

TP3:

L'aiguille de Buffon:

NDAO
Moth Yacine
3A MAM

Exercice 1:

1) On a:

$$\mathbb{P}(D=1) = \mathbb{P}\left(x \leq \frac{a}{2} \cos \theta\right) + \mathbb{P}\left(x > L - \frac{a}{2} \cos \theta\right)$$

$$= 1 + \mathbb{P}\left(x \leq \frac{a}{2} \cos \theta\right) - \mathbb{P}\left(x \leq L - \frac{a}{2} \cos \theta\right)$$

$$= 1 + \int_{-\infty}^{+\infty} \int_{-\infty}^{\frac{a}{2} \cos \theta} \frac{1}{L\pi} \mathbb{1}_{[0,L]} \times \mathbb{1}_{[-\frac{\pi}{2}, \frac{\pi}{2}]} dx d\theta - \int_{-\infty}^{+\infty} \int_{-\infty}^{L - \frac{a}{2} \cos \theta} \frac{1}{L\pi} \mathbb{1}_{[0,L]} \times \mathbb{1}_{[-\frac{\pi}{2}, \frac{\pi}{2}]} dx d\theta$$

$$= 1 + \frac{1}{L\pi} \left(\int_{-\frac{\pi}{2}}^{\frac{\pi}{2}} \int_0^{\frac{a}{2} \cos \theta} dx d\theta - \int_{-\frac{\pi}{2}}^{\frac{\pi}{2}} \int_0^{L - \frac{a}{2} \cos \theta} dx d\theta \right)$$

$$= 1 + \frac{1}{L\pi} \left(\int_{-\frac{\pi}{2}}^{\frac{\pi}{2}} \frac{a}{2} \cos \theta d\theta - \int_{-\frac{\pi}{2}}^{\frac{\pi}{2}} \left(L - \frac{a}{2} \cos \theta \right) d\theta \right)$$

$$= 1 + \frac{1}{L\pi} \left(\left[\frac{a}{2} \sin \theta \right]_{-\frac{\pi}{2}}^{\frac{\pi}{2}} - \left[L\theta - \frac{a}{2} \sin \theta \right]_{-\frac{\pi}{2}}^{\frac{\pi}{2}} \right)$$

$$= 1 + \frac{a}{2L\pi} + \frac{a}{2L\pi} - \frac{L\pi}{\pi \times 2} + \frac{a}{2L\pi} - \frac{L\pi}{\pi \times 2} + \frac{a}{2L\pi}$$

$$= 1 + \frac{4a}{2L\pi} - 1 = \frac{2a}{L\pi}$$

$$\text{d'où } \mathbb{P}(D=1) = \frac{2a}{L\pi}$$

Exercice 2 :

1) Montrons que $(X_1, X_2) \sim \mathcal{N}(0, I_2)$:

$$\text{Soit } X = \begin{pmatrix} X_1 \\ X_2 \end{pmatrix} = Q(u, v)$$

$$= (\sqrt{2v} \cos(2\pi u), \sqrt{2v} \sin(2\pi u))$$

$$\text{Jac} Q(u, v) = \begin{pmatrix} -2\pi \sqrt{2v} \sin(2\pi u) & \frac{\sqrt{2} \cos(2\pi u)}{2\sqrt{v}} \\ 2\pi \sqrt{2v} \cos(2\pi u) & \frac{\sqrt{2} \sin(2\pi u)}{2\sqrt{v}} \end{pmatrix}$$

$$\det(\text{Jac} Q(u, v)) = \frac{-2\pi \times 2\sqrt{v}}{2\sqrt{v}} (\sin^2(2\pi u) + \cos^2(2\pi u)) \\ = -2\pi$$

D'autre part, on cherche Q^{-1} :

Pour cela, posons $Q(u, v) = (X_1, X_2)$

$$\text{Alors on a : } \begin{cases} \sqrt{2v} \cos 2\pi u = X_1 \\ \sqrt{2v} \sin 2\pi u = X_2 \end{cases}$$

$$\Rightarrow \begin{cases} X_1^2 + X_2^2 = 2v \Rightarrow v = \frac{X_1^2 + X_2^2}{2} \end{cases}$$

$$\text{Enc} \quad \cos 2\pi u = \frac{X_1}{\sqrt{2v}} = \frac{X_1}{\sqrt{X_1^2 + X_2^2}}$$

$$\Rightarrow u = \frac{1}{2\pi} \arccos \left(\frac{X_1}{\sqrt{X_1^2 + X_2^2}} \right)$$

$$f_{X_1, X_2}(x_1, x_2) = \frac{f_{U, V} \varphi^{-1}(x_1, x_2)}{|\det \text{Jac } \varphi(u, v)|}$$

$$\text{avec } \varphi^{-1}(x_1, x_2) = \left(\frac{1}{2\pi} \arccos\left(\frac{x_1}{\sqrt{x_1^2 + x_2^2}}\right), \frac{x_1^2 + x_2^2}{2} \right)$$

$$\text{donc } f_{X_1, X_2}(x_1, x_2) = \frac{1}{2\pi} f_{U, V}\left(\frac{1}{2\pi} \arccos\left(\frac{x_1}{\sqrt{x_1^2 + x_2^2}}\right), \frac{x_1^2 + x_2^2}{2}\right)$$

