



Cześć!

Krzysztof Bork-Ceszlak

Data Science Enthusiast, specialized in Deep Learning





Deep Learning



Rozkład jazdy:

- Czym jest deep learning?
- Jakie są rodzaje głębokiego uczenia?
- Budowa sztucznej sieci neuronowej.
 Proces uczenia



Czym jest deep learning?

Gdzie jest ?...





Czym jest deep learning?

Gdzie jest ?... SZTUCZNA INTELIGENCJA **UCZENIE MASZYNOWE**



Czym jest deep learning?

Gdzie jest ?...



UCZENIE MASZYNOWE

UCZENIE GŁĘBOKIE



Czym jest deep learning? Gdzie jest ?...





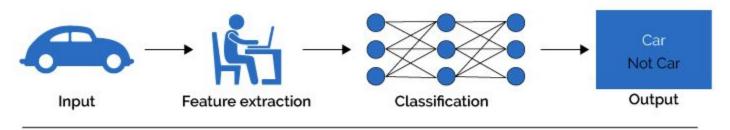
Czym jest deep learning? Gdzie jest ?...



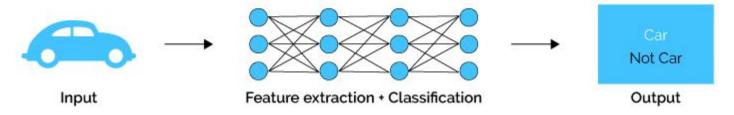




Machine Learning



Deep Learning







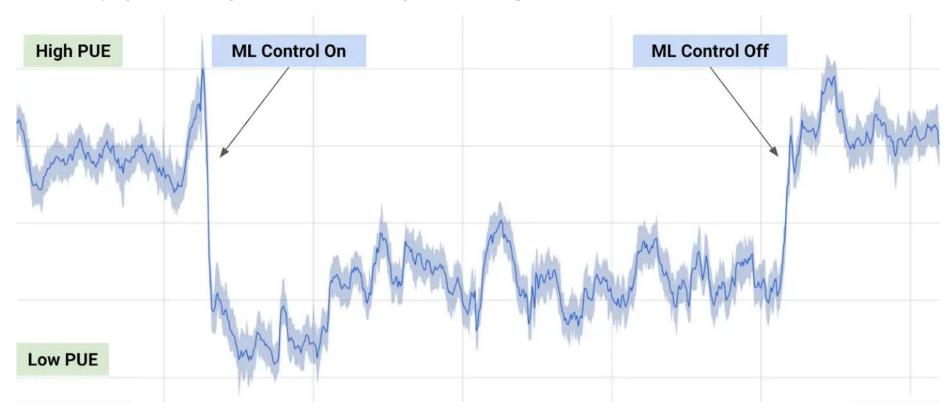
- Posiada ,uczący się feature extractor'
- Modele bywają ogromne
- Na ogół potrzebuje ogromną ilość danych
- Oraz mocny sprzęt do obliczeń;)
- Do niemal każdego problemu można dostosować odpowiednią architekturę sieci neuronowej



- Predykcja wartości danych ,tabelkowych'
- Rozpoznawanie obrazów
- Detekcja obiektów
- Klasyfikacja tekstu
- Translacja
- Wiele wiele innych...

