Calculus Homework 6

介紹

本次作業,我將使用以下三種自然常數的定義,分別設計出三個計算自然常數的程式。

1.
$$\ln e = \int_{1}^{e} \frac{1}{t} dt = 1$$

2.
$$e = \lim_{\delta \to 0} (1 + \delta)^{\frac{1}{\delta}} = \lim_{n \to \infty} (1 + \frac{1}{n})^n$$

3.
$$e = \sum_{n=0}^{\infty} \frac{1}{n!}$$

此外,我會以三個程式「達到特定準度所需的運行次數」當作運行效率的參考,比較使用各個定義之間的效率差異。

程式設計

我使用 C++ 來撰寫本次作業所需的所有程式。此章節我將進一步探討程式的實作細節。

完整程式碼:

https://gist.github.com/nekogravitycat/4cd05d772bb6919104f221c7c563a292

程式架構

本次作業,我將三個定義的運算放在單一的 main.cpp 檔案裡。執行時,三個定義算出的答案將會列印在程式執行的終端視窗。

程式碼

```
#define ull unsigned long long
#define ld long double

typedef struct Result {
    ld e;
    ull iterations;
} Result;

void method_a(ld epsilon, Result *result) { /*...*/ }
void method_b(ld epsilon, Result *result) { /*...*/ }
void method_c(ld epsilon, Result *result) { /*...*/ }
int main() {
```

```
const ld epsilon = 1e-10;

Result result_a;
method_a(epsilon, &result_a);

Result result_b;
method_b(epsilon, &result_b);

Result result_c;
method_c(epsilon, &result_c);

// Print epsilon, and the results (e and iterations) of each method.
}
```

- 為求精準,整數皆使用 unsigned long long 儲存、浮點數皆使用 long double 儲存。為了使程式碼精簡,前者定義為 ull 、後者定義為 ld
- 定義結構 Result 來儲存每個函式的 e 估計值、運算次數
- 定義一個變數 epsilon 為計算要求的精度,此變數將是演算法停止的判斷條件 (須達到此精度才停止運算)
- 定義三個函式,分別實作三種定義的運算

1.
$$\int_{1}^{e} \frac{1}{t} dt = 1$$

2.
$$method_b()$$
: $e = \lim_{n \to \infty} (1 + \frac{1}{n})^n$

3.
$$method_c()$$
 : $e = \sum_{n=0}^{\infty} \frac{1}{n!}$

演算法一: $\int_{1}^{e} \frac{1}{t} dt = 1$

令函數 $f(x)=rac{1}{x}$,則定積分 $\int_{1}^{e}f(t)dt$ 的值為 1。

實作原理

使用黎曼和計算 1 到 x 的定積分。當黎曼和 < 1 時,則增加 x 的值;當黎曼和 ≥ 1 時,即終止積分,此時的 x 值將近似於 e。

精準度要求

要用黎曼和計算定積分 $\int_1^b f(x)dt$,過程中會將 1 到 b 之間切成 n 等份,其中每等份的寬度為 $\frac{1+b}{n}$ 。但是在此題中,我們並不知道 b 的值,導致無計算出 1 到 b 間每等份的寬度。於是,在此我們直接令每等份的寬度為 $\frac{1}{n}$ 。

若想使 b 更加接近 e,只要增加 n 的值,使得每一等份的寬度減少(相當於 1 與 e 之間切成更多等份),便可得到更加精確的結果。

如果計算出的黎曼和與1的差小於精度要求 epsilon ,則認為此時的b足夠接近e;反之則使n增加1,並重新計算一次黎曼和。

運行次數計算

定義整數變數 iterations 來紀錄求 e 所需的運算次數。

程式碼

```
void method_a(ld epsilon, Result *result) {
    ld riemann = 2, x = 1;
    ull iterations = 0;
    for (ull n = 2; riemann - 1.0 > epsilon; n++) {
        riemann = 0;
        for (ull i = 0; riemann < 1; i++) {
            x = 1 + (1.0/n)*i;
            riemann += (1.0/x) * (1.0/n);
            iterations++;
        }
    }
    result->e = x;
    result->iterations = iterations;
}
```

