## Лекция 4.7 Технологии автоматического мониторинга и контроля движения судна по заранее проложенному маршруту в условиях негативного воздействия окружающей среды

**Планируемые результаты обучения**:

|  |  |
| --- | --- |
| Знать: | Знать технологии автоматического мониторинга и контроля движения судна по заранее проложенному маршруту в условиях негативного воздействия окружающей среды |

**Трудоёмкость лекции**: 1 ак. ч.

Учебно-методическая документация, нормативные правовые акты, нормативная техническая документация, иная документация, учебная литература и иные издания, информационные ресурсы

|  |
| --- |
| **1 Учебно-методическая документация** |
| 1.1 Конспект лекций |
| **2 Литература** |
| 2.1 Учебники, монографии |
| 2.1.1 Вагущенко Л.Л., Вагущенко А.Л. Поддержка решений по расхождению с судами. — Одесса : Феникс, 2010. — 296 с. |
| 2.1.2 Мальцев А.С. Маневрирование судов при расхождении. — Одесса : Морской тренажерный центр, 2002. — 208 с. |
| 2.1.3 Цымбал Н.Н., Бурмака И.А., Тюпиков Е.Е. Гибкие стратегии расхождения судов. — Одесса : КП ОГТ, 2007. — 424 с. |
| **3 Электронно-библиотечная система** |
| 3.1 Определяется образовательной организацией |