

5. 熱と Carnot の定理

5-1 環境との熱のやりとり

・環境から吸収する熱

任意の等温操作を考える。

$$(T; X) \xrightarrow{i} (T; X') \quad (5.1)$$

(5.1) の間に系と外界にうつ仕事を W とする。

(5.1) の断熱操作から

$$W = U(T; X) - U(T; X') \quad (5.2)$$

成り立つ。

しかし、一般的の等温操作において (5.2) は成り立たない。

⇒ 热力学的な系は何かの方法で 温度一定の環境と直接にエネルギーのやりとりをしているとみなす。

このよだなエネルギーのやりとりの形態を熱(heat)と呼ぶ。

$$W = U(T; X) - U(T; X') + \underset{\substack{\uparrow \\ \text{系が環境から受け取った熱}}}{Q} \quad (5.3)$$

定義 5.1 (等温操作における吸熱量)

任意の等温操作 $(T; X) \xrightarrow{i} (T; X')$ をとり、その間に系と外界に行う仕事を W とする。この操作の間に系が環境へ熱として受け取るエネルギーは

$$Q = W + U(T; X') - U(T; X) \quad (5.4)$$

(54) より

$$U(T, X') - U(T, X) = -W + Q$$

外界から
して認識する
部分

それ以外の
部分

(55)

③ 仕事と熱の区別

この本では外界のマクロな状況から確定できる

エネルギーの移動は、全て仕事とみなす。

熱と分子論

人間の観測能力向上すれば、熱の概念も

なくねるわけにはない。

たとえ、ミクロなスケールでのエネルギーの移動を
全て認識してきたとしても、

マクロなスケールでのエネルギー移動は
別個に扱う必要がある。

・最大吸熱量

等温操作 $(T; X) \rightarrow (T; X')$ のうち、Qが最大にならうか操作は (5.4) より

$$Q_{\max}(T; X \rightarrow X') = W_{\max}(T; X \rightarrow X') + U(T; X') - U(T; X) \quad (5.6)$$

(3.27) より

$$Q_{\max}(T; X \rightarrow X') = F[T; X] - F[T; X'] + U(T; X') - U(T; X) \quad (5.7)$$

< Q_{\max} の性質 >

$$\textcircled{1} Q_{\max}(T; X_1 \rightarrow X_3) = Q_{\max}(T; X_1 \rightarrow X_2) + Q_{\max}(T; X_2 \rightarrow X_3) \quad (5.8)$$

$$\textcircled{2} Q_{\max}(T; (X, Y) \rightarrow (X', Y'))$$

$$= Q_{\max}(T; X \rightarrow X') + Q_{\max}(T; Y \rightarrow Y') \quad (5.10)$$

$$\textcircled{3} Q_{\max}(T; \lambda X \rightarrow \lambda X') = \lambda Q_{\max}(T; X \rightarrow X') \quad (5.11)$$

(※これらは Helmholtz 自由エネルギーと
エネルギーの性質より明らか)

5.2 Carnot の定理 - 最大吸熱量の比の普遍性

等温操作 $(T; X_0) \rightarrow (T; X_1)$ を考える。

このとき系外に吸收する熱量の最大値を

$Q_{\max}(T; X_0 \rightarrow X_1)$ とし、正とする。

(~~任意の $T > 0$ と X_0 について、これを満たす~~)
 ~~X_1 が必ず存在する(問題 5-3)~~)

断熱準静操作

$$(T; X_0) \xleftarrow{\text{ad}} (T'; X'_0), (T; X_1) \xleftarrow{\text{ad}} (T'; X'_1) \quad (5.12)$$

尽可能のように X'_0 と X'_1 を選ぶ。

結果 5.2 (Carnot の定理)

最大吸熱量の比

$$f(T'; T) = \frac{Q_{\max}(T'; X'_0 \rightarrow X'_1)}{Q_{\max}(T; X_0 \rightarrow X_1)} \quad (5.13)$$

