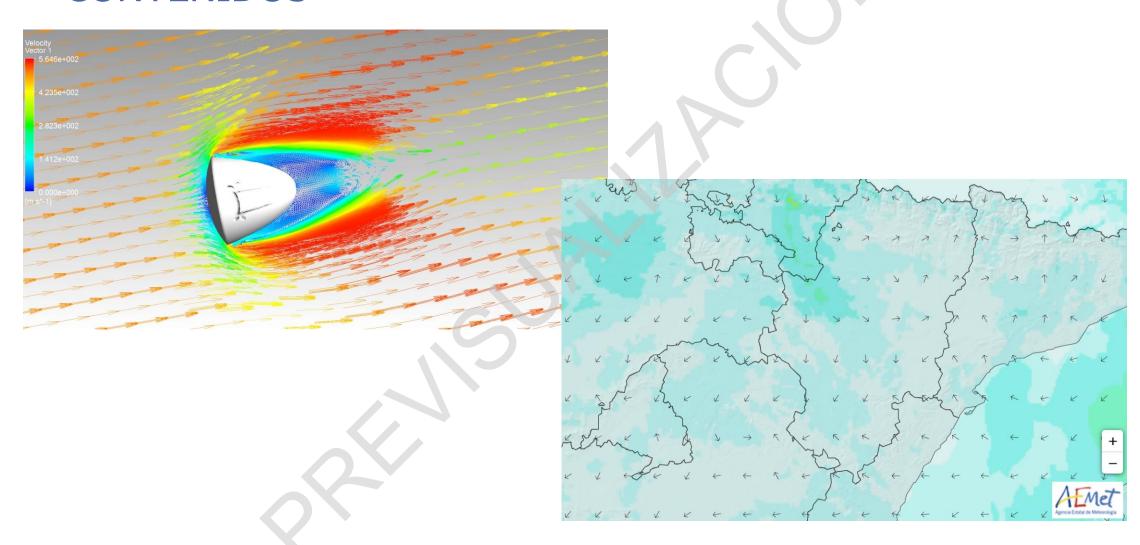
ECUACIONES FUNDAMENTALES

Mecánica de fluidos

Adrián Navas Montilla (anavas@unizar.es)

CONTENIDOS



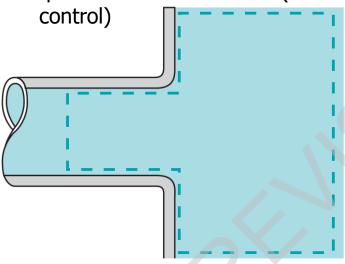
CONTENIDOS

- Preliminares
- Teoremas del transporte de Reynolds
- Ecuación de conservación de la masa
- Ecuación de conservación del momento lineal
- Ecuación de conservación del momento angular
- Ecuaciones de conservación de la energía
- Resumen de las ecuaciones de la mecánica de fluidos en forma diferencial

Forma integral vs. forma diferencial de las ecuaciones

Forma integral

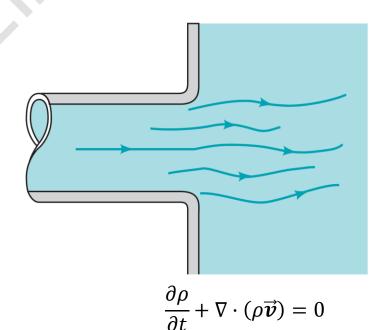
- Trabajamos con ecuaciones integrales (de balance)
- Obtenemos <u>información global</u> de lo que ocurre en el dominio (volumen de



$$\frac{d}{dt} \int_{VC(t)} \rho dV + \int_{SC(t)} \rho (\vec{v} - \vec{v}_c) \cdot \hat{n} dS = 0$$

Forma diferencial

- Trabajamos con ecuaciones diferenciales
- Obtenemos <u>información local</u> de las variables y sus gradientes en cada punto del espacio



Variables intensivas y extensivas

Podemos definir:

• Propiedades **extensivas**, *B* : Dependen de la cantidad de materia (o del volumen) del sistema. Su magnitud es proporcional al volumen del sistema Se definen como:

$$B = \int_{V} b dV$$

• Propiedades **específicas**, b : No dependen de la cantidad de materia (o del

volumen) del sistema. Se definen como:

$$b = \frac{dB}{dV} \equiv \left[\frac{\text{propiedad extensiva}}{\text{volumen}} \right]$$

b
Densidad: ρ Momento lineal específico: ρu Momento lineal: PEnergía total específica: $\rho(e+\frac{1}{2}|\vec{v}|^2)$ Energía total: E

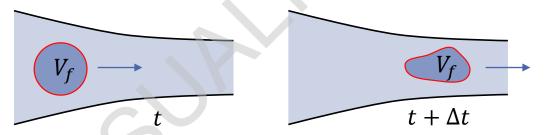
Las leyes de conservación integrales que rigen el comportamiento de los fluidos se formulan para prop. extensivas:

$$\frac{dB}{dt} = (...)$$

Volumen fluido y volumen de control

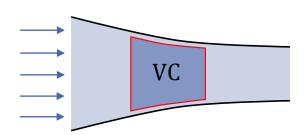
Podemos definir dos tipos de volúmenes en los que definir las variables y ecuaciones que gobiernan el comportamiento de los fluidos:

• **Volumen fluido**, $V_f(t)$: Es el volumen que contiene siempre las mismas partículas fluidas, es decir, que se mueve con la velocidad del flujo, \vec{v} . Para él se definirán las leyes fundamentales de conservación (cons. masa, momento lineal, energía, etc...).

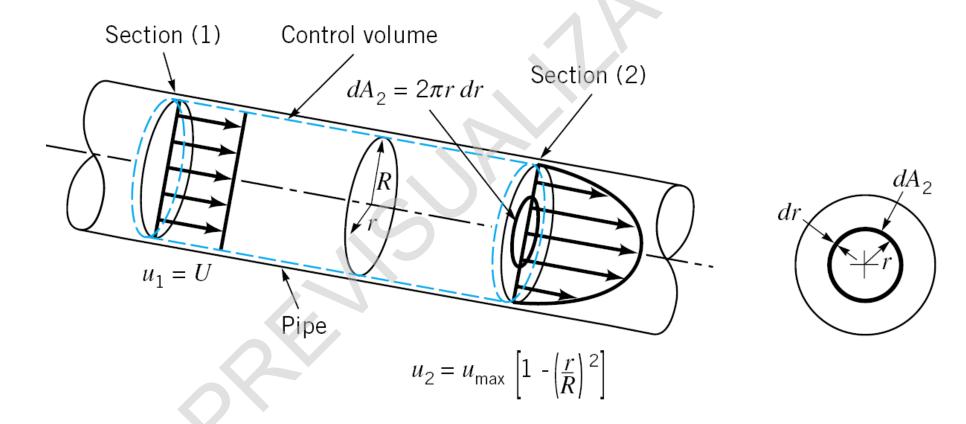


• **Volumen de control**, VC(t): Es un volumen arbitrario, que se mueve con velocidad \vec{v}_c . Se utiliza para facilitar la resolución de problemas y es habitual que $\vec{v}_c = 0$ (ejemplo debajo).

