

4. 断熱操作とエネルギー

4-1 断熱操作

系が平衡状態 $(T; X)$ にあるとする。

この系を断熱壁で囲み、ある操作を行って、示量变数の組を $X \rightarrow X'$ と移すとする。

このままでいく時間 Δt 経てば、要請 24 より系はある平衡状態 $(T'; X')$ に達する。



(注) 新たな示量变数の組 X' は我々が勝手に決めて
よいが、 T' は系が自己決めることに注意

このようなく操作を断熱操作 (adiabatic operation)

といふ。

$$(T; X) \xrightarrow{a} (T'; X')$$

と書く。

操作をきわめてゆっくり行い、操作の途中も系が平衡状態であるような操作を断熱準静操作といふ。
(adiabatic quasistatic operation)

$$(T; X) \xrightarrow{aq} (T'; X')$$

と書く。

(注) X をわざと変化させたときに T の変化をつかむ

であればして、(42)で T が X に連続に依存する

ことを要請する。

等温準静操作と同様に断熱準静操作も可能ですね。



ではどのように断熱操作が可能?

要請4.1(温度を上げた断熱操作の存在)

$(T; X)$ を任意の平衡状態とする。 $T' > T$ を満たす

任意の温度 T' について、示量変数の組を変えか

断熱操作



が存在する。

この際、外界から熱交換を行なふ事はない。

↑ 摩擦や搅拌

結果4.2 (断熱操作の存在)

示量変数の組 X が X' へ何らかの操作で移ることが可能だとする。

T, T' を任意の温度とするとき、2つの断熱操作

$$(T; X) \xrightarrow{a} (T'; X') \cdot (T'; X') \xrightarrow{a} (T; X)$$

のうち少くとも一方必ず実現できる。

(導出)

まず $(T; X)$ に断熱準静操作を行う。

$$(T; X) \xrightarrow{a^*} (T'; X')$$

$T'' < T'$ のときは 要証明 上り

$$(T'; X') \xrightarrow{a} (T''; X')$$

という断熱操作が存在するので、結局

$$(T; X) \xrightarrow{a^*} (T'; X') \xrightarrow{a} (T''; X')$$

という断熱操作が得られる。

$T'' > T'$ のときは、もう一方の操作

$$(T'; X') \xrightarrow{a} (T''; X') \xrightarrow{a^*} (T; X)$$

が得られる。□

4-2 热力学におけるエネルギー保存則と断熱仕事

次の要請4.2(実験事実)を基本的な原理として要請する。

要請4.2(热力学におけるエネルギー保存則)

任意の断熱操作の間に热力学的力系が
外界に行う仕事は始めと終わりの平衡状態
だけで決まり、操作の方法や途中経路には
依存しない。

要請4.3 より断熱操作

$$(T; X) \xrightarrow{a} (T'; X') \quad (4.8)$$

の間に系A 外界による仕事は $(T; X), (T'; X')$ だけで決まる。この仕事を $W_{ad}((T; X) \rightarrow (T'; X'))$ と書き、
断熱仕事 という。

・断熱往來の性質

$$[\text{性質1}] (T_1; X_1) \xrightarrow{A} (T_2; X_2), (T_2; X_2) \xrightarrow{A} (T_3; X_3) \quad (4.9)$$

Aとともに可能であるとき、これを組み合わせて

$$(T_1; X_1) \xrightarrow{A} (T_3; X_3) \text{ も可能である。}$$

このとき

$$W_{ad}((T_1; X_1) \rightarrow (T_3; X_3))$$

$$= W_{ad}((T_1; X_1) \rightarrow (T_2; X_2)) + W_{ad}((T_2; X_2) \rightarrow (T_3; X_3)) \quad (4.10)$$

が成り立つ。

〔性質2〕 可逆な断熱操作 A 存在するとき

$$W_{ad}((T; X) \rightarrow (T'; X')) = -W_{ad}((T'; X') \rightarrow (T; X)) \quad (4.11)$$

が成り立つ。

〔性質3〕(相加性)

$$\text{断熱操作 } (T; X) \xrightarrow{A} (T'; X'), (T; Y) \xrightarrow{A} (T'; Y') \text{ が}$$

ともに可能であるとき、

$$W_{ad}((T; X, Y) \rightarrow (T'; X', Y'))$$

$$= W_{ad}((T; X) \rightarrow (T'; X')) + W_{ad}((T; Y) \rightarrow (T'; Y')) \quad (4.11)$$

が成り立つ。

性質4 (示量性)

λ > 0 としてある大きさを入力したとき、

$$\begin{aligned} W_{\text{ad}}((T: \lambda X) \rightarrow (T': \lambda X')) \\ = \lambda W_{\text{ad}}((T: X) \rightarrow (T': X')) \end{aligned} \quad (4/1)$$

