

Introduzione al linguaggio Assembler 8086

M. Rebaudengo

M. Sonza Reorda

Politecnico di Torino
Dip. di Automatica e Informatica



I processori: cosa sono

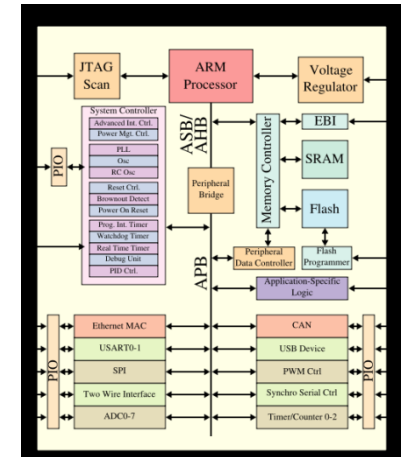
Il processore è il modulo principale di un sistema a processore.

Un processore è un modulo che può corrispondere

- a una parte (denominata *core*) di un circuito integrato (SoC o microcontrollore)
- a un circuito integrato a se stante.

Esistono numerose tipologie di processori in termini di complessità, potenza di calcolo, architettura, ecc.

SoC

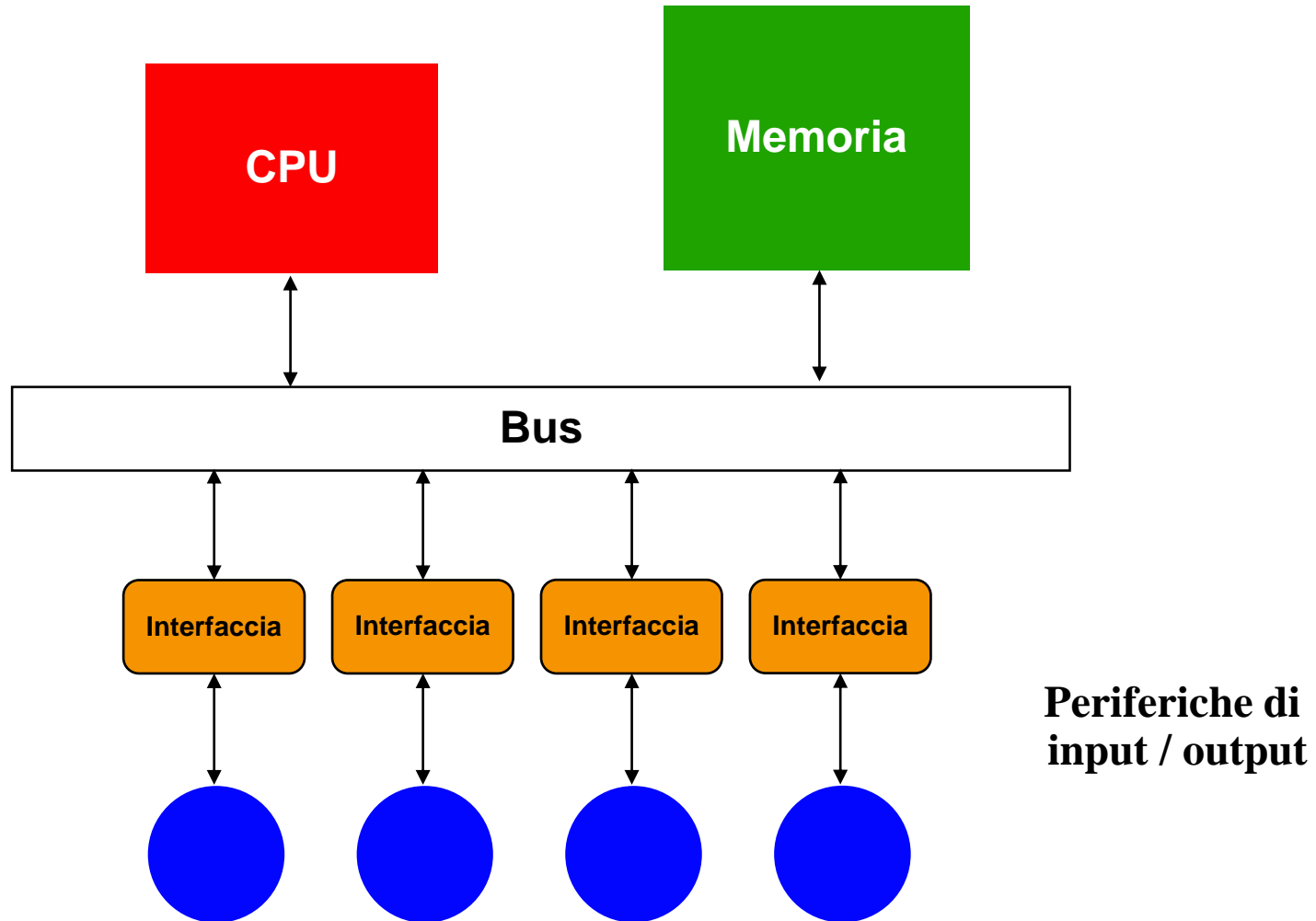


I processori: cosa fanno

Un processore è un dispositivo che compie 2 tipi di operazioni:

- **esegue istruzioni (il cui codice sta in memoria)**
- **interagisce con il mondo esterno (attraverso opportune interfacce).**

Sistema a processore



Istruzioni

L'esecuzione di ciascuna istruzione si compone di 2 fasi:

- *fetch*: il codice dell'istruzione viene letto dalla memoria
- *execute*: il codice viene prima decodificato, poi eseguito. Questo comporta normalmente l'accesso ad uno o più operandi, l'esecuzione di una operazione su di essi, la scrittura del risultato.

La combinazione delle due fasi si dice *ciclo di istruzione*.

Registri

- Il tempo per accedere alla memoria è normalmente superiore al tempo necessario alla CPU per processare i dati
- L'accesso alla memoria rappresenta quindi un *collo di bottiglia* per le prestazioni delle CPU
- Per questa ragione all'interno della CPU sono presenti alcune celle di memoria particolarmente veloci, note come *registri*
- Ove possibile le operazioni vengono svolte utilizzando i registri per contenere operandi e risultato.

CPU elementare

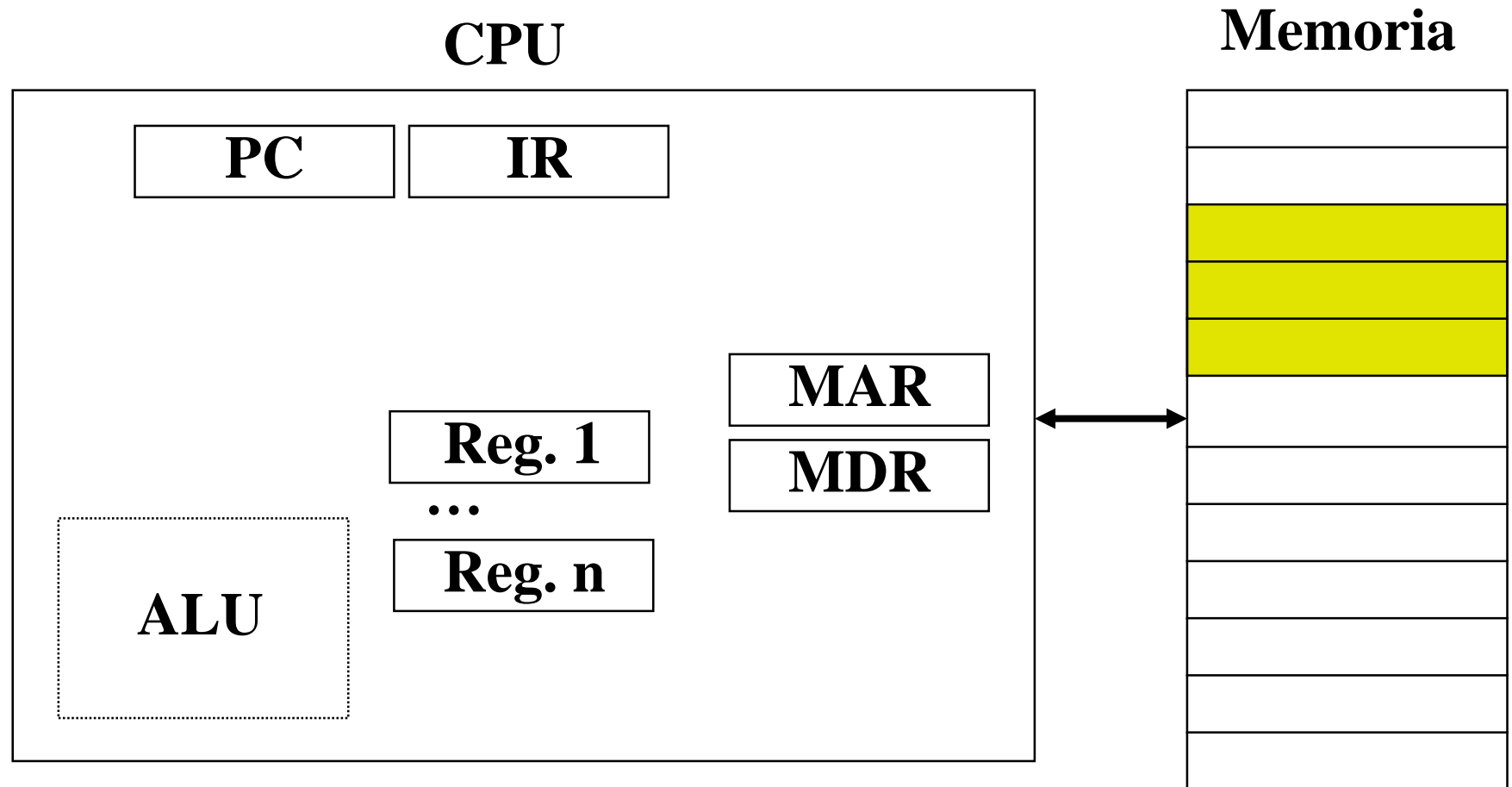
Alcuni componenti fondamentali di una CPU