Or ~~U et V~~ U et V sont indépendantes, donc

$$f_{U, V} = f_U \cdot f_V$$

$$U \sim \mathcal{U}([0, 1]) \Rightarrow f_U = 1$$

$$V \sim \mathcal{E}(1) \Rightarrow f_V = e^{-v}$$

$$\text{Ainsi, on a : } f_{X_1, X_2}(x_1, x_2) = \underbrace{\frac{1}{2\pi} f_U\left(\frac{1}{2\pi} \arccos\left(\frac{x_1}{\sqrt{x_1^2 + x_2^2}}\right)\right)}_{= 1} \cdot \underbrace{f_V\left(\frac{x_1^2 + x_2^2}{2}\right)}_{= e^{-\left(\frac{x_1^2 + x_2^2}{2}\right)}}$$

$$\Rightarrow f_{X_1, X_2}(x_1, x_2) = \frac{1}{2\pi} e^{-\left(\frac{x_1^2 + x_2^2}{2}\right)}$$

$$\text{donc } (X_1, X_2) \sim \mathcal{N}(0, I_2)$$

Exercice 3 :

$$X = (U, V) ; U \sim \Gamma(\alpha, \theta), V \sim \Gamma(\beta, \theta)$$

U et V indépendantes.

$$\text{On pose } Y = \frac{U}{U+V} \text{ et } Z = U+V.$$

$$1) \text{ Montrons que } f_Y(y) = \frac{\Gamma(\alpha+\beta)}{\Gamma(\alpha) \cdot \Gamma(\beta)} y^{\alpha-1} (1-y)^{\beta-1} \mathbb{1}_{(0,1)}(y).$$

$$\text{On a : } U = Y(U+V) \text{ et } Z = U+V$$

$$\Leftrightarrow U = YZ \text{ et } V = Z - U = Z(1-Y)$$

$$f_{U,V} = f_U \cdot f_V \text{ car } U \text{ et } V \text{ indépendantes.}$$

$$= \frac{\partial^\alpha}{\Gamma(\alpha)} u^{\alpha-1} e^{-\theta u} \cdot \frac{\partial^\beta}{\Gamma(\beta)} v^{\beta-1} e^{-\theta v}$$

$$= \frac{\partial^{\alpha+\beta}}{\Gamma(\alpha) \cdot \Gamma(\beta)} u^{\alpha-1} v^{\beta-1} e^{-\theta(u+v)}.$$

$$\text{D'autre part, on a : } f_{Y,Z}(y,z) = f_{U,V}(u(y,z), v(y,z)) |J|$$

$$\text{avec } (u, v) = (yz, z(1-y))$$

$$\Rightarrow |J| = \det \begin{pmatrix} z & y \\ -z & 1-y \end{pmatrix} = z - zy + zy = z$$

$$f_{Y,Z}(y,z) = \frac{\theta^{\alpha+\beta}}{\Gamma(\alpha)\Gamma(\beta)} z^{\alpha-1} y^{\alpha-1} z^{\beta-1} (1-y)^{\beta-1} e^{-\theta z} \times z$$

$$= \frac{\theta^{\alpha+\beta}}{\Gamma(\alpha) \cdot \Gamma(\beta)} y^{\alpha-1} z^{\alpha+\beta-1} (1-y)^{\beta-1} e^{-\theta z}$$

$$\text{Or } f_Y(y) = \int_0^{+\infty} f_{Y,Z}(y,z) dz$$

$$= \int_0^{+\infty} \frac{\theta^{\alpha+\beta}}{\Gamma(\alpha)\Gamma(\beta)} y^{\alpha-1} z^{\alpha+\beta-1} (1-y)^{\beta-1} e^{-\theta z} dz$$

$$= \frac{y^{\alpha-1} (1-y)^{\beta-1}}{\Gamma(\alpha) \Gamma(\beta)} \times \frac{\Gamma(\alpha+\beta)}{\Gamma(\alpha+\beta)} \int_0^{+\infty} \cancel{\theta^{\alpha+\beta}} z^{\alpha+\beta-1} e^{-\theta z} dz$$

$$= \frac{y^{\alpha-1} (1-y)^{\beta-1}}{\Gamma(\alpha) \Gamma(\beta)} \cdot \Gamma(\alpha+\beta) \underbrace{\int_0^{+\infty} \frac{\theta^{\alpha+\beta}}{\Gamma(\alpha+\beta)} z^{\alpha+\beta-1} e^{-\theta z} dz}_{=1}$$

$$\text{Or } f_Y(y) = \frac{\Gamma(\alpha+\beta)}{\Gamma(\alpha)\Gamma(\beta)} \cdot y^{\alpha-1} (1-y)^{\beta-1} \mathbb{1}_{(0,1)}(y)$$

2) Déterminons la loi de Z .