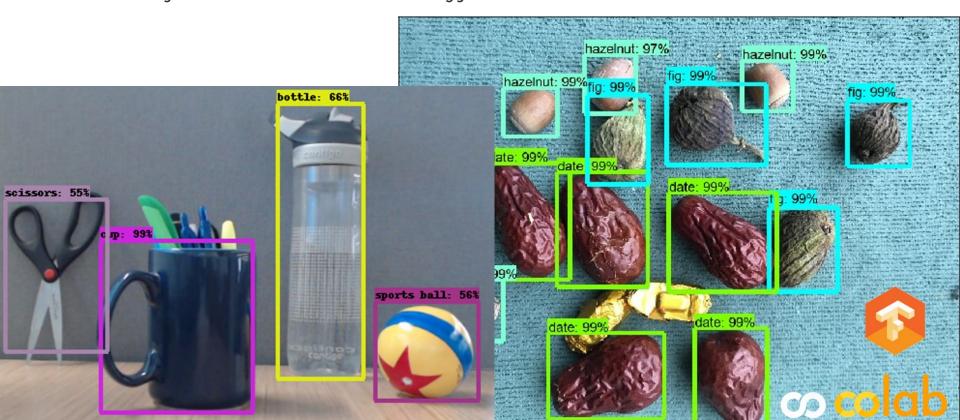


optymalizacja kosztów zużycia energii



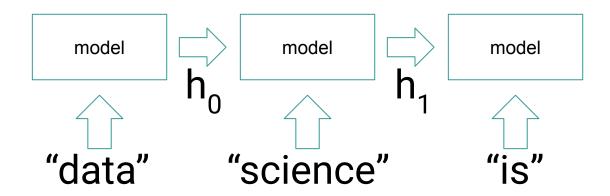


detekcja obiektów – konwolucyjne sieci neuronowe



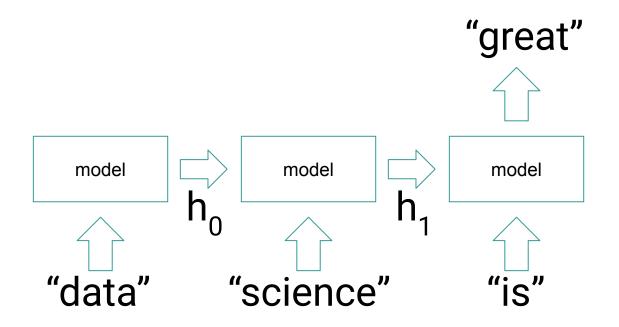


generowanie tekstu – rekurencyjne sieci neuronowe





generowanie tekstu – rekurencyjne sieci neuronowe





generowanie tekstu – gpt3.5 & ChatGPT





generowanie dźwięku – magenta tensorflow

MuseNet

by OpenAI





generowanie rzeczywistego obrazu







uczenie ze wzmocnieniem







uczenie ze wzmocnieniem







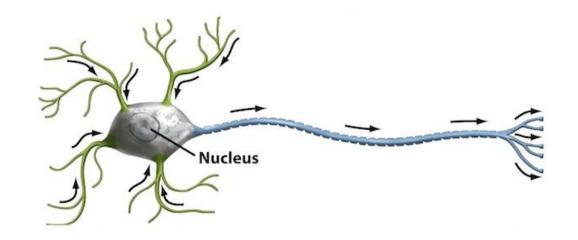
Sieć neuronowa

Koncepcja sieci neuronowej Skąd taki pomysł?



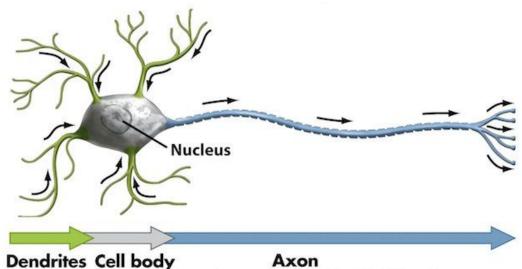












Collect electrical

signals

Integrates incoming signals and generates outgoing signal to axon

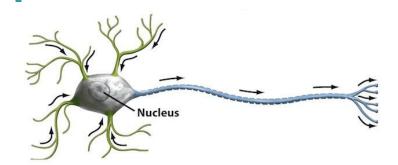
Axon

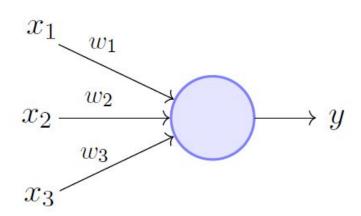
Passes electrical signals to dendrites of another cell or to an effector cell

Figure 45-2b Biological Science, 2/e © 2005 Pearson Prentice Hall, Inc.



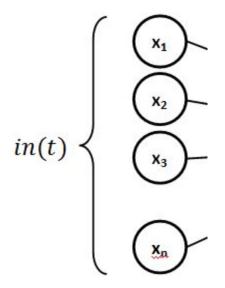
Koncepcja sieci neuronowej Skąd taki pomysł?