- **Program Counter (PC)**
 - memorizza l'indirizzo della prossima istruzione
- **Instruction Register (IR)**
 - Memorizza l'istruzione in corso di esecuzione
- **Registers (Reg. 1..n)**
 - Memorizzano le variabili ed i risultati temporanei
- **Arithmetic and Logic Unit (ALU)**
 - Esegue le operazioni aritmetiche e logiche

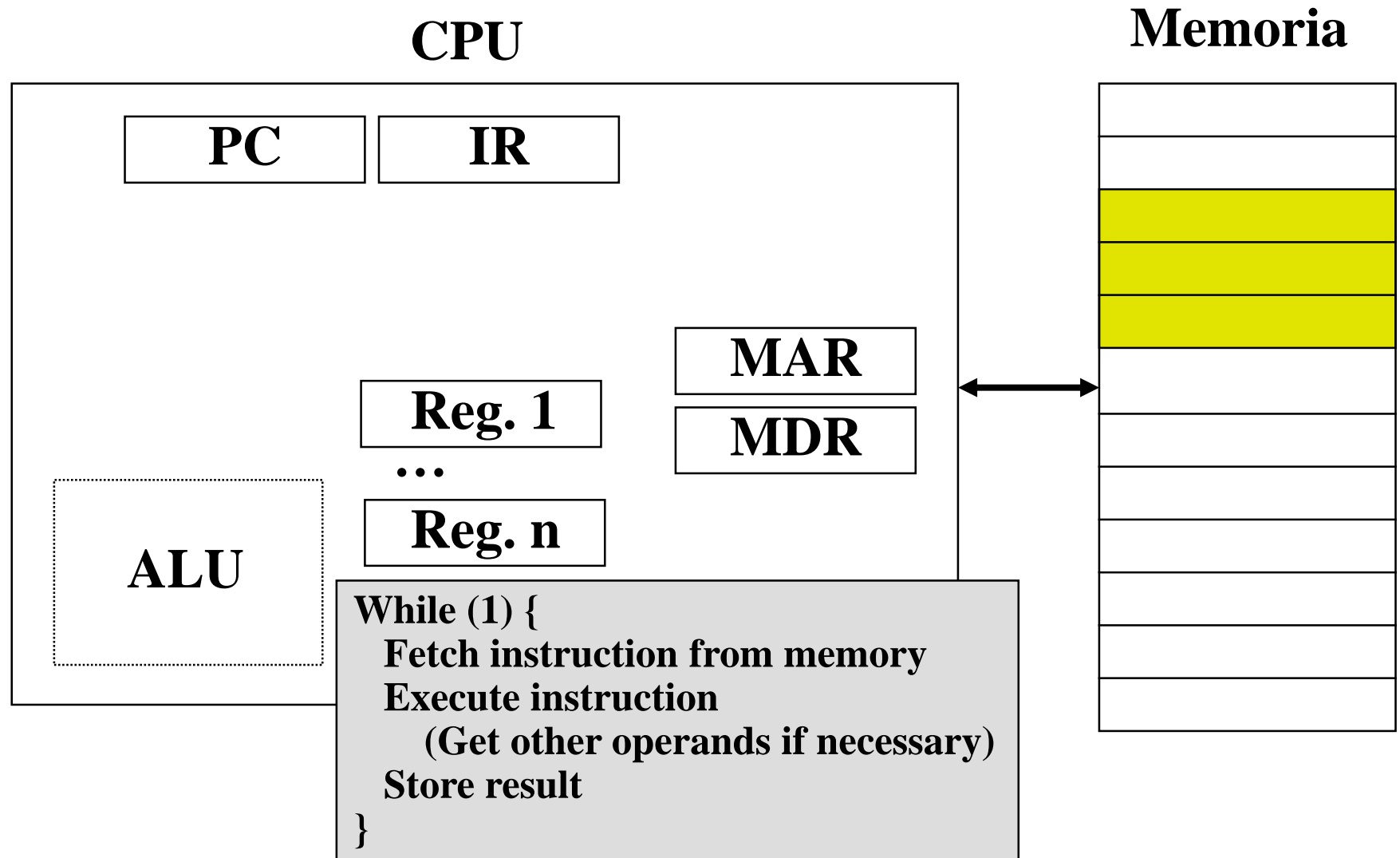
CPU elementare

- **Memory Address Register (MAR)**
 - Contiene l'indirizzo della locazione di memoria da leggere/scrivere
- **Memory Data Register (MDR)**
 - Contiene il dato da scrivere/leggere in memoria
- **Stack Pointer (SP)**
 - Contiene l'indirizzo dell'ultima locazione memorizzata nello stack
- **Processor Status Word (PSW)**
 - Contiene i bit di flag e di controllo