Transformée de Laplace: $\varphi_{u+v}(t) = \mathbb{E}(e^{-t(u+v)})$

$$= \mathbb{E}(e^{-tu}) \mathbb{E}(e^{-tv}) \quad \text{car } u \text{ et } v \text{ sont indépendants}$$

$$\text{Or } \mathbb{E}(e^{-tu}) = \int_0^{+\infty} e^{-tu} f_u(u) du$$

$$= \int_0^{+\infty} e^{-tu} \frac{\theta^\alpha}{\Gamma(\alpha)} u^{\alpha-1} e^{-\theta u} du$$

$$= \frac{\theta^\alpha}{\Gamma(\alpha)} \int_0^{+\infty} u^{\alpha-1} e^{-u(t+\theta)} du$$

Posons $x = u(t+\theta)$, alors $dx = (t+\theta) du$

$$\mathbb{E}(e^{-tu}) = \frac{\theta^\alpha}{\Gamma(\alpha)} \int_0^{+\infty} \frac{x^{\alpha-1}}{(t+\theta)^{\alpha-1}} e^{-x} \times \frac{1}{(t+\theta)} dx$$

$$= \frac{\theta^\alpha}{(t+\theta)^\alpha} \times \frac{1}{\Gamma(\alpha)} \int_0^{+\infty} x^{\alpha-1} e^{-x} dx$$

$$= \left(\frac{\theta}{t+\theta}\right)^\alpha \times \frac{1}{\Gamma(\alpha)} \cdot \Gamma(\alpha) = \left(\frac{\theta}{t+\theta}\right)^\alpha$$

$$\text{de même, on a } \mathbb{E}(e^{-tv}) = \left(\frac{\theta}{t+\theta}\right)^\alpha$$

$$Q_2(t) = Q_{u+v}(t) = \left(\frac{\theta}{t+\theta}\right)^\alpha \times \left(\frac{\theta}{t+\theta}\right)^\beta$$

$$= \left(\frac{\theta}{t+\theta}\right)^{\alpha+\beta}$$

d'où ~~Z~~ $Z \sim \Gamma(\alpha+\beta, \theta)$

3) Y et Z sont-elles indépendantes.

D'une part, on a: $f_{Y,Z}(y,z) = \frac{\theta^{\alpha+\beta}}{\Gamma(\alpha)\Gamma(\beta)} y^{\alpha-1} z^{\alpha+\beta-1} (1-y)^{\beta-1} e^{-\theta z}$

d'autre part; $f_Y(y) \cdot f_Z(z) = \frac{\Gamma(\alpha+\beta)}{\Gamma(\alpha)\Gamma(\beta)} y^{\alpha-1} (1-y)^{\beta-1} \frac{1}{\Gamma(\alpha)} \times \frac{\theta^{\alpha+\beta} z^{\alpha+\beta-1} e^{-\theta z}}{\Gamma(\alpha+\beta)} \frac{1}{\Gamma(\beta)}$

$$= \frac{\theta^{\alpha+\beta}}{\Gamma(\alpha)\Gamma(\beta)} y^{\alpha-1} (1-y)^{\beta-1} z^{\alpha+\beta-1} e^{-\theta z} = f_{Y,Z}$$

d'où Y et Z sont indépendantes

Exercice 5:

1) Montrons que $P(U < \frac{1}{T}) = \frac{1}{C}$

on a: $P(U < \frac{1}{T}) = \int_{-\infty}^{\frac{f(x)}{cg(x)}} f_U(u) du$ mais puisque $f(x) \leq cg(x)$, alors $\frac{f(x)}{cg(x)} \leq 1$

$$= \int_0^{\frac{f(x)}{cg(x)}} f_U(u) du = \frac{f(x)}{cg(x)}, \text{ Or } f(x) = g(x) \text{ quand } uT \geq 1$$

d'où $\boxed{P(U < \frac{1}{T}) = \frac{1}{C}}$

2)

$$P(X \in B \mid U \leq \frac{1}{T}) = \frac{P(U \leq \frac{1}{T} \cap X \in B)}{P(U \leq \frac{1}{T})}$$

$$= \frac{P(U < \frac{1}{T}) P(X \in B)}{P(U < \frac{1}{T})} \quad \text{car } X \text{ et } U \text{ sont indépendantes}$$