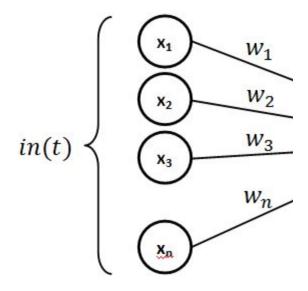


Perceptron Model (Minsky-Papert in 1969)

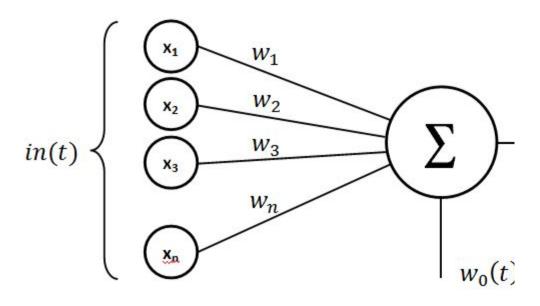




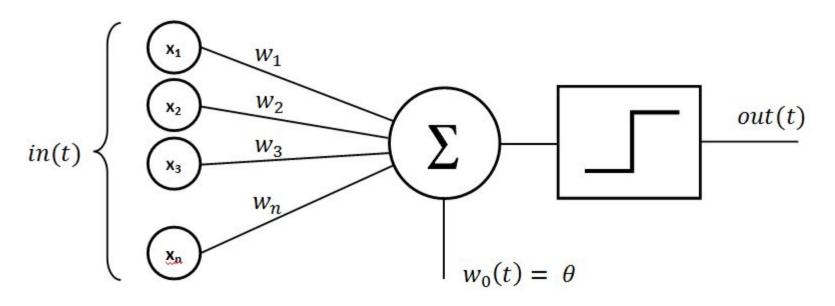
















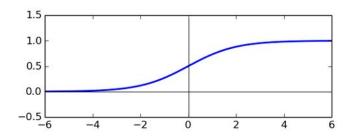
Funkcje aktywacji

Koncepcja sieci neuronowej Funkcje aktywacji







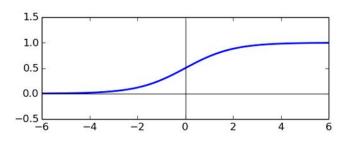


Sigmoid

$$\phi(z) = \frac{1}{1 + e^{-z}}$$

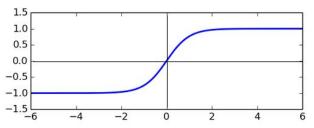
Koncepcja sieci neuronowej Funkcje aktywacji





Sigmoid

$$\phi(z) = \frac{1}{1 + e^{-z}}$$

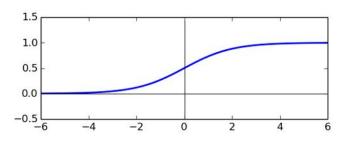


Hyperbolic Tangent

$$\phi(z) = \frac{e^z - e^{-z}}{e^z + e^{-z}}$$

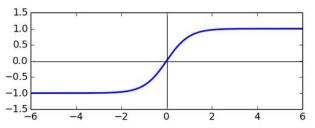


Koncepcja sieci neuronowej Funkcje aktywacji



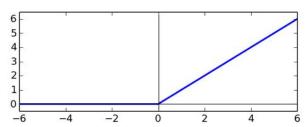
Sigmoid

$$\phi(z) = \frac{1}{1 + e^{-z}}$$



Hyperbolic Tangent

$$\phi(z) = \frac{e^z - e^{-z}}{e^z + e^{-z}}$$



Rectified Linear

$$\phi(z) = \begin{cases} 0 & \text{if } z < 0 \\ z & \text{if } z \ge 0 \end{cases}$$





Nane	Plot	Equation	Derivative
Identity	/	f(x) = x	f'(x) = 1
Binary step		$f(x) = \begin{cases} 0 & \text{for } x < 0 \\ 1 & \text{for } x \ge 0 \end{cases}$	$f'(x) = \begin{cases} 0 & \text{for } x \neq 0 \\ ? & \text{for } x = 0 \end{cases}$
Logistic (a.k.a Soft step)		$f(x) = \frac{1}{1 + e^{-x}}$	f'(x) = f(x)(1 - f(x))
TanH		$f(x) = \tanh(x) = \frac{2}{1 + e^{-2x}} - 1$	$f'(x) = 1 - f(x)^2$
ArcTan		$f(x) = \tan^{-1}(x)$	$f'(x) = \frac{1}{x^2 + 1}$
Rectified Linear Unit (ReLU)		$f(x) = \begin{cases} 0 & \text{for } x < 0 \\ x & \text{for } x \ge 0 \end{cases}$	$f'(x) = \begin{cases} 0 & \text{for } x < 0 \\ 1 & \text{for } x \ge 0 \end{cases}$
Parameteric Rectified Linear Unit (PReLU) ^[2]		$f(x) = \begin{cases} \alpha x & \text{for } x < 0 \\ x & \text{for } x \ge 0 \end{cases}$	$f'(x) = \begin{cases} \alpha & \text{for } x < 0 \\ 1 & \text{for } x \ge 0 \end{cases}$
Exponential Linear Unit (ELU) ^[3]		$f(x) = \begin{cases} \alpha(e^x - 1) & \text{for } x < 0 \\ x & \text{for } x \ge 0 \end{cases}$	$f'(x) = \begin{cases} f(x) + \alpha & \text{for } x < 0 \\ 1 & \text{for } x \ge 0 \end{cases}$
SoftPlus	/	$f(x) = \log_e(1 + e^x)$	$f'(x) = \frac{1}{1 + e^{-x}}$