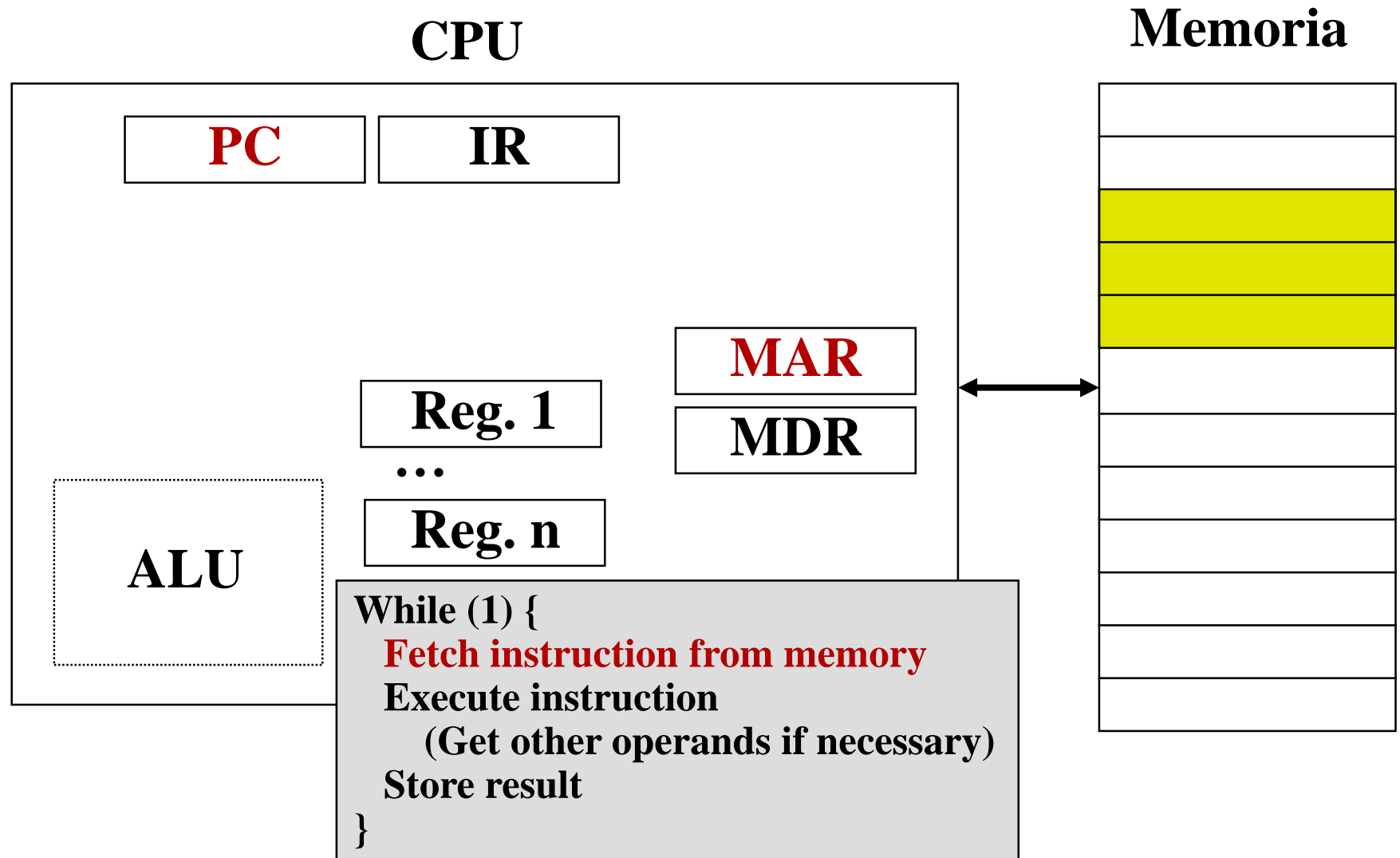
Fetch/decode/execute cycle



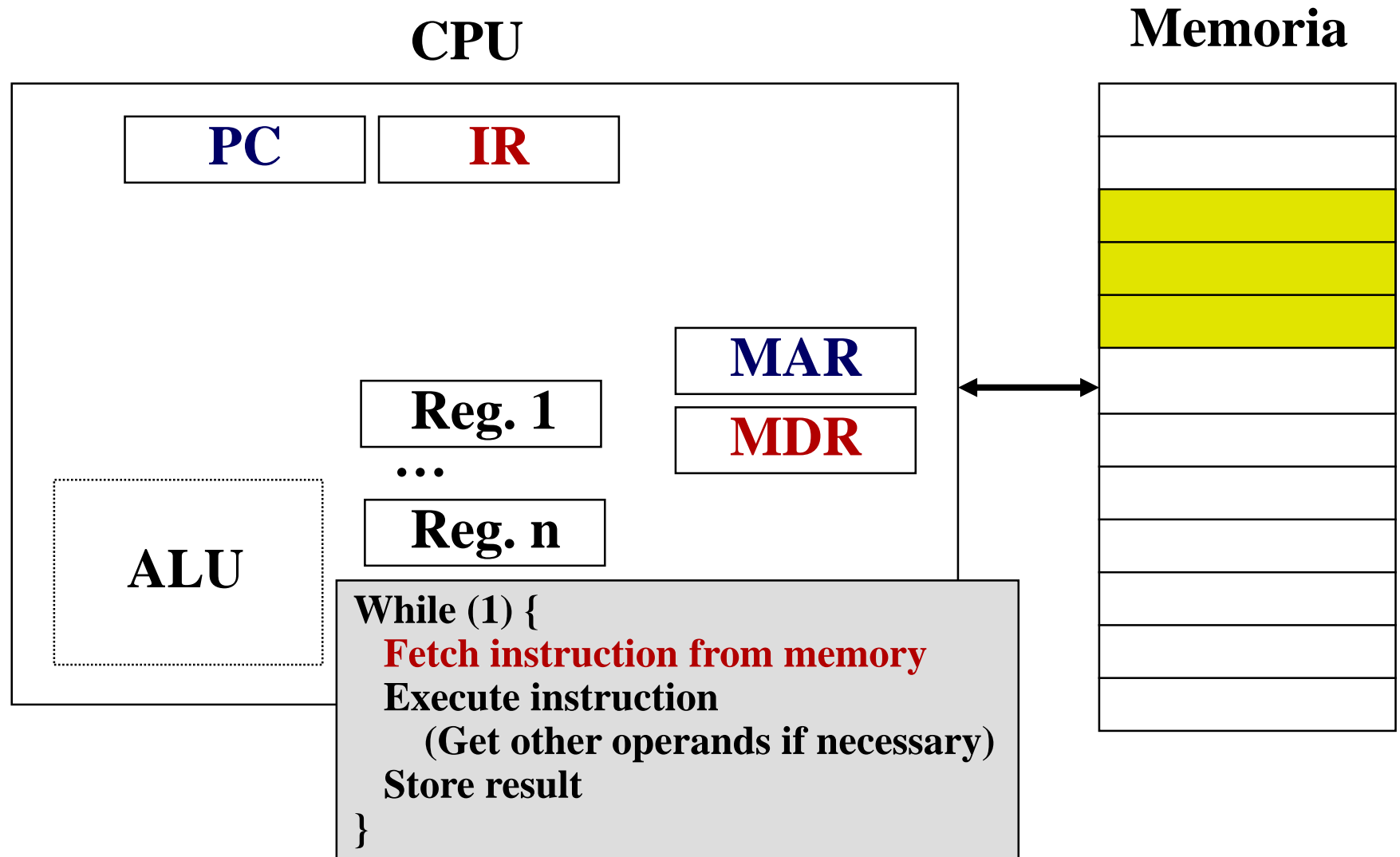
Fetch/decode/execute cycle



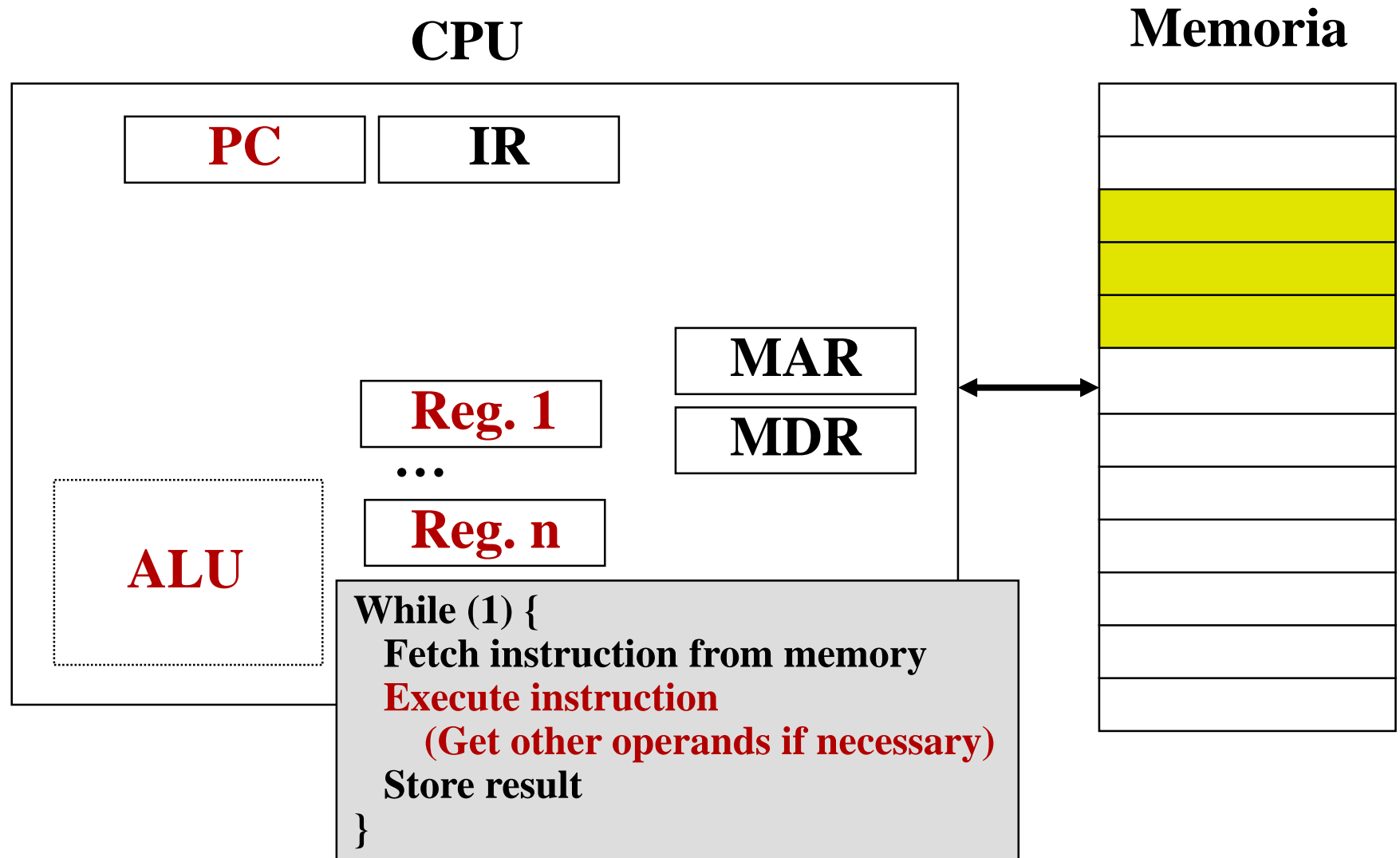
Fetch/decode/execute cycle



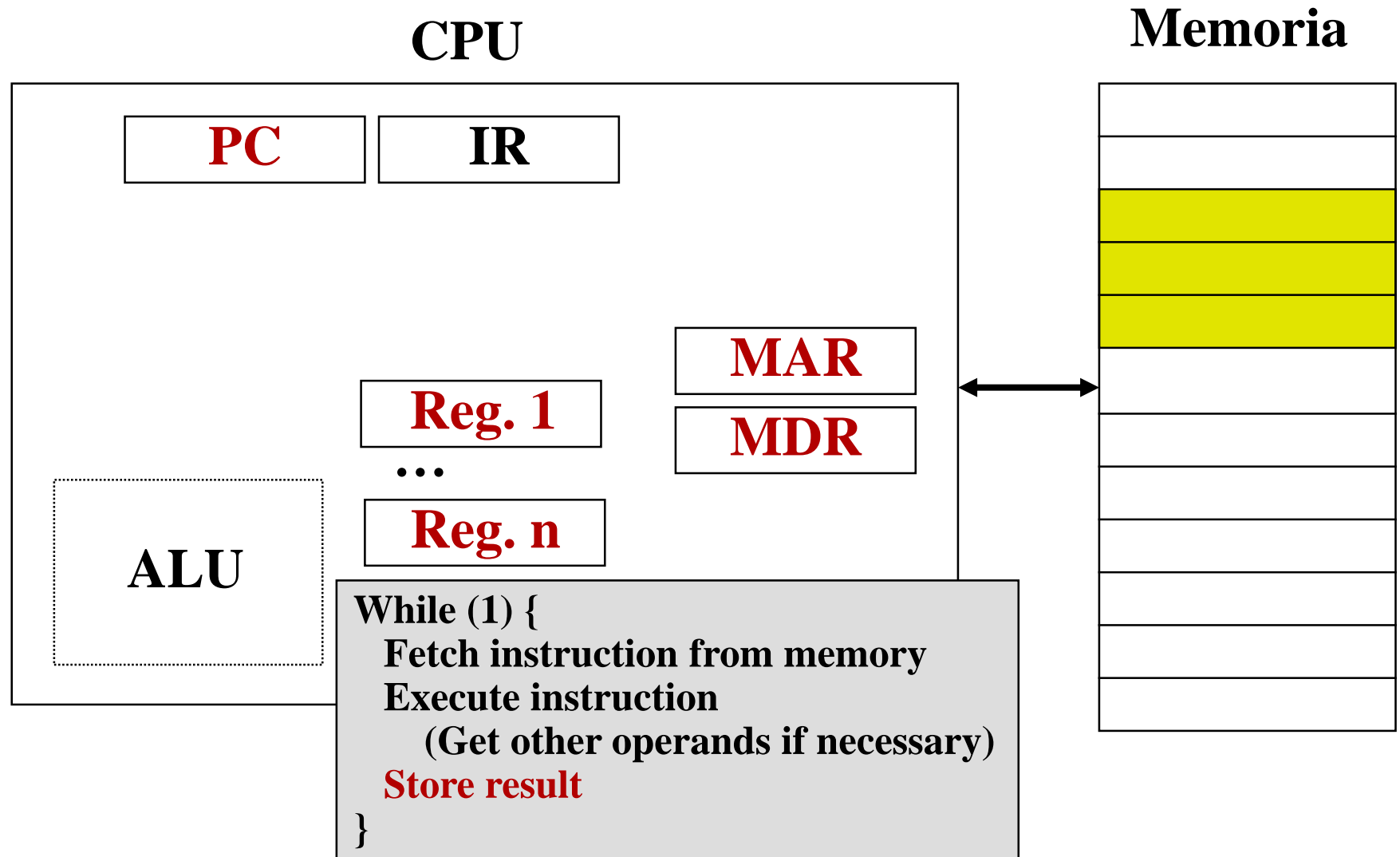
Fetch/**decode**/execute cycle



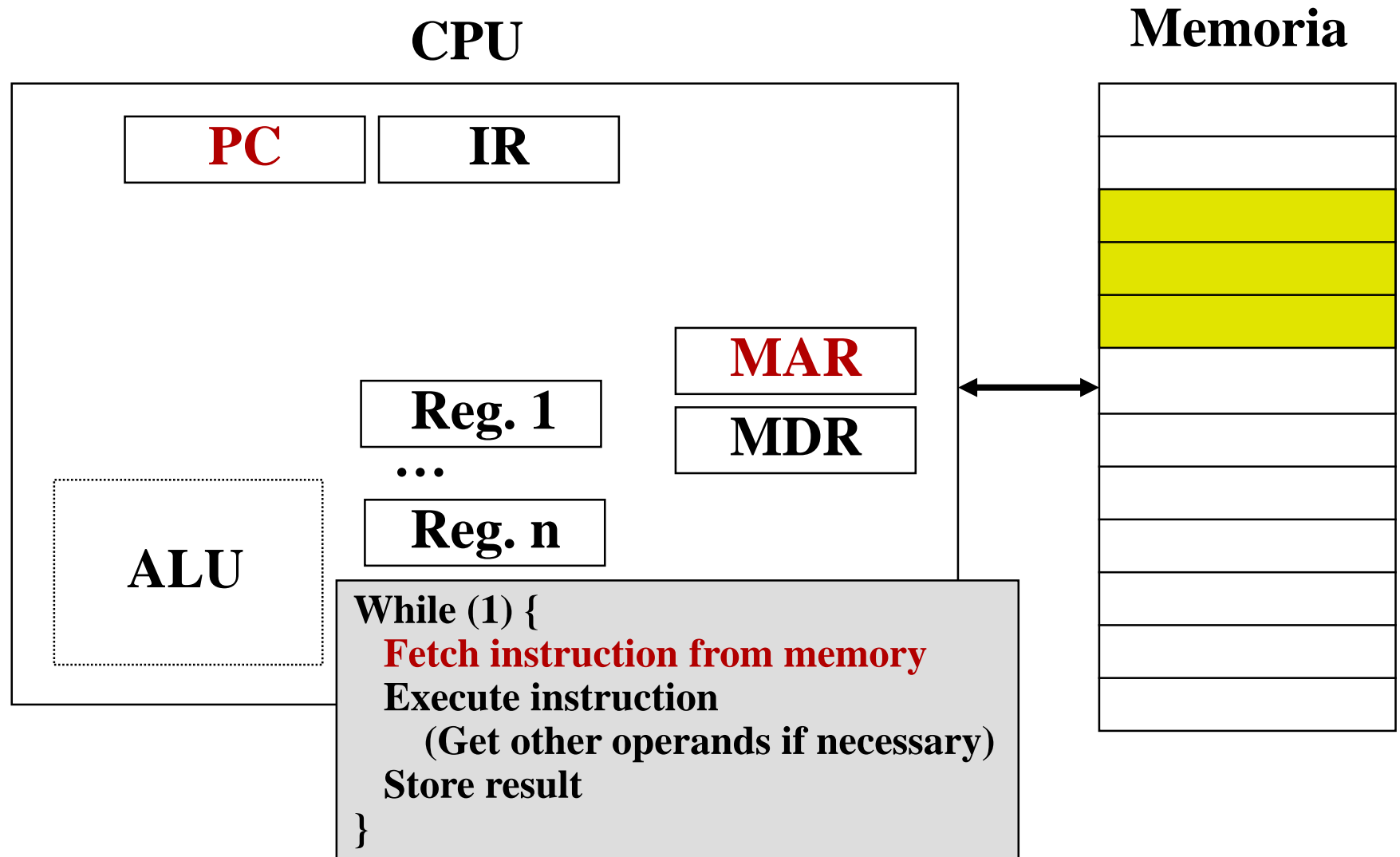
Fetch/decode/**execute** cycle



Fetch/decode/**execute** cycle



Fetch/decode/execute cycle

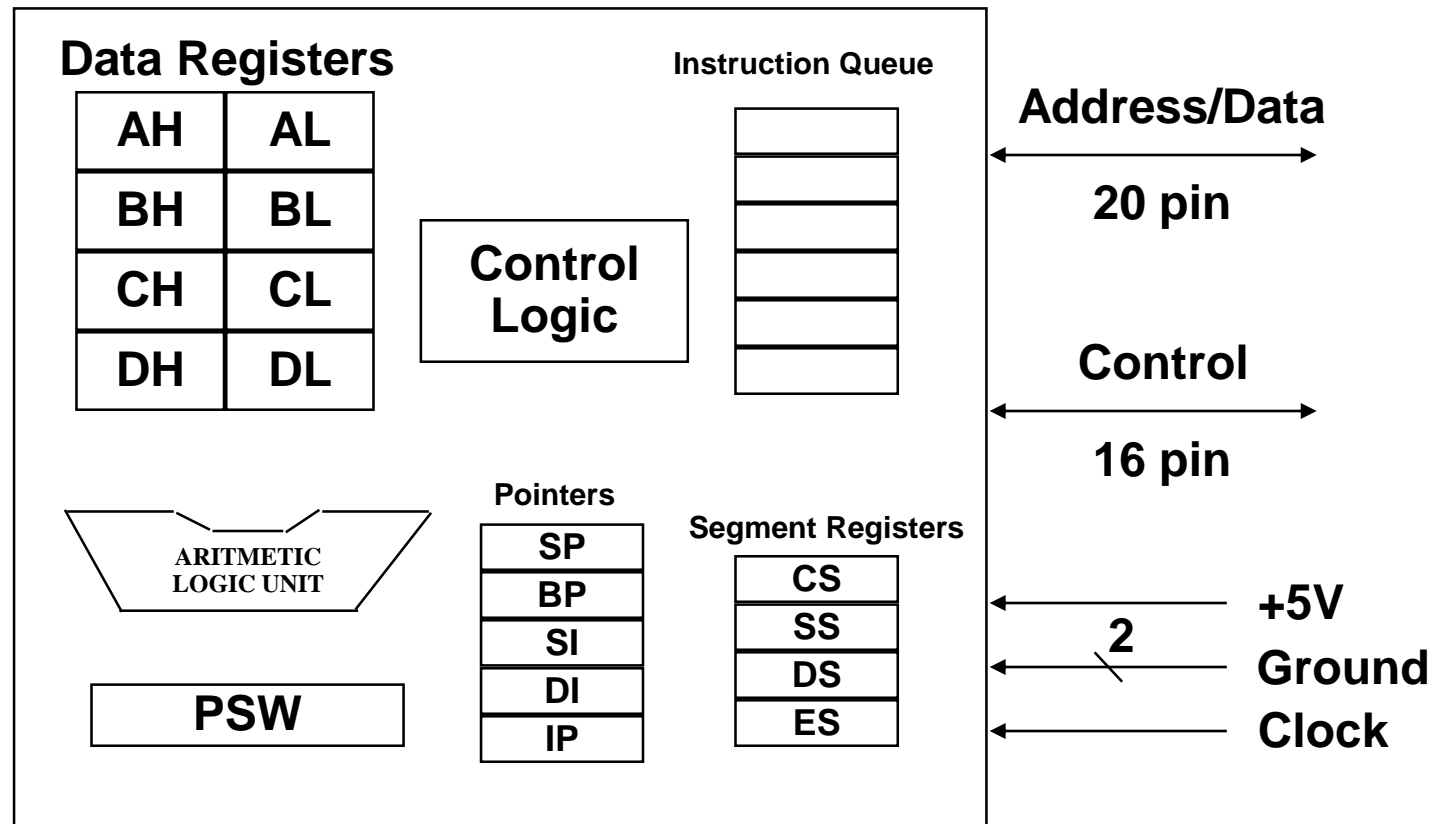


Esempio

Tutti i processori Intel (a partire dall'8086) contengono i seguenti registri (composti ciascuno da 16 bit):

- **AX, BX, CX, DX**
- **SI, DI**
- **DS, ES, CS, SS**
- **SP, BP.**

Modello architetturale della CPU 8086



Registri

Possono essere suddivisi in 3 gruppi:

- **registri di dato**
- **registri puntatore**