は (5.12) を満たす参照点の具体的な

選び方に依存せず、2つの温度 T, T'

だけで定まる。特に、我々が採用する

温度目盛りでは

$$f(T', T) = \frac{T'}{T} \quad (5.14)$$

〈(5.14)の導出〉

Carnot関数子(T/T')の値は熱力学的な系の選択によりないので理想気体について計算すればよい。

(3.36), (4.29) より,

$$Q_{\max}(T; (V_0, N) \rightarrow (V_1, N))$$

$$= F[T; V_0, N] - F[T; V_1, N]$$

$$= NRT \log \frac{V_1}{V_0}$$

任意の温度 T' に対して (5.12) に対応する
断熱準静操作

$$(T; V_0, N) \xleftarrow{\text{ad}} (T'; V'_0, N), \quad (T; V_1, N) \xleftarrow{\text{ad}} (T'; V'_1, N) \quad (5.15)$$

をとる。

(5.15) と同様に

$$Q_{\max}(T'; (V'_0, N) \rightarrow (V'_1, N)) = NRT' \log \frac{V'_1}{V'_0} \quad (5.16)$$

Poisson の関係 (4.41) より $\frac{V_1}{V_0} = \frac{V'_1}{V'_0}$

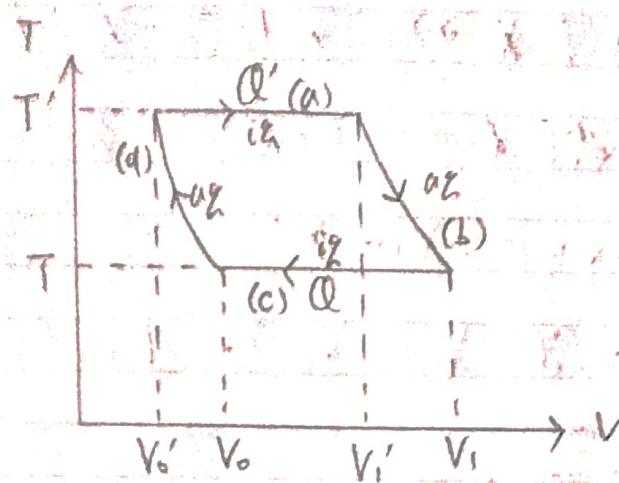
$$\therefore f(T', T) = \frac{Q_{\max}(T'; (V'_0, N) \rightarrow (V'_1, N))}{Q_{\max}(T; (V_0, N) \rightarrow (V_1, N))}$$

$$= \frac{T'}{T}$$

】

5-3 Carnot サイクル

$$(T; X_0) \xrightarrow{(a)} (T'; X') \xrightarrow{(b)} (T; X_1) \xrightarrow{(c)} (T; X_0) \xrightarrow{(d)} (T'; X') \quad (5.19)$$



$$Q = Q_{\max}(T; X_0 \rightarrow X_1)$$

$$Q' = Q_{\max}(T'; X'_0 \rightarrow X'_1) \quad \text{とする。}$$

(注)カルノーの定理より証明されれば、

$T, T' > 0$ より Q_{\max} も正と分る。

証明に符号の確定は必要ない。

$$W_{\text{cyc}} = Q_{\max}(T'; X'_0 \rightarrow X'_1) - Q_{\max}(T; X_0 \rightarrow X_1) \quad (5.20)$$

断熱操作における仕事とエネルギーの関係 (4.20)

を用いて (5.20) を再導出する。

$$\begin{aligned}
 W_{rc} &= W_{\max}(T; X_0' \rightarrow X_1') + W_{ad}((T; X_1') \rightarrow (T; X_1)) \\
 &\quad + W_{\max}(T; X_1 \rightarrow X_0) + W_{ad}((T; X_0) \rightarrow (T'; X_0')) \\
 &= W_{\max}(T'; X_0' \rightarrow X_1') + U(T'; X_1') - U(T; X_1) \\
 &\quad + W_{\max}(T; X_1 \rightarrow X_0) + U(T; X_0) - U(T'; X_0') \\
 &= Q_{\max}(T'; X_0' \rightarrow X_1') + Q_{\max}(T; X_1 \rightarrow X_0) \\
 &= Q_{\max}(T'; X_0' \rightarrow X_1') - Q_{\max}(T; X_0 \rightarrow X_1) \quad (5.21)
 \end{aligned}$$