Nane	Plot	Equation	Derivative
Identity	/	f(x) = x	f'(x) = 1
Binary step		$f(x) = \begin{cases} 0 & \text{for } x < 0 \\ 1 & \text{for } x \ge 0 \end{cases}$	$f'(x) = \begin{cases} 0 & \text{for } x \neq 0 \\ ? & \text{for } x = 0 \end{cases}$
Logistic (a.k.a Soft step)		$f(x) = \frac{1}{1 + e^{-x}}$	f'(x) = f(x)(1 - f(x))
TanH		$f(x) = \tanh(x) = \frac{2}{1 + e^{-2x}} - 1$	$f'(x) = 1 - f(x)^2$
ArcTan		$f(x) = \tan^{-1}(x)$	$f'(x) = \frac{1}{x^2 + 1}$
Rectified Linear Unit (ReLU)		$f(x) = \begin{cases} 0 & \text{for } x < 0 \\ x & \text{for } x \ge 0 \end{cases}$	$f'(x) = \begin{cases} 0 & \text{for } x < 0 \\ 1 & \text{for } x \ge 0 \end{cases}$
Parameteric Rectified Linear Unit (PReLU) ^[2]		$f(x) = \begin{cases} \alpha x & \text{for } x < 0 \\ x & \text{for } x \ge 0 \end{cases}$	$f'(x) = \begin{cases} \alpha & \text{for } x < 0 \\ 1 & \text{for } x \ge 0 \end{cases}$
Exponential Linear Unit (ELU) ^[3]	/	$f(x) = \begin{cases} \alpha(e^x - 1) & \text{for } x < 0 \\ x & \text{for } x \ge 0 \end{cases}$	$f'(x) = \begin{cases} f(x) + \alpha & \text{for } x < 0 \\ 1 & \text{for } x \ge 0 \end{cases}$
SoftPlus	/	$f(x) = \log_e(1 + e^x)$	$f'(x) = \frac{1}{1 + e^{-x}}$





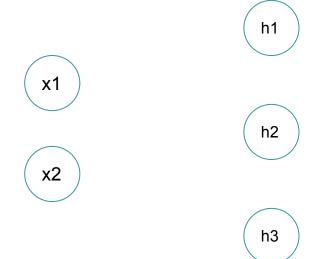
Czy jeden neuron wystarczy?



x1

(x2)





