

# 第八章

## 向量代数与空间解析几何

第一部分 向量代数

第二部分 空间解析几何

在三维空间中:

空间形式 — 点, 线, 面



数量关系 — 坐标, 方程 (组)

基本方法 — 坐标法; 向量法

# 第一节

## 向量及其线性运算

一、向量的概念

二、向量的线性运算

三、空间直角坐标系

四、利用坐标作向量的线性运算

五、向量的模、方向角、投影



# 一、向量的概念

向量: 既有大小, 又有方向的量称为向量 (又称矢量).

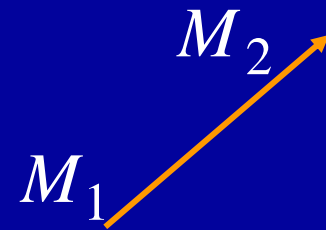
表示法: 有向线段  $\overrightarrow{M_1 M_2}$ , 或  $\vec{a}$ , 或  $a$ .

向量的模: 向量的大小, 记作  $|\overrightarrow{M_1 M_2}|$ , 或  $|\vec{a}|$ , 或  $|a|$ .

自由向量: 与起点无关的向量.

单位向量: 模为 1 的向量, 记作  $\vec{e}$  或  $e$ .

零向量: 模为 0 的向量, 记作  $\vec{0}$ , 或  $0$ .



起点与终点重合, 方向是任意的



若向量 $\vec{a}$ 与 $\vec{b}$ 大小相等, 方向相同, 则称 $\vec{a}$ 与 $\vec{b}$ 相等,  
记作 $\vec{a} = \vec{b}$ ;

与 $\vec{a}$ 的模相同, 但方向相反的向量称为 $\vec{a}$ 的负向量,  
记作 $-\vec{a}$ ;

## 向量的平行

若向量 $\vec{a}$ 与 $\vec{b}$ 方向相同或相反, 则称 $\vec{a}$ 与 $\vec{b}$ 平行, 记作  
 $\vec{a} // \vec{b}$ ;                      零向量与任何向量平行

向量的共线、共面:

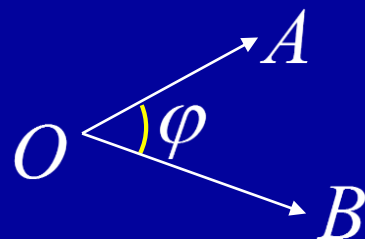
(向量平行也叫共线)



## 向量的夹角

设有两非零向量  $\vec{a}, \vec{b}$ , 任取空间一点  $O$ , 作  $\overrightarrow{OA} = \vec{a}$ ,  $\overrightarrow{OB} = \vec{b}$ , 称  $\varphi = \angle AOB$  ( $0 \leq \varphi \leq \pi$ ) 为向量  $\vec{a}, \vec{b}$  的夹角.

记作  $(\vec{a}, \vec{b}) = \varphi$  或  $(\vec{b}, \vec{a}) = \varphi$



向量的垂直  $\vec{a} \perp \vec{b}$

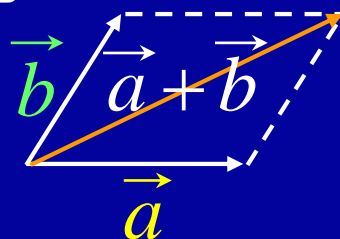
零向量与任何向量垂直



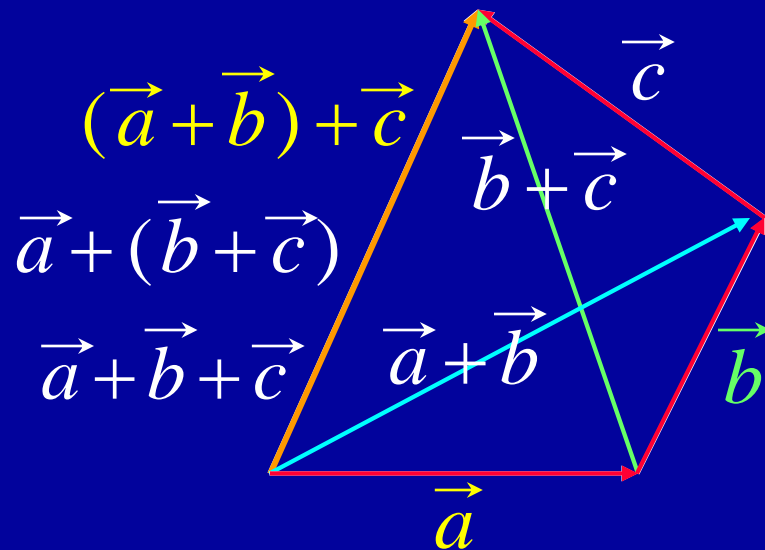
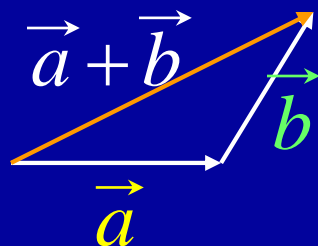
## 二、向量的线性运算

### 1. 向量的加法

平行四边形法则:



三角形法则:



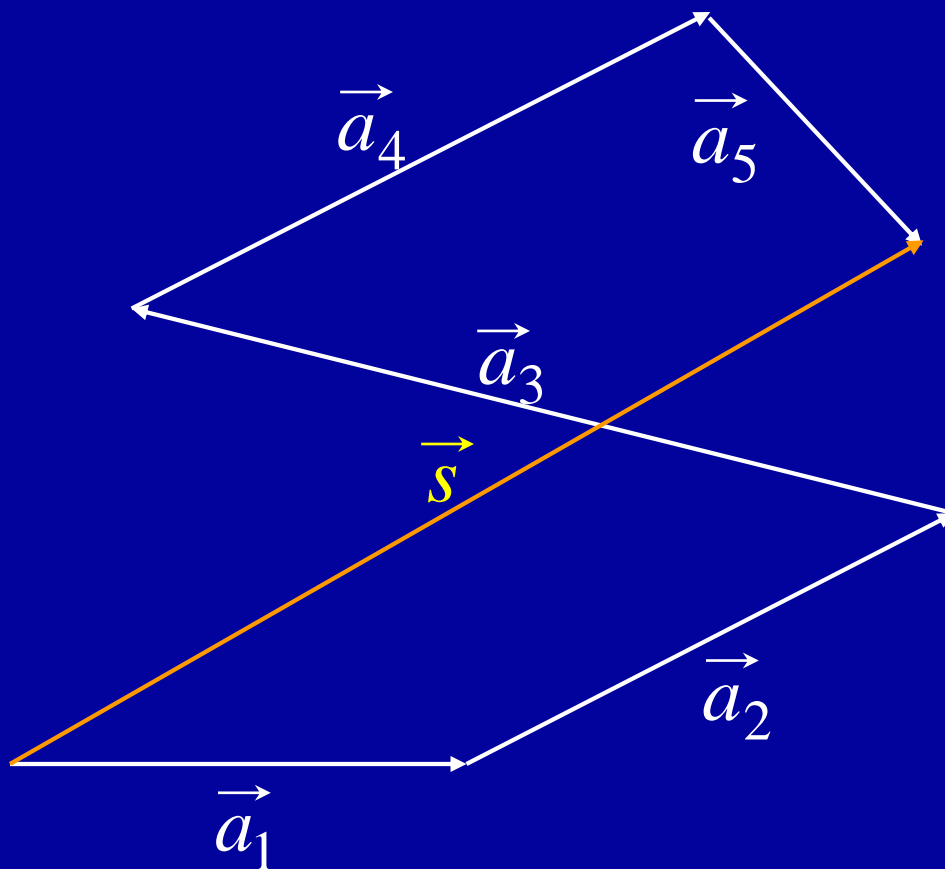
运算规律: 交换律  $\vec{a} + \vec{b} = \vec{b} + \vec{a}$

结合律  $(\vec{a} + \vec{b}) + \vec{c} = \vec{a} + (\vec{b} + \vec{c}) = \vec{a} + \vec{b} + \vec{c}$

三角形法则可推广到多个向量相加.



$$\vec{s} = \vec{a}_1 + \vec{a}_2 + \vec{a}_3 + \vec{a}_4 + \vec{a}_5$$



## 2. 向量的减法

$$\vec{b} - \vec{a} = \vec{b} + (-\vec{a})$$

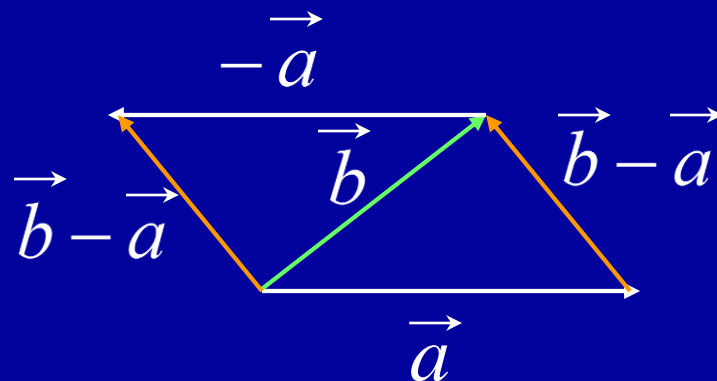
特别当  $\vec{b} = \vec{a}$  时, 有

$$\vec{a} - \vec{a} = \vec{a} + (-\vec{a}) = \vec{0}$$

三角不等式

$$|\vec{a} + \vec{b}| \leq |\vec{a}| + |\vec{b}|$$

$$|\vec{a} - \vec{b}| \leq |\vec{a}| + |\vec{b}|$$





### 3. 向量与数的乘法

$\lambda$  是一个数,  $\lambda$  与  $\vec{a}$  的乘积, 记  $\lambda\vec{a}$ . 规定为向量

$\lambda > 0$  时,  $\lambda\vec{a}$  与  $\vec{a}$  同向,

$\lambda < 0$  时,  $\lambda\vec{a}$  与  $\vec{a}$  反向,

$\lambda = 0$  时,  $\lambda\vec{a} = \vec{0}$ . **方向任意**

模:  $|\lambda\vec{a}| = |\lambda| |\vec{a}|$   $1\vec{a} = \vec{a}$   $-1\vec{a} = -\vec{a}$ ;

**运算律: 结合律**  $\lambda(\mu\vec{a}) = \mu(\lambda\vec{a}) = \lambda\mu\vec{a}$

**分配律**  $(\lambda + \mu)\vec{a} = \lambda\vec{a} + \mu\vec{a}$   $\lambda(\vec{a} + \vec{b}) = \lambda\vec{a} + \lambda\vec{b}$

### 向量线性运算

若  $\vec{a} \neq \vec{0}$ , 则有单位向量  $\vec{e}_a = \frac{1}{|\vec{a}|} \vec{a}$ . 因此  $\vec{a} = |\vec{a}| \vec{e}_a$



**定理1.** 设  $\vec{a}$  为非零向量, 则

$$\vec{a} // \vec{b} \iff \vec{b} = \lambda \vec{a} \quad (\lambda \text{ 为唯一实数})$$

**证:** “ $\implies$ ”. 设  $\vec{a} // \vec{b}$ , 取  $\lambda = \pm \frac{|\vec{b}|}{|\vec{a}|}$ ,  $\vec{a}, \vec{b}$  同向时取正号  
反向时取负号, 则  $\vec{b}$  与  $\lambda \vec{a}$  同向, 且

$$|\lambda \vec{a}| = |\lambda| |\vec{a}| = \frac{|\vec{b}|}{|\vec{a}|} |\vec{a}| = |\vec{b}|$$

故  $\vec{b} = \lambda \vec{a}$ .

再证数  $\lambda$  的唯一性. 设又有  $\vec{b} = \mu \vec{a}$ , 则  $(\lambda - \mu) \vec{a} = \vec{0}$   
而  $|\vec{a}| \neq 0$ , 故  $|\lambda - \mu| = 0$ , 即  $\lambda = \mu$ .