5-4 Carnot の定理の証明

1つの系と相互作用するサイクル ← Kelvin の原理

Carnot サイクルを行つ別の系を用意し、2つの系を上手に組合せて、全系は（実質的には）1つの環境とだけ相互作用する等温サイクルを行うようにする。

示量変数の組 X, Y の任意の熱力学的力系を用意する。

等温準静操作

$$(T; Y_0) \xleftarrow{a} (T; Y_1), \quad (T; Y_1) \xleftarrow{a} (T; Y_0) \quad (5.22)$$

断熱準静操作

$$(T; Y_0) \xleftarrow{ad} (T'; Y'_0), \quad (T'; Y'_0) \xleftarrow{ad} (T; Y'_1) \quad (5.23)$$

を満たすような平衡状態 $(T; Y_1)(T'; Y'_1)(T'; Y'_0)$

を用意する。（ただし $Q_{\max}(T; Y_0 \rightarrow Y_1) > 0$ とする。）

これらの4つの状態を結ぶような逆回りの Carnot サイクルを考える。

$$(T'; Y'_1) \xrightarrow{(a)} (T'; Y'_0) \xrightarrow{(ad)} (T; Y_0) \xrightarrow{(a)} (T; Y_1) \xrightarrow{(ad)} (T'; Y'_1) \quad (5.24)$$

ここで

$$\alpha = \frac{Q_{\max}(T; X_0 \rightarrow X_1)}{Q_{\max}(T; Y_0 \rightarrow Y_1)} > 0 \quad (5.25)$$

とおく。

Y 系を α 倍にした系を考える。

Q_{\max} の示量性(5.11)より

操作 $(T; \alpha Y_0) \xrightarrow{Q} (T; \alpha Y_1)$ の間に

系が外界から吸収する熱量は

$$Q_{\max}(T; \alpha Y_0 \rightarrow \alpha Y_1)$$

$$= \alpha Q_{\max}(T; Y_0 \rightarrow Y_1)$$

$$= \frac{Q_{\max}(T; X_0 \rightarrow X_1)}{Q_{\max}(T; Y_0 \rightarrow Y_1)} \times Q_{\max}(T; Y_0 \rightarrow Y_1)$$

$$= Q_{\max}(T; X_0 \rightarrow X_1)$$

↑ X 系の(c)での発熱する熱量に等しい。

$(T; X_1) \xrightarrow{Q} (T; X_0)$ と $(T; \alpha Y_0) \xrightarrow{Q} (T; \alpha Y_1)$ を

同時にすれば、全体として環境とは熱の
やりとりをしない状況ができる。

(ただし、この本では系と環境との熱のやりとり)
(A 定義しておらず、2つの系の間の
熱のやりとりは未定義)

以上で 等温断熱準静操作

$(T; X_1, qY_0) \xrightarrow{\text{等温}} (T; X_0, qY_1)$ (5.26)
を得る。

（④操作全体とて吸熱量 ΔH というだけだと
操作の途中で系と環境と熱のやり取り
をしたために、たまたま統計 ΔH に
ない可能性を捨てきれない。）

(5.26) と同様にして

$$(T'; X'_0, qY'_1) \xrightarrow{\text{等温}} (T'; X'_1, qY'_0) \quad (5.27)$$

$$(T'; X'_1, qY'_0) \xrightarrow{\text{等温}} (T; X_1, qY_0) \quad (5.28)$$

$$(T; X_0, qY_1) \xrightarrow{\text{等温}} (T'; X'_0, qY'_1) \quad (5.29)$$

の組合せ
を用いる。
かくして
何がなに？

を用意する。

(5.26) ~ (5.29) を組合せて

$$(T; X'_0, qY'_1) \xrightarrow{\text{等温}} (T; X_1, qY_0)$$

$$\xrightarrow{\text{等温}} (T; X_1, qY_0) \xrightarrow{\text{等温}} (T; X_0, qY_1)$$

