Warum C++11?

Nur weil GCC6 jetzt -std=gnu++14 default macht? Och ne...

Andreas Neiser

29. Januar 2017

!ErrorHasOccured() ??!??! HandleError();

AAA - Almost always auto - Fast immer auto

Statt Typ hinzuschreiben, einfach **auto**. Der Compiler findet's schon raus, hoffentlich...

```
typedef vector<int> nums_t;
static const int t[] = {1,2,3};
nums_t a(t,t+sizeof(t)/sizeof(t[0]));
for(nums_t::iterator i=a.begin(); i!=a.end(); ++i)
    *i *= 2;
```

Wo weiß der Compiler eigentlich eh schon, was für ein Typ die Variable hat?

AAA - Almost always auto - Fast immer auto

Statt Typ hinzuschreiben, einfach **auto**. Der Compiler findet's schon raus, hoffentlich...

```
typedef vector<int> nums_t;
static const int t[] = {1,2,3};
nums_t a(t,t+sizeof(t)/sizeof(t[0]));
for(nums_t::iterator i=a.begin(); i!=a.end(); ++i)
    *i *= 2;
```

Wo weiß der Compiler eigentlich eh schon, was für ein Typ die Variable hat?

```
static const int t[] = {1,2,3};
vector<int> a(t,t+sizeof(t)/sizeof(t[0]));
for(auto i=a.begin(); i != a.end(); ++i)
    *i *= 2;
```

AAA – Almost always auto – Fast immer auto

Statt Typ hinzuschreiben, einfach **auto**. Der Compiler findet's schon raus, hoffentlich...

```
typedef vector<int> nums_t;
static const int t[] = {1,2,3};
nums_t a(t,t+sizeof(t)/sizeof(t[0]));
for(nums_t::iterator i=a.begin(); i!=a.end(); ++i)
    *i *= 2;
```

Wo weiß der Compiler eigentlich eh schon, was für ein Typ die Variable hat?

```
static const int t[] = {1,2,3};
vector<int> a(t,t+sizeof(t)/sizeof(t[0]));
for(auto i=a.begin(); i != a.end(); ++i)
    *i *= 2;
```

auto macht Code schlanker und allgemeiner (und man kann über wichtigere Dinge nachdenken als typedefs)

```
vector<int> a{1,2,3}; // oh, wie einfach!
for(auto i=a.begin(); i != a.end(); ++i)
    *i *= 2;
```

```
vector<int> a{1,2,3}; // oh, wie einfach!
for(auto i=a.begin(); i != a.end(); ++i)
   *i *= 2;
```

Genauso geht:

```
struct my_t {
   int A; int B;
   my_t(int a, int b) : A(a), B(b) {}
};
vector<my_t> a{{1,2},{3,4}};
```

```
vector<int> a{1,2,3}; // oh, wie einfach!
for(auto i=a.begin(); i != a.end(); ++i)
   *i *= 2;
```

Genauso geht:

```
struct my_t {
   int A; int B;
   my_t(int a, int b) : A(a), B(b) {}
};
vector<my_t> a{{1,2},{3,4}};
```

Aber Vorsicht bei:

```
vector<int> a(5);
vector<int> b{5};
```

```
vector<int> a{1,2,3}; // oh, wie einfach!
for(auto i=a.begin(); i != a.end(); ++i)
   *i *= 2;
```

Genauso geht:

```
struct my_t {
   int A; int B;
   my_t(int a, int b) : A(a), B(b) {}
};
vector<my_t> a{{1,2},{3,4}};
```

Aber Vorsicht bei:

```
vector<int> a(5);
vector<int> b{5};
```

{...} macht das Initialisieren "natürlich hübsch"

```
vector<int> a{1,2,3};
for(auto i=a.begin(); i != a.end(); ++i)
    *i *= 2;
```

```
vector<int> a{1,2,3};
for(auto i=a.begin(); i != a.end(); ++i)
   *i *= 2;
```

... kann man auch so schreiben:

```
vector<int> a{1,2,3};
for(auto& v : a)
    v *= 2;
```

```
vector<int> a{1,2,3};
for(auto i=a.begin(); i != a.end(); ++i)
   *i *= 2;
```

...kann man auch so schreiben:

```
vector<int> a{1,2,3};
for(auto& v : a)
    v *= 2;
```

Hm, aber was ist mit:

```
const vector<int> a{1,2,3};
for(auto& v : a)
    v *= 2;
```

```
vector<int> a{1,2,3};
for(auto i=a.begin(); i != a.end(); ++i)
   *i *= 2;
```

...kann man auch so schreiben:

```
vector<int> a{1,2,3};
for(auto& v : a)
v *= 2;
```

Hm, aber was ist mit:

```
const vector<int> a{1,2,3};
for(auto& v : a)
    v *= 2;
```

for-ranged loops machen STL container endlich benutzbar, und **auto** ist schlau genug für **const**-correctness (und mehr)

Zero-overhead byte-packing

```
auto packed = Make(0,1,1,0,

1,0,0,1,

1,0,0,1,

0,1,1,0); // = {0x69, 0x96}
```

Zero-overhead byte-packing

```
auto packed = Make(0,1,1,0,

1,0,0,1,

1,0,0,1,

0,1,1,0); // = {0x69, 0x96}
```

