

**CRAb** 

# Métodos Numéricos 1 (MN1)

Unidade 2: Raízes de Equações Parte 3: Método da Posição Falsa

**Joaquim Bento Cavalcante Neto** 

joaquimb@lia.ufc.br

Grupo de Computação Gráfica, Realidade Virtual e Animação (CRAb)

Departamento de Computação (DC)

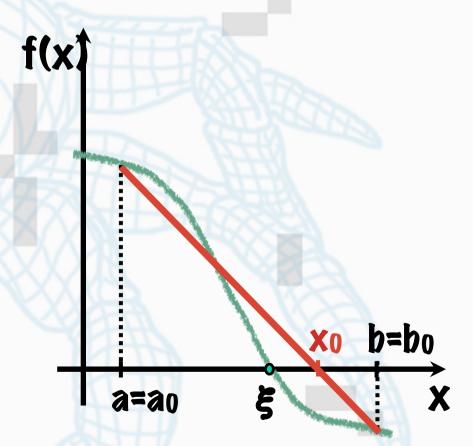
**Universidade Federal do Ceará (UFC)** 



- Métodos baseados em aproximação linear:
  - A velocidade de convergência da sequência {x<sub>i</sub>} para a raiz ξ de uma equação f(x) = 0 pode ser aumentada usando-se um esquema diferente da bisseção
  - Ao invés de selecionar o ponto médio de cada intervalo, esses métodos usam o ponto onde a reta secante intersecta o eixo das abscissas
  - Se o intervalo for pequeno, essa aproximação é válida para a maioria das funções consideradas

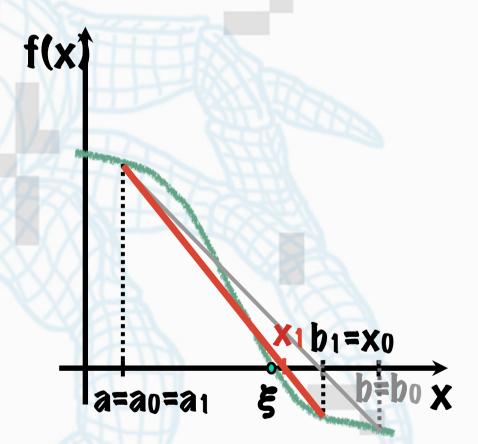
#### Introdução

- Métodos baseados em aproximação linear:
- Seja uma função f(x)
   contínua no intervalo
   [a,b], sendo ξ a única raiz
   de f(x) = 0 neste intervalo
- Uma estimativa da raiz ξ
   é tomada onde a reta
   secante cruza o eixo-x



## Introdução

- Métodos baseados em aproximação linear:
- Seja uma função f(x)
   contínua no intervalo
   [a,b], sendo ξ a única raiz
   de f(x) = 0 neste intervalo
- Uma estimativa da raiz ξ
   é tomada onde a reta
   secante cruza o eixo-x



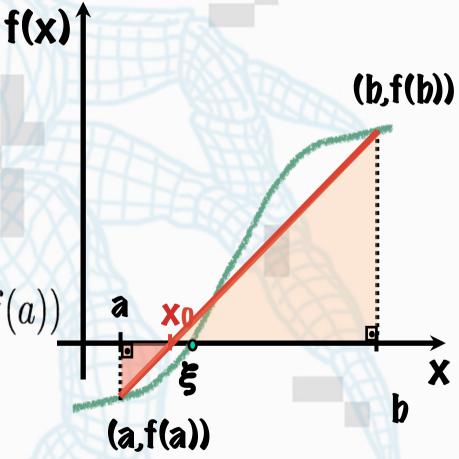
## Introdução

- Equação da reta secante:
- A equação da reta secante que passa pelos pontos de coordenadas (a, f(a)) e de coordenadas (b, f(b)) fica:

$$\frac{b-x_0}{f(b)} = \frac{x_0 - a}{-f(a)}$$

$$x_0(f(b) - f(a)) = a(f(b)) - b(f(a))$$

$$x_0 = \frac{a(f(b)) - b(f(a))}{f(b) - f(a)}$$

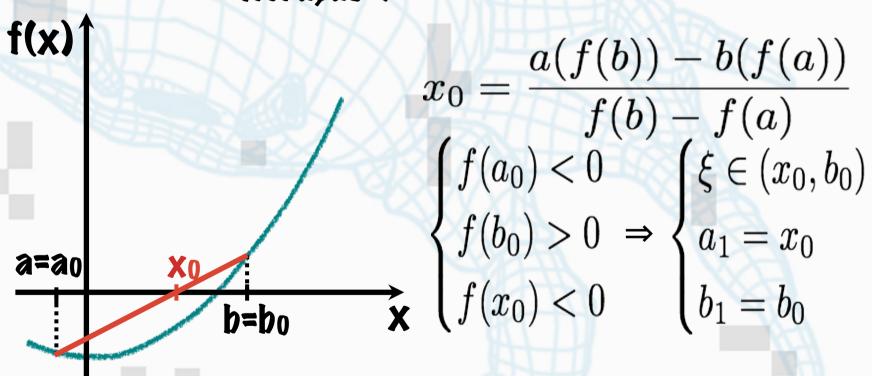




- De maneira similar ao método da bisseção, o método da posição falsa consiste em <u>reduzir a</u> <u>amplitude</u> do intervalo [a,b] que contém a raiz
- Ao invés de usar o ponto médio do intervalo, o método da posição falsa usa o ponto onde a reta secante unindo (ak, f(ak)) e (bk, f(bk)) cruza o eixo-x e o seleciona para ser uma nova extremidade do intervalo a ser considerado

