

# Гиперболические уравнения (решение задач)

1. Методы построения разностных схем.

**1.1. Метод неопределенных коэффициентов.**

**1.2. Сеточно-характеристический метод**

**1.3. Повышение порядка точности**

2. Одно уравнение гиперболического типа.

2.1. Аппроксимация

2.2. Устойчивость (спектральный признак, КФЛ),

**2.3. Устойчивость 2D-случай**

2.4. Монотонность для явной схемы

**2.5. порядок точности граничных условий**

3. Системы уравнений

3.1. Показать, что гиперболическая

**3.2. Найти уравнение характеристик**

3.3. Спектральная устойчивость системы

**3.4. Инварианты Римана: предложить метод решения системы**

**3.5. Корректная постановка граничных условий для ГСУ**

Построить разностную схему для решения уравнения переноса на шаблоне с помощью сеточно-характеристического метода

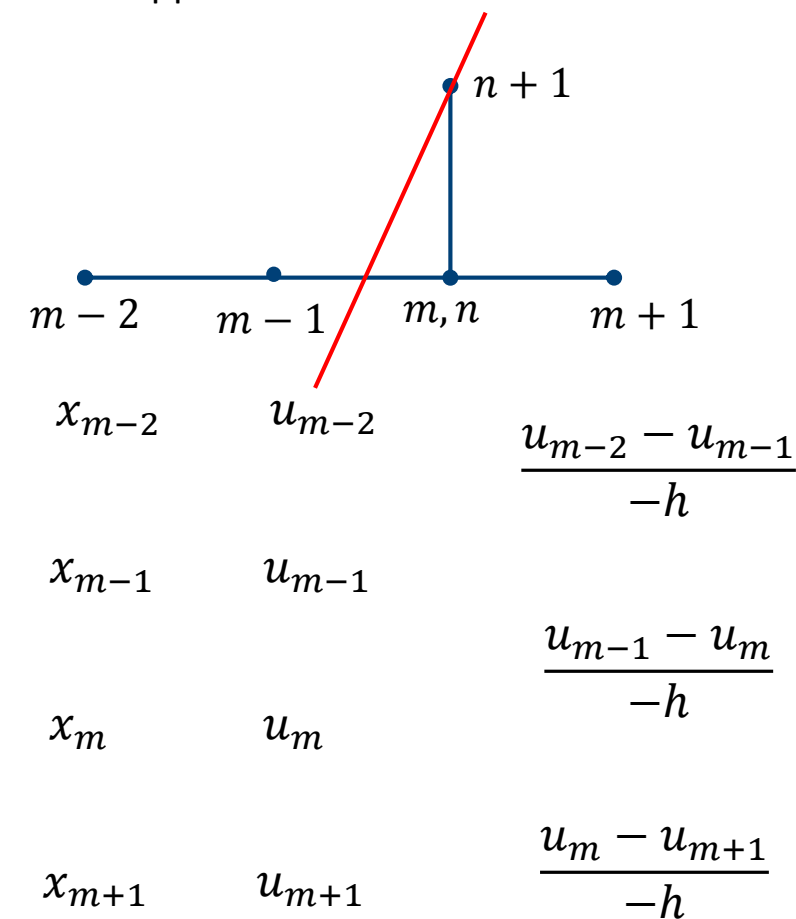
Интегрируем вдоль характеристики

$$\frac{\partial u}{\partial t} + a \frac{\partial u}{\partial x} = f, \quad a > 0$$

$$u^{n+1} - u^* = \frac{(f^{n+1} + f^*)\tau}{2}$$

$$u^{n+1} = u^* + \tau \frac{f^{n+1} + f^*}{2}$$

$u^*$  - вычисляется из интерполяции на нижнем слое



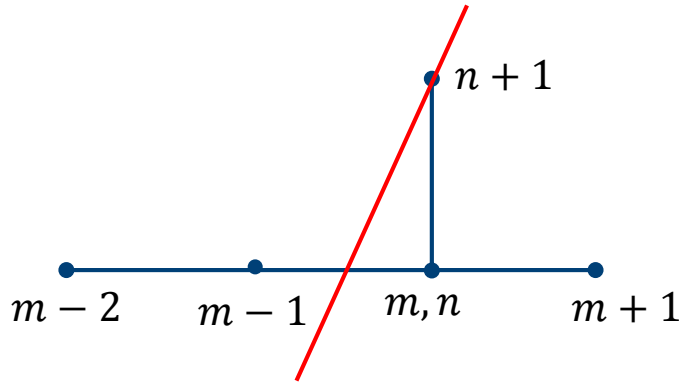
$$\frac{u_{m-2} - 2u_{m-1} + u_m}{2h^2}$$

