

Часто встречаются упоминания о том, что нейронная сеть может быть обучена каким-либо методом глобальной оптимизации, например, генетическим алгоритмом. В самом деле, такая мысль возникает достаточно легко: если возможно использовать генетический алгоритм для поиска минимума некоторой сложной функции, то точно так же можно обучить и нейронную сеть, приняв за целевую функцию функцию ошибки сети.

Проблемой здесь является то, что в отличие от традиционного подхода к обучению сетей с использованием градиентных методов, генетический алгоритм является неуправляемым алгоритмом поиска, то есть в общем случае процесс движется в произвольном направлении, в то время как при использовании градиентных методов процесс движется в сторону минимум целевой функции.

Кроме этого, в случае использования генетического алгоритма для обучения сети такой подход фактически означает создание целой популяции сетей. Что влечёт за собой дополнительные временные затраты.

Посмотрим на возможные варианты использования генетического алгоритма в нелегком деле обучения нейронной сети.

- 1. Перебор гиперпараметров
- 2. Подбор архитектуры
- 3. Смешанный вариант
- 4. Предобработка (обогащение) базы данных



Выбор структуры нейронной сети

Зачастую под обучением нейронной сети с использованием генетического алгоритма понимается выбор архитектуры сети (количество слоев, количество нейронов в слое, функции активации и т. п.), но здесь тоже не всё так гладко.

Очевидно, что для того, чтобы решить, какая архитектура сети лучше других, нужно иметь возможность сравнивать архитектуры сетей между собой. Причем сравнивать нужно с точки зрения той задачи, которую планируется решать сетью.

Линейная архитектура

Стоит обратить внимание на структуру бота для данной задачи.

Входной слой

- 0 делаем ли нормализацию
- 1 размер первого свёрточного слоя
- 2 ядро первого свёрточного слоя
- 3 функция активации первого слоя
- 4 делаем ли MaxPooling0
- 5 размер MaxPooling0

Первый скрытый слой

- 6 Делаем ли второй сверточный слой
- 7 размер второго сверточного слоя
- 8 ядро второго сверточного слоя
- 9 делаем ли MaxPooling1
- 10 размер MaxPooling1
- 11 функция активации

Второй скрытый слой

- 12 Делаем ли третий сверточный слой
- 13 размер третьего сверточного слоя

- 14 ядро третьего сверточного слоя
- 15 делаем ли MaxPooling2
- 16 размер MaxPooling2
- 18 функция активации предпоследнего слоя

Третий (предпоследний) скрытый слой

- 20 делаем ли нормализацию
- 21 размер полносвязного слоя

Создание сети, генетический выбор элементов параметров, проверка работы сети всё это задается тремя основными функциями.

```
#Создаём сеть (net - список параметров)
 def createConvNet(net):
  model = Sequential()
                                      Создаем модель
Sequential
   makeFirstNormalization = net[0] # Делаем ли
нормализацию в начале
   firstConvSize = 2 ** net[1]
                                    # Размер первого
свёрточного слоя
   firstConvKernel = net[2]
                                    # Ядро первого
свёрточного слоя
   activation0 = net[3]
                                     # Функция активации
ВХОДНОГО СЛОЯ
   makeMaxPooling0 = net[4]
                                     # Делаем ли maxpooling
для нулевого слоя
   maxPoolingSize0 = net[5]
                                     # Pasmep MaxPooling
   makeSecondConv = net[6]
                                     # Делаем ли второй
свёрточный слой
   secondConvSize = 2 ** net[7]
                                     # Размер второго
свёрточного слоя
   secondConvKernel = net[8]
                                     # Ядро второго
свёрточного слоя
  makeMaxPooling1 = net[9]
                                     # Делаем ли MaxPooling
  maxPoolingSize1 = net[10]
                                     # Pasmep MaxPooling
```

```
activation1 = net[11]
                                     # Функция активации
                                     # Делаем ли второй
   makeThirdConv = net[12]
свёрточный слой
  thirdConvSize = 2 ** net[13] # Pasmep broporo
свёрточного слоя
   thirdConvKernel = net[14]
                                     # Ядро второго
свёрточного слоя
                                     # Делаем ли MaxPooling
   makeMaxPooling2 = net[15]
                                     # Pasmep MaxPooling
   maxPoolingSize2 = net[16]
   activation2 = net[17]
                                     # Функция активации
   activation3 = net[18]
                                     # Функция активации
ДЛЯ
   activation4 = net[19]
                                     # Функция активации
для последнего слоя
   makeSecondNormalization = net[20] # Делаем ли финальную
нормализацию
   denseSize = 2 ** net[21]
                                      # Размер
ПОЛНОСВЯЗНОГО СЛОЯ
   activation list = ['linear', 'relu', 'tanh', 'softmax', 'sigm
oid']
   if (makeFirstNormalization):
                                      # Если делаем
нормализацию вначале
     # Добавляем слой BatchNormalization
     model.add(BatchNormalization(input shape=(xLen, 1)))
     # Добавляем Conv1D-слой с firstConvSize нейронами и
ядром (firstConvKernel)
     model.add(Conv1D(firstConvSize, firstConvKernel,
activation=activation list[activation0], padding='same'))
   else:
```