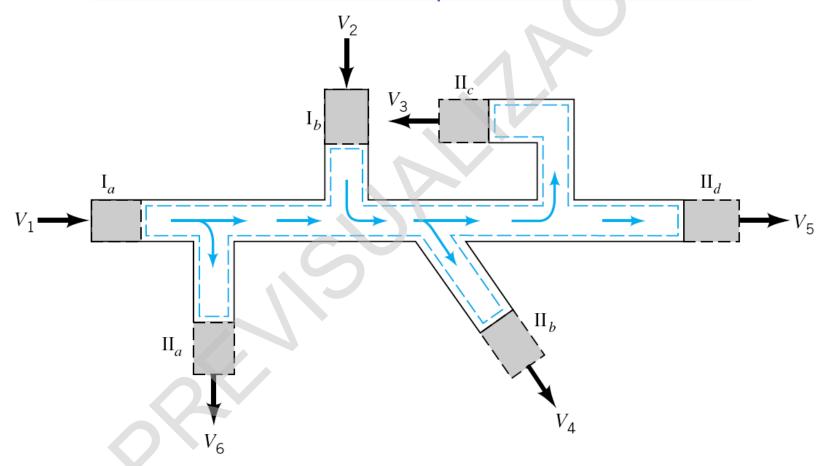
Es habitual coger un VC fijo ($\overline{v}_c = 0$) para analizar, por ejemplo, esta tobera.



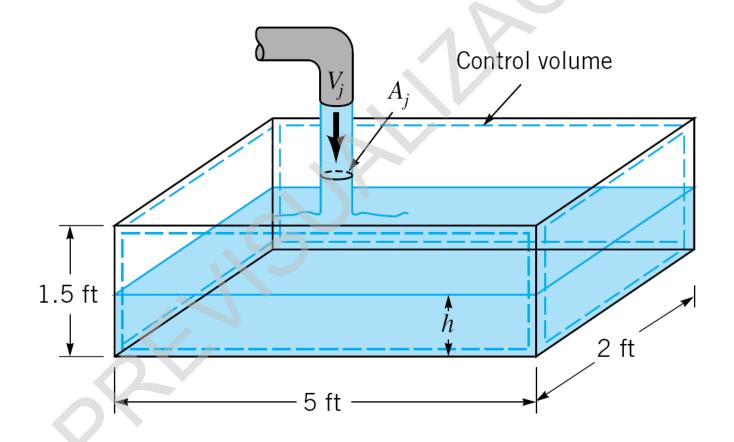
Volumen de control FIJO



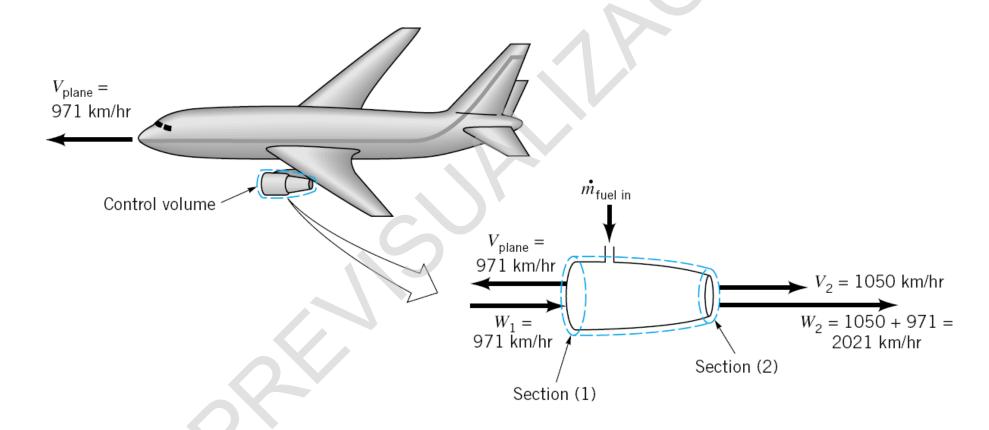
Volumen de control con múltiples ENTRADAS Y SALIDAS



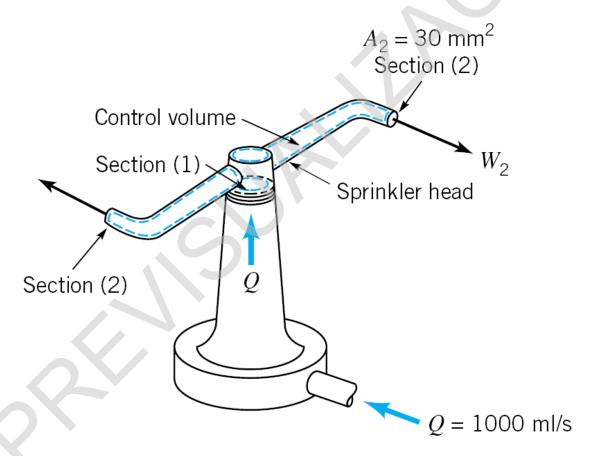
Volumen de control DEFORMABLE



Volumen de control MÓVIL

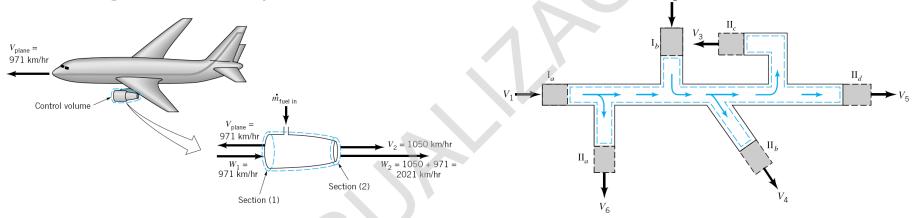


Volumen de control MÓVIL



Relación entre volumen fluido y volumen de control

• El uso de **volúmenes de control** nos <u>facilitará la resolución de problemas</u>, ya que podemos adaptarlos a la geometría del problema:



• Sin embargo, las <u>leyes físicas de conservación</u> se enuncian para un **volumen fluido:**

$$\frac{d}{dt}$$
Masa $\Big|_{V_f} = 0$

$$\frac{d}{dt}$$
 Mass $vc = 0$

¿Cómo relacionamos las variaciones (d/dt) de las variables en un volumen de control con aquellas en un volumen fluido?

