Árboles de Partición Quadtrees – Octrees – K-d trees

Estructuras de Datos

Andrea Rueda

Pontificia Universidad Javeriana Departamento de Ingeniería de Sistemas

Estructuras de Datos Geométricas

Estructuras de Datos Geométricas

- Generalización de estructuras lineales y/o unidimensionales a n-dimensiones.
 - ¿Ordenamiento? ¿Búsqueda?
 Primero en una dimensión, luego en la siguiente...

- Subdivisión jerárquica del espacio ndimensional.
 - Particionar el espacio en regiones locales utilizando una estructura basada en árboles.

Estructuras de Datos Geométricas

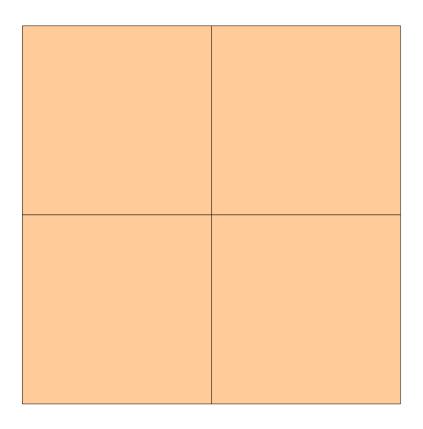
Operaciones:

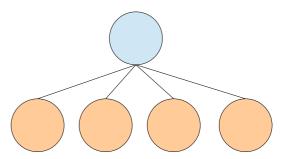
- Insertar.
- Eliminar.
- Buscar/Encontrar.
- Vecino más cercano.
- Consulta por rango.

—

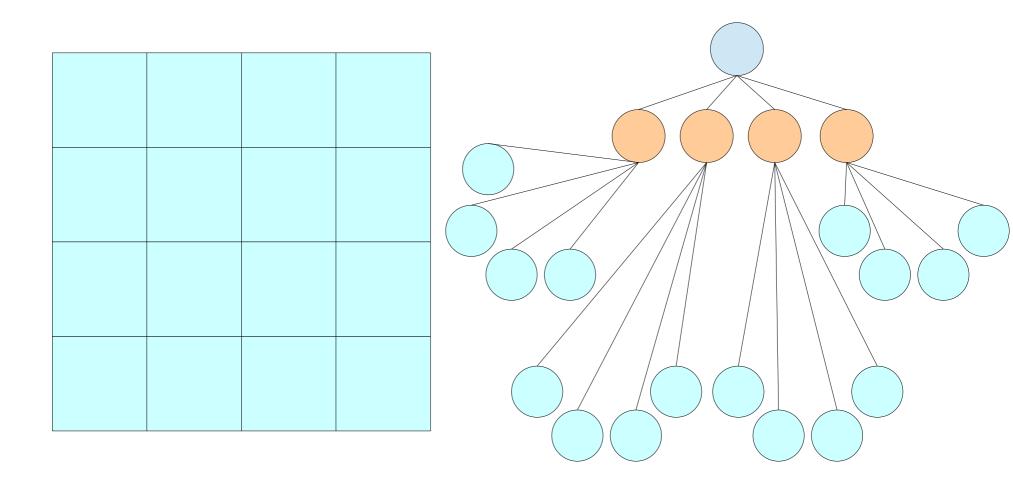
 Subdivisión jerárquica del espacio bidimensional en 4 cuadrantes o regiones.

 Subdivisión jerárquica del espacio bidimensional en 4 cuadrantes o regiones.





 Subdivisión jerárquica del espacio bidimensional en 4 cuadrantes o regiones.



• Tipos de quadtrees:

Dependiendo del tipo de dato que representan:

- Quadtree de regiones:
 partición de regiones.
- Quadtree de puntos:
 partición del espacio utilizando un punto 2D.
- Quadtree de bordes o aristas:
 almacenamiento de líneas (curvas).
- Quadtree de mapas poligonales: colecciones de polígonos.

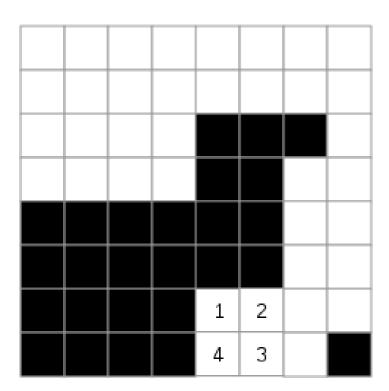
• Quadtree de regiones:

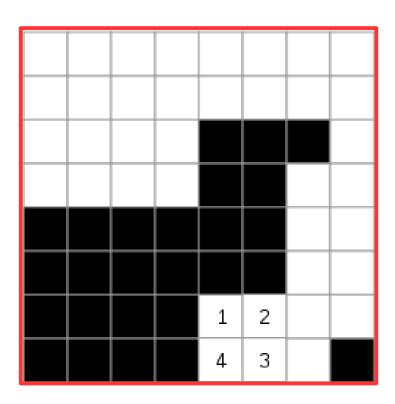
Descomposición de una región en 4 cuadrantes de igual tamaño.

Cada nodo en el árbol tiene exactamente 4 hijos, o ningún hijo (nodo hoja).