$$\frac{u_{m-2} - 3u_{m-1} + 3u_m - u_{m+1}}{-6h^3}$$

$$\frac{u_{m-1} - 2u_m + u_{m+1}}{2h^2}$$

$$P_3(x) = u_{m-2} - \frac{u_{m-2} - u_{m-1}}{h}(x - x_{m-2}) + \frac{u_{m-2} - 2u_{m-1} + u_m}{2h^2}(x - x_{m-2})(x - x_{m-1}) - \frac{u_{m-2} - 3u_{m-1} + 3u_m - u_{m+1}}{6h^3}(x - x_{m-2})(x - x_{m-1})(x - x_m)$$

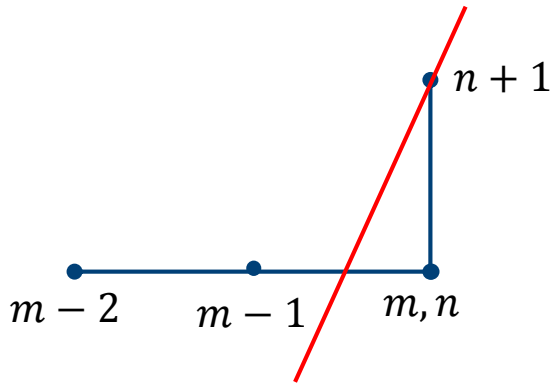
$$P_3(x) = u_{m-2} - \frac{u_{m-2} - u_{m-1}}{h} (x - x_{m-2}) + \frac{u_{m-2} - 2u_{m-1} + u_m}{2h^2} (x - x_{m-2})(x - x_{m-1}) - \frac{u_{m-2} - 3u_{m-1} + 3u_m - u_{m+1}}{6h^3} (x - x_{m-2})(x - x_{m-1})(x - x_m)$$



$$u^* = u_{m-2} - \frac{u_{m-2} - u_{m-1}}{h} (x_{m-2} + 2h - c\tau - x_{m-2}) + \frac{u_{m-2} - 2u_{m-1} + u_m}{2h^2} (x_{m-2} + 2h - c\tau - x_{m-2})(x_{m-1} + h - c\tau - x_{m-1}) +$$

$$- \frac{u_{m-2} - 3u_{m-1} + 3u_m - u_{m+1}}{6h^3} (x_{m-2} + 2h - c\tau - x_{m-2})(x_{m-1} + h - c\tau - x_{m-1})(x_m - c\tau - x_m)$$

$$u^* = u_{m-2} - \frac{u_{m-2} - u_{m-1}}{h} (2h - c\tau) + \frac{u_{m-2} - 2u_{m-1} + u_m}{2h^2} (2h - c\tau)(h - c\tau) + \frac{u_{m-2} - 3u_{m-1} + 3u_m - u_{m+1}}{6h^3} c\tau(2h - c\tau)(h - c\tau)$$



$$\frac{\partial u}{\partial t} + \frac{\partial u}{\partial x} = 0$$

$$Au_{m-2}^n + Bu_{m-1}^n + Cu_m^n + Du_m^{n+1} = 0$$

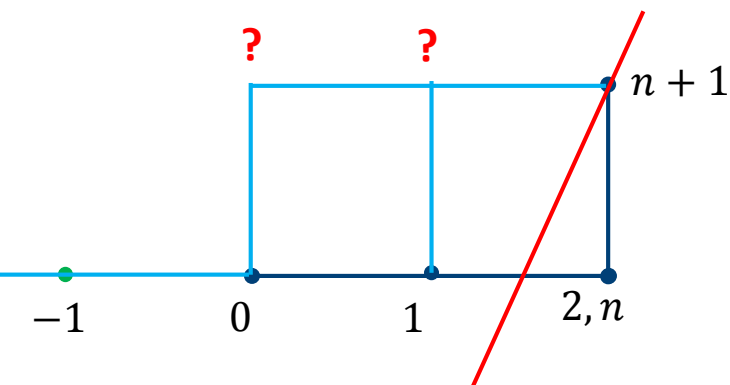
$$\frac{u_m^{n+1} - u_m^n}{\tau} + \frac{u_{m-2}^n - 4u_{m-1}^n + 3u_m^n}{2h} = 0$$

