

Atividades Práticas

1. Implemente o algoritmo de busca binária.

```
1 int binarySearch(vector<int> v, int x) {  
2     int left = 0;  
3     int right = v.size()-1;  
4  
5     while (left <= right) {  
6         int mid = (left + right)/2;  
7  
8         if (v[mid] == x) {  
9             return mid;  
10        }  
11        else if (v[mid] < x) {  
12            left = mid + 1;  
13        }  
14        else {  
15            right = mid - 1;  
16        }  
17    }  
18    return -1;  
19 }  
20
```

Expressão matemática que define o custo do algoritmo:

$$T(n) = T(n/2) + 1$$

- Cálculo da função de custo: $h = \log_2 n$
para $n = 32 >$ temos $\log_2 32 = 5$.

- Indicação da classe de eficiência (O ou Θ): $O(\log n)$

n	$\log_2 n$
1	0
2	1
4	2
8	3
16	4
32	5

2. Implemente o método interpolation search.

```
1  int interpolationSearch(int A[], int n, int target)
2  {
3      if (n == 0) {
4          return -1;
5      }
6      int low = 0, high = n - 1, mid;
7
8      while (A[high] != A[low] && target >= A[low] && target <= A[high])
9      {
10         mid = low + ((target - A[low]) * (high - low) / (A[high] - A[low]));
11
12         if (target == A[mid]) {
13             return mid;
14         }
15         else if (target < A[mid]) {
16             high = mid - 1;
17         }
18         else {
19             low = mid + 1;
20         }
21     }
22     if (target == A[low]) {
23         return low;
24     }
25
26     else {
27         return -1;
28     }
29 }
```

- Expressão matemática que define o custo do algoritmo:

$$x = l + \left\lfloor \frac{(v - A[l])(r - l)}{A[r] - A[l]} \right\rfloor.$$

Função do tipo linear $f(x) = \mathbf{a.x + b.}$

- Cálculo da função de custo:

$v = [2, 3, 4, 5, 9, 20]$

$v = 5 \quad > \quad x = 0 + (5 - 2) * (5 - 0 / 20 - 2) \quad > \quad = 3 * (5 / 18) \quad > \quad = 0,8 \rightarrow 1.$

- Indicação da classe de eficiência (O ou Θ):

melhor caso: $O(\log(\log n))$ (Elementos distribuídos uniformemente)

Pior caso: $O(n)$ (Valores numéricos dos alvos aumentam exponencialmente)

3. Implemente a estrutura de dados binary search tree e os métodos buscar e inserir.

```
1 class Node {
2 public:
3     int key;
4     Node* left;
5     Node* right;
6
7     Node(int key) {
8         this->key = key;
9         left = right = NULL;
10    }
11 };
12
13 class BST {
14 private:
15     Node* root;
16
17 public:
18     BST() {
19         root = NULL;
20     }
21
22     Node* search(Node* node, int key) {
23         if (node == NULL || node->key == key) {
24             return node;
25         }
26         if (node->key < key) {
27             return search(node->right, key);
28         }
29         return search(node->left, key);
30     }
31
32     Node* insert(Node* node, int key) {
33         if (node == NULL) {
34             return new Node(key);
35         }
36         if (key < node->key) {
37             node->left = insert(node->left, key);
38         } else if (key > node->key) {
39             node->right = insert(node->right, key);
40         }
41         return node;
42     }
43
44     void insert(int key) {
45         root = insert(root, key);
46     }
47
48     Node* search(int key) {
49         return search(root, key);
50     }
51 };
```

A estrutura de nó deve conter um ponteiro para o **filho esquerdo**, um **ponteiro para o filho direito** e o elemento em si.

- Expressão matemática que define o custo do algoritmo:

$$T(n) = T(n/2) + 1$$

- Cálculo da função de custo: $O(\log n)$

- Indicação da classe de eficiência (O ou Θ):

Em uma árvore balanceada, a altura é $O(\log n)$, onde n é o número de nós na árvore.

No entanto, em uma árvore não balanceada, a altura pode ser $O(n)$, onde n é o número de nós na árvore.