“ $\Longleftarrow$ ” 已知  $\vec{b} = \lambda \vec{a}$ , 则

当  $\lambda = 0$  时,  $\vec{b} = \vec{0}$

当  $\lambda > 0$  时,  $\vec{a}, \vec{b}$  同向

当  $\lambda < 0$  时,  $\vec{a}, \vec{b}$  反向

$\left. \begin{array}{l} \text{当 } \lambda = 0 \text{ 时, } \vec{b} = \vec{0} \\ \text{当 } \lambda > 0 \text{ 时, } \vec{a}, \vec{b} \text{ 同向} \\ \text{当 } \lambda < 0 \text{ 时, } \vec{a}, \vec{b} \text{ 反向} \end{array} \right\} \Longrightarrow \vec{a} \parallel \vec{b}$

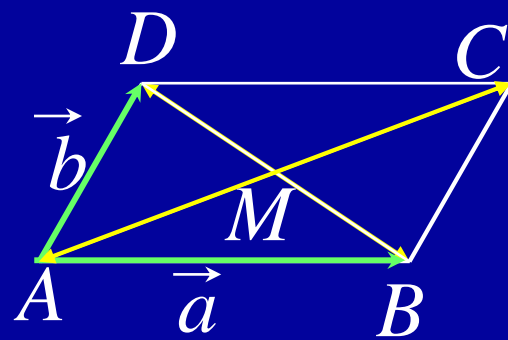
**例1.** 设  $M$  为  $\square ABCD$  对角线的交点,  $\overrightarrow{AB} = \vec{a}$ ,  $\overrightarrow{AD} = \vec{b}$ , 试用  $\vec{a}$  与  $\vec{b}$  表示  $\overrightarrow{MA}, \overrightarrow{MB}, \overrightarrow{MC}, \overrightarrow{MD}$ .

**解:**  $\vec{a} + \vec{b} = \overrightarrow{AC} = 2\overrightarrow{MC} = -2\overrightarrow{MA}$

$\vec{b} - \vec{a} = \overrightarrow{BD} = 2\overrightarrow{MD} = -2\overrightarrow{MB}$

$$\therefore \overrightarrow{MA} = -\frac{1}{2}(\vec{a} + \vec{b}) \quad \overrightarrow{MB} = -\frac{1}{2}(\vec{b} - \vec{a})$$

$$\overrightarrow{MC} = \frac{1}{2}(\vec{a} + \vec{b}) \quad \overrightarrow{MD} = \frac{1}{2}(\vec{b} - \vec{a})$$