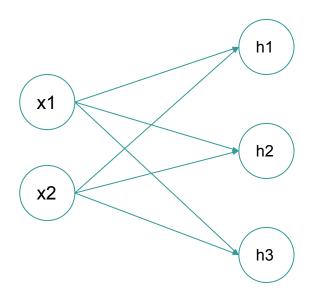
x2



x1 h2

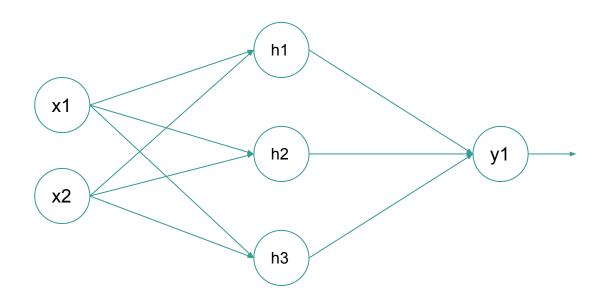
h3





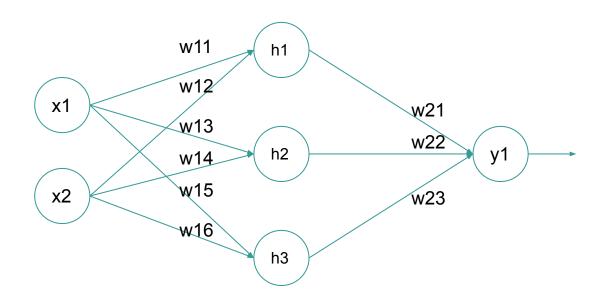












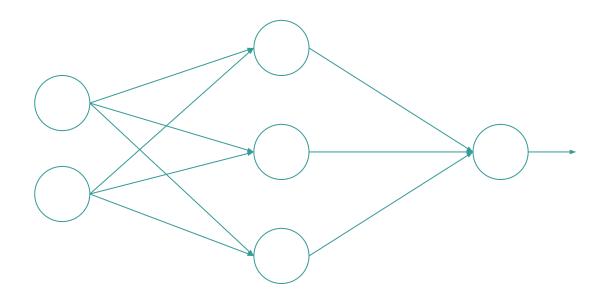




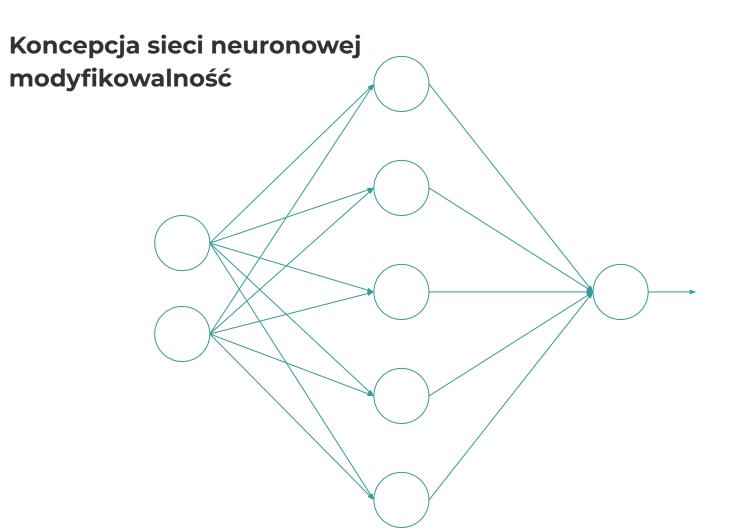
modyfikowalność



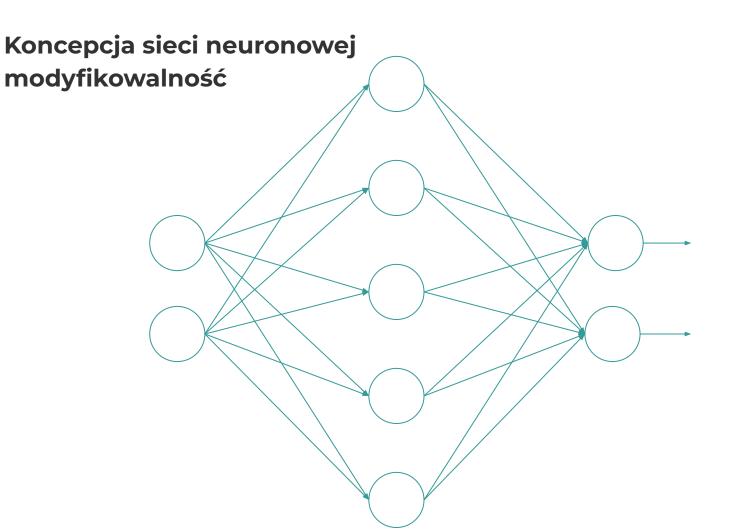
Koncepcja sieci neuronowej modyfikowalność



