

第十五章 电路方程的矩阵形式

本章重点

15-1	割集
15-2	关联矩阵、回路矩阵、割集矩阵
*15-3	矩阵 A 、 B_f 、 Q_f 之间的关系
15-4	回路电流方程的矩阵形式
15-5	结点电压方程的矩阵形式
*15-6	割集电压方程的矩阵形式
*15-7	列表法

●重点

1. 关联矩阵、割集矩阵、基本回路矩阵和基本割集矩阵的概念
2. 回路电流方程、结点电压方程和割集电压方程的矩阵形式

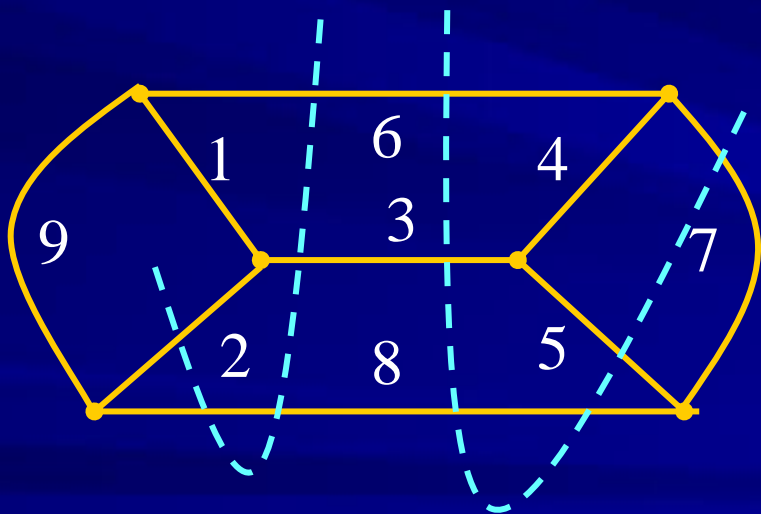
15-1 割集

割集 Q



连通图 G 中支路的集合，具有下述性质：

- 把 Q 中全部支路移去，图分成二个分离部分。
- 任意放回 Q 中一条支路，仍构成连通图。



割集：(1 9 6)、(2 8 9)、
(3 6 8)、(4 6 7)、(5 7 8)

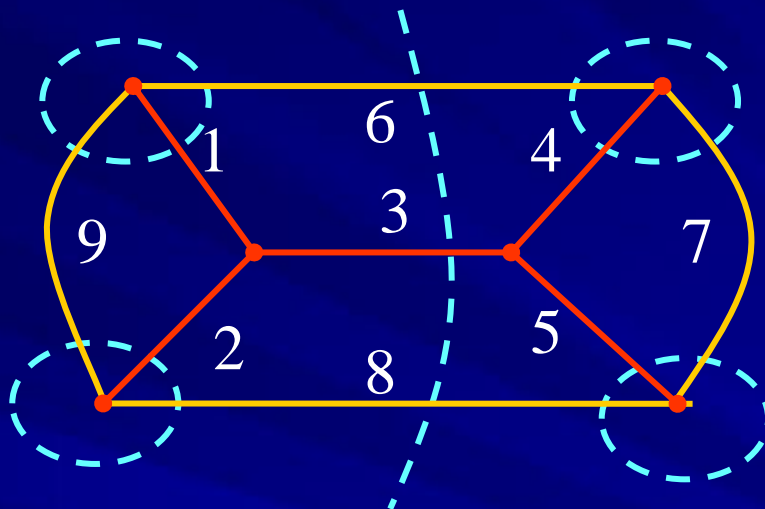


问题

(3 6 5 8 7)、(3 6 2 8)是割集吗？

基本割集

→ 只含有一个树枝的割集。割集数
 $= n - 1$



注意

- ① 连支集合不能构成割集。
- ② 属于同一割集的所有支路的电流应满足KCL。
当一个割集的所有支路都连接在同一个结点上，则割集的KCL方程变为结点上的KCL方程。

**注意**

③对应一组线性独立的KCL方程的割集称为独立割集，基本割集是独立割集，但独立割集不一定是单树支割集。

15-2 关联矩阵、回路矩阵、割集矩阵

1. 图的矩阵表示

图的矩阵表示是指用矩阵描述图的拓扑性质，即KCL和KVL的矩阵形式。有三种矩阵形式：

{	结点	——	支路	关联矩阵
	回路	——	支路	回路矩阵
	割集	——	支路	割集矩阵

2. 关联矩阵 A

用矩阵形式描述结点和支路的关联性质。 n 个结点 b 条支路的图用 $n \times b$ 的矩阵描述：

$$A_a = \begin{matrix} \text{支路 } b \\ \xrightarrow{\hspace{1cm}} \\ \left[\begin{matrix} n \times b \end{matrix} \right] \\ \text{结点 } n \downarrow \end{matrix}$$



注意

每一行对应一个结点，
每一列对应一条支路。

矩阵 A_a 的每一个元素定义为

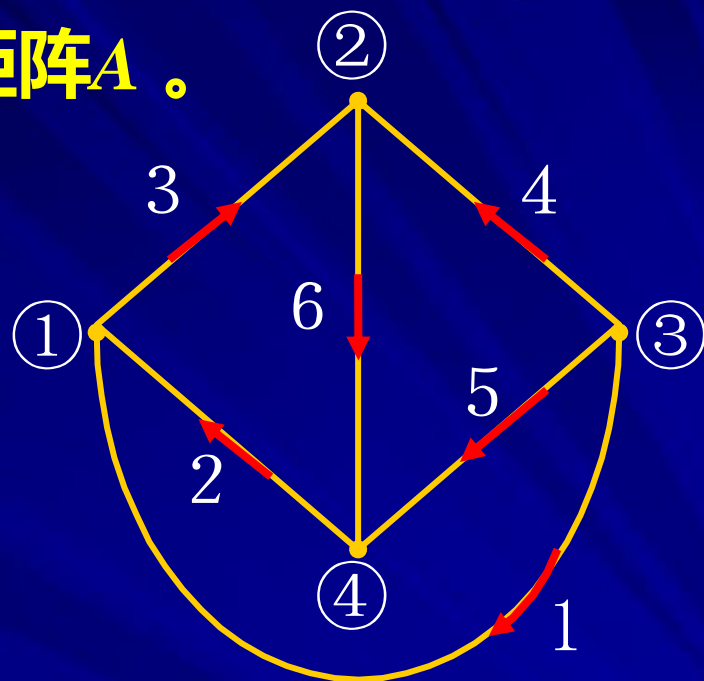
$$a_{jk} \begin{cases} a_{jk} = 1 & \text{支路 } k \text{ 与结点 } j \text{ 关联，方向背离结点。} \\ a_{jk} = -1 & \text{支路 } k \text{ 与结点 } j \text{ 关联，方向指向结点。} \\ a_{jk} = 0 & \text{支路 } k \text{ 与结点 } j \text{ 无关。} \end{cases}$$

例2-1 写图示电路的图的关联矩阵 A 。

解

结 \ 支

$$A_a = \begin{bmatrix} 1 & 2 & 3 & 4 & 5 & 6 \\ -1 & -1 & 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & -1 & -1 & 0 & 1 \\ 1 & 0 & 0 & 1 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 & -1 & -1 \end{bmatrix}$$



特点

① 每一列只有两个非零元素，一个是 $+1$ ，一个是 -1 ， A_a 的每一列元素之和为零。


② 矩阵中任一行可以从其他 $n-1$ 行中导出，即只有 $n-1$ 行是独立的。

结 \ 支	1	2	3	4	5	6
1	-1	-1	1	0	0	0
2	0	0	-1	-1	0	1
3	1	0	0	1	1	0
4	0	1	0	0	-1	-1

$$A_a = \begin{bmatrix} -1 & -1 & 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & -1 & -1 & 0 & 1 \\ 1 & 0 & 0 & 1 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 & -1 & -1 \end{bmatrix}$$

$$A = \begin{matrix} \text{支路 } b \\ \text{结点} \\ n-1 \end{matrix} \begin{bmatrix} (n-1) \times b \end{bmatrix}$$

降阶关联矩阵A

 **特点** A的某些列只具有一个+1或一个-1，这样的列对应于与划去结点相关联的一条支路。被画去的行对应的结点可以当作参考结点。

关联矩阵A的作用

①用关联矩阵A表示矩阵形式的KCL方程。

设: $i = [i_1 \ i_2 \ i_3 \ i_4 \ i_5 \ i_6]^T$

以结点④为参考结点

$$A i = \begin{bmatrix} -1 & -1 & 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & -1 & -1 & 0 & 1 \\ 1 & 0 & 0 & 0 & 1 & 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} i_1 \\ i_2 \\ i_3 \\ i_4 \\ i_5 \\ i_6 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} -i_1 - i_2 + i_3 \\ i_3 - i_4 + i_6 \\ i_1 + i_4 + i_5 \end{bmatrix} = 0$$

 $n-1$ 个独立方程矩阵形式的KCL: $A i = 0$

②用矩阵 A^T 表示矩阵形式的KVL方程。

$$\text{设: } \mathbf{u} = [u_1 \ u_2 \ u_3 \ u_4 \ u_5 \ u_6]^T \quad \mathbf{u}_n = \begin{bmatrix} u_{n1} \\ u_{n2} \\ u_{n3} \end{bmatrix}$$

$$\mathbf{A}^T \mathbf{u}_n = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 1 \\ -1 & 0 & 0 \\ 1 & -1 & 0 \\ 0 & -1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} u_{n1} \\ u_{n2} \\ u_{n3} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} -u_{n1} + u_{n3} \\ -u_{n1} \\ u_{n1} - u_{n2} \\ -u_{n2} \\ u_{n3} \\ u_{n2} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} u_1 \\ u_2 \\ u_3 \\ u_4 \\ u_5 \\ u_6 \end{bmatrix}$$

矩阵形式的 KVL $\mathbf{u} = \mathbf{A}^T \mathbf{u}_n$

2. 回路矩阵 B

独立回路与支路的关联性质可以用回路矩阵 B 描述。

$$B = \begin{matrix} \text{独立回路} \\ \downarrow \\ l \end{matrix} \begin{matrix} \xrightarrow{\text{支路 } b} \\ \left[l \times b \right] \end{matrix}$$



注意

每一行对应一个独立回路，
每一列对应一条支路。

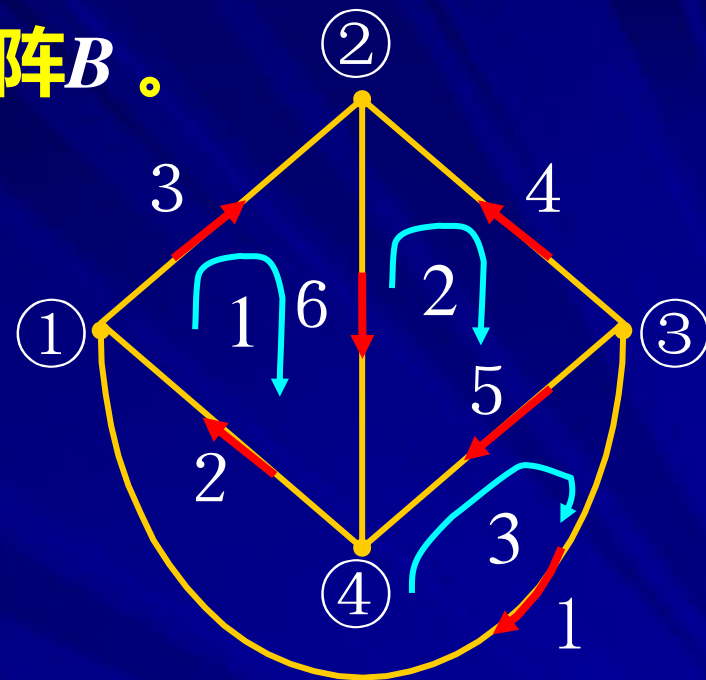
矩阵 B 的每一个元素定义为：

$$b_{ij} \begin{cases} 1 & \text{支路 } j \text{ 在回路 } i \text{ 中，且方向一致。} \\ -1 & \text{支路 } j \text{ 在回路 } i \text{ 中，且方向相反。} \\ 0 & \text{支路 } j \text{ 不在回路 } i \text{ 中。} \end{cases}$$

例2-2 写图示电路的图的回路矩阵 B 。

解

$$B = \begin{array}{c|cccccc} & \text{支} & 1 & 2 & 3 & 4 & 5 & 6 \\ \hline \text{回} & 1 & 0 & 1 & 1 & 0 & 0 & 1 \\ & 2 & 0 & 0 & 0 & -1 & 1 & -1 \\ & 3 & 1 & -1 & 0 & 0 & -1 & 0 \end{array}$$



