

Обобщенный быстрый поиск

Наумов Д.А., доц. каф. КТ

Алгоритмы и структуры данных, 2021

Содержание лекции

- 1 Обобщённый быстрый поиск
- 2 Хеш-функции
- 3 Вероятностные множества
- 4 Хэш-таблицы

Содержание лекции

- 1 Обобщённый быстрый поиск
- 2 Хеш-функции
- 3 Вероятностные множества
- 4 Хэш-таблицы

Двоичный поиск – это хорошо и достаточно быстро, но можно ли искать быстрее?

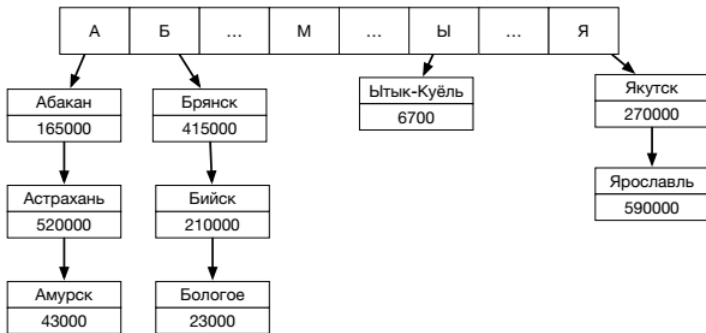


Рис.: Быстрый поиск: разбиение множества ключей на подмножества в виде связанных списков

Собственно говоря, почему мы обязаны использовать именно связанные списки, почему, например, не уже изученные нами деревья?

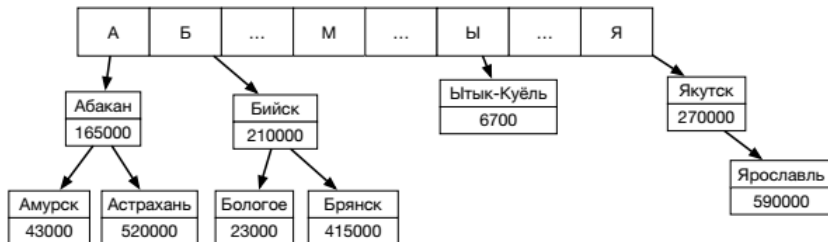


Рис.: Быстрый поиск: разбиение множества ключей на подмножества в виде деревьев поиска

Но такое прямолинейное разбиение не вполне хорошо – на мягкий и твёрдый знак названий нет, для некоторых букв названий совсем мало, некоторые буквы очень популярны.

Основная идея действительно быстрого поиска – разбиение пространства ключей на независимые подпространства (*partitioning*). При независимом разбиении на M подпространств сложность поиска уменьшается.

$$C \cdot O(N) \rightarrow \frac{C}{M} O(N)$$

$$C \cdot O(N \cdot \log(N)) \rightarrow \frac{C}{M} O(N \cdot \log(N))$$

При увеличении M время поиска уменьшается:

$$\lim_{K \rightarrow \infty} T(N, M) = O(1)$$

а требуемая память увеличивается:

$$\lim_{K \rightarrow \infty} Mem(N, M) = \infty$$

При $M \approx N$ имеется зона оптимальности – поиск уже будет проводиться за $O(1)$, а вот потребная память ещё не столь велика – $O(N)$.

Примитивное разбиение пространства ключей по первым буквам – не очень хороший вариант. Хотелось бы иметь детерминированный способ разбиения пространства ключей на M независимых подпространств.

Условие разбиения – мощность множеств ключей, принадлежащих каждому подпространству, должна быть примерно равна.

$$|K_1| \approx |K_2| \approx \dots \approx |K_M|$$

$$\sum_{i=1}^M |K_i| = K$$

Создаём функцию $H(K)$, удовлетворяющую некоторым условиям.

Содержание лекции

- 1 Обобщённый быстрый поиск
- 2 Хеш-функции**
- 3 Вероятностные множества
- 4 Хэш-таблицы

Хеш-функция

есть функция преобразования множество ключей K на множество V мощностью M .

$$H(K) \rightarrow V$$

$$|D(V)| = M$$

Введём понятие **соперника**, того, кто предоставляет нам ключи.