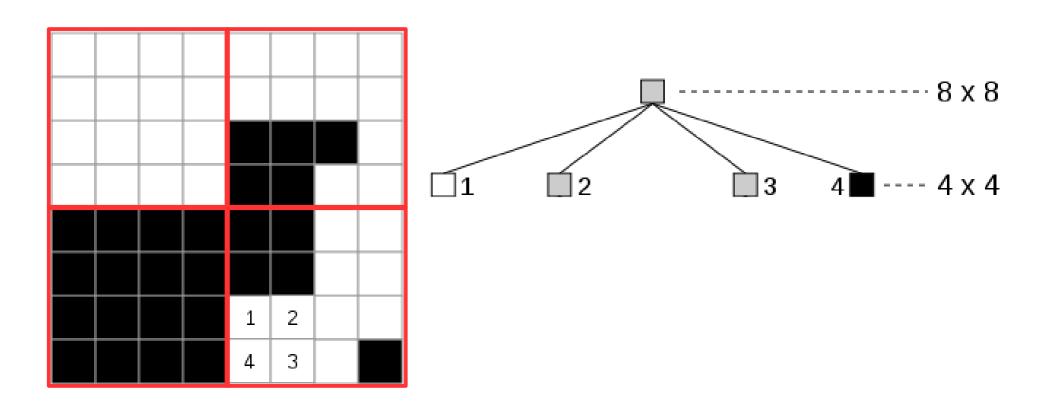
Representación de una imagen binaria de 2ⁿ x 2ⁿ pixeles con un *quadtree* de altura n.

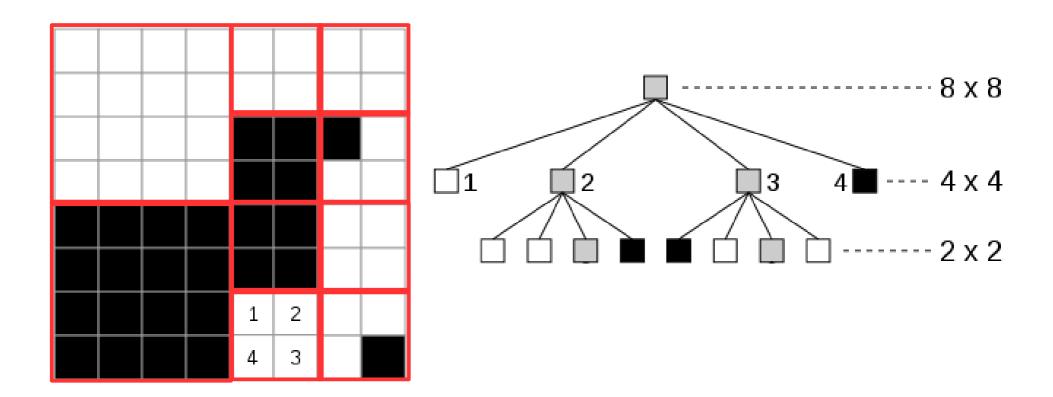
Regiones con pixeles de un solo color no se subdividen, regiones con pixeles mezclados se subdividen.