注意 给定 B 可以画出对应的有向图。

基本回路矩阵 B_f

独立回路对应一个树的单连枝回路得基本回路矩阵 B_f 。



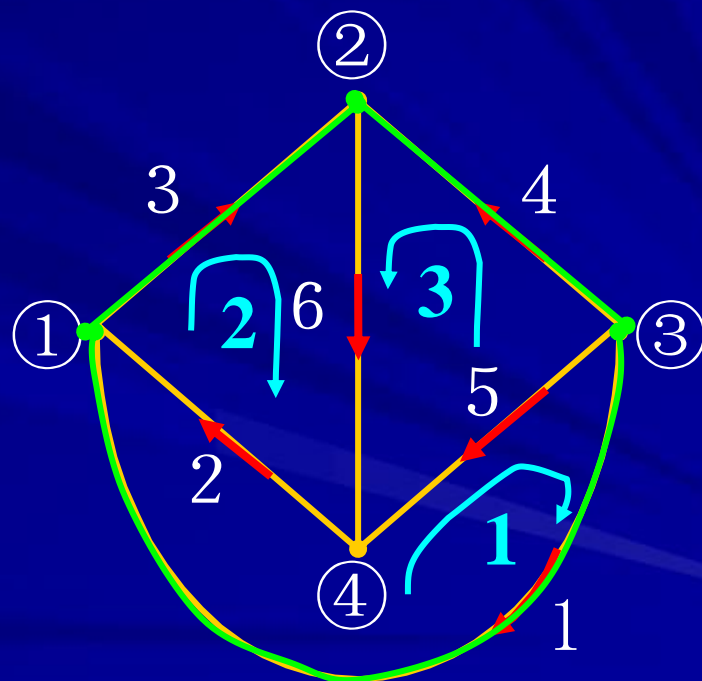
规定

①连支电流方向为回路电流方向。

②支路排列顺序为先连支后树支，回路顺序与连支顺序一致。

上例中选 2、5、6 为树，连支顺序为 1、3、4。

$$\begin{array}{c}
 \text{回} \backslash \text{支} \\
 \begin{array}{c} 1 \\ 2 \\ 3 \end{array} \begin{array}{c} 1 \\ 2 \\ 3 \end{array} \begin{array}{c} 3 \\ 4 \\ 2 \\ 5 \\ 6 \end{array} \\
 \begin{array}{c} 1 \\ 2 \\ 3 \end{array} \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 & -1 & -1 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 1 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 1 & 0 & -1 & 1 \end{bmatrix} \\
 \begin{array}{c} \underbrace{\hspace{1.5cm}}_{B_l} \quad \underbrace{\hspace{1.5cm}}_{B_t} \\ = [1 \quad B_t]
 \end{array}
 \end{array}$$



回路矩阵 B 的作用①用回路矩阵 B 表示矩阵形式的KVL方程。

设 $u = [\underbrace{u_1 \ u_3 \ u_4}_{u_1} \ \underbrace{u_2 \ u_5 \ u_6}_{u_t}]$

$$B u = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 & -1 & -1 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 1 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 1 & 0 & -1 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} u_1 \\ u_3 \\ u_4 \\ u_2 \\ u_5 \\ u_6 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} u_1 - u_2 - u_5 \\ u_3 + u_2 + u_6 \\ u_4 - u_5 + u_6 \end{bmatrix} = 0$$

3个独立KVL方程

矩阵形式的KVL: $B u = 0$



注意

连支电压可以用树支电压表示。

$$B_f u = 0 \quad \longrightarrow \quad [1 \quad B_t] \begin{bmatrix} u_1 \\ u_t \end{bmatrix} = 0$$

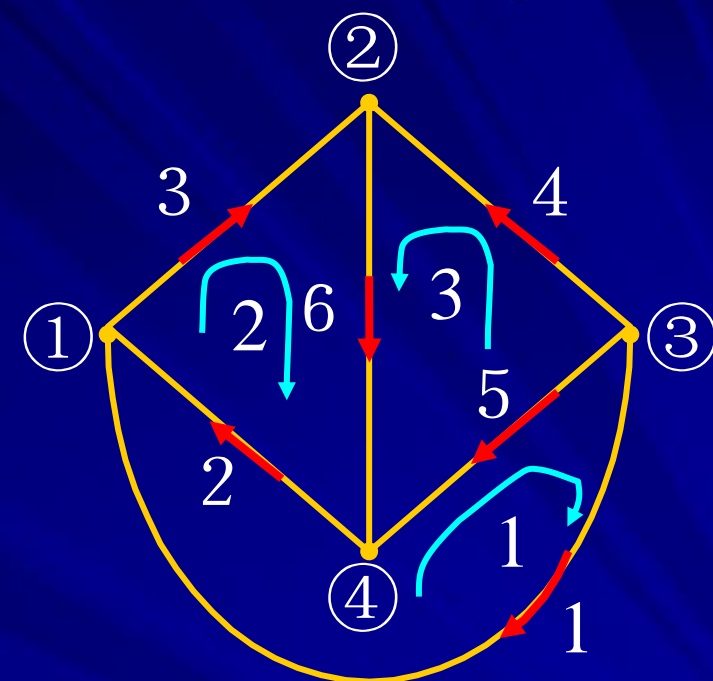
$$u_1 + B_t u_t = 0 \quad u_1 = -B_t u_t$$

②用回路矩阵 B^T 表示矩阵形式的KCL方程。

设: $i = [i_1 \ i_3 \ i_4 \ i_2 \ i_5 \ i_6]^T$

$$i_1 = \begin{bmatrix} i_{11} \\ i_{12} \\ i_{13} \end{bmatrix}$$

独立回路电流

$$\begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \\ -1 & 1 & 0 \\ -1 & 0 & -1 \\ 0 & 1 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} i_{l1} \\ i_{l2} \\ i_{l3} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} i_{l1} \\ i_{l2} \\ i_{l3} \\ -i_{l1} + i_{l2} \\ -i_{l1} - i_{l3} \\ i_{l2} + i_{l3} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} i_1 \\ i_3 \\ i_4 \\ i_2 \\ i_5 \\ i_6 \end{bmatrix}$$


矩阵形式的KCL: $B^T i_l = i$



注意


树支电流可以用连支电流表示。

$$B_f^T = \begin{bmatrix} \mathbf{1} \\ B_t^T \end{bmatrix} \rightarrow \begin{bmatrix} \mathbf{1} \\ B_t^T \end{bmatrix} i_l = \begin{bmatrix} i_l \\ i_t \end{bmatrix} \rightarrow B_t^T i_l = i_t$$

3. 基本割集矩阵 Q_f

割集与支路的关联性质可以用割集矩阵描述，
这里主要指基本割集矩阵。

$Q = \begin{matrix} \text{割集数} \downarrow \\ \left[\begin{matrix} (n-1) \times b \end{matrix} \right] \end{matrix}$ $\xrightarrow{\text{支路 } b}$

 **注意** 每一行对应一个基本割集，
每一列对应一条支路。

矩阵 Q 的每一个元素定义为

$$q_{ij} = \begin{cases} 1 & \text{支路 } j \text{ 在割集 } i \text{ 中，且与割集方向一致。} \\ -1 & \text{支路 } j \text{ 在割集 } i \text{ 中，且与割集方向相反。} \\ 0 & \text{支路 } j \text{ 不在割集 } i \text{ 中。} \end{cases}$$



规定 基本割集矩阵 Q_f

- ① 割集方向为树支方向。
- ② 支路排列顺序先树支后连支。
- ③ 割集顺序与树支次序一致。

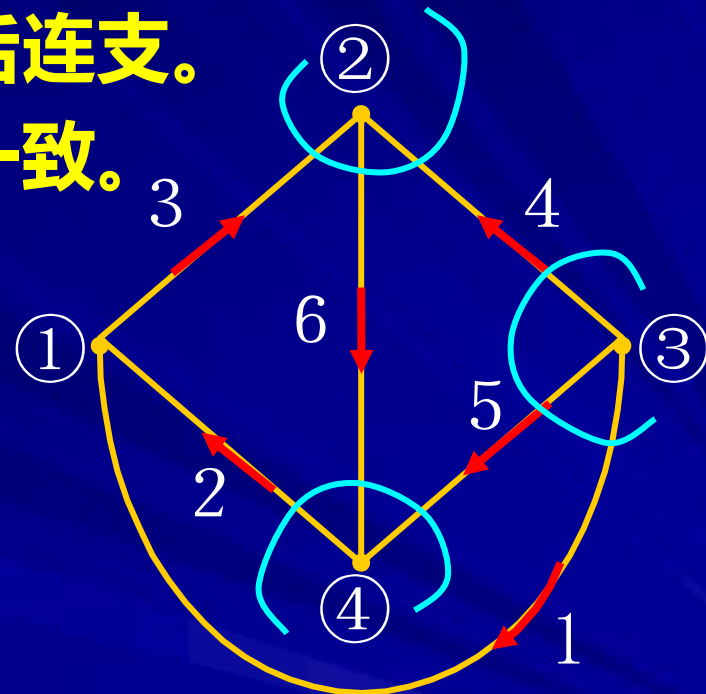
例2-3 写图示电路的图的基本割集矩阵 Q_f 。

解 选 1、2、3 支路为树。

$$Q_1: \{1, 4, 5\}$$

$$Q_2: \{2, 5, 6\}$$

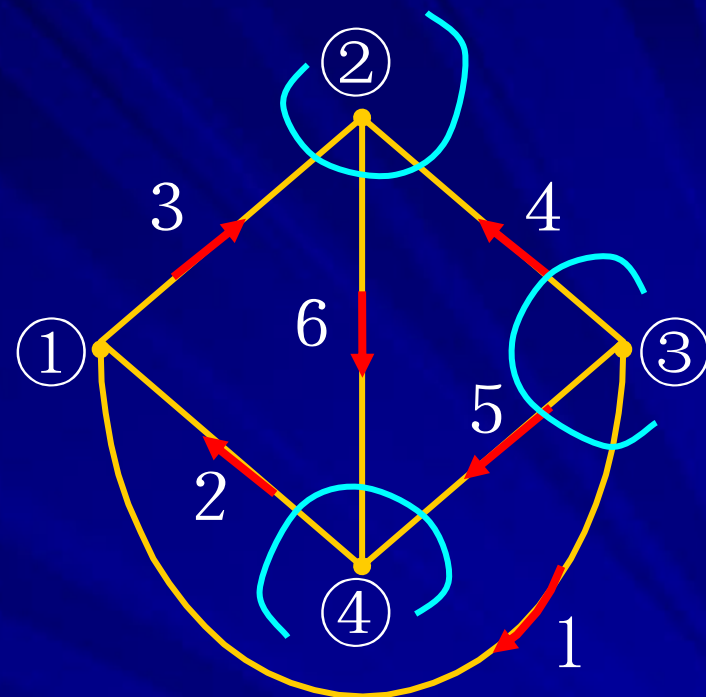
$$Q_3: \{3, 4, 6\}$$



$$Q_f = \begin{matrix} \text{割集} \backslash \text{支} \\ \begin{matrix} Q_1 \\ Q_2 \\ Q_3 \end{matrix} \end{matrix} \begin{bmatrix} 1 & 2 & 3 & 4 & 5 & 6 \\ \hline 1 & 0 & 0 & 1 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 & -1 & -1 \\ 0 & 0 & 1 & 1 & 0 & -1 \end{bmatrix}$$

$$= [1 \quad Q_1]$$

$\underbrace{\quad\quad\quad}_{Q_t} \quad \underbrace{\quad\quad\quad}_{Q_1}$



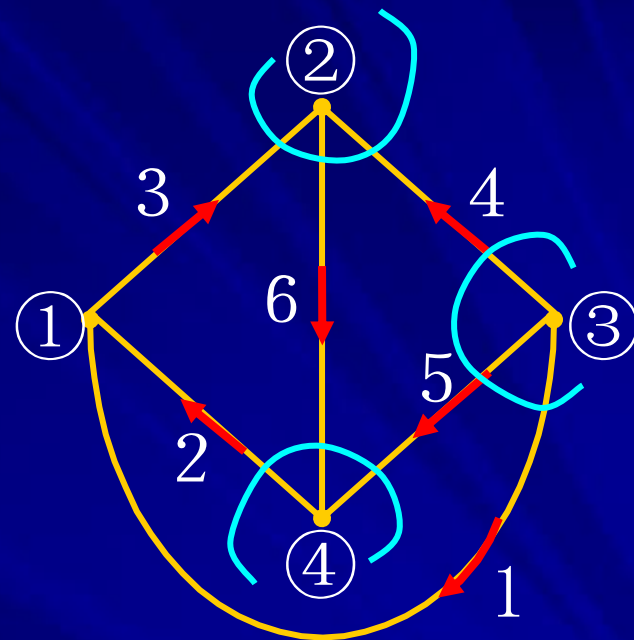
基本割集矩阵 Q_f 的作用

①用基本割集矩阵 Q_f 表示矩阵形式的KCL方程。

设 $i = [i_1 \ i_2 \ i_3 \ i_4 \ i_5 \ i_6]^T$

$$Q_f i = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 & 1 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 & -1 & -1 \\ 0 & 0 & 1 & 1 & 0 & -1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} i_1 \\ i_2 \\ i_3 \\ i_4 \\ i_5 \\ i_6 \end{bmatrix}$$

$$= \begin{bmatrix} i_1 + i_4 + i_5 \\ i_2 - i_5 - i_6 \\ i_3 + i_4 - i_6 \end{bmatrix} = 0$$