- Цель соперника – предоставлять ключи таким образом, чтобы значения функции оказались не равновероятными.
- Соперник знает хеш-функцию и может выбирать ключи.

Чтобы быть независимыми от соперника – и для удобства практического применения, хотелось бы для функции $H(K)$ обеспечить следующие свойства:

- **Эффективность** – время вычисления хеш-функции не должно быть велико.

$$T(H(K)) \leq O(L(K))$$

где $L(K)$ – мера длины ключа K .

- **Равномерность** – Каждое выходное значение равновероятно

$$P_{H(K_1)} = P_{H(K_2)} = \dots = P_{H(K_M)}$$

- **Лавинность** – при незначительном изменении входной последовательности выходное значение должно меняться значительно, иначе соперник может просто подобрать ключ.
- Для борьбы с соперником – **необратимость**, то есть невозможность восстановления ключа по значению его функции.

Следствия из требуемых свойств:

- Функция не должна быть близка к непрерывной. Неплохо было бы, если бы для близких значений аргумента получались сильно различающиеся результаты.
- В значениях функции не должно образовываться кластеров, множеств близко стоящих точек.

Примеры плохих функций:

- $H = K^2 \bmod 10000$ для $K < 100$ Функция монотонно возрастает. Пространство значений ключа слишком велико — и часть значений недостижима
- $H = \sum_{i=0}^{s.size-1} s[i]$ для строки s . Функция даёт одинаковые значения для строк $abcd$ и $abdc$ и отличающиеся на единицу — для строк $abcd$ и $abde$. Сопернику легко найти ключи, которые дают равные значения функции.

Совпадение значений функции для разных значений ключа называется **коллизией**.

Большое количество коллизий для данного множества ключей – плохая хеш-функция. Конечно, без коллизий обойтись не удастся, но, если оно больше $\frac{1}{|D(M)|}$, с хеш-функцией какие-то проблемы.

Введём H – множество хеш-функций, которые отображают пространство ключей в $m = |D(M)|$ различных значений:

Множество хеш-функций универсально

если для каждой пары ключей $K_i, K_j, i \neq j$ количество хеш-функций, для которых $H(K_i) = H(K_j)$ не более $\frac{|H^*|}{m}$.

При наличии такого универсального множества борьба с соперником закончится нашей победой, если мы каждый раз будем выбирать случайным образом функцию из этого множества.

Пусть множество $Z_p = \{0, 1, \dots, p-1\}$, множество $Z_p = \{1, 2, \dots, p-1\}$, p – простое число, а $a \in Z_p$, $b \in Z_p$.

Тогда множество $H(p, m) = \{H(a, b, K) = ((aK + b) \bmod p) \bmod m\}$ есть универсальное множество хеш-функций.

Обратим внимание на то, что для хорошей универсальной функции множество Z_p есть множество неотрицательных целых чисел, что не всегда совпадает с нашими запросами

- часто требуется получить значение хеш-функции (часто говорят: получить хеш) от строк, объектов и прочих сущностей.
- Вполне достаточно рассматривать значение ключа как последовательность битов, только трактовать эту последовательность придётся как целое число соответствующей разрядности, то есть перейти к операциям над (N) -числами.
- Для ключей с большой длиной это будет весьма неэффективно. Поэтому на практике часто применяют специальные, не универсальные хеш-функции.

Для строки можно использовать вариант полиномиальной хешфункции:

$$h = \sum_{i=0}^n s_i \times q^i \pmod{HASHSIZE}$$

```
unsigned
hash_sum(string s, unsigned q, unsigned HASHSIZE)
{
    unsigned sum = 0;
    for (size_t i = 0; i < s.size(); i++) {
        sum = sum * q + s[i];
    }
    return sum % HASHSIZE;
}
```

Предлагается хеш-функция, основанная на идеях из теории генерации псевдослучайных чисел:

```
unsigned
hash_sedgewick(string s, unsigned HASHSIZE)
{
    unsigned h, i, a = 31415, b = 27183;
    for (h = 0, i = 0; i < s.size();
        i++, a = a * b % (HASHSIZE-1)) {
        h = (a * h + s[i]) % HASHSIZE;
    }
    return h;
}
```

Лучшие по статистическим показателям функции – хеш-функции, применяемые в криптографии. К сожалению, у них есть и свои недостатки: у них длинный код и они достаточно медленные.