Добавляем Conv1D-слой с firstConvSize нейронами и

```
ядром (firstConvKernel)
     model.add(Conv1D(firstConvSize, firstConvKernel, input
shape=(xLen, 1), activation=activation list[activation0],
padding='same'))
   if makeMaxPooling0:
                                      # Если делаем
maxpooling
     model.add(MaxPooling1D(maxPoolingSize0))
   if (makeSecondConv):
                                      # Если делаем второй
свёрточный слой
     # Добавляем Conv1D-слой с secondConvSize нейронами и
ядром (secondConvKernel)
     model.add(Conv1D(secondConvSize, secondConvKernel,
activation=activation list[activation1], padding='same'))
     if (makeMaxPooling1):
                                      # Если делаем
MaxPooling
       # Добавляем слой MaxPooling1D с размером
(maxPoolingSize)
       model.add(MaxPooling1D(pool size=maxPoolingSize1))
                                      # Если делаем второй
   if (makeThirdConv):
свёрточный слой
     # Добавляем Conv1D-слой с secondConvSize нейронами и
ядром (secondConvKernel)
     model.add(Conv1D(thirdConvSize, thirdConvKernel,
activation=activation list[activation2], padding='same'))
     if (makeMaxPooling2):
                                      # Если делаем
MaxPooling
       # Добавляем слой MaxPooling1D с размером
(maxPoolingSize, maxPoolingSize)
       model.add(MaxPooling1D(pool size=maxPoolingSize2))
```

```
if (makeSecondNormalization):
                                     # Если делаем
финальную нормализацию
    model.add(BatchNormalization()) # Добавляем слой
BatchNormalization
                                     # Добавляем слой
  model.add(Flatten())
Flatten
  model.add(Dense (dense Size, activation = activation
list[activation3])) # Добавляем слой Dense c denseSize
нейронами
  model.add(Dense(1, activation=activation
list[activation4])) # Добавляем Dense-слой с
softmax-активацией и 10 нейронами
                                       Возвращаем модель
   return model
 1//
   Функция вычисления результата работы сети
 1//
 def evaluateNet (net, ep, verb):
  val = 0
   time.time()
   model = createConvNet(net) # Создаем модель
createConvNet