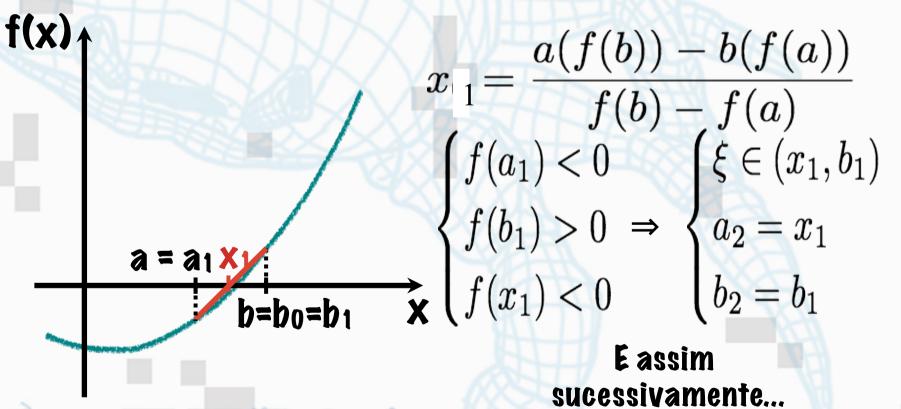
#### **Graficamente**

#### Iteração 1



#### **Graficamente**

#### Iteração 2



# Exemplo: $f(x) = x^2 - 1$

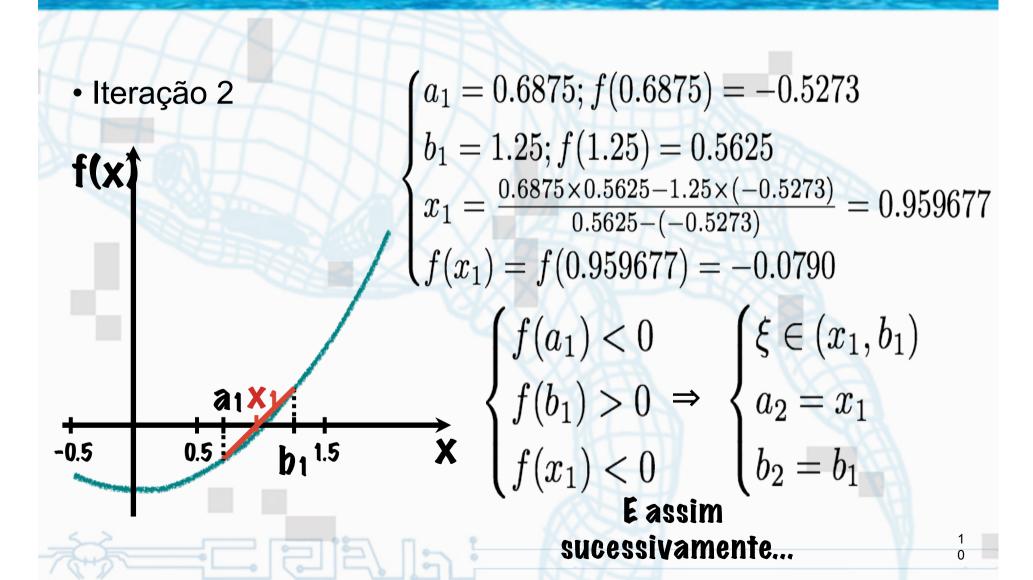
Sejam a = -0.25 e b = 1.25

• Iteração 1

$$\begin{cases} a_0 = a = -0.25; f(-0.25) = -0.9375 \\ b_0 = b = 1.25; f(1.25) = 0.5625 \\ x_0 = \frac{-0.25 \times 0.5625 - 1.25 \times (-0.9375)}{0.5625 - (-0.9375)} = 0.6875 \\ f(x_0) = f(0.6875) = -0.5273 \end{cases}$$

$$\begin{cases} f(a_0) < 0 \\ f(b_0) > 0 \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} \xi \in (x_0, b_0) \\ a_1 = x_0 \\ b_1 = b_0 \end{cases}$$

# Exemplo: $f(x) = x^2 - 1$



## **Algoritmo**

```
Algoritmo: Posição Falsa
Entrada: a, b, \epsilon_1, \epsilon_2, iterMax
Saída: raiz

Fa \leftarrow f(a); Fb \leftarrow f(b)
se Fa * Fb > 0 então
escreva "Erro: função não muda de sinal entre a e b"
sair()
fimse
intervX \leftarrow abs(b-a);
se intervX < \epsilon_1 então raiz \leftarrow escolha(a,b); Fim.
se abs(Fa) < \epsilon_2 então raiz \leftarrow a; Fim.
se abs(Fb) < \epsilon_2 então raiz \leftarrow b; Fim.
k \leftarrow 0
.
.
```