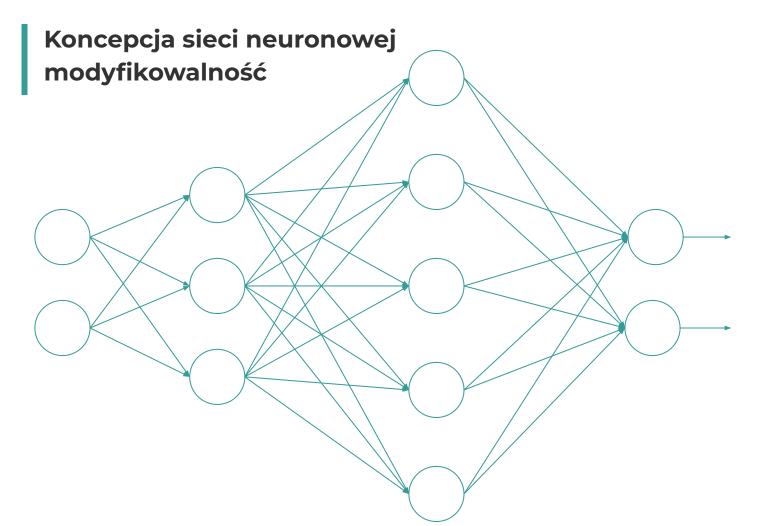
















Optymalizacja

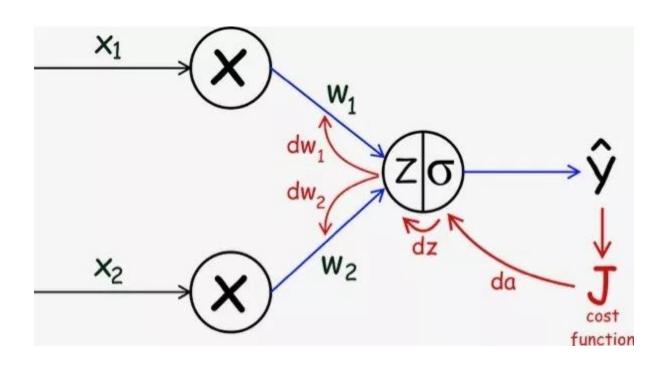
Optymalizacja Funkcja kosztu



$$E_{total} = \sum_{n=1}^{\infty} \frac{1}{2} (target - output)^2$$

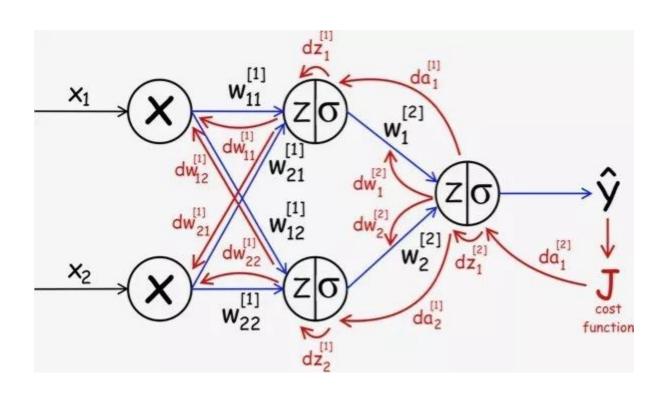


Optymalizacja Wsteczna propagacja



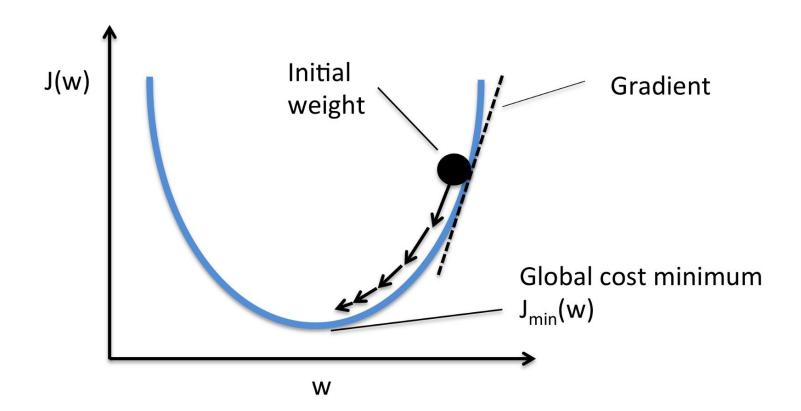


Optymalizacja Wsteczna propagacja



Optymalizacja Gradient descent





Optymalizacja Korekta wag



Wnew = Wcurr - Ir*(dErr/Wcurr)

(dErr/Wcurr) – pochodna błędu po danej wadze, w tensorflow będzie to tzw. *gradient*