   # Компилируем модель
  model.compile(optimizer=Adam(lr=1e-4),
                   loss='mse')
   history = model.fit generator(trainDataGen,
                     epochs=5,
                     verbose=verb,
                     validation data=testDataGen)
   val = history.history["val loss"][-1] # Возвращаем
```

```
точность на проверочной выборке с последней эпохи
   return val, model
                                           # Возвращаем
ТОЧНОСТЬ
 1//
   Функция создания списка случайных параметров
 1//
 def createRandomNet():
   net = []
   net.append(random.randint(0,1)) # Делаем или нет
нормализацию
   net.append(random.randint(3,6)) # Первый свёрточный
слой от 8 до 64 нейронов
   net.append(random.randint(3,7)) # Ядро первого
свёрточного слоя от 3 до 7
   net.append(random.randint(0,4)) # Функция активации
первого слоя
   net.append(random.randint(0,1)) # Делаем ли MaxPooling
   net.append (random.randint (2,5)) # Pasmep MaxPooling
   net.append(random.randint(0,1)) # Сколько делаем еще
сверточных слоев
   net.append(random.randint(3,6)) # Второй свёрточный
слой от 8 до 64 нейронов
   net.append(random.randint(3,7)) # Ядро второго
свёрточного слоя от 3 до 7
   net.append(random.randint(0,1)) # Делаем ли MaxPooling
   net.append(random.randint(2,5)) # Размер MaxPooling
   net.append(random.randint(0,4)) # Функция активации
второго слоя
   net.append(random.randint(0,1)) # Сколько делаем еще
сверточных слоев
   net.append(random.randint(3,6)) # Второй свёрточный
слой от 8 до 64 нейронов
   net.append(random.randint(3,7)) # Ядро второго
```

```
свёрточного слоя от 3 до 7

net.append(random.randint(0,1)) # Делаем ли MaxPooling
net.append(random.randint(2,5)) # Размер MaxPooling
net.append(random.randint(0,4)) # Функция активации
второго слоя

net.append(random.randint(0,4)) # Функция активации
предпоследнего dense слоя
net.append(random.randint(0,2)) # Функция активации
последнего слоя

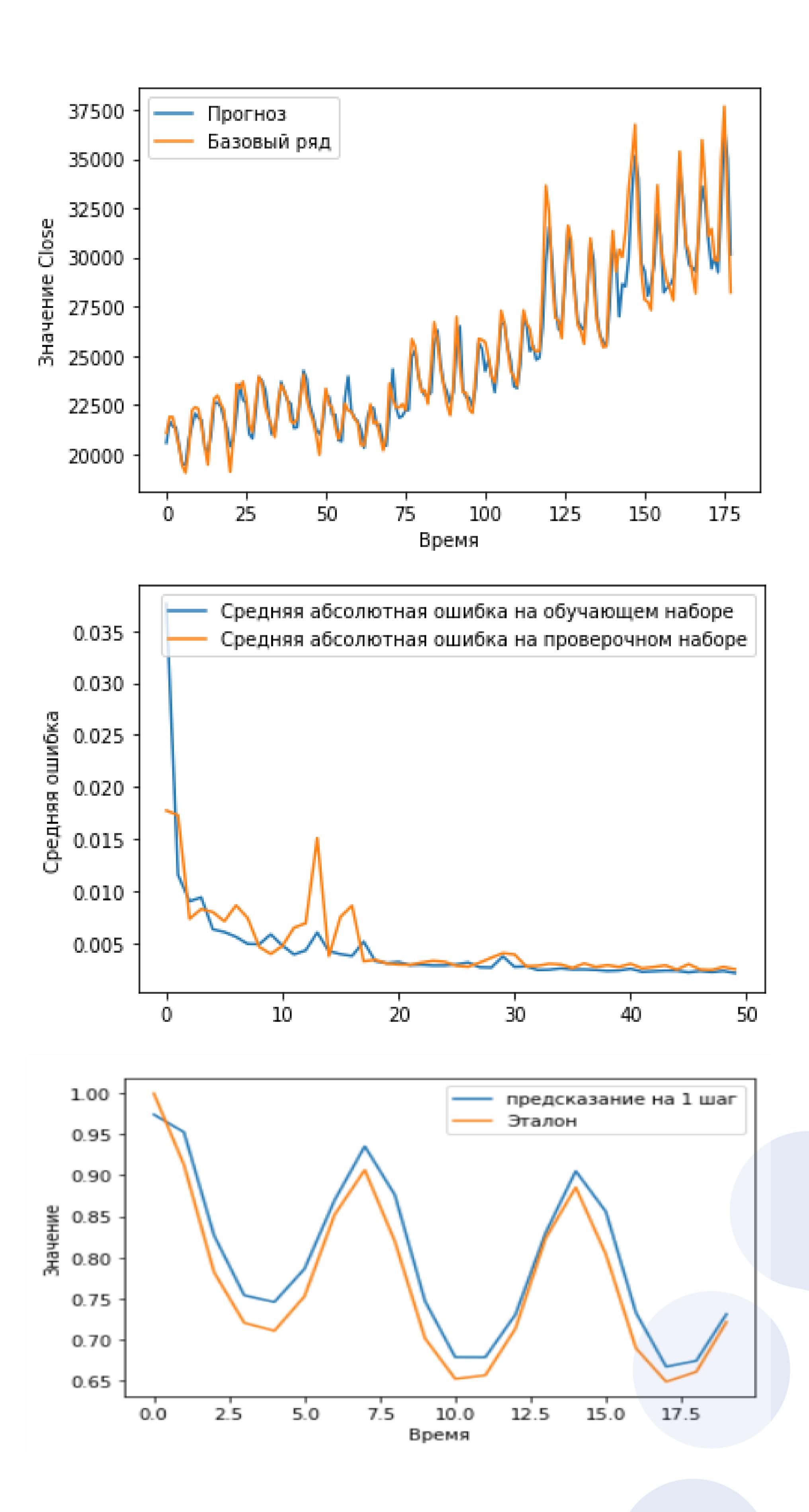
net.append(random.randint(0,1)) # Делаем ли финальную
нормализацию слой
net.append(random.randint(3,6)) # Размер полносвязного
слоя от 8 до 64

return net
```