$n-1$ 个独立
KCL方程

矩阵形式的KCL: $Q_f i = 0$

②用 Q_f^T 表示矩阵形式的KVL方程。

设树枝电压（或基本割集电压）： $u_t = [u_1 \ u_2 \ u_3]^T$

$$Q_f^T u_t = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \\ 1 & 0 & 1 \\ 1 & -1 & 0 \\ 0 & -1 & -1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} u_{t1} \\ u_{t2} \\ u_{t3} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} u_{t1} \\ u_{t2} \\ u_{t3} \\ u_{t1} + u_{t3} \\ u_{t1} - u_{t2} \\ -u_{t2} - u_{t3} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} u_1 \\ u_2 \\ u_3 \\ u_4 \\ u_5 \\ u_6 \end{bmatrix} = [u]$$

矩阵形式的KVL： $Q_f^T u_t = u$



注意

连支电压可以用树支电压表示。

$$\mathbf{u} = \begin{bmatrix} \mathbf{u}_t \\ \mathbf{u}_l \end{bmatrix} = \mathbf{Q}_f^T \mathbf{u}_t = \begin{bmatrix} 1 \\ \mathbf{Q}_l^T \end{bmatrix} \mathbf{u}_t \rightarrow \mathbf{u}_l = \mathbf{Q}_l^T \mathbf{u}_t$$



小结

	\mathbf{A}	\mathbf{B}	\mathbf{Q}
KCL	$\mathbf{A} \mathbf{i} = 0$	$\mathbf{B}^T \mathbf{i}_l = \mathbf{i}$ $\mathbf{B}_t^T \mathbf{i}_l = \mathbf{i}_t$	$\mathbf{Q}_f \mathbf{i} = 0$ $\mathbf{i}_t = -\mathbf{Q}_l \mathbf{i}_l$
KVL	$\mathbf{A}^T \mathbf{u}_n = \mathbf{u}$	$\mathbf{B} \mathbf{u} = 0$ $\mathbf{u}_l = -\mathbf{B}_t \mathbf{u}_t$	$\mathbf{Q}^T \mathbf{u}_t = \mathbf{u}$ $\mathbf{u}_l = \mathbf{Q}_l^T \mathbf{u}_t$

*15-3 矩阵 A 、 B_f 、 Q_f 之间的关系

三个矩阵从不同角度表示同一网络的连接性质，它们之间自然存在着一定的关系。

1. A 与 B 之间的关系

对同一有向图，支路排列次序相同时，满足：

$$\begin{cases} u = A^T u_n \\ B u = 0 \end{cases} \rightarrow B A^T u_n = 0$$

$$B A^T = 0 \quad \text{或} \quad A B^T = 0$$

2. B_f 与 Q_f 之间的关系

对同一有向图，支路排列次序相同时，满足：

$$\begin{cases} i = B^T i_1 \\ Q i = 0 \end{cases} \rightarrow Q B^T i_1 = 0$$

$$Q B^T = 0 \quad \text{或} \quad B Q^T = 0$$

对同一有向图，任选一树，按先树枝后连枝顺序有

$$Q_f B_f^T = \begin{bmatrix} 1 & Q_1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} B_f^T \\ 1 \end{bmatrix} = 0$$

$$Q_1 = -B_t^T$$

3. A 与 Q_f 之间的关系

对同一有向图，任选一树，按先树枝后连枝
顺序写出矩阵

$$\begin{cases} A = [A_t & A_l] \\ B_f = [B_t & 1] \\ Q_f = [1 & Q_l] \end{cases} \rightarrow \begin{aligned} AB_f^T &= [A_t & A_l] \begin{bmatrix} B_t^T \\ 1 \end{bmatrix} = 0 \\ A_t B_t^T + A_l &= 0 \\ \text{或 } B_t^T &= -A_t^{-1} A_l \end{aligned}$$

$$\rightarrow Q_l = -B_t^T = A_t^{-1} A_l$$

$$Q_f = \begin{bmatrix} 1 & A_t^{-1} A_l \end{bmatrix}$$

例3-1 已知:

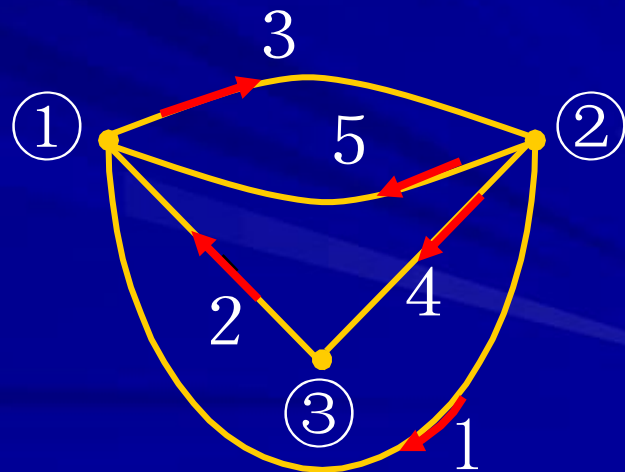
$$\mathbf{B}_f = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 1 & 0 & 0 \\ -1 & 1 & 0 & 1 & 0 \\ -1 & 0 & 0 & 0 & 1 \end{bmatrix}$$

求基本割集矩阵，并画出网络图。

解 因为 $\mathbf{Q}_1 = -\mathbf{B}_t^T = -\begin{bmatrix} 1 & -1 & -1 \\ 0 & 1 & 0 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} -1 & 1 & 1 \\ 0 & -1 & 0 \end{bmatrix}$

1 2 3 4 5

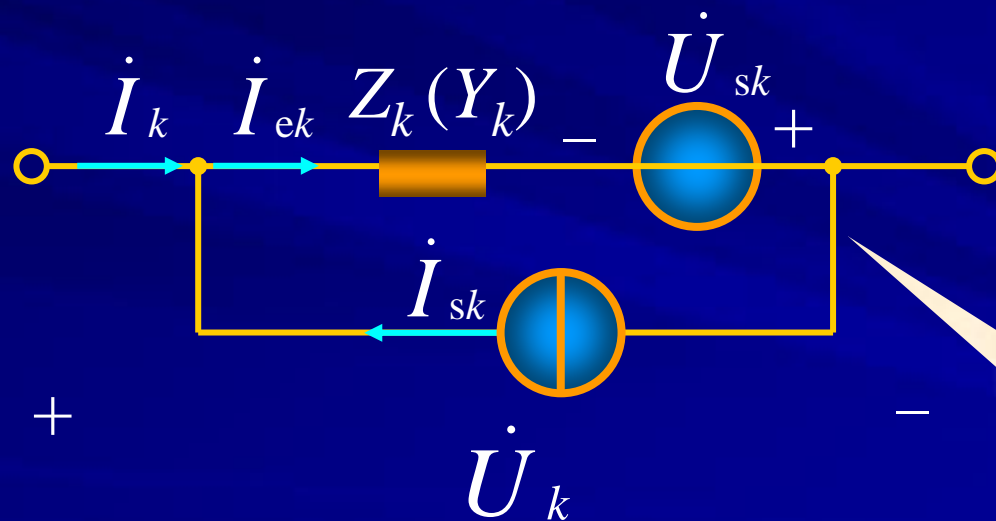
所以 $\mathbf{Q}_f = \begin{bmatrix} 1 & 0 & -1 & 1 & 1 \\ 0 & 1 & 0 & -1 & 0 \end{bmatrix}$



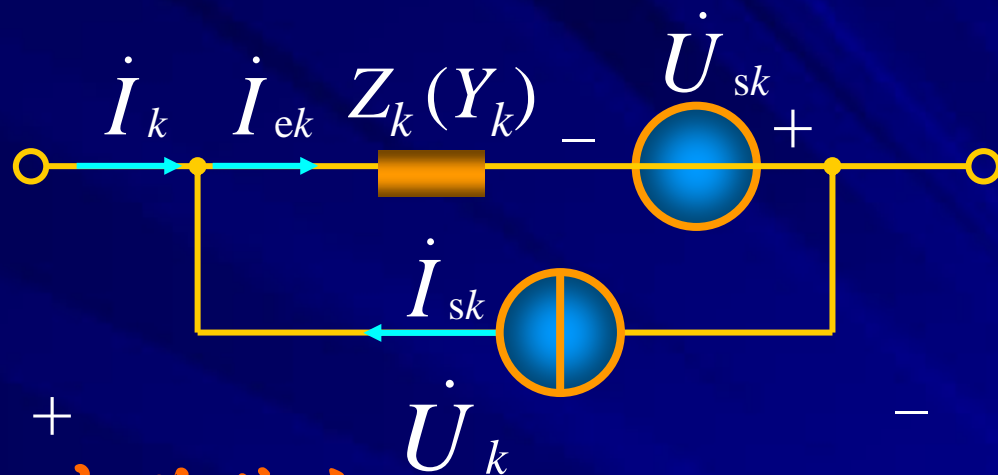
15-4 回路电流方程的矩阵形式

1. 复合支路

反映元件性质的支路电压和支路电流关系的矩阵形式是网络矩阵分析法的基础。



规定标准
支路



复合支路特点

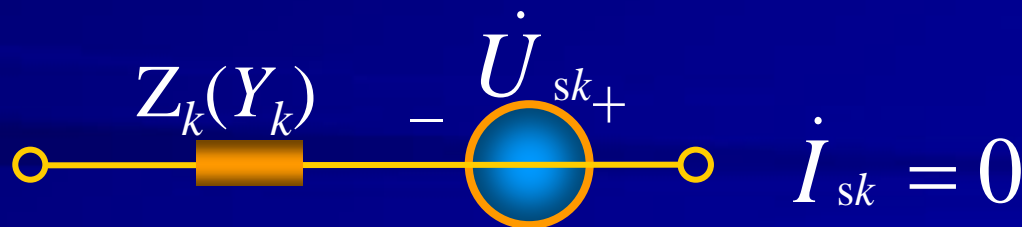
- ① 支路的独立电压源和独立电流源的方向与支路电压、电流的方向相反。
- ② 支路电压与支路电流的方向关联。
- ③ 支路的阻抗（或导纳）只能是单一的电阻、电容、电感，而不能是它们的组合。

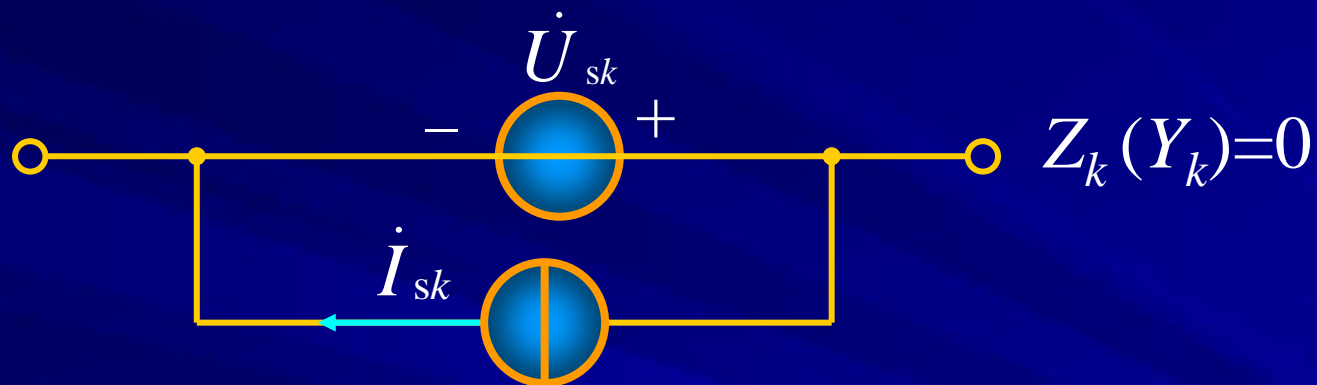
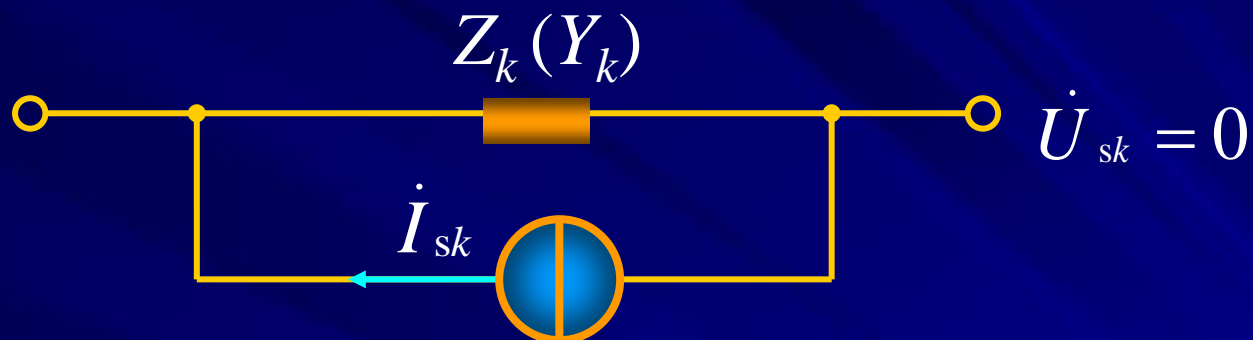
$$\text{即 } Z_k = \begin{cases} R_k \\ j\omega L_k \\ \frac{1}{j\omega C_k} \end{cases}$$