$$= P(X \in B)$$

$$= \int_B f(x) dx$$

projet simulation aléatoire

January 1, 2024

Exercice 1: Réponse à la question2

```
[14]: # Initialisation des paramètres
L = 2 # largeur des lattes,  $L \geq a > 0$ 
a = 1 # longueur de l'aiguille,  $L > a > 0$ 
p = (2 * a) / (pi * L) # p théorique
n = 100000
nb_p = 0 # On réalise n lois uniformes
tetas = runif(n) * pi - (pi / 2) # sur  $[-\pi/2, \pi/2]$ 
Xs = runif(n) * L # sur  $[0, L]$ 

# On calcule la proportion de valeurs dans  $[0, p[$ 
for (i in 1:n) {
  # On définit X et teta
  teta = tetas[i]
  X = Xs[i]
  # On crée les bornes de nos intervalles
  V_1 = (a / 2) * cos(teta)
  V_2 = L - (a / 2) * cos(teta)
  if (!(X > V_1 && X < V_2)) {
    nb_p = nb_p + 1
  }
}

# On calcule alors une p approchée
p_a = nb_p / n

# Il nous reste plus qu'à résoudre l'équation et d'afficher pi
pi_a = (2 * a) / (p_a * L)

# Affichage des résultats
cat("p théorique :", p, "\n")
cat("p approchée :", p_a, "\n")
cat("pi théorique :", pi, "\n") # Il semble y avoir une erreur ici, devrait_
  ↪ être pi au lieu de pi théorique
cat("pi approchée :", pi_a, "\n")
```