Teoremas del transporte de Reynolds - Preliminares

• Consideremos un volumen V(t) que se mueve a velocidad \vec{w} en el que se existe un fluido para el que se define una propiedad específica $b(\vec{x},t)$ y su propiedad equivalente extensiva, B(t), que se calcula como:

$$B(t) = \int_{V(t)} b(\vec{x}, t) dV$$

• Las leyes de fundamentales de conservación que rigen el comportamiento de los fluidos son de la forma (siempre con $V(t) = V_f(t)$) :

$$\frac{d}{dt}B(t) \equiv \frac{d}{dt} \underbrace{\begin{pmatrix} b(\vec{x},t)dV \\ V(t) \end{pmatrix}}$$
 El dominio de integración depende del tiempo!!! -> Difícil

• Aplicando la regla de Leibnitz para la derivación bajo el símbolo integral se puede expresar:

$$\frac{d}{dt} \int_{V(t)} b(\vec{x}, t) dV = \int_{V(t)} \frac{\partial b(\vec{x}, t)}{\partial t} dV + \underbrace{\int_{S(t)} b(\vec{x}, t) \vec{w} \cdot \hat{n} dS}_{\text{Superficie que delimita}}$$
Superficie que delimita el volumen

Teoremas del transporte de Reynolds

• Primer Teorema del Transporte de Reynolds. **Volumen fluido** $V(t) = V_f(t)$, con $\vec{w} = \vec{v}$:

$$\frac{d}{dt} \int_{V_f(t)} b dV = \int_{V_f(t)} \frac{\partial b}{\partial t} dV + \int_{S_f(t)} b \vec{v} \cdot \hat{n} dS$$

• Segundo Teorema del Transporte de Reynolds. **Volumen de control** V(t) = VC(t), con $\overrightarrow{w} = \overrightarrow{v}_c$:

$$\frac{d}{dt} \int_{VC(t)} b dV = \int_{VC(t)} \frac{\partial b}{\partial t} dV + \int_{SC(t)} b \vec{\boldsymbol{v}}_{\boldsymbol{c}} \cdot \hat{\boldsymbol{n}} dS$$

• Tercer Teorema del Transporte de Reynolds, el que usaremos para resolver problemas.

Relaciona la variación en un volumen fluido con la de un volumen de control:

$$\frac{d}{dt} \int_{V_f(t)} b dV = \frac{d}{dt} \int_{VC(t)} b dV + \int_{SC(t)} b(\vec{v} - \vec{v}_c) \cdot \hat{n} dS$$

Tercer Teorema del transporte de Reynolds

 Tercer Teorema del Transporte de Reynolds. Relaciona la variación en un volumen fluido con la de un volumen de control:

Este término no sabemos calcularlo pero es necesario para formular las leyes de conservación

$$\frac{d}{dt} \int_{V_f(t)} b dV = \frac{d}{dt} \int_{VC(t)} b dV + \int_{SC(t)} b(\vec{v} - \vec{v}_c) \cdot \hat{n} dS$$

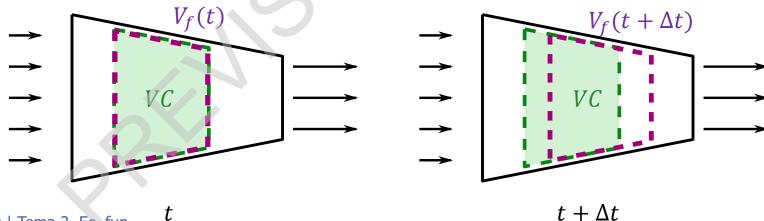
Estas integrales <u>si</u> sabemos calcularlas ya que el VC lo definimos nosotros

Variación de b(x,t) en el volumen fluido (Vf)

Variación de b(x,t) en el volumen de control (VC)

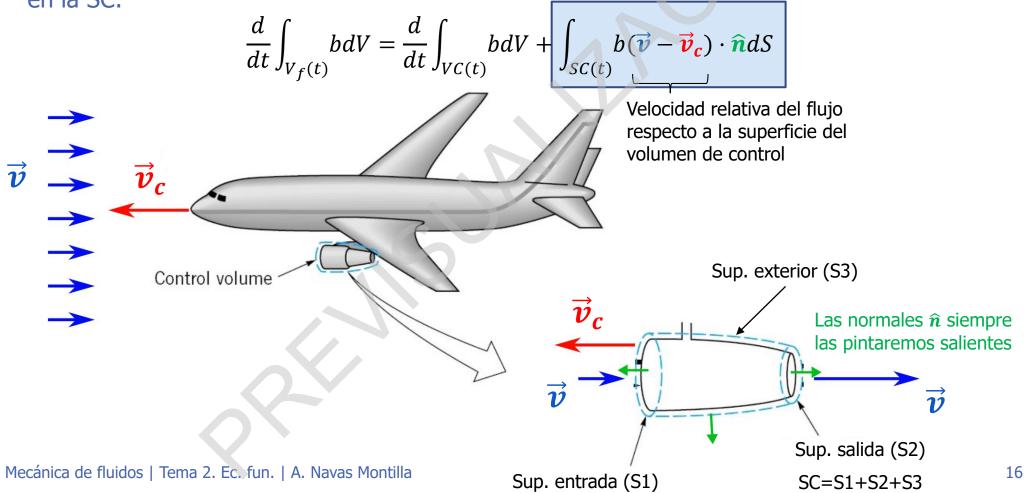
Flujo de b(x,t) a través de la superficie del volumen de control (SC)

Ejemplo VC fijo:



Tercer Teorema del transporte de Reynolds

• Importante. Velocidad del flujo (\vec{v}) , velocidad del VC (\vec{v}_c) y cálculo de la integral del flujo en la SC:



Tercer Teorema del transporte de Reynolds

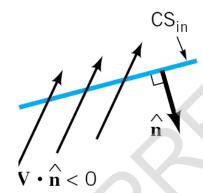
• Importante. Cálculo de la integral del flujo en la SC:

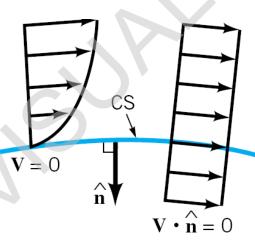
$$\int_{SC} b(\vec{\boldsymbol{v}} - \vec{\boldsymbol{v}_c}) \cdot \hat{\boldsymbol{n}} dS$$

 $\frac{\text{Recordatorio}}{\text{Producto escalar: } \vec{\boldsymbol{v}} \cdot \hat{\boldsymbol{n}} = |\vec{\boldsymbol{v}}| \cdot |\hat{\boldsymbol{n}}| \cdot \cos\theta}$

Velocidad relativa (V en el esquema inferior)

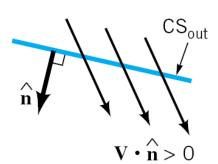
Flujo de entrada





Flujo en pared sólida

Flujo de salida



Conservación de la masa

• Consideremos un volumen fluido $V_f(t)$ con la densidad del fluido denotada por $\rho(\vec{x},t)$. La **masa** del **volumen fluido** es:

$$M = \int_{V_f(t)} \rho dV$$

• El principio de conservación de la masa establece que: la masa contenida en un volumen fluido* es constante:

$$\frac{d}{dt}M = 0 \qquad \rightarrow \qquad \frac{d}{dt} \int_{V_f(t)} \rho dV = 0$$

• Aplicando el tercer teorema del transporte de Reynolds con $b=\rho$ podemos expresar la derivada de la masa en el volumen fluido en función de integrales en un VC, obteniendo:

$$\frac{d}{dt} \int_{VC(t)} \rho dV + \int_{SC(t)} \rho (\vec{v} - \vec{v}_c) \cdot \hat{n} dS = 0$$