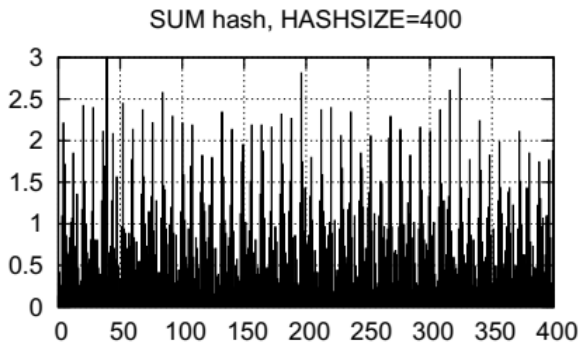
Одна из хороших и быстрых функций основана на полях Галуа. Это функция CRC, очень популярная в архиваторах для контроля целостности данных (есть варианты с различным количеством бит). Она использует специальную таблицу `_table[256]` и её код очень прост:

```
uint32
crc32(uchar *ptr, unsigned length)
{
    uint32 c = 0xFFFFFFFF;
    while (length) {
        c ^= (uint32) (ptr[0]);
        c = (c >> 8) ^ _table[c & 0xFF];
        ptr++;
        length--;
    }
    return c ^ 0xFFFFFFFF;
}
```

Саму таблицу `_table` можно создать функцией генерации таблицы – или иметь уже готовую.

Исследование хэш-функций

Каждая из картинок даёт распределение относительной встречаемости значения хеш-функции от значения аргумента. В качестве аргументов были взяты названия идентификаторов, встречающихся в одном комплексе программ примерно в 2 миллиона строк на C++ и C. Идеальная картинка – закрашенный прямоугольник высотой 1.



Попробуем поменять HASHSIZE на 401.

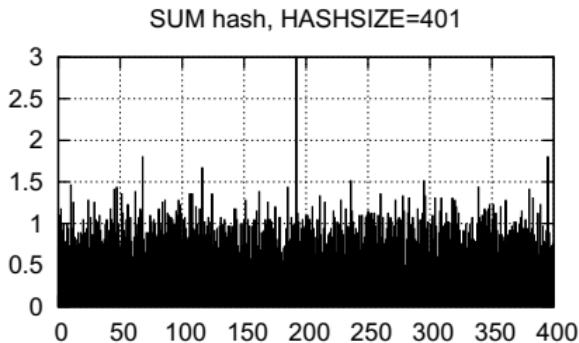


Рис.: hash_sum для $q=8$, HASHSIZE принято за 401

А что там за пик в районе 190? Не приведёт ли он к проблемам в дальнейшем? Может и привести.

Этот же набор ключей для функции `hash_sedgewick` и `HASHSIZE=400`.

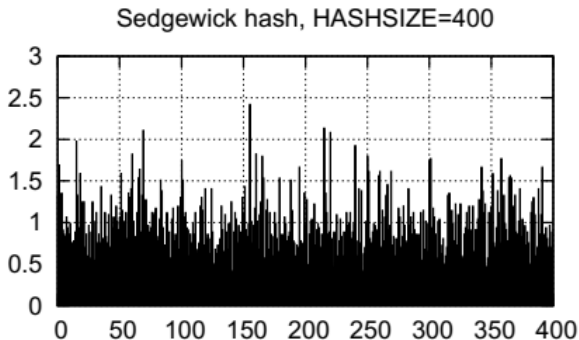


Рис.: `hash_sedgewick` для $q=8$, `HASHSIZE` принято за 400

Этот же набор ключей для функции `hash_sedgewick` и `HASHSIZE=401`.