Главные члены погрешности

$$r \sim \frac{\tau^2}{2} u_t'' + \frac{3h^2}{2} u_x'''$$

$$\begin{aligned} u_t'' + u_{tx}'' &= 0 \\ u_{tx}'' + u_{xx}'' &= 0 \end{aligned} \quad \Rightarrow \quad u_t'' = -u_x'' \quad \Rightarrow \quad \frac{u_m^{n+1} - u_m^n}{\tau} + \frac{u_{m-2}^n - 4u_{m-1}^n + 3u_m^n}{2h} - \frac{\tau^2}{2} \frac{u_{m-2}^n - 2u_{m-1}^n + u_m^n}{h^2} = 0$$

**Задача:** Предложить граничные условия, с порядком точности не хуже, чем у расчетной схемы



$$\frac{\partial u}{\partial t} + \frac{\partial u}{\partial x} = 0$$

$$u(0, x) = \varphi$$

$$u'_x(t, 0) = \psi$$

$$\frac{u_m^{n+1} - u_m^n}{\tau} + \frac{u_{m-2}^n - 4u_{m-1}^n + 3u_m^n}{2h} = 0$$

**Проблемы:**

- Не хватает одного условия
- Нужно точно приблизить производную на границе

Решим проблему с производной, введя фиктивную точку

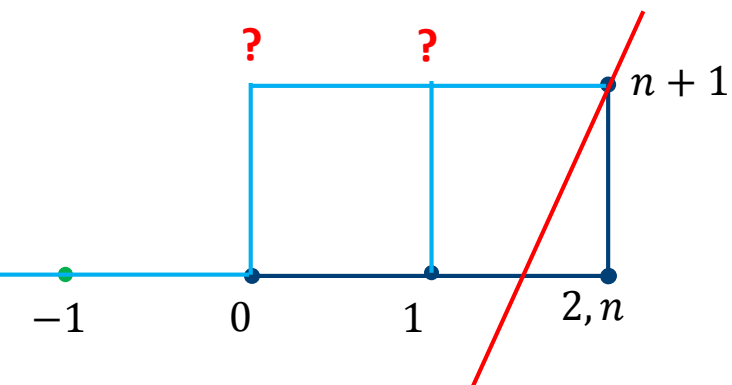
$$\frac{u_1^n - u_{-1}^n}{2h} = \psi^n$$



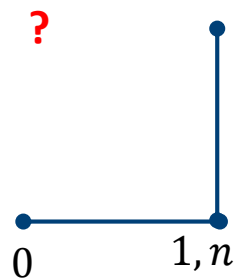
$$u_{-1}^n = u_1^n - 2h\psi^n$$

$$\frac{u_1^{n+1} - u_1^n}{\tau} + \frac{(u_1^n - 2h\psi^n) - 4u_0^n + 3u_1^n}{2h} = 0$$

**Задача:** Предложить граничные условия, с порядком точности не хуже, чем у расчетной схемы



На границе



$$u_0^{n+1} = u_1^{n+1} - \psi h - \psi' \frac{h^2}{2}$$

Теперь есть линейная связь между  $u_0^n$  и  $u_1^n$ , но одной точки по-прежнему не хватает

$$\frac{u_1^{n+1} - u_1^n}{\tau} + \frac{-2u_0^n + 2u_1^n}{h} = \psi^n$$

Доопределим значение в  $u_0^{n+1}$

$$u_0^{n+1} = u_1^{n+1} - u'_x h + u''_x \frac{h^2}{2} - u'''_x \frac{h^3}{3!} + \dots = u_0^n - \psi h - \psi' \frac{h^2}{2} - \dots$$