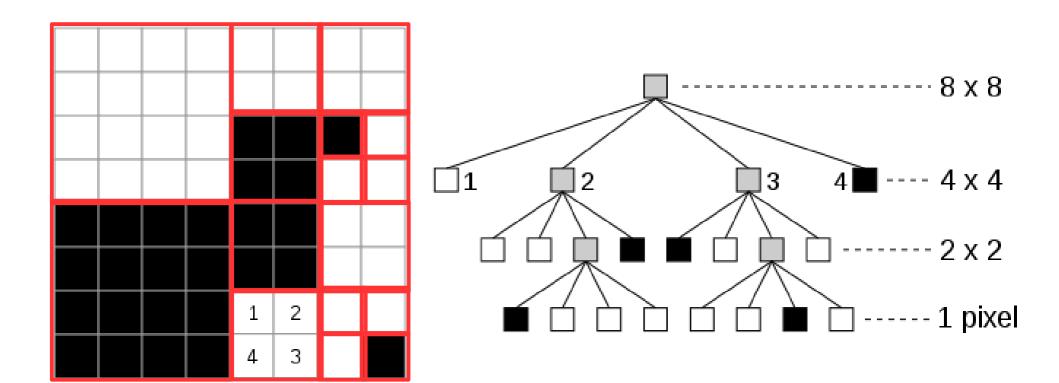




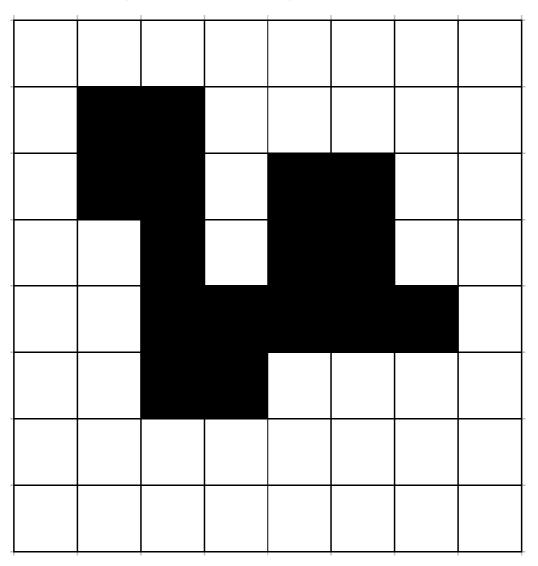




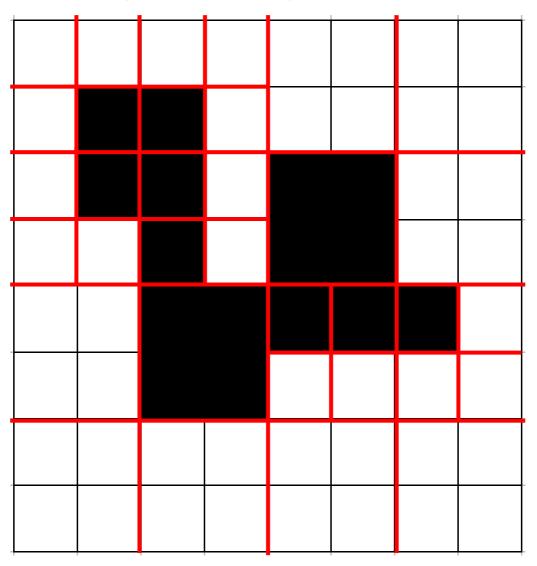




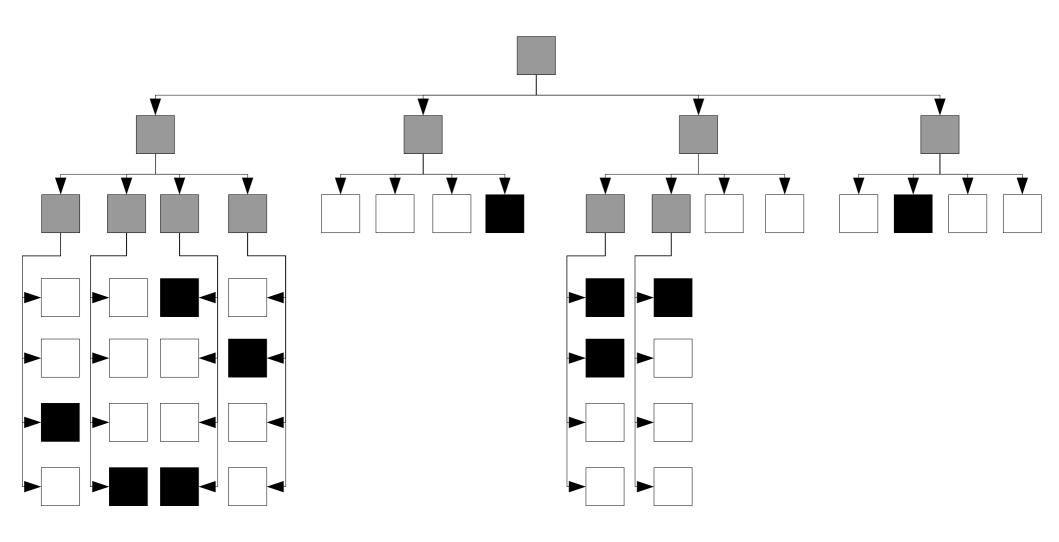
• Quadtree de regiones: ejemplo.



• Quadtree de regiones: ejemplo.

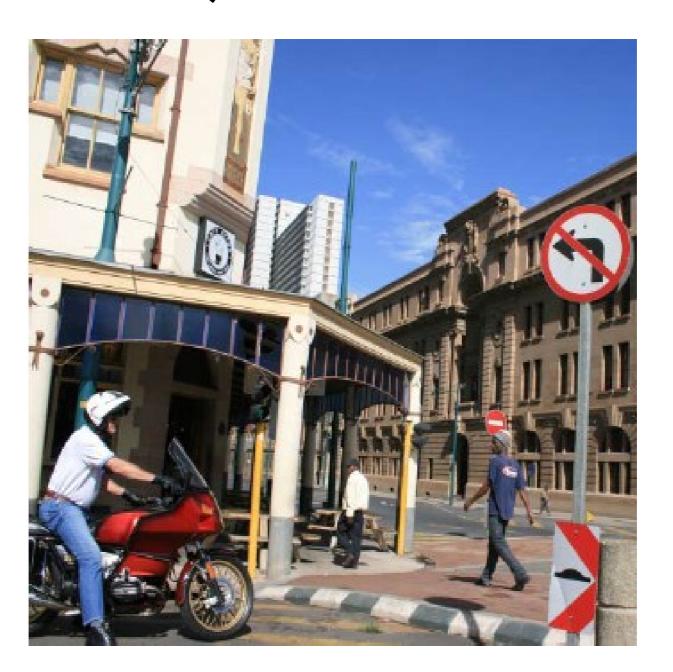


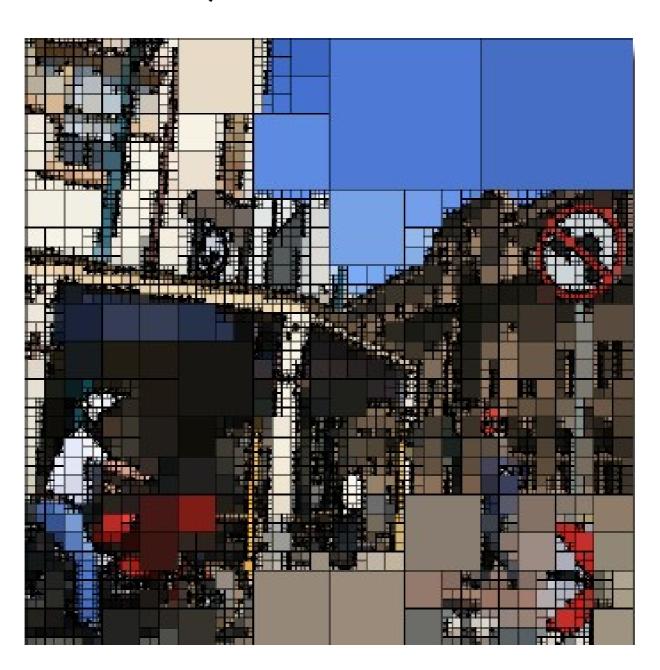
• Quadtree de regiones: ejemplo.