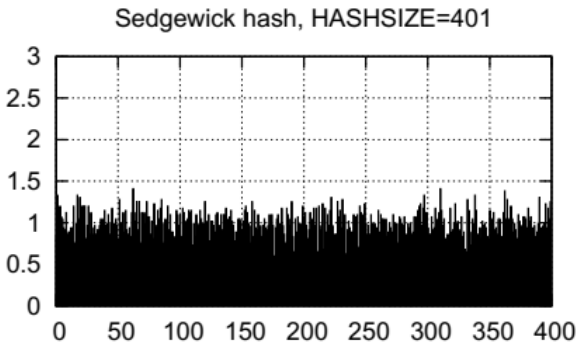


Рис.: `hash_sedgewick` для $q=8$, `HASHSIZE` принято за 401

Попробуем `hash_crc` для `HASHSIZE`, равном 400.

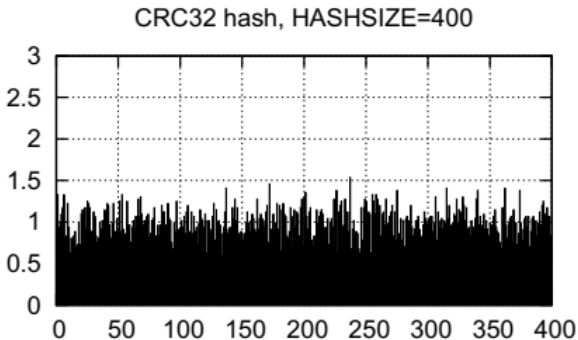


Рис.: `hash_crc` для `HASHSIZE=400`

Попробуем `hash_crc` для `HASHSIZE`, равном 401.

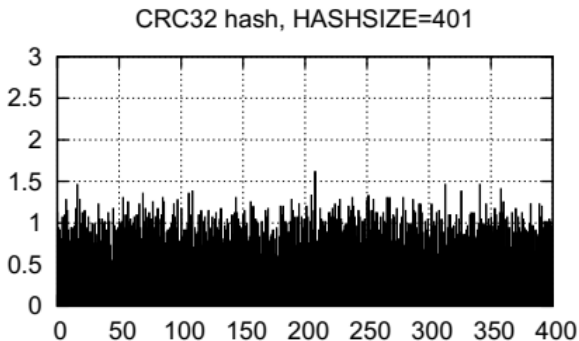


Рис.: `hash_crc` для `HASHSIZE=401`

Мы видим, что на результат влияет размер множества значений хешфункции (HASHSIZE). Для простого числа 401 результат почти всегда лучше, чем для составного 400. Сама хеш-функция тоже очень важна.

Алгоритм/набор	include.txt	source.txt
hash_sum	890	786
hash_sedgewick	2873	2312
hash_crc32	912	801

В таблице приведены затраты времени на выполнение программы исполнения хеш-функций для упомянутого набора идентификаторов. Функция hash_sedgewick оказалась самой медленной, так как для каждого символа входной строки потребовалось исполнять операцию нахождения остатка по модулю. А эта операция – одна из самых медленных на современных компьютерах.

Содержание лекции

- 1 Обобщённый быстрый поиск
- 2 Хеш-функции
- 3 Вероятностные множества**
- 4 Хэш-таблицы

Вероятностное множество

Вероятностное множество

структура данных, реализующая функциональность абстракции «множество», имеющая операции **insert** и **find** с отсутствием гарантии точности результата поиска в этом множестве.

- Результаты поиска могут быть ложноположительными, если элемент отсутствует, но операция **find** вернула истину.
- Отсутствие элемента всегда определяется точно, то есть ложноотрицательных результатов быть не может.

Фильтр Блума

один из вариантов реализации вероятностных множеств. В основе его представления лежит битовый массив из m бит, и для его функционирования требуется n различных хеш-функций h_1, \dots, h_n , равномерно отображающих входные ключи на номера битов (от 0 до $m-1$).

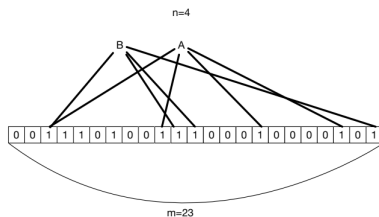


Рис.: Фильтр Блума: внесены ключи A и B

- Операция **insert(key)**: вычисляются все n хеш-функций от key — и устанавливаются соответствующие биты в массиве.