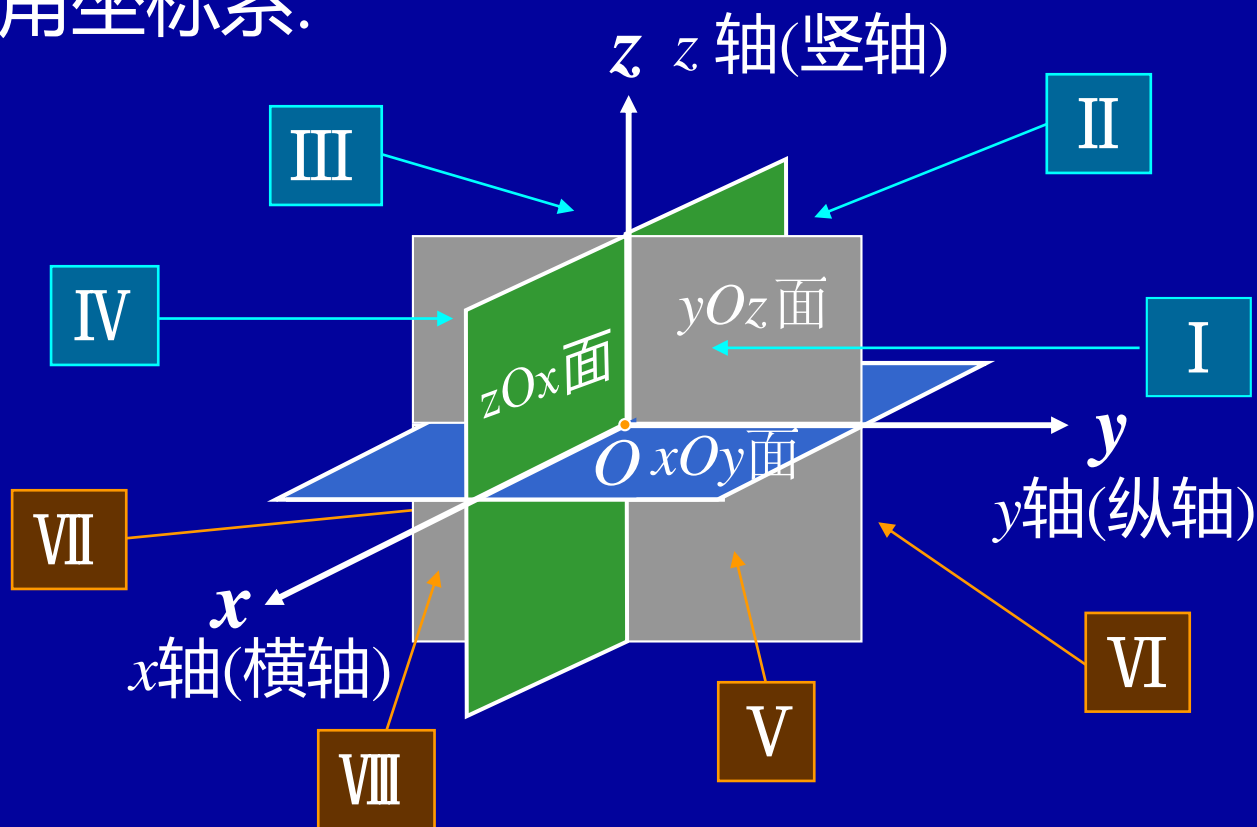


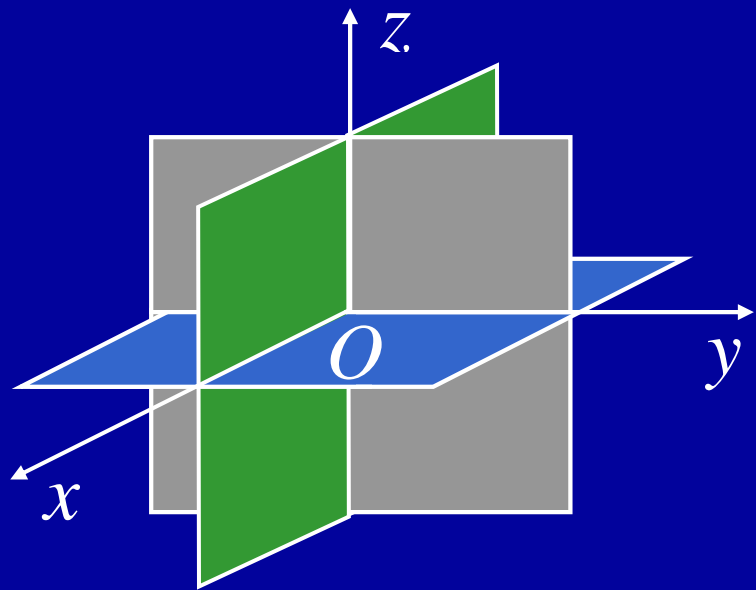
# 三、空间直角坐标系

## 1. 空间直角坐标系的基本概念

过空间一定点  $O$ , 由三条互相垂直的数轴按右手规则组成一个空间直角坐标系.

- 坐标原点
- 坐标轴
- 坐标面
- 卦限(八个)





坐标轴：

$$x \text{ 轴} \leftrightarrow \begin{cases} y = 0 \\ z = 0 \end{cases}$$

$$y \text{ 轴} \leftrightarrow \begin{cases} z = 0 \\ x = 0 \end{cases}$$

$$z \text{ 轴} \leftrightarrow \begin{cases} x = 0 \\ y = 0 \end{cases}$$

坐标面：

$$xOy \text{ 面} \leftrightarrow z = 0$$

$$yOz \text{ 面} \leftrightarrow x = 0$$

$$zOx \text{ 面} \leftrightarrow y = 0$$



## 2. 向量的坐标表示

在空间直角坐标系下, 任意向量  $\vec{r}$  可用向径  $\overrightarrow{OM}$  表示.

$\overrightarrow{OM}$  为对角线, 三个坐标轴为棱的长方体

以  $\vec{i}, \vec{j}, \vec{k}$  分别表示  $x, y, z$  轴上的单位向量

$$\overrightarrow{OA} = x\vec{i},$$

$$\overrightarrow{OB} = y\vec{j},$$

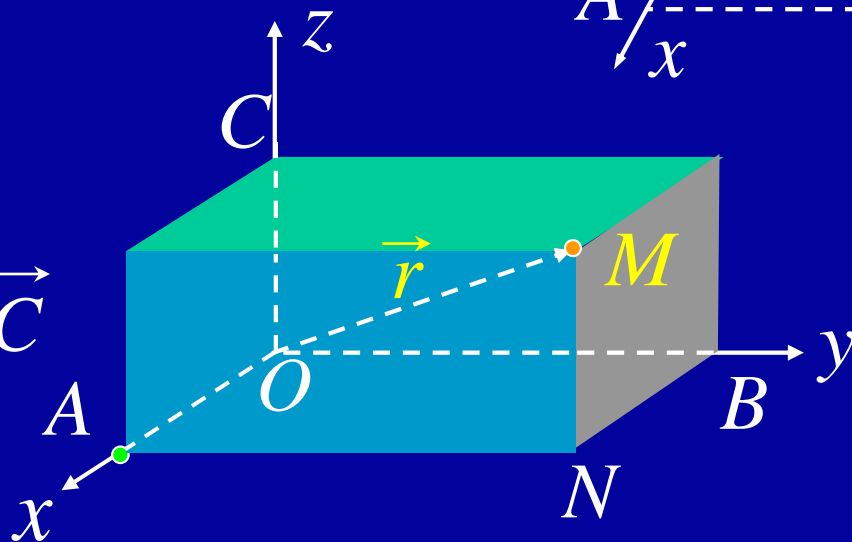
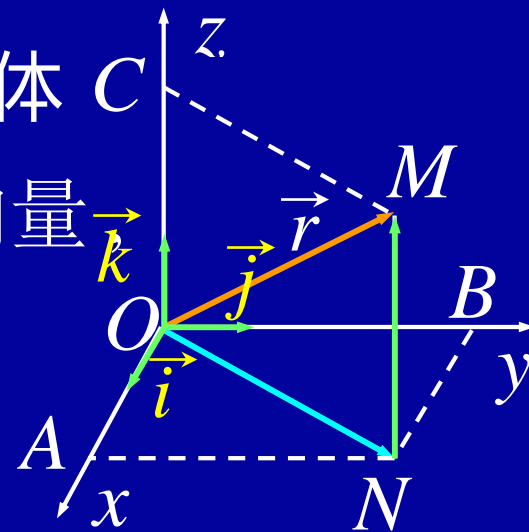
$$\overrightarrow{OC} = z\vec{k}$$

$$\overrightarrow{OM} = \overrightarrow{OA} + \overrightarrow{OB} + \overrightarrow{OC}$$

$$\vec{r} = x\vec{i} + y\vec{j} + z\vec{k}$$

记

$$= (x, y, z)$$



$$\overrightarrow{OM} = \overrightarrow{ON} + \overrightarrow{NM} = \overrightarrow{OA} + \overrightarrow{OB} + \overrightarrow{OC}$$