http://devmag.org.za/2011/02/23/quadtrees-implementation/

Quadtrees





• Quadtree de puntos:

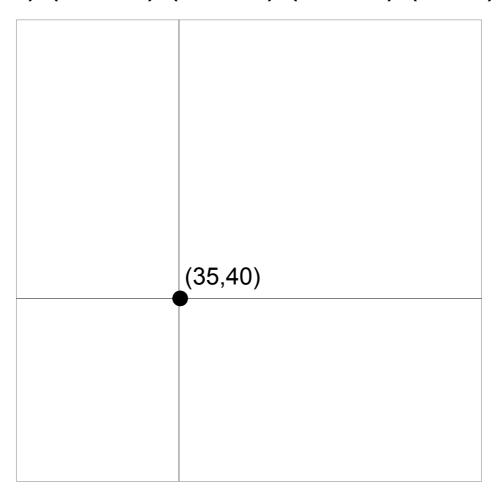
Generalización o adaptación de árboles binarios para el caso bidimensional.

Partición a partir de puntos 2D (x,y).

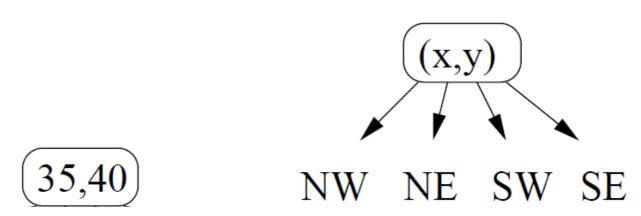
Inserción de cada punto particiona una región rectangular en 4 subregiones, utilizando una línea recta horizontal y una vertical que pasan a través del punto.

• Quadtree de puntos:

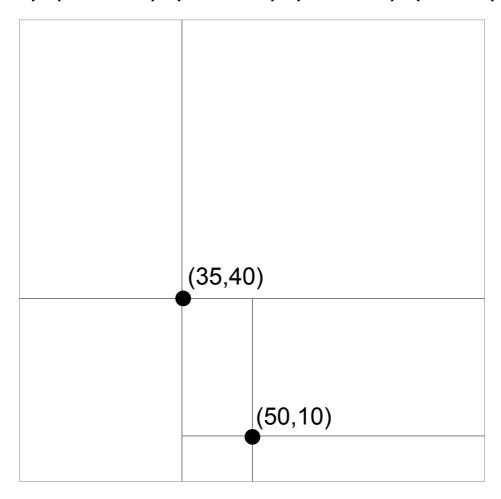
• Quadtree de puntos:



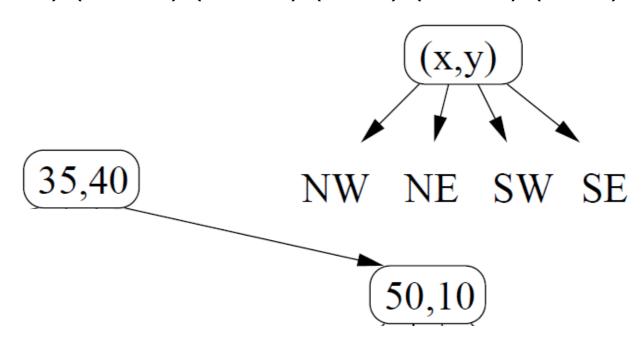
• Quadtree de puntos:



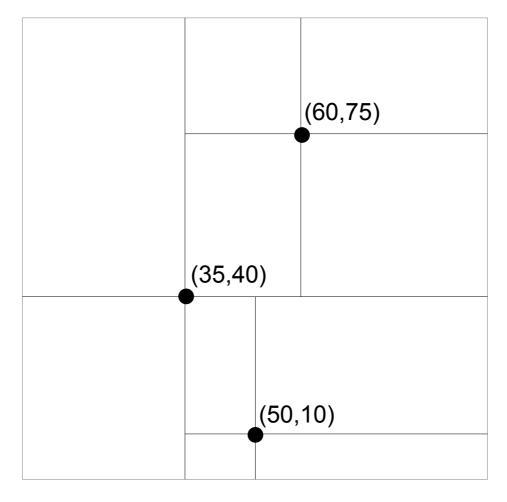
• Quadtree de puntos:



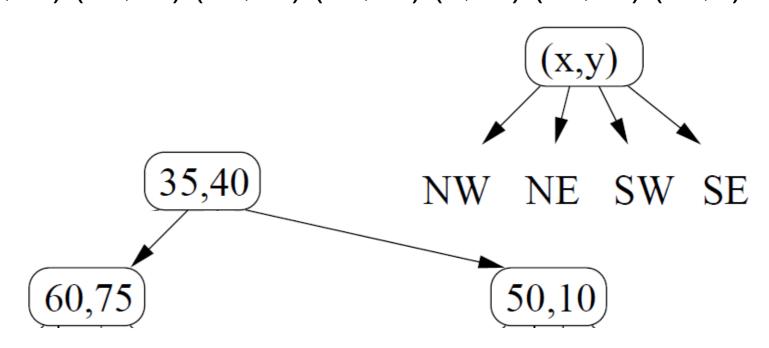
• Quadtree de puntos:



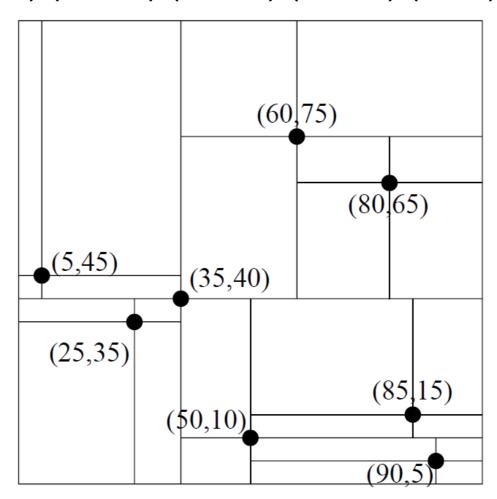
• Quadtree de puntos:



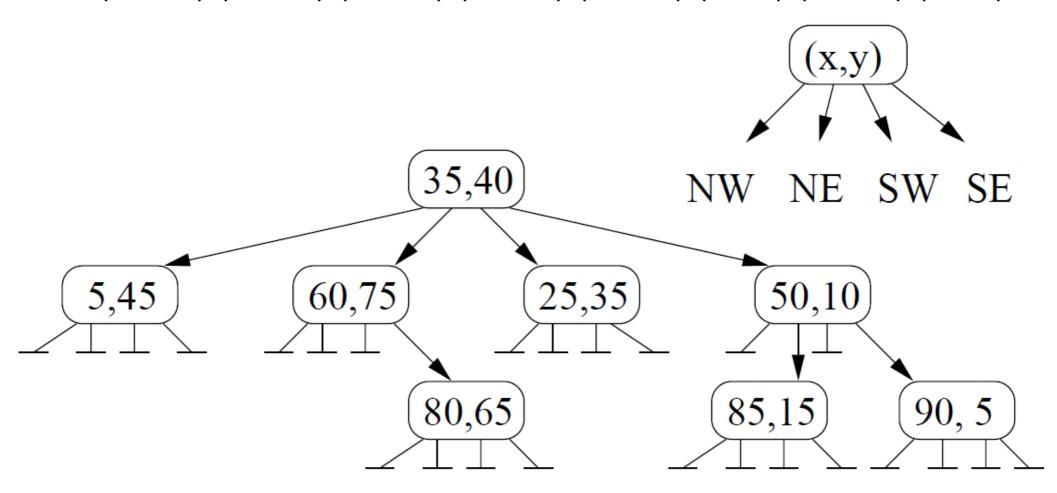
• Quadtree de puntos:



• Quadtree de puntos:



• Quadtree de puntos:

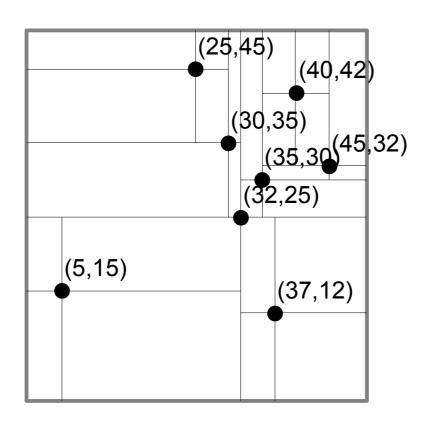


Quadtree de puntos: ejercicio.

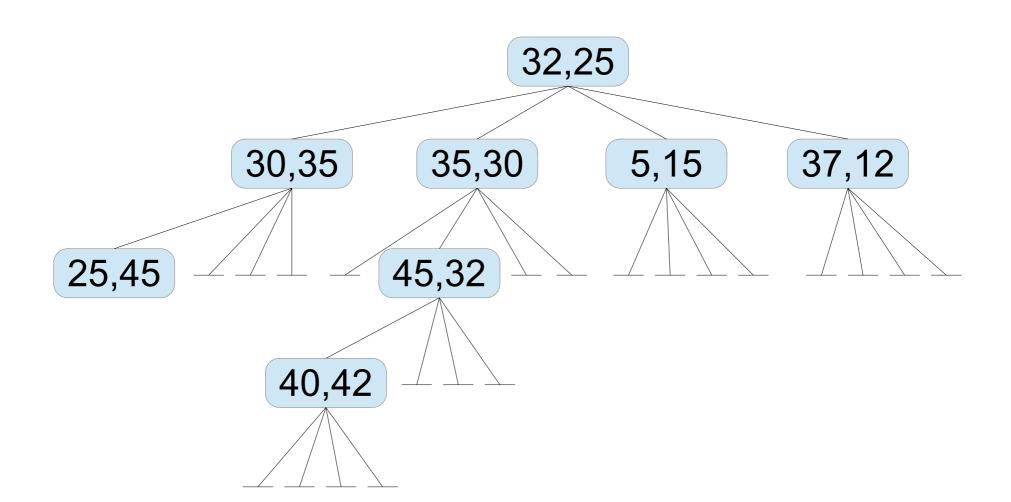
(32,25)(30,35)(35,30)(37,12)(25,45)(45,32)(5,15)(40,42)

• Quadtree de puntos: ejercicio.

(32,25)(30,35)(35,30)(37,12)(25,45)(45,32)(5,15)(40,42)



• Quadtree de puntos: ejercicio.