- **registri di segmento.**

Registri di dato

Sono *AX (Accumulator Register)*, *BX (Base Register)*, *CX (Count Register)* e *DX (Data Register)*.

Sono utilizzati per memorizzare operandi e risultato delle operazioni.

Possono essere utilizzati come registri da 16 bit oppure come coppie di registri da 8 bit.

***BX* può anche essere utilizzato nel calcolo di indirizzi.**

***CX* viene anche utilizzato come contatore da talune istruzioni.**

***DX* contiene l'indirizzo di I/O in alcune istruzioni di I/O.**

Registri puntatore

Sono IP, SP, BP, SI e DI:

- **IP** (*Instruction Pointer*) contiene il puntatore alla prima istruzione da eseguire. IP non può comparire esplicitamente come operando di una istruzione.
- **SP** (*Stack Pointer*) contiene il puntatore alla testa dello stack.
- **BP** (*Base Pointer*) viene utilizzato come base per fare accesso all'interno dello stack.
- **SI** (*Source Index*) e **DI** (*Destination Index*) vengono utilizzati come registri indice.

Registri di segmento

Sono CS, DS, ES e SS.

Vengono utilizzati per costruire gli indirizzi fisici con i quali fare accesso in memoria.

Contengono i puntatori all'inizio dei segmenti di codice, di dato, di dato supplementare e di stack, rispettivamente.

Calcolo degli indirizzi

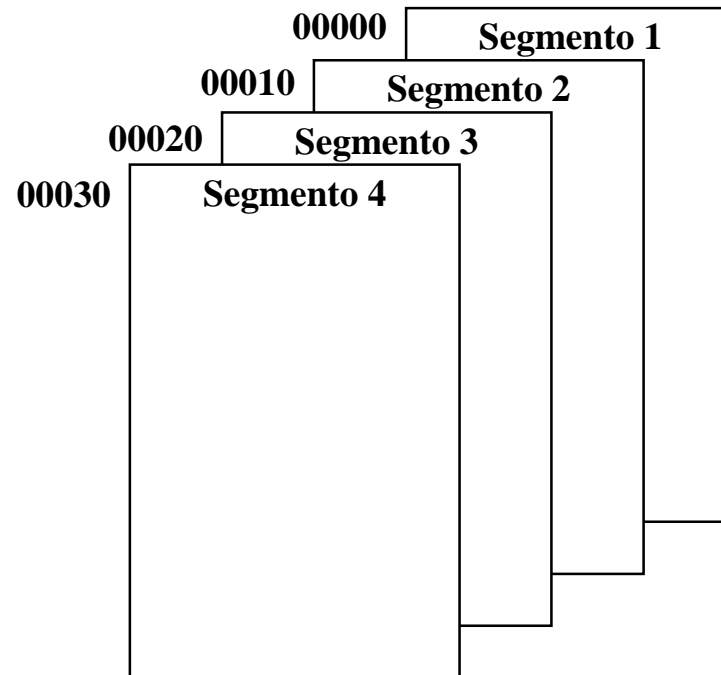
Ogni volta che l'8086 deve generare un indirizzo da mettere sull'A-bus (*physical address*), esso esegue un'operazione di somma tra il contenuto di un registro puntatore oppure di BX (*effective address* o *offset*) ed il contenuto di un registro di segmento (*segment address*).