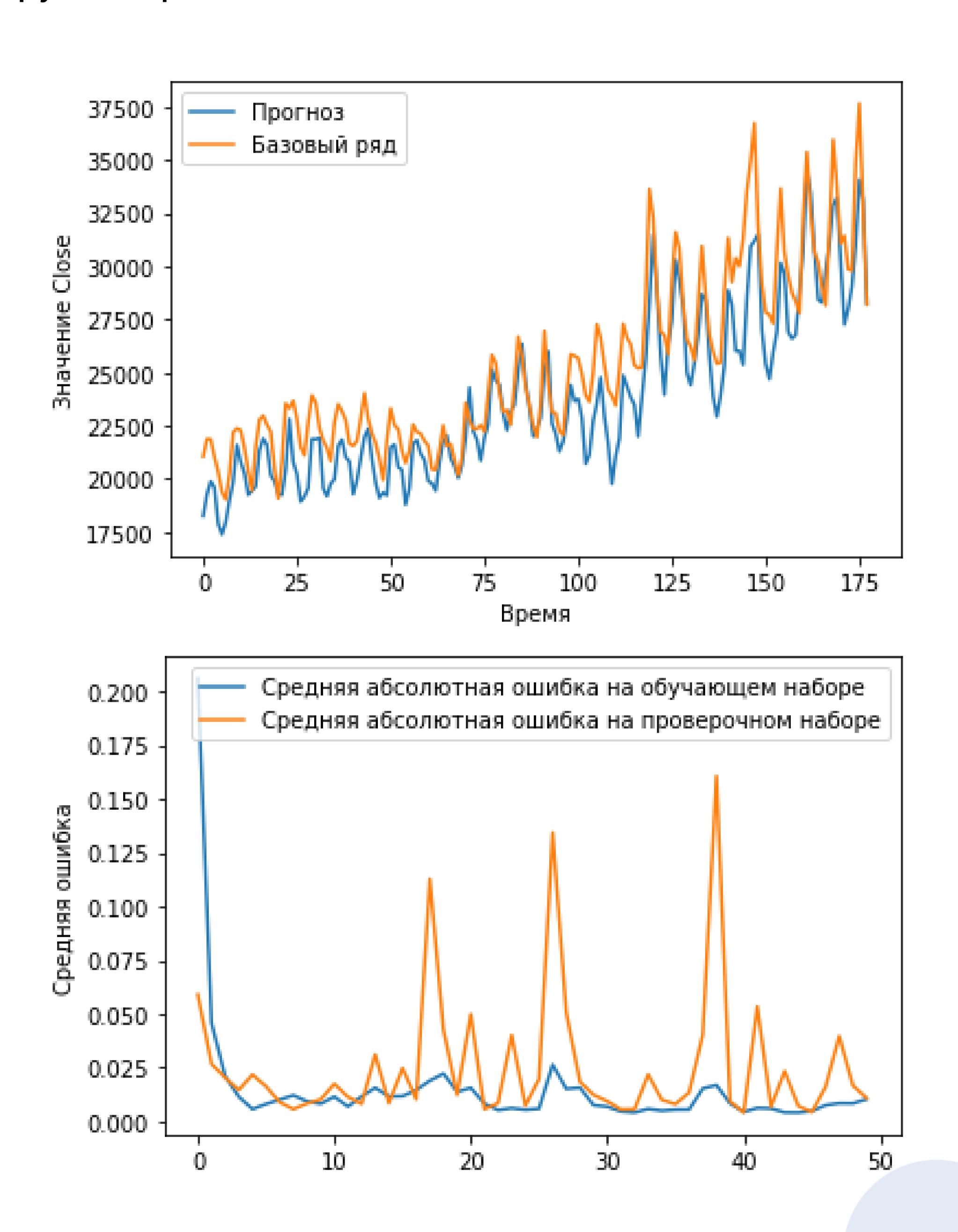
Такой набор параметров использовался для обучения:

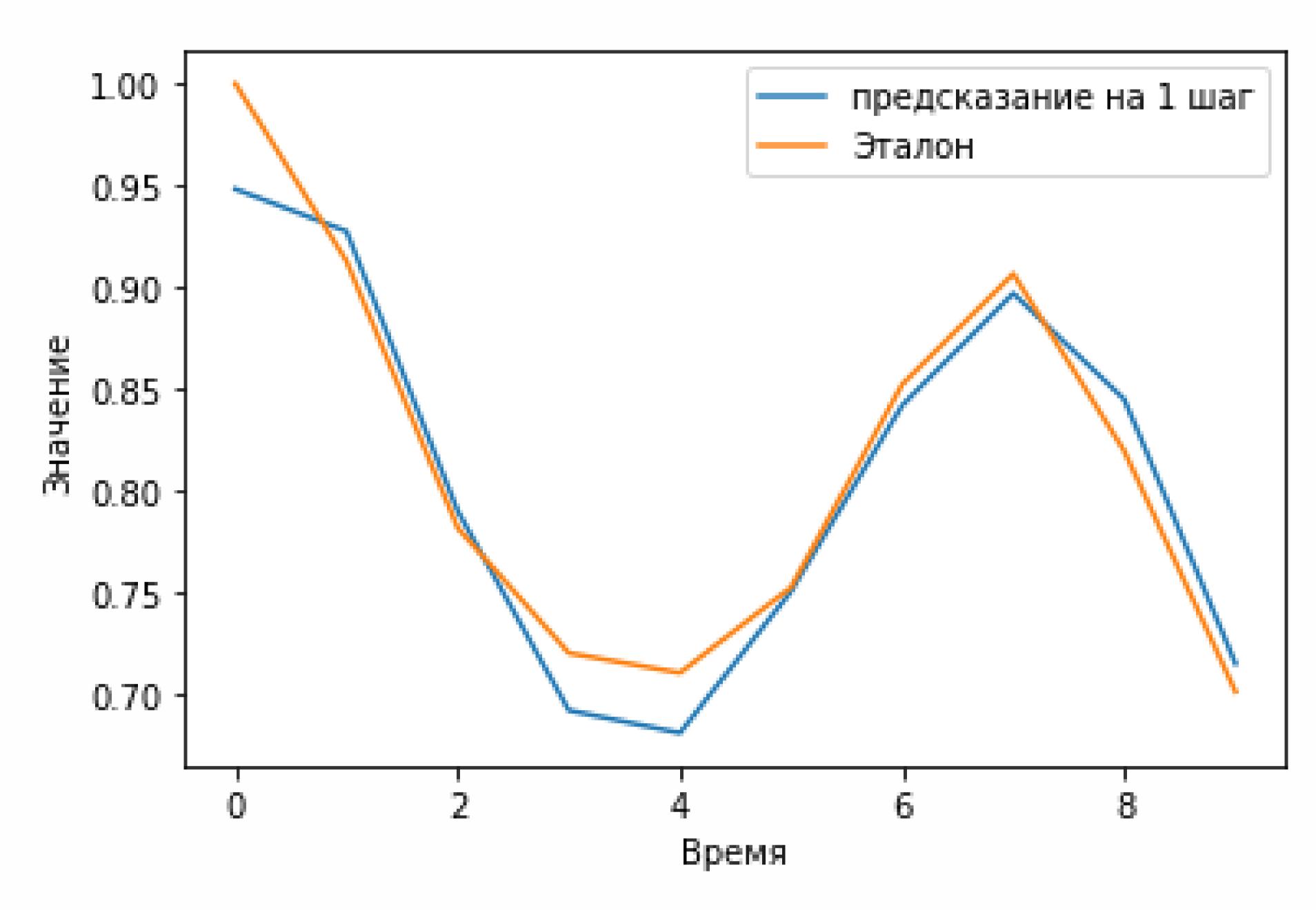
Данным алгоритмом решалась задача из темы «Временные ряды» по базе данных трафика сайта.