$$\xrightarrow{\text{等温}} (T; X'_0, qY'_1) \quad (5.30)$$

(5.30) は等温準静サイクルであるから

Kelvin の原理より $W_{\text{ext}} = 0$

$$\begin{aligned}
 \text{Wage} &= Q_{\max}(T'; X_0' \rightarrow X_1') - Q_{\max}(T; X_0 \rightarrow X_1) \\
 &\quad + \alpha Q_{\max}(T; Y_0 \rightarrow Y_1) + \alpha Q_{\max}(T; Y_0' \rightarrow Y_1') \\
 &= Q_{\max}(T'; X_0' \rightarrow X_1') \\
 &\quad - \frac{Q_{\max}(T; X_0 \rightarrow X_1)}{Q_{\max}(T; Y_0 \rightarrow Y_1)} Q_{\max}(T'; Y_0' \rightarrow Y_1') \quad (5.31)
 \end{aligned}$$

$$Wyc = 0 \text{ } \mathbb{E}[\cdot]$$

$$\frac{Q_{\max}(T'; X_0' \rightarrow X_1')}{Q_{\max}(T; X_0 \rightarrow X_1)} = \frac{Q_{\max}(T'; Y_0' \rightarrow Y_1')}{Q_{\max}(T; Y_0 \rightarrow Y_1)} \quad (5.32)$$

付録A

A. Carnotの原理の完全な導出

・簡単な場合

[**仮定**] 等温準静操作 $(T; X_0) \xrightarrow{\text{q}} (T; X_1), (T; Y_0) \xrightarrow{\text{q}} (T; Y_1)$
のうち、操作の途中で常に環境から熱を吸收
し続けるものとされると仮定する。

$$0 \leq \eta \leq 1 \text{ とする。}$$

$$\mathcal{Q}_{\max}(T; X_0 \rightarrow X_1) = \eta \mathcal{Q}_{\max}(T; X_0 \rightarrow X_1) \quad (\text{A.1})$$

$$\mathcal{Q}_{\max}(T; Y_0 \rightarrow Y_1) = \eta \mathcal{Q}_{\max}(T; Y_0 \rightarrow Y_1) \quad (\text{A.2})$$

が成り立つようとする。

\mathcal{Q}_{\max} の和の規則 (5.8) と (A.1) より

$$\begin{aligned} \mathcal{Q}_{\max}(T; X_0 \rightarrow X_1) &= \mathcal{Q}_{\max}(T; X_0 \rightarrow X_1) - \mathcal{Q}_{\max}(T; X_0 \rightarrow X_0) \\ &= (1-\eta) \mathcal{Q}_{\max}(T; X_0 \rightarrow X_1) \end{aligned} \quad (\text{A.3})$$

ここで η を $1-\eta$ でおきかえると、

$$\mathcal{Q}_{\max}(T; X_{1-\eta} \rightarrow X_1) = \eta \mathcal{Q}_{\max}(T; X_0 \rightarrow X_1)$$

$$\therefore \mathcal{Q}_{\max}(T; X_1 \rightarrow X_{1-\eta}) = -\eta \mathcal{Q}_{\max}(T; X_0 \rightarrow X_1) \quad (\text{A.4})$$

