ОТЧЁТ

Компьютерные технологии в науке и образовании Задание № 5

Бартая Нодари ФМ-101 15 января 2020 г.

1 Постановка задачи

Требуется рассчитать траекторию движения электрона в скрещенных постоянных магнитном и электрическом полях. С компонентами $\mathbf{E}=(E_x,0,0),\,\mathbf{B}=(0,0,B_z)$ и напряженностями 10 A/м и 10 B/м соответственно. Начальная скорость электрона \mathbf{v}_0 направлена перпендикулярно вектору напряженности магнитного поля и составляет 10 см/с. Геометрия задачи представлена на рисунке ниже.

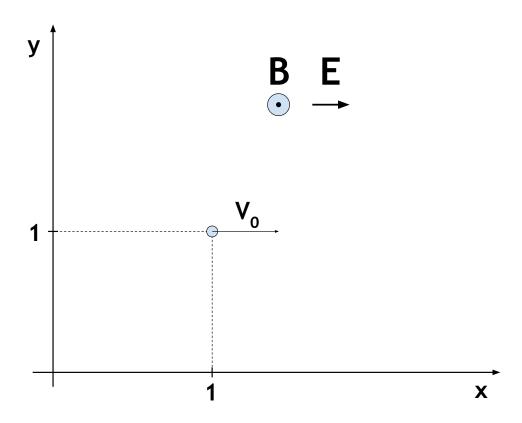


Рис. 1: Электрон в электромагнитном поле. Геометрия задачи, начальные условия.

2 Аналитическое решение

Решение будем искать в нерелятивистском приближении, то есть скорость движения электрона много меньше скорости света. Тогда, согласно второму закону Ньютона уравнение движения электрона имеет вид:

$$m\frac{\mathrm{d}\mathbf{v}}{\mathrm{d}t} = \mathbf{F},\tag{1}$$

где m - масса электрона, ${\bf v}$ - его скорость, ${\bf F}$ - действующая сила.

В элетромагнитном поле на заряженные частицы действует сила Лоренца:

$$\mathbf{F} = e\mathbf{E} + \frac{e}{c} \left[\mathbf{v} \mathbf{B} \right], \tag{2}$$

где e - заряд частицы, - скорость света, ${\bf E}$ и ${\bf B}$ - напряженности электрического и магнитного поля, соответственно.

Используя уравнения (1) и (2), с учётом геометрии задачи 1 запишем следующую систему уравнений.

$$\begin{cases} \frac{\mathrm{d}v_x}{\mathrm{d}t} = \frac{e}{m}E_x + \frac{e}{cm}(v_y B_z) & v_x(0) = 10\\ \frac{\mathrm{d}v_y}{\mathrm{d}t} = \frac{e}{mc}v_x B_z & v_y(0) = 0 \end{cases}$$
(3)

Продифференцируем первое уравнение по времени

$$\frac{\mathrm{d}^2 v_x}{\mathrm{d}t^2} = \frac{e}{cm} B_z \frac{\mathrm{d}v_y}{\mathrm{d}t},$$

введём обозначение $\frac{e}{cm}B_z=\gamma$ и подставим второе уравнение вместо $\dot{v_y}$. Получим однородное дифференциальное уравнение второго порядка:

$$\ddot{v_x} - \gamma^2 v_x = 0$$

Корни характеристического уравнения равны $\lambda_{1,2} = \pm \gamma$, следовательно общее решение имеет вид:

$$v_x = C_1 e^{\gamma t} + C_2 e^{-\gamma t} \tag{4}$$

Подставим найденное общее решение в уравнение 2 системы (3) и проинтегрируем, следовательно общее решение для v_y имеет вид:

$$v_y = C_1 e^{\gamma t} - C_2 e^{-\gamma t} + C_3. (5)$$

Продифференцируем по времени общее решение для v_x (4) и приравняем к первому уравнению системы (3). В правой части подставим v_y из (5). Произведя тривиальные преобразования найдём, что $C_3=-\xi$, где $\xi=cE_xB_z^{-1}$ Далее, используя начальные условия определим константы - $C_1=5+\xi$ и $C_2=5-\xi$. Таким образом, решением системы уравений (3) будет:

$$v_x = (5 + \xi)e^{\gamma t} + (5 - \xi)e^{-\gamma t}$$

$$v_y = (5 + \xi)e^{\gamma t} - (5 - \xi)e^{-\gamma t} - \xi$$
(6)
(7)

$$v_y = (5+\xi)e^{\gamma t} - (5-\xi)e^{-\gamma t} - \xi \tag{7}$$

Численное решение 3

Согласно уравнениям (1), (2) численное решение для координаты частицы и скорости её движения в зависимости от времени будем искать для следующей системы дифференциальных уравнений первого порядка в соответсвии с геометрией задачи 1.