Результат прогноза, ошибки и корреляция выведены на графиках.



А теперь выведем такие же графики из созданной ранее сетью в ручном режиме





Далее были проведены эксперименты с подбором нелинейной архитектуры.

Создаем набор для бота из 27 параметров.

БЛОК 1

- 0 делаем ли нормализацию
- 1 размер MaxPooling для всех слоев
- 2 размер первого свёрточного слоя
- 3 ядро первого свёрточного слоя
- 4 функция активации первого слоя

БЛОК 2

- 5 делаем ли второй свёрточный слой
- 6 размер второго свёрточного слоя
- 7 ядро второго свёрточного слоя
- 8 делаем ли MaxPooling
- 9 функция активации второго слоя

БЛОК 3

- 10 делаем ли второй свёрточный слой
- 11 размер второго свёрточного слоя
- 12 ядро второго свёрточного слоя

- 13 делаем ли MaxPooling
- 14 функция активации второго слоя

БЛОК 4

- 15 делаем ли второй свёрточный слой
- 16 размер второго свёрточного слоя
- 17 ядро второго свёрточного слоя
- 18 делаем ли MaxPooling
- 19 функция активации второго слоя

БЛОК 5

- 20 делаем ли второй свёрточный слой
- 21 размер второго свёрточного слоя
- 22 ядро второго свёрточного слоя
- 23 делаем ли MaxPooling
- 24 функция активации второго слоя