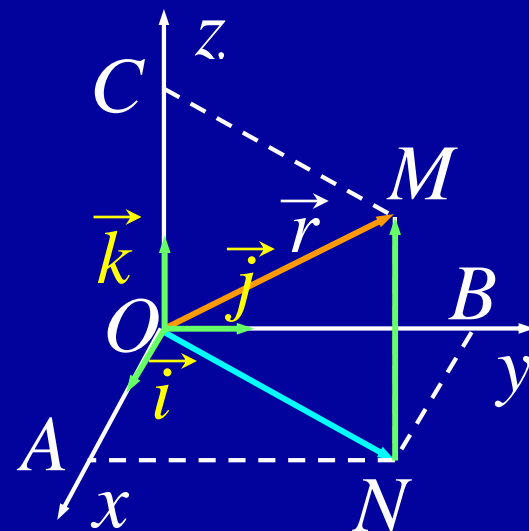
$$\downarrow \quad \overrightarrow{OA} = x\vec{i}, \quad \overrightarrow{OB} = y\vec{j}, \quad \overrightarrow{OC} = z\vec{k}$$

$$\vec{r} = x\vec{i} + y\vec{j} + z\vec{k} \quad \text{记} \quad = (x, y, z)$$

此式称为向量  $\vec{r}$  的**坐标分解式**,

$x\vec{i}, y\vec{j}, z\vec{k}$  称为向量  $\vec{r}$

沿三个坐标轴方向的**分向量**,  $x, y, z$  称为向量  $\vec{r}$  的坐标.



在直角坐标系下

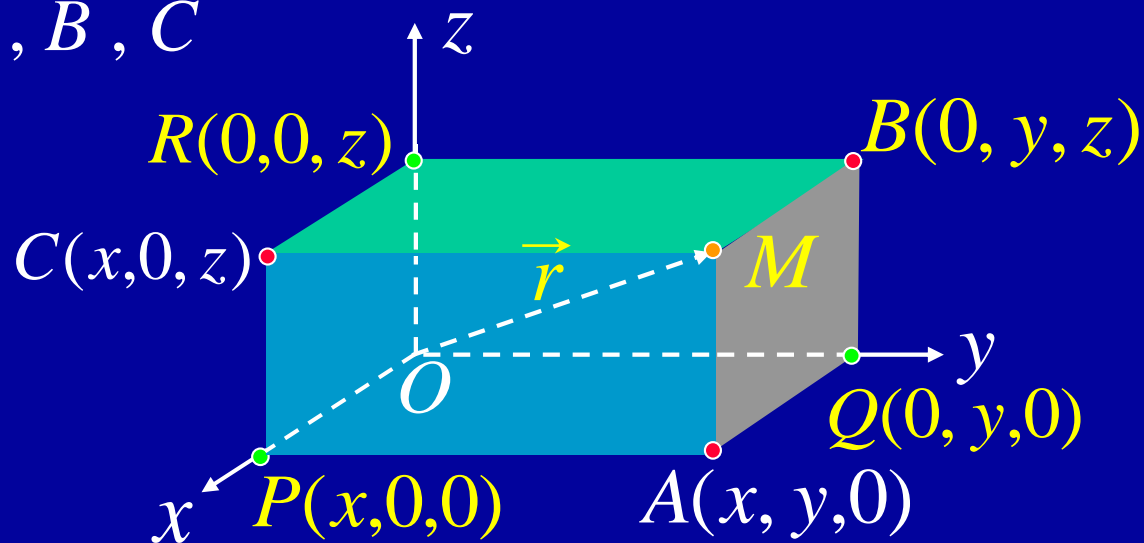
点  $M \xleftrightarrow{1 \rightarrow -1}$  有序数组  $(x, y, z) \xleftrightarrow{1 \rightarrow -1}$  向径  $\vec{r} = \overrightarrow{OM}$

(称为点  $M$  的**坐标**，也称为向量  $\overrightarrow{OM}$  的坐标，记

特殊点的坐标:  $M(x, y, z)$ ,  $\overrightarrow{OM} = (x, y, z)$

原点  $O(0,0,0)$ ; 坐标轴上的点  $P, Q, R$ ;

坐标面上的点  $A, B, C$





## 四、利用坐标作向量的线性运算

设  $\vec{a} = (a_x, a_y, a_z)$ ,  $\vec{b} = (b_x, b_y, b_z)$ ,  $\lambda$  为实数, 则

$$\vec{a} \pm \vec{b} = (a_x \pm b_x, a_y \pm b_y, a_z \pm b_z)$$

$$\lambda \vec{a} = (\lambda a_x, \lambda a_y, \lambda a_z)$$

平行向量对应坐标成比例:

当  $\vec{a} \neq \vec{0}$  时,

$$\begin{aligned} \vec{b} // \vec{a} &\iff \vec{b} = \lambda \vec{a} \\ &\iff \frac{b_x}{a_x} = \frac{b_y}{a_y} = \frac{b_z}{a_z} \end{aligned}$$

$$b_x = \lambda a_x$$

$$b_y = \lambda a_y$$

$$b_z = \lambda a_z$$



## 例2. 求解以向量为未知元的线性方程组

$$\begin{cases} 5\vec{x} - 3\vec{y} = \vec{a} \end{cases} \quad \text{①}$$

$$\begin{cases} 3\vec{x} - 2\vec{y} = \vec{b} \end{cases} \quad \text{②}$$

其中  $\vec{a} = (2, 1, 2)$ ,  $\vec{b} = (-1, 1, -2)$ .

**解:**  $2 \times \text{①} - 3 \times \text{②}$ , 得

$$\vec{x} = 2\vec{a} - 3\vec{b} = (7, -1, 10)$$

代入②得

$$\vec{y} = \frac{1}{2}(3\vec{x} - \vec{b}) = (11, -2, 16)$$



**例3.** 已知两点  $A(x_1, y_1, z_1), B(x_2, y_2, z_2)$  及实数  $\lambda \neq -1$ , 在  $AB$  所在直线上求一点  $M$ , 使  $\overrightarrow{AM} = \lambda \overrightarrow{MB}$ .