^{*}Recordatorio: El volumen fluido contiene siempre las mismas partículas de fluido, se mueve "con el fluido"

Conservación de la masa (forma compacta)

Reordenando la ecuación anterior obtenemos:

$$\frac{d}{dt} \int_{VC(t)} \rho dV = -\int_{SC(t)} \rho(\vec{v} - \vec{v}_c) \cdot \hat{n} dS$$

Variación de la masa en el VC

Flujo másico neto

• Podemos considerar que el flujo másico neto será la diferencia entre el flujo entrante y el saliente (ojo con el signo menos!), y escribir:

$$\frac{d}{dt}(M)_{VC} = \dot{M}_{in} - \dot{M}_{out}$$

que indica que "la variación de la masa en el volumen de control es igual al flujo másico total entrante menos el flujo másico total saliente".

$$\dot{M}_2 = \rho_2 u_2 S_2$$

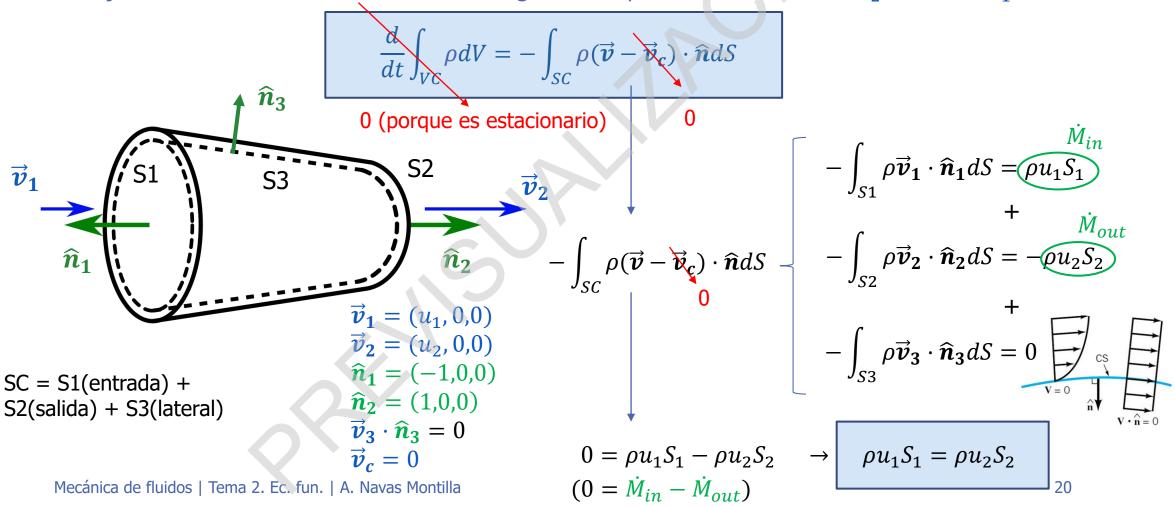
$$\dot{M}_{in} = \dot{M}_1 + \dot{M}_2$$

$$\dot{M}_{in} = \dot{M}_1 + \dot{M}_2$$

$$\dot{M}_{out} = \dot{M}_3$$
 A. Navas Montilla

Conservación de la masa – Un ejemplo

• Flujo **estacionario** en una tobera convergente con ρ constante. Calcular u_2 conocida u_1 :



Forma diferencial de la ecuación de la masa

 Para obtener la forma diferencial de la ecuación de conservación de la masa aplicaremos el primer teorema del transporte de Reynolds a:

$$\frac{d}{dt} \int_{V_f(t)} \rho dV = 0$$

obteniendo:

$$\int_{V_f(t)} \frac{\partial \rho}{\partial t} dV + \int_{S_f(t)} \rho \vec{\boldsymbol{v}} \cdot \hat{\boldsymbol{n}} dS = 0$$

• Ahora aplicaremos el teorema de la divergencia: $\int_{S_f(t)} \rho \vec{\boldsymbol{v}} \cdot \hat{\boldsymbol{n}} dS = \int_{V_f(t)} \nabla \cdot (\rho \vec{\boldsymbol{v}}) dV$

y sustituiremos en la ecuación anterior:

$$\int_{V_f(t)} \frac{\partial \rho}{\partial t} dV + \int_{V_f(t)} \nabla \cdot (\rho \vec{\boldsymbol{v}}) dV = 0 \quad \rightarrow \quad \int_{V_f(t)} \left(\frac{\partial \rho}{\partial t} + \nabla \cdot (\rho \vec{\boldsymbol{v}}) \right) dV = 0$$

$$\frac{\partial \rho}{\partial t} + \nabla \cdot (\rho \vec{\boldsymbol{v}}) = 0$$

Para una partícula fluida

Conservación del momento lineal - 2ª ley de Newton

• Consideremos un volumen fluido $V_f(t)$. El **momento lineal** del **volumen fluido** es:

$$\vec{P} = \int_{V_f(t)} \rho \vec{v} dV$$

• El principio de conservación del momento establece que: la variación del momento lineal del volumen fluido es igual al sumatorio de fuerzas externas (2ª ley Newton):

$$\frac{d}{dt}\vec{P} = \sum \vec{F}_{ext} \rightarrow \frac{d}{dt} \int_{V_f(t)} \rho \vec{v} dV = \sum_{V_f(t)} \vec{F}_{ext}$$
 Fuerzas de superficie

• Aplicando el tercer teorema del transporte de Reynolds con $b = \rho \vec{v}$ podemos escribir:

$$\frac{d}{dt} \int_{VC(t)} \rho \vec{\boldsymbol{v}} dV + \int_{SC(t)} \rho \vec{\boldsymbol{v}} [(\vec{\boldsymbol{v}} - \vec{\boldsymbol{v}}_{\boldsymbol{c}}) \cdot \hat{\boldsymbol{n}}] dS = \int_{SC(t)} -p \hat{\boldsymbol{n}} dS + \int_{SC(t)} \tilde{\boldsymbol{\tau}}_{\boldsymbol{v}} \cdot \hat{\boldsymbol{n}} dS + \int_{VC(t)} \rho \vec{\boldsymbol{f}}_{m} dV$$
Variación temporal de momento a momento en el VC través de la superficie del VC Superficie del VC
Mecánica de fluidos | Tema 2. Ec. fun. | A. Navas Montilla

Conservación del momento lineal (forma compacta)

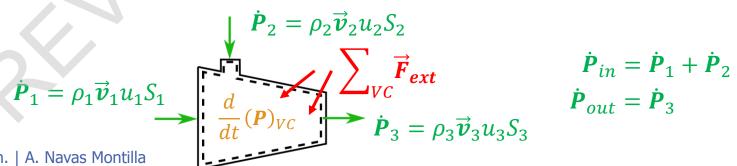
• Reordenando la ecuación anterior obtenemos:

$$\frac{d}{dt} \int_{VC(t)} \rho \vec{\boldsymbol{v}} dV = -\int_{SC(t)} \rho \vec{\boldsymbol{v}} [(\vec{\boldsymbol{v}} - \vec{\boldsymbol{v}}_c) \cdot \hat{\boldsymbol{n}}] dS + \int_{SC(t)} -p \hat{\boldsymbol{n}} dS + \int_{SC(t)} \tilde{\boldsymbol{\tau}}_v \cdot \hat{\boldsymbol{n}} dS + \int_{VC(t)} \rho \vec{\boldsymbol{f}}_m dV$$

• Podemos considerar que el flujo de momento neto será la diferencia entre el flujo entrante y el saliente y escribir:

$$\frac{d}{dt}(\mathbf{P})_{VC} = \dot{\mathbf{P}}_{in} - \dot{\mathbf{P}}_{out} + \sum_{VC} \vec{\mathbf{F}}_{ext}$$

que indica que "la variación del momento lineal en el volumen de control es igual al flujo de momento total entrante menos el flujo de momento total saliente más las fuerzas externas".