X系, Y系を組合せて等温準静操作

$$(T; X_1, \alpha Y_0) \xrightarrow{Q} (T; X_0, \alpha Y_1)$$

を考える。

操作の途中の状態は $(T; X_{1-\eta}, \alpha Y_\eta)$ と書ける。

Q_{\max} の相加性 (5.10), 示量性 (5.11), (A.2), (A.4) より

$$Q_{\max}(T; (X_1, \alpha Y_0) \rightarrow (X_{1-\eta}, \alpha Y_\eta))$$

$$= Q_{\max}(T; X_1 \rightarrow X_{1-\eta}) + Q_{\max}(T; \alpha Y_0 \rightarrow \alpha Y_\eta)$$

$$= Q_{\max}(T; X_1 \rightarrow X_{1-\eta}) + \alpha \eta Q_{\max}(T; Y_0 \rightarrow Y_1)$$

$$= -\eta Q_{\max}(T; X_0 \rightarrow X_1)$$

$$+ \frac{Q_{\max}(T; X_0 \rightarrow X_1)}{Q_{\max}(T; Y_0 \rightarrow Y_1)} \eta Q_{\max}(T; Y_0 \rightarrow Y_1)$$

$$= -\eta Q_{\max}(T; X_0 \rightarrow X_1) + \eta Q_{\max}(T; X_0 \rightarrow X_1)$$

$$= 0$$

(A.5)

(A.5) は仕元の式として成り立つ。

系は環境と熱のやりとりを $(T; 1, \alpha)$ に分ける。

一般の場合

任意の系で平衡状態 $(T; X_0)$ と $(T; X_1)$ をとり、

$Q_{\max}(T; X_0 \rightarrow X_1) > 0$ を仮定する。

(も) \rightarrow 一方の系についての仮定)

互いに等温準静操作で移り合える

状態 $(T; Y_0)$ を $-1 \leq Y \leq 1$ の範囲で用意する。

任意のレについて

$$Q_{\max}(T; Y_0 \rightarrow Y_L) = \nu \alpha \quad (\alpha > 0) \quad (A.6)$$

と書けるとする。

各々のレについて $(T; Y_L) \xrightleftharpoons{\alpha} (T'; Y'_L)$ を

満たす温度 T' の状態 $(T'; Y'_L)$ を用意しておく。

簡単な場合での証明による

$$\frac{Q_{\max}(T'; Y'_L \rightarrow Y'_1)}{Q_{\max}(T; Y_0 \rightarrow Y_1)} = \frac{Q_{\max}(T'; Y'_L \rightarrow Y'_V)}{Q_{\max}(T; Y_0 \rightarrow Y_V)} \quad (A.7)$$

が任意の $Y > 0$ について成立立つ。

$(T; X_0), (T; X_1)$ を結ぶ任意の等温準静操作をとり、 $0 \leq \eta \leq 1$ として操作の途中の状態を $(T; X_\eta)$ と書く。

$$\tilde{Q}(\eta) = Q_{\max}(T; X_1 \rightarrow X_{1-\eta}) \quad (A.1)$$

と書けば、

$\tilde{Q}(\eta)$ は $0 \leq \eta \leq 1$ について連続で

$$\tilde{Q}(0) = 0, \tilde{Q}(1) = -Q_{\max}(T; X_0 \rightarrow X_1) < 0$$

を満たす。

ここで正の定数 β , $V(0) = 0$, $|V(\eta)| \leq 1$ を満たす
連続関数 $V(\eta)$ を使って、状態

$(T; X_{1-\eta}, \beta Y_{V(\eta)})$ を用意する

(A.6) (A.8) より

$$Q_{\max}(T; (X_1, P)_0 \rightarrow (X_{1-\eta}, \beta Y_{V(\eta)}))$$

$$= Q_{\max}(T; X_1 \rightarrow X_{1-\eta}) + Q_{\max}(T; PY_0 \rightarrow PY_{V(\eta)})$$

$$= \tilde{Q}(\eta) + \beta Q_{\max}(T; Y_0 \rightarrow Y_{V(\eta)})$$

$$= \tilde{Q}(\eta) + \beta V(\eta) Q$$

ここで $V(\eta), \beta$ を

$$V(\eta) = -\frac{\tilde{Q}(\eta)}{\beta Q}, \quad \beta = \max_{\eta: 0 \leq \eta \leq 1} \frac{|\tilde{Q}(\eta)|}{Q} \quad (A.2)$$