成立する。

4-3 エネルギー

基準の温度 T^* と示量変数の組の基準点 X^* を適当に定める。

例えは正の定数 n^* を用いて

$$X^* = (n^* N, N)$$

とする。

基準点 X^* から X へ移ることが可能であるとする。

$$\boxed{\text{結果4.2}} \text{ より } (T; X) \xrightarrow{a} (T^*; X^*) \text{ かつ } (T^*; X^*) \xrightarrow{a} (T; X)$$

の少なくとも一方が可能である。

定義（エネルギー）

状態 $(T; X)$ でのエネルギーを

17目の操作が可能だとき

$$U(T; X) = W_{ad}((T; X) \rightarrow (T^*; X^*))$$

27目の操作が可能だとき

$$U(T; X) = -W_{ad}((T^*; X^*) \rightarrow (T; X))$$

とする。

【復講】 $U(T; X)$ の連続性)

温度や示量変数をわずかに変化させると同時に

必要な仕事は小さいはずだから $U(T; X)$ は
 T, X について連続である。

・エネルギーの性質

【性質1】(示量性)

断熱仕事の【性質4】より

$$U(T; \lambda X) = \lambda U(T; X) \quad (4.18)$$

【性質2】(相加性)

断熱仕事の【性質3】より

$$U(T; X, Y) = U(T; X) + U(T; Y) \quad (4.19)$$

【性質3】断熱操作 $(T; X) \xrightarrow{a} (T'; X')$ が可能なとき

$$W_{ad}((T; X) \rightarrow (T'; X')) = U(T; X) - U(T'; X') \quad (4.20)$$

成り立つ。

熱力学的系外ある状態から別の状態へ

断熱操作で移る際に、系外外界に対する仕事は

2つの状態のエネルギーの差に等しい。

((4.20) の導出)

可能な断熱操作に応じて以下の通りに成り立つ。

$$(T^*; X) \xrightarrow{a} (T; X) \xrightarrow{a} (T'; X') \quad (4.21)$$

$$(T; X) \xrightarrow{a} (T^*; X^*) \xleftarrow{a} (T'; X') \quad (4.22)$$

$$(T; X) \xrightarrow{a} (T'; X') \xrightarrow{a} (T^*; X^*) \quad (4.23)$$

結果4.2 より、これらのうち少なくとも一つが成り立つ。

まず、(4.21) が成り立つとする。

(4.17) (4.18) より

$$\begin{aligned} U(T; X) - U(T'; X') \\ = & -W_{ad}((T^*; X^*) \rightarrow (T; X)) + W_{ad}((T^*; X^*) \rightarrow (T'; X')) \\ = & -W_{ad}((T^*; X^*) \rightarrow (T; X)) + W_{ad}((T^*; X^*) \rightarrow (T; X)) \\ & + W_{ad}((T; X) \rightarrow (T'; X')) \\ = & W_{ad}((T; X) \rightarrow (T'; X')) \end{aligned} \quad (4.24)$$

次に (4.22) が成り立つとする。

$$\begin{aligned} U(T; X) - U(T'; X') \\ = & W_{ad}((T; X) \rightarrow (T^*; X^*)) + W_{ad}((T^*; X^*) \rightarrow (T'; X')) \\ = & W_{ad}((T; X) \rightarrow (T'; X')) \end{aligned}$$

次に (4.23) A 成り立つとする。

$$U(T; X) = U(T'; X')$$

$$= W_{\text{ad}}((T; X) \rightarrow (T^*; X^*)) + W_{\text{ad}}((T'; X') \rightarrow (T^*; X^*))$$

$$= W_{\text{ad}}((T; X) \rightarrow (T'; X')) + W_{\text{ad}}((T'; X') \rightarrow (T^*; X^*))$$

$$- W_{\text{ad}}((T'; X') \rightarrow (T^*; X^*))$$

$$= W_{\text{ad}}((T; X) \rightarrow (T'; X'))$$

よって 3通り全ての場合について (4.20) が示せた。□

結果4.4 (エネルギーは温度の増加関数)

任意の熱力学的力系において

(示量変数の組を固定すれば)

エネルギー $U(T; X)$ は 温度 T の 増加関数である。

(導出)

温度を上げる操作についての要請4.1で保証される

断熱操作では、系外外界にする仕事を必ず負である

よて (4.20) が たたずに 任意の X と $T < T'$ を

満たす 任意の 温度 T, T' について

$$U(T; X) - U(T'; X) = W_{ad}((T; X) \rightarrow (T'; X)) < 0 \quad (4.25)$$

よて $U(T; X) < U(T'; X)$ が 成り立つ。 ॥

定積比熱量

エネルギー $U(T; X)$ を T で 微分した量

$$C_V(T; X) = \frac{\partial U}{\partial T} V(T; X)$$

を定積比熱といふ。

(heat capacity at constant volume)