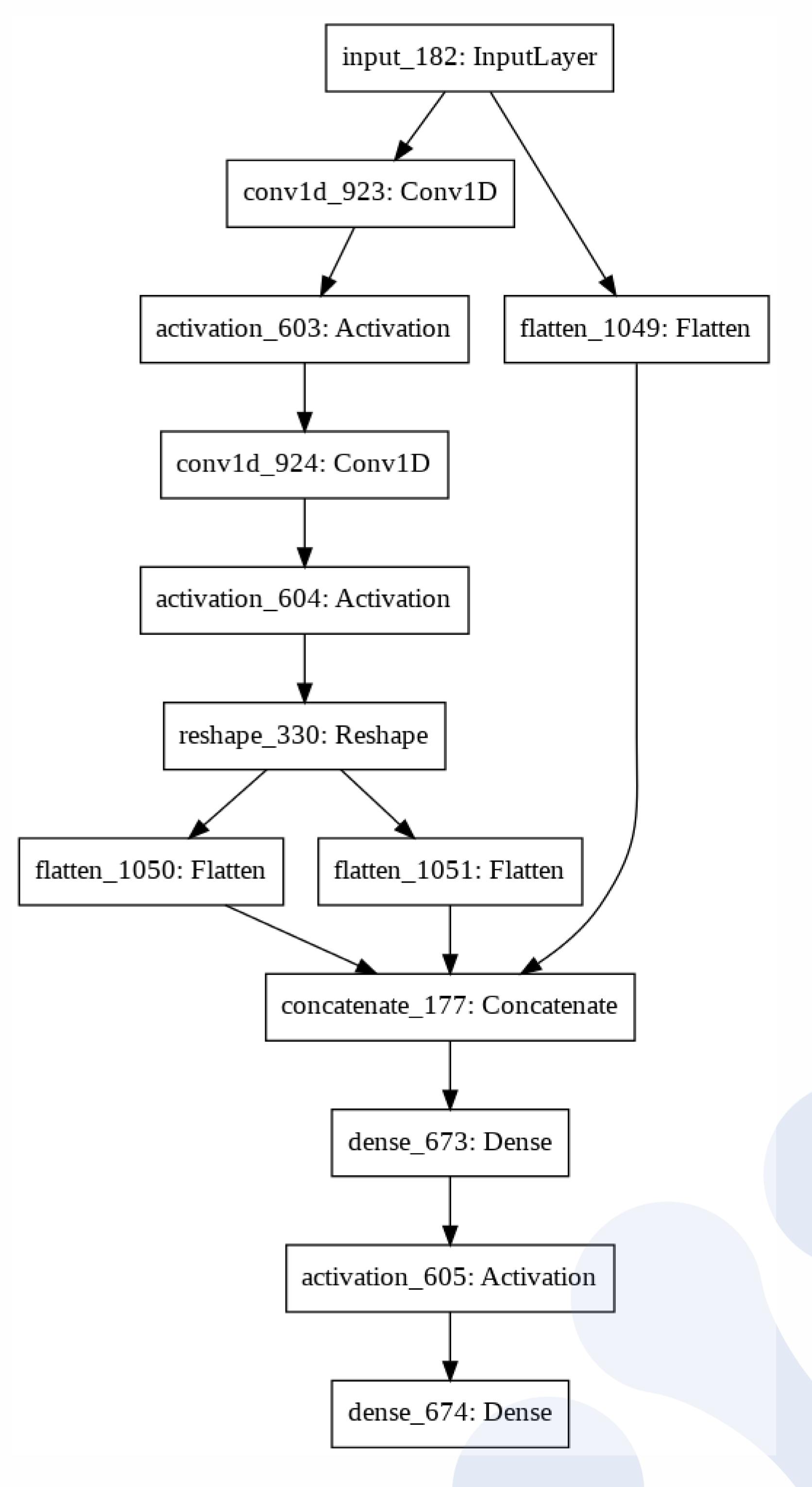
БЛОК 6

- 25 делаем ли нормализацию перед полносвязным слоем
- 26 делаем ли полносвязный слой
- 27 размер полносвязного слоя

Проводим эволюционные испытания на параметрах:

```
n = 20  # Общее число ботов
nsurv = 7  # Количество выживших (столько
лучших)
nnew = n - nsurv  # Количество новых (столько
новых ботов создается)
1 = 28  # Размер бота
epohs = 9  # Количество эпох
mut = 0.4  # Коэффициент мутаций
```

Генетический алгоритм выбрал лучшую популяцию и архитектура сети получилась такой:



Как видно, применение генетических алгоритмов в подборе параметров нейросетей способно расширить границы их создания и обучения.