Conservación del momento lineal – Fuerzas externas

• Fuerza de presión:

$$\frac{d}{dt} \int_{VC(t)} \rho \vec{\boldsymbol{v}} dV = -\int_{SC(t)} \rho \vec{\boldsymbol{v}} [(\vec{\boldsymbol{v}} - \vec{\boldsymbol{v}}_c) \cdot \hat{\boldsymbol{n}}] dS + \int_{SC(t)} -p \hat{\boldsymbol{n}} dS + \int_{SC(t)} \tilde{\boldsymbol{\tau}}_v \cdot \vec{\boldsymbol{n}} dS + \int_{VC(t)} \rho \vec{\boldsymbol{f}}_m dV$$

• Se calcula como la suma de las integrales en las superficies que componen la SC:

$$\int_{SC(t)} -p\widehat{\boldsymbol{n}}dS = \sum_{i=1}^{N \text{ superficies}} \int_{S_i} -p\widehat{\boldsymbol{n}}dS$$

- Siempre llevará la dirección contraria a la normal de la superficie.
- En un chorro libre, la presión en cualquier sección del mismo será igual a la presión atmosférica.

Conservación del momento lineal – Fuerzas externas

• Fuerzas viscosas:

$$\frac{d}{dt} \int_{VC(t)} \rho \vec{\boldsymbol{v}} dV = -\int_{SC(t)} \rho \vec{\boldsymbol{v}} [(\vec{\boldsymbol{v}} - \vec{\boldsymbol{v}}_c) \cdot \hat{\boldsymbol{n}}] dS + \int_{SC(t)} -p \vec{\boldsymbol{n}} dS + \int_{SC(t)} \tilde{\boldsymbol{\tau}}_{\boldsymbol{v}} \cdot \hat{\boldsymbol{n}} dS + \int_{VC(t)} \rho \vec{\boldsymbol{f}}_{m} dV$$

• Se calcula como la suma de las integrales en las superficies que componen la SC:

$$\int_{SC(t)} \tilde{\boldsymbol{\tau}}_{v} \cdot \hat{\boldsymbol{n}} dS = \sum_{i=1}^{N \text{ superficies}} \int_{S_{i}} \tilde{\boldsymbol{\tau}}_{v} \cdot \hat{\boldsymbol{n}} dS$$

• Recordamos que si tenemos un fluido newtoniano incompresible, el tensor de esfuerzos viscosos se expresa como:

$$\tilde{\boldsymbol{\tau}}_{v} \approx 2\mu \begin{pmatrix} \frac{\partial u}{\partial x} & \frac{1}{2} \left(\frac{\partial u}{\partial y} + \frac{\partial v}{\partial x} \right) & \frac{1}{2} \left(\frac{\partial u}{\partial z} + \frac{\partial w}{\partial x} \right) \\ \frac{1}{2} \left(\frac{\partial u}{\partial y} + \frac{\partial v}{\partial x} \right) & \frac{\partial v}{\partial y} & \frac{1}{2} \left(\frac{\partial v}{\partial z} + \frac{\partial w}{\partial y} \right) \\ \frac{1}{2} \left(\frac{\partial u}{\partial z} + \frac{\partial w}{\partial x} \right) & \frac{1}{2} \left(\frac{\partial v}{\partial z} + \frac{\partial w}{\partial y} \right) & \frac{\partial w}{\partial z} \end{pmatrix}$$

Aunque **cuando se utilizan ecuaciones integrales no trabajaremos con esta expresión** ya que no conocemos la velocidad en todos los puntos. Solo necesitaremos saber dónde existen esf. Mecánica de fluidos | Tema 2. Ec. fun. | A. Navas Montilla

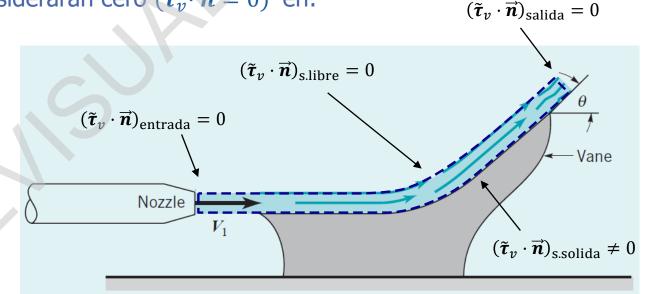
Conservación del momento lineal – Fuerzas externas

• Fuerzas viscosas:

$$\frac{d}{dt} \int_{VC(t)} \rho \vec{\boldsymbol{v}} dV = -\int_{SC(t)} \rho \vec{\boldsymbol{v}} [(\vec{\boldsymbol{v}} - \vec{\boldsymbol{v}}_{\boldsymbol{c}}) \cdot \hat{\boldsymbol{n}}] dS + \int_{SC(t)} -\rho \vec{\boldsymbol{n}} dS + \int_{SC(t)} \tilde{\boldsymbol{\tau}}_{\boldsymbol{v}} \cdot \hat{\boldsymbol{n}} dS + \int_{VC(t)} \rho \vec{\boldsymbol{f}}_{m} dV$$

- Los esfuerzos viscosos se considerarán cero $(\tilde{\tau}_v \cdot \hat{n} = 0)$ en:
 - Superficies de entrada/salida
 - Superficie libre

Ejemplo: SC = S entrada + S salida + S libre + S solida



Conservación del momento lineal – Un ejemplo

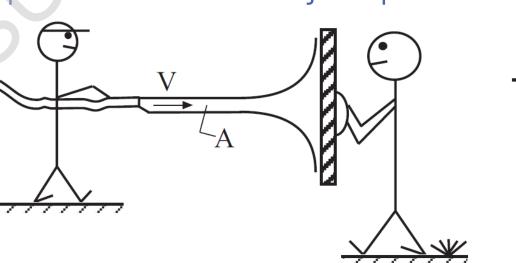
Un policía dispersa a un manifestante con un chorro de agua, con velocidad V y sección A.

• a) Calcular la fuerza que tiene que hacer el manifestante para no ser arrastrado por el chorro, suponiendo que se protege con una tapa circular de un contenedor de basura.

• b) ¿Y si la tapa es rectangular?

• c) Repetir los cálculos suponiendo que el manifestante se aleja del policía con

velocidad U.