備註:此段程式碼在 epsilon $< 10^{-7}$ 時可能要運行較長時間,請耐心等候。

演算法二: $e = \lim_{n \to \infty} (1 + \frac{1}{n})^n$

令函數 $f(x) = (1 + \frac{1}{x})^x$,當 x 趨近於無限時,f(x) 會趨近於 e。

實作原理

使用足夠大的 x,讓 f(x) 的值足夠接近 e。

精準度要求

因為當 x>0 時,f(x) 為嚴格遞增函數,故 f(x+1)>f(x) 恆成立。

當x愈大,f(x+1)-f(x)愈小。當x足夠大時,f(x+1)-f(x)將會小於 espilon ,則認為此時的f(x+1)足夠接近e。

運行次數計算

定義整數變數 iterations 來紀錄求 e 所需的運算次數。

值得注意的是,為了計算 $(1+\frac{1}{x})^x$,需要用到 <cmath> 中的 |pow() 函式 (pow((1+1.0/n), n)) 。但 |pow() 函式裡的運算次數沒辦法被計入 |iterations 變數

中,於是我在迴圈內實作了快速冪(Binary Exponentiation)以用來計算 $(1+\frac{1}{x})^x$,並將 iterations 的記數放入快速冪的迴圈內。

程式碼

```
void method_b(ld epsilon, Result *result) {
 ld limit = 1, limit_prevoius = 0;
 ull iterations = 0;
 for (ull n = 1; limit - limit_prevoius > epsilon; n++) {
   limit_prevoius = limit;
   // limit = pow((1+1.0/n), n);
   // Binary Exponentiation: a^b
   limit = 1;
   1d a = 1 + 1.0/n;
   ull b = n;
   while (b != 0) {
     if (b & 1) { limit *= a; }
     a *= a;
     b = b >> 1;
     iterations++;
 result->e = limit;
  result->iterations = iterations;
}
```

演算法三: $e = \sum_{n=0}^{\infty} \frac{1}{n!}$

令函數 $f(x) = \sum_{n=0}^{x} \frac{1}{n!}$,當 x 趨近於無限時,f(x) 會趨近於 e。

實作原理

使用足夠大的 x,讓 f(x) 的值足夠接近 e。

精準度要求

因為當 x>0 時,f(x) 為嚴格遞增函數,故 f(x+1)>f(x) 恆成立。

當 x 愈大,f(x+1)-f(x) 愈小。當 x 足夠大時,f(x+1)-f(x) 將會小於 espilon ,則認為此時的 f(x+1) 足夠接近 e。

運行次數計算

函式裡的 \mathbf{n} 是用來計算 f(x) 式子中 n! 的整數變數。每運算一次 f(x), \mathbf{n} 值都會加一。故以變數 \mathbf{n} 來紀錄求 e 所需的運算次數。

程式碼

```
void method_c(ld epsilon, Result *result) {
  ld sum = 1, sum_previous = 0;
  ull n = 1;
  for (ull denominator = 1; sum - sum_previous > epsilon; n++) {
    sum_previous = sum;
    denominator *= n;
    sum += 1.0 / denominator;
  }
  result->e = sum;
  result->iterations = n - 1;
}
```

運行結果與效率比較

透過修改 epsilon 參數、運行程式並記錄不同精度要求下,各個演算法所得出的 e 值、及各個算法所需的計算次數。

運行結果

1. 設 epsilon 為 10^{-6} 時,三種演算法的運行結果

	Calculated e	Iterations
Method A	2.7164898746	924,412
Method B	2.7171171001	10,790
Method C	2.7182818011	10

2. 設 $_{
m epsilon}$ 為 10^{-8} 時,三種演算法的運行結果

	Calculated e	Iterations
Method A	2.7180507210	55,595,539
Method B	2.7181652532	146,843
Method C	2.7182818283	12

3. 設 $_{
m epsilon}$ 為 10^{-10} 時,三種演算法的運行結果

	Calculated e	Iterations
Method A	2.7182133117	632,559,464
Method B	2.7182701692	1,850,653
Method C	2.7182818285	14

效率比較

從上面三組運行結果可以看出,在相同精度要求下,各演算法的效率為:

Method C >> Method B > Method A

而且隨著精度要求提升,此差距將會愈來愈顯著。

※比較依據為:演算法達到精度要求 epsilon 所需的運算次數。運算次數愈大,花費時間愈久,則效率愈差。

結論

使用定義 $e = \sum_{n=0}^{\infty} \frac{1}{n!}$ 來計算 e 是三個定義之中,最有效率的方法。