$$\begin{cases}
\dot{v_x} = \left[eE_x + \frac{e}{c}\left(v_y B_z\right)\right] m^{-1} & v_x(0) = 10 \\
\dot{v_y} = \frac{e}{mc}v_x B_z & v_y(0) = 0 \\
\dot{r_y} = v_y & r_x(0) = 1 \\
\dot{r_y} = v_y & r_y(0) = 1
\end{cases}$$
(8)

Данная система решается с помощью модуля integrate библиотеки scipy для языка программирования python. Код программы приведен в разделе 5.

На рисунке 2 представлена траектория частицы от начального положения до момента t=1 мкс. На рисунке 3 представлен график зависимости компонент скоростей частицы от времени. Точеч-

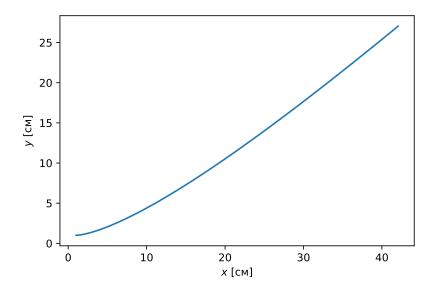


Рис. 2: Траектория частицы за интервал времени t = [0, 1e-3] сек.

ными линиями показано аналитическое решение. Рисунок 4 показывает ошибку численного решения относительно аналитического в разные моменты времени.

Рисунки построены с помощью библиотеки matplotlib.

4 Заключение

Поставленная задача выполнена в полном объеме. Приведена постановка задачи и соответствующий рисунок. Аналитическое решение получено в предположении о том, что скорость частицы много меньше скорости света. Численное решение получено с помощью средств для языка руthon, а именно библиотек scipy, numpy. Относительная погрешность имеет порядок 1е-8, что является очень хорошим результатом.

Но, стоит обратить особое внимание на то, что за времена менее одной микросекунды частица разгоняется до околосветовых скоростей, следовательно, требуется учитывать релятивистские эффекты.

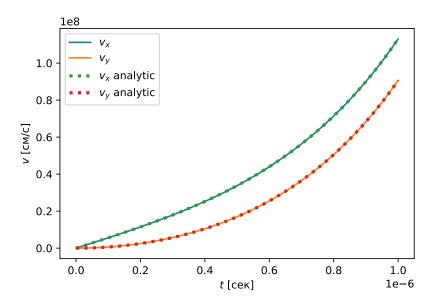


Рис. 3: Зависимость компонент скоростей частицы от времени. Сплошные линии - численное решение, прерывистые линии - аналитическое

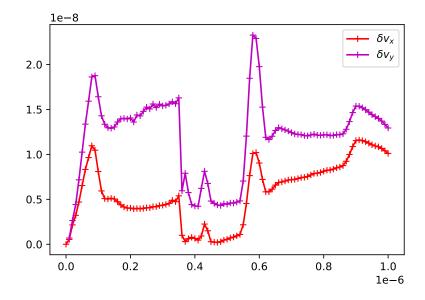


Рис. 4: График зависимости относительной ошибки численного решения для компонент скоростей.

5 Код программы

```
1 \# -*- coding: utf-8 -*-
2 import matplotlib.pyplot as plt
3 import numpy as np
4 from scipy.integrate import odeint
5
6 \text{ m} = 9.11 \text{ e} - 28
7 e = 4.8e - 10
8 \ c = 3e10
9 \text{ erstd} = 4*np.pi/1e3
10 sgse = np.sqrt (4*np.pi*8.854e-12)
11 B = 10 * erstd
12 E = 10 * sgse
13
14 C = (m, e, c, B, E)
15
16 \# function
17 def system (u, t, C):
       dvxdt = (C[1]*C[4] + C[1]/C[2] * u[1]*C[3])/C[0]
18
19
       dvydt = C[1]/C[2]/C[0] * u[0]*C[3]
20
       drxdt = u[0]
21
       drydt = u[1]
       return [dvxdt, dvydt, drxdt, drydt]
22
23
24 \# initial condition
25 \ u0 = [10, 0, 1, 1]
26
27 \# time points
28 t = np. linspace (0, 1e-6, 101)
29
30 \# solve
31 sol = odeint(system, u0, t, args=(C,))
32 print (sol)
```