27

Forma diferencial de la ecuación del momento lineal

 Para obtener la forma diferencial de la ecuación de conservación de la masa aplicaremos el primer teorema del transporte de Reynolds a:

$$\frac{d}{dt} \int_{V_f(t)} \rho \vec{\boldsymbol{v}} dV = \sum_{V_f(t)} \vec{\boldsymbol{F}}_{ext}$$

obteniendo:

$$\frac{d}{dt} \int_{V_f(t)} \rho \vec{\boldsymbol{v}} dV + \int_{S_f(t)} \rho \vec{\boldsymbol{v}} [\vec{\boldsymbol{v}} \cdot \hat{\boldsymbol{n}}] dS = \int_{S_f(t)} -p \hat{\boldsymbol{n}} dS + \int_{S_f(t)} \tilde{\boldsymbol{\tau}}_v \cdot \hat{\boldsymbol{n}} dS + \int_{V_f(t)} \rho \vec{\boldsymbol{f}}_m dV$$

• Ahora aplicaremos el teorema de Gauss:

$$\int_{S_f(t)} -p\widehat{\boldsymbol{n}}dS = \int_{V_f(t)} -\nabla p dV$$

$$\int_{S_f(t)} \rho \vec{\boldsymbol{v}} [\vec{\boldsymbol{v}} \cdot \hat{\boldsymbol{n}}] dS = \int_{V_f(t)} \nabla \cdot (\rho \vec{\boldsymbol{v}} \otimes \vec{\boldsymbol{v}}) dV$$

Producto diádico

$$\int_{S_f(t)} \widetilde{\boldsymbol{\tau}}_v \cdot \widehat{\boldsymbol{n}} dS = \int_{V_f(t)} \nabla \cdot \widetilde{\boldsymbol{\tau}}_v dV$$

y sustituiremos en la ecuación anterior, obteniendo:

$$\frac{\partial(\rho\vec{\boldsymbol{v}})}{\partial t} + \nabla \cdot (\rho\vec{\boldsymbol{v}} \otimes \vec{\boldsymbol{v}}) = -\nabla p + \nabla \cdot \tilde{\boldsymbol{\tau}}_v + \rho \vec{\boldsymbol{f}}_m$$

Forma diferencial de la ecuación del momento lineal

• La ecuación de la página anterior aun se puede simplificar más. Si partimos de:

$$\frac{\partial(\rho\vec{\boldsymbol{v}})}{\partial t} + \nabla \cdot (\rho\vec{\boldsymbol{v}} \otimes \vec{\boldsymbol{v}}) = -\nabla p + \nabla \cdot \tilde{\boldsymbol{\tau}}_v + \rho \vec{\boldsymbol{f}}_m$$

Y reordenamos los términos del lado izquierdo (haciendo la derivada de un producto)

obtenemos:

$$\vec{\boldsymbol{v}} \underbrace{\left(\frac{\partial \rho}{\partial t} + \nabla \cdot (\rho \vec{\boldsymbol{v}})\right)}_{\text{ec. conservacion masa}} + \rho \underbrace{\left(\frac{\partial \vec{\boldsymbol{v}}}{\partial t} + \vec{\boldsymbol{v}} \cdot \nabla \vec{\boldsymbol{v}}\right)}_{\vec{\boldsymbol{D}}t} = -\nabla p + \nabla \cdot \tilde{\boldsymbol{\tau}}_{v} + \rho \vec{\boldsymbol{f}}_{m}$$

Obteniendo:

$$\rho \left(\frac{\partial \vec{\boldsymbol{v}}}{\partial t} + \vec{\boldsymbol{v}} \cdot \nabla \vec{\boldsymbol{v}} \right) = -\nabla p + \nabla \cdot \tilde{\boldsymbol{\tau}}_v + \rho \vec{\boldsymbol{f}}_m$$

Sobre una partícula fluida

$$\rho \vec{a} = -\nabla p + \nabla \cdot \tilde{\tau}_v + \rho \vec{f}_m$$

Conservación del momento angular

• Consideremos un volumen fluido $V_f(t)$. El **momento angular** del **volumen fluido** es:

$$\vec{L} = \int_{V_f(t)} \vec{r} \times \rho \vec{v} dV$$

• El principio de conservación del momento angular establece que: la variación del momento angular del volumen fluido es igual al sumatorio de momentos externos:

$$\frac{d}{dt}\vec{L} = \sum \vec{M}_{ext} \rightarrow \frac{d}{dt} \int_{V_f(t)} \rho \vec{r} \times \rho \vec{v} dV = \sum_{V_f(t)} \vec{M}_{ext}$$
 M. de fuerzas de superficie

• Aplicando el tercer teorema del transporte de Reynolds con $b = \rho \vec{v}$ podemos escribir:

$$\frac{d}{dt} \int_{VC(t)} \vec{r} \times \rho \vec{v} dV + \int_{SC(t)} \rho \vec{r} \times \vec{v} [(\vec{v} - \vec{v}_c) \cdot \hat{n}] dS = \int_{SC(t)} -\vec{r} \times p \hat{n} dS + \int_{SC(t)} \vec{r} \times (\tilde{\tau}_v \cdot \hat{n}) dS + \int_{VC(t)} \vec{r} \times \rho \vec{f}_m dV$$

Variación temporal de momento en el VC

Flujo de momento a través de la superficie del VC

Momento de fuerzas de superficie sobre la superficie del VC

Momento de fuerzas de volumen sobre el VC

Conservación de la energía total (1º principio termo.)

• Consideremos un volumen fluido $V_f(t)$. La **energía** total en el **volumen fluido** será la suma de la energía interna y cinética:

$$E = \int_{V_f(t)} \rho(e + \frac{1}{2} |\vec{v}|^2) dV$$

• El principio de conservación de la energía total establece que: el cambio en la energía total de un sistema (volumen fluido) es igual al trabajo sobre éste más el calor añadido al mismo:

$$\frac{dE}{dt} = \dot{W}_{ext} + \dot{Q}_{in}$$

$$\frac{d}{dt} \int_{V_f(t)} \rho(e + \frac{1}{2} |\vec{v}|^2) dV = \int_{Sf(t)} (\tilde{\boldsymbol{\tau}} \cdot \hat{\boldsymbol{n}}) \cdot \vec{\boldsymbol{v}} dS + \int_{Vf(t)} \rho \vec{\boldsymbol{f}}_m \cdot \vec{\boldsymbol{v}} dV + \int_{Sf(t)} -\boldsymbol{q} \cdot \hat{\boldsymbol{n}} dS + \int_{Vf(t)} \dot{q}_v dV$$
 Potencia de las fuerzas de superficie y másicas Flujo de calor entrante y calor generado en interior

$$\frac{d}{dt} \int_{VC(t)} \rho(e + \frac{1}{2} |\vec{\boldsymbol{v}}|^2) dV + \int_{SC(t)} \rho(e + \frac{1}{2} |\vec{\boldsymbol{v}}|^2) \left[(\vec{\boldsymbol{v}} - \vec{\boldsymbol{v}}_c) \cdot \hat{\boldsymbol{n}} \right] dS$$

$$= \int_{SC(t)} (-p\vec{\boldsymbol{n}} + \tilde{\boldsymbol{\tau}}_v \cdot \hat{\boldsymbol{n}}) \cdot \vec{\boldsymbol{v}} dS + \int_{VC(t)} \rho \vec{\boldsymbol{f}}_m \cdot \vec{\boldsymbol{v}} dV + \int_{SC(t)} -\boldsymbol{q} \cdot \hat{\boldsymbol{n}} dS + \int_{VC(t)} \dot{q}_v dV$$