注意

复合支路定义了一条支路最多可以包含的不同元件数及连接方法，但允许缺少某些元件。





2. 支路阻抗矩阵形式

① 电路中电感之间无耦合

$$\dot{U}_k = (\dot{I}_k + \dot{I}_{sk})Z_k - \dot{U}_{sk}$$

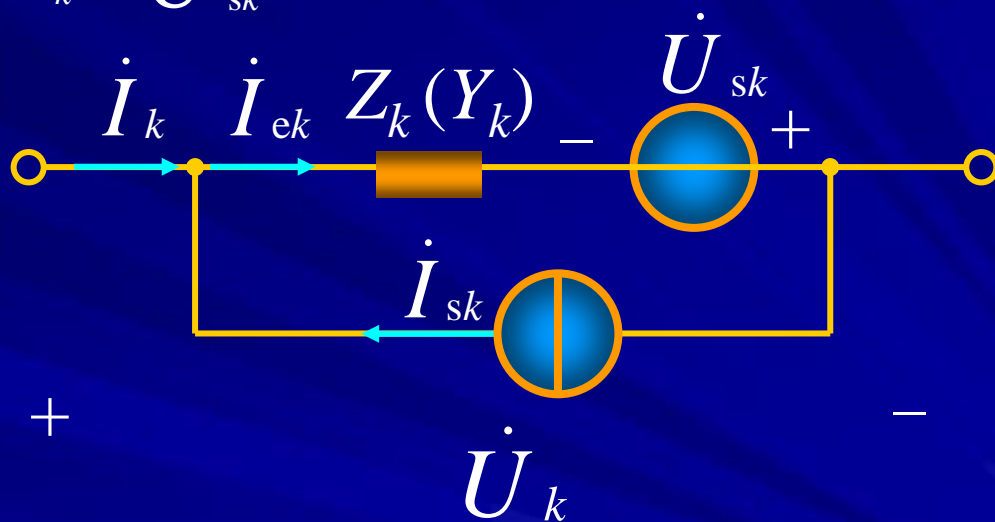
如有 b 条支路, 则有

$$\dot{U}_1 = (\dot{I}_1 + \dot{I}_{s1})Z_1 - \dot{U}_{s1}$$

$$\dot{U}_2 = (\dot{I}_2 + \dot{I}_{s2})Z_2 - \dot{U}_{s2} +$$

...

$$\dot{U}_b = (\dot{I}_b + \dot{I}_{sb})Z_b - \dot{U}_{sb}$$



设

$$\dot{\mathbf{I}} = [\dot{I}_1 \ \dot{I}_2 \ \cdots \ \dot{I}_b]^T \rightarrow \text{支路电流相量列矩阵}$$

$$\dot{\mathbf{U}} = [\dot{U}_1 \ \dot{U}_2 \ \cdots \ \dot{U}_b]^T \rightarrow \text{支路电压相量列矩阵}$$

$$\dot{\mathbf{U}}_s = [\dot{U}_{s1} \ \dot{U}_{s2} \ \cdots \ \dot{U}_{sb}]^T \rightarrow \text{电压源的电压相量列矩阵}$$

$$\dot{\mathbf{I}}_s = [\dot{I}_{s1} \ \dot{I}_{s2} \ \cdots \ \dot{I}_{sb}]^T \rightarrow \text{电流源的电流相量列矩阵}$$

$$\mathbf{Z} = \text{diag}[Z_1 \ Z_2 \ \cdots \ Z_b] \rightarrow \text{阻抗矩阵}$$

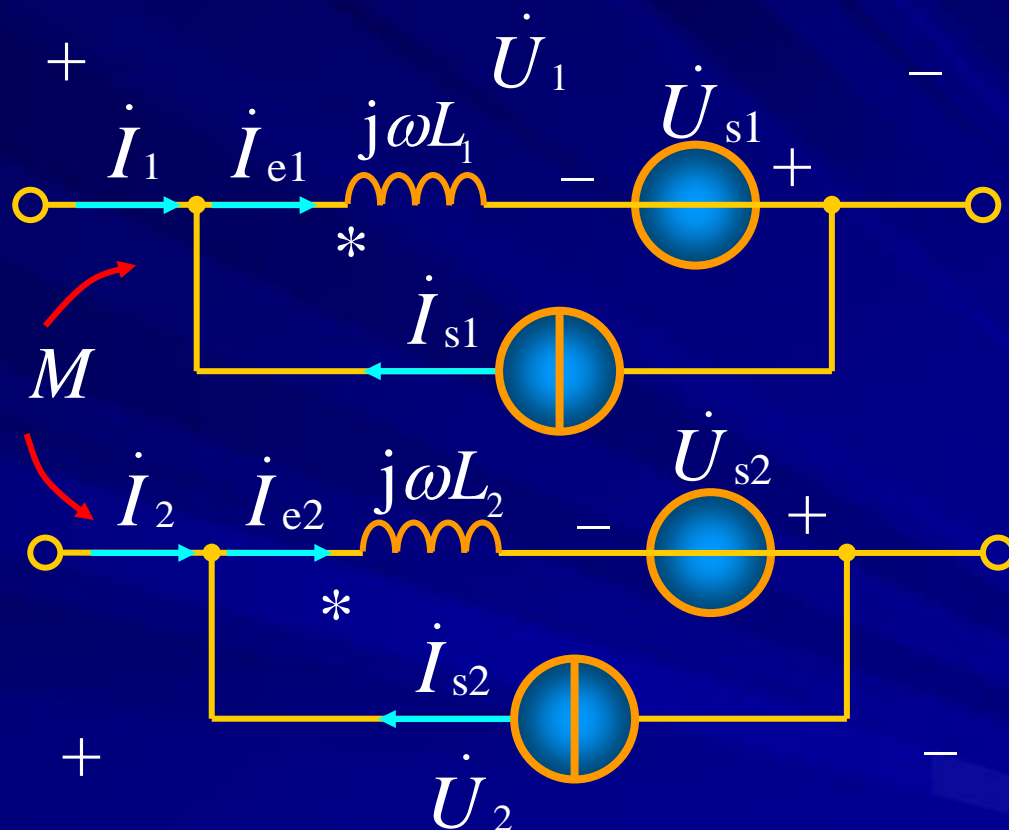
整个电路的支路电压、电流关系矩阵：

$$\begin{bmatrix} \dot{U}_1 \\ \vdots \\ \dot{U}_b \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} Z_1 & 0 & \cdots & 0 \\ 0 & Z_2 & \cdots & 0 \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ 0 & 0 & \cdots & Z_b \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \dot{I}_1 + \dot{I}_{s1} \\ \vdots \\ \dot{I}_b + \dot{I}_{sb} \end{bmatrix} - \begin{bmatrix} \dot{U}_{s1} \\ \vdots \\ \dot{U}_{sb} \end{bmatrix}$$

$b \times b$ 阶对角阵

$$\dot{U} = Z \dot{I} + Z \dot{I}_s - \dot{U}_s$$

②电路中电感之间有耦合



$$\dot{U}_1 = j\omega L_1(\dot{I}_{s1} + \dot{I}_1) + j\omega M(\dot{I}_{s2} + \dot{I}_2) - \dot{U}_{s1}$$

$$\dot{U}_2 = j\omega L_2(\dot{I}_{s2} + \dot{I}_2) + j\omega M(\dot{I}_{s1} + \dot{I}_1) - \dot{U}_{s2}$$

$$\dot{U}_1 = j\omega L_1(\dot{I}_{s1} + \dot{I}_1) + j\omega M(\dot{I}_{s2} + \dot{I}_2) - \dot{U}_{s1}$$

$$\dot{U}_2 = j\omega L_2(\dot{I}_{s2} + \dot{I}_2) + j\omega M(\dot{I}_{s1} + \dot{I}_1) - \dot{U}_{s2}$$

$$\begin{bmatrix} \dot{U}_1 \\ \dot{U}_2 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} j\omega L_1 & j\omega M \\ j\omega M & j\omega L_2 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \dot{I}_{s1} + \dot{I}_1 \\ \dot{I}_{s2} + \dot{I}_2 \end{bmatrix} - \begin{bmatrix} \dot{U}_{s1} \\ \dot{U}_{s2} \end{bmatrix}$$

$$\begin{bmatrix} \dot{U}_1 \\ \dot{U}_2 \\ \vdots \\ \dot{U}_b \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} j\omega L_1 & j\omega M & 0 & \cdots & 0 \\ j\omega M & j\omega L_2 & 0 & \cdots & 0 \\ 0 & 0 & Z_3 & \cdots & 0 \\ \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ 0 & 0 & 0 & \cdots & Z_b \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \dot{I}_{s1} + \dot{I}_1 \\ \vdots \\ \dot{I}_{sb} + \dot{I}_b \end{bmatrix} - \begin{bmatrix} \dot{U}_{s1} \\ \vdots \\ \dot{U}_{sb} \end{bmatrix}$$

$$\mathbf{Z} = \begin{bmatrix} j\omega L_1 & j\omega M & 0 & \cdots & 0 \\ j\omega M & j\omega L_2 & 0 & \cdots & 0 \\ 0 & 0 & Z_3 & \cdots & 0 \\ \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ 0 & 0 & 0 & \cdots & Z_b \end{bmatrix}$$

Z不是对角阵

如1支路至 g 支路间均有互感

$$\dot{U}_1 = Z_1 \dot{I}_{e1} \pm j\omega M_{12} \dot{I}_{e2} \pm j\omega M_{13} \dot{I}_{e3} \pm \cdots \pm j\omega M_{1g} \dot{I}_{eg} - \dot{U}_{s1}$$

$$\dot{U}_2 = \pm j\omega M_{21} \dot{I}_{e1} + Z_2 \dot{I}_{e2} \pm j\omega M_{23} \dot{I}_{e3} \pm \cdots \pm j\omega M_{2g} \dot{I}_{eg} - \dot{U}_{s2}$$

.....