**解:** 设  $M$  的坐标为  $(x, y, z)$ , 如图所示

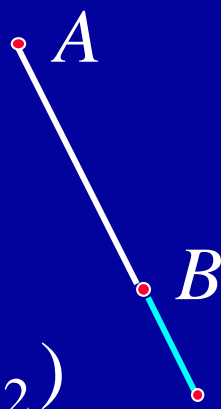
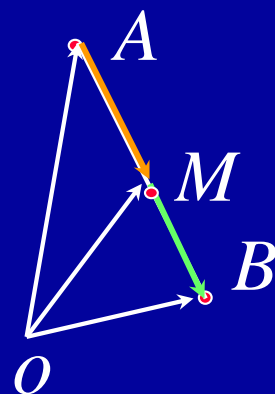
$$\overrightarrow{AM} = \lambda \overrightarrow{MB}$$

$$\begin{cases} \overrightarrow{AM} = \overrightarrow{OM} - \overrightarrow{OA} \\ \overrightarrow{MB} = \overrightarrow{OB} - \overrightarrow{OM} \end{cases}$$

$$\overrightarrow{OM} - \overrightarrow{OA} = \lambda (\overrightarrow{OB} - \overrightarrow{OM})$$

得 
$$\overrightarrow{OM} = \frac{1}{1+\lambda} (\overrightarrow{OA} + \lambda \overrightarrow{OB})$$

即 
$$(x, y, z) = \frac{1}{1+\lambda} (x_1 + \lambda x_2, y_1 + \lambda y_2, z_1 + \lambda z_2)$$



**说明:** 由

$$(x, y, z) = \frac{1}{1+\lambda} (x_1 + \lambda x_2, y_1 + \lambda y_2, z_1 + \lambda z_2)$$

**得定比分点公式:**

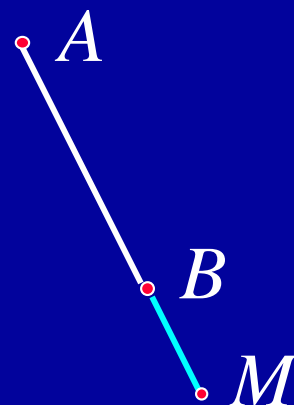
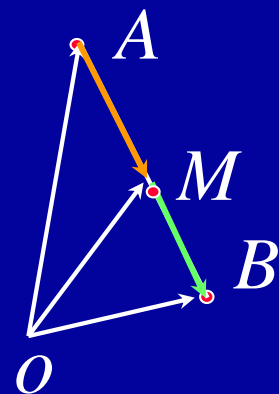
$$x = \frac{x_1 + \lambda x_2}{1 + \lambda}, \quad y = \frac{y_1 + \lambda y_2}{1 + \lambda},$$

$$z = \frac{z_1 + \lambda z_2}{1 + \lambda}$$

当  $\lambda = 1$  时, 点  $M$  为  $AB$  的中点, 于是得

**中点公式:**

$$x = \frac{x_1 + x_2}{2}, \quad y = \frac{y_1 + y_2}{2}, \quad z = \frac{z_1 + z_2}{2}$$



## 五、向量的模、方向角、投影

### 1. 向量的模与两点间的距离公式

设  $\vec{r} = (x, y, z)$ , 作  $\overrightarrow{OM} = \vec{r}$ , 则有

$$\vec{r} = \overrightarrow{OM} = \overrightarrow{OP} + \overrightarrow{OQ} + \overrightarrow{OR}$$

由勾股定理得

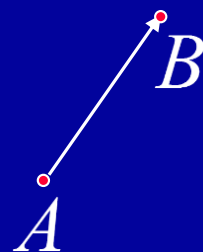
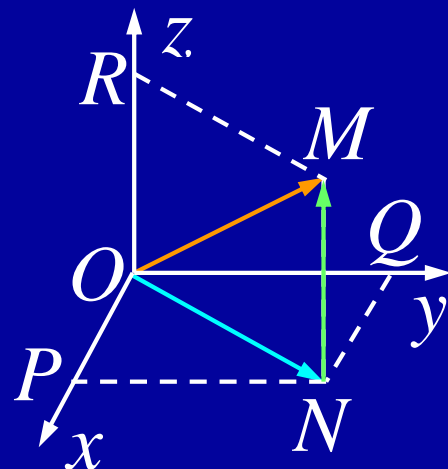
$$|\vec{r}| = |\overrightarrow{OM}| = \sqrt{|\overrightarrow{OP}|^2 + |\overrightarrow{OQ}|^2 + |\overrightarrow{OR}|^2} = \sqrt{x^2 + y^2 + z^2}$$

对两点  $A(x_1, y_1, z_1)$  与  $B(x_2, y_2, z_2)$ , 因

$$\overrightarrow{AB} = \overrightarrow{OB} - \overrightarrow{OA} = (x_2 - x_1, y_2 - y_1, z_2 - z_1)$$

得两点间的距离公式:

$$|AB| = |\overrightarrow{AB}| = \sqrt{(x_2 - x_1)^2 + (y_2 - y_1)^2 + (z_2 - z_1)^2}$$



**例4.** 求证以  $M_1(4,3,1), M_2(7,1,2), M_3(5,2,3)$  为顶点的三角形是等腰三角形.

**证:**

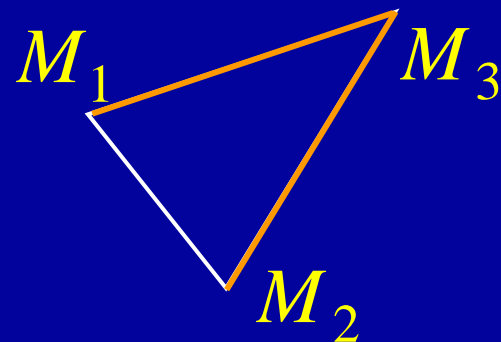
$$\because |M_1M_2| = \sqrt{(7-4)^2 + (1-3)^2 + (2-1)^2} = \sqrt{14}$$

$$|M_2M_3| = \sqrt{(5-7)^2 + (2-1)^2 + (3-2)^2} = \sqrt{6}$$

$$|M_1M_3| = \sqrt{(5-4)^2 + (2-3)^2 + (3-1)^2} = \sqrt{6}$$

$$\therefore |M_2M_3| = |M_1M_3|$$

即  $\triangle M_1M_2M_3$  为等腰三角形.