Conservación de la energía total (1º principio termo.) (forma compacta)

Reordenando la ecuación anterior obtenemos:

$$\frac{d}{dt} \int_{VC(t)} \rho(e + \frac{1}{2} |\vec{v}|^2) dV = -\int_{SC(t)} \rho(e + \frac{1}{2} |\vec{v}|^2) \left[(\vec{v} - \vec{v}_c) \cdot \hat{\boldsymbol{n}} \right] dS + \int_{SC(t)} (-p\vec{n} + \tilde{\boldsymbol{\tau}}_v \cdot \hat{\boldsymbol{n}}) \cdot \vec{v} dS + \int_{VC(t)} \rho \vec{f}_m \cdot \vec{v} dV + \int_{SC(t)} -\vec{q} \cdot \hat{\boldsymbol{n}} dS + \int_{VC(t)} \dot{q}_v dV$$

• Podemos considerar que el flujo neto de energía será la diferencia entre el flujo entrante y el saliente y escribir:

$$\frac{d}{dt}(E)_{VC} = \dot{E}_{in} - \dot{E}_{out} + \dot{W}_{ext} + \dot{Q}_{in}$$

que indica que "la variación de la energía en el volumen de control es igual al flujo de energía total entrante menos el flujo de energía total saliente más el trabajo de las fuerzas externas

sobre el VC y más el calor aportado al VC".
$$\dot{E}_2 = \rho_2(e + \frac{1}{2}\left|\vec{v}\right|^2)_2 u_2 S_2 \qquad \dot{E}_{in} = \dot{E}_1 + \dot{E}_2$$

$$\dot{E}_{in} = \dot{E}_1 + \dot{E}_2$$

$$\dot{E}_{out} = \dot{E}_3$$

$$\dot{E}_{in} = \dot{E}_1 + \dot{E}_2$$

$$\dot{E}_{out} = \dot{E}_3$$
 Mecánica de fluidos | Tema 2. Ec. fun. | A. Navas Montilla

Conservación de la energía cinética

• La ecuación de conservación de la energía cinética la obtenemos de multiplicar la ecuación diferencial del momento lineal por la velocidad (potencia = fuerza x velocidad):

$$\vec{\boldsymbol{v}} \cdot \left(\rho \frac{D\vec{\boldsymbol{v}}}{Dt} = -\nabla p + \nabla \cdot \tilde{\boldsymbol{\tau}}_v + \rho \vec{\boldsymbol{f}}_m \right)$$

Obteniendo:

$$\rho \frac{D}{Dt} \left(\frac{|\vec{v}|^2}{2} \right) = - \underbrace{\vec{v} \cdot \nabla p}_{\nabla \cdot (p\vec{v}) - p\nabla \cdot \vec{v}} + \underbrace{\vec{v} \cdot \nabla \cdot \tilde{\tau}_v}_{\nabla \cdot (\tilde{\tau}_v \vec{v}) - \tilde{\tau}_v : \nabla \vec{v}} + \rho \vec{v} \cdot \vec{f}_m$$

Que en forma integral queda:

$$\frac{d}{dt} \int_{VC(t)} \rho \frac{|\vec{v}|^2}{2} dV + \int_{SC(t)} \rho \frac{|\vec{v}|^2}{2} [(\vec{v} - \vec{v}_c) \cdot \hat{n}] dS$$

$$= \int_{SC(t)} (-p\vec{n} + \tilde{\tau}_v \cdot \hat{n}) \cdot \vec{v} dS + \int_{VC(t)} p\nabla \cdot \vec{v} dV - \int_{VC(t)} \varphi_v dV + \int_{VC(t)} \rho \vec{f}_m \cdot \vec{v} dV$$
Potencia total f. superficie Potencia Potencia disipación Potencia fuerzas (presión y visc.) compresión/expansión viscosa másicas

Conservación de la energía interna

Energía interna = Energía total - Energía cinética

• Restamos primer miembro de las ecuaciones:

$$-\frac{\frac{d}{dt}\int_{VC(t)}\rho(e+\frac{1}{2}|\vec{\boldsymbol{v}}|^{2})dV+\int_{SC(t)}\rho(e+\frac{1}{2}|\vec{\boldsymbol{v}}|^{2})\left[(\vec{\boldsymbol{v}}-\vec{\boldsymbol{v}}_{c})\cdot\hat{\boldsymbol{n}}\right]dS}{\frac{d}{dt}\int_{VC(t)}\rho\frac{\left|\vec{\boldsymbol{v}}\right|^{2}}{2}dV+\int_{SC(t)}\rho\frac{\left|\vec{\boldsymbol{v}}\right|^{2}}{2}\left[(\vec{\boldsymbol{v}}-\vec{\boldsymbol{v}}_{c})\cdot\hat{\boldsymbol{n}}\right]dS}$$

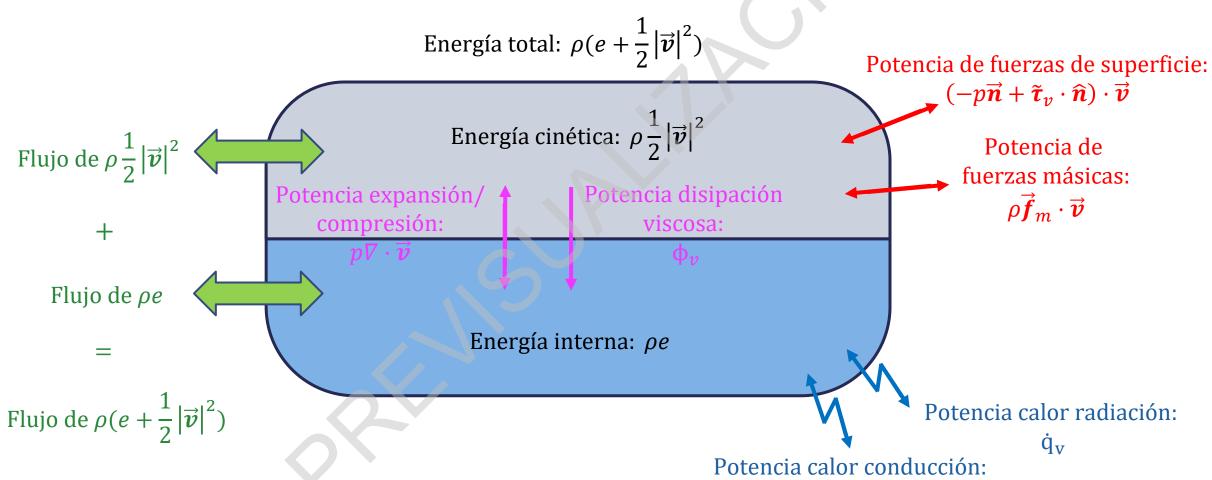
$$\frac{d}{dt} \int_{VC(t)} \rho e dV + \int_{SC(t)} \rho e \left[(\vec{v} - \vec{v}_c) \cdot \hat{n} \right] dS$$