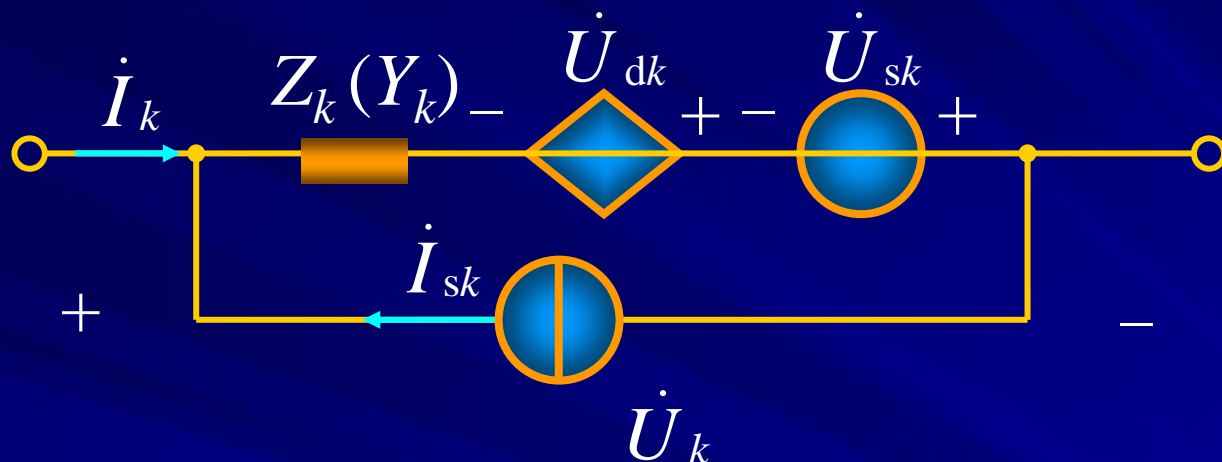
$$\dot{U}_g = \pm j\omega M_{g1} \dot{I}_{e1} \pm j\omega M_{g2} \dot{I}_{e2} \pm j\omega M_{g3} \dot{I}_{e3} \pm \cdots \pm Z_g \dot{I}_{eg} - \dot{U}_{sg}$$

$$\begin{bmatrix} \dot{U}_1 \\ \dot{U}_2 \\ \vdots \\ \dot{U}_g \\ \dot{U}_h \\ \vdots \\ \dot{U}_b \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} Z_1 & \pm j\omega M_{12} & \cdots & \pm j\omega M_{1g} & 0 & \cdots & 0 \\ \pm j\omega M_{21} & Z_2 & \cdots & \pm j\omega M_{2g} & 0 & \cdots & 0 \\ \vdots & \vdots & & \vdots & \vdots & & \vdots \\ \pm j\omega M_{g1} & \pm j\omega M_{g2} & \cdots & \pm Z_g & 0 & \cdots & 0 \\ 0 & 0 & \cdots & 0 & Z_h & \cdots & 0 \\ \vdots & \vdots & & \vdots & \vdots & & \vdots \\ 0 & 0 & \cdots & 0 & 0 & \cdots & Z_b \end{bmatrix} \times$$

$$\begin{bmatrix} \dot{I}_1 + \dot{I}_{S1} \\ \dot{I}_2 + \dot{I}_{S2} \\ \vdots \\ \dot{I}_g + \dot{I}_{Sg} \\ \dot{I}_h + \dot{I}_{Sh} \\ \vdots \\ \dot{I}_b + \dot{I}_{Sb} \end{bmatrix} - \begin{bmatrix} \dot{U}_{S1} \\ \dot{U}_{S2} \\ \vdots \\ \dot{U}_{Sg} \\ \dot{U}_{Sh} \\ \vdots \\ \dot{U}_{Sb} \end{bmatrix}$$

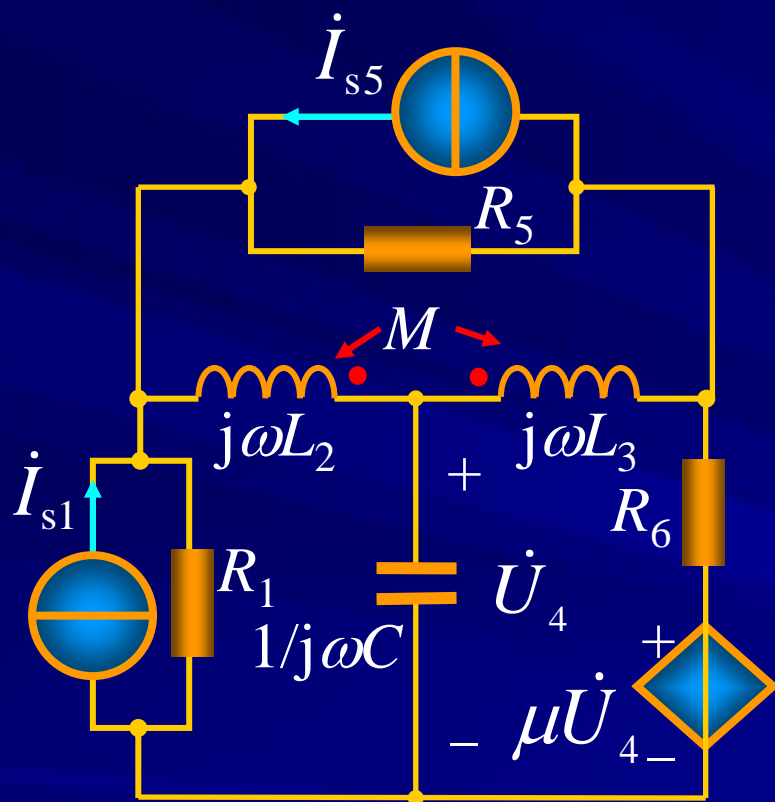
$$\dot{U} = Z(\dot{I} + \dot{I}_s) - \dot{U}_s$$

③电路中有受控电压源



Z 的非主对角元素将有与受控电压源的控制系数有关的元素。

例4-1 写出图示电路的阻抗矩阵。



$$\mathbf{Z} = \begin{bmatrix} R_1 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & j\omega L_2 & \pm j\omega M & 0 & 0 & 0 \\ 0 & \pm j\omega M & j\omega L_3 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1/j\omega C & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & R_5 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & \mu/j\omega C & 0 & R_6 \end{bmatrix}$$

3. 回路电流方程的矩阵形式

$$\text{KVL: } B \dot{U}_b = 0$$

$$\text{KCL: } \dot{I}_b = B^T \dot{I}_1$$

回路电流 \dot{I}_1
($b-n+1$) \times 1 阶

支路方程 $\dot{U}_b = Z \dot{I}_b + Z \dot{I}_s - \dot{U}_s$

$$B \dot{U}_b = BZ \dot{I}_b + BZ \dot{I}_s - B \dot{U}_s = 0$$

$$BZB^T \dot{I}_1 = B \dot{U}_s - BZ \dot{I}_s$$

$$\mathbf{BZB}^T \dot{\mathbf{I}}_1 = \mathbf{B} \dot{\mathbf{U}}_s - \mathbf{BZ} \dot{\mathbf{I}}_s$$

$\mathbf{Z}_1 = \mathbf{BZB}^T \rightarrow$ 回路阻抗阵，主对角线元素为自阻抗，其余元素为互阻抗。

$\dot{\mathbf{U}}_{1s} = \mathbf{B} \dot{\mathbf{U}}_s - \mathbf{BZ} \dot{\mathbf{I}}_s \rightarrow$ 回路电压源相量矩阵

$\mathbf{Z}_1 \dot{\mathbf{I}}_1 = \dot{\mathbf{U}}_{1s} \rightarrow$ 回路矩阵方程

**小结****回路分析法的步骤:**

①从已知网络, 写出 $B \quad Z \quad \dot{I}_s \quad \dot{U}_s$

②求出 $Z_1 \quad \dot{U}_1$, 列出回路方程

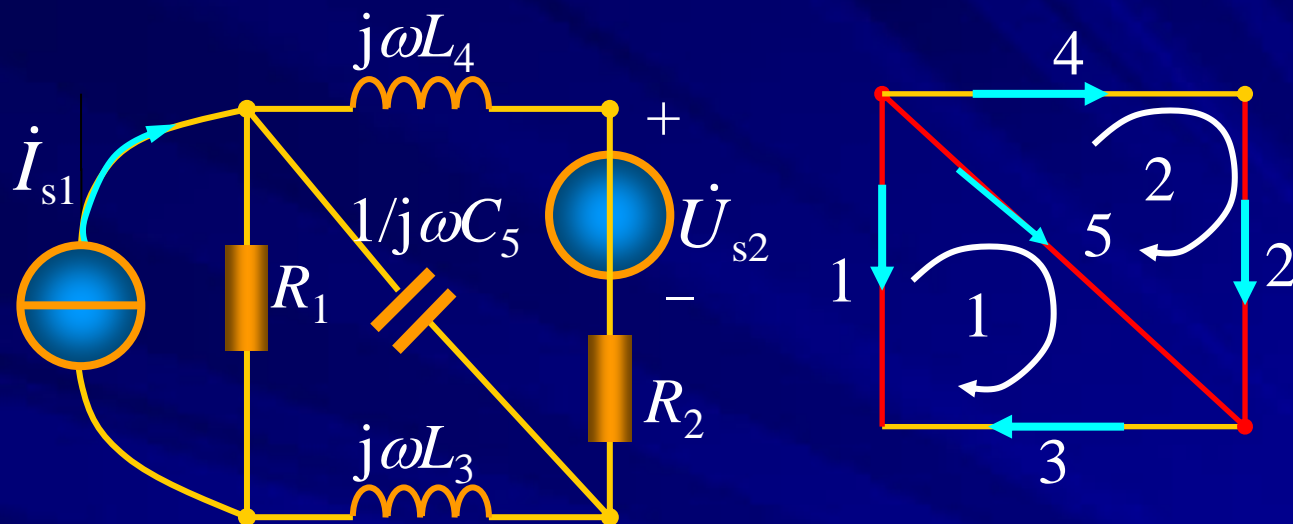
$$Z_1 \dot{I}_1 = \dot{U}_{1s}$$

$$\begin{bmatrix} \dot{I}_b \end{bmatrix} = [B]^T \begin{bmatrix} \dot{I}_l \end{bmatrix}$$

③求出 \dot{I}_1 由KCL解出 $\dot{I}_b = B^T \dot{I}_1$

根据支路方程解出 \dot{U}_b

例4-1 用矩阵形式列出电路的回路电流方程。



解

做出有向图，选支路1, 2, 5为树支。

$$B = \begin{matrix} & \begin{matrix} 1 & 2 & 3 & 4 & 5 \end{matrix} \\ \begin{matrix} 1 \\ 2 \end{matrix} & \begin{bmatrix} -1 & 0 & 1 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 0 & 1 & -1 \end{bmatrix} \end{matrix}$$

$$\mathbf{Z} = \text{diag} \left[R_1, R_2, j\omega L_3, j\omega L_4, \frac{1}{j\omega C_5} \right]$$

$$\dot{\mathbf{U}}_s = [0 \quad -\dot{U}_{s2} \quad 0 \quad 0 \quad 0]^T$$

$$\dot{\mathbf{I}}_s = [\dot{I}_{s1} \quad 0 \quad 0 \quad 0 \quad 0]^T$$

把上式各矩阵代入回路电流方程的矩阵形式

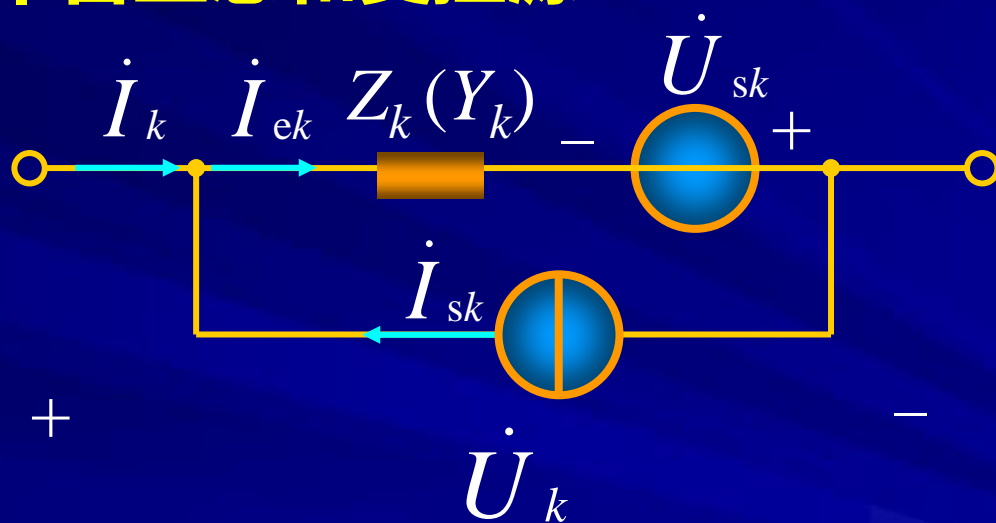
$$\mathbf{B} \mathbf{Z} \mathbf{B}^T \dot{\mathbf{I}}_1 = \mathbf{B} \dot{\mathbf{U}}_s - \mathbf{B} \mathbf{Z} \dot{\mathbf{I}}_s$$

$$\rightarrow \begin{bmatrix} R_1 + j\omega L_3 + \frac{1}{j\omega C_5} & -\frac{1}{j\omega C_5} \\ -\frac{1}{j\omega C_5} & R_2 + j\omega L_4 + \frac{1}{j\omega C_5} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \dot{I}_{11} \\ \dot{I}_{12} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} R_1 \dot{I}_{s1} \\ -\dot{U}_{s2} \end{bmatrix}$$

