

[Página Principal](#)[Mis cursos](#)[\(202301\)\(INF285\) COMPUTACIÓN CIENTÍFICA|Paralelos:200/201](#)[Tareas y desafíos](#)[Tarea 4: Parte 1](#)

<b>Comenzado el</b>	viernes, 16 de junio de 2023, 11:48
<b>Estado</b>	Finalizado
<b>Finalizado en</b>	viernes, 16 de junio de 2023, 17:56
<b>Tiempo empleado</b>	6 horas 8 minutos
<b>Calificación</b>	3,00 de 10,00 (30%)

Pregunta 1

Incorrecta

Se puntúa 0,00 sobre 1,00

Suponga que se tienen  $n$  datos de un conjunto definido como  $S_n = \{(x_1, y_1), \dots, (x_n, y_n)\}$ , el cual corresponde al conjunto de pares ordenados de una función desconocida  $y = f(x)$ . Sin embargo, se desea conocer la tendencia que siguen estos datos para cálculos posteriores, y la forma del patrón correspondería a la ecuación  $y = \sqrt{\exp(ax + b)}$ . Una buena forma de estimar estos datos utilizando el método de mínimos cuadrados es haciendo el siguiente cambio de variable:

- ☐ a.  $z = \ln^2 y$
- ☐ b.  $z = \ln y^2$
- ☐ c.  $z = \sqrt{\ln y}$
- ☒ d.  $z = \ln \exp y$



Respuesta incorrecta.

La respuesta correcta es:  $z = \ln y^2$

Pregunta 2

Correcta

Se puntúa 1,00 sobre 1,00

Uno de los métodos más comunes para minimizar cuadráticamente un conjunto de datos sobre un modelo es el **análisis del error cuadrático**, el cual consiste en:

- ☒ a. Encontrar el mínimo de la función  $\|e\|_2^2 = \sum_{i=1}^n |y_i - f(x_i)|^2$ , derivándolo con respecto a las variables desconocidas y buscando cuándo esta derivada se anula. ✓
- ☐ b. Tomar cada punto  $(x_i, y_i)$  y construir la ecuación  $y_i = f(x_i)$  para resolverlo utilizando la traspuesta del sistema, de la forma  $\bar{x} = (A^T \cdot A)^{-1} A^T \cdot b$
- ☐ c. Tomar cada punto  $(x_i, y_i)$  y construir la ecuación  $y_i = f(x_i)$  para resolverlo con uno de los métodos de resolución de sistemas de ecuaciones lineales, como por ejemplo la descomposición ALU.
- ☐ d. Tomar cada punto  $(x_i, y_i)$  y construir la ecuación  $y_i = f(x_i)$  para luego transformar el sistema de matriz en una descomposición especial y así resolverlo.

Respuesta correcta

La respuesta correcta es: Encontrar el mínimo de la función  $\|e\|_2^2 = \sum_{i=1}^n |y_i - f(x_i)|^2$ , derivándolo con respecto a las variables desconocidas y buscando cuándo esta derivada se anula.

Pregunta 3

Incorrecta

Se puntúa 0,00 sobre 1,00

En una práctica de laboratorio se midieron de un péndulo los siguientes datos de longitudes y períodos:  $L = \{0.50, 0.55, 0.60, 0.65, 0.70\}$ , y  $T = \{1.40, 1.46, 1.53, 1.60, 1.66\}$ . Además, se sabe teóricamente que  $T = 2\pi\sqrt{\frac{L}{g}}$ . Una manera válida de estimar el valor de  $g$  a partir de la ecuación teórica anterior, es:

- ☐ a.  $\bar{g} = 4\pi \cdot \frac{\sum L_i^2}{\sum L_i T_i}$
- ☒ b.  $\bar{g} = 4\pi^2 \cdot \frac{\sum L_i}{\sum L_i T_i^2}$  ✗
- ☐ c.  $\bar{g} = 4\pi \cdot \frac{\sum L_i}{\sum L_i T_i}$
- ☐ d.  $\bar{g} = 4\pi^2 \cdot \frac{\sum L_i^2}{\sum L_i T_i^2}$

Respuesta incorrecta.