**例5.** 在  $z$  轴上求与两点  $A(-4, 1, 7)$  及  $B(3, 5, -2)$  等距离的点.

**解:** 设该点为  $M(0, 0, z)$ , 因为  $|MA| = |MB|$ ,

$$\sqrt{(-4)^2 + 1^2 + (7 - z)^2} = \sqrt{3^2 + 5^2 + (-2 - z)^2}$$

解得  $z = \frac{14}{9}$ , 故所求点为  $M(0, 0, \frac{14}{9})$ .

**思考:**

- (1) 如何求在  $xOy$  面上与  $A, B$  等距离之点的轨迹方程?
- (2) 如何求在空间与  $A, B$  等距离之点的轨迹方程?



## 提示:

(1) 设动点为  $M(x, y, 0)$ , 利用  $|MA| = |MB|$ , 得

$$14x + 8y + 28 = 0, \text{ 且 } z = 0$$

(2) 设动点为  $M(x, y, z)$ , 利用  $|MA| = |MB|$ , 得

$$7x + 4y - 9z + 14 = 0$$

**例6.** 两点  $A(4, 0, 5)$  和  $B(7, 1, 3)$ , 求  $\overrightarrow{AB}$  同方向单位向量  $\vec{e}$ .

**解:**

$$\begin{aligned}\vec{e} &= \frac{\overrightarrow{AB}}{|\overrightarrow{AB}|} = \frac{1}{\sqrt{14}}(3, 1, -2) \\ &= \left( \frac{3}{\sqrt{14}}, \frac{1}{\sqrt{14}}, \frac{-2}{\sqrt{14}} \right)\end{aligned}$$



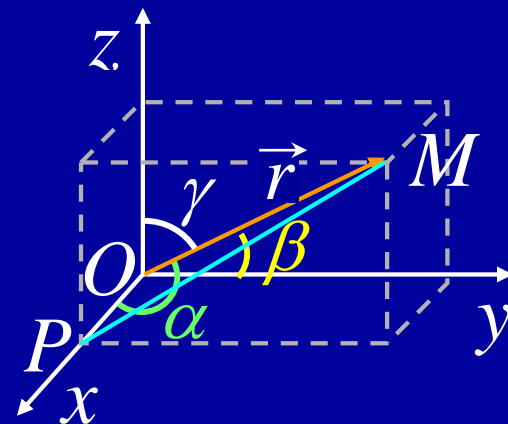


## 2. 方向角与方向余弦

定义向量与轴, 轴与轴的夹角.

给定  $\vec{r} = (x, y, z) \neq \vec{0}$ , 称  $\vec{r}$  与三坐标轴的夹角  $\alpha, \beta, \gamma$  为其**方向角**.

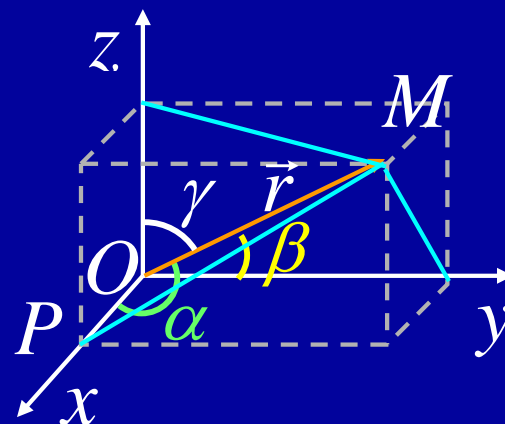
方向角的余弦称为其**方向余弦**.



$$\cos \alpha = \frac{x}{|\vec{r}|} = \frac{x}{\sqrt{x^2 + y^2 + z^2}}$$

$$\cos \beta = \frac{y}{|\vec{r}|} = \frac{y}{\sqrt{x^2 + y^2 + z^2}}$$

$$\cos \gamma = \frac{z}{|\vec{r}|} = \frac{z}{\sqrt{x^2 + y^2 + z^2}}$$



方向余弦的性质:  $\cos^2 \alpha + \cos^2 \beta + \cos^2 \gamma = 1$

向量  $\vec{r}$  的单位向量:

$$\vec{e}_r = \frac{\vec{r}}{|\vec{r}|} = (\cos \alpha, \cos \beta, \cos \gamma)$$



**例7.** 已知两点  $M_1(2, 2, \sqrt{2})$  和  $M_2(1, 3, 0)$ , 计算向量  $\overrightarrow{M_1M_2}$  的模、方向余弦和方向角.

**解:** 
$$\begin{aligned}\overrightarrow{M_1M_2} &= (1-2, 3-2, 0-\sqrt{2}) \\ &= (-1, 1, -\sqrt{2})\end{aligned}$$

$$|\overrightarrow{M_1M_2}| = \sqrt{(-1)^2 + 1^2 + (-\sqrt{2})^2} = 2$$

$$\cos \alpha = -\frac{1}{2}, \quad \cos \beta = \frac{1}{2}, \quad \cos \gamma = -\frac{\sqrt{2}}{2}$$

$$\alpha = \frac{2\pi}{3}, \quad \beta = \frac{\pi}{3}, \quad \gamma = \frac{3\pi}{4}$$



**例8.** 设点  $A$  位于第一卦限, 向径  $\overrightarrow{OA}$  与  $x$  轴  $y$  轴的夹角依次为  $\frac{\pi}{3}, \frac{\pi}{4}$ , 且  $|\overrightarrow{OA}| = 6$ , 求点  $A$  的坐标.