La somma avviene dopo aver moltiplicato per 16 (shift di 4 posizioni) il contenuto del registro di segmento:

<div>16 bit</div>	<i>Effective Address</i>
+	
<div>16 bit</div> <div>0000</div>	<i>Segment Address * 16</i>
=	
<div>20 bit</div>	<i>Physical Address</i>

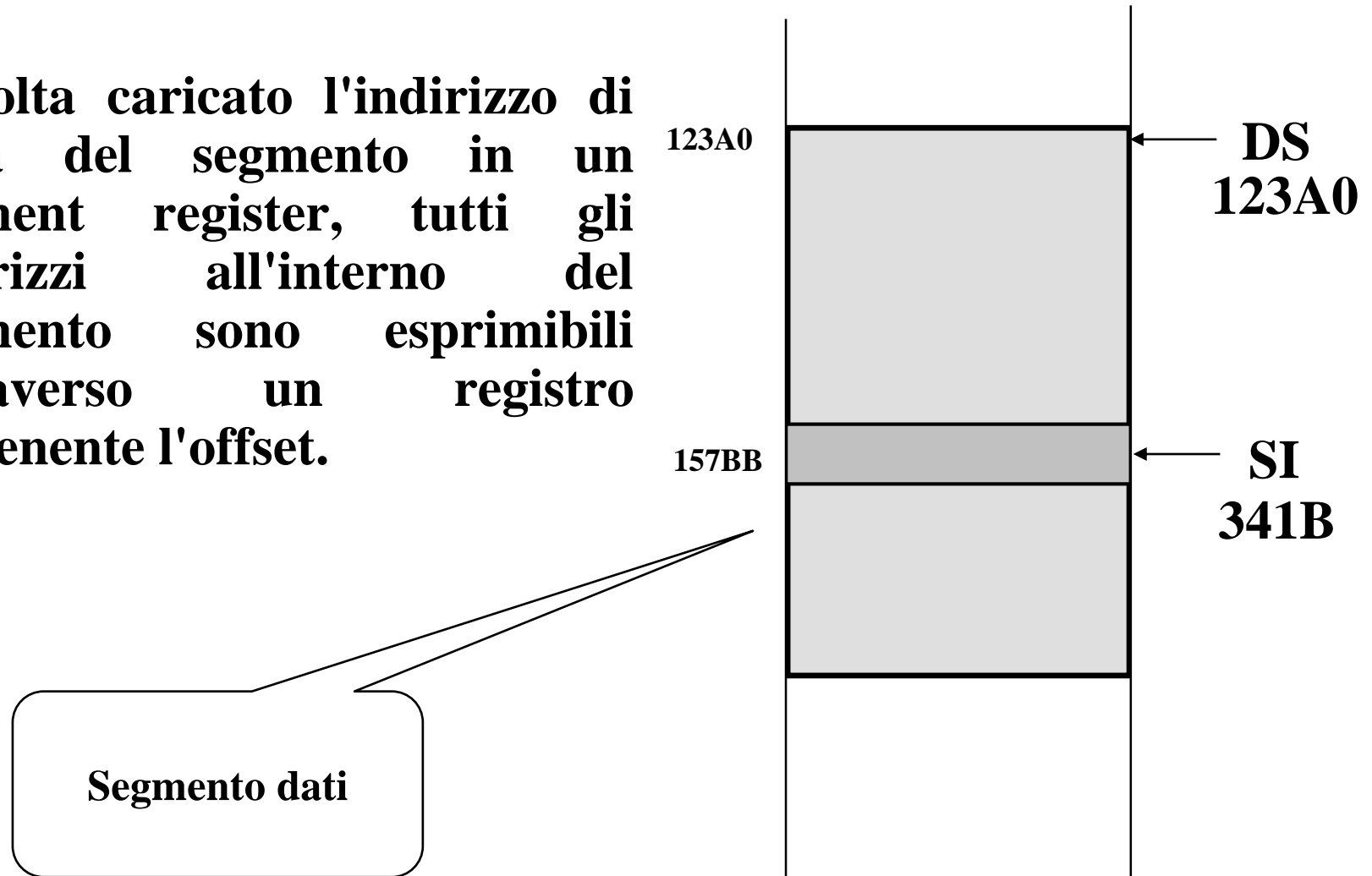
Segmenti

La memoria può essere considerata come organizzata in segmenti, ognuno di dimensione pari a 64 Kbyte. Tutti i segmenti cominciano ad indirizzi multipli di 16.