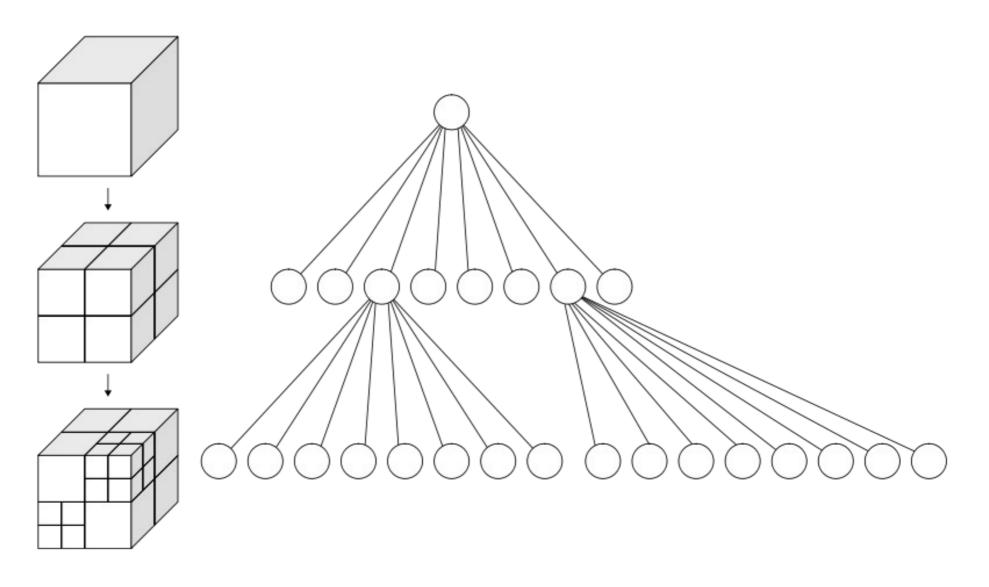


Octrees

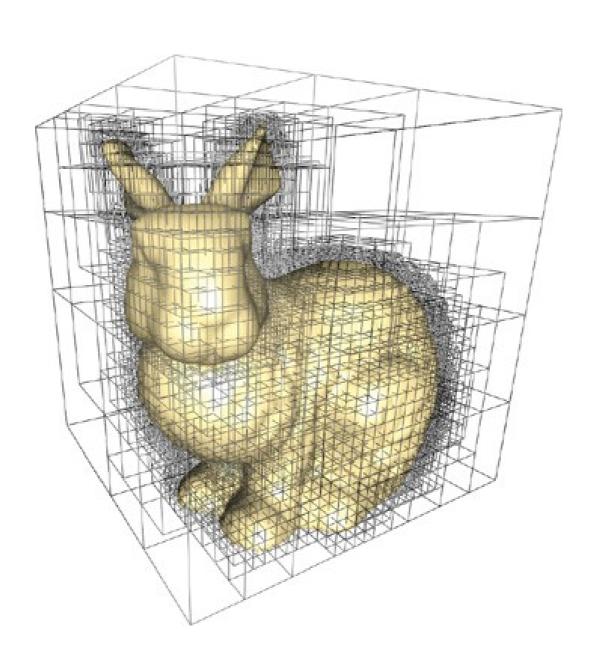
Octree

- Particionamiento del espacio tridimensional.
- Subdivisión recursiva en ocho octantes (forma cúbica).
- Analogía tridimensional de los quadtrees.

Octree



Octree



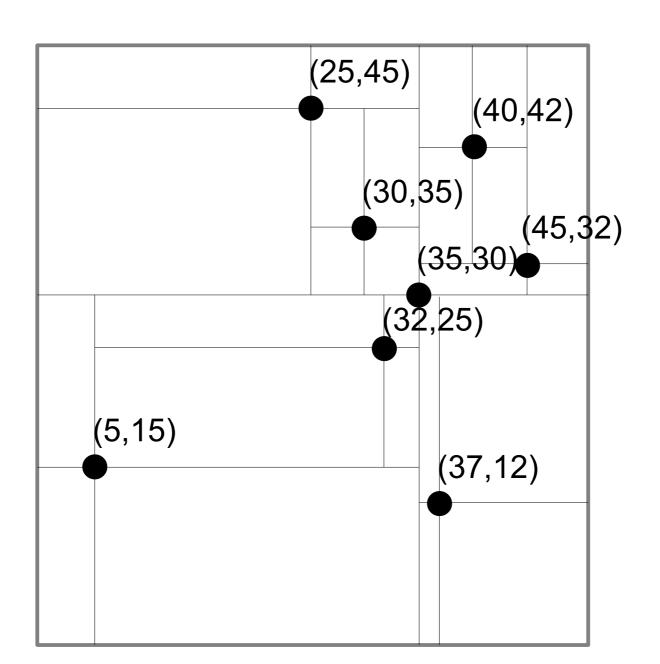
¡Quiz!

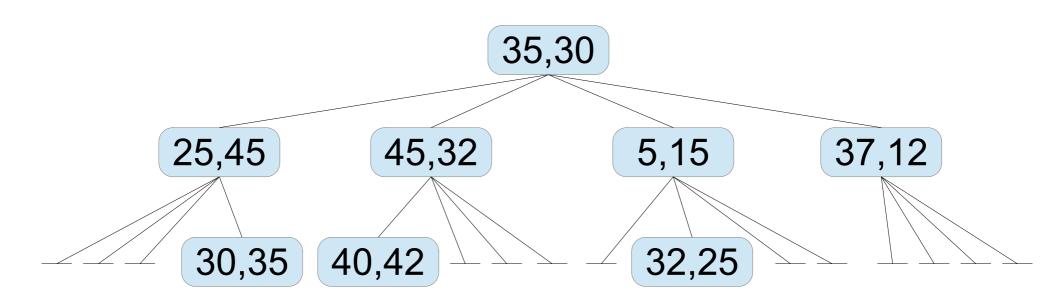
• Quiz:

Dada la siguiente secuencia de puntos:

(35,30) (37,12) (25,45) (45,32) (5,15) (40,42) (32,25) (30,35)

genere la correspondiente partición del espacio (50x50), y el *quadtree* asociado.





