ОТУ лаб1

 $T_0 = 0.93$, n = 6

ПИ-регулятор

T = 0:

Начальное приближение по Н-Ц:

Kkr = 1.18

 $K = 0.45 \ 1.18 = 0.531$

Tikr = 10

Ti = 10 / 1.2 = 8.33

После покоординатной оптимизации по интегральному критерию качества:

K = 0.6

Ti = 7.38

T = 1.5:

Начальное приближение по Н-Ц:

Kkr = 0.833

 $K = 0.45 \ 0.833 = 0.37485$

Tikr = 14

Ti = 14 / 1.2 = 11.67

После покоординатной оптимизации по интегральному критерию качества:

K = 0.45

Ti = 9

T = 3:

Kkr = 0.705

 $K = 0.45 \ 0.705 = 0.31725$

Tikr = 17

Ti = 17 / 1.2 = 14.167

После покоординатной оптимизации по интегральному критерию качества:

K = 0.38

Ti = 11.6

ПИД-регулятор

T = 0:

Начальное приближение по Н-Ц:

Kkr = 1.18

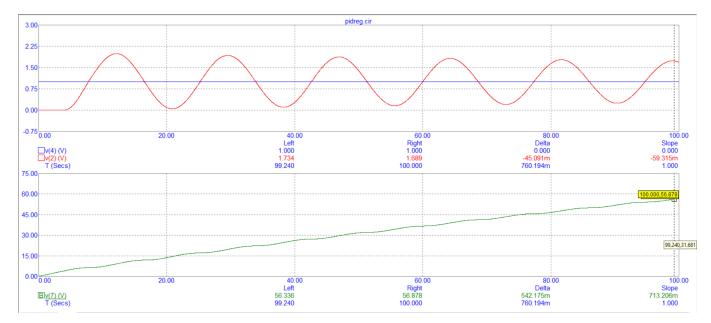
 $K = 0.6 \cdot 1.18 = 0.708$

Tikr = 10

Ti = 10 / 2 = 5

Td = 5 / 4 = 1.25

Tc = 1.25 / 8 = 0.15625



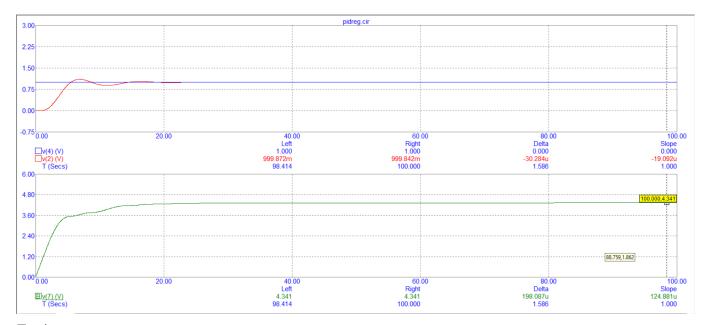
После покоординатной оптимизации по интегральному критерию качества:

K = 0.65

Сначала фиксируем Ті и меняем К

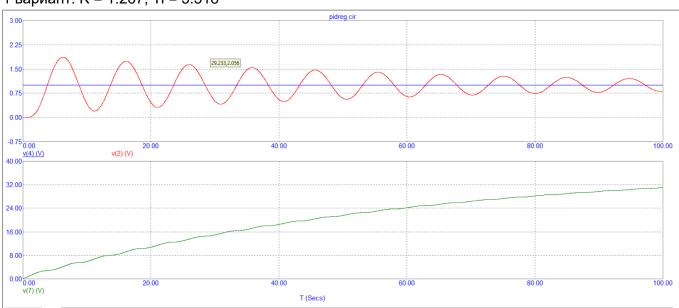


Ti = 4.8 Затем фиксируем подобранное K и меняем Ti

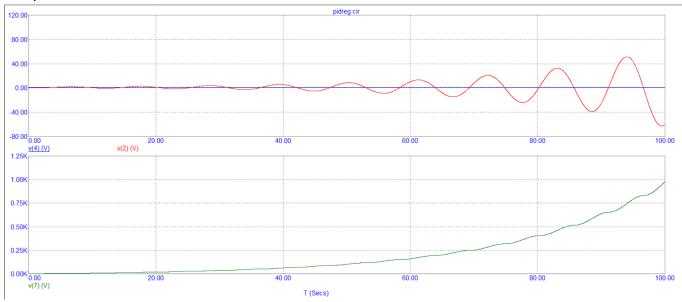


По формулам получены значения:

1 вариант: K = 1.267, Ti = 3.518



2 вариант: К = 1.2913, Ті = 2.6882



T = 1.5:

Начальное приближение по Н-Ц:

Kkr = 0.833

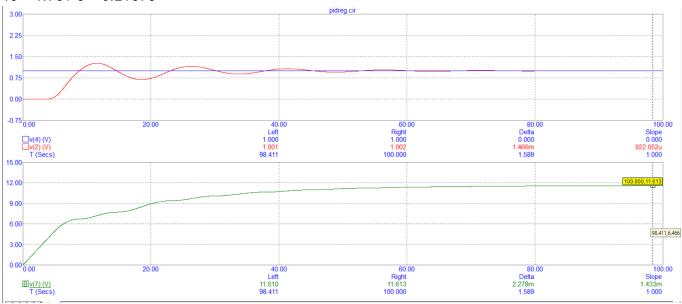
 $K = 0.6 \ 0.833 = 0.4998$

Tikr = 14

Ti = 14/2 = 7

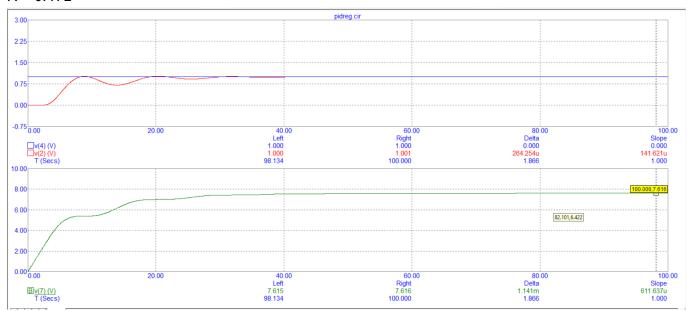
Td = 7/4 = 1.75

Tc = 1.75 / 8 = 0.21875

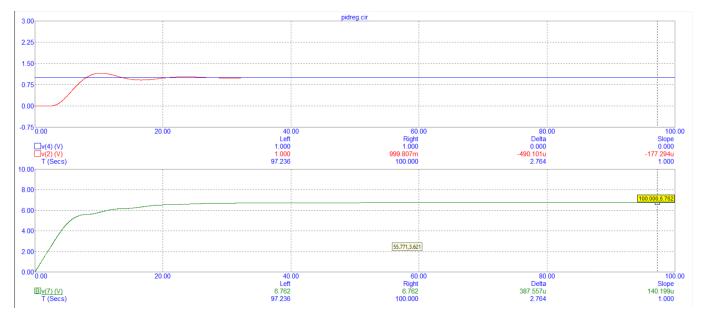


После покоординатной оптимизации по интегральному критерию качества:

K = 0.472

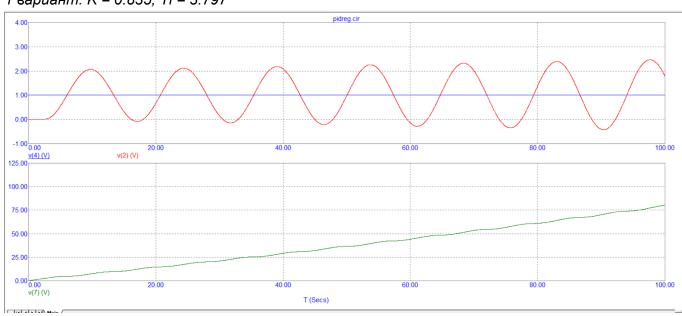


Ti = 5

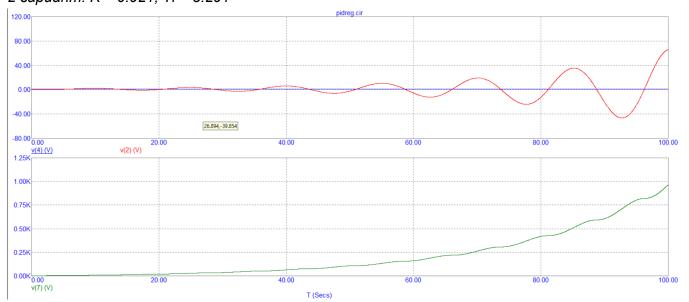


По формулам:

1 вариант: K = 0.835, Ti = 3.797



2 вариант: K = 0.921, Ti = 3.291



T = 3:

Начальное приближение по Н-Ц:

Kkr = 0.705

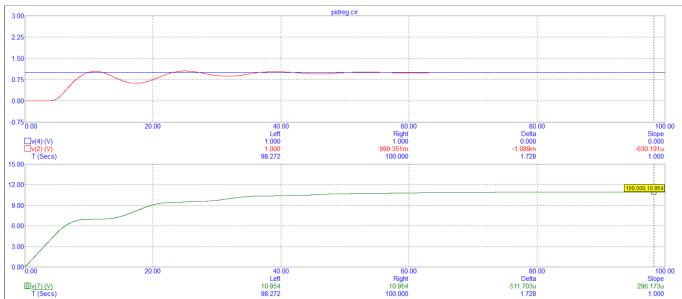
 $K = 0.6 \ 0.705 = 0.423$

Tikr = 17

Ti = 17 / 2 = 8.5

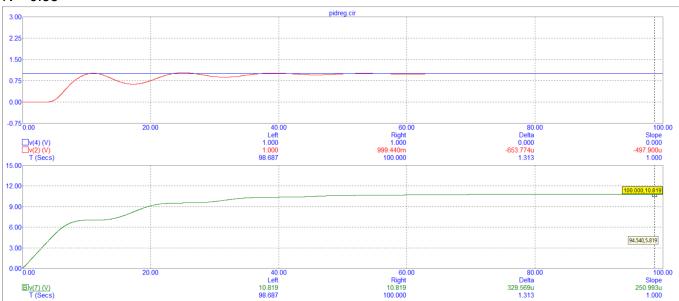
Td = 8.5 / 4 = 2.125

Tc = 2.125 / 8 = 0.265625

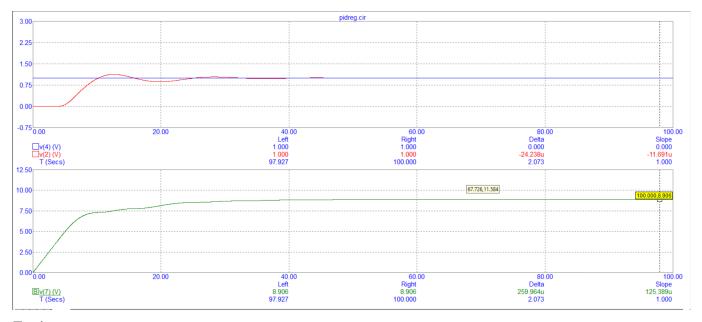


После покоординатной оптимизации по интегральному критерию качества:

K = 0.38

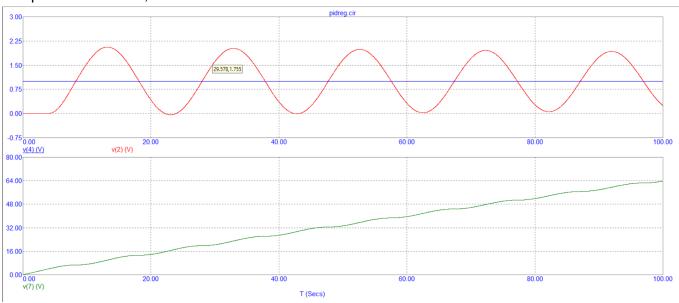


Ti = 6.14



По формулам:

1 вариант: K = 0.623, Ti = 4.0765



2 вариант: К = 0.776, Ті = 3.894