Optymalizacja Wsteczna propagacja - chain rule



$$F(x) = f(g(x))$$

$$F'(x) = f'(g(x))g'(x)$$



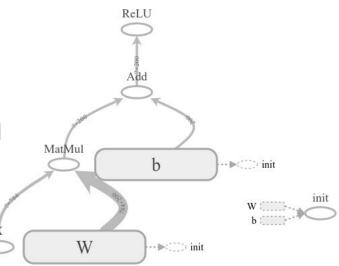


tensorflow

tensorflow



- tworzenie modeli dl
- Bazuje na tensorach
- Tworzy z operacji graf modelu
- Zoptymalizowane pod gpu

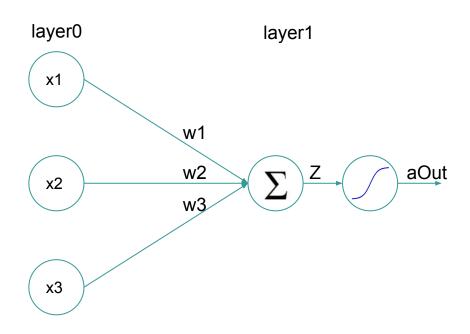






Implementacja sieci







forward:

$$Z = input * W$$

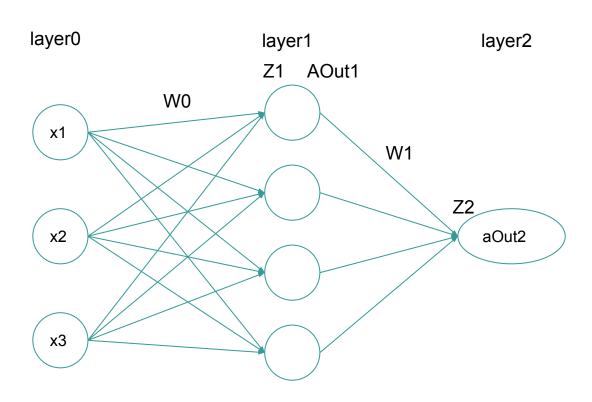
$$y = f_{activation}(Z)$$



backward:

$$\begin{split} W_{new} &= W_{current} - lr * \frac{dError}{dW} \\ \frac{dError}{dW} &= \frac{dError}{dActivationOut} * \frac{dActivationOut}{dZ} * \frac{dZ}{dW} \\ \frac{dError}{dActivationOut} &= activationOut - y_{reference} \\ \frac{dActivationOut}{dZ} &= ActivationFunctionDerivaive(Z) \\ \frac{dZ}{dW} &= activationOut_{previousLayer} \end{split}$$







forward:

$$Z_{1} = input * W_{0}$$

$$activationOut_{1} = f_{activation}(Z_{1})$$

$$Z_{2} = activationOut_{1} * W_{1}$$

$$y = f_{activation}(Z_{2})$$



backward:

third layer/output(2)

$$\begin{split} \boldsymbol{W}_{1new} &= \boldsymbol{W}_{1current} - lr * \frac{dError}{dW_{1}} \\ \frac{dError}{dW_{1}} &= \frac{dError}{dActivationOut_{2}} * \frac{dActivationOut}{dZ_{2}} * \frac{dZ_{2}}{dW_{1}} \\ \frac{dError}{dActivationOut_{2}} &= activationOut_{2} - y_{reference} \\ \frac{dActivationOut}{dZ_{2}} &= ActivationFunctionDerivaive(Z_{2}) \\ \frac{dZ_{2}}{dW_{1}} &= activationOut_{1}^{T} \end{split}$$



second layer(1)

$$\begin{split} W_{0new} &= W_{0current} - lr * \frac{dError}{dW_0} \\ \frac{dError}{dW_0} &= \frac{dError}{dActivationOut_1} * \frac{dActivationOut}{dZ_1} * \frac{dZ_1}{dW_0} \\ \frac{dError}{dActivationOut_1} &= \frac{dError}{dActivationOut_2} * \frac{dActivationOut}{dZ_2} * W_1^T \\ \frac{dActivationOut}{dZ_1} &= ActivationFunctionDerivaive(Z_1) \\ \frac{dZ_1}{dW_0} &= input^T \end{split}$$



forward:

$$Z_n = activationOut_{(n-1)} * W_{(n-1)}$$

 $activationOut_n = f_{activation}(Z_n)$



backward:

$$W_{(n-1) new} = W_{(n-1) current} - lr * \frac{dError}{dW_{(n-1)}}$$

$$\frac{dError}{dW_{(n-1)}} = \frac{dError}{dActivationOut_n} * \frac{dActivationOut}{dZ_n} * \frac{dZ_n}{dW_{(n-1)}}$$