**解:** 已知  $\alpha = \frac{\pi}{3}, \beta = \frac{\pi}{4}$ , 则

$$\cos^2 \gamma = 1 - \cos^2 \alpha - \cos^2 \beta = \frac{1}{4}$$

因点  $A$  在第一卦限, 故  $\cos \gamma = \frac{1}{2}$ , 于是

$$\begin{aligned}\overrightarrow{OA} &= |\overrightarrow{OA}| \vec{e}_{OA} = 6(\cos \alpha, \cos \beta, \cos \gamma) \\ &= 6\left(\frac{1}{2}, \frac{\sqrt{2}}{2}, \frac{1}{2}\right) = (3, 3\sqrt{2}, 3)\end{aligned}$$

故点  $A$  的坐标为  $(3, 3\sqrt{2}, 3)$ .

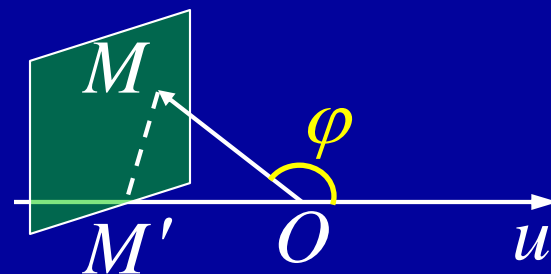
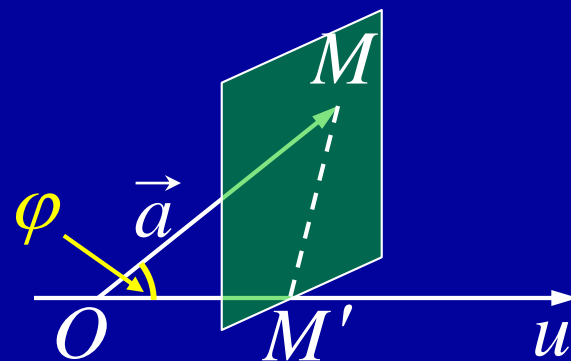


### 3. 向量在轴上的投影

设  $\vec{a}$  与  $u$  轴正向的夹角为  $\varphi$ ,  
则  $\vec{a}$  在轴  $u$  上的投影为  $|\vec{a}|\cos\varphi$

记作  $\text{Prj}_u \vec{a}$  或  $(\vec{a})_u$ , 即

$$(\vec{a})_u = |\vec{a}|\cos\varphi$$



例如,  $\vec{a} = (a_x, a_y, a_z)$  在坐标轴上的投影分别为  $a_x, a_y, a_z$

### 投影的性质

- 1)  $(\vec{a} + \vec{b})_u = (\vec{a})_u + (\vec{b})_u$
- 2)  $(\lambda \vec{a})_u = \lambda (\vec{a})_u$  ( $\lambda$  为实数)

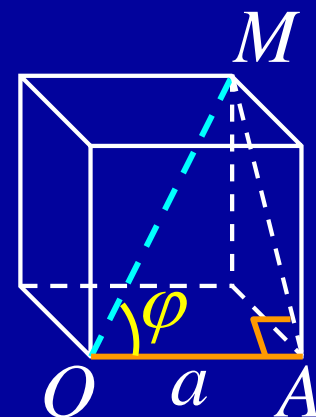


**例9.** 设立方体的一条对角线为 $OM$ , 一条棱为 $OA$ , 且 $|OA| = a$ , 求 $\overrightarrow{OA}$  在  $\overrightarrow{OM}$  方向上的投影.

**解:** 如图所示, 记  $\angle MOA = \varphi$ ,

$$\cos \varphi = \frac{|OA|}{|OM|} = \frac{1}{\sqrt{3}}$$

$$\therefore \text{Prj}_{\overrightarrow{OM}} \overrightarrow{OA} = |\overrightarrow{OA}| \cos \varphi = \frac{a}{\sqrt{3}}$$



**作业**

P13

5, 15, 17



## 备用题

1. 设  $\vec{m} = 3\vec{i} + 5\vec{j} + 8\vec{k}$ ,  $\vec{n} = 2\vec{i} - 4\vec{j} - 7\vec{k}$ ,  $\vec{p} = 5\vec{i} + \vec{j} - 4\vec{k}$   
求向量  $\vec{a} = 4\vec{m} + 3\vec{n} - \vec{p}$  在  $x$  轴上的投影及在  $y$  轴上的分向量.

**解:** 因 
$$\begin{aligned}\vec{a} &= 4\vec{m} + 3\vec{n} - \vec{p} \\ &= 4(3\vec{i} + 5\vec{j} + 8\vec{k}) + 3(2\vec{i} - 4\vec{j} - 7\vec{k}) \\ &\quad - (5\vec{i} + \vec{j} - 4\vec{k}) \\ &= 13\vec{i} + 7\vec{j} + 15\vec{k}\end{aligned}$$

故在  $x$  轴上的投影为  $a_x = 13$

在  $y$  轴上的分向量为  $a_y \vec{j} = 7\vec{j}$



2. 设  $\vec{m} = \vec{i} + \vec{j}$ ,  $\vec{n} = -2\vec{j} + \vec{k}$ , 求以向量  $\vec{m}$ ,  $\vec{n}$  为边的平行四边形的对角线的长度.

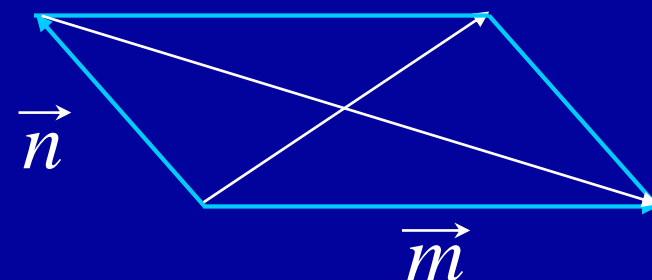
**解:** 对角线的长为  $|\vec{m} + \vec{n}|$ ,  $|\vec{m} - \vec{n}|$

$$\because \vec{m} + \vec{n} = (1, -1, 1)$$

$$\vec{m} - \vec{n} = (1, 3, -1)$$

$$\therefore |\vec{m} + \vec{n}| = \sqrt{3}$$

$$|\vec{m} - \vec{n}| = \sqrt{11}$$



该平行四边形的对角线的长度各为  $\sqrt{3}, \sqrt{11}$