- При операции find вычисляются все n хеш-функций. Если хотя бы один бит в массиве не присутствует, то мы точно знаем, что такого элемента НЕТ — если бы он был, все биты, соответствующие хеш-функциям, были бы установлены. А если совпали все биты, то ответ: МОЖЕТ БЫТЬ — вполне могло оказаться, что биты установлены другими ключами.

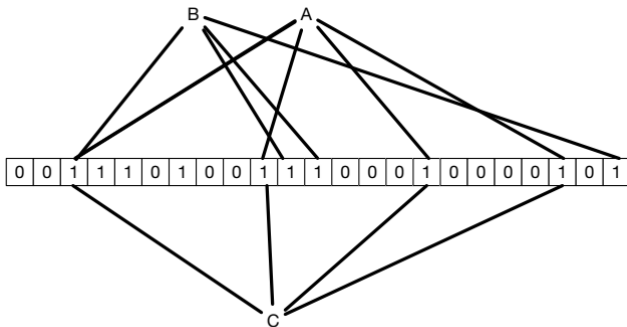


Рис.: Фильтр Блума: ключ С дает ответ МОЖЕТ БЫТЬ

Содержание лекции

- 1 Обобщённый быстрый поиск
- 2 Хеш-функции
- 3 Вероятностные множества
- 4 Хэш-таблицы**

Хэш-таблицы

- Простая хеш-таблица есть массив пар $\{\text{ключ}, \text{значение}\}$.
- Пусть размер этого массива будет `HASHSIZE`, и хеш-функция от ключа будет давать числа в диапазоне $[0..HASHSIZE)$.
- Тогда применение хеш-функции к ключу даст нам индекс в этом массиве, который поможет нам найти пару $\{\text{ключ}, \text{значение}\}$.

Каким образом мы будем искать эту пару далее, зависит от организации хеш-таблицы.

Коэффициент заполнения

Если известны количество элементов в контейнере C и размер массива M , то $\alpha = \frac{C}{M}$ – коэффициент заполнения, *fill-factor* или *load-factor*

α – главный показатель хеш-таблицы.

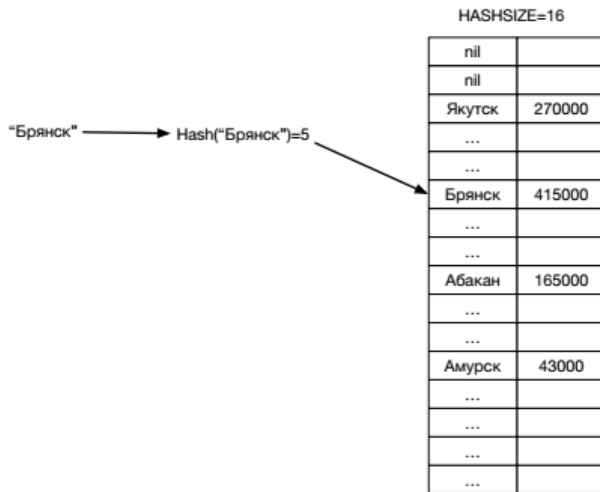


Рис.: Пример хэш-таблицы

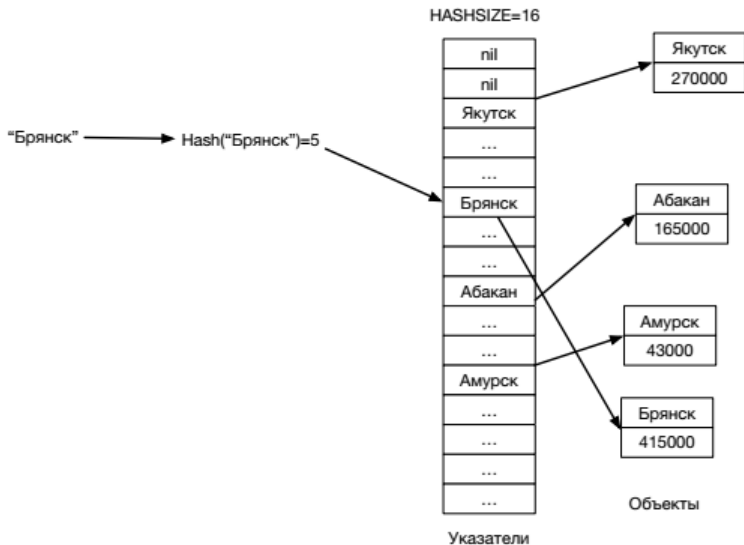


Рис.: Хеш-таблица с хранением указателей на пары ключ/значение

Хэш-таблицы

Операция **create**

Операция **create** для хэш-таблицы часто имеет аргумент, равный начальному количеству элементов массива.