15-5 结点电压方程的矩阵形式

1. 支路导纳矩阵形式

① 电路中不含互感和受控源



$$\dot{U}_k = (\dot{I}_k + \dot{I}_{sk})Z_k - \dot{U}_{sk}$$

$$\dot{I}_k = Y_k \dot{U}_k + Y_k \dot{U}_{sk} - \dot{I}_{sk}$$

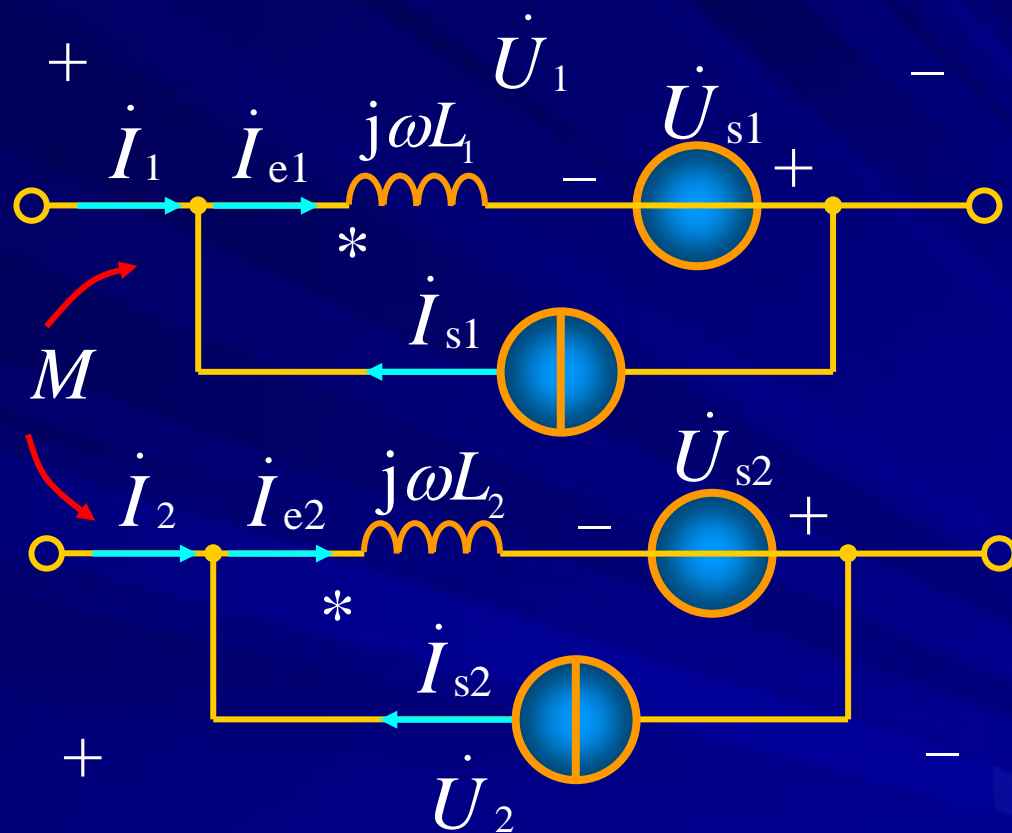
$$\begin{bmatrix} \dot{I}_1 \\ \vdots \\ \dot{I}_b \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} Y_1 & 0 & \cdots & 0 \\ 0 & Y_2 & \cdots & 0 \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ 0 & 0 & \cdots & Y_b \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \dot{U}_1 + \dot{U}_{s1} \\ \vdots \\ \dot{U}_b + \dot{U}_{sb} \end{bmatrix} - \begin{bmatrix} \dot{I}_{s1} \\ \vdots \\ \dot{I}_{sb} \end{bmatrix}$$

$$\dot{\boldsymbol{I}} = \boldsymbol{Y} \dot{\boldsymbol{U}} + \boldsymbol{Y} \dot{\boldsymbol{U}}_s - \dot{\boldsymbol{I}}_s$$

$$\mathbf{Y} = \mathbf{Z}^{-1} = \begin{bmatrix} Y_1 & 0 & \cdots & 0 \\ 0 & Y_2 & \cdots & 0 \\ \vdots & \vdots & & \vdots \\ 0 & 0 & \cdots & Y_b \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \frac{1}{Z_1} & 0 & \cdots & 0 \\ 0 & \frac{1}{Z_2} & \cdots & 0 \\ \vdots & \vdots & & \vdots \\ 0 & 0 & \cdots & \frac{1}{Z_b} \end{bmatrix}$$

$b \times b$ 阶对角阵

②电路中电感之间有耦合



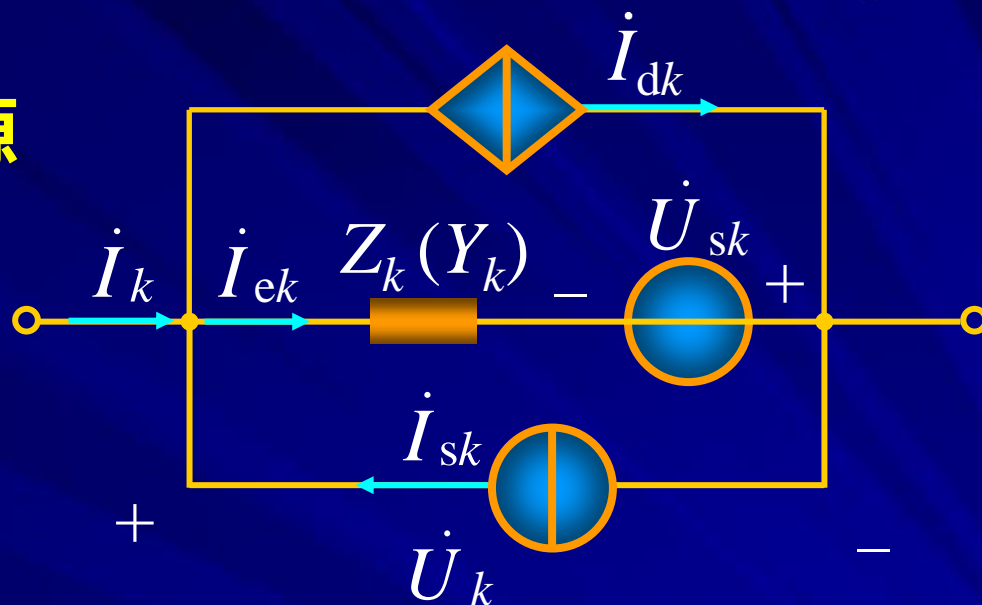
$$\mathbf{Z}_{11} = \begin{bmatrix} j\omega L_1 & j\omega M \\ j\omega M & j\omega L_2 \end{bmatrix}$$

$$\mathbf{Y} = \mathbf{Z}^{-1} = \left[\begin{array}{c|ccc} \mathbf{Z}_{11}^{-1} & 0 & \cdots & 0 \\ \hline 0 & \frac{1}{\mathbf{Z}_2} & \cdots & 0 \\ \vdots & \vdots & & \vdots \\ 0 & 0 & \cdots & \frac{1}{\mathbf{Z}_b} \end{array} \right]$$

$$\mathbf{Z}_{11}^{-1} = \begin{bmatrix} j\omega L_1 & j\omega M \\ j\omega M & j\omega L_2 \end{bmatrix}^{-1} = \begin{bmatrix} \frac{L_2}{\Delta} & -\frac{M}{\Delta} \\ -\frac{M}{\Delta} & \frac{L_1}{\Delta} \end{bmatrix}$$

$$\Delta = j\omega(L_1 L_2 - M^2)$$

③电路中有受控电源

(a) \dot{I}_{dk} 为 VCCS设: $\dot{I}_{dk} = g_{kj} \dot{U}_{ej}$ 

$$\dot{I}_{ek} = Y_k \dot{U}_{ek} = Y_k (\dot{U}_k + \dot{U}_{sk})$$

$$\dot{I}_{dk} = g_{kj} \dot{U}_{ej} = g_{kj} (\dot{U}_j + \dot{U}_{sj})$$

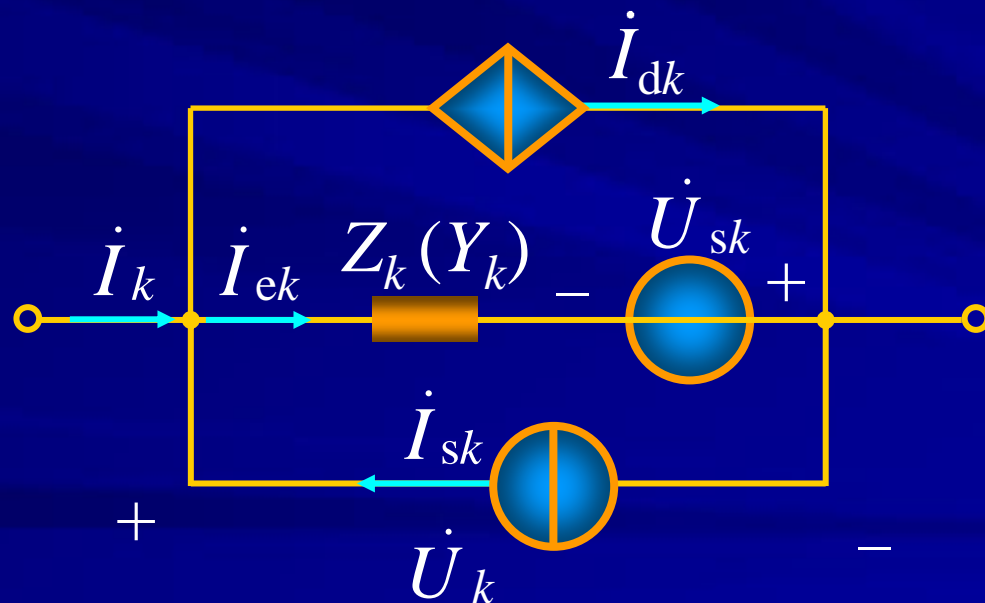
$$\rightarrow \dot{I}_k = Y_k (\dot{U}_k + \dot{U}_{sk}) + g_{kj} (\dot{U}_j + \dot{U}_{sj}) - \dot{I}_{sk}$$

(2) \dot{I}_{dk} 为 CCCS

设: $\dot{I}_{dk} = \beta_{kj} \dot{I}_{ej}$

$$\dot{I}_{ej} = Y_j (\dot{U}_j + \dot{U}_{sj})$$

$$\rightarrow \dot{I}_k = Y_k (\dot{U}_k + \dot{U}_{sk}) + \beta_{kj} Y_j (\dot{U}_j + \dot{U}_{sj}) - \dot{I}_{sk}$$



考虑 **b** 个支路时:

若:
$$\dot{I}_k = Y_k(\dot{U}_k + \dot{U}_{sk}) + g_{kj}(\dot{U}_j + \dot{U}_{sj}) - \dot{I}_{sk}$$

$$\begin{bmatrix} \dot{I}_1 \\ \vdots \\ \dot{I}_k \\ \vdots \\ \dot{I}_j \\ \vdots \\ \dot{I}_b \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} Y_1 & & & & 0 \\ & \ddots & & & \\ & & Y_k & & \\ & & & \ddots & \\ & & & & Y_j \\ & & & & & \ddots \\ 0 & & & & & & Y_b \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \dot{U}_1 + \dot{U}_{s1} \\ \vdots \\ \dot{U}_k + \dot{U}_{sk} \\ \vdots \\ \dot{U}_j + \dot{U}_{sj} \\ \vdots \\ \dot{U}_b + \dot{U}_{sb} \end{bmatrix} - \begin{bmatrix} \dot{I}_{s1} \\ \vdots \\ \dot{I}_{sk} \\ \vdots \\ \dot{I}_{sj} \\ \vdots \\ \dot{I}_{sb} \end{bmatrix}$$

Diagram illustrating the matrix equation for circuit analysis. The matrix is partitioned by dashed lines. The horizontal dashed line is labeled k above and j to the right. The vertical dashed line is labeled j above and k to the left. The element g_{kj} is highlighted in a blue box at the intersection of the k -th row and j -th column. The diagonal elements are $Y_1, \dots, Y_k, \dots, Y_j, \dots, Y_b$. The off-diagonal elements are zero.