La respuesta correcta es:  $\bar{g} = 4\pi^2 \cdot \frac{\sum L_i^2}{\sum L_i T_i^2}$

## Pregunta 4

Incorrecta

Se puntúa 0,00 sobre 1,00

Se desea aproximar numéricamente la integral  $\int_0^1 x^2 dx$  mediante una suma de Riemann por la derecha. La expresión que permite calcular esta aproximación utilizando  $n$  intervalos es:

- ☐ a.  $\int_0^1 x^2 dx \approx \frac{1}{n} \sum_{i=0}^{n-1} \left( \frac{i+1}{n} \right)^2$
- ☒ b.  $\int_0^1 x^2 dx \approx \frac{1}{n} \sum_{i=0}^{n-1} i^2$
- ☐ c.  $\int_0^1 x^2 dx \approx \frac{1}{n^2} \sum_{i=0}^{n-1} i$
- ☐ d.  $\int_0^1 x^2 dx \approx \frac{1}{n} \sum_{i=0}^{n-1} \left( \frac{i}{n} \right)^2$

✗

Respuesta incorrecta.

La respuesta correcta es:  $\int_0^1 x^2 dx \approx \frac{1}{n} \sum_{i=0}^{n-1} \left( \frac{i+1}{n} \right)^2$

## Pregunta 5

Incorrecta

Se puntúa 0,00 sobre 1,00

Supongamos que la integral  $\int_a^b f(x) dx$  la hemos aproximado por la cuadratura  $Q_h$ , ya sea por la regla del punto medio, del trapecio o de Simpson. Para que la siguiente estimación del error de cuadratura sea  $\left| \int_a^b f(x) dx - Q_h \right| \leq C_k h^{k+1}$ , donde  $C_k$  depende de  $k$  pero no de  $h$ , una de las condiciones que debe cumplir  $f(x)$  es que:

- ☐ a. La función  $f(x)$  debe ser  $k+1$  veces diferenciable
- ☐ b. La función  $f(x)$  debe ser  $k$  veces continua
- ☒ c. La función  $f(x)$  debe ser  $k$  veces diferenciable
- ☐ d. La función  $f(x)$  debe ser  $k+1$  veces continua

✗

Respuesta incorrecta.

La respuesta correcta es: La función  $f(x)$  debe ser  $k+1$  veces diferenciable

## Pregunta 6

Correcta

Se puntúa 1,00 sobre 1,00

Se quiere aproximar la integral  $\int_0^\pi e^x \cos x dx$  utilizando la regla de Simpson compuesta, dividiendo el intervalo  $[0, \pi]$  en  $n$  subintervalos. El error absoluto y el número de subintervalos  $n$  obtenidos por la regla de Simpson compuesta, utilizando un mínimo de error de  $10^{-4}$ , son:

- ☒ a.  $\left| \int_a^b f(x) dx - Q_h \right| \leq \frac{e^{3\pi} \pi^2}{400n^2}, \quad n = 18$  ✓
- ☐ b.  $\left| \int_a^b f(x) dx - Q_h \right| \leq \frac{e^{3\pi} \pi^2}{400n^2}, \quad n = 17$
- ☐ c.  $\left| \int_a^b f(x) dx - Q_h \right| \leq \frac{e^\pi \pi^5}{720n^4}, \quad n = 18$
- ☐ d.  $\left| \int_a^b f(x) dx - Q_h \right| \leq \frac{e^\pi \pi^5}{720n^4}, \quad n = 17$

## Respuesta correcta

Las respuestas correctas son:  $\left| \int_a^b f(x) dx - Q_h \right| \leq \frac{e^\pi \pi^5}{720n^4}, \quad n = 18, \left| \int_a^b f(x) dx - Q_h \right| \leq \frac{e^\pi \pi^5}{720n^4}, \quad n = 17,$   
 $\left| \int_a^b f(x) dx - Q_h \right| \leq \frac{e^{3\pi} \pi^2}{400n^2}, \quad n = 18, \left| \int_a^b f(x) dx - Q_h \right| \leq \frac{e^{3\pi} \pi^2}{400n^2}, \quad n = 17$

## Pregunta 7

Incorrecta

Se puntúa 0,00 sobre 1,00

Dado el PVI:

$$\begin{cases} y' &= 4x(y+1) \\ y(0) &= 1 \end{cases}$$

La segunda iteración  $(x_2, y_2)$  con el método de Forward-Euler con paso  $h = 0.5$  es:

- ☐ a.  $x_2 = 1.5, \quad y_2 = 11$
- ☐ b.  $x_2 = 1, \quad y_2 = -1$
- ☐ c.  $x_2 = 1, \quad y_2 = 3$
- ☒ d.  $x_2 = 0, \quad y_2 = 1$  ✗

## Respuesta incorrecta.

La respuesta correcta es:

$$x_2 = 1, \quad y_2 = 3$$

Pregunta 8

Incorrecta

Se puntúa 0,00 sobre 1,00

Dada la siguiente función  $f(x) = \frac{1 + \alpha x}{2}$ , se tiene dos conjuntos de datos:  $Y_n = (y_1, \dots, y_n)$ , correspondiente a la salida esperada de la función, y  $X_n = (x_1, \dots, x_n)$ , correspondiente a los datos de entrada. Para poder estimar  $\alpha$  hay que calcular:

- ☒ a. 
$$\bar{\alpha} = \frac{\sum_{i=1}^n y_i - x_i}{\sum_{i=1}^n x_i}$$
- ☐ b. 
$$\bar{\alpha} = \frac{\sum_{i=1}^n 2x_i y_i - x_i}{\sum_{i=1}^n x_i}$$
- ☐ c. 
$$\bar{\alpha} = \frac{\sum_{i=1}^n x_i y_i}{\sum_{i=1}^n x_i^2}$$
- ☐ d. 
$$\bar{\alpha} = \frac{\sum_{i=1}^n 2x_i y_i - x_i}{\sum_{i=1}^n x_i^2}$$

✗

Respuesta incorrecta.

La respuesta correcta es:

$$\bar{\alpha} = \frac{\sum_{i=1}^n 2x_i y_i - x_i}{\sum_{i=1}^n x_i^2}$$

## Pregunta 9

Incorrecta

Se puntúa 0,00 sobre 1,00

El movimiento oscilatorio de un péndulo sin excitación, cuyo amortiguamiento es proporcional a su velocidad instantánea de oscilación, viene modelado por el problema de valores iniciales

$$\begin{aligned}\ddot{\theta}(t) + \kappa \dot{\theta}(t) + \mu \sin(\theta(t)) &= 0 \\ \theta(0) &= \theta_0\end{aligned}$$

donde  $\theta(t)$  es el ángulo instantáneo que forma el péndulo con la vertical,  $\dot{\theta}(t) = \frac{d\theta(t)}{dt}$  es la velocidad angular y

$\ddot{\theta}(t) = \frac{d^2\theta(t)}{dt^2}$  es la aceleración angular.

Al aplicar el método de Forward Euler con  $h = 0.2$  y considerando  $\kappa = 5$ ,  $\mu = 2$  y las condiciones iniciales:

$$\begin{bmatrix} \theta_0 \\ \dot{\theta}_0 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \pi/2 \\ 0 \end{bmatrix}$$

se obtiene la siguiente aproximación para  $\dot{\theta}(1)$  (la velocidad angular en  $t = 1$ ):

- ☒ a.  $-0.4142$
- ☐ b.  $-0.3949$
- ☐ c.  $-0.3743$
- ☐ d.  $-0.3886$

✖

Respuesta incorrecta.

La respuesta correcta es:

$-0.3886$

Pregunta 10

Correcta

Se puntúa 1,00 sobre 1,00

Considere la siguiente ecuación diferencial:

$$(A) = \begin{cases} y'' &= -y - 2 \sin(t) \\ y(0) &= 0 \\ y(\pi/2) &= 0 \end{cases}$$

Al aplicar el método de diferencias finitas, el término en la diagonal de la matriz del correspondiente sistema de ecuaciones es:

- ☐ a.  $-\left(\frac{\pi^2}{100}\right)$
- ☐ b.  $-\left(\frac{\pi^2}{10} - 2\right)$
- ☒ c.  $-\left(\frac{\pi^2}{100} - 2\right)$
- ☐ d.  $-\left(\frac{\pi^2}{10} - 1\right)$



Respuesta correcta

La respuesta correcta es:

$$-\left(\frac{\pi^2}{100} - 2\right)$$

Actividad previa

◀ Recorrecciones Tarea 3

Ir a...



Siguiente actividad

Tarea 4: Parte 2 ▶

 Descargar la app para dispositivos móviles

[Políticas](#)