$C_V(T; X)$ は T が変化したとき $U(T; X)$ がどれだけ
変化するかを表す。

$C_V(T; X)$ は示量的な量なので物質の総量に依存
するため物質固有の量としては使えない。

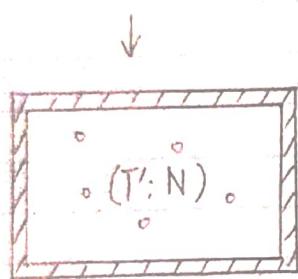
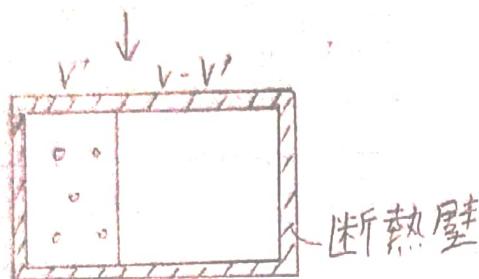
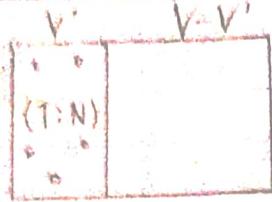
→ $C_V(T; X)$ を物質量 N で割った

$$c_V(T; X) = C_V(T; X) / N$$
 を定積モル比熱といふ。

物質固有の量となる。

4.4 理想気体における断熱操作

このようにして
理想気体における断熱操作の
実験的観察



このようにして断熱操作

$$(T; V, N) \xrightarrow{a} (T'; V, N)$$

(4.27)

が得られる。

この操作の間に系は外界に仕事をしないので

$$Q = U(T; V', N) - U(T'; V, N)$$

(4.28)

成り立つ。

室温、常圧での実験によると T' は T とほぼ等しい。

これを理想化して $T' = T$ とする。

$$U(T; V, N) = U(T; V', N) \quad (4.29)$$

つまり、 $U(T; V, N)$ は V に依存しない。

→これを理想気体の性質として要請する。

体積 V を一定にして、定積熱容量を測定したとし、

$$C_V(T; V, N) \approx CNR \quad (4.30)$$

(C : 定数, R : 気体定数)

とおく。

理想気体では (4.30) を理想化して

$$C_V(T; V, N) = \frac{\partial}{\partial T} U(T; V, N) = CNR \quad (4.31)$$

が成り立つとする。

これを積分して

$$U(T; V, N) = CNRT + NU \quad (4.32)$$

↑ エルギーの基準点の
選択によって決まる定数

(3.35) (4.32) によて理想気体の熱力学的な性質

が完全に決定される。

・理想気体における断熱準静操作

断熱準静操作

$$(T; V, N) \xrightarrow{\text{断熱}} (T', V', N) \quad (4.35)$$

を考える。

両者の関係を知るために

$$V' = V + \Delta V \quad T' = T + \Delta T \quad (4.35)$$

とする。

(4.34) の間に系と外界にすす仕事は

$$\begin{aligned} \Delta W &= P(T; V, N) \Delta V + O((\Delta V)^2) \\ &= \frac{NRT \Delta V}{V} + O((\Delta V)^2) \end{aligned} \quad (4.36)$$

と表せる。

(4.20) (4.33) より

$$\begin{aligned} \Delta W &= U(T; V, N) - U(T + \Delta T; V + \Delta V, N) \\ &= cNRt + Nu - cNR(t + \Delta T) - Nu \\ &= -cNR\Delta T \end{aligned} \quad (4.37)$$

(4.36) (4.37) より

$$\frac{NRT \Delta V}{V} + O(\Delta V) = -cNR\Delta T$$

$$\therefore \frac{\Delta T}{\Delta V} = -\frac{T}{cV} + O(\Delta V) \quad (4.38)$$

$\Delta V \rightarrow 0$ の極限では $\frac{dV}{dt} = -\frac{T}{CV}$

$$\frac{dV}{dt} = -\frac{T}{CV} + 0.001 \quad (4.39)$$

(4.39) を変数分離して積分する。

$$C \int \frac{dV}{V} = -T \int dt + C_1 \quad (4.40)$$

$$CT \ln V = -Tt + C_1 \quad (\text{定数})$$

$$T^0 V = (\text{定数}) \quad (4.41)$$

(4.41) を Poisson の関係式という。

参考

参考