Массив заполняется либо `nullptr`, либо парами с невозможным значением ключей — нам всегда необходимо знать, свободен ли слот для размещения пары.

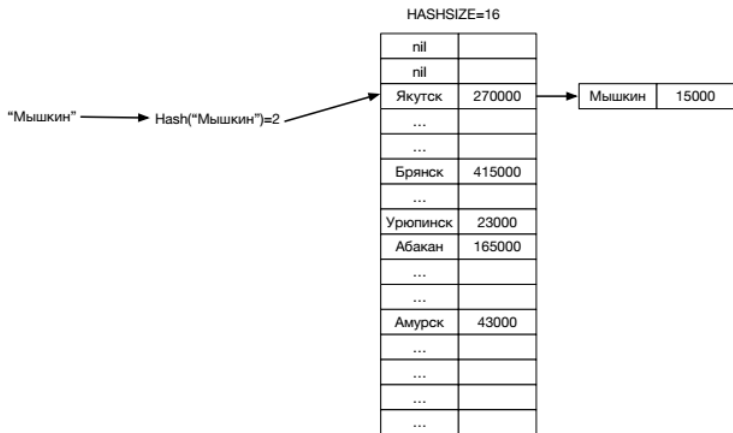
Добавление элементов (операция **insert**)

Добавление элементов (операция **insert**) требует поиска (операции **find**).

Если после нахождения значения хэш-функции от вновь прибывшего ключа оказывается, что запись с таким значением хэш-функции уже есть (например, $\text{Hash}(\text{"Якутск"}) = 2$ и $\text{Hash}(\text{"Мышкин"}) = 2$), то говорят, что произошла коллизия.

Хэш-таблицы с прямой адресацией

При коллизии во время создания элемента создаётся связный список конфликтующих.



Хэш-таблицы с прямой адресацией

Операция поиска и вставки

- 1 При поиске вычисляется значение хеш-функции от ключа.
- 2 По этому значению определяется место поиска — вторичная поисковая структура данных.
- 3 Если вторичной структуры нет, то нет и элемента, который мы ищем. Теперь, если это требуется, то создаётся вторичная структура данных и элемент вставляется в неё.
- 4 Иначе элемент ищется во вторичной структуре и вставляется туда при необходимости.

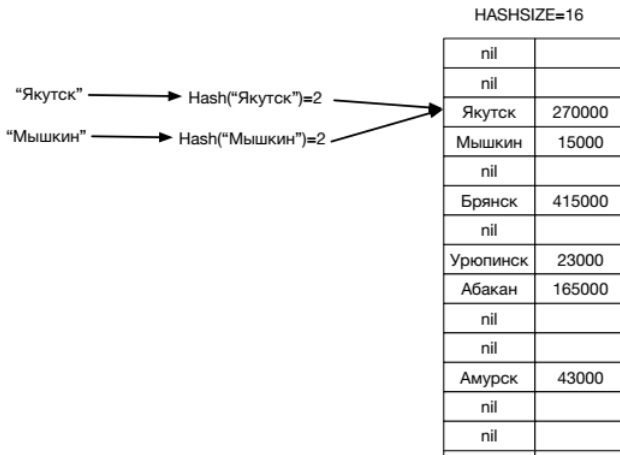
Хэш-таблицы с прямой адресацией

Операция удаления

- 1 При удалении вычисляется хеш-функция от ключа.
- 2 Определяется место нахождения ключа — вторичная поисковая структура данных.
- 3 Если вторичной структуры нет, то нет и элемента.
- 4 Иначе элемент удаляется из вторичной структуры.
- 5 Если вторичная структура пуста, удаляется сама структура и точка входа в неё.