$$\frac{dError}{dActivationOut_n} = \frac{dError}{dActivationOut_{(n+1)}} * \frac{dActivationOut}{dZ_{(n+1)}} * W_n^T$$

$$\frac{dActivationOut}{dZ_n} = ActivationFunctionDerivaive(Z_n)$$

$$\frac{dZ_n}{dW_{(n-1)}} = activationOut_n^T$$

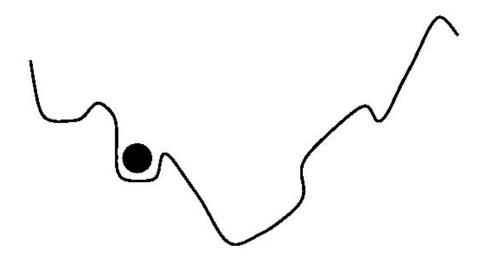




Co możemy do sieci dołączyć?





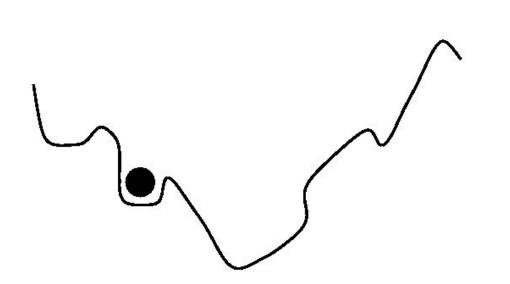


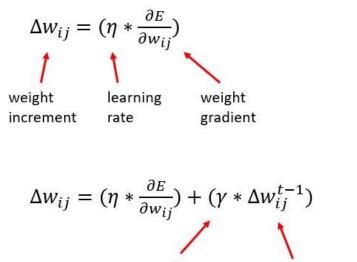


weight increment,

previous iteration

Co możemy do sieci dołączyć? Człon momentum



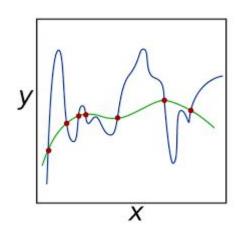


momentum

factor

Co możemy do sieci dołączyć? Regularyzacja

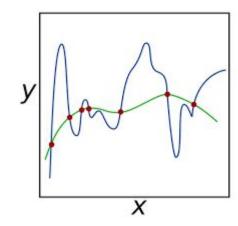




info Share

Co możemy do sieci dołączyć? Regularyzacja

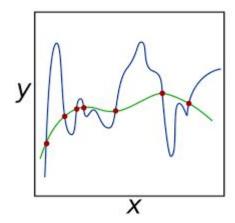
$$C = -rac{1}{n}\sum_{xj}\left[y_j\ln a_j^L + (1-y_j)\ln(1-a_j^L)
ight] + rac{\lambda}{2n}\sum_w w^2.$$





Co możemy do sieci dołączyć? Regularyzacja

$$C = -rac{1}{n}\sum_{xj}\left[y_j \ln a_j^L + (1-y_j) \ln(1-a_j^L)
ight] + rac{\lambda}{2n}\sum_w w^2$$





Zalety

- Teoretycznie do każdego problemu można dostosować odpowiednią sieć neuronową
- Radzi sobie z dużą ilością danych
- Dowolne wejście/wyjście
- Skuteczne zarówno dla regresji jak i klasyfikacji



Wady

- Zanikający gradient
- Eksplodujący gradient
- Złożoność obliczeniowa
- wielkość



Źródła

- https://becominghuman.ai/cheat-sheets-for-ai-neural-networks-machine-learning-deep-learning-big-data-678c51b4b463
- http://www.emergentmind.com/neural-network
- https://www.youtube.com/watch?v=Ilg3gGewQ5U
- https://en.wikipedia.org/wiki/Chain_rule
- https://cloud.google.com/blog/products/gcp/understanding-neural-networks-with-tensorflow-playground
- https://mattmazur.com/2015/03/17/a-step-by-step-backpropagation-example/
- http://www.adeveloperdiary.com/data-science/machine-learning/understand-and-implement-the-backpropagation-algorithm-fro m-scratch-in-python/





Dzieki

You can find me at

@Krzysztof Bork-Ceszlak & ceszlak.krzysztof@gmail.com