若: $\dot{I}_k = Y_k(\dot{U}_k + \dot{U}_{sk}) + \beta_{kj}Y_j(\dot{U}_j + \dot{U}_{sj}) - \dot{I}_{sk}$

$$\begin{bmatrix} \dot{I}_1 \\ \vdots \\ \dot{I}_k \\ \vdots \\ \dot{I}_j \\ \vdots \\ \dot{I}_b \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} Y_1 & & & & & & 0 \\ & \ddots & & & & & \\ & & Y_k & & & & \\ & & & \beta_{kj}Y_j & & & \\ & & & & Y_j & & \\ & & & & & \ddots & \\ 0 & & & & & & Y_b \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \dot{U}_1 + \dot{U}_{s1} \\ \vdots \\ \dot{U}_k + \dot{U}_{sk} \\ \vdots \\ \dot{U}_j + \dot{U}_{sj} \\ \vdots \\ \dot{U}_b + \dot{U}_{sb} \end{bmatrix} - \begin{bmatrix} \dot{I}_{s1} \\ \vdots \\ \dot{I}_{sk} \\ \vdots \\ \dot{I}_{sj} \\ \vdots \\ \dot{I}_{sb} \end{bmatrix}$$

2. 结点电压方程的矩阵形式

支路方程: $\bar{I} = \bar{Y}\bar{U} + \bar{Y}\bar{U}_s - \bar{I}_s$

KCL $\bar{A}\bar{I} = 0$

$\rightarrow \bar{A}\bar{Y}\bar{U} + \bar{A}\bar{Y}\bar{U}_s - \bar{A}\bar{I}_s = 0$

KVL $\bar{U} = \bar{A}^T \bar{U}_n$

$\rightarrow \bar{A}\bar{Y}\bar{A}^T \bar{U}_n = \bar{A}\bar{I}_s - \bar{A}\bar{Y}\bar{U}_s = \bar{I}_{sn}$

$$\underbrace{AYA^T}_{[Y_n]} U_n = AI_s - AYU_s = I_{sn}$$

结点导纳阵

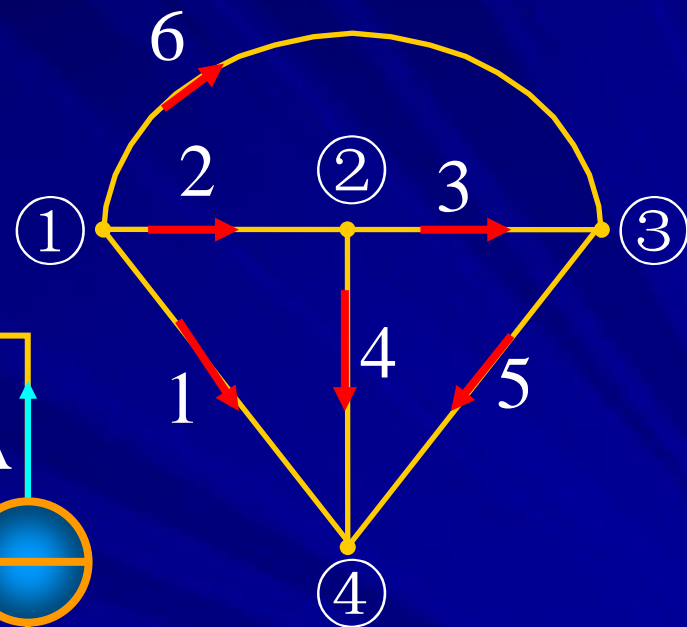
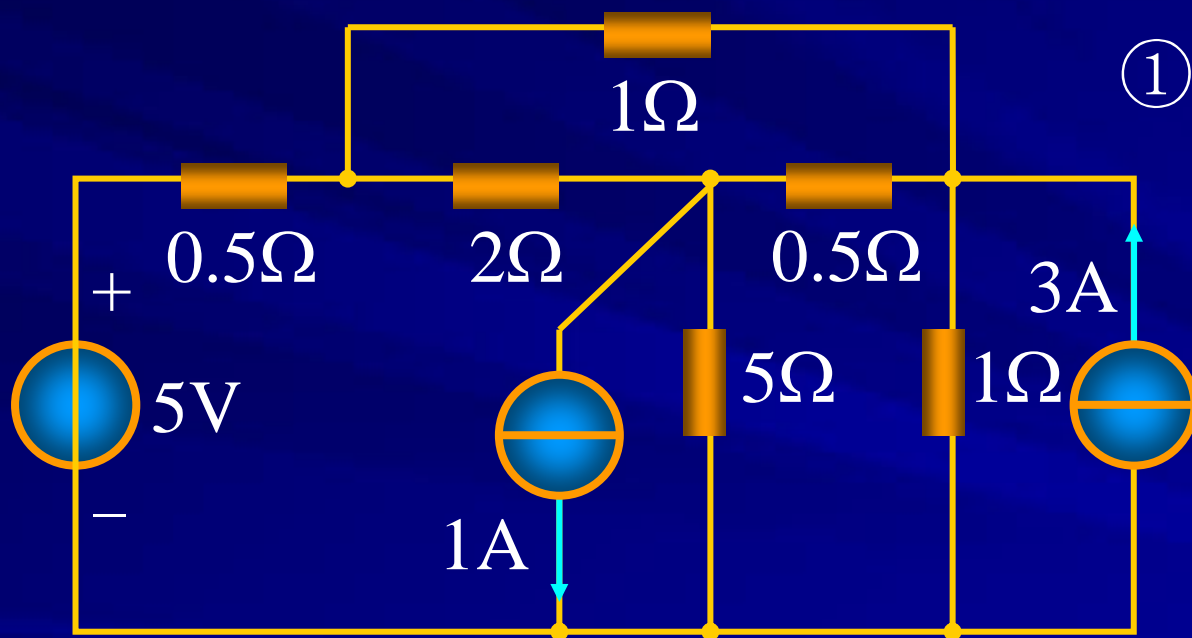
独立电源引起的流入结点的电流相量列矩阵

$$Y_n U_n = I_{sn}$$



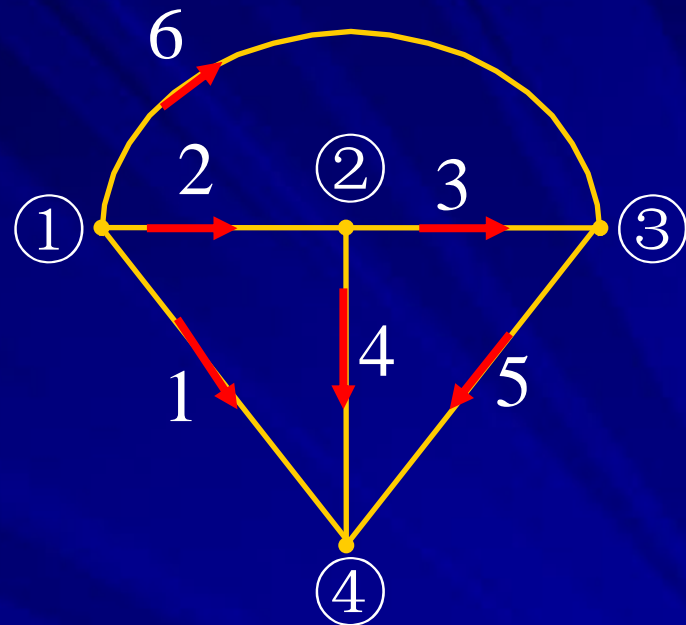
小结 结点分析法的步骤

第一步：把电路抽象为有向图



第二步：形成矩阵 A

$$A = \begin{matrix} & \begin{matrix} 1 & 2 & 3 & 4 & 5 & 6 \end{matrix} \\ \begin{matrix} 1 \\ 2 \\ 3 \end{matrix} & \begin{bmatrix} 1 & 1 & 0 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & -1 & 1 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & -1 & 0 & 1 & -1 \end{bmatrix} \end{matrix}$$



第三步：形成矩阵 Y

$$Y = \begin{bmatrix} 2 & & & & & \\ & 0.5 & & & & \\ & & 2 & & & \\ & & & 0.2 & & \\ & & & & 1 & \\ & & & & & 1 \end{bmatrix}$$

第四步：形成 U_s 、 I_s

$$U_s = [-5 \ 0 \ 0 \ 0 \ 0 \ 0]^T$$

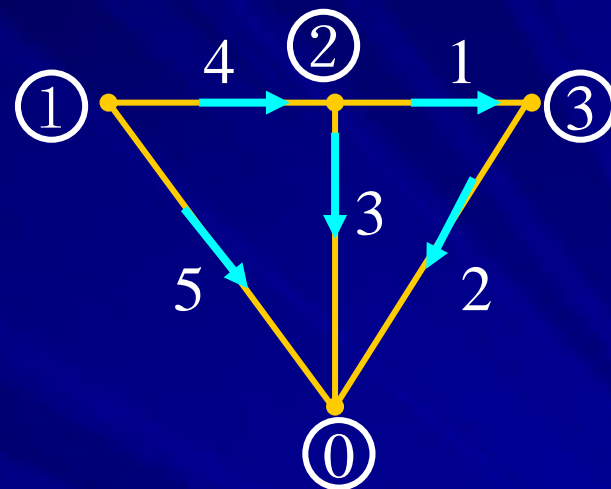
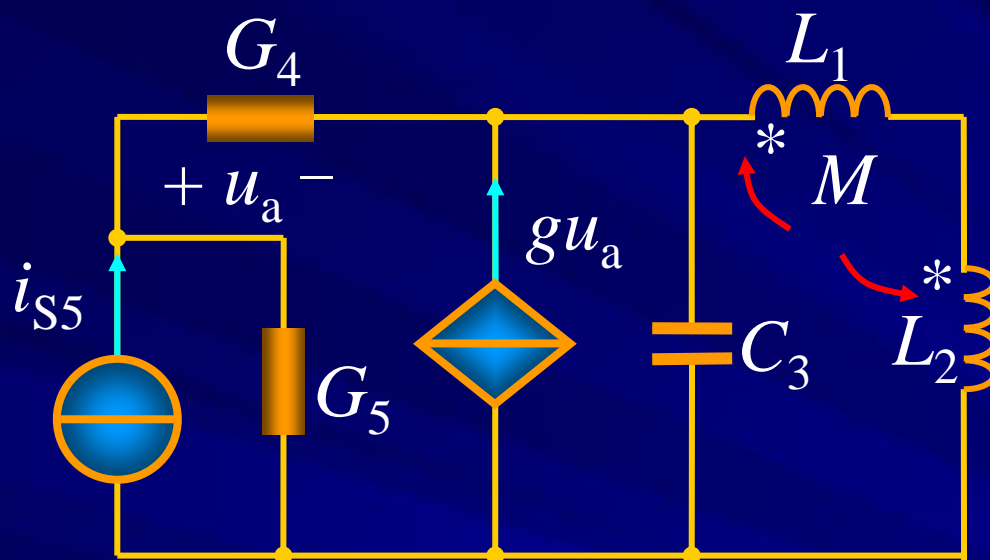
$$I_s = [0 \ 0 \ 0 \ -1 \ 3 \ 0]^T$$

第五步：用矩阵乘法求得结点方程

$$AYA^T \dot{U}_n = A \dot{I}_s - AY \dot{U}_s = \dot{I}_{sn}$$

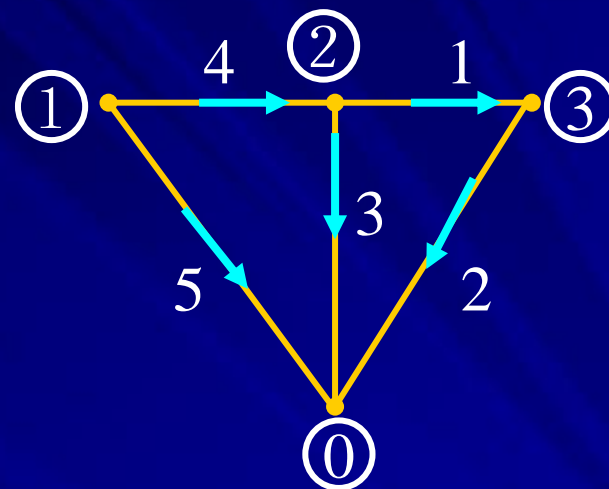
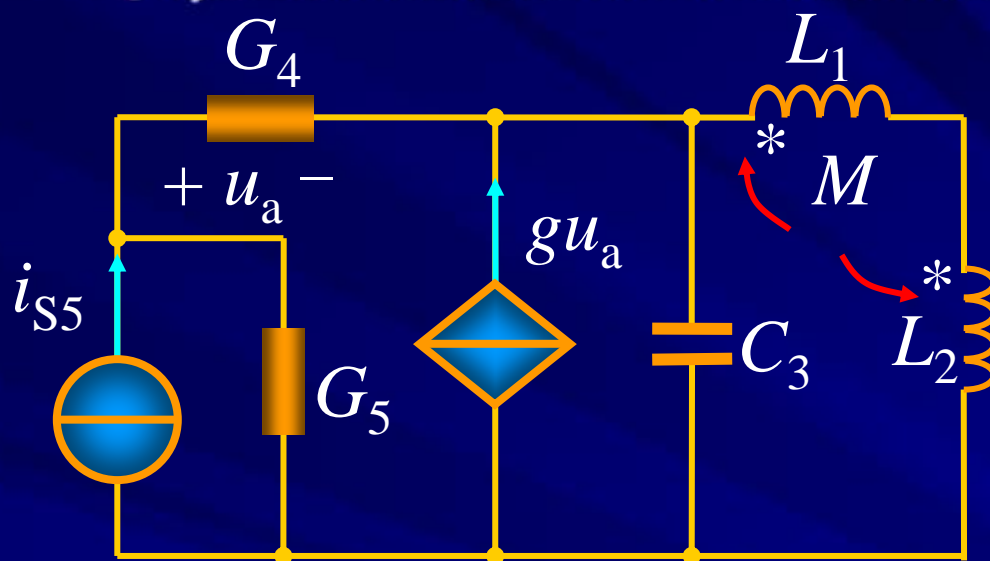
$$\begin{bmatrix} 3.5 & -0.5 & 0 \\ -0.5 & 2.7 & -2 \\ -1 & -2 & 4 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \dot{U}_{n1} \\ \dot{U}_{n2} \\ \dot{U}_{n3} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 50 \\ -1 \\ 3 \end{bmatrix}$$