p théorique : 0.3183099

p approchée : 0.31741

pi théorique : 3.141593
pi approchée : 3.150499

1) Simulation d'une loi exponentielle:

```
[4]: # Paramètres et fonction d'inversion
n_petit <- 10
n_grand <- 1000
lambda_exp <- 10

F_inv_exp <- function(u, lambda_exp) {
  return(-(1 / lambda_exp) * log(1 - u))
}

# Simulation pour un petit nombre d'itérations
U1 <- sort(F_inv_exp(runif(n_petit), lambda_exp))

# Simulation pour un grand nombre d'itérations
U2 <- sort(F_inv_exp(runif(n_grand), lambda_exp))

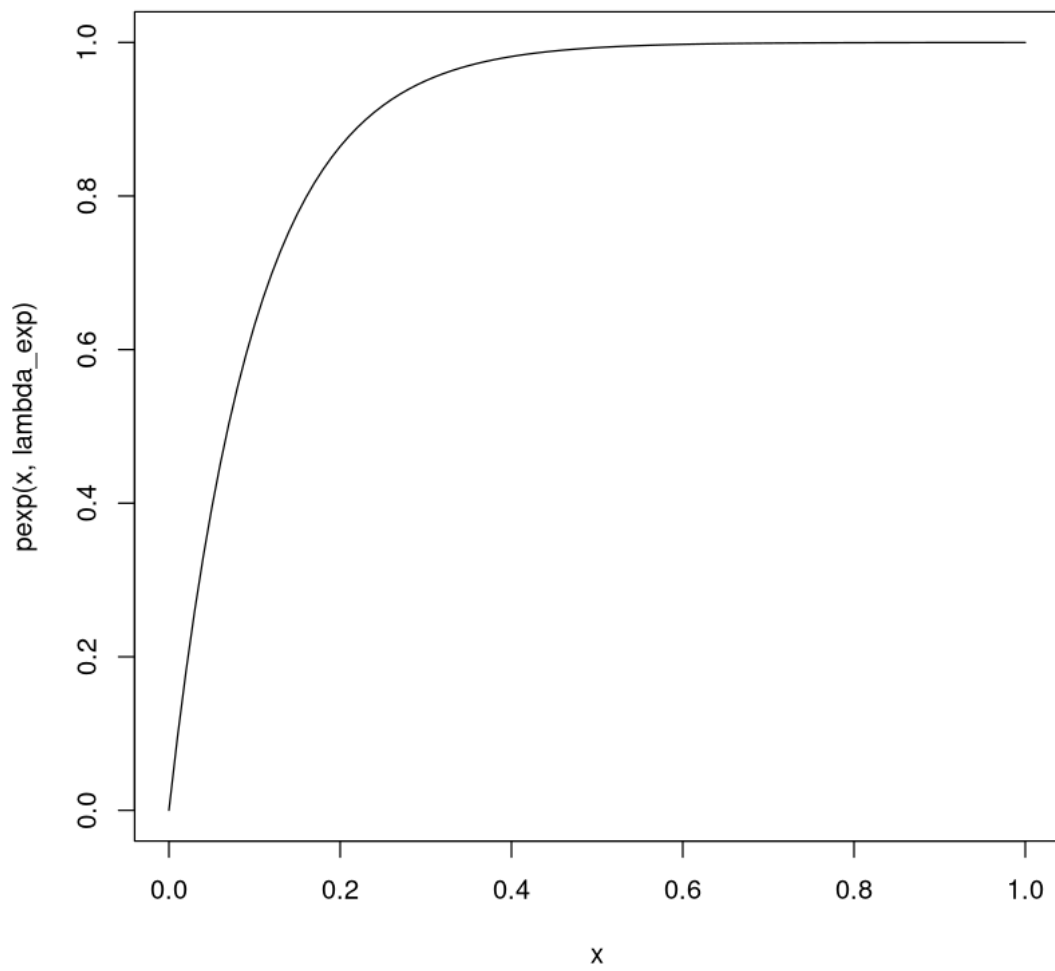