- Quadtrees de puntos pueden generalizarse a mayores dimensiones:
 - Sin embargo, el número de hijos crece exponencialmente con cada dimensión:

2D: 4 hijos \rightarrow 3D: 8 hijos \rightarrow 4D: 16 hijos \rightarrow ...

 Alternativa: modificar la estrategia de subdivisión: dividir sólo en una dimensión y no en todas.

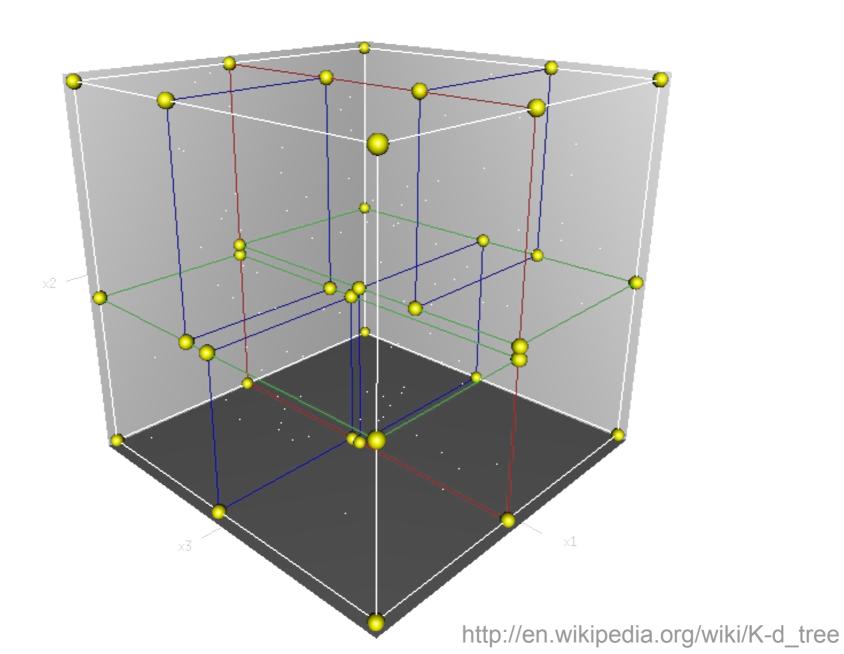
- Árbol binario en donde cada nodo es un punto k-dimensional.
- Los nodos internos generan cada uno un hiperplano que divide el espacio en dos partes, conocidas como medio-espacios.
- Nodos a la izquierda del hiperplano se ubican en el subárbol izquierdo, nodos a la derecha del hiperplano se ubican en el subárbol derecho.

 ¿Cómo seleccionar la dimensión de subdivisión?

La más común: alternar de manera cíclica entre las diferentes dimensiones:

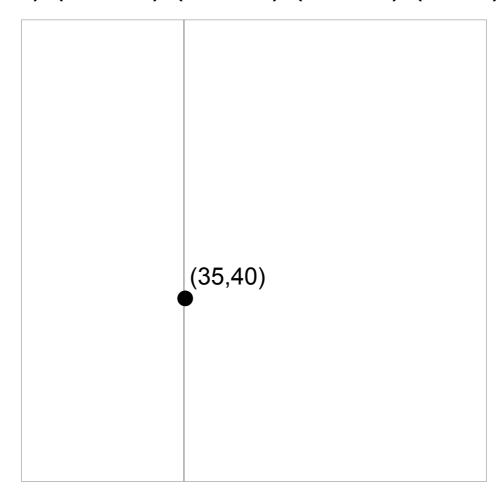
- En 2D: primero x, luego y, luego x, luego y, ...
- En 3D: primero x, luego, y, luego z, luego x, luego y, luego z, ...

También puede hacerse de forma aleatoria, esto requiere almacenar la información del plano usado en el nodo.



• k-d *tree* de puntos:

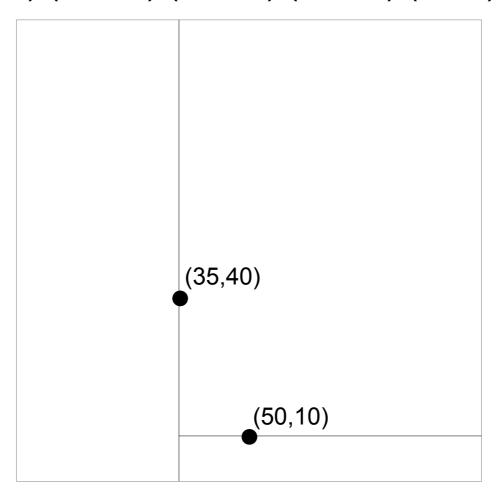
• k-d *tree* de puntos:



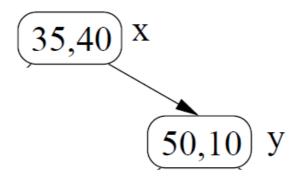
• k-d *tree* de puntos:

(35,40) (50,10) (60,75) (80,65) (85,15) (5,45) (25,35) (90,5) 35,40) ^X

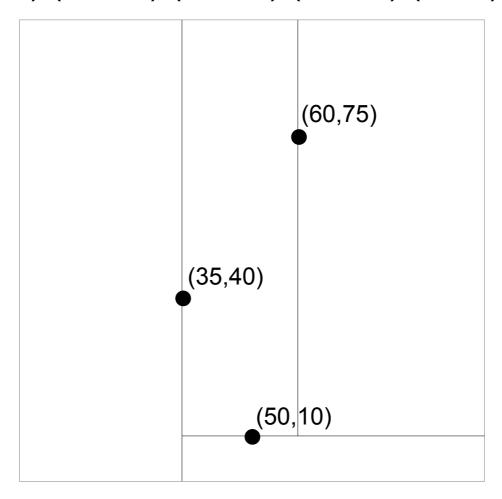
• k-d *tree* de puntos:



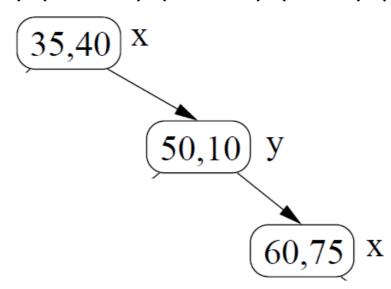
• k-d *tree* de puntos:



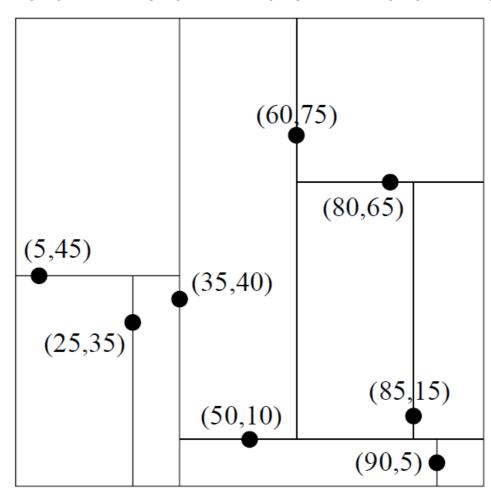
• k-d *tree* de puntos:



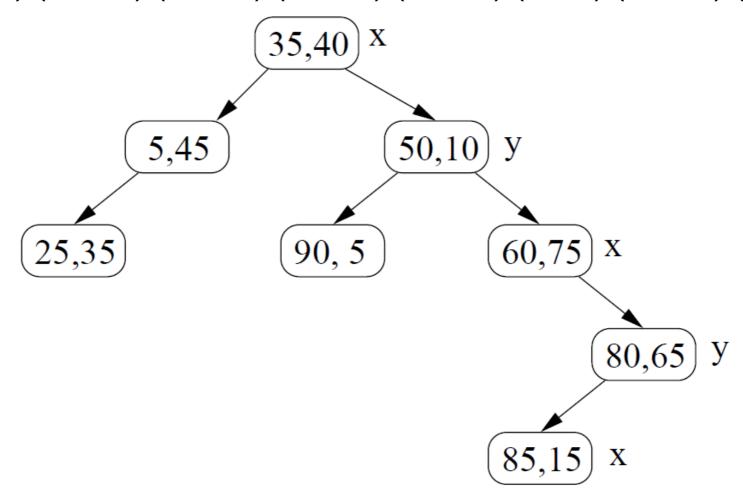
• k-d *tree* de puntos:



• k-d *tree* de puntos:



• k-d *tree* de puntos:

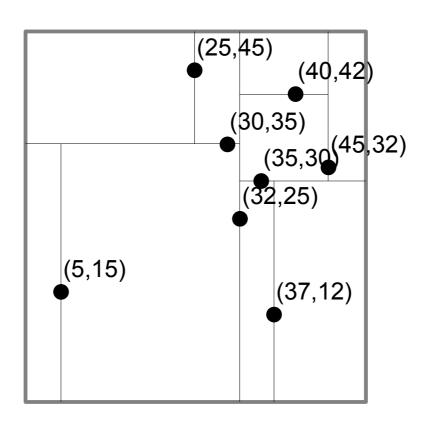


k-d tree de puntos: ejercicio.

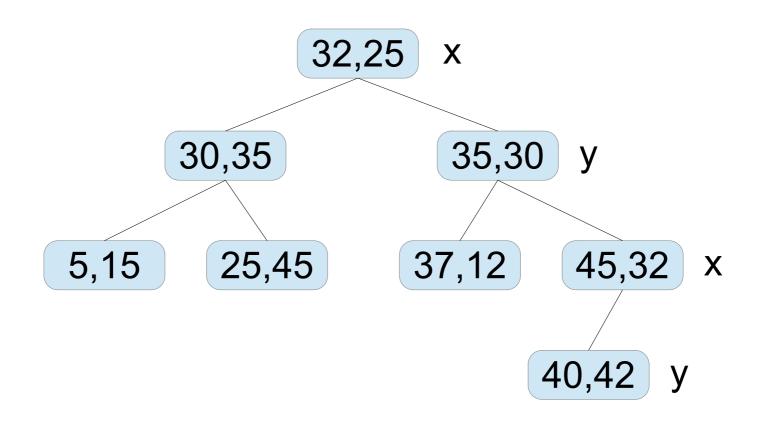
(32,25)(30,35)(35,30)(37,12)(25,45)(45,32)(5,15)(40,42)

• k-d tree de puntos: ejercicio.

(32,25)(30,35)(35,30)(37,12)(25,45)(45,32)(5,15)(40,42)



• k-d *tree* de puntos: ejercicio.



Referencias

- www.cs.umd.edu/~mount/420/Lects/420lects.pdf
- www.cs.umd.edu/class/spring2002/cmsc420-0401/pbasic.pdf
- en.wikipedia.org/wiki/Quadtree
- en.wikipedia.org/wiki/Octree
- en.wikipedia.org/wiki/K-d_tree