## Algoritmo (cont.)

```
:
repita
x \leftarrow (aFb - bFa)/(Fb-Fa); Fx \leftarrow f(x)
escreva k, a, Fa, b, Fb, x, Fx, intervX
se abs(f(x)) < \epsilon_2 ou k \ge iterMax então raiz \leftarrow x;

Fim.

se Fa * Fx > 0 então a \leftarrow x; Fa \leftarrow Fx
senão b \leftarrow x; Fb \leftarrow Fx
intervX \leftarrow abs(b-a)
se intervX \le \epsilon_1 então
raiz \leftarrow escolha(a,b); Fim.
fim se
k \leftarrow k+1
fim repita
fim algoritmo
```

#### Exercício

$$f(x) = x^3-9x+3$$
,  $a = 0$ ,  $b = 1$ ,  $\varepsilon_1 = \varepsilon_2 = 0.5 \times 10^{-3}$ 

1	0.000000e+00	3.750000e-01	fb -5.000000e+00 -3.222656e-01 -8.790199e-03	3.386243e-01	-8.790199e-03	3.750000e-01
			XX XX	135		

raiz = 3.376350e-01

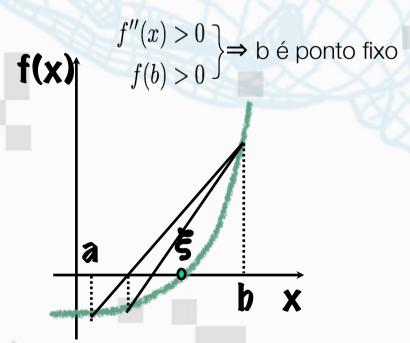


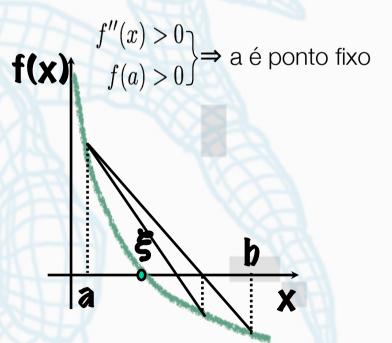
- (Young & Gregory, 1972) demonstram o seguinte resultado para esse método:
  - Se f(x) é contínua no intervalo [a,b] com f(a) f(b) < 0 então o método da posição falsa gera uma sequência convergente para o problema considerado
- A demonstração baseia-se na mesma ideia utilizada na demonstração da convergência do método da bisseção, como visto antes:
  - usam-se as sequências {ak}, {bk}, {xk}

## Estudo da Convergência

#### Graficamente:

- Quando f é derivável duas vezes em [a, b] e f "(x) não muda de sinal nesse intervalo, a convergência pode ser verificada graficamente, como se pode observar abaixo:

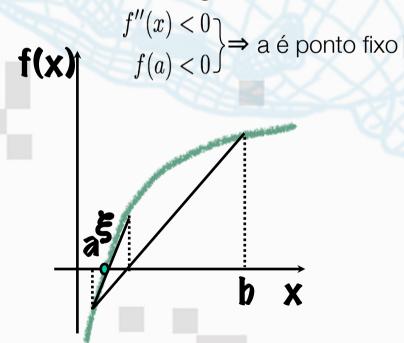


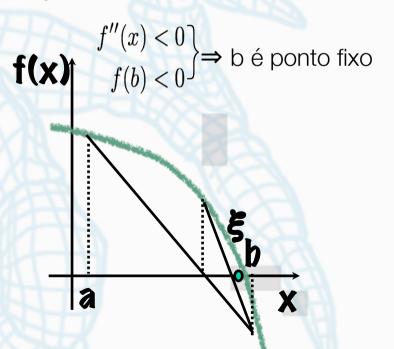


## Estudo da Convergência

#### Graficamente:

 Quando f é derivável duas vezes em [a, b] e f "(x) não muda de sinal nesse intervalo, a convergência pode ser verificada graficamente, como se pode observar abaixo:







- Em todos os casos anteriores mostrados, os elementos de  $\{x_k\}$  se encontram na parte do intervalo que fica entre a raiz e o extremo não-fixo do intervalo e  $\lim_{k\to\infty} x_k = \xi$
- Em geral, o método da posição falsa obtém como raiz aproximada um ponto calculado x<sub>k</sub>, no qual |f(x<sub>k</sub>)| < ε, sem que intervalo [a<sub>k</sub>,b<sub>k</sub>] seja pequeno suficiente
  - Exigindo-se os dois critérios de parada satisfeitos simultaneamente, pode-se usar mais iterações

## Observações finais

- Vantagens: ©
  - Em geral o método também converge
  - É método também bem robusto

- Converge mais rápido que bisseção

## Observações finais

- Desvantagens: ☺
  - Ainda não é eficiente computacionalmente (em geral)
- O método da posição falsa também é usado para reduzir o intervalo antes de usar um outro método numérico que possua uma convergência mais rápida