Хэш-таблицы с открытой адресацией

При другой организации хеш-таблиц вторичные структуры данных не используются — и все пары ключ/значение хранятся в самой таблице. Это означает, что требуется удобный способ разрешения коллизий.



Хэш-таблицы с открытой адресацией

Операция поиска по ключу

- 1 При поиске существующего элемента вычисляется хеш-функция от его ключа.
- 2 По значению хеш-функции определяется место поиска — индекс в хештаблице.
- 3 Если по индексу ничего нет, то нет и элемента, алгоритм завершён.
- 4 Иначе по индексу находится элемент с нашим ключом (требуется операция сравнения ключей)— элемент найден.
- 5 Если по индексу находится элемент с другим ключом или элемент помечен удалённым, увеличиваем индекс на единицу (возвращаясь в начало таблицы при необходимости) и переходим к пункту 3.
- 6 Следующий индекс вычисляется по формуле $(\text{index} + 1) \bmod M$.

Хэш-таблицы с открытой адресацией

Операция вставки по ключу

- 1 При вставке нового элемента вычисляется хеш-функция.
- 2 По значению хеш-функции определяется место поиска — индекс в хештаблице.
- 3 Если по индексу находится пустой элемент или имеется элемент, помеченный как удалённый, то мы нашли подходящее место — вставляем по индексу элемент.
- 4 Если по индексу уже присутствует элемент с искомым ключом — не трогая ключа, меняем данные и выходим.
- 5 Если по индексу элемент с другим ключом, то индекс увеличиваем на единицу и переходим к пункту 3.
- 6 Следующий индекс вычисляется по формуле $(\text{index} + 1) \bmod M$.

Хэш-таблицы с открытой адресацией

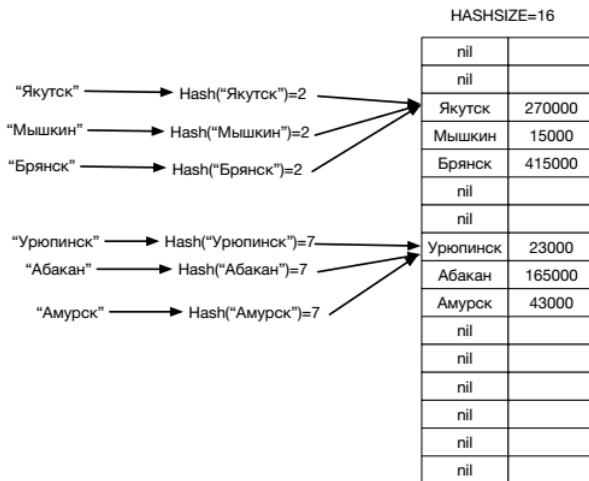


Рис.: Кластеризация коллизий

Хэш-таблицы с открытой адресацией

Операция удаления

- 1 При удалении вычисляется хеш-функция от ключа.
- 2 Определяется место поиска — индекс в хеш-таблице.
- 3 Если по индексу ничего нет, то нет и элемента.
- 4 Иначе, если по индексу расположен элемент с требуемым ключом, то элемент найден. Помечаем его удалённым и заканчиваем алгоритм.
- 5 Если по индексу расположен элемент с другим ключом, индекс увеличивается на единицу — и мы переходим к пункту 3.
- 6 Следующий индекс вычисляется по формуле $(\text{index} + 1) \bmod M$.

Хэш-таблицы с открытой адресацией

- Мы рассмотрели простой способ нахождения пустого элемента, увеличивая номер позиции-кандидата каждый раз на единицу, $K = 1$ (вспомните формулу $(\text{index} + 1) \bmod M$).
- При не очень удачной хеш-функции в таблице быстро образуются кластера из элементов, ключи которых оказались в коллизии.
- Если мы обобщим эту формулу до $(\text{index} + K) \bmod M$, то, вроде бы, ничего не изменится. Но K можно сделать функцией от ключа, то есть $K = H_2(\text{key})$.
- Оказывается, в этом случае кластеризация уменьшается, и коэффициент амортизации уменьшается вместе с ней. Это – **рехеширование**.