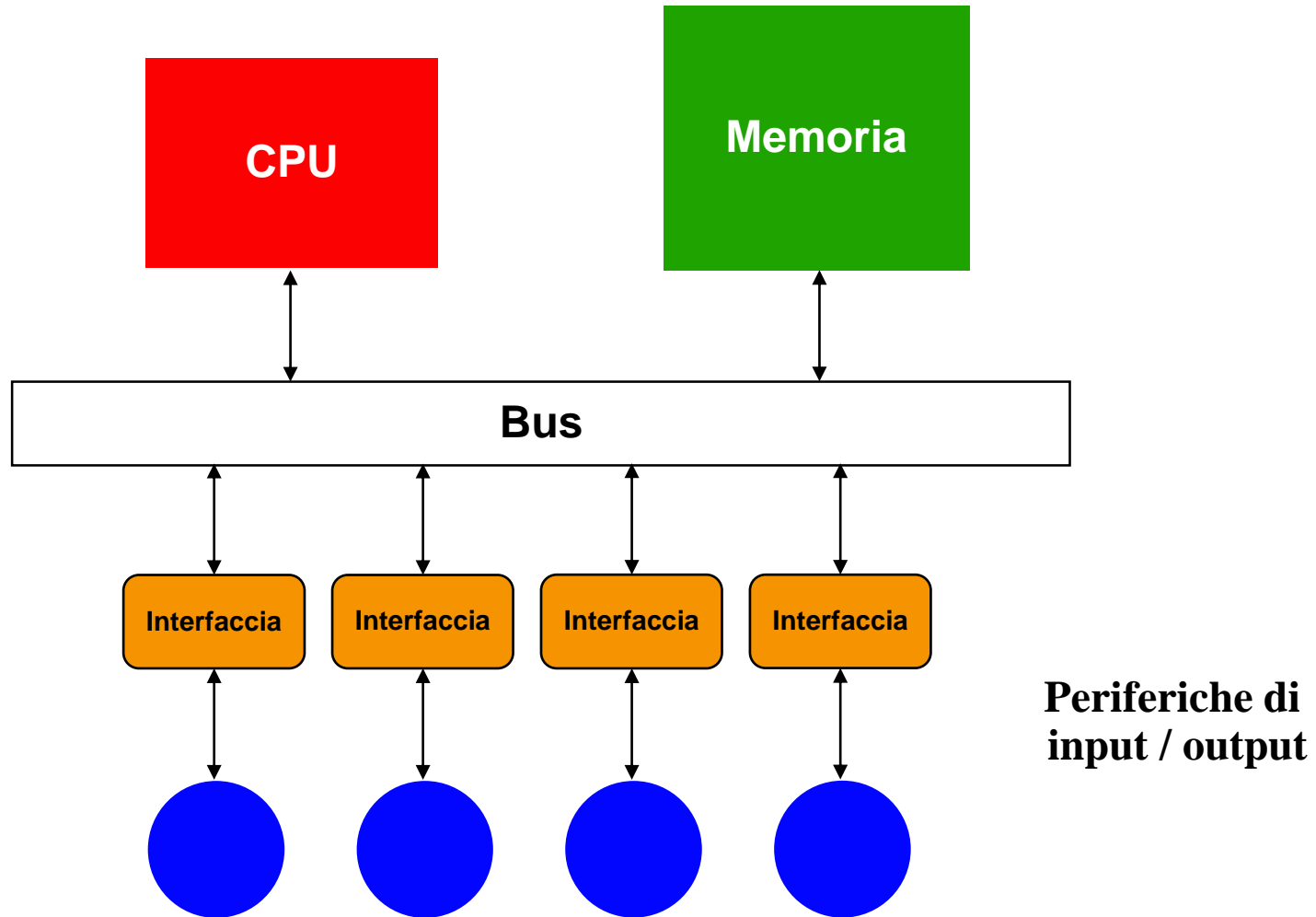


Uso dei Segment Register

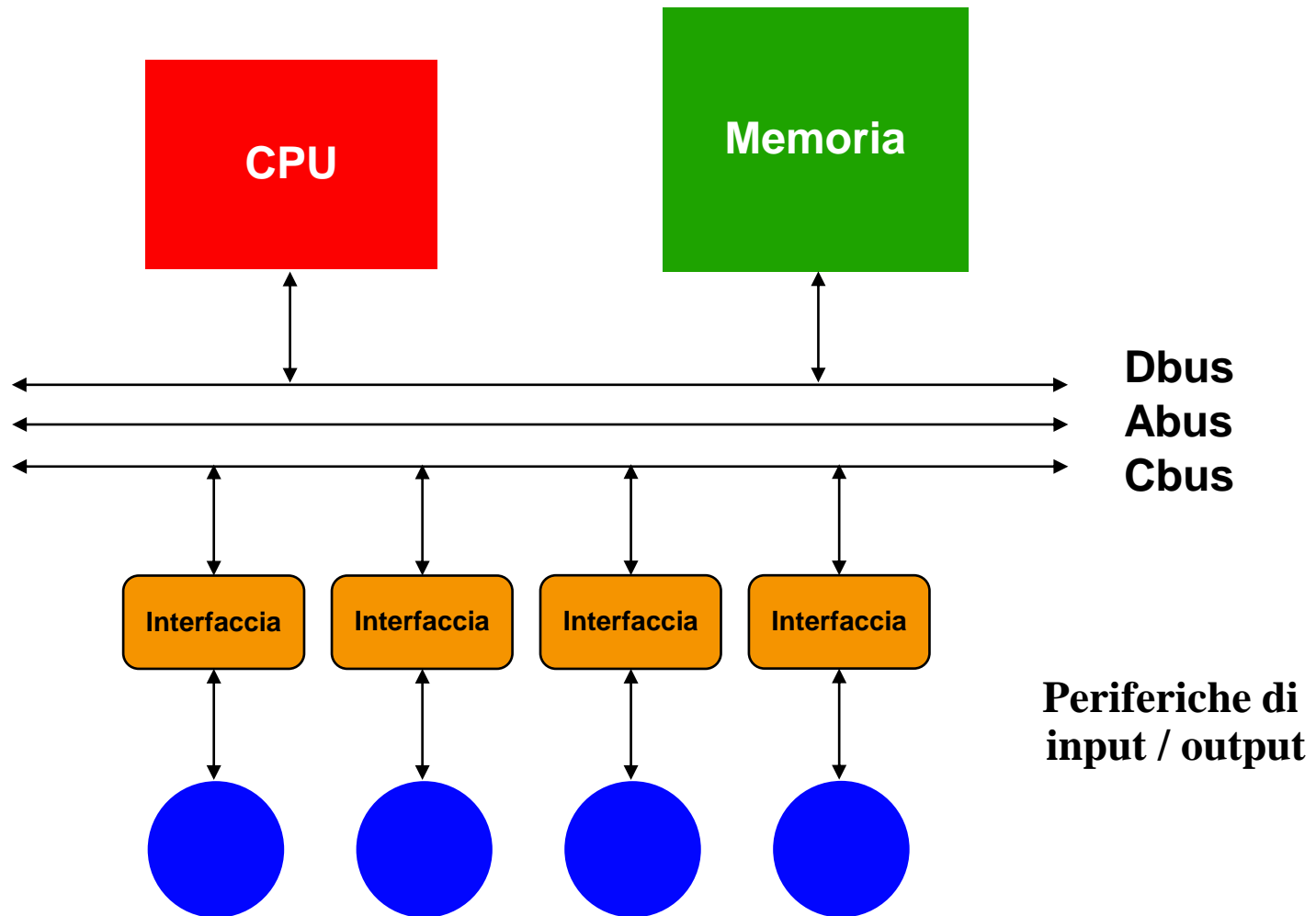
Una volta caricato l'indirizzo di testa del segmento in un segment register, tutti gli indirizzi all'interno del segmento sono esprimibili attraverso un registro contenente l'offset.



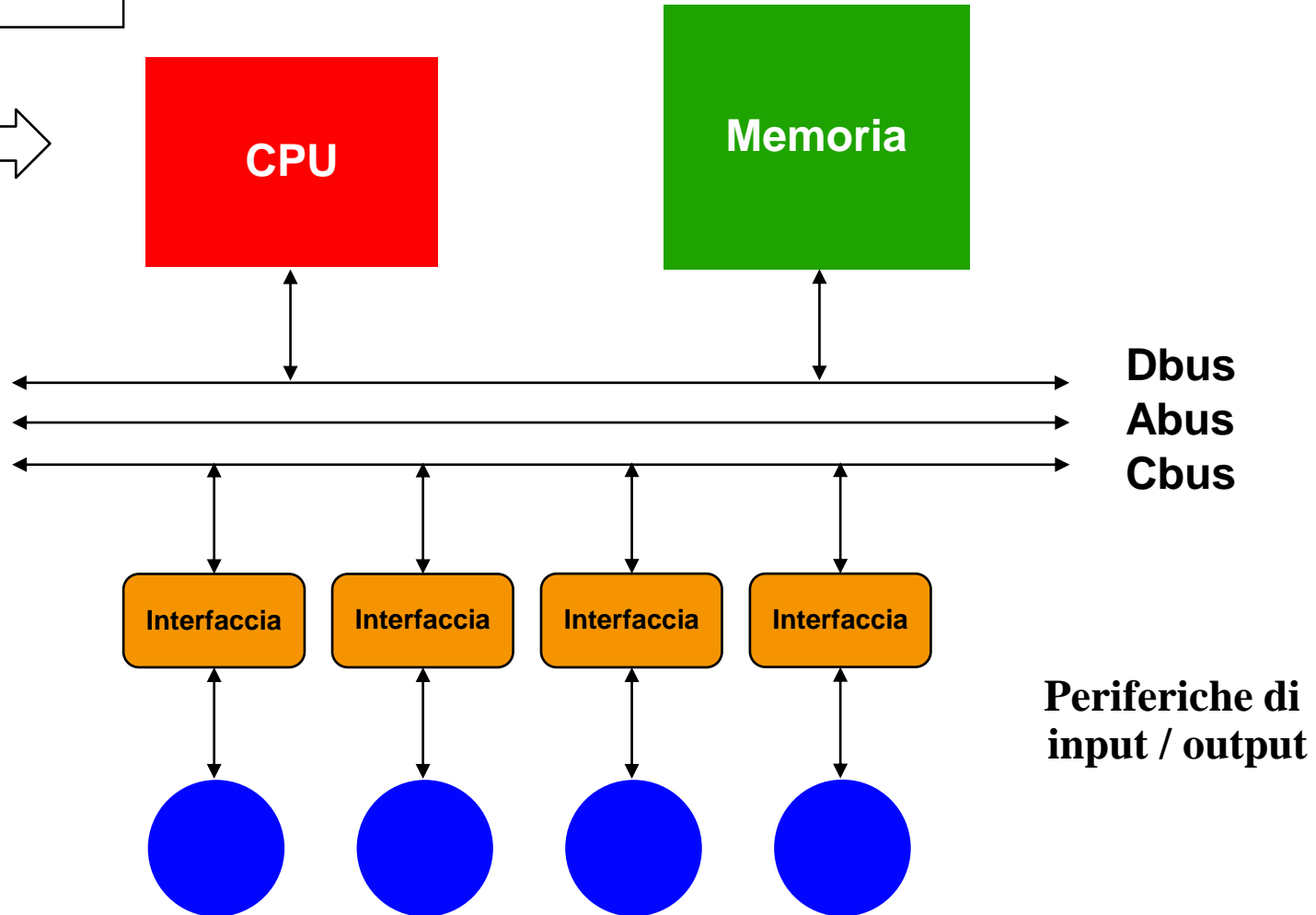
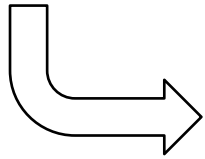
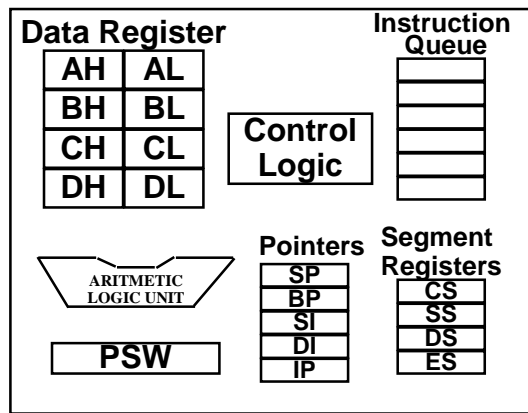
Sistema a processore