$$u'_x(t, 0) = \psi(t)$$

$$u''_{tx} + u''_{xx} = 0 \quad u''_{xx} = -u''_{tx} = -\psi'(t)$$

**Задача:** Исследовать на устойчивость по спектральному признаку

$$\frac{u_{lm}^{n+1} - u_{lm}^n}{\tau} + \frac{u_{lm+1}^n - u_{lm-1}^n}{2h_x} + \frac{u_{ml+1}^n - u_{ml-1}^n}{2h_y} = f_{mk}^n$$

$$u_{km}^n \rightarrow \lambda^n e^{ikmh_x} e^{iklh_y}$$

$$\frac{\lambda - 1}{\tau} + \frac{e^{ikh_x} - e^{-ikh_x}}{2h_x} + \frac{e^{ikh_y} - e^{-ikh_y}}{2h_y} = 0$$

$$\lambda = 1 + \frac{1}{2}i\sigma_x \sin(kh_x) + \frac{1}{2}i\sigma_y \sin(kh_y)$$

$$|\lambda|^2 = 1 + \frac{1}{4}(\sigma_x \sin(kh_x) + \sigma_y \sin(kh_y))^2 > 1$$



Найти уравнение характеристик

$$\frac{\partial u}{\partial t} + \frac{t}{\ln x} \frac{\partial u}{\partial x} = 0$$

$$\frac{dx}{dt} = \frac{t}{\ln x}$$

$$\int \ln x dx = \int t dt$$

$$\ln x = z$$

$$x = \exp(z)$$

$$dx = \exp(z) dz$$

$$\int \ln x dx = \int z \exp(z) dz = z \exp(z) - \int \exp(z) dz = (z - 1) \exp(z)$$

$$(\ln x - 1)x = \frac{t^2}{2} + \text{const}$$

**Задача:** Записать систему в характеристическом виде и предложить для ее решения сходящуюся разностную схему.

$$\begin{cases} \frac{\partial u}{\partial t} + \frac{\partial u}{\partial x} + 3 \frac{\partial v}{\partial x} = f(t, x), \\ \frac{\partial v}{\partial t} + \frac{\partial u}{\partial x} - \frac{\partial v}{\partial x} = g(t, x). \end{cases} \quad 0 \leq t \leq 1, -\infty \leq x \leq +\infty,$$

**Решение:**

$$\frac{\partial \vec{u}}{\partial t} + \mathbf{A} \frac{\partial \vec{u}}{\partial x} = \vec{f}, \quad \mathbf{A} = \begin{pmatrix} 1 & 3 \\ 1 & -1 \end{pmatrix}.$$

$$\det(\mathbf{A} - \lambda \mathbf{E}) = \lambda^2 - 1 - 3 = 0, \quad \lambda_{1,2} = \pm 2.$$

$$1) \quad \lambda_1 = 2: (\omega_1, \omega_2)(\mathbf{A} - 2\mathbf{E}) = (\omega_1, \omega_2) \begin{pmatrix} -1 & 3 \\ 1 & -3 \end{pmatrix} = (0, 0).$$

За собственный вектор можно взять  $\vec{\omega}_1^T = (1, 1)$ .

$$2) \quad \lambda_1 = -2: (\omega_1, \omega_2)(\mathbf{A} + 2\mathbf{E}) = (\omega_1, \omega_2) \begin{pmatrix} 3 & 3 \\ 1 & 1 \end{pmatrix} = (0, 0), \quad \vec{\omega}_2^T = (1, -3).$$

Составим матрицу, строками которой являются левые собственные векторы:  $\mathbf{\Omega} = \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 1 & -3 \end{pmatrix}$ . Обозначим  $\mathbf{\Lambda} = \begin{pmatrix} \lambda_1 & 0 \\ 0 & \lambda_2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 2 & 0 \\ 0 & -2 \end{pmatrix}$ . Тогда спарведливо  $\mathbf{A} = \mathbf{\Omega}^{-1} \mathbf{\Lambda} \mathbf{\Omega}$ . Приведем исходную систему к характеристическому виду, домножив слева на  $\mathbf{\Omega}$ :