例5-1 用矩阵形式列出电路的结点电压方程。



解 做出有向图

$$\mathbf{A} = \begin{bmatrix} 0 & 0 & 0 & 1 & 1 \\ 1 & 0 & 1 & -1 & 0 \\ -1 & 1 & 0 & 0 & 0 \end{bmatrix} \quad \dot{\mathbf{I}}_s = \begin{bmatrix} 0 & 0 & 0 & 0 & \dot{I}_{s5} \end{bmatrix}$$



$$Y = \begin{bmatrix} \frac{L_2}{\Delta} & \frac{-M}{\Delta} & 0 & 0 & 0 \\ \frac{-M}{\Delta} & \frac{L_1}{\Delta} & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & j\omega C_3 & -g & 0 \\ 0 & 0 & 0 & G_4 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & G_5 \end{bmatrix}$$

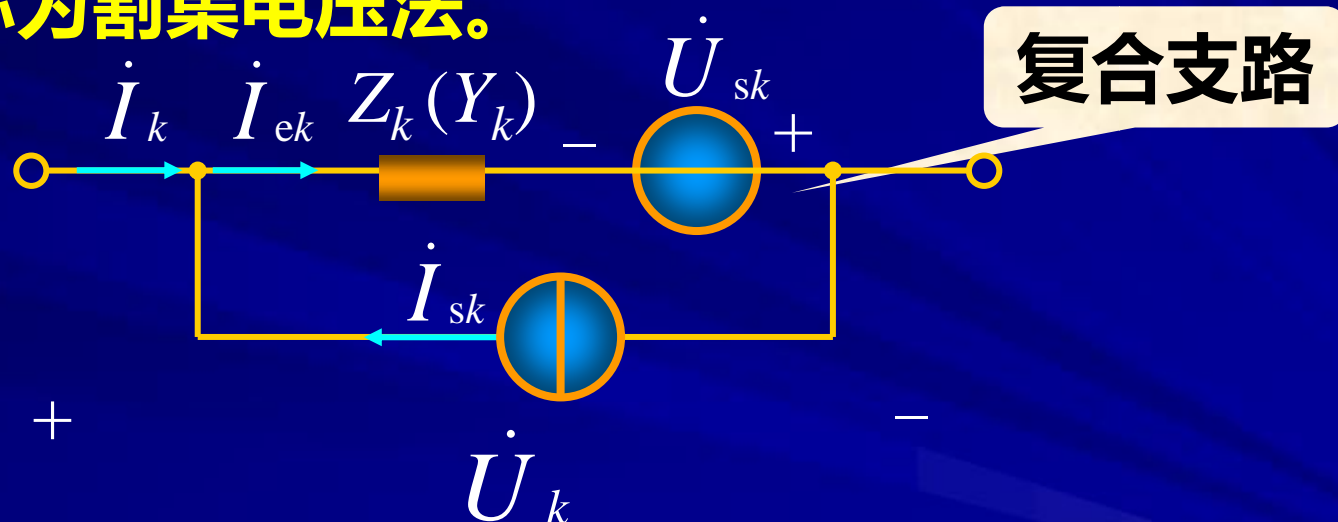
注意 g 的
位置

代入 $AYA^T \mathbf{U}_n = A\mathbf{I}_s - AY\mathbf{U}_s = \mathbf{I}_{sn}$

$$\begin{bmatrix} G_4 + G_5 & -G_4 & 0 \\ -g - G_4 & g + G_4 + j\omega L_3 + \frac{L_2}{\Delta} & -\frac{L_2 + M}{\Delta} \\ 0 & -\frac{L_2 + M}{\Delta} & \frac{L_1 + L_2 + 2M}{\Delta} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \dot{U}_{n1} \\ \dot{U}_{n2} \\ \dot{U}_{n3} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} i_{s5} \\ 0 \\ 0 \end{bmatrix}$$

*15-6 割集电压方程的矩阵形式

割集电压是指由割集划分的两分离部分之间的一种假想电压。以割集电压为电路独立变量的分析法称为割集电压法。



用导纳表示的支路方程为

$$\dot{I}_b = Y \dot{U}_b + Y \dot{U}_s - \dot{I}_s$$

$$\dot{\mathbf{I}}_b = \mathbf{Y} \dot{\mathbf{U}}_b + \mathbf{Y} \dot{\mathbf{U}}_s - \dot{\mathbf{I}}_s$$

$$\text{KCL: } \mathbf{Q}_f^T \dot{\mathbf{I}}_b = 0$$

$$\text{KVL: } \dot{\mathbf{U}}_b = \mathbf{Q}_f \dot{\mathbf{U}}_t$$

以树支电压
为未知量

$$\mathbf{Q}_f^T \dot{\mathbf{I}}_b = \mathbf{Q}_f^T \mathbf{Y} \dot{\mathbf{U}}_b + \mathbf{Q}_f^T \mathbf{Y} \dot{\mathbf{U}}_s - \dot{\mathbf{I}}_s = 0$$

结合以上方程有

$$\mathbf{Q}_f^T \mathbf{Y} \mathbf{Q}_f \dot{\mathbf{U}}_t = \dot{\mathbf{I}}_s - \mathbf{Q}_f^T \mathbf{Y} \dot{\mathbf{U}}_s$$

$$\mathbf{Q}_f \mathbf{Y} \mathbf{Q}_f^T \mathbf{U}_t = \mathbf{Q}_f \mathbf{I}_s - \mathbf{Q}_f \mathbf{Y} \mathbf{U}_s$$

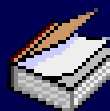
$$\mathbf{Y}_t = \mathbf{Q}_f \mathbf{Y} \mathbf{Q}_f^T \rightarrow$$

割集导纳矩阵，主对角线元素为相应割集各支路的导纳之和，总为正；其余元素为相应两割集之间共有支路导纳之和。

$$\mathbf{I}_t = \mathbf{Q}_f \mathbf{I}_s - \mathbf{Q}_f \mathbf{Y} \mathbf{U}_s \rightarrow \text{割集电流源相量矩阵}$$

$$\mathbf{Y}_t \mathbf{U}_t = \mathbf{I}_t$$

割集矩阵方程

**注意**

割集电压法是结点电压法的推广，或者说结点电压法是割集电压法的一个特例。若选择一组独立割集，使每一割集都由汇集在一个结点上的支路构成时，割集电压法便成为结点电压法。

**小结**

割集分析法的步骤：

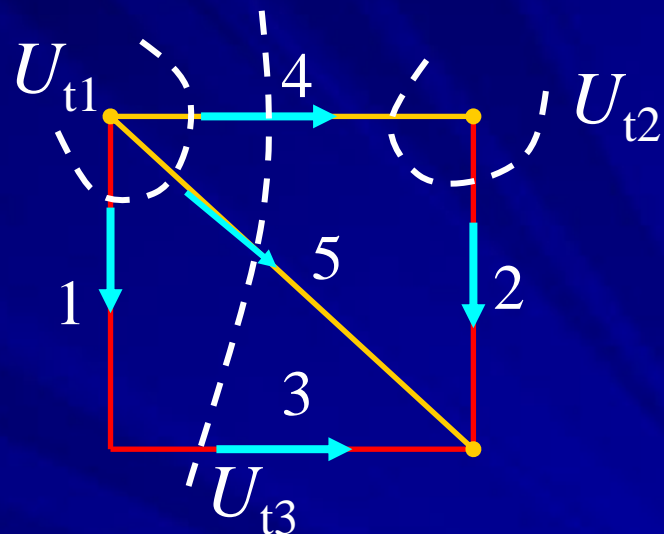
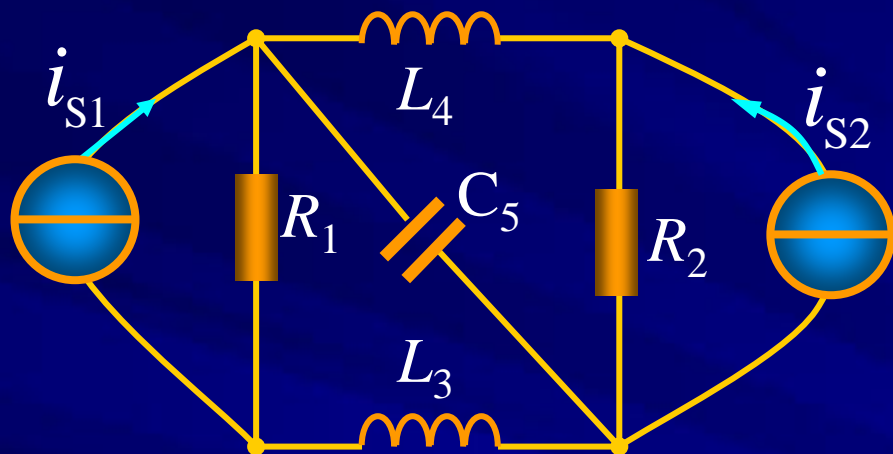
①选定一个树，写出 Q_f 、 Y 、 I_s 、 U_s

②计算 Y_t 、 I_t ，列出割集方程 $Y_t U_t = I_t$

③求出 U_t ，由KVL解出 U_b

根据支路方程解出 I_b

例6-1 以运算形式列出电路的割集电压方程的矩阵形式，设动态元件的初始条件为零。



解 做出有向图，选支路1, 2, 3为树支。

$$Q_f = \begin{matrix} & \begin{matrix} 1 & 2 & 3 & 4 & 5 \end{matrix} \\ \begin{matrix} 1 \\ 2 \\ 3 \end{matrix} & \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 & 1 & 1 \\ 0 & 1 & 0 & -1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 1 & 1 \end{bmatrix} \end{matrix}$$

用拉氏变换表示时，有

$$U_s(s) = 0 \quad I_s(s) = [I_{s1}(s) \ I_{s2}(s) \ 0 \ 0 \ 0]^T$$

$$Y(s) = \text{diag} \left[\frac{1}{R_1}, \frac{1}{R_2}, \frac{1}{sL_3}, \frac{1}{sL_4}, sC_5 \right]$$

代入割集方程：

$$\begin{bmatrix} \frac{1}{R_1} + \frac{1}{sL_4} + sC_5 & -\frac{1}{sL_4} & \frac{1}{sL_4} + sC_5 \\ -\frac{1}{sL_4} & \frac{1}{R_2} + \frac{1}{sL_4} & -\frac{1}{sL_4} \\ \frac{1}{sL_4} + sC_5 & -\frac{1}{sL_4} & \frac{1}{sL_3} + \frac{1}{sL_4} + sC_5 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} U_{t1}(s) \\ U_{t2}(s) \\ U_{t3}(s) \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} I_{s1}(s) \\ I_{s2}(s) \\ 0 \end{bmatrix}$$

*15-7 列表法

1. 矩阵分析法的局限性

- ①回路电流法不允许存在无伴电流源支路，且规定的复合支路不允许存在受控电流源。
- ②结点电压法和割集电压法不允许存在无伴电压源支路，且规定的复合支路不允许存在受控电压源。

2. 列表法

规定一个元件为一条支路，用阻抗描述电阻或电感支路，用导纳描述电导或电容支路。

对于电阻或电感支路有

$$\dot{U}_k = Z_k \dot{I}_k \quad Z_k = R_k \quad \text{或} \quad Z_k = j\omega L_k$$

对于电导或电容支路有

$$\dot{I}_k = Y_k \dot{U}_k \quad Y_k = G_k \quad \text{或} \quad Y_k = j\omega C_k$$

对于VCVS支路有

$$\dot{U}_k = \mu_{kj} \dot{U}_j$$

对于CCVS支路有

$$\dot{U}_k = r_{kj} \dot{I}_j$$

对于VCCS支路有

$$\dot{I}_k = g_{kj} \dot{U}_j$$

对于CCCS支路有

$$\dot{I}_k = \beta_{kj} \dot{I}_j$$

对于独立电源支路有

$$\dot{U}_k = \dot{U}_{sk} \quad \dot{I}_k = \dot{I}_{sk}$$

支路方程: $F\dot{U} + H\dot{I} = \dot{U}_s + \dot{I}_s$

$$\dot{U} = [\dot{U}_1 \quad \dot{U}_2 \quad \cdots \quad \dot{U}_b]^T$$

$$\dot{I} = [\dot{I}_1 \quad \dot{I}_2 \quad \cdots \quad \dot{I}_b]^T$$

KCL $A\dot{I} = 0$

KVL $\dot{U} - A^T \dot{U}_n = 0$

结点列表方程的矩阵形式:

$$\begin{bmatrix} 0 & 0 & A \\ -A^T & \mathbf{1}_b & 0 \\ 0 & F & H \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \dot{U}_n \\ \dot{U} \\ \dot{I} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ \dot{U}_s + \dot{I}_s \end{bmatrix}$$