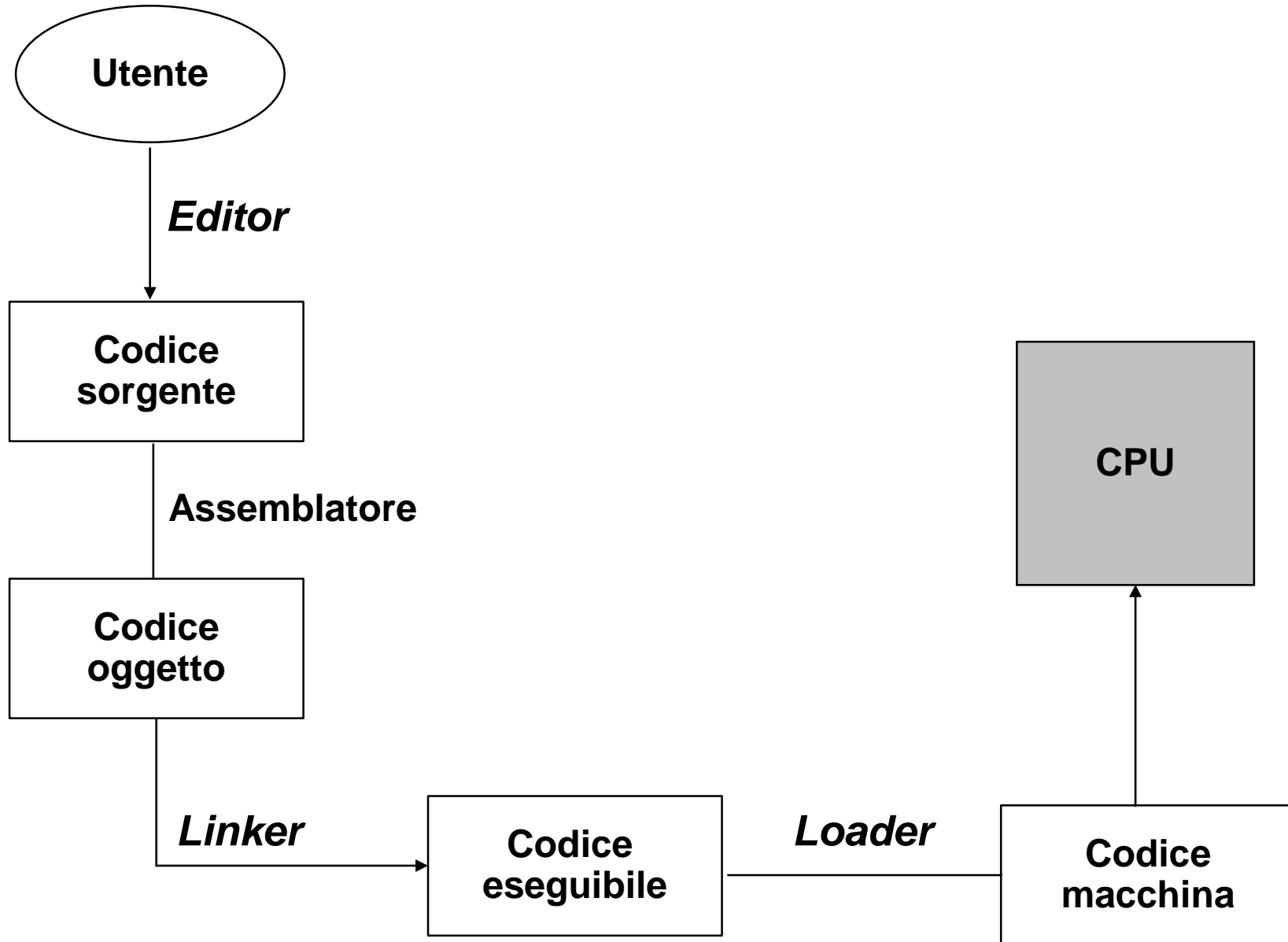
Sistema 8086



Sistema 8086



Ciclo di vita di un programma



Scrittura di un valore in un registro

```
.MODEL small  
.STACK  
.CODE  
.STARTUP  
MOV    AX, 0  
.EXIT  
END
```

Scrittura di un valore in una cella di memoria

```
.MODEL small  
.STACK  
.DATA  
VAR    DW    ?  
.CODE  
.STARTUP  
MOV     VAR, 0  
.EXIT  
END
```

Somma di due valori

```
.MODEL small
.STACK
.DATA
OPD1    DW    10
OPD2    DW    24
RESULT  DW    ?
.CODE
.STARTUP
MOV  AX, OPD1
ADD  AX, OPD2
MOV  RESULT, AX
.EXIT
END
```

Somma degli elementi di un vettore (I)

```
.MODEL SMALL
.STACK
.DATA
VETT    DW    5, 7, 3, 4, 3
RESULT  DW    ?
.CODE
.STARTUP
MOV  AX, 0
ADD  AX, VETT
ADD  AX, VETT+2
ADD  AX, VETT+4
ADD  AX, VETT+6
ADD  AX, VETT+8
MOV  RESULT, AX
.EXIT
END
```


Somma degli elementi di un vettore (II)

```
DIM      EQU  15
          .MODEL      small
          .STACK
          .DATA
VETT     DW  2, 5, 16, 12, 34, 7, 20, 11, 31, 44, 70, 69, 2, 4, 23
RESULT   DW  ?
          .CODE
          .STARTUP
MOV  AX, 0           ; azzera il registro AX
MOV  CX, DIM         ; carica in CX la dimensione
                        ; del vettore
MOV  DI, 0           ; azzera il registro DI
```

```

lab:      ADD  AX, VETT[DI]          ; somma ad AX l'i-esimo elemento
                                              ; di VETT

          ADD  DI, 2                 ; passa all'elemento successivo
          DEC  CX                     ; decrementa il contatore
          CMP  CX, 0                  ; confronta il contatore con 0
          JNZ  lab                    ; se diverso da 0 salta
          MOV  RESULT, AX             ; altrimenti scrivi il risultato
          .EXIT
          END

```

Lettura e visualizzazione di un vettore di caratteri

```
DIM      EQU 20
         .MODEL      small
         .STACK
         .DATA
VETT     DB  DIM DUP (?)
         .CODE
         .STARTUP
MOV  CX, DIM      ; carica in CX la dimensione
                        ; del vettore
MOV  DI, 0        ; azzera il registro DI
MOV  AH, 1        ; predisposizione del registro AH
```

lab1:	INT 21H	; lettura di un carattere
	MOV VETT[DI], AL	; memorizzaz. del carattere letto
	INC DI	; passa all'elemento successivo
	DEC CX	; decrementa il contatore
	CMP CX, 0	; confronta il contatore con 0
	JNZ lab1	; se diverso da 0 salta
	MOV CX, DIM	
	MOV AH, 2	; predisposizione del registro AH
lab2:	DEC DI	; passa all'elemento precedente
	MOV DL, VETT[DI]	
	INT 21H	; visualizzazione di un carattere
	DEC CX	; decrementa il contatore
	CMP CX, 0	; confronta il contatore con 0
	JNZ lab2	; se diverso da 0 salta
	.EXIT	
	END	

Ricerca del carattere minimo

```
.MODEL          small
.STACK
DIM      EQU    20
.DATA
TABLE    DB     DIM DUP (?)
.CODE
.STARTUP
MOV      CX,    DIM
LEA      DI,    TABLE
MOV      AH,    1                ; lettura
lab1:    INT     21H
MOV      [DI],  AL
INC      DI
DEC      CX
CMP      CX,    0
JNE      lab1                    ; ripeti per 20 volte
MOV      CL,    0FFH            ; inizializzazione di CL
MOV      DI,    0
```

```

ciclo:  CMP  CL, TABLE[DI]      ; confronta con il minimo attuale
        JB   dopo
        MOV  CL, TABLE[DI]      ; memorizza il nuovo minimo
dopo:   INC  DI
        CMP  DI, DIM
        JB   ciclo
output: MOV  DL, CL
        MOV  AH, 2
        INT  21H                 ; visualizzazione
        .EXIT
        END

```