



**Mobilité de Grübler (2D)**

$n$  = nombre de segments = 6  
 $k$  = nombre d'articulations = 7  
 $b$  = nombre de bandes

$x_1 \quad y_1 \quad R_2^{LF}$

$b = k - n + 1 = 2$

$H = \sum di - 3b = 1$

**DOF = 1**

**DOH = DOF - H = 0**

**Équilibrage:**

Type équilibrage	$F^*$ xyz	$m^*$ xyz	$Fm^*$ xyz	$I^*$ xyz	$F(I)^*$ xyz
Globale	✓✓✓	✓✓✓	✓✓✓	✓✓✓	✓✓✓
Local					
Impossible					