と置く。

($V(0) = 0$ の確認)

$$V(0) = - \frac{\tilde{Q}(0)}{\beta\alpha} = 0$$

($|V(\eta)| \leq 1$ の確認)

$$|V(\eta)| = \left| - \frac{\tilde{Q}(\eta)}{\beta\alpha} \right|$$

$$\leq \left| - \frac{\frac{Q_{\max}(T; X_0 \rightarrow X_1)}{\alpha}}{\frac{Q_{\max}(T; X_0 \rightarrow X_1)}{\alpha} \cdot \alpha} \cdot \alpha \right| = 1$$

($V = V(1) > 0$ の確認)

$$V(1) = - \frac{\tilde{Q}(1)}{\beta\alpha}$$

$$\leq - \frac{\frac{Q_{\max}(T; X_0 \rightarrow X_1)}{\alpha}}{\frac{Q_{\max}(T; X_0 \rightarrow X_1)}{\alpha} \cdot \alpha} = 1$$

(A.9 の右辺が 0 になることの確認)

$$\tilde{Q}(\eta) + \beta V(\eta) \alpha$$

$$= \tilde{Q}(\eta) + \beta \left(- \frac{\tilde{Q}(\eta)}{\beta\alpha} \right) \alpha$$

$$= \tilde{Q}(\eta) - \tilde{Q}(\eta) = 0$$

よって系は環境との熱のやりとりをしてない

ことがわかる。

5-1 熱機関と効率の上限

・熱機関との効率

熱機関... 熱機関とは、熱の形でエネルギーを受けとて、それを力学的なエネルギーに変換する装置

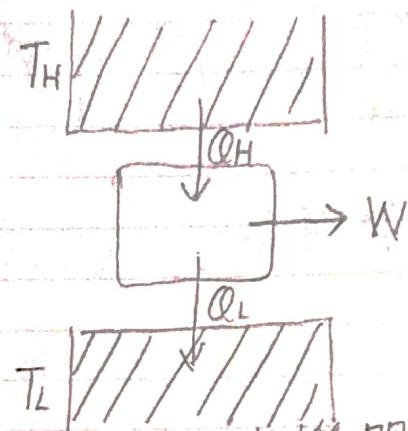


図.一般的な熱機関の概念図

受けとった熱エネルギー Q_H のうち、どれくらい仕事を変換されたかを表す量

$$\epsilon = \frac{W}{Q_H} = \frac{Q_H - Q_L}{Q_H} = 1 - \frac{Q_L}{Q_H} \quad (5.2)$$

を熱機関の効率 (efficiency) といふ。

・熱機関としての Carnot サイクル

Carnot の定理の (5.13) (5.14) より

$$\frac{Q_H}{Q_L} \cdot \frac{T_L}{T_H} \text{ たとえども} \quad (5.13)$$

$$E_0 = 1 - \frac{T_L}{T_H} \quad (5.14)$$

・Otto サイクル (ガソリンエンジンの理想化)

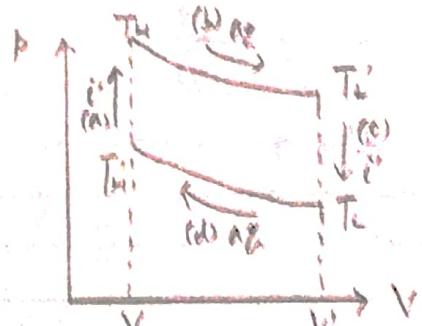


図. Otto サイクル

$$(T_H; V, N) \xrightarrow{(a)} (T_H; V, N) \xrightarrow{(b)} (T_L'; V, N)$$

$$\xrightarrow{(c)} (T_L; V, N) \xrightarrow{(d)} (T_H; V, N)$$

$$Q_H = U(T_H; V, N) - U(T_H'; V, N)$$

$$= \text{CNR}(T_H - T_H')$$

$$Q_L = U(T_L'; V, N) - U(T_L; V, N)$$

$$= \text{CNR}(T_L' - T_L)$$

$$\epsilon = 1 - \frac{Q_L}{Q_H} = 1 - \frac{T_L' - T_L}{T_H - T_H'} \quad (5.37)$$