Eine erste Idee, schonmal mit variadic templates:

```
using byte t = unsigned char;
 template<typename... Bools>
 auto Make(Bools... bools) {
   const vector<bool> b{static_cast<bool>(bools)...};
   vector<byte t> a(b.size()/8);
   for(auto i=0u; i<a.size(); ++i)</pre>
     a[a.size()-i-1] = (b[8*i+7]<<7) | (b[8*i+6]<<6)
                      | (b[8*i+5] << 5) | (b[8*i+4] << 4)
                      | (b[8*i+3]<<3) | (b[8*i+2]<<2)
                      | (b[8*i+1] << 1) | b[8*i+0]:
   return a;
```

Zero-overhead byte-packing II

Erstmal:

```
template<typename... Bools>
auto Make(Bools... bools) {
   constexpr auto nBools = sizeof...(bools);
   static_assert(nBools % 8 == 0, "nBools_wrong");
   auto a = array<byte_t, nBools/8>();
   Fill(a, nBools/8, bools...);
   return a;
}
```

Fill(...) wird dem Compiler nun sagen, wie a zu füllen ist...

Zero-overhead byte-packing III

... und zwar mit rekursiven function calls:

```
template<size t N, typename... Bools>
 void Fill(array<byte_t, N>& a,
            size t i,
            bool b7, bool b6, bool b5, bool b4,
            bool b3, bool b2, bool b1, bool b0,
5
            Bools... bools) {
    a[N-i] = (b7 << 7) \mid (b6 << 6) /* \mid ... */ \mid b0;
    Fill(a, i-1, bools...):
9
10
 template<size_t N>
void Fill(array<byte_t, N>&, size_t) {}
```

Zero-overhead byte-packing III

... und zwar mit rekursiven function calls:

```
template<size t N, typename... Bools>
 void Fill(array<byte_t, N>& a,
            size t i,
            bool b7, bool b6, bool b5, bool b4,
            bool b3, bool b2, bool b1, bool b0,
            Bools... bools) {
   a[N-i] = (b7 << 7) | (b6 << 6) /* | ... */ | b0;
   Fill(a, i-1, bools...);
9
 template<size_t N>
void Fill(array<byte_t, N>&, size_t) {}
```

Auf zur Livedemo mit https://godbolt.org/g/57y21s mehr bei Jason Turner's CppCon2o16 talk: https://youtu.be/zBkNBP00wJE

Warum will man sowas nicht:

```
auto p = new int;
DoSomething(p);
delete p;
```

Warum will man sowas nicht:

```
auto p = new int;
DoSomething(p);
delete p;
```

Besser, aber noch nicht gut:

```
struct owner_t {
   int* p;
   owner_t(int* p_) : p(p_) {}
   ~owner_t() { delete p; }
};

{ // some scope
   owner_t o(new int);
   DoSomething(o.p);
}
```

Was passiert bei Kopien von owner_t:

```
{ // some scope
  owner_t o(new int);
  auto o_copy = o;
  DoSomething(o.p);
  // uh uh, double-free *zonk*
}
```

Was passiert bei Kopien von owner_t:

```
{ // some scope
  owner_t o(new int);
  auto o_copy = o;
  DoSomething(o.p);
  // uh uh, double-free *zonk*
}
```

Ownership sollte nicht kopiert werden können!

Was passiert bei Kopien von owner_t:

```
{ // some scope
  owner_t o(new int);
  auto o_copy = o;
  DoSomething(o.p);
  // uh uh, double-free *zonk*
}
```

Ownership sollte nicht kopiert werden können!

Was ist dann aber mit:

```
vector<owner_t> ptrs{new int()}; // oh no, again
```

Was passiert bei Kopien von owner_t:

```
{ // some scope
  owner_t o(new int);
  auto o_copy = o;
  DoSomething(o.p);
  // uh uh, double-free *zonk*
}
```

Ownership sollte nicht kopiert werden können!

Was ist dann aber mit:

```
vector<owner_t> ptrs{new int()}; // oh no, again
```

Man kann STL Container so nicht mehr verwenden! Ähm, nein...

Move semantics mit unique_ptr<T>

Die Rettung ist unique_ptr<**int**> statt owner_t

```
{ // some scope
  auto o = make_unique<int>(); // factory
  DoSomethingWithRef(*o);
  DoSomething(move(o));
  // o invalid here, as DoSomething took ownership
}
```

Move semantics mit unique_ptr<T>

Die Rettung ist unique_ptr<**int**> statt owner_t

```
{ // some scope
auto o = make_unique<int>(); // factory
DoSomethingWithRef(*o);
DoSomething(move(o));
// o invalid here, as DoSomething took ownership
}
```

Aber es ist nicht alles Sonnenschein:

Endlich Ende

Was war:

- auto geht einfach immer
- {...} als Initialisierungsliste
- Variadic templates mit zero-overhead dank -03
- Object ownership management

Was ist:

- Scott Meyers, Effective Modern C++, 2014
- Bjarne Stroustrup, The C++ Programming Language, 2013
- CppCon auf YouTube

Was wird (vielleicht):

- Concepts für template
- · Structured bindings für tuple