

Teknikfag A eksamen:

SWAGWAY

Projektoplæg

af

Carl Emil Grøn Christensen and Mathias Dannesbo

28. februar 2012

Formålet er at bygge en balance robot på to hjul, en Segway klon. Minimums målet er at få robotten til at balancere. Derefter få den til at køre og kunne styre den hvis tid og evner rækker til det.