\alpha$.

Les sev propres sont : $E_0^h = E_0^f$, $E_1^h = E_1^f$, et $E_{4\alpha}^h = E_4^f$. • Les valeurs propres de $g = f^{\alpha}$ sont $\lambda_1 = 0$, $\lambda_2 = 1$ et $\lambda_3 = 4^{\alpha}$.

Les sev propres sont : $E_0^g=E_0^f$, $E_1^g=E_1^f$, et $E_{4^\alpha}^g=E_4^f$.

Question 3 (à 6 points)

Points obtenus: (laisser vide)

Dans l'espace, muni de la base canonique orthonormée $\mathcal{B} = (\vec{e_1}, \vec{e_2}, \vec{e_3})$, on considère l'application linéaire suivante :

$$f: \mathbb{R}^3 \longrightarrow \mathbb{R}^3$$

$$\vec{x} \longmapsto f(\vec{x}) = 3\vec{x} - (\vec{x} \cdot \vec{u}) \vec{u}$$

où \vec{u} est un vecteur fixé et $\|\vec{u}\| = \sqrt{k}$, $k \in \mathbb{R}_{+}^{*}$.

- (a) Par le calcul vectoriel, montrer que f est diagonalisable. Définir une base propre et donner la matrice de f par rapport à cette base.
- (b) Déterminer le(s) valeur(s) de k tel(s) que $f = h \circ a$ où h est une homothétie et a est une affinité de rapport 2. Donner avec précision la nature géométrique de f.

Pour la suite, on pose k = 6.

(c) Soit $\vec{a} \in \mathbb{R}^3$ tel que $\vec{u} \cdot \vec{a} \neq 0$ et \vec{u} et \vec{a} ne sont pas colinéaires. On note g la symétrie orthogonale par rapport au plan $\beta(O, \vec{u}, \vec{a})$.

Déterminer la matrice de $f \circ g$ dans une base à définir en fonction des vecteurs \vec{a} et \vec{u} .

Justifier avec précision chaque étape du raisonnement menant à la solution.

Solution:

- (a) \bullet $f(\vec{u}) = (3 k) \vec{u}, k > 0.$
 - Soit γ le plan orthogonal à \vec{u} et passant par O, de vecteurs directeurs \vec{v} et \vec{w} : $f(\vec{v}) = 3\vec{v} \text{ et } f(\vec{w}) = 3\vec{w}.$

Base propre : $\mathcal{B}'(\vec{u}, \vec{v}, \vec{w})$.

$$M_f' = \begin{pmatrix} 3 - k & 0 & 0 \\ 0 & 3 & 0 \\ 0 & 0 & 3 \end{pmatrix}$$

(b)
$$k = \frac{3}{2}$$

f est composée d'une homothétie de centre O et rapport $\frac{3}{2}$ et d'une affinité d'axe la droite (O, \vec{u}) , de direction le plan γ et de rapport 2.

(c) Soit $\vec{b} = \vec{u} \times \vec{a}$ et $\vec{c} = \vec{u} \times \vec{b} = \vec{u} \times (\vec{u} \times \vec{a})$

La base $\mathcal{B}''(\vec{u}, \vec{b}, \vec{c})$ est une base propre commune et

$$M'_{f \circ g} = \begin{pmatrix} -3 & 0 & 0 \\ 0 & -3 & 0 \\ 0 & 0 & 3 \end{pmatrix}$$

Question 4 (à $5\frac{1}{2}$ points)

Points obtenus: (laisser vide)

 \mathbb{R}^3 est muni de la base canonique $\mathcal{B} = (\vec{e_1}, \vec{e_2}, \vec{e_3})$.

On considère l'endomorphisme f de \mathbb{R}^3 défini par $f\begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = x \vec{a}_1 + y \vec{a}_2 + z \vec{a}_3$.

avec
$$\vec{a}_1 = \begin{pmatrix} 1 \\ 3-m \\ 2m-2 \end{pmatrix}$$
, $\vec{a}_2 = \begin{pmatrix} m \\ 2 \\ 4 \end{pmatrix}$, $\vec{a}_3 = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ m \end{pmatrix}$, $m \in \mathbb{R}$.

- (a) Déterminer toutes les valeurs du paramètre m pour que f soit surjective.
- (b) Soit $\vec{c} \in \text{Im } f$. Discuter en fonction de m le nombre de paramètres dont dépendent les équations de $f^{-1}(\{\vec{c}\})$.
- (c) Soit le vecteur $\vec{b} = \begin{pmatrix} m+1 \\ m^2-1 \\ -4 \end{pmatrix}$.

Déterminer m de sorte que $f^{-1}(\{\vec{b}\}) = \emptyset$.

Solution:

- (a) f est surjective ssi $m \notin \{-3, 2\}$
- (b) $m \notin \{-3, 2\}$: il n'y a pas de paramètre.
 - m = -3: il y a 1 seul paramètre.
 - m=2: il y a 2 paramètres.
- (c) m = 2.