$$\mathbf{\Omega} \frac{\partial \vec{u}}{\partial t} + \mathbf{\Omega} \mathbf{\Omega}^{-1} \mathbf{\Lambda} \mathbf{\Omega} \frac{\partial \vec{u}}{\partial x} = \mathbf{\Omega} \vec{f}, \text{ обозначим } \mathbf{\Omega} \vec{u} = \vec{r} = \begin{pmatrix} r_1 \\ r_2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} u + v \\ u - 3v \end{pmatrix},$$

$$\frac{\partial \vec{r}}{\partial t} + \Lambda \frac{\partial \vec{r}}{\partial x} = \Omega \vec{f} \quad \text{или} \quad \begin{cases} \frac{\partial r_1}{\partial t} + 2 \frac{\partial r_1}{\partial x} = f + g, \\ \frac{\partial r_2}{\partial t} - 2 \frac{\partial r_2}{\partial x} = f - 3g. \end{cases}$$

Получили систему относительно инвариантов Римана. Первому уравнению соответствует положительное собственное значение, поэтому раз-

ностную схему для него можно расписать по шаблону

$$\begin{array}{ccc}
 \cdots & \bullet & \cdots \quad n+1 \\
 & \vdots & \\
 \cdots & \bullet & \cdots \quad n \\
 l-1 & l &
 \end{array}$$

. Второму уравнению соответствует отрицательное собственное значение, поэтому разностную схему для него распишем по шаблону

....●.....  $n+1$

$\vdots$   $\vdots$

....●.....●.....  $n$

$l$   $l+1$

. В результате получим:

$$\begin{cases} \frac{(r_1)_l^{n+1} - (r_1)_l^n}{\tau} + 2 \frac{(r_1)_l^n - (r_1)_{l-1}^n}{h} = f_l^n + g_l^n, \\ \frac{(r_2)_l^{n+1} - (r_2)_l^n}{\tau} - 2 \frac{(r_2)_{l+1}^n - (r_2)_l^n}{h} = f_l^n - 3g_l^n. \end{cases}$$

Или, в исходных переменных

$$\begin{cases} \frac{u_l^{n+1} + v_l^{n+1} - u_l^n - v_l^n}{\tau} + 2 \frac{u_l^n + v_l^n - u_{l-1}^n - v_{l-1}^n}{h} = f_l^n + g_l^n, \\ \frac{u_l^{n+1} - 3v_l^{n+1} - u_l^n + 3v_l^n}{\tau} - 2 \frac{u_{l+1}^n - 3v_{l+1}^n - u_l^n + 3v_l^n}{h} = f_l^n - 3g_l^n. \end{cases}$$

11.3.5. Какие из предложенных вариантов граничных условий соответствуют корректной постановке смешанной задачи для системы уравнений с частными производными первого порядка

$$\begin{cases} \frac{\partial u}{\partial t} + 2\frac{\partial u}{\partial x} + 4\frac{\partial v}{\partial x} = f(t, x), \\ \frac{\partial v}{\partial t} + \frac{\partial u}{\partial x} + 2\frac{\partial v}{\partial x} = g(t, x), \end{cases} \quad 0 \leq t \leq 1, 0 \leq x \leq 1,$$

$$A = \begin{pmatrix} 2 & 4 \\ 1 & 2 \end{pmatrix}$$

$$\det(A - \lambda E) = \det \begin{pmatrix} 2 - \lambda & 4 \\ 1 & 2 - \lambda \end{pmatrix} = (2 - \lambda)^2 - 4 =$$

$$= (4 - \lambda)\lambda = 0$$

$$w_1 = (1 \quad -2)$$

$$w_2 = (1 \quad 2)$$

а)  $u(0, x) = \varphi_0(x), v(0, x) = \varphi_1(x), u(t, 1) = \psi_1(t), u(t, 1) + v(t, 1) = \psi_2(t),$

б)  $u(0, x) = \varphi_0(x), v(0, x) = \varphi_1(x), u(t, 1) + v(t, 1) = \psi(t),$

в)  $u(0, x) = \varphi_0(x), v(0, x) = \varphi_1(x), u(t, 0) = \psi(t)?$

$$\mathbf{z} = \begin{pmatrix} u - 2v \\ u + 2v \end{pmatrix}$$