# Tracé de la fonction de densité théorique
curve(pexp(x, lambda_exp), 0, 1, main = 'F : loi exponentielle théorique')

# Tracé des variables aléatoires générées pour n_petit
plot(U1, 1:n_petit, type = "o", main = "Simulation pour un petit nombre d'itérations")

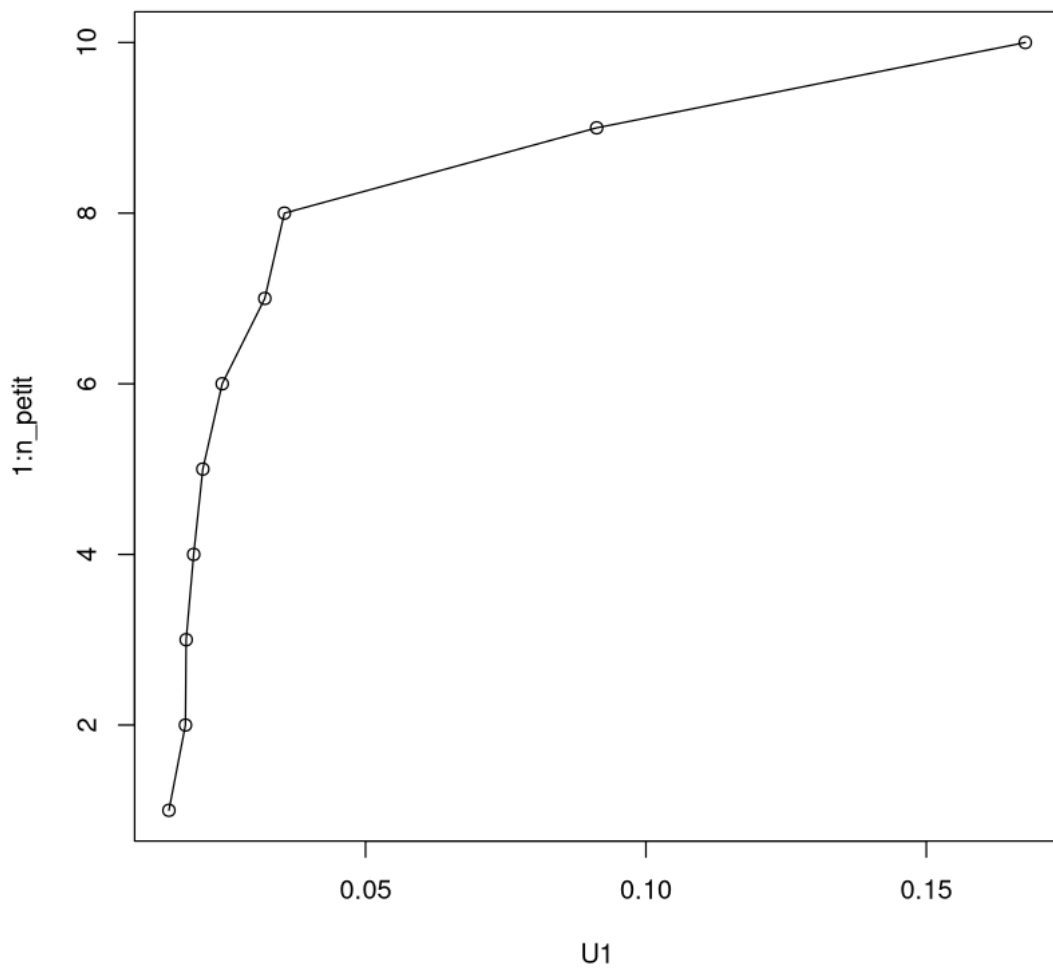
# Tracé des variables aléatoires générées pour n_grand
plot(U2, 1:n_grand, type = "o", main = "Simulation pour un grand nombre d'itérations")

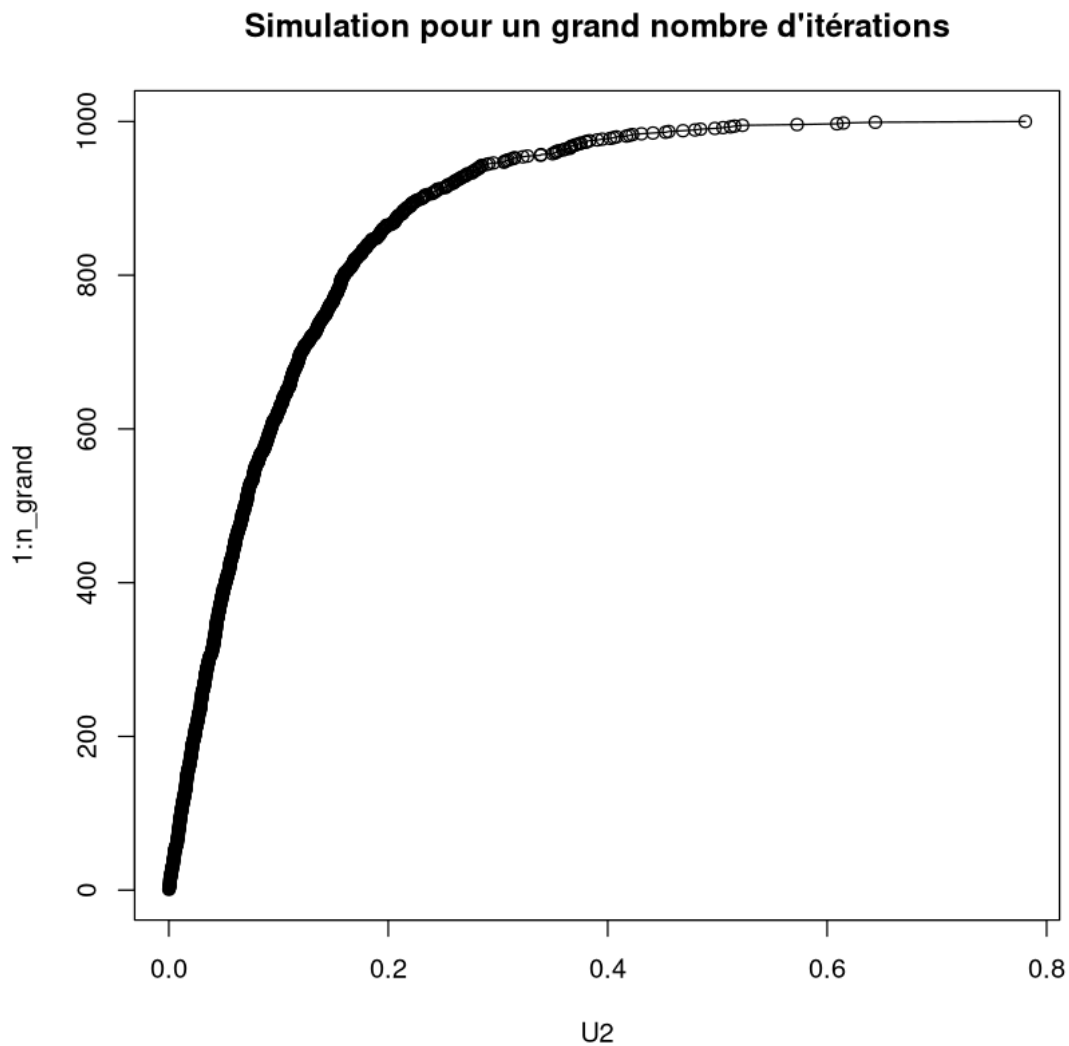
# Ajout de titres et légendes
par(mfrow = c(1, 3))
```