Restamos segundo miembro de las ecuaciones:

$$-\int_{SC(t)}^{\infty} (-p\vec{n} + \tilde{\boldsymbol{\tau}}_{v} \cdot \hat{\boldsymbol{n}}) \cdot \vec{\boldsymbol{v}} dS + \int_{VC(t)}^{\infty} \rho \vec{\boldsymbol{f}}_{m} \cdot \vec{\boldsymbol{v}} dV + \int_{SC(t)}^{\infty} -\boldsymbol{q} \cdot \hat{\boldsymbol{n}} dS + \int_{VC(t)}^{\infty} \dot{q}_{v} dV \\ -\int_{SC(t)}^{\infty} (-p\vec{n} + \tilde{\boldsymbol{\tau}}_{v} \cdot \hat{\boldsymbol{n}}) \cdot \vec{\boldsymbol{v}} dS + \int_{VC(t)}^{\infty} p\nabla \cdot \vec{\boldsymbol{v}} dV - \int_{VC(t)}^{\infty} \varphi_{v} dV + \int_{VC(t)}^{\infty} \rho \vec{\boldsymbol{f}}_{m} \cdot \vec{\boldsymbol{v}} dV$$

$$\int_{SC(t)} -\boldsymbol{q} \cdot \widehat{\boldsymbol{n}} dS + \int_{VC(t)} \dot{q}_v dV - \int_{VC(t)} p \nabla \cdot \overrightarrow{\boldsymbol{v}} dV + \int_{VC(t)} \phi_v dV$$

Resumen flujos y fuentes de intercambio energético



Mecánica de fluidos | Tema 2. Ec. fun. | A. Navas Montilla

 $-q\cdot\widehat{n}$

Ecuación de Bernoulli

Consideramos la ecuación de la energía total sin viscosidad (fricción), ni transferencia de calor:

$$\frac{d}{dt} \int_{VC(t)} \rho(e + \frac{1}{2} |\vec{v}|^2) dV + \int_{SC(t)} \rho(e + \frac{1}{2} |\vec{v}|^2) \left[(\vec{v} - \vec{v}_c) \cdot \hat{n} \right] dS$$

$$= \int_{SC(t)} (-p\vec{n} + \tilde{\tau}_v \cdot \vec{n}) \cdot \vec{v} dS + \int_{VC(t)} \rho \vec{f}_m \cdot \vec{v} dV + \int_{SC(t)} -q \cdot \vec{n} dS + \int_{VC(t)} \dot{q}_v dV$$

• Si las fuerzas másicas son conservativas (derivan de un potencial): $\vec{f}_m = -\nabla U$, podemos escribir:

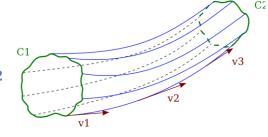
$$\frac{d}{dt} \int_{VC(t)} \rho(e + \frac{1}{2} |\vec{\boldsymbol{v}}|^2 + U) dV + \int_{SC(t)} \rho(e + \frac{1}{2} |\vec{\boldsymbol{v}}|^2 + U) \left[(\vec{\boldsymbol{v}} - \vec{\boldsymbol{v}}_c) \cdot \hat{\boldsymbol{n}} \right] dS = \int_{SC(t)} (-p\vec{\boldsymbol{n}}) \cdot \vec{\boldsymbol{v}} dS$$

• Si consideramos <u>flujo estacionario</u> y escogemos un <u>tubo de corriente</u> como VC:

$$\left[\rho vS\left(e + \frac{1}{2}\left|\vec{\boldsymbol{v}}\right|^2 + U\right)\right]_2 - \left[\rho vS\left(e + \frac{1}{2}\left|\vec{\boldsymbol{v}}\right|^2 + U\right)\right]_1 = (pvS)_1 - (pvS)_2$$

reordenando y sabiendo que al ser estacionario $(\rho vS)_1 = (\rho vS)_2 = \dot{M}$, obtenemos:

$$\left(e + \frac{p}{\rho} + \frac{1}{2} \left| \vec{\boldsymbol{v}} \right|^2 + U\right) = constante$$



En líquidos
$$\delta e = 0$$
:
$$\left(\frac{p}{\rho} + \frac{1}{2} |\vec{v}|^2 + U\right) = C$$

Ecuación de Bernoulli

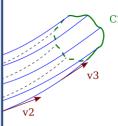
$$\left(e + \frac{p}{\rho} + \frac{1}{2} \left| \overrightarrow{\boldsymbol{v}} \right|^2 + U\right) = constante$$

Pero entonces... ¿cuándo podemos usar la ecuación de Bernoulli? Se tiene que cumplir que:

- Flujo estacionario
- No viscoso (sin fricción)
- Sin transferencia de calor
- Las fuerzas másicas son conservativas

Y la aplicaremos entre dos puntos conectados por una línea de corriente:





Resumen de las ecuaciones de MF en forma diferencial

De manera general, las ecuaciones de la mecánica de fluidos constituyen un sistema de 5 ecuaciones para 5 incógnitas (que dependen de \vec{x} y t):

• ec. conservación de la masa:
$$\frac{\partial \rho}{\partial t} + \nabla \cdot (\rho \vec{v}) = 0$$

• ec. conservación del momento lineal:
$$\rho\left(\frac{\partial \vec{v}}{\partial t} + \vec{v} \cdot \nabla \vec{v}\right) = -\nabla p + \nabla \cdot \tilde{\tau}_v + \rho \vec{f}_n$$

• ec. conservación del momento lineal:
$$\rho\left(\frac{\partial \vec{v}}{\partial t} + \vec{v} \cdot \nabla \vec{v}\right) = -\nabla p + \nabla \cdot \tilde{\tau}_v + \rho \vec{f}_m$$
• ec. conservación energía interna:
$$\rho\left(\frac{\partial e}{\partial t} + \vec{v} \cdot \nabla e\right) = \nabla \cdot \dot{q} - p\nabla \cdot \vec{v} + \varphi_v + \dot{q}_v$$

• ec. de estado: $e = e(\rho, T)$ y $p = p(\rho, T)$

junto con unas condiciones iniciales y de contorno.

Además, se usarán las relaciones:

$$\tilde{\boldsymbol{\tau}}_v = 2\mu\tilde{\boldsymbol{e}} + \left(\mu_V - \frac{2}{3}\mu\right)(\nabla \cdot \vec{\boldsymbol{v}})\tilde{\boldsymbol{I}}$$
 $\qquad \qquad \boldsymbol{\phi}_v = \tilde{\boldsymbol{\tau}}_v : \nabla \vec{\boldsymbol{v}} \qquad \qquad \dot{\boldsymbol{q}} = k\nabla T$