Poisson の関係式より

$$(T_H)^c V = (T')^c V'$$

$$(T_L)^c V' = (T'_H)^c V$$

$$\therefore T'_L = \left(\frac{V}{V'}\right)^{\frac{1}{c}} T_H, \quad T_L = \left(\frac{V}{V'}\right)^{\frac{1}{c}} T'_H \quad (5.37)$$

これを (5.37) に代入して

$$\epsilon = 1 - \left(\frac{V}{V'}\right)^{\frac{1}{c}} = 1 - \frac{T'_L}{T_H} \quad (5.40)$$

$$\textcircled{(1)} \quad \epsilon = 1 - \frac{\left(\frac{V}{V'}\right)^{\frac{1}{c}} T_H - \left(\frac{V}{V'}\right)^{\frac{1}{c}} T'_H}{T_H - T'_H}$$

$$= 1 - \left(\frac{V}{V'}\right)^{\frac{1}{c}} \quad \square$$

$T'_L < T_H$ より

$$\epsilon < 1 - \frac{T'_L}{T_H} = \epsilon_0$$

よし Otto サイクルの効率は Carnot サイクルをこえない。

熱機関の効率の普遍的な上限

[結果] 5.3 (熱機関の効率の上限)

温度 T_L と T_H の環境 ($T_L < T_H$) を利用した任意の熱機関の効率 ϵ は不等式

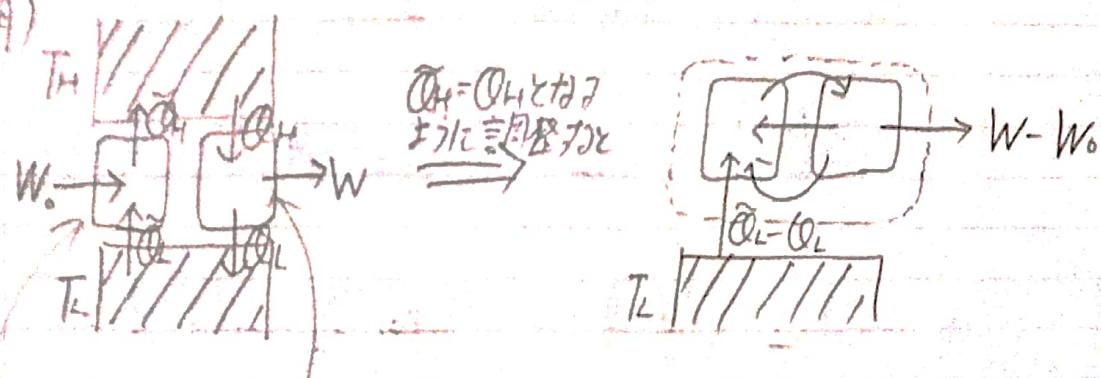
$$\epsilon \leq 1 - \frac{T_L}{T_H} = \epsilon_0 \quad (5.42)$$

を満たす。

つまり, Carnot サイクルより効率の (1.1)

熱機関は存在しない。

(証明)



Carnot サイクル $\epsilon > \epsilon_0$ などとは違う

$W_0 = \epsilon_0 Q_H$ 热机関

$$W - W_0 = \epsilon Q_H - \epsilon_0 Q_H$$

$$= (\epsilon - \epsilon_0) Q_H > 0$$

よってこれは第二法則を機関でみる

Kelvin の原理に矛盾する。