F : loi exponentielle théorique



Simulation pour un petit nombre d'itérations





2) Simulation d'une loi de Bernoulli:

```
[7]: # Nombre d'itérations pour la simulation
n_petit = 10
n_grand = 1000

# Paramètre de la loi de Bernoulli
p_bernoulli = 0.4

# Fonction d'inversion pour la loi de Bernoulli
F_inv_bernoulli = function(u, p_bernoulli) {
  return(ifelse(u < 1 - p_bernoulli, 0, 1))
}
```

```

# Génération de variables aléatoires suivant une loi de Bernoulli pour un petit
↳ nombre d'itérations
U1 = sort(runif(n_petit))
Bernoulli_simulated_petit = F_inv_bernoulli(U1, p_bernoulli)

# Génération de variables aléatoires suivant une loi de Bernoulli pour un grand
↳ nombre d'itérations
U2 = sort(runif(n_grand))
Bernoulli_simulated_grand = F_inv_bernoulli(U2, p_bernoulli)

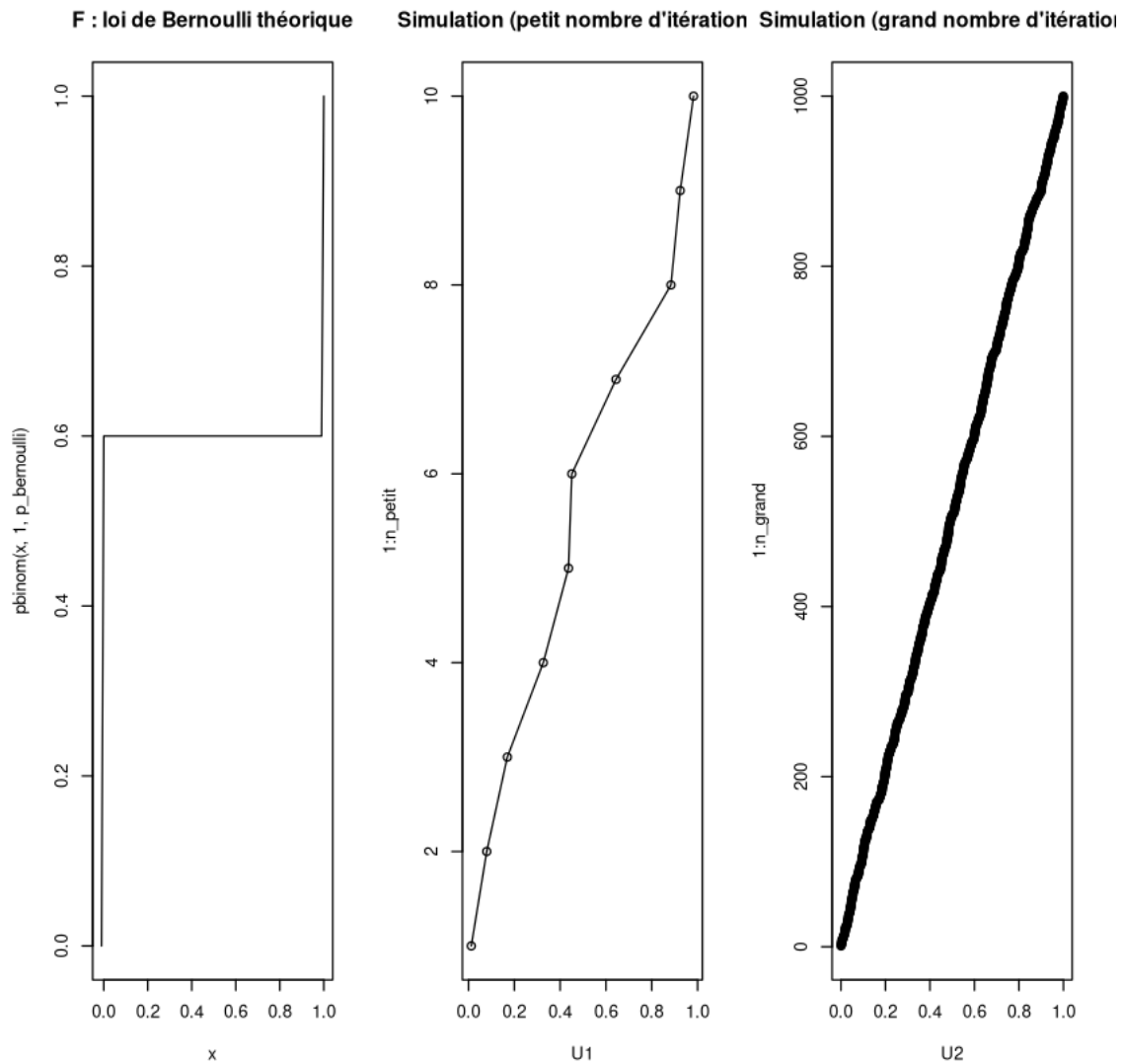
par(mfrow = c(1, 3))

# Tracé de la fonction de distribution cumulative théorique de la loi de
↳ Bernoulli
curve(pbinom(x, 1, p_bernoulli), -0.01, 1, main = 'F : loi de Bernoulli
↳ théorique')

# Tracé des variables aléatoires générées pour un petit nombre d'itérations
plot(x = U1, y = 1:n_petit, type = "o", main = "Simulation (petit nombre
↳ d'itérations)")

# Tracé des variables aléatoires générées pour un grand nombre d'itérations
plot(x = U2, y = 1:n_grand, type = "o", main = "Simulation (grand nombre
↳ d'itérations)")

```

Exercice 2: Réponse à la question 2:

```
[9]: # Nombre d'échantillons
n = 1000

# Simulation des variables U et V
U = runif(n, 0, 1)
V = rexp(n, 1)

# Transformation pour obtenir X1 et X2
X1 = sqrt(2 * V) * cos(2 * pi * U)
X2 = sqrt(2 * V) * sin(2 * pi * U)
```

```

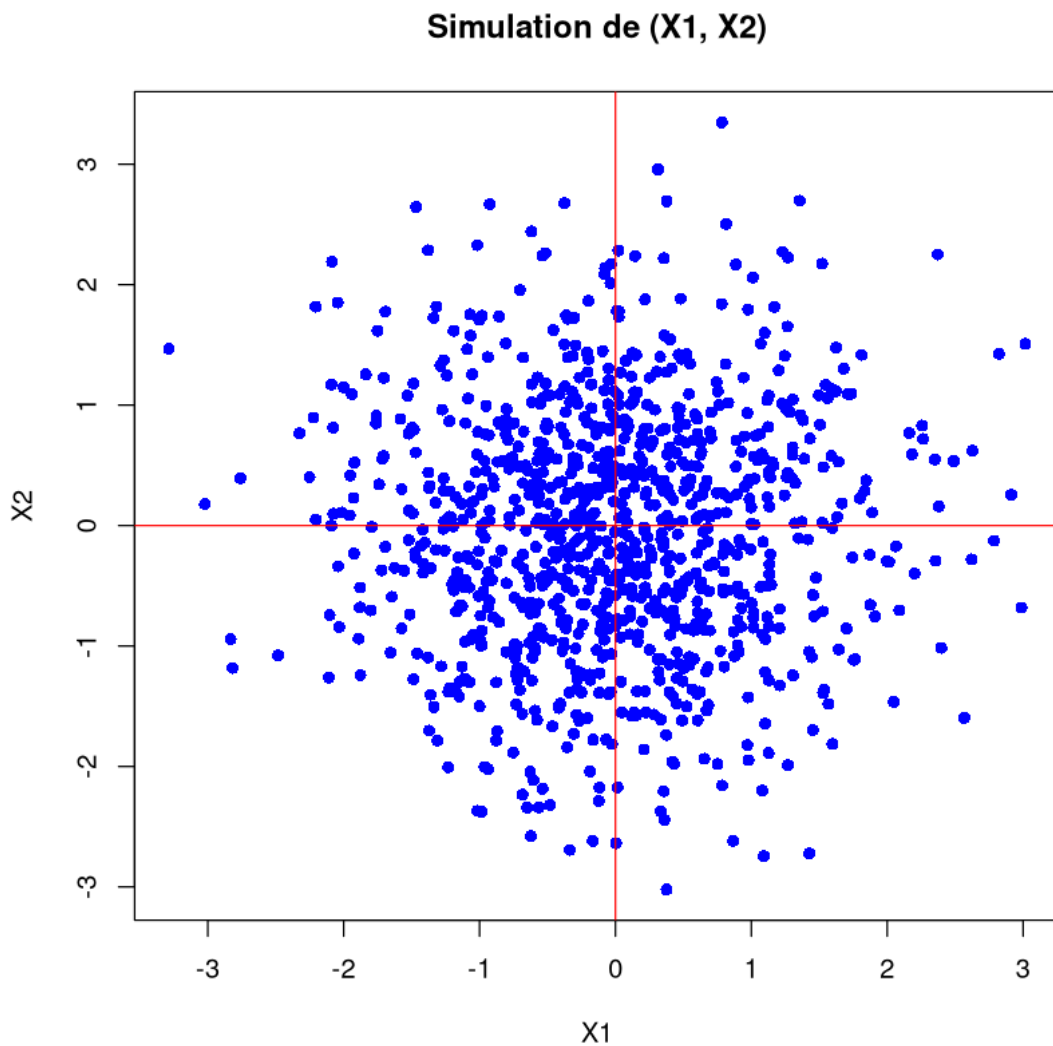
# Tracé des échantillons
plot(X1, X2, pch = 16, col = "blue", main = "Simulation de (X1, X2)")
abline(h = 0, v = 0, col = "red")

# Validation des moments caractéristiques
cov_matrix = cov(cbind(X1, X2))
cat("Matrice de covariance estimée :\n")
print(cov_matrix)

```

Matrice de covariance estimée :

	X1	X2
X1	0.931293472	0.004599612
X2	0.004599612	1.037383301



Exercice 4:

```
[11]: # Nombre d'échantillons
n = 100000

# Génération de points aléatoires dans le carré C
X = runif(n, 0, 1)
Y = runif(n, 0, 1)

# Compteur pour les points dans le quart de disque D
points_in_D = sum(X^2 + Y^2 <= 1)

# Estimation de la probabilité que M appartienne à D
estimated_probability = points_in_D / n

# Estimation de
estimated_pi = estimated_probability * 4

# Affichage des résultats
cat("Estimation de   par la méthode de Monte-Carlo :", estimated_pi, "\n")
```

Estimation de par la méthode de Monte-Carlo : 3.14248

Exercice 6:

```
[13]: N <- 100000
abs <- numeric(N)
ord <- numeric(N)

for (i in 1:N) {
  repeat {
    u <- runif(1, -1, 1)
    v <- runif(1, 0, 1)
    y <- (2/pi) * sqrt(1 - u^2)

    if (v < y) {
      abs[i] <- u
      ord[i] <- v
      break
    }
  }
}

# Tracé des points acceptés
plot(abs, ord, cex = 0.2, main = "Méthode du rejet", xlab = "X", ylab = "Densité")

# Tracé de la densité théorique
```



```
curve((2/pi) * sqrt(1 - x^2), from = -1, to = 1, add = TRUE, col = "red", lwd = 2)
```

Méthode du rejet

